

EÖTVÖS LORÁND TUDOMÁNYEGYETEM
INFORMATIKAI KAR

Kovács Sándor

ALKALMAZOTT ANALÍZIS GYAKORLAT



Budapest, 2018

A jegyzet az ELTE IK 2018. évi *Jegyzettámogatási pályázatán*
elnyert forrás felhasználásával készült.

Lektorálta: Dr. Simon Péter egyetemi tanár

Copyright © Dr. Kovács Sándor, 2018

ISBN 978-963-489-032-4

Tartalomjegyzék

Előszó	5
Fontosabb jelölések és rövidítések	7
1. A gyakorlatok anyaga	12
1.1. 1. gyakorlat	12
1.1.1. A gyakorlat anyaga	12
1.1.2. Beadható/gyakorló feladatok	19
1.2. 2. gyakorlat	31
1.2.1. A gyakorlat anyaga	31
1.2.2. Beadható/gyakorló feladatok	38
1.3. 3. gyakorlat	55
1.3.1. A gyakorlat anyaga	55
1.3.2. Beadható/gyakorló feladatok	63
1.4. 4. gyakorlat	67
1.4.1. A gyakorlat anyaga	67
1.4.2. Beadható/gyakorló feladatok	74
1.5. 5. gyakorlat	82
1.5.1. A gyakorlat anyaga	82
1.5.2. Beadható/gyakorló feladatok	90
1.6. 6. gyakorlat	100
1.6.1. A gyakorlat anyaga	100
1.6.2. Beadható/gyakorló feladatok	107
1.7. 7. gyakorlat	119

1.7.1.	A gyakorlat anyaga	119
1.7.2.	Beadható/gyakorló feladatok	127
1.8.	8. gyakorlat	138
1.8.1.	A gyakorlat anyaga	138
1.8.2.	Beadható/gyakorló feladatok	148
1.9.	9. gyakorlat	178
1.9.1.	A gyakorlat anyaga	178
1.9.2.	Beadható/gyakorló feladatok	186
1.10.	10. gyakorlat	193
1.10.1.	A gyakorlat anyaga	193
1.10.2.	Beadható/gyakorló feladatok	202
1.11.	11. gyakorlat	221
1.11.1.	A gyakorlat anyaga	221
1.11.2.	Beadható/gyakorló feladatok	229
1.12.	12. gyakorlat	233
1.12.1.	A gyakorlat anyaga	233
1.12.2.	Beadható/gyakorló feladatok	246
1.13.	13. gyakorlat	258
1.13.1.	A gyakorlat anyaga	258
1.13.2.	Beadható/gyakorló feladatok	274
1.14.	14. gyakorlat	292
1.14.1.	A gyakorlat anyaga	292
1.14.2.	Beadható/gyakorló feladatok	305
1.15.	15. gyakorlat	324
1.15.1.	A gyakorlat anyaga	324
1.15.2.	Beadható/gyakorló feladatok	335
2.	Függelék	346
2.1.	A	346
2.2.	B	375
2.3.	C	383
2.4.	D	387

2.5.	E1	401
2.6.	E2	404
2.7.	F	410
2.8.	G	418
2.9.	H	425
2.10.	I1	436
2.11.	I2	441
2.12.	I3	444
2.13.	J	452
2.14.	K	455
2.15.	L1	459
2.16.	L2	464
2.17.	M	469
2.18.	N	472
Tárgymutató			514

Előszó

Ebben a jegyzetben egy féléves gyakorlati anyagot mutatunk be, kidolgozott beadható, ill. szorgalmi feladatokkal kiegészítve. A jegyzet első sorban MSc-s informatikus (az alkalmazott matematika egyes fejezeteire erősen támaszkodó, szakirányú képzésekben részt vevő), BSc-s matematikus, ill. fizikus hallgatóság számára íródott, de haszonnal forgathatják más természettudományi képzésben részesülő hallgatók is, mint a megfelelő analízis előadásokon elhangzó ismeretek elmélyítését szolgáló segédanyagot. A jegyzet alapvetően az alábbi tankönyvekben tárgyalt anyagok egy részének (mértékelmélet, differenciálformák) feldolgozásához nyújt segítséget:

- Simon Péter: Mérték és integrál, ELTE Eötvös Kiadó, 2015.
- Simon Péter: Válogatott fejezetek a matematikából (megjelenés alatt), 2018.

A tananyagot a felsőoktatási törvényben megfogalmazott 15 hetes beosztásra terveztük, amelynek részét képezi a házi feladatként feldolgozandó Függelék is.

A kurzust elvégző hallgatók az adott tárgyból gyakorlati jegyet kapnak, amely zárthelyi dolgozat megírásával, pontosabban a következő feltételek teljesítésével nyerhető el. Az 1. zárthelyi dolgozat alkalmával mutatott teljesítmény alapján gyakorlati jegyet ajánlunk meg. A megajánlott jegy javítására, ill. rontására két lehetőség van:

1. Ha a megajánlott jegy legalább elégséges (2), de legfeljebb jó (4) és a félév során (határidőre beadható) feladatok megoldásának legalább 60%-a hibátlan, akkor

$$\mathbf{a\ gyakorlati\ jegy} = \mathbf{megajánlott\ jegy} + 1.$$

2. A 2. zh megírása.

Budapest, 2018. augusztus 27.

Kovács Sándor

Fontosabb jelölések és rövidítések

$=$	az egyenlőség jele
$:=$	a definiáló egyenlőség jele
$\leq, <, \geq, >$	egyenlőtlenégek jelei
$A \wedge B$	A és B
$A \vee B$	A vagy B
$\neg A$	nem A
$A \implies B$	ha A , akkor B
$A \iff B$	A egyenértékű B -vel
\emptyset	üres halmaz
$a \in A$	a az A halmaz eleme
$a \notin A$	a nem eleme az A halmaznak
$A \subset B$	az A halmaz a B halmaz részhalmaza
$A \cap B$	az A halmaz és a B halmaz közös része
$A \cup B$	az A halmaz és a B halmaz egyesítése
$A \uplus B$	az A halmaz és a B halmaz egyesítése, ahol $A \cap B = \emptyset$
$A \setminus B$	az A halmaz különbsége
$\{a, b, \dots\}$	az a, b, \dots elemekből álló halmaz
$\{x \in A : t(x)\}$	az A halmaz $t(x)$ tulajdonságú elemeinek részhalmaza
$A \times B$	az A halmaz a B halmaz direkt (Descartes-féle) szorzata
\emptyset	az üres halmaz
\mathbb{Z}	az egész számok halmaza
\mathbb{N}	$:= \mathbb{Z}^+ := \{x \in \mathbb{Z} : x > 0\}$, a pozitív egész számok halmaza
\mathbb{N}_0	$:= \mathbb{N} \cup \{0\}$, a természetes számok halmaza
\mathbb{R}	a valós számok halmaza
\mathbb{R}^n	\mathbb{R} -beli komponensű rendezett n -esek (vektorok) halmaza ($n \in \mathbb{N}$)
$+\infty, -\infty, \infty$	plusz végtelen, mínusz végtelen, végtelen
X, Y, Z	lineáris tér

$\ x\ $	az $x \in X$ vektor normája
$ x $	$:= \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$: az $x \in \mathbb{R}^n$ vektor hossza (euklideszi normája)
$\langle \cdot, \cdot \rangle$	skaláris szorzás
$x \circ y$	$:= [x_i y_j]_{i,j=1}^{n,n}$: az $x, y \in \mathbb{R}^n$ vektorok diadikus szorzata
f	függvény
\mathcal{D}_f	az f függvény értelmezési tartománya
\mathcal{R}_f	az f függvény értékészlete
$f(x), f_x$	az függvény $x \in \mathcal{D}_f$ helyen felvett értéke
$f : A \rightarrow B$	az A halmazt a B halmazba képező függvény ($\mathcal{D}_f = A$)
$f \in A \rightarrow B$	azoknak az f függvényeknek a halmaza, amelyekre $\mathcal{D}_f \subset A, \mathcal{R}_f \subset B$
$f _H$	az f függvénynek a H halmazra való leszűkítése
f^{-1}	az f függvény inverze
$f \circ g$	az f (külső) és a g (belső) függvény összetett vagy közvetett függvénye
\mathbb{E}_n	$(n \times n)$ -es egységmátrix
$\mathfrak{C}(A, B)$	az A halmazt a B halmazba képező, folytonos függvények halmaza
$\mathfrak{C}^r(A, B)$	az A halmazt a B halmazba képező, r -szer folytonosan differenciálható függvények halmaza ($r \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$),
$\mathfrak{D}^r(A, B)$	az A halmazt a B halmazba képező, r -szer differenciálható függvények halmaza ($r \in \mathbb{N}_0$),
$(\mathcal{X}, \ \cdot\)$	normált tér
$V(f, \tau)$	az f függvény τ felosztáshoz tartozó megváltozása vagy variációja
$V_a^b(f)$	az f függvény teljes megváltozása vagy totális variációja
\mathcal{E}_a^v	az a pontra illeszkedő, v irányvektorú egyenes
\mathcal{S}_a^n	az a pontra illeszkedő, n normálvektorú sík
$\int_{\varphi} f$	az f ($\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ típusú) függvénynek φ útra vonatkozó vonaltintegrálja
\mathfrak{S}_n	az n -edrendű permutációk szimmetrikus csoportja
$\mathcal{S}_k(X)$	az $X^k \rightarrow \mathbb{R}$ (X valós lineáris tér, $k \in \mathbb{N}_0$) szimmetrikus k -lineáris leképezések halmaza
$\mathcal{A}_k(X)$	az $X^k \rightarrow \mathbb{R}$ (X valós lineáris tér, $k \in \mathbb{N}_0$) alternáló k -lineáris leképezések halmaza
$\Lambda_k^r(X)$	a $V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmazon értelmezett \mathfrak{C}^r -beli k -adrendű differenciálformák halmaza
\vee	szimmetrikus szorzás
\wedge	külső szorzás (ékszorzás)

$\mathfrak{Lip}([a, b], \mathcal{X})$	az $[a, b]$ intervallumon értelmezett \mathcal{X} -be képező Lipschitz-folytonos függvények halmaza
$\mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X})$	az $[a, b]$ intervallumon értelmezett \mathcal{X} -be képező korlátos változású függvények halmaza
$\mathfrak{AC}([a, b], \mathcal{X})$	az $[a, b]$ intervallumon értelmezett \mathcal{X} -be képező abszolút folytonos függvények halmaza
$\mathfrak{F}([a, b])$	az $[a, b]$ intervallum felosztásainak halmaza
$\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau)$	az f függvény τ felosztáshoz, illetve a ξ_τ köztes vektorhoz tartozó, α -ra vonatkozó Riemann-Stieltjes-összege
$\mathfrak{R}_\alpha[a, b]$	az $\alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre vonatkozó Riemann-Stieltjes-integrálható $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvények halmaza
$\int_a^b f d\alpha$	az f függvény α -ra vonatkozó Riemann-Stieltjes-integrálja
$L(\varphi)$	a φ út hossza
$\int_{\varphi} f ds$	az $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ függvénynek a φ útra vonatkozó elsőfajú vonalintegrálja
$\int_{\varphi} f dr$	az $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ függvénynek a φ útra vonatkozó másodfajú vonalintegrálja
$\int_{\Psi} f$	az $f (\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ típusú folytonos) függvénynek Ψ -re vonatkozó elsőfajú felületi integrálja
$\int_{\Psi} f$	az $f (\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ típusú folytonos) függvénynek Ψ -re vonatkozó másodfajú felületi integrálja
$\liminf(A_n)$	az (A_n) halmazsorozat limesz inferiorja
$\limsup(A_n)$	az (A_n) halmazsorozat limesz superiorja
$\lim(A_n)$	az (A_n) halmazsorozat határhalmaza
$\int f d\mu$	az f függvény μ mérték szerinti itegrálja
$\int_A f d\mu$	az f függvény A halmazon vett (μ mérték szerinti) itegrálja
$f \otimes g$	az f és a g forma tenzori szorzata
$(\mathcal{T}(X), \otimes)$	tenzoralgebra
$\mathcal{S}_k(X)$	az X -beli szimmetrikus formák tere
$\mathcal{A}_k(X)$	az X -beli alternáló formák tere
$f \vee g$	az f és a g forma szimmetrikus szorzata
$f \wedge g$	az f és a g forma külső szorzata
$\mathcal{S}(f)$	az f forma szimmetrikus része
$\mathcal{A}(f)$	az f forma alternáló része

- $d\omega$ az $\omega \in \Lambda_k^r(V)$ differenciálforma külső deriváltja
- $\text{grad } f$ az $f (\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ típusú) függvény gradiense ($d \in \mathbb{N}$)
- $\text{rot } f$ az $f (\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ típusú) függvény rotációja ($d \in \{2,3\}$)
- $\text{div } f$ az $f (\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ típusú) függvény divergenciája ($d \in \mathbb{N}$)
- $\int_{\Phi} \omega$ az $\omega \in \Lambda_k^r(V)$ forma integrálja a Φ k -cellára
- $\partial\Phi$ a Φ k -cella határa
- megjegyzés, ill. tétel vége
- ◇ példa, ill. definíció vége
- útmutatás, bizonyítás vége

Görög betűk

A	α	alfa		I	ι	ióta		P	ρ, ϱ	ró
B	β	béta		K	κ, ϰ	kappa		Σ	σ, ς	szigma
Γ	γ	gamma		Λ	λ	lambda		T	τ	tau
Δ	δ	delta		M	μ	mú		Υ	υ	üpszilon
E	ε, ε	epszilon		N	ν	nú		Φ	φ, φ	fi
Z	ζ	(d)zéta		Ξ	ξ	kszi		X	χ	khí
H	η	éta		O	ο	omikron		Ψ	ψ	pszi
Θ	θ, θ	théta		Π	π, ϖ	pí		Ω	ω	ómega
								F		digamma

Gót betűk

ⱱ	a	a		Ɀ	h	h		Ɱ	o	o		Ɱ	v	v (fau)
Ɱ	b	b		Ɀ	i	i		Ɱ	p	p		Ɱ	w	w (vé)
Ɱ	c	c		Ɀ	j	j (jot,jé)		Ɱ	q	q		Ɱ	ƣ	x
Ɱ	d	d		Ɀ	k	k		Ɱ	r	r		Ɱ	ŷ	y (üpszilon)
Ɱ	e	e		Ɀ	l	l		Ɱ	s	s (esz)		Ɱ	z	z (cet)
Ɱ	f	f		Ɱ	m	m		Ɱ	t	t				
Ɱ	g	g		Ɱ	n	n		Ɱ	u	u				

1. fejezet

A gyakorlatok anyaga

1.1. 1. gyakorlat

1.1.1. A gyakorlat anyaga

Emlékeztető. Legyen $a \in \mathbb{R}$, $b \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$: $a < b$, továbbá $f : [a, b) \rightarrow \mathbb{R}$, majd tegyük fel, hogy minden $c \in (a, b)$ esetén $f \in \mathfrak{R}[a, c]$. Legyen továbbá

$$F : [a, b) \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(\omega) := \int_a^\omega f(x) dx.$$

Ha

$$\lim_{\omega \rightarrow b} F(\omega) =: A \in \mathbb{R}, \tag{1.1}$$

akkor ezt az A számot az f **improprius integráljának** nevezzük, és a következő jelölést használjuk: $\int_a^b f := A$. Ilyenkor azt is mondjuk, hogy az $\int_a^b f$ **improprius integrál konvergens**. Ha (1.1) nem teljesül, akkor azt mondjuk, hogy az $\int_a^b f$ **improprius integrál divergens**. \diamond

Példa.

$$\begin{aligned} \int_0^2 \frac{1}{\sqrt{4-x^2}} dx &= \lim_{\omega \rightarrow 2-0} \int_0^\omega \frac{1}{2\sqrt{1-(x/2)^2}} dx = \lim_{\omega \rightarrow 2-0} \left[\arcsin \left(\frac{x}{2} \right) \right]_0^\omega = \\ &= \lim_{\omega \rightarrow 2-0} \left(\arcsin \left(\frac{\omega}{2} \right) - 0 \right) = \pi/2. \quad \diamond \end{aligned}$$

Feladat. Legyen $2 \leq k \in \mathbb{N}$. Milyen $p \in [1, +\infty)$ esetén konvergens az

$$\int_1^{\infty} \left| \frac{1}{1 + \sqrt[k]{x}} \right|^p dx$$

improprius integrál?

Útm. Lévén, hogy $[1, +\infty) = [1, k] \cup (k, +\infty)$, két eset van:

1. ha $p \in [1, k]$, akkor

$$(1 + \sqrt[k]{x})^p \leq (1 + \sqrt[k]{x})^k = \sum_{l=0}^k \binom{k}{l} \sqrt[k]{x^l} \leq \sum_{l=0}^k \binom{k}{l} \sqrt[k]{x^k} = 2^k x \quad (x \in [1, +\infty))$$

/ **Megjegyzés.** Mivel $x \geq 1$, ezért $(1 + \sqrt[k]{x})^k \leq (\sqrt[k]{x} + \sqrt[k]{x})^k = 2^k x$./,

ezért

$$\begin{aligned} \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left(\int_1^{\omega} \frac{1}{(1 + \sqrt[k]{x})^p} dx \right) &\geq \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left(\int_1^{\omega} \frac{1}{(1 + \sqrt[k]{x})^k} dx \right) \geq \\ &\geq \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left(\int_1^{\omega} \frac{1}{2^k x} dx \right) = \frac{1}{2^k} \lim_{\omega \rightarrow +\infty} (\ln(\omega)) = +\infty, \end{aligned}$$

azaz az improprius integrál divergens.

2. ha $p \in (k, +\infty)$, akkor $(1 + \sqrt[k]{x})^p \geq \sqrt[k]{x^p}$, így

$$\begin{aligned} \lim \left(\int_1^{\omega} \frac{1}{(1 + \sqrt[k]{x})^p} dx \right) &\leq \lim \left(\int_1^{\omega} \frac{1}{\sqrt[k]{x^p}} dx \right) = \frac{k}{k-p} \lim \left([x^{1-p/k}]_1^{\omega} \right) = \\ &= \frac{k}{p-k} \cdot \lim (1 - \omega^{1-p/k}) = \frac{k}{p-k} < +\infty, \end{aligned}$$

azaz az improprius integrál konvergens. ■

Emlékeztető. Legyen $a \in \mathbb{R} \cup \{-\infty\}$, $b \in \mathbb{R}$: $a < b$, továbbá $f : (a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, majd tegyük fel, hogy minden $c \in (a, b)$ esetén $f \in \mathfrak{R}[c, b]$. Legyen továbbá

$$F : (a, b] \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(\alpha) := \int_{\alpha}^b f(x) dx.$$

Ha

$$\lim_{\alpha \rightarrow a} F(\alpha) =: A \in \mathbb{R}, \quad (1.2)$$

akkor ezt az A számot az f **improprius integráljának** nevezzük, és a következő jelölést használjuk: $\int_a^b f := A$. Ilyenkor azt is mondjuk, hogy az $\int_a^b f$ **improprius integrál konvergens**. Ha (1.2) nem teljesül, akkor azt mondjuk, hogy az $\int_a^b f$ **improprius integrál divergens**. \diamond

Feladat. Milyen $p \in [1, +\infty)$ esetén konvergens az

$$\int_0^{1/2} \left| \frac{1}{x \ln^2(x)} \right|^p dx$$

improprius integrál?

Útm. Ha

$p = 1$, akkor

$$\int_{\alpha}^{1/2} \frac{1}{x \ln^2(x)} dx = \left[-\frac{1}{\ln(x)} \right]_{\alpha}^{1/2} = \frac{1}{\ln(2)} + \frac{1}{\ln(\alpha)} \rightarrow \frac{1}{\ln(2)} \quad (\alpha \rightarrow 0).$$

$p > 1$, akkor

$$\begin{aligned} \int_0^{1/2} \frac{1}{x^p \ln^{2p}(x)} dx &= \lim_{\alpha \rightarrow 0} \int_{\alpha}^{1/2} \frac{1}{x^p \ln^{2p}(x)} dx \geq \lim_{\alpha \rightarrow 0} \int_{\alpha}^{1/2} \frac{1}{x^p \ln^{2p}(\alpha)} dx = \\ &= \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{1}{\ln^{2p}(\alpha)} \int_{\alpha}^{1/2} \frac{1}{x^p} dx = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{1}{\ln^{2p}(\alpha)} \left[\frac{x^{1-p}}{1-p} \right]_{\alpha}^{1/2} \geq \\ &\geq \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{1}{p-1} \cdot \frac{1}{\alpha^{p-1} \cdot \ln^{2p}(\alpha)} = +\infty \quad \boxed{\text{HF.}} \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Emlékeztető. Legyen $a, b \in \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}$: $a < b$, továbbá $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$, majd tegyük fel, hogy minden $c, d \in (a, b)$: $c < d$ esetén $f \in \mathfrak{R}[c, d]$.

- Ha valamely $\xi \in (a, b)$ esetén az $\int_a^{\xi} f$ és az $\int_{\xi}^b f$ improprius integrál konvergens, akkor azt mondjuk, hogy az $\int_a^b f$ **improprius integrál konvergens**, és

$$\int_a^b f := \int_a^{\xi} f + \int_{\xi}^b f.$$

2. Ha van olyan $\eta \in (a, b)$, hogy az $\int_a^\eta f$ és az $\int_\eta^b f$ improprius integrálok közül legalább az egyik divergens, akkor azt mondjuk, hogy az $\int_a^b f$ **improprius integrál divergens**. \diamond

Példa. Legyen $0 < p, q \in \mathbb{R}$. Ekkor

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{p + qx^2} dx = \frac{\pi}{\sqrt{pq}},$$

ui.

- $\int_{-\infty}^0 \frac{1}{p + qx^2} dx = \lim_{\alpha \rightarrow -\infty} \int_\alpha^0 \frac{1}{p + qx^2} dx = \lim_{\alpha \rightarrow -\infty} \frac{1}{p} \int_\alpha^0 \frac{1}{1 + (\sqrt{q}/px)^2} dx =$
 $= \lim_{\alpha \rightarrow -\infty} \frac{-1}{\sqrt{pq}} \operatorname{arctg} \left(\sqrt{\frac{q}{p}} \alpha \right) = \frac{\pi}{2\sqrt{pq}},$
- $\int_0^{+\infty} \frac{1}{p + qx^2} dx = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \frac{1}{\sqrt{pq}} \operatorname{arctg} \left(\sqrt{\frac{q}{p}} \omega \right) = \frac{\pi}{2\sqrt{pq}}. \diamond$

Feladat. Mutassuk meg, hogy az

1. $\int_0^{+\infty} \frac{\sin(x)}{x} dx$ (**Dirichlet-integrál**) konvergens,
2. $\int_0^{+\infty} \left| \frac{\sin(x)}{x} \right| dx$ divergens!

Útm.

1. $\int_0^{+\infty} \frac{\sin(x)}{x} dx \in \mathbb{R}$, ui.

- minden $\alpha \in \left(0, \frac{\pi}{2}\right)$ esetén

$$0 < \int_\alpha^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin(x)}{x} dx \leq \int_\alpha^{\frac{\pi}{2}} \frac{x}{x} = \frac{\pi}{2} - \alpha \longrightarrow \frac{\pi}{2} \quad (\alpha \rightarrow 0);$$

- ha

$$F(\omega) := \int_{\frac{\pi}{2}}^\omega \frac{\sin(x)}{x} dx \quad \left(\omega \in \left[\frac{\pi}{2}, +\infty\right)\right),$$

akkor

$$F(\omega) = \left[-\frac{\cos(x)}{x} \right]_{\frac{\pi}{2}}^{\omega} - \int_{\frac{\pi}{2}}^{\omega} \frac{\cos(x)}{x^2} dx$$

és

$$\exists \lim_{+\infty} F \in \mathbb{R},$$

hiszen

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left(\frac{\cos(\omega)}{\omega} \right) = 0 \quad \text{és} \quad \left| \frac{\cos(x)}{x^2} \right| \leq \frac{1}{x^2} \quad \left(x \in \left[\frac{\pi}{2}, +\infty \right) \right),$$

továbbá

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\omega} \frac{1}{x^2} dx = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left[-\frac{1}{x} \right]_{\frac{\pi}{2}}^{\omega} = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left(\frac{2}{\pi} - \frac{1}{\omega} \right) = \frac{2}{\pi}.$$

Megjegyzés. Hasonlóan igazolható (**HF.**), hogy

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{+\infty} \frac{\cos(2x)}{2x} dx$$

konvergens.

Megjegyzés.

- A Dirichlet-integrál az alsó integrációs határnál csak „pseudo-improprius”, ui. az

$$f(x) := \begin{cases} \frac{\sin(x)}{x} & (x > 0), \\ 1 & (x = 0) \end{cases}$$

függvényre tetszőleges $c > 0$ esetén $f \in \mathfrak{R}[0, c]$ teljesül.

- Hasonló a helyzet a beadhatóban lévő

$$\int_0^{+\infty} \frac{x^3}{e^x - 1} dx$$

integrál esetében, amelynek kiszámításához egy kis segítség:

$$\frac{x^3}{e^x - 1} = \frac{x^3 e^{-x}}{1 - e^{-x}} = x^3 e^{-x} \sum_{n=0}^{\infty} e^{-nx} = x^3 \sum_{n=0}^{\infty} e^{-(n+1)x} \quad (0 \neq x \in \mathbb{R}).$$

2. Belátjuk, hogy

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{+\infty} \left| \frac{\sin(x)}{x} \right| dx$$

divergens. Mivel minden $x \in \left[\frac{\pi}{2}, +\infty \right)$ esetén

$$\left| \frac{\sin(x)}{x} \right| \geq \frac{\sin^2(x)}{x} = \frac{1 - \cos(2x)}{2x},$$

továbbá minden $\omega \in \left(\frac{\pi}{2}, +\infty \right)$ számra

$$G(\omega) := \int_{\frac{\pi}{2}}^{\omega} \frac{1 - \cos(2x)}{2x} dx = \frac{\ln(\omega)}{2} - \frac{\ln(\pi)}{2} - \int_{\frac{\pi}{2}}^{\omega} \frac{\cos(2x)}{2x} dx,$$

és

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{+\infty} \frac{\cos(2x)}{2x} dx$$

konvergens, így

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} G(\omega) = +\infty. \quad \blacksquare$$

Feladat. Adott

$$F(t) := \int_0^1 \frac{e^{-(1+x^2)t^2}}{1+x^2} dx, \quad G(t) := \left(\int_0^t e^{-s^2} ds \right)^2 \quad (t \in \mathbb{R})$$

függvények esetén mutassuk, ill. indokoljuk meg, hogy

1. $F \in \mathfrak{C}$, majd számítsuk ki $\lim_{t \rightarrow +\infty} F$ -et;
2. $F \in \mathfrak{D}$, majd számítsuk ki F' -t;
3. $G \in \mathfrak{D}$, majd számítsuk ki G' -t;
4. $F(t) = \frac{\pi}{4} - G(t)$ ($t \in \mathbb{R}$), ill.

$$\int_0^{+\infty} e^{-s^2} ds = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$$

teljesül!

Útm.

1. Az $\mathbb{R} \ni t \mapsto e^{-t^2}$ függvény folytonossága következtében $F \in \mathfrak{C}$ és

$$\lim_{+\infty} F = \int_0^1 \left(\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{e^{-(1+x^2)t^2}}{1+x^2} \right) dx = 0.$$

2. Mivel az $\mathbb{R} \ni t \mapsto e^{-t^2}$ függvény \mathfrak{C}^1 -beli, ezért $F \in \mathfrak{D}$ és

$$\begin{aligned} F'(t) &= \int_0^1 \left(\frac{\partial}{\partial t} \frac{e^{-(1+x^2)t^2}}{1+x^2} \right) dx = \int_0^1 (-2(1+x^2)t) \frac{e^{-(1+x^2)t^2}}{1+x^2} dx = \\ &= (-2e^{-t^2}) \int_0^1 t e^{-x^2 t^2} dx = \left(xt =: s \rightsquigarrow dx = \frac{1}{t} ds \right) \\ &= (-2e^{-t^2}) \int_0^t e^{-s^2} ds \quad (t \in \mathbb{R}). \end{aligned}$$

3. Az $\mathbb{R} \ni t \mapsto e^{-t^2}$ függvény folytonos, ezért ennek integrálfüggvénye deriválható, és

$$G'(t) = 2 \left(\int_0^t e^{-s^2} ds \right) e^{-t^2} \quad (t \in \mathbb{R}).$$

4. Mivel tetszőleges $t \in \mathbb{R}$ esetén $F'(t) = -G'(t)$, így van olyan $c \in \mathbb{R}$, hogy

$$F(t) + G(t) = c \quad (t \in \mathbb{R}),$$

és mivel $G(0) = 0$, ill.

$$F(0) = \int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx = \operatorname{arctg}(1) - \operatorname{arctg}(0) = \frac{\pi}{4},$$

ezért

$$F(t) = \frac{\pi}{4} - G(t) \quad (t \in \mathbb{R}).$$

A $\lim_{+\infty} F = 0$ a határérték-reláció következtében $\lim_{+\infty} G = \frac{\pi}{4}$, azaz

$$\int_0^{+\infty} e^{-s^2} ds = \frac{\sqrt{\pi}}{2}. \quad \blacksquare$$

HÁZI FELADAT. Az A Függelék ismeretanyaga.

1.1.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Milyen $p \in [1, +\infty)$ esetén konvergensek az alábbi improprius integrálok?

(a) $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\sin(x)}{x} \right|^p dx;$

(b) $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\ln(x)}{x} \right|^p dx;$

(c) $\int_0^{1/2} \left| \frac{1}{x \cdot \ln(x)^{666}} \right|^p dx.$

Útm.

(a) Ha

- $p = 1$, akkor az integrál diverges (vö. 1. gyakorlat).
- $p > 1$, akkor bármely $x \in [1, +\infty)$ esetén

$$\left| \frac{\sin(x)}{x} \right|^p \leq \frac{1}{x^p},$$

így

$$\int_1^{+\infty} \left| \frac{\sin(x)}{x} \right|^p dx \leq \int_1^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx = \lim_{\omega \rightarrow \infty} \int_1^{\omega} \frac{1}{x^p} dx = \lim_{\omega \rightarrow \infty} \left[\frac{x^{1-p}}{1-p} \right]_1^{\omega} = \frac{1}{p-1},$$

ami azt jelenti, hogy

$$\int_1^{+\infty} \left| \frac{\sin(x)}{x} \right|^p dx \in \mathbb{R}.$$

(b) Ha

- $p = 1$, akkor tetszőleges $1 \leq \omega$ esetén

$$\int_1^{\omega} \left| \frac{\ln(x)}{x} \right| dx = \left[\frac{\ln^2(x)}{2} \right]_1^{\omega} = \frac{1}{2} \cdot \ln^2(\omega) \rightarrow +\infty \quad (\omega \rightarrow +\infty),$$

azaz

$$\int_1^{+\infty} \left| \frac{\ln(x)}{x} \right| dx \text{ divergens.}$$

- ha $p \in (1, +\infty)$, akkor a $t := \ln(x)$ helyettesítéssel

$$\int_1^{+\infty} \left| \frac{\ln(x)}{x} \right|^p dx = \int_0^{+\infty} \frac{t^p}{e^{(p-1)t}} dt = \int_0^c \frac{t^p}{e^{(p-1)t}} dt + \int_c^{+\infty} \frac{t^p}{e^{(p-1)t}} dt,$$

ahol $c \in (0, +\infty)$, továbbá a Bernoulli-L'Hospital-szabály miatt

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{t^{p+2}}{e^{(p-1)t}} = 0.$$

Ezért alkalmas c -vel

$$\frac{t^p}{e^{(p-1)t}} \leq \frac{1}{t^2} \quad (x \in [c, +\infty)),$$

azaz

$$\int_c^{+\infty} \frac{t^p}{e^{(p-1)t}} dt \leq \int_c^{+\infty} \frac{1}{t^2} dt = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_c^\omega \frac{1}{t^2} dt = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left[-\frac{1}{t} \right]_c^\omega = \frac{1}{c}.$$

Ez pedig azt jelenti, hogy

$$\int_1^{+\infty} \left| \frac{\ln(x)}{x} \right|^p dx \quad \text{konvergens.}$$

(c) Ha

- $p = 1$, akkor tetszőleges $\alpha \in (0, 1/2]$ esetén

$$\begin{aligned} \int_\alpha^{1/2} \frac{1}{x \cdot (\ln(x))^{666}} dx &= -\frac{1}{665} \cdot \left[\frac{1}{(\ln(x))^{665}} \right]_\alpha^{1/2} = \\ &= \frac{1}{665} \cdot \left(\frac{1}{(\ln(2))^{665}} + \frac{1}{(\ln(\alpha))^{665}} \right) \rightarrow \\ &\rightarrow \frac{1}{665 \cdot (\ln(2))^{665}} \quad (\alpha \rightarrow 0), \end{aligned}$$

azaz

$$\int_0^{1/2} \left| \frac{1}{x \cdot (\ln(x))^{666}} \right| dx \quad \text{konvergens.}$$

- $p \in (1, +\infty)$, akkor tetszőleges $\alpha \in (0, 1/2]$ esetén

$$\int_\alpha^{1/2} \frac{1}{x^p \cdot (\ln(x))^{666p}} dx \geq \int_\alpha^{1/2} \frac{1}{x^p \cdot (\ln(\alpha))^{666p}} dx = \frac{1}{(\ln(\alpha))^{666p}} \cdot$$

$$\begin{aligned} &\int_\alpha^{1/2} \frac{1}{x^p} dx = \frac{1}{(\ln(\alpha))^{666p}} \cdot \frac{\alpha^{1-p} - (1/2)^{1-p}}{p-1} \geq \\ &\geq \frac{\alpha^{1-p}}{(p-1)(\ln(\alpha))^{666p}} = \frac{1}{(p-1)\alpha^{p-1}(\ln(\alpha))^{666p}}; \end{aligned}$$

ez pedig

$$\alpha^{p-1}(\ln(\alpha)^{666})^p \longrightarrow 0 \quad (\alpha \rightarrow 0)$$

következtében azt jelenti, hogy

$$\int_0^{1/2} \left| \frac{1}{x \cdot \ln(x)^{666}} \right|^p dx$$

divergens. ■

2. Legyen

$$f(x) := \begin{cases} \frac{(-1)^{n-1}}{n} & (n-1 \leq x < n, n \in \mathbb{N}), \\ 0 & (x < 0) \end{cases} \quad (x \in \mathbb{R}).$$

Mutassuk meg, hogy

(a) $\int_{-\infty}^{+\infty} f$ konvergens,

(b) $\int_{-\infty}^{+\infty} |f|$ divergens!

Útm.

(a) Mivel

$$f(x) = 0 \quad (x < 0), \quad \text{ezért} \quad \int_{-\infty}^0 f = 0 \in \mathbb{R}.$$

Továbbá tetszőleges $\omega \geq 0$ esetén

$$\begin{aligned} \int_0^\omega f &= \sum_{n=1}^{[\omega]} \int_{n-1}^n f + \int_{[\omega]}^\omega f = \sum_{n=1}^{[\omega]} \int_{n-1}^n \frac{(-1)^{n-1}}{n} dx + \int_{[\omega]}^\omega \frac{(-1)^{[\omega]}}{[\omega]+1} dx = \\ &= \sum_{n=1}^{[\omega]} \frac{(-1)^{n-1}}{n} + \frac{(-1)^{[\omega]}}{[\omega]+1} (\omega - [\omega]). \end{aligned}$$

A Leibniz-kritérium, ill. $0 \leq \omega - [\omega] \leq 1$ miatt

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n-1}}{n} \in \mathbb{R}, \quad \text{ill.} \quad \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \frac{(-1)^{[\omega]}}{[\omega] + 1} (\omega - [\omega]) = 0,$$

így $\int_0^{+\infty} f \in \mathbb{R}$. Következésképpen az $\int_{-\infty}^{+\infty} f$ improprius integrál konvergens.

(b) Ha

$$f_n(x) := \begin{cases} \frac{1}{k} & (k-1 \leq x < k, k \in \{1, \dots, n\}), \\ 0 & (x \in (-\infty, 0) \cup [n, +\infty)) \end{cases} \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \leq |f|$. Így

$$\int_0^{+\infty} f_n dx = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} \cdot (k - (k-1)) = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} \longrightarrow +\infty \quad (n \rightarrow \infty)$$

következtében $\int_0^{+\infty} |f| \notin \mathbb{R}$, azaz $\int_{-\infty}^{+\infty} |f|$ improprius integrál divergens. ■

3. Számítsuk ki az

$$\int_0^{+\infty} \frac{x^3}{e^x - 1} dx$$

integrált!

Útm.

A Bernoulli-L'Hospital-szabály felhasználásával könnyen ellenőrizhető, hogy

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^3}{e^x - 1} = 0,$$

ui.

$$\frac{x^3}{e^x - 1} \sim \frac{3x^2}{e^x} \longrightarrow 0 \quad (x \rightarrow 0).$$

Az

$$f(x) := \begin{cases} \frac{x^3}{e^x - 1} & (x > 0), \\ 0 & (x = 0) \end{cases}$$

függvény tehát folytonos, ezért bármely $\omega \geq 0$ számra $f \in \mathfrak{R}[0, \omega]$. Így

$$\begin{aligned}
\int_0^{+\infty} f(x) dx &= \int_0^{+\infty} x^3 \cdot \frac{e^{-x}}{1 - e^{-x}} dx = \int_0^{+\infty} \left(x^3 \cdot e^{-x} \cdot \sum_{n=0}^{\infty} e^{-nx} \right) dx = \\
&= \int_0^{+\infty} \left(x^3 \cdot \sum_{n=0}^{\infty} e^{-(n+1)x} \right) dx = \int_0^{+\infty} \left(x^3 \cdot \sum_{n=1}^{\infty} e^{-nx} \right) dx = \\
&= \sum_{n=1}^{\infty} \left(\int_0^{+\infty} x^3 \cdot e^{-nx} dx \right) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_0^{\omega} x^3 \cdot e^{-nx} dx \right)
\end{aligned}$$

és

$$\begin{aligned}
\int_0^{\omega} x^3 \cdot e^{-nx} dx &= \left[\frac{x^3 e^{-nx}}{-n} \right]_0^{\omega} + \frac{3}{n} \int_0^{\omega} x^2 \cdot e^{-nx} dx = \\
&= -\frac{\omega^3}{ne^{n\omega}} + \left[\frac{3x^2 e^{-nx}}{-n^2} \right]_0^{\omega} + \frac{6}{n^2} \int_0^{\omega} x e^{-nx} dx = \\
&= -\frac{\omega^3}{ne^{n\omega}} - \frac{3\omega^2}{n^2 e^{n\omega}} + \left[\frac{6x e^{-nx}}{-n^3} \right]_0^{\omega} + \frac{6}{n^3} \int_0^{\omega} e^{-nx} dx = \\
&= -\frac{\omega^3}{ne^{n\omega}} - \frac{3\omega^2}{n^2 e^{n\omega}} - \frac{6\omega}{n^3 e^{n\omega}} + \frac{6}{n^3} \left[\frac{e^{-nx}}{-n} \right]_0^{\omega} = \\
&= -\frac{\omega^3}{ne^{n\omega}} - \frac{3\omega^2}{n^2 e^{n\omega}} - \frac{6\omega}{n^3 e^{n\omega}} + \frac{6}{n^4} - \frac{6}{n^4 e^{-n\omega}}
\end{aligned}$$

következtében a Bernoulli-L'Hospital-szabály többszöri felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned}
\int_0^{+\infty} \frac{x^3}{e^x - 1} dx &= \sum_{n=1}^{\infty} \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left(-\frac{\omega^3}{ne^{n\omega}} - \frac{3\omega^2}{n^2 e^{n\omega}} - \frac{6\omega}{n^3 e^{n\omega}} + \frac{6}{n^4} - \frac{6}{n^4 e^{-n\omega}} \right) = \\
&= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{6}{n^4} = \frac{\pi^4}{15}.
\end{aligned}$$

Megjegyzés. Az utóbbi egyenlőség pl. a következő módon látható be. Ha $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ olyan 2π -periodikus függvény, amelyre

$$f(x) = x^2 \quad (-\pi \leq x \leq \pi),$$

akkor – lévén, hogy f páros –, azt kapjuk, hogy

$$\widehat{f}_s(\mathbf{n}) = 0 \quad (\mathbf{n} \in \mathbb{N}).$$

Világos, hogy

$$\widehat{f}_c(0) = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x^2 dx = \frac{2\pi^2}{3},$$

továbbá bármely $\mathbf{n} \in \mathbb{N}$ esetén

$$\begin{aligned} \widehat{f}_c(\mathbf{n}) &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x^2 \cos(\mathbf{n}x) dx = \frac{1}{\pi} \left[\frac{\sin(\mathbf{n}x)}{\mathbf{n}} \right]_{-\pi}^{\pi} - \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} 2x \frac{\sin(\mathbf{n}x)}{\mathbf{n}} dx = \\ &= \frac{1}{\pi} (0 - 0) - \frac{2}{\pi \mathbf{n}} \left\{ \left[x \cdot \frac{-\cos(\mathbf{n}x)}{\mathbf{n}} \right]_{-\pi}^{\pi} - \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{-\cos(\mathbf{n}x)}{\mathbf{n}} dx \right\} = \\ &= \frac{2}{\pi \mathbf{n}^2} \left\{ [x \cos(\mathbf{n}x)]_{-\pi}^{\pi} - \frac{1}{\pi} \left[\frac{\sin(\mathbf{n}x)}{\mathbf{n}} \right]_{-\pi}^{\pi} \right\} = \frac{2}{\pi \mathbf{n}^2} [x \cos(\mathbf{n}x)]_{-\pi}^{\pi} - 0 = \\ &= \frac{2}{\pi \mathbf{n}^2} (\pi \cos(\mathbf{n}\pi) + \pi \cos(-\mathbf{n}\pi)) = \frac{4 \cos(\mathbf{n}\pi)}{\mathbf{n}^2} = \frac{4(-1)^{\mathbf{n}}}{\mathbf{n}^2}. \end{aligned}$$

Így f Fourier-sorának \mathbf{n} -edik részletösszege:

$$S_{\mathbf{n}}^f(x) = \frac{2\pi^2}{3} + \sum_{k=1}^{\mathbf{n}} \frac{4(-1)^k}{k^2} \cos(kx) \quad (x \in \mathbb{R}).$$

Mivel

$$\left| \sum_{k=1}^{\infty} \frac{4(-1)^k}{k^2} \cos(kx) \right| \leq \sum_{k=1}^{\infty} \left| \frac{4(-1)^k}{k^2} \cos(kx) \right| \leq \sum_{k=1}^{\infty} \frac{4}{k^2} < +\infty \quad (x \in \mathbb{R}),$$

ezért a Weierstraß-kritérium felhasználásával látható, hogy

$$S_{\mathbf{n}}^f \rightrightarrows f \quad (\mathbf{n} \rightarrow \infty).$$

Felhasználva a Parseval-egyenlőséget azt kapjuk, hogy

$$\frac{4\pi^4}{18} + \sum_{\mathbf{n}=1}^{\infty} \frac{16}{\mathbf{n}^4} = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x^4 dx = \frac{1}{\pi} \left[\frac{x^5}{5} \right]_{-\pi}^{\pi} = \frac{2\pi^4}{5},$$

ahonnan

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^4} = \frac{1}{16} \cdot \left\{ \frac{2\pi^4}{5} - \frac{4\pi^4}{18} \right\} = \frac{1}{16} \cdot \frac{36\pi^4 - 20\pi^4}{90} = \frac{\pi^4}{90}$$

következik. ■

4. Közismert, hogy az **abszolút fekete test** emisszióképességének frekvenciától és hőmérséklettől való függésére

$$E(\nu, T) = \frac{8\pi h \nu^3}{c^3} \cdot \frac{1}{\exp\left(\frac{h\nu}{kT}\right) - 1} \quad (\nu, T \in (0, +\infty)),$$

ill. (a $c = \lambda\nu$ helyettesítéssel) hullámhossztól és hőmérséklettől való függésére

$$E(\lambda, T) = \frac{8\pi c h}{\lambda^5} \cdot \frac{1}{\exp\left(\frac{hc}{\lambda kT}\right) - 1} \quad (\lambda, T \in (0, +\infty))$$

teljesül, ahol

c : a fény sebessége vákuumban,

ν : a sugárzás frekvenciája,

λ : a sugárzás hullámhossza,

k : a Boltzmann-állandó,

T : a sugárzó test abszolút hőmérséklete,

h : a Planck-állandó

(**Planck-féle sugárzási törvény**). Számítsuk ki a sugárzás teljes energiasűrűségét, azaz tetszőlegesen rögzített $T > 0$ esetén az

$$\int_0^{+\infty} E(\nu, T) d\nu$$

integrált!

Útm.

$$\begin{aligned} \int_0^{+\infty} E(\nu, T) d\nu &= \frac{8\pi h}{c^3} \cdot \int_0^{+\infty} \frac{\nu^3}{\exp\left(\frac{h\nu}{kT}\right) - 1} d\nu = \frac{8\pi k^4 T^4}{h^3 c^3} \cdot \int_0^{+\infty} \frac{x^3}{e^x - 1} dx \Big|_{x=\frac{h\nu}{kT}} = \\ &= \underbrace{\frac{8\pi k^4}{h^3 c^3}}_{=: \sigma} \cdot \frac{\pi^4}{15} \cdot T^4 \quad (\text{Stefan-Boltzmann-törvény}). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

5. Igazoljuk, hogy ha $\sigma, \mu \in \mathbb{R}$, $\sigma > 0$, akkor igaz az

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) dx = \sigma\sqrt{2\pi}$$

állítás!

Útm.

Mivel bármely

- $0 \leq \omega \in \mathbb{R}$ esetén a $t := \frac{x-\mu}{\sigma\sqrt{2}}$ helyettesítéssel

$$\int_0^\omega \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) dx = \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^{\frac{\omega-\mu}{\sqrt{2}\sigma}} \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt$$

és

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left\{ \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt + \int_0^{\frac{\omega-\mu}{\sqrt{2}\sigma}} \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt \right\} =$$

$$= \sqrt{2}\sigma \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 e^{-t^2} dt + \sqrt{2}\sigma \int_0^{+\infty} e^{-t^2} dt = \sqrt{2}\sigma \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 e^{-t^2} dt + \frac{\sigma\sqrt{2\pi}}{2},$$

ezért

$$\int_0^{+\infty} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) dx = \sqrt{2}\sigma \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 e^{-t^2} dt + \frac{\sigma\sqrt{2\pi}}{2}.$$

- $0 \geq \alpha \in \mathbb{R}$ esetén a $t := \frac{x-\mu}{\sigma\sqrt{2}}$ helyettesítéssel

$$\int_\alpha^0 \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) dx = \int_{\frac{\alpha-\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}} \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt$$

és

$$\lim_{\alpha \rightarrow -\infty} \left\{ \int_{\frac{\alpha-\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt - \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt \right\} =$$

$$= \sqrt{2}\sigma \int_{-\infty}^0 e^{-t^2} dt - \sqrt{2}\sigma \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 e^{-t^2} dt = \frac{\sigma\sqrt{2\pi}}{2} - \sqrt{2}\sigma \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 e^{-t^2} dt,$$

ezért

$$\int_{-\infty}^0 \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) dx = \frac{\sigma\sqrt{2\pi}}{2} - \sqrt{2}\sigma \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^0 e^{-t^2} dt$$

ahonnan az állítás már következik. ■

6. Mutassuk meg, hogy ha $\sigma, \mu \in \mathbb{R}$, $\sigma > 0$ és

$$f(x) := \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) \quad (x \in \mathbb{R}),$$

akkor igazak az alábbi állítások!

$$(a) \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1;$$

$$(b) \int_{-\infty}^{\infty} xf(x) dx = \mu;$$

$$(c) \int_{-\infty}^{\infty} (x-\mu)^2 f(x) dx = \sigma^2.$$

A valószínűségszámításban és a statisztikában fontos szerepe van az

$$f(x) := \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) \quad (x \in \mathbb{R})$$

és a

$$\Phi(x) := \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x \exp\left(-\frac{t^2}{2}\right) dt \quad (x \in \mathbb{R})$$

függvénynek ($\mu, \sigma \in \mathbb{R}$, $\sigma > 0$). Az f -et a **standard normális eloszlás sűrűségfüggvényének**, Φ -t pedig a **standard normális eloszlás eloszlásfüggvényének** vagy **valószínűségintegrálnak**, ill. **Gauß-féle hibaintegrálnak** nevezik. A fenti f függvény harang alakú grafikonját, Carl Fiedrich Gauß (1777–1855) arcképét, valamint Göttingen történelmi épületeit láthatjuk az 1989-ben, a Német Szövetségi Bank által kibocsátott 10 márkás bankjegyén (vö. 1.1. ábra).



1.1. ábra.

Útm.

(a) Ez nem más, mint az előző feladat más formában való felírása (konstanssal való átszorzás).

(b) Mivel bármely $0 \leq \omega \in \mathbb{R}$ esetén

$$\begin{aligned} \int_0^\omega x f(x) dx &= \int_0^\omega (x - \mu + \mu) f(x) dx = \int_0^\omega (x - \mu) f(x) dx + \int_0^\omega \mu f(x) dx = \\ &= \frac{-\sigma^2}{\sigma\sqrt{2\pi}} \int_0^\omega \frac{\mu - x}{\sigma^2} \exp\left(-\frac{(x - \mu)^2}{2\sigma^2}\right) dx + \mu \int_0^\omega f(x) dx, \end{aligned}$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_0^{+\infty} x f(x) dx &= \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left\{ \frac{-\sigma}{\sqrt{2\pi}} \left[\exp\left(-\frac{(x - \mu)^2}{2\sigma^2}\right) \right]_0^\omega + \mu \int_0^\omega f(x) dx \right\} = \\ &= \frac{\sigma}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) + \mu \int_0^{+\infty} f(x) dx = \\ &= \frac{\sigma}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) + \frac{\mu}{2}. \end{aligned}$$

Hasonlóan látható be, hogy

$$\int_{-\infty}^0 x f(x) dx = \frac{-\sigma}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) + \frac{\mu}{2}.$$

(c) Mivel bármely $0 \leq \omega \in \mathbb{R}$ esetén a

$$t := \frac{x - \mu}{\sigma\sqrt{2}}$$

helyettesítéssel

$$\begin{aligned} \int_0^\omega (x - \mu)^2 f(x) dx &= \frac{2\sigma}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^{\frac{\omega - \mu}{\sqrt{2}\sigma}} t^2 \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt = \\ &= -\frac{\sigma^2}{\sqrt{\pi}} \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^{\frac{\omega - \mu}{\sqrt{2}\sigma}} t \cdot (-2t) \exp(-t^2) dt = \\ &= -\frac{\sigma^2}{\sqrt{\pi}} \left\{ \left[t \exp(-t^2) \right]_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^{\frac{\omega - \mu}{\sqrt{2}\sigma}} - \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2}\sigma}}^{\frac{\omega - \mu}{\sqrt{2}\sigma}} \exp(-t^2) dt \right\}, \end{aligned}$$

továbbá a Bernoulli-L'Hospital-szabály következtében

$$\left[t \exp(-t^2) \right]_{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^{\frac{\omega-\mu}{\sqrt{2\sigma}}} \longrightarrow 0 + \frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}} \exp\left(\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) = \frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}} \exp\left(\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) \quad (\omega \rightarrow +\infty),$$

ezért a korábbiak alapján

$$\int_0^{+\infty} (x - \mu)^2 f(x) dx = -\frac{\sigma^2}{\sqrt{\pi}} \cdot \left\{ \frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}} \exp\left(\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) - \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^0 e^{-t^2} dt - \frac{\sqrt{\pi}}{2} \right\}.$$

Mivel bármely $0 \geq \alpha \in \mathbb{R}$ esetén a

$$t := \frac{x - \mu}{\sigma\sqrt{2}}$$

helyettesítéssel

$$\begin{aligned} \int_{\alpha}^0 (x - \mu)^2 f(x) dx &= \frac{2\sigma}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\frac{\alpha-\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}} t^2 \exp(-t^2) \sigma\sqrt{2} dt = \\ &= -\frac{\sigma^2}{\sqrt{\pi}} \int_{-\frac{\alpha-\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}} t \cdot (-2t) \exp(-t^2) dt = \\ &= -\frac{\sigma^2}{\sqrt{\pi}} \left\{ \left[t \exp(-t^2) \right]_{-\frac{\alpha-\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}} - \int_{-\frac{\alpha-\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}} \exp(-t^2) dt \right\}, \end{aligned}$$

továbbá a Bernoulli-L'Hospital-szabály következtében

$$\left[t \exp(-t^2) \right]_{-\frac{\alpha-\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}} \longrightarrow -\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}} \exp\left(\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) + 0 = -\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}} \exp\left(\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) \quad (\alpha \rightarrow -\infty),$$

ezért a korábbiak alapján

$$\int_0^{+\infty} (x - \mu)^2 f(x) dx = -\frac{\sigma^2}{\sqrt{\pi}} \cdot \left\{ -\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}} \exp\left(\frac{\mu^2}{2\sigma^2}\right) + \int_{-\frac{\mu}{\sqrt{2\sigma}}}^0 e^{-t^2} dt - \frac{\sqrt{\pi}}{2} \right\}.$$

Így

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \mu)^2 f(x) dx &= \int_0^{+\infty} (x - \mu)^2 f(x) dx + \int_0^{+\infty} (x - \mu)^2 f(x) dx = \\ &= -\frac{\sigma^2}{\sqrt{\pi}} \cdot \left\{ -\frac{\sqrt{\pi}}{2} - \frac{\sqrt{\pi}}{2} \right\} = \sigma^2. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

7. Legyen $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, olyan függvény, amelyre

$$f \in \mathcal{EC}[0, +\infty) \quad \text{és} \quad \int_0^{+\infty} f \in \mathbb{R}$$

teljesül. Mutassuk meg, hogy ekkor fennáll a $\lim_{x \rightarrow +\infty} f = 0$ határértékreláció (**Barbalat-lemma**)!¹

Útm. Mivel $f \in \mathcal{EC}[0, +\infty)$, ezért $f \in \mathcal{C}[0, +\infty)$, így minden $a > 0$ esetén $f \in \mathfrak{R}[0, a]$. Az állítással ellentétben tegyük fel, hogy

$$f(x) \not\rightarrow 0 \quad (x \rightarrow +\infty).$$

Ekkor van olyan $\varepsilon > 0$ és $x : \mathbb{N} \rightarrow [0, +\infty)$ sorozat, amelyre

$$\lim(x_n) = +\infty \quad \text{és} \quad |f(x_n)| \geq \varepsilon \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Az egyenletes folytonosság miatt a fenti ε -hoz van olyan $\delta > 0$, hogy minden $n \in \mathbb{N}$ és $t \in [0, +\infty)$ esetén

$$|t - x_n| < \delta \quad \implies \quad |f(t) - f(x_n)| < \frac{\varepsilon}{2}.$$

Így tetszőleges $n \in \mathbb{N}$, ill. $t \in [x_n, x_n + \delta]$ esetén

$$|f(t)| = |f(x_n) - (f(x_n) - f(t))| \geq |f(x_n)| - |f(x_n) - f(t)| > \varepsilon - \frac{\varepsilon}{2} = \frac{\varepsilon}{2},$$

amiből

$$\left| \int_0^{x_n+\delta} f - \int_0^{x_n} f \right| = \left| \int_{x_n}^{x_n+\delta} f \right| = \int_{x_n}^{x_n+\delta} |f| > \frac{\varepsilon\delta}{2} > 0 \quad (n \in \mathbb{N})$$

következik (a második egyenlőségjel azért jogos, mert f állandó előjelű az $[x_n, x_n + \delta]$ intervallumon). Ez utóbbi pedig ellentmond annak, hogy

$$\int_0^{+\infty} f < +\infty. \quad \blacksquare$$

¹ Ennek az állításnak fontos szerepe van nem-autonóm differenciálegyenletek stabilitásvizsgálata során.

1.2. 2. gyakorlat

1.2.1. A gyakorlat anyaga

Definíció. Legyen $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f: [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$, ill. $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\}$ az $[a, b]$ intervallum egy felosztása: $\tau \in \mathfrak{F}([a, b])$. A

$$V(f, \tau) := \sum_{k=1}^n \|f(x_k) - f(x_{k-1})\|$$

összeget az f függvény τ felosztáshoz tartozó **megváltozásának** vagy **variációjának** nevezzük. \diamond

Definíció. Adott $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, ill. $f: [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ függvény esetén a

$$V_a^b(f) := \sup\{V(f, \tau) \in \mathbb{R} : \tau \in \mathfrak{F}([a, b])\} \in [0, +\infty]$$

(kibővített értelemben vett) valós számot az f függvény **teljes megváltozásának** vagy **totális variációjának** nevezzük. \diamond

Feladat. Számítsuk ki az $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény teljes megváltozását az alábbi esetekben!

1. f monoton növekedő;
2. f monoton csökkenő.

Útm.

1. Ha f monoton növekedő és $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$, akkor $V(f, \tau) =$

$$= \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| = \sum_{k=1}^n (f(x_k) - f(x_{k-1})) =$$

$$= (f(x_1) - f(x_0)) + (f(x_2) - f(x_1)) + \dots + (f(x_{n-1}) - f(x_{n-2})) + (f(x_n) - f(x_{n-1})) =$$

$$= f(x_n) - f(x_0) = f(b) - f(a),$$

ahonnan

$$V_a^b(f) = \sup\{V(f, \tau) \in \mathbb{R} : \tau \in \mathfrak{F}([a, b])\} = f(b) - f(a)$$

következik.

2. Ha f monoton csökkenő, akkor **Házi feladat.** $V_a^b(f) = f(a) - f(b)$. \blacksquare

A következő tételben a totális megváltozás **intervallum szerinti additivitását** vizsgáljuk. Adott $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ függvény és tetszőleges $c \in (a, b)$ esetén értelmezzük az

$$f_c : [a, c] \rightarrow \mathcal{X}, \quad f_c(x) := f(x),$$

ill.

$$f^c : [c, b] \rightarrow \mathcal{X}, \quad f^c(x) := f(x)$$

függvényeket, majd bevezetjük az alábbi jelöléseket:

$$V_a^c(f) := V_a^c(f_c), \quad V_c^b(f) := V_c^b(f^c), \quad \text{ill.} \quad V_c^d(f) := V_c^d(g),$$

ahol valamely $d \in (c, b)$ esetén $g := f|_{[c, d]}$, azaz

$$g(x) := f(x) \quad (x \in [c, d]).$$

Tétel. Ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$, ill. $c \in (a, b)$, úgy

$$V_a^b(f) < +\infty \quad \iff \quad (V_a^c(f) < +\infty \quad \wedge \quad V_c^b(f) < +\infty),$$

és

$$V_a^b(f) = V_a^c(f) + V_c^b(f)$$

teljesül. \square

Megjegyzés. Ha $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, és valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén $\tau := \{c_0, \dots, c_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$, akkor

$$V_a^b(f) = V_a^{c_1}(f) + V_{c_1}^{c_2}(f) + \dots + V_{c_{n-2}}^{c_{n-1}}(f) + V_{c_{n-1}}^b(f).$$

teljesül. \square

Feladat. Számítsuk ki az

$$f : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := \sin(x)$$

függvény teljes megváltozását!

Útm. Ha

$$a := 0, \quad c := \frac{\pi}{2} \quad \text{és} \quad d := \frac{3\pi}{2}, \quad b := 2\pi,$$

akkor f monoton növekedő $[0, c]$ -n, monoton csökkenő $[c, d]$ -n és monoton növekedő $[d, b]$ -n, így

$$V_a^c(f) = \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) - \sin(0) = 1, \quad V_c^d(f) = 1 - (-1) = 2, \quad \text{ill.} \quad V_d^b(f) = 0 - (-1) = 1.$$

Ez azt jelenti, hogy

$$V_a^b(f) = 1 + 2 + 1 = 4. \quad \blacksquare$$

Definíció. Adott $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér esetén azt mondjuk, hogy az $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ függvény **korlátos változású** /jelben $f \in \mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X})$,² ha

$$V_a^b(f) < +\infty$$

teljesül. Az $\mathcal{X} = \mathbb{R}$ esetben a $\mathfrak{BV}[a, b] := \mathfrak{BV}([a, b], \mathbb{R})$ jelölést használjuk. \diamond

Példák. Ha az $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ függvény

1. monoton / $\mathcal{X} = \mathbb{R}$ /, akkor korlátos változású, hiszen $V_a^b(f) = |f(b) - f(a)|$.
2. korlátos változású, akkor bármely $c, d \in (a, b)$, $c < d$ esetén a $g := f|_{[c, d]}$ függvény is korlátos változású. Ha ui.

$$\sup\{V(f, \tau) \in \mathbb{R} : \tau \in \mathfrak{T}([a, b])\} =: r < +\infty,$$

továbbá $\{y_1, \dots, y_n\} \in \mathfrak{T}([c, d])$, akkor az $y_0 := a$, $y_{n+1} := b$ pontok hozzávételével $\{y_0, \dots, y_{n+1}\} \in \mathfrak{T}([a, b])$, és így $y_1 = c$, ill. $y_n = d$ figyelembe vételével

$$\sum_{k=2}^n \|f(y_k) - f(y_{k-1})\| \leq \|f(y_1) - f(a)\| + \sum_{k=2}^n \|f(y_k) - f(y_{k-1})\| + \|f(b) - f(y_n)\| \leq r.$$

Ez pedig azt jelenti, hogy

$$V_a^b(f) < +\infty \quad \implies \quad V_c^d(f) < +\infty. \quad \diamond$$

Megjegyzés. Világos, hogy ha

$$\exists (\tau_n) : \mathbb{N} \rightarrow \mathfrak{T}([a, b]) : \quad \lim_{n \rightarrow \infty} V(f, \tau_n) = +\infty,$$

akkor $V_a^b(f) = +\infty$, azaz f nem korlátos változású. \square

²A \mathfrak{BV} jelsorozat az angol *bounded variation* szintagma rövidítése.

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ Lipschitz-folytonos /jelben $f \in \mathfrak{Lip}([a, b], \mathcal{X})$ /, azaz van olyan $L \geq 0$ szám, amellyel

$$\|f(x) - f(y)\| \leq L|x - y| \quad (x, y \in [a, b])$$

teljesül, akkor f korlátos változású!

Útm. Ha $\tau \in \mathfrak{F}([a, b])$, $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\}$, akkor

$$V(f, \tau) = \sum_{k=1}^n \|f(x_k) - f(x_{k-1})\| \leq \sum_{k=1}^n L|x_k - x_{k-1}| = L \cdot \sum_{k=1}^n (x_k - x_{k-1}) = L(b - a),$$

ahonnan $V_a^b(f) = \sup\{\dots\} \leq L(b - a)$ folytán $f \in \mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X})$ következik. ■

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ abszolút folytonos /jelben $f \in \mathfrak{AC}([a, b], \mathcal{X})$ /, azaz bármely $\varepsilon > 0$ számhoz van olyan $\delta > 0$ szám, hogy tetszőleges

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, [a_k, b_k] \subset [a, b] \quad (k \in \mathcal{N}), (a_k, b_k) \cap (a_l, b_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l)$$

esetén

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (b_k - a_k) < \delta \quad \implies \quad \sum_{k \in \mathcal{N}} \|f(b_k) - f(a_k)\| < \varepsilon,$$

akkor f korlátos változású!

Útm. Ha $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ abszolút folytonos, akkor az $\varepsilon := 1$ számhoz van olyan $\delta > 0$, hogy tetszőleges

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, [a_k, b_k] \subset [a, b] \quad (k \in \mathcal{N}), (a_k, b_k) \cap (a_l, b_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l)$$

esetén

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (b_k - a_k) < \delta \quad \implies \quad \sum_{k \in \mathcal{N}} \|f(b_k) - f(a_k)\| < 1.$$

Így bármely olyan $[\alpha, \beta] \subset [a, b]$ intervallum esetén, amelyre $\beta - \alpha < \delta$, fennáll a $V_\alpha^\beta(f) \leq 1$ becslés. Osszuk fel az $[a, b]$ intervallumot I_1, \dots, I_n intervallumokra úgy, hogy $n\delta \leq b - a$, $|I_k| < \delta$ ($k \in \{1, \dots, n\}$) legyen. Ekkor

$$V_a^b(f) \leq \sum_{k=1}^n V(f|_{I_k}) \leq n \leq \frac{b - a}{\delta},$$

azaz f korlátos változású. ■

Megjegyzés. Nem minden korlátos változású függvény abszolút folytonos (vö. Cantor-függvény: **I3** Függelék).

Tétel. Ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f: [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ korlátos változású, akkor f korlátos:

$$\mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X}) \subset \mathfrak{B}([a, b], \mathcal{X}),$$

továbbá

$$\|f(b) - f(a)\| \leq V_a^b(f).$$

Útm. Ha $x \in [a, b]$ és $\tau := \{a, x, b\}$, akkor $\tau \in \mathfrak{F}([a, b])$ és

$$\|f(x)\| = \|f(x) - f(a) + f(a)\| \leq \|f(x) - f(a)\| + \|f(a)\| \leq V_a^b(f) + \|f(a)\|, \quad (1.3)$$

ahonnan $f \in \mathfrak{B}([a, b], \mathcal{X})$, ill. a fenti becslés következik. ■

Megjegyzés. A tételbeli állítás nem megfordítható, ui. pl. a Dirichlet-függvény korlátos ugyan, de nem korlátos változású (vö. 4. beadható feladat). □

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f \in \mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X})$, akkor a

$$V: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}, \quad V(x) := \begin{cases} 0 & (x = a), \\ V_a^x(f) & (x \in (a, b]) \end{cases} \quad (1.4)$$

függvény monoton növekedő!

Útm. Ha $x, y \in [a, b]$, $x < y$, akkor

$$V(y) = V_a^y(f) = V_a^x(f) + V_x^y(f) \geq V_a^x(f) = V(x),$$

azaz V monoton növekedő. ■

Tétel (Jordan). Az $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ pontosan akkor korlátos változású, ha alkalmas $g, h: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ monoton függvények esetén $f = g - h$. Ha f folytonos, akkor g és h megválasztható úgy, hogy mindegyikük folytonos legyen.

Biz.

1. lépés. Ha $f \in \mathfrak{BV}[a, b]$, akkor a fenti V függvény monoton növekedő. Azt kell tehát már csak megmutatnunk, hogy a $T := V - f$ függvény monoton növekedő. Mivel bármely $x, y \in [a, b]$, $x < y$ esetén

$$T(y) - T(x) = (V(y) - V(x)) - (f(y) - f(x)) = V_x^y(f) - (f(y) - f(x))$$

és $f \in \mathfrak{BV}[x, y]$, ezért (vö. korábban)

$$|f(y) - f(x)| \leq V_x^y(f).$$

Így tehát bármely $x, y \in [a, b]$, $x < y$ esetén

$$T(y) - T(x) = V_x^y(f) - (f(y) - f(x)) \geq 0 \quad \iff \quad T(x) \leq T(y).$$

Ha f folytonos, akkor V is, azaz $T = V - f$ is az (vö. 19. beadható feladat).

2. lépés. Ha $g, h : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ monoton növekedő függvény, akkor $g, h \in \mathfrak{BV}[a, b]$, így bármely $\tau = \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ felosztás esetén

$$\begin{aligned} V(f, \tau) &= \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| = \sum_{k=1}^n |(g(x_k) - g(x_{k-1})) - (h(x_k) - h(x_{k-1}))| \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^n (g(x_k) - g(x_{k-1})) + \sum_{k=1}^n (h(x_k) - h(x_{k-1})) = \\ &= g(b) - g(a) + h(b) - h(a) < +\infty. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Ez azt jelenti, hogy ha $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ korlátos változású, akkor

- f -nek csak elsőfajú szakadási helyei lehetnek, és az f szakadási helyeinek halmaza (legfeljebb) megszámlálható.
- $f \in \mathfrak{A}[a, b]$. \square

Feladat. Mutassuk meg, hogy a fenti g és h függvényekről feltehető, hogy mindegyikük szigorúan monoton!

Útm. A fenti tétel bizonyításából tudjuk, hogy g és h monoton növekedő. Legyen most

$$\gamma(x) := g(x) + l(x), \quad \chi(x) := h(x) + l(x) \quad (x \in [a, b]),$$

ahol $l : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ szigorúan monoton növekedő függvény. Világos, hogy ekkor γ és χ szigorúan monoton növekedő. Ennélfogva

$$f(x) = g(x) - h(x) = (g(x) + l(x)) - (h(x) + l(x)) = \gamma(x) - \chi(x) \quad (x \in [a, b]). \quad \blacksquare$$

Tétel. Ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f: [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ folytonos,

$$F: [a, b] \rightarrow \mathcal{X}, \quad F(x) := \int_a^x f(t) dt,$$

akkor

$$F \in \mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X}) \quad \text{és} \quad V_a^b(F) = \int_a^b \|f(t)\| dt.$$

Biz. A Heine-tétel következtében f egyenletesen folytonos, ezért bármely $\varepsilon > 0$ számhoz van olyan $\delta > 0$ szám, hogy minden $x, y \in [a, b]$ esetén

$$|x - y| < \delta \quad \implies \quad \|f(x) - f(y)\| < \frac{\varepsilon}{b - a}.$$

Ha most $\tau := \{x_0, \dots, x_n\} \in \mathfrak{T}([a, b]): \|\tau\| < \delta$, akkor

$$\begin{aligned} |V(F, \tau) - \sigma(\|f\|, \tau, \xi_\tau)| &= \left| \sum_{k=1}^n \|F(x_k) - F(x_{k-1})\| - \sum_{k=1}^n \|f(\xi_k)\| \cdot (x_k - x_{k-1}) \right| = \\ &= \left| \sum_{k=1}^n \{ \|F(x_k) - F(x_{k-1})\| - \|f(\xi_k)\| \cdot (x_k - x_{k-1}) \} \right| \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^n \left| \|F(x_k) - F(x_{k-1})\| - \|f(\xi_k)\| \cdot (x_k - x_{k-1}) \right| \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^n \sup_{t \in [0, 1]} \|f(x_{k-1} + t \cdot (x_k - x_{k-1})) - f(\xi_k)\| \cdot (x_k - x_{k-1}) \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^n \frac{\varepsilon}{b - a} \cdot (x_k - x_{k-1}) = \frac{\varepsilon}{b - a} \cdot \sum_{k=1}^n (x_k - x_{k-1}) = \\ &= \frac{\varepsilon}{b - a} \cdot (b - a) = \varepsilon. \end{aligned}$$

Mivel $\|f\| \in \mathfrak{R}[a, b]$, ezért

$$V_a^b(F) = \int_a^b \|f(t)\| dt, \quad \text{speciálisan} \quad F \in \mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X}). \quad \blacksquare$$

1.2.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Számítsuk ki az alábbi függvények teljes megváltozását!

(a) $f : [0, 10\pi] \rightarrow \mathbb{R}, f(x) := |\sin(x)|;$

(b) $f : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}, f(x) := \begin{cases} -x - 1 & (x \in [-1, 0]), \\ x - x^2 & (x \in (0, 1]). \end{cases}$

Útm.

(a) Ha $a := 0$, és $b := 10\pi$, ill.

$$c_1 := \frac{\pi}{2}, \quad c_2 := \pi, \quad c_3 := \frac{3\pi}{2}, \quad \dots, \quad c_{19} := \frac{19\pi}{2},$$

akkor f monoton növekedő vagy csökkenő a

$$[0, c_1], \quad [c_1, c_2], \quad \dots, \quad [c_{19}, b]$$

intervallumok mindegyikén, továbbá bármely $k \in \{1, \dots, 20\}$ esetén $V_{c_{k-1}}^{c_k}(f) = 1$.

Ennélfogva

$$V_a^b(f) = 1 + 1 + \dots + 1 = 20.$$

(b) Ha

$$a := -1, \quad c := 0 \quad \text{és} \quad d := \frac{1}{2}, \quad b := 1,$$

akkor f monoton csökkenő $[0, c]$ -n és $[d, b]$ -n, monoton növekedő $[c, d]$ -n, így

$$V_a^c(f) = 1, \quad V_c^d(f) = \frac{5}{4}, \quad \text{ill.} \quad V_d^b(f) = \frac{1}{4}.$$

Ez azt jelenti, hogy

$$V_a^b(f) = 1 + \frac{5}{4} + \frac{1}{4} = \frac{5}{2}. \quad \blacksquare$$

2. Igazoljuk, hogy $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ pontosan akkor állandófüggvény, ha teljes megváltozására

$$V_a^b(f) = 0$$

teljesül!

Útm.

1. lépés. Ha f állandófüggvény, akkor alkalmas $c \in \mathbb{R}$ esetén

$$f(x) = c \quad (x \in [a, b]).$$

Mivel f monoton, ezért

$$V(f, \tau) = |f(b) - f(a)| = |c - c| = 0.$$

2. lépés. Ha $V_a^b(f) = 0$ és f nem állandó, akkor alkalmas $x_1, x_2 \in [a, b]$, $x_1 < x_2$ esetén

$$f(x_1) \neq f(x_2), \quad \text{azaz} \quad |f(x_2) - f(x_1)| > 0.$$

Így, ha

- $x_1 = a$, $x_2 \in (a, b)$, akkor a

$$\tau := \{a = x_1, x_2, b\} \in \mathfrak{F}([a, b])$$

felosztással

$$V_a^b(f) \geq V(f, \tau) = |f(x_2) - f(x_1)| + |f(b) - f(x_2)| > 0,$$

- $x_1 = a$, $x_2 = b$, akkor a

$$\tau := \{a = x_1, x_2 = b\} \in \mathfrak{F}([a, b])$$

felosztással

$$V_a^b(f) \geq V(f, \tau) = |f(x_2) - f(x_1)| > 0,$$

- $x_1 \in (a, b)$, $x_2 = b$, akkor a

$$\tau := \{a, x_1, x_2 = b\} \in \mathfrak{F}([a, b])$$

felosztással

$$V_a^b(f) \geq V(f, \tau) = |f(x_1) - f(a)| + |f(x_2) - f(x_1)| > 0,$$

- $x_1, x_2 \in (a, b)$, akkor a

$$\tau := \{a, x_1, x_2, b\} \in \mathfrak{F}([a, b])$$

felosztással

$$V_a^b(f) \geq V(f, \tau) = |f(x_1) - f(a)| + |f(x_2) - f(x_1)| + |f(b) - f(x_2)| > 0,$$

ami nem lehetséges. ■

3. Mutassuk meg, hogy $V(f, \cdot)$ „a finomítás monoton növekedő függvénye”, azaz igaz a

$$\tau, \sigma \in \mathfrak{F}([a, b]) : \tau \subset \sigma \implies V(f, \tau) \leq V(f, \sigma)$$

implikáció!

Útm. Legyen $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ és $\sigma := \{x_0, \xi, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$.

Ekkor

$$\begin{aligned} V(f, \sigma) &= \|f(\xi) - f(x_0)\| + \|f(x_1) - f(\xi)\| + \dots + \sum_{k=2}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| \geq \\ &\geq \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| = V(f, \tau). \end{aligned}$$

Ha σ nem egy osztóponttal különbözik τ -tól, akkor az állítás indukcióval bizonyítható. ■

4. Legyen $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$. Mutassuk meg, hogy a (korlátos)

$$f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := \begin{cases} 1 & (x \in \mathbb{Q}), \\ 0 & (x \notin \mathbb{Q}) \end{cases}$$

függvény nem korlátos változása!

Útm. Legyen $n \in \mathbb{N}_0$,

$$x_0 := a, \quad x_1 \in (a, b) \cap (\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}), \quad x_2 \in (x_1, b) \cap \mathbb{Q}, \quad \dots$$

$$x_{2k+1} \in (x_{2k}, b) \cap (\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}), \quad x_{2k} \in (x_{2k-1}, b) \cap \mathbb{Q}, \quad \dots \quad x_{n+2} := b.$$

Ekkor

$$\begin{aligned} V_a^b(f) &\geq \sum_{k=1}^{n+2} |f(x_k) - f(x_{k-1})| \geq \sum_{k=2}^{n+1} |f(x_k) - f(x_{k-1})| = \\ &= |f(x_2) - f(x_1)| + \dots + |f(x_{n+1}) - f(x_n)| = \\ &= |1 - 0| + |0 - 1| + \dots + |1 - 0| = 1 + 1 + 1 + \dots + 1 = n. \end{aligned}$$

Ez azt jelenti, hogy $V_a^b(f) = +\infty$, azaz f nem korlátos változása. ■

5. Adjunk példát olyan $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre, amely az (a, b) minden kompakt részintervallumán korlátos változású, de maga f nem az!

Útm. Világos, hogy az

$$f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := \begin{cases} \frac{1}{1-x} & (x \neq 1), \\ 0 & (x = 1) \end{cases}$$

függvény a $(0, 1)$ intervallum bármely kompakt részén korlátos változású, hiszen f monoton $(0, 1)$ -en. Viszont f nem korlátos változású, hiszen nem is korlátos. ■

6. Igazoljuk, hogy ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ differenciálható függvény, továbbá

$$M := \sup\{\|f'(x)\| \in \mathbb{R} : x \in [a, b]\} < +\infty,$$

akkor f korlátos változású!

Útm. Világos, hogy

$$\|f'(x)\| \leq M \quad (x \in [a, b]),$$

így a Lagrange-egyenlőtlenség következtében

$$\|f(x) - f(y)\| \leq M|x - y| \quad (x, y \in [a, b]).$$

Ez azt jelenti, hogy f Lipschitz-folytonos, ahonnan $f \in \mathfrak{B}\mathfrak{F}([a, b], \mathcal{X})$ következik. ■

7. Mutassuk meg, hogy ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ folytonosan differenciálható, akkor f korlátos változású!

Útm. Az f függvény folytonos differenciálhatósága azt jelenti, hogy f' folytonos, így a Weierstraß-tétel következményeként van olyan $M > 0$ szám, hogy

$$\|f'(x)\| \leq M \quad (x \in [a, b])$$

teljesül. Ennélfogva f korlátos változású. ■

8. Döntsük el, hogy korlátos változásúak-e az alábbi függvények!

(a) $f(x) := \sin(x)$ ($x \in [0, \pi]$);

(b) $f(x) := x^3 - 3x + 4$ ($x \in [0, 2]$);

$$\begin{aligned}
 \text{(c) } f(x) &:= \begin{cases} 1 & (x \in [0,1]), \\ 3/2 & (x \in [1,2]), \\ 2 & (x \in [2,3]); \end{cases} \\
 \text{(d) } f(x) &:= \begin{cases} x \cos\left(\frac{\pi}{x}\right) & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0); \end{cases} \\
 \text{(e) } f(x) &:= \begin{cases} x^2 \cos\left(\frac{1}{x}\right) & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0). \end{cases}
 \end{aligned}$$

Útm.

(a) Mivel f deriválható,

$$f'(x) = \cos(x) \quad (x \in [0, \pi]),$$

továbbá

$$\sup\{|\cos(x)| \in \mathbb{R} : x \in [0, \pi]\} = 1 < +\infty,$$

ezért f korlátos változású.

(b) Mivel f deriválható,

$$f'(x) = 3x^2 - 3 \quad (x \in [0,2]),$$

továbbá

$$\sup\{|3x^2 - 3| \in \mathbb{R} : x \in [0,2]\} = 9 < +\infty,$$

ezért f korlátos változású.

(c) Mivel f monoton növekedő, ezért korlátos változású.

(d) Legyen

$$\tau_n := \left\{0, \frac{1}{n}, \frac{1}{n-1}, \dots, \frac{1}{2}, 1\right\} \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Ekkor $f(0) = 0$ és bármely $k \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$f\left(\frac{1}{k}\right) = \frac{\cos(k\pi)}{k} = \frac{(-1)^k}{k}.$$

Ez azt jelenti, hogy az $n \rightarrow \infty$ határesetben

$$V(f, \tau_n) = \left| \frac{(-1)^n}{n} - 0 \right| + \dots + \left| \frac{1}{2} - \left(-\frac{1}{3}\right) \right| + \left| -1 - \frac{1}{2} \right| \geq \frac{1}{n} + \dots + \frac{1}{2} + 1 \rightarrow \infty,$$

azaz f nem korlátos változású.

Megjegyzés. Ez a példa is mutatja, hogy van olyan folytonos (sőt egyenletesen folytonos) függvény, amely nem korlátos változású.

(e) Mivel f deriválható,

$$f'(x) = \begin{cases} 2x \cos\left(\frac{1}{x}\right) + \sin\left(\frac{1}{x}\right) & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0), \end{cases}$$

továbbá

$$\sup\{|f'(x)| \in \mathbb{R} : x \in [0,1]\} \leq 2 + 1 = 3 < +\infty,$$

ezért f korlátos változású. ■

9. Legyen

$$f : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := \begin{cases} x \cdot \sin\left(\frac{1}{x}\right) & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0). \end{cases}$$

Mutassuk meg, hogy f (egyenletesen) folytonos, de nem korlátos változású!

Útm.

1. lépés. Világos, hogy f folytonos, ui. $f|_{(0,1]}$ – mint folytonos függvények szorzata – folytonos, továbbá \sin korlátossága következtében

$$\lim_0 f = \lim_{x \rightarrow 0} x \cdot \sin\left(\frac{1}{x}\right) = 0 = f(0),$$

azaz $f \in \mathcal{C}[0]$.

2. lépés. Legyen $\alpha, \beta > 0$. Megmutatjuk, hogy az

$$f : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := \begin{cases} x^\alpha \cdot \sin(x^{-\beta}) & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0) \end{cases}$$

függvény pontosan az $\alpha > \beta$ esetben korlátos változású. Ha most

$$u_n := \left(n\pi + \frac{\pi}{2}\right)^{-1/\beta} \quad (n \in \mathbb{N}_0),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}_0$ esetén $u_n \in (0,1)$ és

$$\sin(u_n^{-\beta}) = (-1)^n, \quad \text{ill.} \quad f(u_n) = (-1)^n u_n^\alpha.$$

Így

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^n |f(u_k) - f(u_{k-1})| &= \sum_{k=1}^n |(-1)^k (u_k^\alpha + u_{k-1}^\alpha)| = \sum_{k=1}^n (u_k^\alpha + u_{k-1}^\alpha) = \\ &= 2 \sum_{k=1}^{n-1} u_k^\alpha + u_n^\alpha + u_0^\alpha \geq \sum_{k=1}^{n-1} u_k^\alpha = \sum_{k=1}^{n-1} \left(n\pi + \frac{\pi}{2}\right)^{-\alpha/\beta}. \end{aligned}$$

Mivel

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^{n-1} \left(n\pi + \frac{\pi}{2}\right)^{-\alpha/\beta} < +\infty \quad \iff \quad \alpha > \beta,$$

ezért az $\alpha = \beta$ esetben van olyan $(\tau_n) : \mathbb{N} \rightarrow \mathfrak{F}([a, b])$ felosztássorozat, amelyre

$$\lim_{n \rightarrow \infty} V(f, \tau_n) = +\infty. \quad \blacksquare$$

10. Igazoljuk, hogy ha $(\mathcal{X}, \|\cdot\|)$ normált tér, $f : [a, b] \rightarrow \mathcal{X}$ lépcsős függvény, azaz alkalmas $m \in \mathbb{N}$, $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_m\} \in \mathfrak{F}([a, b])$, ill. $c_0, c_1, \dots, c_{m-1} \in \mathcal{X}$ esetén

$$f(x) = \begin{cases} c_0 & (x \in [x_0, x_1]), \\ c_k & (x \in (x_k, x_{k+1}]), k \in \{1, \dots, m-1\}, \end{cases}$$

akkor f korlátos változású!

Útm. Ha $\sigma = \{t_0, \dots, t_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ és a t_{j-1}, t_j osztópontok az $[x_0, x_1]$, ill. $(x_k, x_{k+1}]$ intervallumok valamelyikében vannak, akkor a $V(f, \sigma)$ összeg $\|f(t_j) - f(t_{j-1})\|$ tagja zérus. Ez azt jelenti, hogy

$$V(f, \sigma) \leq \sum_{k=1}^{m-1} \|c_k - c_{k-1}\|,$$

ahonnan $f \in \mathfrak{BV}([a, b], \mathcal{X})$ következik. Ha a $\sigma = \{t_0, \dots, t_{m+1}\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ felosztás osztópontjai olyanok, hogy

$$t_0 = a, \quad t_k = \frac{x_k - x_{k-1}}{2} \quad (k \in \{1, \dots, m\}), \quad t_{m+1} = b,$$

akkor nyilvánvaló, hogy

$$V(f, \sigma) = \sum_{k=1}^{m-1} \|c_k - c_{k-1}\|.$$

Ez pedig azt jelenti, hogy

$$V_a^b(f) = \sum_{k=1}^{m-1} \|c_k - c_{k-1}\|. \quad \blacksquare$$

11. Mutassuk meg, hogy ha az $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény deriválható, $f' \in \mathfrak{R}[a, b]$, akkor f korlátos változású, és teljes megváltozására

$$V_a^b(f) = \int_a^b |f'|$$

teljesül!

Útm.

- 1. lépés.** Mivel $f' \in \mathfrak{R}[a, b]$, ezért f' korlátos, azaz alkalmas $K \geq 0$ esetén

$$|f'(x)| \leq K \quad (x \in [a, b]).$$

Így a Lagrange-egyenlőtlenség következtében bármely $x, y \in [a, b]$ számra

$$|f(y) - f(x)| \leq \sup\{|f'(z)| \in \mathbb{R} : z \in [x, y]\} \cdot |y - x| \leq K|y - x|,$$

azaz $f \in \mathfrak{Lip}[a, b]$, ahonnan $f \in \mathfrak{BV}[a, b]$ következik.

- 2. lépés.** Legyen $n \in \mathbb{N}$, $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$. Ekkor a Lagrange-közéérték-tétel következtében bármely $k \in \{1, \dots, n\}$ index esetén van olyan $\xi_k \in (x_{k-1}, x_k)$, hogy

$$|f(x_k) - f(x_{k-1})| = |f'(\xi_k)| \cdot (x_k - x_{k-1}).$$

Ez utóbbi azt jelenti, hogy

$$V(f, \tau) = \sigma(|f'|, \tau, \xi_\tau),$$

ahol $\xi_\tau := (\xi_1, \dots, \xi_n)$.

3. lépés. Legyen $I := \int_a^b |f'|$. Ekkor bármely $\varepsilon > 0$ -hoz van olyan $\tau \in \mathfrak{F}([a, b])$ felosztás, hogy az $|f'|$ függvény bármely τ -hoz tartozó közelítő összege csak ε -nál kevesebbet tér el I -től. Így $V(f, \tau)$ is csak ε -nál kevesebbet tér el I -től, ahonnan $V_a^b(f) \geq I$. Bármely τ felosztásnak van olyan σ finomaitása, hogy az $|f'|$ függvény bármely σ -hoz tartozó közelítő összege csak ε -nál kevesebbet tér el I -től. Ekkor $V(f, \sigma)$ is csak ε -nál kevesebbet tér el I -től, tehát $V(f, \sigma) < I + \varepsilon$. Mivel $V(f, \tau) \leq V(f, \sigma)$, így $V(f, \tau) < I + \varepsilon$. Ez minden τ felosztásra és minden $\varepsilon > 0$ -ra igaz, ezért $V_a^b(f) \leq I$. ■

12. Mutassuk meg, hogy valamely $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény grafikonja pontosan akkor rektifikálható, ha f korlátos változású!

Útm. Az f grafikonjának rektifikálhatósága azt jelenti, hogy

$$\sup\{L_\tau(f) \in \mathbb{R} : \tau \in \mathfrak{F}([a, b])\} =: L < +\infty,$$

ahol

$$L_\tau(f) := \sum_{k=1}^n \sqrt{(x_k - x_{k-1})^2 + (f(x_k) - f(x_{k-1}))^2} \quad (\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])).$$

Ha tehát

- $L < +\infty$ és $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$, akkor

$$\sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| \leq \sum_{k=1}^n \sqrt{(x_k - x_{k-1})^2 + (f(x_k) - f(x_{k-1}))^2} \leq L,$$

ahonnan $f \in \mathfrak{BV}[a, b]$ következik.

- $f \in \mathfrak{BV}[a, b]$ és $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$, akkor a

$$\sqrt{u^2 + v^2} \leq |u| + |v| \quad (u, v \in \mathbb{R})$$

elemi egyenlőtlenség felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} & \sum_{k=1}^n \sqrt{(x_k - x_{k-1})^2 + (f(x_k) - f(x_{k-1}))^2} \leq \\ & \leq \sum_{k=1}^n |x_k - x_{k-1}| + \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| = b - a + \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| \leq \\ & \leq b - a + V_a^b(f) < +\infty, \end{aligned}$$

azaz f korlátos változású. ■

13. Lássuk be, hogy igazak az alábbi állítások!

- (a) Ha $f, g \in \mathfrak{BV}[a, b]$, akkor $f \pm g \in \mathfrak{BV}[a, b]$ és $fg \in \mathfrak{BV}[a, b]$.
 (b) Ha $f, g \in \mathfrak{BV}[a, b]$ és $\frac{1}{g} \in \mathfrak{B}[a, b]$, akkor $\frac{f}{g} \in \mathfrak{BV}[a, b]$.
 (c) Ha $f \in \mathfrak{AC}[a, b]$, akkor $|f| \in \mathfrak{AC}[a, b]$.
 (d) Ha $f, g \in \mathfrak{AC}[a, b]$, akkor $f + g \in \mathfrak{AC}[a, b]$ és $fg \in \mathfrak{AC}[a, b]$.

Útm.

- (a) Legyen $n \in \mathbb{N}$, $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$. Ekkor egyrészt

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^n |(f+g)(x_k) - (f+g)(x_{k-1})| &= \\ &= \sum_{k=1}^n |f(x_k) + g(x_k) - f(x_{k-1}) - g(x_{k-1})| \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| + \sum_{k=1}^n |g(x_k) - g(x_{k-1})| \leq \\ &\leq V_a^b(f) + V_a^b(g), \end{aligned}$$

másrészt pedig alkalmas $K_f, K_g \geq 0$ számokkal $\sum_{k=1}^n |(fg)(x_k) - (fg)(x_{k-1})| =$

$$\begin{aligned} &= \sum_{k=1}^n |f(x_k)g(x_k) - f(x_{k-1})g(x_{k-1})| = \\ &= \sum_{k=1}^n |f(x_k)g(x_k) - f(x_k)g(x_{k-1}) + f(x_k)g(x_{k-1}) - f(x_{k-1})g(x_{k-1})| \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^n |f(x_k)| \cdot |g(x_k) - g(x_{k-1})| + \sum_{k=1}^n |g(x_{k-1})| \cdot |f(x_k) - f(x_{k-1})| \leq \\ &\leq K_f \cdot V_a^b(g) + K_g \cdot V_a^b(f) < +\infty. \end{aligned}$$

(b) Az $\frac{1}{g}$ függvény korlátossága következtében van olyan $K \geq 0$, hogy

$$\left| \frac{1}{g(x)} \right| \leq K \quad (x \in [a, b]).$$

Így az előző állítás következményeként már csak azt kell megmutatni, hogy $\frac{1}{g}$ korlátos változású. Legyen tehát $n \in \mathbb{N}$, $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$. Ekkor

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^n \left| \frac{1}{g(x_k)} - \frac{1}{g(x_{k-1})} \right| &= \sum_{k=1}^n \left| \frac{g(x_{k-1}) - g(x_k)}{g(x_k)g(x_{k-1})} \right| \leq \\ &\leq K^2 \cdot \sum_{k=1}^n |g(x_k) - g(x_{k-1})| \leq K^2 \cdot V_a^b(g). \end{aligned}$$

(c) Mivel $f \in \mathfrak{AC}[a, b]$, ezért bármely $\varepsilon > 0$ számhoz van olyan $\delta > 0$ szám, hogy tetszőleges

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, [a_k, b_k] \subset [a, b] \quad (k \in \mathcal{N}), (a_k, b_k) \cap (a_l, b_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l)$$

esetén

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (b_k - a_k) < \delta \quad \implies \quad \sum_{k \in \mathcal{N}} ||f(b_k)| - |f(a_k)|| \leq \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(b_k) - f(a_k)| < \varepsilon,$$

azaz $|f| \in \mathfrak{AC}[a, b]$.

(d) Legyen $\varepsilon > 0$ és $\delta_f, \delta_g > 0$ olyan, hogy tetszőleges

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, [a_k, b_k] \subset [a, b] \quad (k \in \mathcal{N}), (a_k, b_k) \cap (a_l, b_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l),$$

ill.

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, [c_k, d_k] \subset [a, b] \quad (k \in \mathcal{N}), (c_k, d_k) \cap (c_l, d_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l),$$

esetén

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (b_k - a_k) < \delta_f \quad \implies \quad \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(b_k) - f(a_k)| < \frac{\varepsilon}{2},$$

ill.

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (d_k - c_k) < \delta_g \quad \implies \quad \sum_{k \in \mathcal{N}} |g(d_k) - g(c_k)| < \frac{\varepsilon}{2}.$$

Így, ha $\delta := \min\{\delta_f, \delta_g\}$ és

$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}$, $[x_k, y_k] \subset [a, b]$ ($k \in \mathcal{N}$), $(x_k, y_k) \cap (x_l, y_l) = \emptyset$ ($k, l \in \mathcal{N} : k \neq l$),

olyan, hogy

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (y_k - x_k) < \delta,$$

akkor

$$\begin{aligned} \sum_{k \in \mathcal{N}} |(f+g)(y_k) - (f+g)(x_k)| &\leq \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(y_k) - f(x_k)| + \sum_{k \in \mathcal{N}} |g(y_k) - g(x_k)| < \\ &< \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon, \end{aligned}$$

azaz $f+g$ is abszolút folytonos. Ha most f és g korlátosságát kihasználva $\frac{\varepsilon}{2}$ helyébe $\frac{\varepsilon}{2K_f}$ -et, ill. $\frac{\varepsilon}{2K_g}$ -t írunk, ahol

$$|f(x)| \leq K_f, \quad \text{ill.} \quad |g(x)| \leq K_g \quad (x \in [a, b]),$$

akkor

$$\begin{aligned} &\sum_{k \in \mathcal{N}} |(fg)(y_k) - (fg)(x_k)| = \\ &= \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(y_k)g(y_k) - f(x_k)g(x_k)| = \\ &= \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(y_k)g(y_k) - f(y_k)g(x_k) + f(y_k)g(x_k) - f(x_k)g(x_k)| \leq \\ &\leq \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(y_k)| \cdot |g(y_k) - g(x_k)| + \sum_{k \in \mathcal{N}} |g(x_k)| \cdot |f(y_k) - f(x_k)| \leq \\ &\leq K_f \cdot \sum_{k \in \mathcal{N}} |g(y_k) - g(x_k)| + K_g \cdot \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(y_k) - f(x_k)| < \\ &< K_f \cdot \frac{\varepsilon}{2K_f} + K_g \cdot \frac{\varepsilon}{2K_g} = \varepsilon, \end{aligned}$$

azaz fg is abszolút folytonos. ■

14. A definíció alapján igazoljuk, hogy az

$$f(x) := \sqrt{x} \quad (x \in [0,1])$$

függvény abszolút folytonos!

Útm. Legyen $0 < \varepsilon < 1$ és

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, [a_k, b_k] \subset [0,1] \ (k \in \mathcal{N}), (a_k, b_k) \cap (a_l, b_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l)$$

olyan, amelyre

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (b_k - a_k) < \varepsilon^2,$$

továbbá $\alpha := \varepsilon^2$. A

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} |f(b_k) - f(a_k)|$$

összeget két részre bontjuk:

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} |f(b_k) - f(a_k)| =: \sum_{k \in \mathcal{E}} |f(b_k) - f(a_k)| + \sum_{k \in \mathcal{M}} |f(b_k) - f(a_k)|,$$

ahol \mathcal{E} -be azok az indexek tartoznak, amelyeknek megfelelő osztópontok a $[0, \alpha]$ intervallumba, az \mathcal{M} -be pedig pedig azok, amelyekhez tartozó indexek az $[\alpha, 1]$ intervallumba esnek (feltehető, hogy $\alpha < 1$). Ha az α szám épp nem osztópont és valamelyik intervallum belsejébe esik, akkor azt az intervallumot két részintervallumra bontjuk úgy, hogy mindkét rész határán α legyen. Ekkor persze a $\sum_{k \in \mathcal{N}} |f(b_k) - f(a_k)|$ összeg növekedni fog. Ebben az esetben $b_m := \alpha$. Így a gyökfüggvény monotonitása következtében

$$\sum_{k \in \mathcal{E}} |f(b_k) - f(a_k)| = \sum_{k=1}^m |f(b_k) - f(a_k)| = \sum_{k=1}^m |\sqrt{b_k} - \sqrt{a_k}| \leq \sqrt{\alpha} = \varepsilon.$$

A másik részösszeg a következő módon számítható:

$$\begin{aligned} \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(b_k) - f(a_k)| &= \sum_{k=m+1}^{|\mathcal{M}|} |f(b_k) - f(a_k)| = \sum_{k=m+1}^{|\mathcal{M}|} |\sqrt{b_k} - \sqrt{a_k}| = \\ &= \sum_{k=m+1}^{|\mathcal{M}|} |\sqrt{b_k} - \sqrt{a_k}| \cdot \frac{\sqrt{b_k} + \sqrt{a_k}}{\sqrt{b_k} + \sqrt{a_k}} = \sum_{k=m+1}^n \frac{b_k - a_k}{\sqrt{b_k} + \sqrt{a_k}} \leq \\ &\leq \sum_{k=m+1}^n \frac{b_k - a_k}{2\sqrt{\alpha}} = \frac{1}{2\sqrt{\alpha}} \cdot \sum_{k=m+1}^{|\mathcal{M}|} (b_k - a_k) < \frac{1}{\varepsilon} \cdot \varepsilon^2 = \varepsilon. \end{aligned}$$

Így tehát

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} |f(\mathbf{b}_k) - f(\mathbf{a}_k)| \leq \sum_{k=1}^m |f(\mathbf{b}_k) - f(\mathbf{a}_k)| + \sum_{k=m+1}^{|\mathcal{N}|} |f(\mathbf{b}_k) - f(\mathbf{a}_k)| < \varepsilon + \varepsilon = 2\varepsilon. \quad \blacksquare$$

15. Igazoljuk, hogy ha $f \in \mathcal{C}[\mathbf{a}, \mathbf{b}] \cap \mathcal{D}(\mathbf{a}, \mathbf{b})$ és f' korlátos az (\mathbf{a}, \mathbf{b}) intervallumon, akkor $f \in \mathcal{A}\mathcal{C}[\mathbf{a}, \mathbf{b}]$, azaz f abszolút folytonos!

Útm. Legyen $K > 0$ olyan szám, amelyre

$$|f'(x)| \leq K \quad (x \in (\mathbf{a}, \mathbf{b}))$$

teljesül. A Lagrange-féle középérték-tétel következtében bármely $k \in \mathcal{N}$ esetén van olyan $\xi_k \in (\mathbf{a}_k, \mathbf{b}_k)$, hogy

$$\frac{|f(\mathbf{b}_k) - f(\mathbf{a}_k)|}{|\mathbf{b}_k - \mathbf{a}_k|} = |f'(\xi_k)| < K.$$

Így, ha $\varepsilon > 0$ és

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, \quad [\mathbf{a}_k, \mathbf{b}_k] \subset [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \quad (k \in \mathcal{N}), \quad (\mathbf{a}_k, \mathbf{b}_k) \cap (\mathbf{a}_l, \mathbf{b}_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l)$$

olyan, amelyre

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (\mathbf{b}_k - \mathbf{a}_k) < \frac{\varepsilon}{K},$$

akkor

$$\begin{aligned} \sum_{k \in \mathcal{N}} |f(\mathbf{b}_k) - f(\mathbf{a}_k)| &= \sum_{k \in \mathcal{N}} \frac{|f(\mathbf{b}_k) - f(\mathbf{a}_k)|}{|\mathbf{b}_k - \mathbf{a}_k|} \cdot |\mathbf{b}_k - \mathbf{a}_k| < \sum_{k \in \mathcal{N}} K \cdot |\mathbf{b}_k - \mathbf{a}_k| = \\ &= K \cdot \sum_{k \in \mathcal{N}} |\mathbf{b}_k - \mathbf{a}_k| < K \cdot \frac{\varepsilon}{K} = \varepsilon. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

16. Mutassuk meg, hogy az

$$f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := \begin{cases} x^2 \left| \sin\left(\frac{1}{x}\right) \right| & (x \in (0, 1]), \\ 0 & (x = 0) \end{cases}$$

függvény abszolút folytonos!

Útm. Ha

$$g : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(x) := \begin{cases} x^2 \sin\left(\frac{1}{x}\right) & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0), \end{cases}$$

akkor g abszolút folytonos, hiszen bármely $x \in (0,1)$ esetén

$$g'(x) = 2x \sin\left(\frac{1}{x}\right) - \cos\left(\frac{1}{x}\right),$$

így

$$|g'(x)| \leq 2|x| \cdot \left| \sin\left(\frac{1}{x}\right) \right| + \left| \cos\left(\frac{1}{x}\right) \right| \leq 2 \cdot 1 \cdot 1 + 1 = 3.$$

Egy korábbi feladat értelmében tehát $f = |g|$ is abszolút folytonos. ■

17. Igaz-e, hogy két abszolút folytonos függvény kompozíciója is abszolút folytonos?

Útm. A korábbiakból tudjuk, hogy ha $f, g : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$,

$$f(x) := \sqrt{x}, \quad \text{ill.} \quad g(x) := \begin{cases} x^2 \left| \sin\left(\frac{1}{x}\right) \right| & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0), \end{cases}$$

akkor f is és g is abszolút folytonos. Azt fogjuk megmutatni, hogy a

$$h := f \circ g : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad h(x) = \begin{cases} x \cdot \sqrt{\left| \sin\left(\frac{1}{\sqrt{x}}\right) \right|} & (x \in (0,1]), \\ 0 & (x = 0) \end{cases}$$

függvény nem abszolút folytonos. Valóban, bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén a h függvény monoton növekedő a

$$[2/(2n+1)\pi, 2/((2n)\pi)]$$

intervallumon. Így

$$V_0^1(h) \geq \sum_{k=1}^n V_{a_k}^{b_k}(h) \geq \sum_{k=1}^n \frac{2}{2k\pi} = \frac{1}{\pi} \cdot \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} \rightarrow +\infty \quad (n \rightarrow \infty),$$

ahol

$$a_k := \frac{2}{(2k+1)\pi}, \quad b_k := \frac{2}{(2k)\pi} \quad (k \in \{1, \dots, n\}).$$

Ezért f nem korlátos változású, következésképpen nem is abszolút folytonos. ■

18. Igazoljuk, hogy ha az $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény Lipschitz-folytonos, akkor abszolút folytonos is, azaz fenáll a

$$\mathcal{Lip}[a, b] \subset \mathfrak{BV}[a, b]$$

tartalmazás!

Útm. Ha f Lipschitz-folytonos, akkor alkalmas $L \geq 0$ esetén

$$|f(x) - f(y)| \leq L|x - y| \quad (x, y \in [a, b]).$$

Így, ha $\varepsilon > 0$, $\delta := \varepsilon/L$, továbbá

$$\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}, \quad [a_k, b_k] \subset [a, b] \quad (k \in \mathcal{N}), \quad (a_k, b_k) \cap (a_l, b_l) = \emptyset \quad (k, l \in \mathcal{N} : k \neq l)$$

olyan, amelyre

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} (b_k - a_k) < \delta,$$

akkor

$$\sum_{k \in \mathcal{N}} |f(b_k) - f(a_k)| \leq \sum_{k \in \mathcal{N}} L|b_k - a_k| < \frac{\varepsilon}{L}. \quad \blacksquare$$

19. Mutassuk meg, hogy ha valamely $c \in [a, b]$ esetén $f \in \mathfrak{BV}[a, b] \cap \mathcal{C}[c]$, akkor az (1.4)-beli V függvény folytonos a c pontban!

Útm.

- 1. lépés.** Legyen $c \in [a, b)$. Ha $\varepsilon > 0$ és $\tau := \{c, x_2, x_3, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([c, b])$ olyan felosztás, amelyre

$$V_c^b(f) - \frac{\varepsilon}{2} \leq V(f, \tau)$$

teljesül, akkor – lévén, hogy f jobbról folytonos c -ben – van olyan $0 < \delta < x_2 - c$, hogy bármely $x \in [c, b]$ esetén

$$|x - c| < \delta \quad \implies \quad \|f(x) - f(c)\| < \frac{\varepsilon}{2}.$$

Legyen most $x_1 \in (c-\delta, c+\delta) \cap (c, b]$. Ekkor $c < x_1 < x_2$ és a $\sigma := \{c, x_1, x_2, \dots, x_n\}$ felosztás finomítása τ -nak, aminek következtében

$$V_c^b(f) - \frac{\varepsilon}{2} \leq V(f, \tau) \leq V(f, \sigma) = \|f(x_1) - f(c)\| + \sum_{k=2}^n \|f(x_k) - f(x_{k-1})\| < \frac{\varepsilon}{2} + V_{x_1}^b(f),$$

azaz

$$V_c^b(f) - V_{x_1}^b(f) < \varepsilon.$$

Ennélfogva

$$|V(x_1) - V(c)| = V(x_1) - V(c) = V_c^{x_1}(f) = V_c^b(f) - V_{x_1}^b(f) < \varepsilon.$$

2. lépés. Legyen $c \in (a, b]$. Ekkor a fentiekhez hasonlóan megmutatható, hogy V jobbról is folytonos c -ben (**HF**). ■

1.3. 3. gyakorlat

1.3.1. A gyakorlat anyaga

Megjegyzések.

- Legyen

$$\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \varphi(t) := (x(t), y(t)),$$

ahol az $x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény folytonos és szigorúan monoton növekedő, az $y : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény pedig nemnegatív. A φ által paraméterezett

$$\Gamma_\varphi := \mathcal{R}_\varphi = \{\varphi(t) \in \mathbb{R}^2 : t \in [a, b]\}$$

ponthalmaz alatti területet szeretnénk meghatározni. Ha

$$\tau =: \{t_0, t_1, \dots, t_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$$

és

$$\xi_\tau =: (\xi_1, \dots, \xi_n) : \xi_k \in [t_{k-1}, t_k] \quad (k \in \{1, \dots, n\}),$$

akkor a szóban forgó területet a

$$\sum_{k=1}^n y(\xi_k)(x(t_k) - x(t_{k-1}))$$

összeggel közelíthetjük.

- Tegyük fel, hogy az x -tengely mentén az x_1, \dots, x_n abszcisszájú pontokban m_1, \dots, m_n tömegű anyagi pontok vannak elhelyezve. Ekkor ennek a pontrendszernek a **tömegközéppontja**:

$$x_{\text{TKP}} = \frac{x_1 m_1 + \dots + x_n m_n}{m_1 + \dots + m_n} = \frac{\sum_{k=1}^n x_k m_k}{\sum_{k=1}^n m_k}.$$

Tegyük fel most, hogy valamely az $[a, b]$ intervallumnak megfelelő szakaszon elhelyezkedő, elhanyagolható vastagságú, de nem elhanyagolható tömegű test tömegközéppontjának meghatározása a feladat. Ha a test folytonos tömegeloszása,³ és bármely $x \in [a, b]$ esetén $m(x)$ jelöli a test $[a, x]$ szakaszának tömegét / $m(b) =: M$ /, továbbá

$$\tau =: \{t_0, t_1, \dots, t_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$$

³Ezen azt értjük, hogy a test minden pontjának tömege zérus.

tetszőleges, akkor a test $[x_{k-1}, x_k]$ intervallumnak megfelelő szakaszának tömege:

$$m(x_k) - m(x_{k-1}).$$

Ezt az anyagmennyiséget az $[x_{k-1}, x_k]$ intervallum valamely ξ_k pontjába egyesítve a ξ_1, \dots, ξ_n pontrendszer tömegközéppontja

$$x_{\text{TKP}} = \frac{1}{M} \sum_{k=1}^n \xi_k (m(x_k) - m(x_{k-1})),$$

amit az illető test tömegközéppontja egy közelítésének tekinthetünk.

- Legyen $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ folytonos függvény (**út**),

$$\Gamma_\varphi := \mathcal{R}_\varphi$$

a φ út paraméterezte **görbe**. Tegyük fel, hogy valamely anyagi pont az

$$f : \Gamma_\varphi \rightarrow \mathbb{R}^3$$

erőtér hatására a Γ_φ görbén mozog. Mekkora a munkavégzés?

Ötlet: Állandó F erő hatására az $r \in \mathbb{R}^3$ vektorral jellemzett szakaszon a munkavégzés:

$$W = \langle F, r \rangle.$$

Közelítsük Γ -t törtöttvonalakkal úgy, hogy felosztjuk az $[a, b]$ intervallumot:

$$\tau := \{x_0 = a, \dots, x_n = b\},$$

majd a megfelelő $\xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$ köztes pontok esetén a munka közelítőleg:

$$W \approx \sum_{k=1}^n \langle f(\xi_k), \varphi(x_k) - \varphi(x_{k-1}) \rangle.$$

- Valószínűségszámításban is használatosak a Stieltjes-integrálok.
- Alkalmazott funkcionálanálízis (**kvantummechanika**): nemkorlátos operátorok spektrálfelbontása projektormérték szerinti integrálok segítségével történik. Itt is találkozhatunk Stieltjes-integrálokkal. \square

Definíció. Legyen $f, \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$, továbbá bármely $k \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$\xi_k \in [x_{k-1}, x_k] \quad \text{és} \quad \xi_\tau := (\xi_1, \dots, \xi_n),$$

ill.

$$\Delta_\alpha x_k := \alpha(x_k) - \alpha(x_{k-1}).$$

Ekkor az f függvény τ felosztáshoz, illetve a ξ_k ($k \in \{1, \dots, n\}$) értékekhez vagy ξ_τ ún. **köztes vektor**hoz tartozó, α -ra vonatkozó **Riemann-Stieltjes-összegének** vagy **Riemann-Stieltjes-féle integrálközelítő összegének** nevezzük a

$$\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) := \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta_\alpha x_k = \sum_{k=1}^n f(\xi_k) (\alpha(x_k) - \alpha(x_{k-1}))$$

valós számot. \diamond

Megjegyzés. Ha

$$\alpha(x) := x \quad (x \in [a, b]),$$

akkor a fenti Riemann-Stieltjes-összeg nem más, mint a

$$\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) = \sum_{k=1}^n f(\xi_k) (x_k - x_{k-1}) = \sigma(f, \tau, \xi)$$

Riemann-összeg. \square

Definíció. Azt mondjuk, hogy az $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény **Riemann-Stieltjes-integrálható az $\alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre vonatkozóan** (jelben $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$), ha alkalmas $I \in \mathbb{R}$ esetén

$$\lim_{\|\tau\| \rightarrow 0} \sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) = I,$$

azaz bármely $\varepsilon > 0$ számhoz megadható olyan $\delta > 0$ szám, hogy ha $\tau \in \mathfrak{F}([a, b])$, $\|\tau\| < \delta$ és ξ_τ a fenti definícióbeli tetszőleges ún. köztesvektor, akkor

$$|\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) - I| < \varepsilon$$

teljesül. Az iménti I számot az f függvény α -ra vonatkozó **Riemann-Stieltjes-integráljának** nevezzük és az

$$\int_a^b f \, d\alpha \quad \text{vagy} \quad \int_a^b f(x) \, d\alpha(x)$$

szimbólumok valamelyikével jelöljük. \diamond

Megjegyzések.

1. Nyilvánvaló, hogy legfeljebb egy ilyen I szám létezik.

2. Világos, hogy ha

$$\alpha(x) := x \quad (x \in [a, b]),$$

úgy

$$f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b] \iff f \in \mathfrak{R}[a, b],$$

és $f \in \mathfrak{R}[a, b]$ esetén

$$\int_a^b f \, d\alpha = \int_a^b f.$$

3. Ha alkalmas $c \in \mathbb{R}$ esetén

$$\alpha(x) := c \quad (x \in [a, b]),$$

akkor bármely $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre

$$f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b] \quad \text{és} \quad \int_a^b f \, d\alpha = 0.$$

4. Ha alkalmas $c \in \mathbb{R}$ esetén

$$f(x) := c \quad (x \in [a, b]),$$

akkor bármely $\alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre

$$f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b] \quad \text{és} \quad \int_a^b f \, d\alpha = c(\alpha(b) - \alpha(a)). \quad \square$$

Példa. Ha $f, \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : \alpha(b) \neq \alpha(a)$, továbbá

$$f(x) := \begin{cases} 1 & (x \in \mathbb{Q} \cap [a, b]), \\ 0 & (x \in (\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}) \cap [a, b]), \end{cases}$$

akkor $f \notin \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$. Ha ui. $\tau =: \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ tetszőleges, $\xi_\tau := (\xi_1, \dots, \xi_n)$, ahol

$$\xi_k \in [x_{k-1}, x_k] \quad (k \in \{1, \dots, n\}),$$

akkor

$$\begin{aligned} \sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) &= \sum_{k=1}^n f(\xi_k) (\alpha(x_k) - \alpha(x_{k-1})) = \\ &= \begin{cases} \sum_{k=1}^n 1 \cdot (\alpha(x_k) - \alpha(x_{k-1})) = \alpha(b) - \alpha(a) & (\xi_k \in \mathbb{Q}), \\ \sum_{k=1}^n 0 \cdot (\alpha(x_k) - \alpha(x_{k-1})) = 0 & (\xi_k \notin \mathbb{Q}). \end{cases} \end{aligned}$$

Így a

$$0 < \varepsilon < \frac{|\alpha(b) - \alpha(a)|}{2}$$

választással látszik, hogy nem teljesül a definícióbeli feltétel. \diamond

Feladat. Legyen $a, b \in \mathbb{R}$, $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $s \in (a, b)$: $f \in \mathfrak{C}_+[s]$,

$$\alpha(x) := H(x - s) \quad (x \in [a, b]),$$

ahol

$$H : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad H(x) := \begin{cases} 0 & (x \leq 0), \\ 1 & (x > 0) \end{cases} \quad \text{/Heaviside-függvény/}.$$

Megjegyzés. Fizikában: **bekapcsolási jelenségek.** **Disztribúció-elmélet:** disztribúciós értelemben differenciálható és (disztribúciós) deriváltja: δ /Dirac-delta/.

Mutassuk meg, hogy ekkor $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$ és

$$\int_a^b f d\alpha = f(s)$$

teljesül!

Útm. Mivel $f \in \mathfrak{C}_+[s]$, ezért tetszőleges $\varepsilon > 0$ -hoz van olyan $\delta > 0$, hogy

$$x \in [s, s + \delta) \cap [a, b] \quad \implies \quad |f(x) - f(s)| < \varepsilon.$$

Megjegyzés. Ha

- $\delta > 0$ olyan, hogy $s + \delta \geq b$, akkor legyen $\tau := \{a, s, b\}$. Ekkor a $\xi_\tau := (\xi_1, \xi_2)$ vektorral, ahol $\xi_1 \in [a, s]$, $\xi_2 \in [s, b]$, azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned}\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) &= f(\xi_1)(\alpha(s) - \alpha(a)) + f(\xi_2)(\alpha(b) - \alpha(s)) = \\ &= f(\xi_1)(0 - 0) + f(\xi_2)(1 - 0) = f(\xi_2),\end{aligned}$$

azaz

$$|\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) - f(s)| = |f(\xi_2) - f(s)| < \varepsilon$$

következik.

- $\delta > 0$ olyan, hogy $s + \delta < b$, akkor legyen $\tau := \{a, s, s + \delta, b\}$. Ekkor a $\xi_\tau := (\xi_1, \xi_2, \xi_3)$ vektorral, ahol $\xi_1 \in [a, s]$, $\xi_2 \in [s, s + \delta]$, $\xi_3 \in [s + \delta, b]$, azt kapjuk, hogy $\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) =$

$$\begin{aligned}&= f(\xi_1)(\alpha(s) - \alpha(a)) + f(\xi_2)(\alpha(s + \delta) - \alpha(s)) + f(\xi_3)(\alpha(b) - \alpha(s + \delta)) = \\ &= f(\xi_1)(0 - 0) + f(\xi_2)(1 - 0) + f(\xi_3)(1 - 1) = f(\xi_2),\end{aligned}$$

azaz

$$|\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) - f(s)| = |f(\xi_2) - f(s)| < \varepsilon.$$

Legyen $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ olyan, hogy $\|\tau\| < \delta$. Ekkor alkalmas $i \in \{1, \dots, n\}$ indexre $s \in [x_{i-1}, x_i]$. Így α definíciója következtében

$$\alpha(x_k) - \alpha(x_{k-1}) = \begin{cases} 1 & (k = i), \\ 0 & (k \in \{1, \dots, i-1\} \cup \{i+1, \dots, n\}), \end{cases}$$

ahonnan

$$|\sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau) - f(s)| = |f(\xi_i) - f(s)| < \varepsilon$$

következik. ■

Megjegyzés. Világos, hogy az $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$ tartalmazás pontosan akkor teljesül, ha bármely, minden határon túl finomodó

$$(\tau_n) : \mathbb{N} \rightarrow \mathfrak{F}([a, b])$$

felosztássorozathoz tartozó $(\sigma(f, \alpha, \tau_n, \xi_{\tau_n}))$ Riemann-Stieltjes-féle integrálközelítő sorozat konvergencia és határértékére:

$$\lim (\sigma(f, \alpha, \tau_n, \xi_{\tau_n})) = \int_a^b f d\alpha. \quad \square$$

Feladat. Igaz-e az alábbi f , ill. α függvények esetében, hogy f Riemann-Stieltjes-integrálható az α -ra vonatkozóan? Ha igen, akkor számítsuk ki az adott Riemann-Stieltjes-integrált!

$$1. \quad f(x) := \begin{cases} 0 & (x = 0), \\ \frac{1}{x} & (x \in (0,1)), \\ 1 & (x \in [1,2]), \end{cases} \quad \alpha(x) := \begin{cases} 1 & (x \in [0,1)), \\ x & (x \in [1,2]); \end{cases}$$

$$2. \quad f(x) := \begin{cases} 1 & (x \in [0,1/2)), \\ 2 & (x \in [1/2,1]), \end{cases} \quad \alpha(x) := \begin{cases} 0 & (x \in [0,1/2)), \\ 1 & (x \in [1/2,1]). \end{cases}$$

Útm.

1. Legyen

$$\tau_n := \{0 = x_0^{(n)}, x_1^{(n)}, \dots, x_{n_k}^{(n)} = 2\} \in \mathfrak{F}([0,2]) \quad (n \in \mathbb{N})$$

minden határon túl finomodó felosztássorozat:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|\tau_n\| = 0, \quad \xi_{\tau_n} := (\xi_0^{(n)}, \dots, \xi_{n_k}^{(n)}),$$

ahol

$$\xi_k^{(n)} \in [x_{k-1}^{(n)}, x_k^{(n)}] \quad (i \in \{1, \dots, n_k\}, n \in \mathbb{N}).$$

Ha valamely $i \in \{1, \dots, n_k\}$ index esetén $1 \in [x_i^{(n)}, x_{i+1}^{(n)}]$, úgy

$$\begin{aligned}
\sigma(f, \alpha, \tau_n, \xi_{\tau_n}) &= \sum_{k=1}^{n_k} f(\xi_k^{(n)}) (\alpha(x_k^{(n)}) - \alpha(x_{k-1}^{(n)})) = \\
&= f(\xi_1^{(n)}) (1 - 1) + \dots + f(\xi_i^{(n)}) (1 - 1) + f(\xi_{i+1}^{(n)}) (x_{i+1}^{(n)} - 1) + \\
&\quad + 1 \cdot (x_{i+2}^{(n)} - x_{i+1}^{(n)}) + 1 \cdot (x_{i+3}^{(n)} - x_{i+2}^{(n)}) + \dots + 1 \cdot (2 - x_{n_k-1}^{(n)}) = \\
&= f(\xi_{i+1}^{(n)}) (x_{i+1}^{(n)} - 1) - x_{i+1}^{(n)} + 2.
\end{aligned}$$

Mivel $\lim_{n \rightarrow \infty} (x_{i+1}^{(n)}) = 1$ és $f \in \mathcal{C}[1]$ miatt

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(\xi_{i+1}^{(n)}) = f(1) = 1,$$

ezért

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma(f, \alpha, \tau_n, \xi_{\tau_n}) = 1, \quad \text{azaz} \quad \int_0^2 f \, d\alpha = 1.$$

2. Ha

$$\tau_n := \left\{ x_k^{(n)} := \frac{k}{n} \in \mathbb{R} : k \in \{0, 1, \dots, n\} \right\} \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor $(\tau_n) : \mathbb{N} \rightarrow \mathfrak{F}([0, 1])$ minden határon túl finomodó felosztássorozat. Ha $n = 2k$, akkor

$$\frac{1}{2} = \frac{k}{2k} \in \tau_n,$$

ha pedig n páratlan, akkor $\frac{1}{2} \notin \tau_n$, így $n = 2k$ esetén

$$\sigma(f, \alpha, \tau_{2k}, \xi_{\tau_{2k}}) = 1 \cdot (0 - 0) + \dots + 1 \cdot (0 - 0) + \boxed{1} \cdot (1 - 0) + 2 \cdot (1 - 1) + \dots + 2 \cdot (1 - 1) = 1,$$

ha $\xi_k^{(n)} \neq \frac{1}{2}$, és hasonlóan

$$\sigma(f, \alpha, \tau_{2k}, \xi_{\tau_{2k}}) = 1 \cdot (0 - 0) + \dots + 1 \cdot (0 - 0) + \boxed{2} \cdot (1 - 0) + 2 \cdot (1 - 1) + \dots + 2 \cdot (1 - 1) = 2,$$

ha $\xi_k^{(n)} = \frac{1}{2}$. Az első, ill. második esetben

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma(f, \alpha, \tau_{2k}, \xi_{\tau_{2k}}) = 1, \quad \text{ill.} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \sigma(f, \alpha, \tau_{2k}, \xi_{\tau_{2k}}) = 2,$$

ahonnan $f \notin \mathfrak{R}_\alpha[0, 1]$ következik. ■

1.3.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Igazoljuk, hogy $f \notin \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$, ha valamely $s \in (a, b)$ közös szakadási helye az $f, \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvényeknek!

Útm. Az általánosság megszorítása nélkül feltehető, hogy f jobbról nem folytonos s -ben: $f \notin \mathfrak{C}_+[s]$. Ez azt jelenti, hogy alkalmas $\varepsilon > 0$ esetén bármely $\delta > 0$ -hoz vannak olyan $x, y \in [a, b] \cap [s, s + \delta)$ pontok, amelyekre

$$|f(x) - f(s)| \geq \varepsilon \quad \text{és} \quad |\alpha(x) - \alpha(s)| \geq \varepsilon$$

teljesül. Így bármely $\delta > 0$ -hoz van olyan $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ felosztás, hogy $\|\tau\| < \delta$ és

$$s = x_{k-1}, \quad \text{ill.} \quad |\alpha(x_k) - \alpha(s)| \geq \varepsilon.$$

Ha most $\xi_i := x_{i-1}$ ($i \in \{1, \dots, n\}$), továbbá bármely $i \neq k$ -ra $\eta_i := x_{i-1}$ és $\eta_k \in (x_{k-1}, x_k]$ olyan pont, amelyre

$$|f(\eta_k) - f(\xi_k)| = |f(\eta_k) - f(s)| \geq \varepsilon.$$

Ekkor a

$$\sigma_1 := \sum_{i=1}^n f(\xi_i) (\alpha(x_i) - \alpha(x_{i-1})), \quad \sigma_2 := \sum_{i=1}^n f(\eta_i) (\alpha(x_i) - \alpha(x_{i-1}))$$

összegek csak a k -edik tagban különböznek, és

$$|\sigma_1 - \sigma_2| = |(f(\xi_k) - f(\eta_k)) \cdot (\alpha(x_k) - \alpha(x_{k-1}))| \geq \varepsilon^2.$$

Tehát ε^2 -hez nincs olyan $\delta > 0$, amelyre a definícióbeli feltételek teljesülnének, azaz $f \notin \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$. ■

2. Legyen $f, g : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$: $f \in \mathfrak{C}[0]$ és

$$\alpha(x) := \begin{cases} A & (x \in [-1, 0)), \\ B & (x \in [0, 1]). \end{cases}$$

Igazoljuk, hogy f Riemann-Stieltjes-integrálható a g függvényre vonatkozóan, ill.

$$\int_{-1}^1 f d\alpha = f(0)(B - A)$$

teljesül!

Útm. Legyen $n \in \mathbb{N}$, $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([-1, 1])$, $\xi_\tau := (\xi_1, \dots, \xi_n)$, ahol

$$\xi_k \in [x_{k-1}, x_k] \quad (k \in \{1, \dots, n\}).$$

Ekkor pontosan egy olyan $i \in \{1, \dots, n\}$ index van, amelyre $0 \in (x_{i-1}, x_i]$. Így

$$\sigma(f, \alpha, \tau, \xi) = \sum_{j=1}^n f(\xi_j) \cdot (g(x_j) - g(x_{j-1})) = f(\xi_i)(g(x_i) - g(x_{i-1})) = f(\xi_i)(B - A),$$

hiszen, ha $j \neq i$, akkor $g(x_j) - g(x_{j-1}) = 0$. Világos, hogy a $\|\tau\| \rightarrow 0$ határesetben

$$\sigma(f, \alpha, \tau, \xi) \longrightarrow f(0)(B - A). \quad \blacksquare$$

3. Legyen $a_n \in [0, +\infty)$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan sorozat, amelyre $\sum_{n=1}^{\infty} a_n < +\infty$, továbbá tegyük fel, hogy az $(s_n) : \mathbb{N} \rightarrow (a, b)$ sorozat injektív. Mutassuk meg, hogy ha $f \in \mathcal{C}[a, b]$ és

$$\alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}, \quad \alpha(x) := \sum_{n=1}^{\infty} a_n H(x - s_n),$$

akkor f Riemann-Stieltjes-integrálható az α függvényre vonatkozóan, és

$$\int_a^b f d\alpha = \sum_{n=1}^{\infty} a_n f(s_n)$$

teljesül!

Útm. Világos, hogy α jóldefiniált, azaz bármely $x \in [a, b]$ esetén $\alpha(x) \in \mathbb{R}$, hiszen

$$|H(x)| \leq 1 \quad (x \in \mathbb{R}) \quad \text{és} \quad \sum_{n=1}^{\infty} a_n < +\infty.$$

Sőt az is világos, hogy α monoton növekedő:

$$\mathbb{R} \ni x, y : x \leq y \quad \implies \quad \alpha(x) \leq \alpha(y),$$

továbbá

$$\alpha(a) = 0 \quad \text{és} \quad \alpha(b) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n.$$

Legyen $\varepsilon > 0$ tetszőleges, majd $N \in \mathbb{N}$ olyan index, amelyre

$$\sum_{n=N+1}^{\infty} a_n < \varepsilon.$$

Ha most tetszőleges $x \in \mathbb{R}$ esetén

$$\alpha_1(x) := \sum_{n=1}^N a_n H(x - s_n), \quad \text{ill.} \quad \alpha_1(x) := \sum_{n=N+1}^{\infty} a_n H(x - s_n),$$

akkor (vö. 3. gyakorlat)

$$\int_a^b f d\alpha_1 = \sum_{n=1}^N a_n f(s_n).$$

Mivel $\alpha_2(b) - \alpha_2(a) < \varepsilon$, ezért

$$\left| \int_a^b f d\alpha_2 \right| \leq \|f\|_{\infty} \cdot \varepsilon,$$

így $\alpha = \alpha_1 + \alpha_2$, ill. a fentiek figyelembe vételével azt kapjuk, hogy

$$\left| \int_a^b f d\alpha - \sum_{n=1}^N a_n f(s_n) \right| \leq \|f\|_{\infty} \cdot \varepsilon,$$

ahonnan az $N \rightarrow \infty$ határesetben a kívánt egyenlőség következik. ■

4. Legyen

$$f(x) := x, \quad \alpha(x) := x + [x] \quad (x \in [0,10]).$$

Mutassuk meg, hogy ekkor igaz az

$$f \in \mathfrak{R}_{\alpha}[0,10] \quad \implies \quad \int_0^{10} f d\alpha = 105$$

implikáció!

Útm. Legyen

$$\tau_n := \left\{ x_k^{(n)} := \frac{k}{n} \in \mathbb{R} : k \in \{0, 1, \dots, 10n\} \right\} \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Ekkor

$$\begin{aligned} \sigma(f, \alpha, \tau_n, \xi_{\tau_n}) &= \sum_{k=1}^{10n} f(\xi_k) \left(\alpha \left(\frac{k}{n} \right) - \alpha \left(\frac{k-1}{n} \right) \right) = \\ &= \sum_{k=1}^{10n} \xi_k \left(\left(\frac{k}{n} + \left[\frac{k}{n} \right] \right) - \left(\frac{k-1}{n} + \left[\frac{k-1}{n} \right] \right) \right) = \\ &= \sum_{k=1}^{10n} \xi_k \left(\frac{1}{n} + \left(\left[\frac{k}{n} \right] - \left[\frac{k-1}{n} \right] \right) \right) = \\ &= \sum_{k=1}^{10n} \frac{\xi_k}{n} + \sum_{k=1}^{10n} \xi_k \left(\left[\frac{k}{n} \right] - \left[\frac{k-1}{n} \right] \right). \end{aligned}$$

Mivel

$$\sum_{k=1}^{10n} \frac{\xi_k}{n} \longrightarrow \int_0^{10} x \, dx = \left[\frac{x^2}{2} \right]_0^{10} = 50 \quad (n \rightarrow \infty),$$

és a $k =: (l+1)n$ helyettesítéssel

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^{10n} \xi_k \left(\left[\frac{k}{n} \right] - \left[\frac{k-1}{n} \right] \right) &= \sum_{l=0}^9 \xi_{(l+1)n} ((l+1) - l) = \xi_n + \xi_{2n} + \dots + \xi_{10n} \longrightarrow \\ &\longrightarrow 1 + 2 + 3 + \dots + 10 = 55 \quad (n \rightarrow \infty), \end{aligned}$$

hiszen

$$\frac{n-1}{n} \leq \xi_n \leq \frac{n}{n}, \quad \frac{2n-1}{n} \leq \xi_{2n} \leq \frac{2n}{n}, \quad \dots, \quad \frac{10n-1}{n} \leq \xi_{10n} \leq \frac{10n}{n}.$$

Ezért

$$f \in \mathfrak{R}_\alpha[0, 10] \quad \implies \quad \int_0^{10} f \, d\alpha = 50 + 55 = 105. \quad \blacksquare$$

1.4. 4. gyakorlat

1.4.1. A gyakorlat anyaga

Tétel. Legyen $f, g, \alpha, \beta : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Ha

1. $f, g \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$, akkor bármely $\mu \in \mathbb{R}$ esetén $f + \mu g \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$ és

$$\int_a^b (f + \mu g) d\alpha = \int_a^b f d\alpha + \mu \int_a^b g d\alpha;$$

2. $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b] \cap \mathfrak{R}_\beta[a, b]$, akkor bármely $\lambda \in \mathbb{R}$ esetén $f \in \mathfrak{R}_{\alpha+\lambda\beta}[a, b]$, és

$$\int_a^b f d(\alpha + \lambda\beta) = \int_a^b f d\alpha + \lambda \int_a^b f d\beta.$$

3. $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$ és $c \in (a, b)$, akkor $f_c \in \mathfrak{R}_{\alpha_c}[a, b]$ és $f^c \in \mathfrak{R}_{\alpha^c}[a, b]$, továbbá a

$$\int_a^c f d\alpha := \int_a^c f_c d\alpha_c, \quad \int_c^b f d\alpha := \int_c^b f^c d\alpha^c$$

jelölések bevezetésével

$$\int_a^b f d\alpha = \int_a^c f d\alpha + \int_c^b f d\alpha.$$

4. α monoton növekedő, $f, g \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b] : f \leq g$, akkor

$$\int_a^b f d\alpha \leq \int_a^b g d\alpha. \quad \square$$

Megjegyzés. Az utolsó előtti állítás megfordítása nem igaz. Legyen ui. $c \in (a, b)$ és

$$f(x) := \begin{cases} 0 & (x \in [a, c]), \\ 1 & (x \in (c, b]), \end{cases} \quad \alpha(x) := \begin{cases} 0 & (x \in [a, c]), \\ 1 & (x \in [c, b]). \end{cases}$$

Ekkor nyilvánvalóan

$$\int_a^c f d\alpha = 0 = \int_c^b f d\alpha.$$

Viszont, ha $\tau := \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ olyan felosztás, hogy valamilyen (egyértelműen létező) $i \in \{1, \dots, n\}$ indexszel $x_{i-1} < c < x_i$, akkor tetszőleges $\xi_\tau = (\xi_1, \dots, \xi_n)$ köztes vektorral

$$\sigma(f, \alpha, \tau, \xi) = \sum_{k=1}^n f(\xi_k)(\alpha(x_{k+1}) - \alpha(x_k)) = f(\xi_i) = \begin{cases} 1 & (\xi_i < c), \\ 0 & (\xi_i > c), \end{cases}$$

ahonnan $\nexists \lim_{\|\tau\| \rightarrow 0} \sigma(f, \alpha, \tau, \xi_\tau)$, azaz $f \notin \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$ következik. \square

Definíció. Legyen $f, \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$. Ekkor

$$\int_b^a f \, d\alpha := - \int_a^b f \, d\alpha \quad \text{és} \quad \int_a^a f \, d\alpha := 0.$$

Tétel. Legyen $f, \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Ha α szigorúan monoton növekedő és folytonos, úgy

$$f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b] \quad \iff \quad f \circ \alpha^{-1} \in \mathfrak{R}[\alpha(a), \alpha(b)],$$

és ez utóbbi esetben

$$\int_a^b f \, d\alpha = \int_{\alpha(a)}^{\alpha(b)} f \circ \alpha^{-1}. \quad \square$$

Tétel. (Parciális integrálás.) Ha $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$, akkor $\alpha \in \mathfrak{R}_f[a, b]$ és

$$\int_a^b \alpha \, df = [f(x)\alpha(x)]_a^b - \int_a^b f \, d\alpha. \quad \square$$

Tétel. Ha $f \in \mathcal{C}[a, b]$, továbbá $\alpha \in \mathfrak{BV}[a, b]$, akkor $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$ és

$$\left| \int_a^b f \, d\alpha \right| \leq \|f\|_\infty \cdot V_a^b(\alpha). \quad \square$$

Tétel. Ha $f, \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$: $f \in \mathfrak{R}[a, b]$, $\alpha \in \mathcal{C}^1[a, b]$, akkor $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$

$$\int_a^b f \, d\alpha = \int_a^b f \alpha'. \quad \square$$

Megjegyzés. Ha tehát $h \in \mathfrak{C}[a, b]$ és $f \in \mathfrak{R}[a, b]$, akkor

$$\int_a^b fh = \int_a^b f d\alpha, \quad \text{ahol} \quad \alpha(x) := \int_a^x h. \quad \square$$

Példák. Legyen $[a, b] := [0, \pi]$. Ekkor

$$\int_0^\pi \cos(x) d \sin(x) = \int_0^\pi \cos^2(x) dx = \frac{\pi}{2},$$

ill.

$$\int_0^\pi \cos(x) d \cos(x) = - \int_0^\pi \sin(x) \cos(x) dx = 0. \quad \diamond$$

Tétel. Legyen $f, \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$, továbbá $g : [c, d] \rightarrow [a, b]$ szigorúan monoton növekedő és folytonos, ill. $g(c) = a, g(d) = b$. Ekkor, ha

$$h := f \circ g : [c, d] \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{és} \quad \beta := \alpha \circ g,$$

úgy $h \in \mathfrak{R}_\beta[c, d]$ és

$$\int_a^b f d\alpha = \int_c^d h d\beta = \int_c^d (f \circ g) d(\alpha \circ g). \quad \square$$

Feladat. Vizsgáljuk meg, hogy fennáll-e az $f \in \mathfrak{R}_\alpha[a, b]$ tartalmazás! Ha igen, akkor számítsuk ki az

$$\int_a^b f d\alpha$$

integrált!

1. $f(x) := x, \quad \alpha(x) := \sin(x) \quad \left(x \in \left[0, \frac{\pi}{2}\right]\right);$
2. $f(x) := x, \quad \alpha(x) := e^{|x|} \quad (x \in [-1, 1]);$
3. $f(x) := x^5, \quad \alpha(x) := |x|^3 \quad (x \in [-1, 2]).$

Útm.

1. Mivel α monoton, ezért $\alpha \in \mathfrak{BV}[0, \pi/2]$, így $f \in \mathfrak{C}$ következtében $f \in \mathfrak{R}_\alpha[0, \pi/2]$, és parciálisan integrálva azt kapjuk, hogy

$$\int_0^{\pi/2} x d(\sin(x)) = [x \sin(x)]_0^{\pi/2} - \int_0^{\pi/2} \sin(x) dx = \frac{\pi}{2} + [\cos(x)]_0^{\pi/2} = \frac{\pi}{2} - 1.$$

2. Mivel $f \in \mathcal{C}$, továbbá

$$\alpha(x) = \begin{cases} e^x & (x \in [0,1]), \\ e^{-x} & (x \in [-1,0]) \end{cases}$$

következtében α monoton csökkenő a $[-1,0]$ intervallumon és monoton növekedő a $[0,1]$ intervallumon, így $\alpha \in \mathfrak{BV}[-1,1]$. Ez azt jelenti, hogy $f \in \mathfrak{R}_\alpha[-1,1]$, továbbá parciálisan integrálva azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 x d(e^{|x|}) &= [x \cdot e^{|x|}]_{-1}^1 - \int_{-1}^1 e^{|x|} dx = 2e - \left\{ \int_{-1}^0 e^{-x} dx + \int_0^1 e^x dx \right\} = \\ &= 2e - \left[\frac{e^{-x}}{-1} \right]_{-1}^0 - [e^x]_0^1 = 2e + 1 - e - e + 1 = 2. \end{aligned}$$

3. Mivel $f \in \mathcal{C}$, továbbá α monoton a $[-1,2]$, $[-1,0]$ és $[0,2]$ intervallumokon, így $\alpha \in \mathfrak{BV}[-1,2]$. Ez azt jelenti, hogy $f \in \mathfrak{R}_\alpha[-1,2]$, továbbá parciálisan integrálva azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \int_{-1}^2 x^5 d(|x|^3) &= \int_{-1}^0 x^5 d(-x^3) + \int_0^2 x^5 d(x^3) = \int_{-1}^0 x^5(-3x^2) dx + \int_0^2 x^5(3x^2) dx = \\ &= -3 \left[\frac{x^8}{8} \right]_{-1}^0 + 3 \left[\frac{x^8}{8} \right]_0^2 = \frac{3}{8} + 3 \frac{2^8}{2^3} = \frac{3}{8} + 96. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Számítsuk ki az

$$\int_0^4 ([\sqrt{x}] + x^2) d\sqrt{x}$$

integrált!

Útm. Az $y := \sqrt{x}$ helyettesítéssel / $g(y) := y^2$ ($y \in [0,2]$)/ azt kapjuk, hogy

$$\int_0^4 ([\sqrt{x}] + x^2) d\sqrt{x} = \int_0^2 ([y] + y^4) dy = \int_0^2 [y] dy + \int_0^2 y^4 dy = 1 + \frac{2^5}{5} = \frac{37}{5}. \quad \blacksquare$$

Definíció. Legyen $d, r \in \mathbb{N}$. Azt mondjuk, hogy a $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_d) : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ leképezés

- **út**, ha $\varphi \in \mathcal{C}$;

- **sima út**, ha $\varphi \in \mathcal{C}^1$;
- **r-szeresen sima út**, ha $\varphi \in \mathcal{C}^r$;
- **reguláris út**, ha
 - (i) $\varphi \in \mathcal{C}^1$, (ii) $\varphi|_{(a,b)}$ injektív, (iii) bármely $t \in [a, b]$ esetén $\dot{\varphi}(t) \neq 0$;
- **rektifikálható út**, ha

$$\varphi \in \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R}^d) \cap \mathfrak{BV}([a, b], \mathbb{R}^d).$$

Ez utóbbi esetben a φ út **hosszának** nevezzük az $L(\varphi) := V_a^b(\varphi)$ számot. \diamond

Megjegyzés. Az $r = 2$, ill. $d \in \{2, 3\}$ esetben a $\mathcal{C}^r([a, b], \mathbb{R}^d)$ -beli utaknak szemléletes fizikai jelentésük van. Nevezetesen minden pontszerű test (a fizikában szokásos szóhasználattal: **tömegpont** vagy **anyagipont**) mozgása ilyen függvénnyel írható le, $\varphi(t)$ -vel jelölve a tömegpont **helyvektorát** (az origóból a tömegpontba mutató vektort) a t időpontban. Ilyenkor a $\dot{\varphi}(t)$ vektor jelöli a mozgó tömegpont **pillanatnyi sebességét**, a $\ddot{\varphi}(t)$ pedig a **pillanatnyi gyorsulását** jelenti a t időpontban. A φ út értékkészletét, más szóval azt az \mathbb{R}^d -beli

$$\gamma_\varphi := \mathcal{R}_\varphi = \{\varphi(t) \in \mathbb{R}^d : t \in [a, b]\}$$

halmazt, amelyet a mozgó pont befut, a **mozgás pályájának** nevezzük. Ezek szoros kapcsolatban vannak a geometriában használatos görbefogalommal.

Feladat. Határozzuk meg a koordinátatengelyeken lecsúszó $\alpha + \beta$ hosszúságú merev rúd egy pontjának pályáját, majd számítsuk ki a pont pillanatnyi sebességét, ill. gyorsulását!

Útm. Ha a koordinátatengelyeken egy $\alpha + \beta$ hosszúságú merev rúd csúszik, akkor azon pontjának pályája, amelynek a távolsága a rúd egyik végétől α , a másiktól β egy

$$\frac{x^2}{\alpha^2} + \frac{y^2}{\beta^2} = 1 \quad (x, y \geq 0)$$

egyenletű negyedellipszis, ui. ha t a rúdnek az első tengellyel bezárt szöge, akkor a pont koordinátái:

$$y = \beta \sin(t), \quad x = \alpha \cos(t) \quad (t \in [0, \pi/2]),$$

azaz $x, y \geq 0$ és $x^2/\alpha^2 + y^2/\beta^2 = 1$. Így a pont pályája a

$$\varphi(t) := (\alpha \cos(t), \beta \sin(t)) \quad (t \in [0, \pi/2])$$

függvény értékkészlete. A pillanatnyi sebesség, ill. gyorsulás:

$$\dot{\varphi}(t) = (-\alpha \sin(t), \beta \cos(t)), \quad \ddot{\varphi}(t) = (-\alpha \cos(t), -\beta \sin(t)) \quad (t \in [0, \pi/2]). \quad \blacksquare$$

Definíció. Azt mondjuk, hogy a $\gamma \subset \mathbb{R}^d$ ponthalmaz **görbe**, ha van olyan $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ út, amelyre

$$\gamma = \mathcal{R}_\varphi = \{\varphi(t) \in \mathbb{R}^d : t \in [a, b]\}$$

és $\varphi|_{(a,b)}$ injektív⁴. Ilyenkor φ -t a γ görbe egy **paraméterezése**nek nevezzük. \diamond

Megjegyzés. Ha a $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ út valamely reguláris görbe paraméterezése, akkor $\dot{\varphi}(t)$ az **érintővektor** a görbe $\varphi(t)$ pontjában. \square

HÁZI FELADAT. A [B] Függelék ismeretanyaga.

Tétel. A $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ út esetén igazak az alábbi állítások.

1. φ pontosan akkor rektifikálható, ha bármely $k \in \{1, \dots, d\}$ esetén $\varphi_k \in \mathfrak{BV}[a, b]$.
2. Ha φ rektifikálható, akkor az

$$s : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}, \quad t \mapsto \begin{cases} 0 & (t = a), \\ L(\varphi|_{[a,t]}) & (t \in (a, b]) \end{cases}$$

függvény monoton növekvő és folytonos. Ha φ még injektív is, akkor s szigorúan monoton növekvő.

3. Ha $\varphi \in \mathcal{C}^1$, akkor $s \in \mathcal{C}^1$ és bármely $t \in [a, b]$ esetén $\dot{s}(t) = \|\dot{\varphi}(t)\|_2$, így

$$s(t) = \int_a^t \|\dot{\varphi}(u)\|_2 \, du = \int_a^t \sqrt{[\dot{\varphi}_1(u)]^2 + \dots + [\dot{\varphi}_d(u)]^2} \, du,$$

speciálisan

$$L(\varphi) = s(b) = \int_a^b \|\dot{\varphi}(u)\|_2 \, du. \quad \square$$

⁴ Ezzel a kikötéssel kizártuk vizsgálataink köréből az önmagukat átmetsző görbéket.

Definíció. Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ tartomány, $\varphi : [a, b] \rightarrow \Omega$ rektifikálható út. Ekkor az $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ folytonos függvénynek (folytonos skalármezőnek) a φ útra vonatkozó **elsőfajú vonalintegrálján** az

$$\int_{\varphi} f := \int_{\varphi} f ds := \int_{\varphi} f(\mathbf{r}) ds := \int_a^b f(\varphi(t)) ds(t)$$

valós számot értjük. \diamond

Megjegyzések.

1. Fizikai interpretáció:

- (a) Ha valamely (reguláris) $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ út paraméterezte görbe tömeg- vagy töltéeloszlása a $\rho \in \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ függvénnyel írható le, akkor a görbe tömege vagy össztöltése:

$$M = \int_{\varphi} \rho(\mathbf{r}) ds.$$

- (b) Ha valamely (reguláris) φ út paraméterezte görbe tömegeloszlása ρ , akkor a görbe tömegközéppontjának k -adik koordinátája

$$x_{TKP}^k = \frac{1}{M} \int_{\varphi} x_k \rho(x_1, \dots, x_d) ds.$$

2. Ha φ sima út, akkor

$$\int_{\varphi} f(\mathbf{r}) ds = \int_a^b f(\varphi(t)) \cdot \dot{s}(t) dt = \int_a^b f(\varphi(t)) \cdot \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt. \quad \square$$

Feladat. Számítsuk ki az

$$y^2 = 2x \quad (x \in [1, 2])$$

paraboladarab tömegét, ha sűrűségeloszlása a

$$\rho(x, y) := y \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

függvénnyel írható le!

Útm. A

$$\varphi(t) := (t, \sqrt{2t}) \quad (t \in [1, 2])$$

út a paraboladarab egy sima paraméterezése, így

$$M = \int_{\varphi} \rho(\mathbf{r}) ds = \int_1^2 \sqrt{2t} \sqrt{1 + \frac{1}{2t}} dt = \int_1^2 \sqrt{1 + 2t} dt = \dots = \frac{\sqrt{125} - \sqrt{27}}{3}. \quad \blacksquare$$

HÁZI FELADAT. A C Függelék ismeretanyaga.

1.4.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. A parciális integrálásra vonatkozó tétel felhasználásával mutassuk meg, hogy az

$$f(x) := x, \quad \alpha(x) := x + [x] \quad (x \in [0,10]).$$

függvények esetében

$$\int_0^{10} f \, d\alpha = 105$$

teljesül!

Útm. Mivel $\alpha \in \mathfrak{R}[0,1]$ és f az identikus függvény, ezért $\alpha \in \mathfrak{R}_f[0,10]$, így a parciális integrálásra vonatkozó tétel következtében $f \in \mathfrak{R}_\alpha[0,10]$ és

$$\begin{aligned} \int_0^{10} f(x) \, d\alpha(x) &= f(10)\alpha(10) - f(0)\alpha(0) - \int_0^{10} \alpha(x) \, df(x) = \\ &= 200 - 0 - \int_0^{10} (x + [x]) \, dx = 200 - 50 - \int_0^{10} [x] \, dx = \\ &= 150 - 45 = 105. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

2. Igazoljuk, hogy

(a) ha $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ folytonosan differenciálható, akkor bármely $k \in \mathbb{N}_0$ esetén

$$\int_a^b f^k(x) \, df(x) = \frac{1}{k+1} \{f^{k+1}(b) - f^{k+1}(a)\}$$

(b) $\int_1^2 x \, d \ln(x) = 1$ teljesül!

Útm.

(a) Mivel f folytonosan differenciálható, ezért

$$\int_a^b f^k(x) \, df(x) = \int_a^b f^k(x) f'(x) \, dx = \frac{1}{k+1} \{f^{k+1}(b) - f^{k+1}(a)\}.$$

(b) Mivel \ln folytonosan differenciálható, ezért

$$\int_1^2 x \, d \ln(x) = \int_1^2 x \cdot \frac{1}{x} \, dx = \int_1^2 1 \, dx = 1. \quad \blacksquare$$

3. Legyen $0 < \lambda \in \mathbb{R}$,

$$\alpha(x) := \begin{cases} 0 & (x < 0), \\ 1 - \exp(-\lambda x) & (x > 0) \end{cases} \quad (x \in \mathbb{R}).$$

Számítsuk ki az

$$\int_1^2 x \, d\alpha(x)$$

Riemann-Stieltjes-integrált!

Útm. Mivel az

$$f(x) := x \quad (x \in [1, 2]),$$

függvényre $f \in \mathfrak{R}[1, 2]$, továbbá $\alpha \in \mathcal{C}^1[1, 2]$ és

$$\alpha'(x) = \lambda \exp(-\lambda x) \quad (x \in [1, 2]),$$

így integrálva

$$\begin{aligned} \int_1^2 x \, d\alpha(x) &= \int_1^2 x \alpha'(x) \, dx = \int_1^2 x \lambda \exp(-\lambda x) \, dx = \dots = \\ &= \left(-2 - \frac{1}{\lambda}\right) \exp(-2\lambda) + \left(1 + \frac{1}{\lambda}\right) \exp(-\lambda). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

4. Mutassuk meg, hogy ha $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ folytonos és monoton függvény, akkor igaz az

$$\int_a^b f(x) \, df(x) = \frac{(f(b))^2 - (f(a))^2}{2}$$

állítás!

Útm. Mivel $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ monoton, ezért $f \in \mathfrak{BV}[a, b]$. Tehát f folytonossága következtében $f \in \mathfrak{R}_f[a, b]$, így parciális integrálással azt kapjuk, hogy

$$\int_a^b f(x) \, df(x) + \int_a^b f(x) \, df(x) = (f(b))^2 - (f(a))^2. \quad \blacksquare$$

5. Az

$$\alpha : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \alpha(x) := \begin{cases} x^2 & (x \geq 0), \\ -x^2 & (x < 0) \end{cases}$$

függvény esetében számítsuk ki az

$$\int_0^t e^{-x^2} d\alpha(x) \quad (t \in \mathbb{R})$$

Riemann-Stieltjes-integrált!

Útm. Mivel tetszőleges $[a, b] \subset \mathbb{R}$ intervallum esetén $1/\exp^2 \in \mathfrak{R}[a, b]$ és

$$\alpha'(x) = |2x| \quad (x \in \mathbb{R}),$$

ezért $\alpha \in \mathfrak{C}^1$, így bármely $t \in \mathbb{R}$ esetén

$$\begin{aligned} \int_0^t e^{-x^2} d\alpha(x) &= \int_0^t e^{-x^2} \alpha'(x) dx = \int_0^t |2x|e^{-x^2} dx = \left\{ \begin{array}{l} \int_0^t 2xe^{-x^2} dx \quad (t \geq 0), \\ \int_0^t -2xe^{-x^2} dx \quad (t < 0) \end{array} \right\} = \\ &= \left\{ \begin{array}{l} [-e^{-x^2}]_0^t \quad (t \geq 0), \\ [e^{-x^2}]_t^0 \quad (t < 0) \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} 1 - e^{-t^2} \quad (t \geq 0), \\ e^{t^2} - 1 \quad (t < 0) \end{array} \right\} = \\ &= |1 - e^{t^2}|. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

6. Paraméterezzük γ -t, ha

(a) $\gamma := \{(x, f(x)) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b]\} \quad (f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R});$

(b) γ : annak a pontnak a pályája, amelyet egy sík terepen T ideig csúszásmentesen gördülő R sugarú kör alakú kerék küllőjének a kör középpontjától $r < R$ távolságra lévő pontja ír le!

Útm.

(a) $\varphi(t) := (t, f(t)) \quad (t \in [a, b]).$

(b) Legyen t a pontot a kör középpontjával összekötő szakasznak a függőlegessel bezárt szöge. Ha $t = 0$, akkor a pont koordinátái: $(0, R - r)$, t szöggel való elfordulás után a kör középpontjának koordinátái:

$$O(t) := (Rt, R) \quad (t \in [0, T]),$$

így a pont koordinátái:

$$\mathbf{O}(t) = (r \sin(t), r \cos(t)) \quad (t \in [0, T]).$$

Tehát

$$\varphi(t) := (Rt - r \sin(t), R - r \cos(t)) \quad (t \in [0, T]).$$

Megjegyzés. $\gamma = \mathcal{R}_\varphi$ neve: **ciklois**. ■

7. Számítsuk ki az alábbi utak hosszát!

- (a) $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^d$, $\varphi(t) := \mathbf{u} + t(\mathbf{v} - \mathbf{u})$ ($t \in [0, 1]$);
- (b) $f \in \mathcal{C}^1[a, b]$, $\varphi(t) := (t, f(t))$ ($t \in [a, b]$);
- (c) $f \in \mathcal{C}^1[0, 2\pi]$, $\varphi(t) := (f(t) \cos(t), f(t) \sin(t))$ ($t \in [0, 2\pi]$), ahol
 - α) $f(t) \equiv t$ /arkhimédeszi spirál/,
 - β) $f(t) \equiv \alpha^t$ / $\alpha > 0$, logaritmikus spirál/.

Útm.

(a) Mivel

$$\|\dot{\varphi}(t)\|_2 = \|\mathbf{v} - \mathbf{u}\|_2 \quad (t \in [0, 1]),$$

ezért

$$L(\varphi) = \int_0^1 \|\mathbf{v} - \mathbf{u}\|_2 dt = \|\mathbf{v} - \mathbf{u}\|_2.$$

(b) Mivel

$$\|\dot{\varphi}(t)\|_2 = \sqrt{1 + (f'(t))^2} \quad (t \in [a, b]),$$

ezért

$$L(\varphi) = \int_a^b \sqrt{1 + (f'(t))^2} dt.$$

(c) Mivel bármely $t \in [0, 2\pi]$ esetén

$$\begin{aligned} \|\dot{\varphi}(t)\|_2^2 &= (f'(t) \cos(t) - f(t) \sin(t))^2 + (f'(t) \sin(t) + f(t) \cos(t))^2 = \\ &= (f'(t))^2 + (f(t))^2, \end{aligned}$$

ezért

α) $\|\dot{\varphi}(t)\|_2^2 = 1 + t^2$ ($t \in [0, 2\pi]$), így

$$\begin{aligned} L(\varphi) &= \int_0^{2\pi} \sqrt{1 + t^2} dt = \int_0^{\operatorname{arsh}(2\pi)} \sqrt{1 + (\operatorname{sh}(x))^2} \operatorname{ch}(x) dx = \\ &= \int_0^{\operatorname{arsh}(2\pi)} (\operatorname{ch}(x))^2 dx = \int_0^{\operatorname{arsh}(2\pi)} \frac{1 + \operatorname{ch}(2x)}{2} dx = \\ &= \frac{\operatorname{arsh}(2\pi)}{2} + \left[\frac{\operatorname{sh}(2x)}{4} \right]_0^{\operatorname{arsh}(2\pi)} = \frac{\operatorname{arsh}(2\pi)}{2} + \frac{\operatorname{sh}(2 \operatorname{arsh}(2\pi))}{4} = \\ &= \frac{\operatorname{arsh}(2\pi)}{2} + \frac{\operatorname{sh}(\operatorname{arsh}(2\pi)) \operatorname{ch}(\operatorname{arsh}(2\pi))}{2} = \\ &= \frac{\operatorname{arsh}(2\pi)}{2} + \pi \sqrt{1 + (\operatorname{sh}(\operatorname{arsh}(2\pi)))^2} = \frac{\operatorname{arsh}(2\pi)}{2} + \pi \sqrt{1 + 4\pi^2}. \end{aligned}$$

β) $\|\dot{\varphi}(t)\|_2^2 = \alpha^{2t} + \alpha^{2t} \ln^2(\alpha)$ ($t \in [0, 2\pi]$), így

$$L(\varphi) = \int_0^{2\pi} \sqrt{1 + \ln^2(\alpha)} \alpha^t dt = \frac{\sqrt{1 + \ln^2(\alpha)}}{\ln(\alpha)} (\alpha^{2\pi} - 1). \quad \blacksquare$$

8. Számítsuk ki az \int_{φ} fds elsőfajú vonalintegrált az alábbi esetekben!

(a) $\alpha \in \mathbb{R}$ és

$$f(r) := 1 + \alpha xy \quad (r = (x, y) \in \mathbb{R}^2), \quad \varphi(t) := (\cos(t), \sin(t)) \quad (t \in [0, 2\pi]);$$

(b) $\alpha \in \mathbb{R}$ és

$$f(r) := 1 + \alpha \sqrt[3]{xy} \quad (r = (x, y) \in \mathbb{R}^2), \quad \varphi(t) := (\cos^3(t), \sin^3(t)) \quad (t \in [0, 2\pi]).$$

Útm.

$$(a) \int_{\varphi} f ds = \int_0^{2\pi} (1 + \alpha \cos(t) \sin(t)) \sqrt{\cos^2(t) + \sin^2(t)} dt = 2\pi.$$

$$(b) \int_{\varphi} f ds = \int_0^{2\pi} (1 + \alpha \cos(t) \sin(t)) \underbrace{3 \sqrt{\cos^4(t) \sin^2(t) + \sin^4(t) \cos^2(t)}}_{= \sqrt{\cos^2(t) \sin^2(t)}} dt.$$

Mivel

$$\begin{aligned} \int (1 + \alpha \cos(t) \sin(t)) \cos(t) \sin(t) dt &= \frac{\sin^2(t)}{2} + \frac{\alpha}{4} \int \sin^2(2t) dt = \\ &= \frac{\sin^2(t)}{2} + \frac{\alpha}{8} \int (1 - \cos(4t)) dt = \\ &= \frac{\sin^2(t)}{2} + \frac{\alpha t}{8} - \frac{\alpha}{32} \sin(4t) + c, \end{aligned}$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} v &= 3 \left\{ [\dots]_0^{\pi/2} + [\dots]_{\pi/2}^{\pi} + [\dots]_{\pi}^{3\pi/2} + [\dots]_{3\pi/2}^{2\pi} \right\} = \\ &= 3 \left\{ \left(\frac{1}{2} + \frac{\alpha\pi}{16} \right) - \left(\frac{\alpha\pi}{8} - \frac{1}{2} - \frac{\alpha\pi}{16} \right) + \left(\frac{1}{2} + \frac{3\alpha\pi}{16} - \frac{\alpha\pi}{8} \right) - \right. \\ &\quad \left. - \left(\frac{\alpha\pi}{4} - \frac{1}{2} - \frac{3\alpha\pi}{16} \right) \right\} = 3 \cdot 2 = 6. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

9. Egy homogén tömegeloszlású, M tömegű vékony kötelet két végénél fogva lógatunk. Hol van a kötéltömegközéppontja, ha a kötélt meghatározta görbe egy paraméterezése a

$$\varphi(t) := (t, \operatorname{ch}(t)) \quad (t \in [0, 1])$$

út?

Ütm. A homogén tömegeloszlás következtében

$$\rho(x, y) \equiv \frac{M}{L(\varphi)} = \frac{M}{\int_0^1 \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt} = \frac{M}{\int_0^1 \sqrt{1 + (\operatorname{sh}(t))^2} dt} = \frac{M}{\operatorname{sh}(1)}.$$

A tömegközéppont koordinátáira így:

$$\begin{aligned} x_{\text{TKP}} &= \frac{1}{M} \int_{\varphi} x \rho(x, y) \, ds = \frac{1}{M} \int_0^1 t \rho(\varphi(t)) \|\dot{\varphi}(t)\|_2 \, dt = \\ &= \frac{1}{\text{sh}(1)} \int_0^1 t \text{sh}(t) \, dt = \frac{1}{\text{sh}(1)} \left\{ [t \text{ch}(t)]_0^1 - \int_0^1 \text{ch}(t) \, dt \right\} = \frac{\text{ch}(1) - \text{sh}(1)}{\text{sh}(1)}, \end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned} y_{\text{TKP}} &= \frac{1}{M} \int_{\varphi} y \rho(x, y) \, ds = \frac{1}{M} \int_0^1 t \rho(\varphi(t)) \|\dot{\varphi}(t)\|_2 \, dt = \\ &= \frac{1}{\text{sh}(1)} \int_0^1 \text{ch}(t) \text{sh}(t) \, dt = \frac{1}{2 \text{sh}(1)} \left\{ \int_0^1 \text{sh}(2t) \, dt \right\} = \\ &= \frac{1}{4 \text{sh}(1)} [\text{ch}(2t)]_0^1 = \frac{\text{ch}(2) - 1}{4 \text{sh}(1)}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

10. Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ tartomány, $\varphi : [a, b] \rightarrow \Omega$ rektifikálható út, továbbá $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ folytonos függvény. Mutassuk meg, hogy ekkor az elsőfajú vonalintegrálra teljesül az

$$\left| \int_{\varphi} f \, ds \right| \leq L(\varphi) \cdot \max\{|f(\mathbf{r})| \in \mathbb{R} : \mathbf{r} \in \mathcal{R}_{\varphi}\}$$

becslés!

Útm. Világos, hogy

$$\begin{aligned} \left| \int_{\varphi} f \, ds \right| &\leq \int_{\varphi} |f| \, ds = \int_a^b |f(\varphi(t))| \, ds(t) \leq \sup\{|f(\varphi(t))| \in \mathbb{R} : t \in [a, b]\} \cdot \int_a^b ds(t) = \\ &= \sup\{|f(\mathbf{x})| \in \mathbb{R} : \mathbf{x} \in \mathcal{R}_{\varphi}\} \cdot \int_a^b ds(t). \end{aligned}$$

Mivel

- φ folytonos, ezért \mathcal{R}_{φ} kompakt, így

$$\sup\{|f(\mathbf{x})| \in \mathbb{R} : \mathbf{x} \in \mathcal{R}_{\varphi}\} = \max\{|f(\mathbf{x})| \in \mathbb{R} : \mathbf{x} \in \mathcal{R}_{\varphi}\};$$

- az s függvényre

$$s(t) = \begin{cases} 0 & (t = a), \\ L(\varphi|_{[a,t]}) & (t \in (a, b]) \end{cases}$$

teljesül, ezért tetszőleges $\{t_0, t_1, \dots, t_n\} \in \mathfrak{F}([a, b])$ felosztás esetén

$$\int_a^b ds(t) = \sum_{k=1}^n s(t_k) - s(t_{k-1}) = \dots = s(b) - s(a) = s(b) = L(\varphi). \quad \blacksquare$$

1.5. 5. gyakorlat

1.5.1. A gyakorlat anyaga

Definíció. Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ tartomány, $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_d) : [a, b] \rightarrow \Omega$ rektifikálható út. Ekkor az $f = (f_1, \dots, f_d) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^d$ folytonos függvénynek (folytonos vektormezőnek) a φ útra vonatkozó **másodfajú vonalintegrálján** az

$$\int_{\varphi} f := \int_{\varphi} f dr := \int_{\varphi} \langle f(r), dr \rangle := \sum_{k=1}^d \int_a^b f_k(\varphi(t)) d\varphi_k(t)$$

valós számot értjük. \diamond

Megjegyzések.

1. Ha φ zárt út, azaz $\varphi(a) = \varphi(b)$, akkor a vonalintegrálra a $\oint_{\varphi} f$ jelölés is használatos.
2. Fizikai interpretáció. A másodfajú vonalintegrál szoros kapcsolatban van a munka fogalmával. A fizikai erők (a tér minden pontjához egy \mathbb{R}^3 -beli vektort – a szóban forgó pontbeli erőt – rendelve) $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ típusú függvényekkel írhatók le. Ha $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ tartomány, akkor az $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ erőternek valamely $\varphi : [a, b] \rightarrow \Omega$ út mentén végzett W munkáját a

$$W := \int_{\varphi} f$$

vonalintegrállal szokás értelmezni. Ennek megfelelően az f **erőtér ellenében végzett munkán** a $-W$ számot értjük.

3. Ha φ sima út, akkor

$$\int_{\varphi} \langle f(r), dr \rangle = \sum_{k=1}^d \int_a^b f_k(\varphi(t)) \dot{\varphi}_k(t) dt = \int_a^b \langle f(\varphi(t)), \dot{\varphi}(t) \rangle dt.$$

4. Az alkalmazásokban leginkább a $d = 3$ eset (spec. $d = 2$) fordul elő. Sok régi tankönyvben a következő jelölés is használatos:

$$\int_{\varphi} \langle f(x, y, z), d(x, y, z) \rangle = \int_{\varphi} f_1(x, y, z) dx + f_2(x, y, z) dy + f_3(x, y, z) dz.$$

5. Sok szerző a vonalintegrál helyett egyszerűen csak görbe menti integrálról beszél, és az

$$\int_{\gamma} f, \quad \text{ill. az} \quad \oint_{\gamma} f$$

jelölést használja, ahol $\gamma \subset \mathbb{R}^3$ adott görbe. Előfordulhat, hogy a γ görbének két különböző paraméterezése, azaz

$$\{\varphi(t) \in \mathbb{R}^3 : t \in I\} = \gamma = \{\psi(t) \in \mathbb{R}^3 : t \in J\},$$

esetén

$$\int_{\varphi} f \neq \int_{\psi} f.$$

Ezért az

$$\int_{\gamma} f, \quad \text{ill. az} \quad \oint_{\gamma} f$$

jelölés csak akkor korrekt, ha a „szövegkörnyezetből” egyértelműen kiderül, hogy mely $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}^d$ út paraméterezi a γ görbét. \square

Példa. Az

$$f(\mathbf{r}) := -\frac{\mathbf{c}}{|\mathbf{r}|^3} \mathbf{r} = -\frac{\mathbf{c}}{\sqrt{(x^2 + y^2 + z^2)^3}} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\})$$

vektormező az origóba helyezett M tömegű anyagi pontnak az $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$ helyvektorú pontban lévő m tömegű anyagi pontra gyakorolt gravitációs erejét írja le ($\mathbf{c} = \gamma M m$). Így az m tömegű pontnak az \mathcal{R}_{φ} sima görbén $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$, $\varphi \in \mathcal{C}^1$ történő mozgásával a gravitációs erő ellenében végzett munka:⁵

$$-\int_{\varphi} \mathbf{f} = \mathbf{c} \int_a^b \left\langle \frac{\varphi(t)}{|\varphi(t)|^3}, \dot{\varphi}(t) \right\rangle dt = \mathbf{c} \int_a^b -\frac{d}{dt} \frac{1}{|\varphi(t)|} dt = \frac{\mathbf{c}}{|\varphi(a)|} - \frac{\mathbf{c}}{|\varphi(b)|},$$

ui. tetszőleges $t \in [a, b]$ esetén

⁵ \mathbb{R}^d -ben $|\cdot| := \|\cdot\|_2$.

$$\begin{aligned}
\frac{\langle \varphi(\mathbf{t}), \dot{\varphi}(\mathbf{t}) \rangle}{|\varphi(\mathbf{t})|^3} &= \frac{\varphi_1(\mathbf{t})\dot{\varphi}_1(\mathbf{t}) + \varphi_2(\mathbf{t})\dot{\varphi}_2(\mathbf{t}) + \varphi_3(\mathbf{t})\dot{\varphi}_3(\mathbf{t})}{|\varphi(\mathbf{t})|^3} = \\
&= \frac{2\varphi_1(\mathbf{t})\dot{\varphi}_1(\mathbf{t}) + 2\varphi_2(\mathbf{t})\dot{\varphi}_2(\mathbf{t}) + 2\varphi_3(\mathbf{t})\dot{\varphi}_3(\mathbf{t})}{2\left(\sqrt{(\varphi_1(\mathbf{t}))^2 + (\varphi_2(\mathbf{t}))^2 + (\varphi_3(\mathbf{t}))^2}\right)^3} = \\
&= -\frac{d}{dt} \frac{1}{|\varphi(\mathbf{t})|}. \quad \diamond
\end{aligned}$$

HÁZI FELADAT. A D Függelék ismeretanyaga.

A továbbiakban legyen $I, J \subset \mathbb{R}$ kompakt intervallum.

Megjegyzés. Ha $\Psi : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3$ differenciálható, akkor bármely $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J$ esetén

$$\partial_k \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\partial_k \Psi_1(\mathbf{u}, \mathbf{v}), \partial_k \Psi_2(\mathbf{u}, \mathbf{v}), \partial_k \Psi_3(\mathbf{u}, \mathbf{v})) \quad (k \in \{1, 2\}). \quad \square$$

Definíció. A $\Gamma \subset \mathbb{R}^3$ halmazt **felület**nek nevezzük, ha alkalmas

$$\Psi = (\Psi_1, \Psi_2, \Psi_3) : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \Psi \in \mathcal{C}^1, \quad \text{rang}(\Psi') = 2$$

függvény esetén

$$\Gamma = \mathcal{R}_\Psi = \{\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^3 : (\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J\}.$$

Γ **reguláris felület**, ha még $\Psi|_{\text{int}(I \times J)}$ injektivitása is teljesül. A Ψ függvény az adott Γ felület **paraméterezése**. \diamond

Megjegyzések.

1. Ha a $\Psi = (\Psi_1, \Psi_2, \Psi_3) : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3$ függvényre $\Psi \in \mathcal{C}^1$, akkor

$$\Psi' = \begin{bmatrix} \partial_1 \Psi & \partial_2 \Psi \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial_1 \Psi_1 & \partial_2 \Psi_1 \\ \partial_1 \Psi_2 & \partial_2 \Psi_2 \\ \partial_1 \Psi_3 & \partial_2 \Psi_3 \end{bmatrix}$$

következtében $\text{rang}(\Psi') = 2$ azt jelenti, hogy a $\partial_1 \Psi, \partial_2 \Psi$ vektorok lineárisan függetlenek, azaz

$$\partial_1 \Psi \nparallel \partial_2 \Psi, \quad \text{azaz} \quad \partial_1 \Psi \times \partial_2 \Psi \neq \mathbf{0}.$$

2. Ha a $\Psi : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3$ leképezés valamely felület paraméterezése, akkor az

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := \partial_1 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J)$$

vektor az adott felület $\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})$ pontjához tartozó **érintősík**jának normálvektora. \square

HÁZI FELADAT. A E1 Függelék ismeretanyaga.

Példák.

1. Ha $h \in \mathbb{R}$, $0 < R \in \mathbb{R}$, akkor a

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), h) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, R] \times [0, 2\pi])$$

függvény értékkészlete a $z = h \in \mathbb{R}$ síkban fekvő $(0, 0, h)$ középpontú, R -sugarú **körlemez**, továbbá bármely $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, R] \times [0, 2\pi]$ esetén

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \equiv (\cos(\mathbf{v}), \sin(\mathbf{v}), 0) \times (-\mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), \mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), 0) \equiv (0, 0, \mathbf{u}).$$

2. Ha $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : f \in \mathcal{C}^1$, $f \geq 0$, akkor a

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, f(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), f(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [a, b] \times [0, 2\pi])$$

leképezés az f függvény grafikonjának az első tengely körüli megforgatásával keletkező **forgásfelület**, továbbá

$$\begin{aligned} \mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &\equiv (1, f'(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), f'(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v})) \times (0, -f(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}), f(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v})) \equiv \\ &\equiv (f(\mathbf{u})f'(\mathbf{u}), -f(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), -f(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v})). \end{aligned}$$

3. Ha $0 < \beta \in \mathbb{R}$, $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3 : \varphi \in \mathcal{C}^1$ és $\varphi|_{(a,b)}$ injektív, ill.

$$\varphi_1(\mathbf{u}) =: x(\mathbf{u}) \geq 0, \quad \varphi_2(\mathbf{u}) =: 0, \quad \varphi_3(\mathbf{u}) =: z(\mathbf{u}) \quad (\mathbf{u} \in [a, b]),$$

akkor a

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (x(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), x(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}), z(\mathbf{u})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [a, b] \times [0, \beta])$$

függvény értékkészlete \mathcal{R}_φ -nek harmadik tengely körüli megforgatásával keletkező **for-gásfelület**, ui. ha

$$F_v := \begin{bmatrix} \cos(v) & -\sin(v) & 0 \\ \sin(v) & \cos(v) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (v \in [0, \beta]), \quad \text{ahol } \beta \in [0, 2\pi],$$

akkor

$$F_v \varphi(\mathbf{u}) = \Psi(\mathbf{u}, v) \quad ((\mathbf{u}, v) \in [a, b] \times [0, \beta]),$$

továbbá

$$\begin{aligned} \mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, v) &\equiv (\mathbf{x}'(\mathbf{u}) \cos(v), \mathbf{x}'(\mathbf{u}) \sin(v), \mathbf{z}'(\mathbf{u})) \times (-x(\mathbf{u}) \sin(v), x(\mathbf{u}) \cos(v), 0) \equiv \\ &\equiv (-x(\mathbf{u})x'(\mathbf{u}) \cos(v), -x(\mathbf{u})x'(\mathbf{u}) \sin(v), x(\mathbf{u})x'(\mathbf{u})). \end{aligned}$$

4. Ha az $f : I \times J \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre $f \in \mathcal{C}^1$, akkor az f függvény

$$\text{graph}(f) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in I \times J, z = f(x, y)\}$$

grafikonja olyan felület, amelyre $\text{graph}(f) = \mathcal{R}_\Psi$, ahol

$$\Psi(\mathbf{u}, v) := (\mathbf{u}, v, f(\mathbf{u}, v)) \in \mathbb{R}^3 \quad ((\mathbf{u}, v) \in I \times J)$$

(ilyenkor azt mondjuk, hogy az \mathcal{R}_Ψ felület **Euler-Monge-módon** van megadva az f függvény révén), továbbá

$$\begin{aligned} \mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, v) &= \partial_1 \Psi(\mathbf{u}, v) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}, v) = \det \begin{bmatrix} i & j & k \\ 1 & 0 & \partial_1 f(\mathbf{u}, v) \\ 0 & 1 & \partial_2 f(\mathbf{u}, v) \end{bmatrix} = \\ &= (-\partial_1 f(\mathbf{u}, v), -\partial_2 f(\mathbf{u}, v), 1) \quad ((\mathbf{u}, v) \in I \times J). \quad \diamond \end{aligned}$$

Az első-, ill. másodfajú integrál mintájára bevezetjük az első-, ill. másodfajú felületi integrál fogalmát.

Definíció. Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ tartomány,

$$\Psi = (\Psi_1, \Psi_2, \Psi_3) : I \times J \rightarrow \Omega, \quad \Psi \in \mathcal{C}^1, \quad \text{rang}(\Psi') = 2,$$

továbbá tegyük fel, hogy $\Psi|_{\text{int}(I \times J)}$ injektív. Ekkor

1. ha $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in \mathfrak{C}$, akkor az f függvény Ψ -re vonatkozó **elsőfajú felületi integráljának** (vagy **felszíni integráljának**) nevezzük az

$$\int_{\Psi} f := \int_{I \times J} (f \circ \Psi) \cdot \|\mathbf{n}_{\Psi}\|_2$$

valós számot,

2. ha $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f \in \mathfrak{C}$, akkor az f függvény Ψ -re vonatkozó (**másodfajú**) **felületi integráljának** nevezzük az

$$\int_{\Psi} f := \int_{I \times J} \langle f \circ \Psi, \mathbf{n}_{\Psi} \rangle = \int_{I \times J} [f \circ \Psi, \partial_1 \Psi, \partial_2 \Psi]$$

valós számot,

3. az

$$\mathcal{R}_{\Psi} := \{\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^3 : (\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J\}$$

ponthalmaz (felület) **felszínének** nevezzük az

$$\mathcal{F}(\Psi) := \int_{I \times J} \|\mathbf{n}_{\Psi}\|_2$$

valós számot. \diamond

Megjegyzés. A fenti integrálok motivációja:

1. Ha valamely (reguláris) \mathcal{R}_{Ψ} felület tömeg- vagy töltéseloszlása a $\rho \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ függvény-nel írható le, akkor a felület tömege vagy össztöltése:

$$M = \int_{\Psi} \rho.$$

2. **Fluxus:** a \mathcal{R}_{Ψ} felületen egységnyi idő alatt átáramlott folyadék mennyisége (vö. **E2** Függelék).

HÁZI FELADAT. A **E2** Függelék ismeretanyaga.

Megjegyzés. Mivel

$$|\mathbf{n}_{\Psi}| = |\partial_1 \Psi \times \partial_2 \Psi| = |\partial_1 \Psi| \cdot |\partial_2 \Psi| \cdot \sin(\partial_1 \Psi, \partial_2 \Psi),$$

ezért, ha Ψ reguláris, akkor

$$\begin{aligned}
|\mathbf{n}_\Psi|^2 &= |\partial_1\Psi|^2 \cdot |\partial_2\Psi|^2 \cdot (1 - \cos^2(\partial_1\Psi, \partial_2\Psi)) = \\
&= |\partial_1\Psi|^2 \cdot |\partial_2\Psi|^2 \cdot \left(1 - \frac{\langle \partial_1\Psi, \partial_2\Psi \rangle^2}{|\partial_1\Psi|^2 \cdot |\partial_2\Psi|^2}\right) = \\
&= |\partial_1\Psi|^2 \cdot |\partial_2\Psi|^2 - \langle \partial_1\Psi, \partial_2\Psi \rangle^2 =: \det [g_{i,j}]_{i,j=1}^{2,2},
\end{aligned}$$

ahol a parciális deriváltakból képzett

$$g_{ij} := \langle \partial_i\Psi, \partial_j\Psi \rangle \quad (i, j \in \{1, 2\}),$$

ill.

$$g_{11} =: E, \quad g_{12} = g_{21} =: F, \quad g_{22} =: G$$

mennyiségeket az \mathcal{R}_Ψ felület **metrikus alapmennyiségeinek** vagy **elsőrendű Gauß-féle főmennyiségeinek** nevezzük. Ezzel a jelöléssel a felszínre vonatkozó formula így írható:

$$\mathcal{F}(\Psi) = \int_{I \times J} \sqrt{\det [g_{i,j}]} = \int_{I \times J} \sqrt{EG - F^2}. \quad \square$$

Feladat. Valamely $R > 0$ sugarú kör keresztmetszetű, l hosszúságú, vízszintesen elhelyezkedő csőben összenyomhatatlan folyadék stacionárius áramlásának a sebességmezőjét írja le az

$$f(\mathbf{r}) := \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} (R^2 - x^2 - z^2) \mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + z^2 \leq R^2)$$

vektormező, ahol p_1 ill. p_2 a cső két végén levő nyomás: $p_1 > p_2$, $\eta > 0$ pedig a belső súrlódásra jellemző állandó (a koordinátarendszer y -tengelyét a cső tengelyével egybeesőnek választjuk úgy, hogy a cső egyik vége legyen az $y = 0$ -nál, ahol a nyomás p_1 , a másik vége pedig az $y = l$ -nél, ahol a nyomás p_2). A cső merőleges keresztmetszetén az időegység alatt átmenő és egyúttal a cső végén kiáramló folyadéktérfogat nyilvánvalóan ρf -nek erre a keresztmetszetre vett fluxusa, ahol $\rho > 0$ jelöli a folyadék sűrűségét. Számítsuk ki ezt a fluxust!

Útm. Világos, hogy ha

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), l, \mathbf{u} \sin(\mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, R] \times [0, 2\pi]),$$

akkor a cső kérdéses keresztmetszete \mathcal{R}_Ψ . Mivel

$$\partial_1 \Psi(\mathbf{u}, \nu) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}, \nu) = \det \begin{bmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \cos(\nu) & 0 & \sin(\nu) \\ -u \sin(\nu) & 0 & u \cos(\nu) \end{bmatrix} = -u \mathbf{j} \quad ((\mathbf{u}, \nu) \in [0, R] \times [0, 2\pi]),$$

ezért a kiáramló folyadék mennyisége (a folyadék a cső keresztmetszetén a normális irányával ellenkező irányban lép át):

$$\begin{aligned} \boxed{Q} &= - \int_{\Psi} (\rho f) = -\rho \cdot \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} \cdot \int_{[0, R] \times [0, 2\pi]} \langle (0, R^2 - u^2, 0), (0, -u, 0) \rangle d(\mathbf{u}, \nu) = \\ &= -\rho \cdot \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} \cdot \int_0^{2\pi} \left(\int_0^R u(u^2 - R^2) du \right) d\nu = \\ &= -2\pi\rho \cdot \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} \cdot \left[\frac{u^4}{4} - \frac{R^2 u^2}{2} \right]_{u=0}^{u=R} = \boxed{\frac{\pi\rho(p_1 - p_2)}{8\eta l} \cdot R^4}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Tehát a kiömlő folyadék mennyisége adott nyomáskülönbség esetén a cső sugarának negyedik hatványával arányos. Ez a **Hagen-Poiseuille-törvény**, amelyet először (1839-40-ben) kísérleti úton ismertek fel. Ennek a törvénynek gyakorlati szerepe a vízvezetékek, ill. erek mészkövesedése során bekövetkezett keresztmetszet változásában, továbbá folyadékok viszkozitásának mérésében van. Ha a Hagen-Poiseuille-törvényt a

$$p_1 - p_2 = \frac{8\eta l}{\pi R^4 \rho} Q \quad (1.5)$$

alakban írjuk fel, akkor Q nem más, mint a csövön átfolyó folyadékáram erőssége, ezért az (1.5) összefüggés az elektromos áramra vonatkozó

$$U_1 - U_2 = RI$$

Ohm-törvényre emlékeztet. Emiatt Q szorzótényezőjét, a

$$\frac{8\eta l}{\pi R^4 \rho}$$

mennyiséget a **cső ellenállásának** is szokták nevezni.

1.5.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} f$ másodfajú vonalintegrált!

$$(a) f(\mathbf{r}) := \left(\frac{-y}{x^2 + y^2}, \frac{x}{x^2 + y^2} \right) \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 > 0),$$

$$\varphi(t) := (R \cos(2\pi t), R \sin(2\pi t)) \quad (t \in [0, 1]),$$

ahol $R > 0$;

$$(b) f(\mathbf{r}) := \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{|\mathbf{r}|^2 - \langle \mathbf{k}, \mathbf{r} \rangle^2} \cdot (\mathbf{k} \times \mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 > 0),$$

ahol $\mu_0, I > 0$,

$$\varphi(t) := (R \cos(t), R \sin(t), h) \quad (t \in [0, 2\pi]),$$

ahol $h > 0$.

Útm. Mivel

$$(a) \dot{\varphi}(t) = (-2\pi R \sin(2\pi t), 2\pi R \cos(2\pi t)) \quad (t \in [0, 1]), \text{ ezért}$$

$$\begin{aligned} \oint_{\varphi} f &= \int_0^1 \left\langle \left(\frac{-R \sin(2\pi t)}{R^2}, \frac{R \cos(2\pi t)}{R^2} \right), (-2\pi R \sin(2\pi t), 2\pi R \cos(2\pi t)) \right\rangle dt = \\ &= \int_0^1 2\pi dt = 2\pi. \end{aligned}$$

$$(b) \dot{\varphi}(t) = (-R \sin(t), R \cos(t)) \quad (t \in [0, 2\pi]), \text{ ezért}$$

$$\oint_{\varphi} f = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{\langle (-R \sin(t), R \cos(t), 0), (-R \sin(t), R \cos(t), 0) \rangle}{R^2 \cos^2(t) + R^2 \sin^2(t)} dt = \mu_0 I.$$

Ezt az összefüggést **Ampère-törvénynek** vagy más néven **gerjesztési törvénynek** nevezik. (Ez utóbbi elnevezés arra utal, hogy a mágneses mezőt az elektromos áram kelti: „gerjeszti”). ■

2. Paraméterezzük

$$(a) \text{ az } a \text{ alapkörsugarú, } a_0 \text{ fedőkörsugarú csonkakúp-palástot};$$

- (b) a **hengerpalástot**;
 (c) a **gömbfelületet**;
 (d) a **tóruszfelületet**,

mint speciális forgásfelületet!

Útm.

- (a) $\varphi(\mathbf{u}) := [\mathbf{u}, 0, b(1 - \mathbf{u}/a)]$ ($\mathbf{u} \in [a_0, a]$) \rightsquigarrow

$$\boxed{\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = [\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), b(1 - \mathbf{u}/a)]}$$

$$((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [a_0, a] \times [0, 2\pi]),$$

ahol $0 \leq a_0 < a$;

- (b) $\varphi(\mathbf{u}) := [R, 0, \mathbf{u}]$ ($\mathbf{u} \in [z_0, z_1]$) \rightsquigarrow

$$\boxed{\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = [R \cos(\mathbf{v}), R \sin(\mathbf{v}), \mathbf{u}]}$$

$$((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [z_0, z_1] \times [0, 2\pi]),$$

ahol $R > 0$;

- (c) $\varphi(\mathbf{u}) := [R \sin(\mathbf{u}), 0, R \cos(\mathbf{u})]$ ($\mathbf{u} \in [0, \pi]$) \rightsquigarrow

$$\boxed{\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = [R \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), R \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}), R \cos(\mathbf{u})]}$$

$$((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]),$$

ahol $R > 0$;

- (d) $\varphi(\mathbf{u}) := [R + r \sin(\mathbf{u}), 0, r \cos(\mathbf{u})]$ ($\mathbf{u} \in [0, 2\pi]$) \rightsquigarrow

$$\boxed{\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = [(R + r \sin(\mathbf{u})) \cos(\mathbf{v}), (R + r \sin(\mathbf{u})) \sin(\mathbf{v}), r \cos(\mathbf{u})]}$$

$$((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 2\pi]^2),$$

ahol $R, r > 0$ ■

3. Adjunk példát olyan $\Psi : I \times J \rightarrow \mathbb{R}$ sima leképezésre, amelyre

- (a) $\mathcal{R}_\Psi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 1, x + y + z = 1\}$;

$$(b) \mathcal{R}_\Psi = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \frac{x^2}{\alpha^2} + \frac{y^2}{\beta^2} + \frac{z^2}{\gamma^2} = 1 \right\} \quad (\alpha, \beta, \gamma > 0);$$

(c) \mathcal{R}_Ψ a

$$z = f(x) \quad (x \in [\alpha, \beta]), \quad y = 0 \quad (0 < \alpha < \beta)$$

egyenletű **meridiángörbe** (**profilgörbe**) z-tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület $f \in \mathcal{C}^1$;

$$(d) \mathcal{R}_\Psi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = x^2 + y^2 \leq 1\}$$

teljesül, majd számítsuk ki az n_Ψ normálist!

Útm.

(a) Tetszőleges $(u, v) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]$ esetén legyen

$$\Psi(u, v) := u \cos(v)\mathbf{i} + u \sin(v)\mathbf{j} + (1 - u \cos(v) - u \sin(v))\mathbf{k},$$

így

$$n_\Psi(u, v) \equiv \partial_1 \Psi(u, v) \times \partial_2 \Psi(u, v) = u\mathbf{i} + u\mathbf{j} + u\mathbf{k}.$$

(b) Tetszőleges $(u, v) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]$ esetén legyen

$$\Psi(u, v) := \alpha \sin(u) \cos(v)\mathbf{i} + \beta \sin(u) \sin(v)\mathbf{j} + \gamma \cos(u)\mathbf{k},$$

így

$$n_\Psi(u, v) \equiv \alpha\beta\gamma \sin(u) \left\{ \frac{1}{\alpha^2} \Phi_1(u, v)\mathbf{i} + \frac{1}{\beta^2} \Phi_2(u, v)\mathbf{j} + \frac{1}{\gamma^2} \Phi_3(u, v)\mathbf{k} \right\}.$$

(c) Tetszőleges $(u, v) \in [\alpha, \beta] \times [0, 2\pi]$ esetén legyen

$$\Psi(u, v) := F_v \varphi(u), \quad \text{ahol} \quad \varphi(u) := (u, 0, f(u)),$$

ill. F_v a z-tengely körüli forgatás mátrixa. Ezért

$$\Psi(u, v) = u \cos(v)\mathbf{i} + u \sin(v)\mathbf{j} + f(u)\mathbf{k} \quad ((u, v) \in [\alpha, \beta] \times [0, 2\pi]),$$

$$n_\Psi(u, v) \equiv u \{-f'(u) \cos(v)\mathbf{i} - f'(u) \sin(v)\mathbf{j} + \mathbf{k}\}.$$

(d) Mivel a kérdéses felület nem más, mint a

$$z = x^2 \quad (x \in [0,1]), \quad y = 0$$

profilgörbe z -tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület, ezért

$$\varphi(\mathbf{u}) = (\mathbf{u}, 0, \mathbf{u}^2) \quad (\mathbf{u} \in [0,1]),$$

ill.

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \mathbf{u} \cos(\mathbf{v})\mathbf{i} + \mathbf{u} \sin(\mathbf{v})\mathbf{j} + \mathbf{u}^2\mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0,1] \times [0,2\pi]),$$

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \equiv \mathbf{u} \{-2\mathbf{u} \cos(\mathbf{v})\mathbf{i} - 2\mathbf{u} \sin(\mathbf{v})\mathbf{j} + \mathbf{k}\}. \quad \blacksquare$$

4. Igazoljuk, hogy ha $\mathbf{h} \in \mathbb{R}$, $\mathbf{R} > 0$,

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), \mathbf{h}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \mathbf{R}] \times [0, 2\pi])$$

(\mathcal{R}_Ψ : a $z = \mathbf{h}$ síkban fekvő $(0,0, \mathbf{h})$ középpontú, \mathbf{R} sugarú körlemez), akkor

$$\mathcal{F}(\Psi) = \mathbf{R}^2\pi$$

teljesül!

Útm.

$$\partial_1\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = [0,0, \mathbf{u}] \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \mathbf{R}] \times [0, 2\pi])$$

következtében

$$\mathcal{F}(\Psi) = \int_{[0, \mathbf{R}] \times [0, 2\pi]} \mathbf{u} \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \int_0^{2\pi} \left(\int_0^{\mathbf{R}} \mathbf{u} \, d\mathbf{u} \right) d\mathbf{v} = \mathbf{R}^2\pi. \quad \blacksquare$$

5. Számítsuk ki a **gömb** felszínét!

Útm. Az \mathcal{R}_Ψ pontthalmaz felszínét kell tehát kiszámítanunk, ahol

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{R} \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), \mathbf{R} \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}), \mathbf{R} \cos(\mathbf{u}))$$

$$((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]; \mathbf{R} > 0).$$

Mivel

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \mathbf{R} \sin(\mathbf{u}) \cdot \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]),$$

ezért

$$\|\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})\|_2 = \mathbf{R} \sin(\mathbf{u}) \cdot |\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})| = \mathbf{R}^2 \sin(\mathbf{u}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]).$$

A gömb felszíne tehát

$$\mathcal{F}(\Psi) = \int_{[0,\pi] \times [0,2\pi]} R^2 \sin(u) \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = r^2 \cdot \int_0^{2\pi} \left(\int_0^\pi \sin(u) \, du \right) \, dv = \dots = 4r^2\pi. \quad \blacksquare$$

6. Mutassuk meg, hogy ha az \mathcal{R}_Ψ felület Euler-Monge-féle módon van megadva valamely $f \in \mathcal{C}^1(I \times J, \mathbb{R})$ függvény révén, azaz

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (\mathbf{u}, \mathbf{v}, f(\mathbf{u}, \mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J),$$

akkor

$$\mathcal{F}(\Psi) = \int_{I \times J} \sqrt{1 + [\partial_1 f]^2 + [\partial_2 f]^2}$$

teljesül!

Útm. Világos, hogy

$$|\partial_1 \Psi \times \partial_2 \Psi| = |(-\partial_1 f, -\partial_2 f, 1)| = \sqrt{1 + [\partial_1 f]^2 + [\partial_2 f]^2}. \quad \blacksquare$$

7. Számítsuk ki az $\int_\Psi f$ másodfajú felületi integrált!

$$f(\mathbf{r}) := (x, 0, 0) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

$$\mathcal{R}_\Psi = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \frac{x^2}{\alpha^2} + \frac{y^2}{\beta^2} + \frac{z^2}{\gamma^2} = 1 \right\} \quad (\alpha, \beta, \gamma > 0).$$

Útm. Ha

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := \alpha \sin(u) \cos(v) \mathbf{i} + \beta \sin(u) \sin(v) \mathbf{j} + \gamma \cos(u) \mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]),$$

akkor

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \equiv \alpha\beta\gamma \sin(u) \left\{ \frac{1}{\alpha^2} \Psi_1(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \mathbf{i} + \frac{1}{\beta^2} \Psi_2(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \mathbf{j} + \frac{1}{\gamma^2} \Psi_3(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \mathbf{k} \right\},$$

így

$$\begin{aligned} \int_\Psi f &= \int_{[0,\pi] \times [0,2\pi]} [f(\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}))]_1 \cdot [\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})]_1 \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \int_{[0,\pi] \times [0,2\pi]} \alpha\beta\gamma \sin^3(u) \cos^2(v) \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \alpha\beta\gamma \left(\int_0^\pi \sin^3(u) \, du \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} \cos^2(v) \, dv \right) = \alpha\beta\gamma \cdot \frac{4}{3} \cdot \pi = \frac{4\alpha\beta\gamma\pi}{3}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

8. Számítsuk ki az f vektormezőnek a Ψ paraméterezte felületre vett fluxusát!

(a) $f(\mathbf{r}) := (xy, xz, -zy)$ ($\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$),
 $\mathcal{R}_\Psi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = x^2 + y^2, x^2 + y^2 \leq 1\}$;

(b) $f(\mathbf{r}) := \mathbf{r}$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$),
 $\mathcal{R}_\Psi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x - 1)^2 + (y + 2)^2 + (z - 5)^2 = 9\}$.

Útm.

(a) Ha

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := \mathbf{u} \cos(\mathbf{v})\mathbf{i} + \mathbf{u} \sin(\mathbf{v})\mathbf{j} + \mathbf{u}^2\mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]),$$

akkor

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \mathbf{u} (-2\mathbf{u} \cos(\mathbf{v})\mathbf{i} - 2\mathbf{u} \sin(\mathbf{v})\mathbf{j} + \mathbf{k}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]),$$

így

$$\begin{aligned} \int_{\Psi} \mathbf{f} &= \int_{[0, 1] \times [0, 2\pi]} \langle (\mathbf{u}^2 \sin(\mathbf{v}) \cos(\mathbf{v}), \mathbf{u}^3 \cos(\mathbf{v}), -\mathbf{u}^3 \sin(\mathbf{v})) , \\ &\quad (-2\mathbf{u}^2 \cos(\mathbf{v}), -2\mathbf{u}^2 \sin(\mathbf{v}), \mathbf{u}) \rangle d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \int_{[0, 1] \times [0, 2\pi]} (-2\mathbf{u}^4 \sin(\mathbf{v}) \cos^2(\mathbf{v}) - 2\mathbf{u}^5 \sin(\mathbf{v}) \cos(\mathbf{v}) - \mathbf{u}^4 \sin(\mathbf{v})) d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \left(\int_0^1 2\mathbf{u}^4 d\mathbf{u} \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} (-\sin(\mathbf{v})) \cos^2(\mathbf{v}) d\mathbf{v} \right) + \\ &\quad + \left(\int_0^1 2\mathbf{u}^5 d\mathbf{u} \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} (-\sin(\mathbf{v})) \cos(\mathbf{v}) d\mathbf{v} \right) + \\ &\quad + \left(\int_0^1 \mathbf{u}^4 d\mathbf{u} \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} (-\sin(\mathbf{v})) d\mathbf{v} \right) = 0 + 0 + 0 = 0. \end{aligned}$$

(b) Ha tetszőleges $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]$ esetén

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := [1 + 3 \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v})]\mathbf{i} + [-2 + 3 \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v})]\mathbf{j} + [5 + 3 \cos(\mathbf{u})]\mathbf{k},$$

akkor

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \dots = 9 \sin(\mathbf{u})[\sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v})\mathbf{i} + \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v})\mathbf{j} + \cos(\mathbf{u})\mathbf{k}],$$

így

$$\begin{aligned} \int_{\Psi} \mathbf{f} &= \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} \langle \mathbf{f}(\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})), \mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \rangle d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} 9 \sin(\mathbf{u}) \cdot \{\sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v})[1 + 3 \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v})] + \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}) \cdot \\ &\quad \cdot [-2 + 3 \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v})] + \cos(\mathbf{u})[5 + 3 \cos(\mathbf{u})]\} d(\mathbf{u}, \mathbf{v}). \end{aligned}$$

Mivel

$$\begin{aligned} \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} 9 \sin^2(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}) d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= \left(\int_0^\pi 9 \sin^2(\mathbf{u}) d\mathbf{u} \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} \cos(\mathbf{v}) d\mathbf{v} \right) = 0, \\ \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} 27 \sin^3(\mathbf{u}) \cos^2(\mathbf{v}) d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= \left(\int_0^\pi 27 \sin^3(\mathbf{u}) d\mathbf{u} \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} \underbrace{\cos^2(\mathbf{v})}_{\frac{1+\cos(2\mathbf{v})}{2}} d\mathbf{v} \right) = \\ &= 27\pi \int_0^\pi \sin^3(\mathbf{u}) d\mathbf{u} = \\ &= \frac{27\pi}{4} \int_0^\pi \{3 \sin(\mathbf{u}) - \sin(3\mathbf{u})\} d\mathbf{u} = 36\pi, \\ \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} -18 \sin^2(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}) d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= -18 \left(\int_0^\pi \sin^2(\mathbf{u}) d\mathbf{u} \right) \left(\int_0^{2\pi} \sin(\mathbf{v}) d\mathbf{v} \right) = 0, \\ \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} 27 \sin^3(\mathbf{u}) \sin^2(\mathbf{v}) d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= \left(\int_0^\pi 27 \sin^3(\mathbf{u}) d\mathbf{u} \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} \underbrace{\sin^2(\mathbf{v})}_{\frac{1-\cos(2\mathbf{v})}{2}} d\mathbf{v} \right) = \\ &= 27\pi \int_0^\pi \sin^3(\mathbf{u}) d\mathbf{u} = \\ &= \frac{27\pi}{4} \int_0^\pi \{3 \sin(\mathbf{u}) - \sin(3\mathbf{u})\} d\mathbf{u} = 36\pi, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_{[0,\pi] \times [0,2\pi]} 45 \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{u}) \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= 90\pi \int_0^\pi \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{u}) \, d\mathbf{u} = \\ &= 90\pi \left[\frac{\sin^2(\mathbf{u})}{2} \right]_0^\pi = 0, \\ \int_{[0,\pi] \times [0,2\pi]} 27 \sin(\mathbf{u}) \cos^2(\mathbf{u}) \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= -54\pi \int_0^\pi (-\sin(\mathbf{u})) \cos^2(\mathbf{u}) \, d\mathbf{u} = \\ &= -54\pi \left[\frac{\cos^3(\mathbf{u})}{3} \right]_0^\pi = 0, \end{aligned}$$

ezért

$$\int_{\Psi} f = 0 + 36\pi + 0 + 36\pi + 0 + 0 = 72\pi. \quad \blacksquare$$

9. Igazoljuk, hogy ha

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) := \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|^3} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}; Q \in \mathbb{R}, \epsilon_0 > 0),$$

ill.

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (R \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), R \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}), R \cos(\mathbf{u})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]; R > 0),$$

akkor fennáll az

$$\int_{\Psi} \mathbf{F} = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

összefüggés (az elektrosztatika Gauss-tétele)!

Útm. Mivel

$$\partial_1 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = R \sin(\mathbf{u}) \cdot \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]),$$

és mivel a fenti \mathbf{F} esetén

$$(\mathbf{F} \circ \Psi)(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})}{|\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})|^3} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]),$$

ezért

$$\begin{aligned} \frac{4\pi\epsilon_0}{Q} \cdot \langle \mathbf{F} \circ \Psi, \partial_1 \Psi \times \partial_2 \Psi \rangle(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= \frac{R \sin(\mathbf{u}) |\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})|^2}{|\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})|^3} = \\ &= \frac{R \sin(\mathbf{u})}{|\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})|} = \sin(\mathbf{u}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi]). \end{aligned}$$

Így a fluxus a következő:

$$\int_{\Psi} \mathbf{F} = \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \sin(\mathbf{u}) \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \int_0^{2\pi} \left(\int_0^{\pi} \sin(\mathbf{u}) \, d\mathbf{u} \right) \, d\mathbf{v} = \frac{Q}{\epsilon_0}. \quad \blacksquare$$

10. Legyen $f, g \in \mathcal{C}^1[\mathbf{a}, \mathbf{b}]$: $f \leq g$,

$$\Omega := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [\mathbf{a}, \mathbf{b}], f(x) \leq y \leq g(x)\},$$

továbbá

$$\mathbf{F} = (F_1, F_2) \in \mathcal{C}^1(\Omega, \mathbb{R}^2).$$

Adjunk meg olyan $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^2$ olyan szakaszonként sima utat, amelyre $\mathcal{R}_\varphi = \partial\Omega$ (pozitív körüljárással) teljesül, továbbá az

$$\int_{\Omega} (\partial_1 F_2 - \partial_2 F_1), \quad \text{ill.} \quad \oint_{\varphi} \mathbf{F}$$

kettős integrál, ill. vonalintegrál kiszámításával igazoljuk, hogy fennáll az

$$\int_{\Omega} (\partial_1 F_2 - \partial_2 F_1) = \oint_{\varphi} \mathbf{F}$$

egyenlőség!

Útm. Mivel

$$\int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} \left(\int_{f(x)}^{g(x)} \partial_2 F_1(x, y) \, dy \right) \, dx = \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} (F_1(x, g(x)) - F_1(x, f(x))) \, dx,$$

és (vö. paraméteres integrálról tanultak)

$$\frac{d}{dx} \int_{f(x)}^{g(x)} F_2(x, y) \, dy = F_2(x, g(x))g'(x) - F_2(x, f(x))f'(x) + \int_{f(x)}^{g(x)} \frac{\partial}{\partial x} F_2(x, y) \, dy,$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} (\partial_1 F_2 - \partial_2 F_1) &= - \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} \left(\int_{f(x)}^{g(x)} (\partial_2 F_1(x, y) - \partial_1 F_2(x, y)) \, dy \right) \, dx = \\ &= - \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} (F_1(x, g(x)) - F_1(x, f(x))) \, dx + \int_{f(\mathbf{b})}^{g(\mathbf{b})} F_2(\mathbf{b}, y) \, dy - \\ &= - \int_{f(\mathbf{a})}^{g(\mathbf{a})} F_2(\mathbf{a}, y) \, dy - \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} (F_2(x, g(x))g'(x) - F_2(x, f(x))f'(x)) \, dx = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= - \int_a^b (F_1(x, g(x)) + F_2(x, g(x))g'(x)) dx + \\
&\quad + \int_a^b (F_1(x, f(x)) + F_2(x, f(x))f'(x)) dx + \\
&\quad + \int_{f(b)}^{g(b)} F_2(b, y) dy - \int_{f(a)}^{g(a)} F_2(a, y) dy = \\
&= - \int_{\mu_3} F + \int_{\mu_1} F + \int_{\mu_2} F - \int_{\mu_4} F,
\end{aligned}$$

ahol

$$\mu_1(t) := (t, f(t)) \quad (t \in [a, b]), \quad \mu_2(t) := (b, t) \quad (t \in [f(b), g(b)]),$$

ill.

$$\mu_3(t) := (t, g(t)) \quad (t \in [a, b]), \quad \mu_4(t) := (a, t) \quad (t \in [f(a), g(a)]).$$

Tehát a

$$\varphi := \mu_1 \vee \mu_2 \vee \tilde{\mu}_3 \vee \tilde{\mu}_4$$

úttal (vö. **B** Függelék) azt kapjuk, hogy

$$\int_{\Omega} (\partial_1 F_2 - \partial_2 F_1) = \oint_{\varphi} F. \quad \blacksquare$$

1.6. 6. gyakorlat1.6.1. A gyakorlat anyaga

Tétel (Green). Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ korlátos halmaz, és tegyük fel, hogy $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ olyan rektifikálható út, amelyre igazak az alábbi állítások:

- φ zárt, azaz $\varphi(a) = \varphi(b)$;
- $\varphi|_{(a,b)}$ injektív;
- $\partial\Omega = \mathcal{R}_\varphi = \{\varphi(t) \in \mathbb{R}^2 : t \in [a, b]\}$;
- a

$$J(\mathbf{r}) := (-y, x) \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

vektormezőre

$$\int_\varphi J > 0.$$

Ekkor bármely $f = (f_1, f_2) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$ sima $f \in \mathcal{C}^1$ vektormezőre

$$\int_\Omega (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) = \oint_\varphi f. \quad \square$$

Megjegyzések.

1. A fenti tételbeli feltétel következtében Ω **Jordan-mérhető** halmaz.
2. Az olyan görbét, amelyet az első két feltételbeli út paraméterez **Jordan-görbének** nevezünk.
3. Az $\int_\varphi J > 0$ feltétel azt jelenti, hogy φ pozitív irányítású: a t paraméter növekedtével Ω belseje mindig „balra van $\varphi(t)$ -től.”⁶ \square

⁶Ez reguláris φ esetén azt jelenti, ha $\varepsilon > 0$ elegendően kicsi, akkor

$$\varphi(t) + \varepsilon J(\varphi'(t)) \in \Omega \quad \text{és} \quad \varphi(t) - \varepsilon J(\varphi'(t)) \notin \Omega \quad (t \in [a, b]).$$

Példa. Az

$$\Omega := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 1\}$$

egységkör határa a

$$\varphi : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \varphi(t) := (\cos(t), \sin(t))$$

reguláris út képe, továbbá

$$\varphi'(t) = (-\sin(t), \cos(t)) \quad (t \in [0, 2\pi]).$$

Így az

$$f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad f(x, y) := (-x^2y, xy^2)$$

vektormezőre

$$\begin{aligned} \oint_{\varphi} f &= \int_0^{2\pi} \langle (-\cos^2(t) \sin(t), \cos(t) \sin^2(t)), (-\sin(t), \cos(t)) \rangle dt = \\ &= \int_0^{2\pi} 2 \cos^2(t) \sin^2(t) dt = \int_0^{2\pi} \frac{\sin^2(2t)}{2} dt = \\ &= \int_0^{2\pi} \frac{1 - \cos(4t)}{4} dt = 2\pi \cdot \frac{1}{4} - \frac{1}{4} \int_0^{2\pi} \cos(4t) dt = \\ &= \frac{\pi}{2} - 0 = \frac{\pi}{2}, \end{aligned}$$

ill. – a Green-tétel felhasználásával –

$$\begin{aligned} \oint_{\varphi} f &= \int_{\Omega} [\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1] = \int_{\Omega} [y^2 + x^2] d(x, y) = \\ &= \int_{[0, 2\pi] \times [0, 1]} [r^2 \sin^2(\vartheta) + r^2 \cos^2(\vartheta)] r d(r, \vartheta) = 2\pi \left[\frac{r^4}{4} \right]_0^1 = \\ &= \frac{\pi}{2}. \quad \diamond \end{aligned}$$

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $\varphi \in \mathcal{C}^1$, és

$$W_\varphi := \begin{bmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ \varphi_1' & \varphi_2' \end{bmatrix}$$

(**Wronski-mátrix**), akkor Ω Jordan-mértékére:

$$T(\Omega) = \frac{1}{2} \int_a^b \det W_\varphi$$

teljesül (**Leibniz-féle szektorformula**)!

Útm. Ha

$$f := \frac{1}{2}J,$$

akkor $\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1 = 1$, így

$$\begin{aligned} T(\Omega) &= \int_\Omega 1 = \int_\Omega (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) \stackrel{\text{Green-tétel}}{=} \oint_\varphi f = \int_a^b \langle f \circ \varphi, \varphi' \rangle = \\ &= \int_a^b \langle f(\varphi_1(t), \varphi_2(t)), (\varphi_1'(t), \varphi_2'(t)) \rangle dt = \\ &= \int_a^b \left\langle \frac{1}{2}(-\varphi_2(t), \varphi_1(t)), (\varphi_1'(t), \varphi_2'(t)) \right\rangle dt = \\ &= \frac{1}{2} \int_a^b \{\varphi_1(t)\varphi_2'(t) - \varphi_1'(t)\varphi_2(t)\} dt = \\ &= \frac{1}{2} \int_a^b \det \begin{bmatrix} \varphi_1(t) & \varphi_2(t) \\ \varphi_1'(t) & \varphi_2'(t) \end{bmatrix} dt. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Példa. Legyen

$$\varphi_1(t) := \alpha \cos(t), \quad \varphi_2(t) := \beta \sin(t) \quad (t \in [0, 2\pi])$$

(Ω : origó középpontú, 2α nagytengelyű, 2β kistengelyű ellipszistartomány). Ekkor

$$T(\Omega) = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \{\alpha\beta \cos^2(t) + \alpha\beta \sin^2(t)\} dt = \alpha\beta\pi. \quad \diamond$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $f : [0,1] \rightarrow (0, +\infty)$ folytonosan differenciálható függvény, akkor az

$$\Omega := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [0,1], y \in [0, f(x)]\}$$

tartomány területére

$$T(\Omega) = \int_0^1 f$$

teljesül!

Útm. Világos, hogy ha

$$g(x, y) := (0, x) \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

akkor $\partial_1 g_2 - \partial_2 g_1 = 1$. Így a Green-tétel felhasználásával

$$T(\Omega) = \int_{\Omega} 1 = \int_{\Omega} (\partial_1 g_2 - \partial_2 g_1) = \oint_{\gamma} g,$$

ahol $\gamma := \gamma_1 \cup \gamma_2 \cup \gamma_3 \cup \gamma_4$ és

$$\gamma_1(t) := (t, 0), \quad \gamma_2(t) := (1, f(1)t), \quad \gamma_3(t) := (t, f(t)), \quad \gamma_4(t) := (0, f(0)t) \quad (t \in [0,1]).$$

Így

$$\begin{aligned} T(\Omega) &= \int_{\gamma_1} g + \int_{\gamma_2} g - \int_{\gamma_3} g - \int_{\gamma_4} g = \int_0^1 \{ \langle (0, t), (1, 0) \rangle + \langle (0, 1), (0, f(1)t) \rangle - \\ &\quad - \langle (0, t), (1, f'(t)) \rangle - \langle (0, 0), (0, f(0)t) \rangle \} dt = \\ &= \int_0^1 \{ 0 + f(1) - tf'(t) - 0 \} dt = f(1) - [tf(t)]_0^1 + \int_0^1 f = \int_0^1 f. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Tétel (Bendixon-Dulac). Ha $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ csillagterület, $f = (f_1, f_2) \in \mathcal{C}^1(\Omega, \mathbb{R}^2)$, továbbá alkalmas $h \in \mathcal{C}^1(\Omega, \mathbb{R})$ esetén $\text{div}(hf)$ szemidefinit és legfeljebb csak egy nullmértékű halmazon tűnik el, akkor a

$$\dot{z} = f \circ z$$

differenciálegyenletnek nincsen Ω -ban haladó nemtriviális zárt pályája, azaz nincsen nemtriviális periodikus megoldása.

Biz. Ha $\varphi : [0, T] \rightarrow \Omega$ ui. egy ilyen megoldás, akkor

$$\begin{aligned} \oint_{\varphi} (-\mathbf{h}f_2, \mathbf{h}f_1) &= \int_0^T \langle (-\mathbf{h}f_2, \mathbf{h}f_1) \circ \varphi, \varphi' \rangle = \\ &= \int_0^T \mathbf{h}(\varphi(t)) \{-f_2(\varphi(t))\varphi_1'(t) + f_1(\varphi(t))\varphi_2'(t)\} dt = \\ &\stackrel{\text{Green-tétel}}{=} \int_0^T \mathbf{h}(\varphi(t)) \{-f_2(\varphi(t))f_1(\varphi(t)) + f_1(\varphi(t))f_2(\varphi(t))\} dt = 0, \end{aligned}$$

másrészt

$$\oint_{\varphi} (-\mathbf{h}f_2, \mathbf{h}f_1) \stackrel{\text{Green-tétel}}{=} \int_{\text{int}(\varphi)} \{\partial_1(\mathbf{h}f_1) + \partial_2(\mathbf{h}f_2)\} = \int_{\text{int}(\varphi)} \text{div}(\mathbf{h}f) \neq 0,$$

ami nem lehetséges. ■

Tétel (Stokes). Legyen $\Psi : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\mathcal{R}_{\Psi} =: \Gamma$ olyan reguláris felület, amelynek $\partial\Gamma$ határát a $\varphi : [a, b] \rightarrow \Gamma$ reguláris, pozitív irányítású út paraméterezi. Ekkor bármely $f : \Gamma \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f \in \mathcal{C}^1$ (sima) vektormezőre

$$\int_{[a,b]} \langle f \circ \varphi, \varphi' \rangle = \boxed{\oint_{\varphi} f = \int_{\Psi} \text{rot } f} = \int_{I \times J} \langle \text{rot } f \circ \Psi, \mathbf{n}_{\Psi} \rangle$$

teljesül. □

Példa. Legyen

$$\Gamma := \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \left(\frac{x}{3}\right)^2 + \left(\frac{y}{2}\right)^2 \leq 1, z = 0 \right\},$$

ill.

$$f : \Gamma \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad f(x, y) := (4x/3 - 2y, 3y - x, 0).$$

Ekkor a

$$\Psi(u, v) := (3u \cos(v), 2u \sin(v), 0) \quad ((u, v) \in [0, 1] \times [0, 2\pi])$$

kétparaméteres vektor-skalár függvény értékészlete a Γ felület (ellipszislap): $\mathcal{R}_{\Psi} = \Gamma$, ill. a

$$\varphi : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \varphi(t) := (3 \cos(t), 2 \sin(t), 0)$$

út képe a Γ ellipszislap határa: $\mathcal{R}_\varphi = \partial\Gamma$. Mivel

$$\varphi'(t) = (-3 \sin(t), 2 \cos(t), 0) \quad (t \in [0, 2\pi])$$

és

$$\operatorname{rot} f(\mathbf{r}) = \mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ezért

$$\begin{aligned} \oint_{\varphi} f &= \int_0^{2\pi} \langle (4 \cos(t) - 4 \sin(t), 6 \sin(t) - 3 \cos(t), 0), (-3 \sin(t), 2 \cos(t), 0) \rangle dt = \\ &= \int_0^{2\pi} \{-12 \sin(t) \cos(t) + 12 \sin^2(t) + 12 \sin(t) \cos(t) - 6 \cos^2(t)\} dt = \\ &= \int_0^{2\pi} \{12 \sin^2(t) - 6 \cos^2(t)\} dt = \int_0^{2\pi} \{12 - 18 \cos^2(t)\} dt = \\ &= 24\pi - 18 \int_0^{2\pi} \frac{1 - \cos(2t)}{2} dt = 24\pi - 18\pi + 0 = 6\pi, \end{aligned}$$

ill.

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \equiv \partial_1 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \equiv 6\mathbf{u}\mathbf{k}$$

következtében a Stokes-tétel felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\oint_{\varphi} f = \int_{\Psi} \operatorname{rot} f = \int_{[0,1] \times [0,2\pi]} 6\mathbf{u} d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 12\pi \int_0^1 \mathbf{u} du = 6\pi. \quad \diamond$$

Tétel (Gauß). Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ olyan kompakt halmaz, hogy alkalmas $\Psi : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3$ reguláris leképezés esetén, $\mathcal{R}_\Psi = \partial\Omega$ és bármely $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J$ helyen $\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})$ kifelé mutat Ω -ból. Ekkor tetszőleges $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f \in \mathcal{C}^1$ (sima) vektormezőre

$$\int_{I \times J} \langle f \circ \Psi, \mathbf{n}_\Psi \rangle = \boxed{\int_{\Psi} f = \int_{\Omega} \operatorname{div} f}$$

teljesül. \square

Megjegyzések.

1. A Gauß-tétel akkor is igaz, ha $\partial\Omega$ több, élekben csatlakozó, a feltételeknek megfelelő felületből áll.
2. Ha $\operatorname{div} \mathbf{f} = 1$, akkor a Gauß-tétel felhasználásával Ω térfogatára

$$V(\Omega) = \int_{\Omega} 1 = \int_{\Omega} \operatorname{div} \mathbf{f} = \int_{\Psi} \mathbf{f}.$$

Példa. Ha

$$\Omega := \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \frac{x^2}{\alpha^2} + \frac{y^2}{\beta^2} + \frac{z^2}{\gamma^2} \leq 1 \right\} \quad (\alpha, \beta, \gamma > 0)$$

és

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := (0, 0, z) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

akkor $\operatorname{div} \mathbf{f}(\mathbf{r}) \equiv 1$, továbbá a

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\alpha \sin(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), \beta \sin(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}), \gamma \cos(\mathbf{u})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \pi] \times [0, 2\pi])$$

paraméterezésre $\mathcal{R}_{\Psi} = \partial\Omega$ (vö. 5. beadható feladatsor, 3/(b) feladat), ezért az ellipszoid térfogata:

$$\begin{aligned} V(\Omega) &= \int_{\Omega} 1 = \int_{\Omega} \operatorname{div} \mathbf{f} = \int_{\Psi} \mathbf{f} = \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} [f(\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}))]_3 \cdot [\mathbf{n}_{\Psi}(\mathbf{u}, \mathbf{v})]_3 d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \int_{[0, \pi] \times [0, 2\pi]} \alpha\beta\gamma \sin(\mathbf{u}) \cos^2(\mathbf{u}) d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = -2\pi\alpha\beta\gamma \int_0^{\pi} (-\sin(\mathbf{u})) \cos^2(\mathbf{u}) d\mathbf{u} = \\ &= 2\pi\alpha\beta\gamma \left[\frac{\cos^3(\mathbf{u})}{3} \right]_{\pi}^0 = \frac{4\alpha\beta\gamma\pi}{3}. \quad \square \end{aligned}$$

1.6.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. A szokásos síkbeli r, φ polárkoordinátákkal tekintsük az alábbi \mathcal{S} halmazt:

$$\mathcal{S} := \{P(r, \varphi) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq \varphi \leq \pi, 0 \leq r \leq \varphi\}.$$

A Green-tételt felhasználva számítsuk ki \mathcal{S} területét!

Útm. Legyen

$$f(x, y) := \frac{1}{2}(-y, x) \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2).$$

Ekkor a Green-tétel felhasználásával:

$$T(\mathcal{S}) = \int_{\mathcal{S}} 1 = \int_{\partial \mathcal{S}} (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) = \int_{\partial \mathcal{S}} f.$$

Mivel

$$\partial \mathcal{S} = \{(t \cos(t), t \sin(t)) \in \mathbb{R}^2 : t \in [0, \pi]\} \cup \{(\pi(t-1), 0) \in \mathbb{R}^2 : t \in [0, 1]\},$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\partial \mathcal{S}} f &= \int_{-\pi \rightarrow 0} f + \int_{-\pi \curvearrowright 0} f = \int_0^1 \frac{1}{2} \langle (0, \pi(t-1)), (\pi, 0) \rangle dt + \\ &+ \int_0^\pi \frac{1}{2} \langle (-t \sin(t), t \cos(t)), (\cos(t) - t \sin(t), \sin(t) + t \cos(t)) \rangle dt = \\ &= 0 + \int_0^\pi \frac{t^2}{2} dt = \frac{\pi^3}{6}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

2. Számítsuk ki az \mathcal{R}_φ által határolt ponthalmaz területét!

(a) $\varphi(t) := (\cos(pt), \cos(pt) \sin(t)) \quad (t \in [0, \pi])$,
ahol $3 \leq p \in \mathbb{N}$ prím / \mathcal{R}_φ : **p-szirmú rózsza** (vö. 1.2 ábra)/;

(b) $\varphi(t) := (R(1 - \cos(t)) \cos(t), R(1 - \cos(t)) \sin(t)) \quad (t \in [0, 2\pi])$,
ahol $0 < R \in \mathbb{R}$ / \mathcal{R}_φ : **kardioid** (vö. 1.3. ábra)/;

(c) $\varphi(t) := (\cos^3(t), \sin^3(t)) \quad (t \in [0, 2\pi])$ / \mathcal{R}_φ : **asztrois** (vö. 1.4. ábra)/.

Útm. Mivel bármely

$$\begin{aligned}
 \text{(a) } t \in [0, \pi] \text{ esetén } \varphi_1(t)\varphi_2'(t) - \varphi_2(t)\varphi_1'(t) &= \\
 &= \cos(pt) \cos(t) \{-p \sin(pt) \sin(t) + \cos(pt) \cos(t)\} - \\
 &\quad - \cos(pt) \sin(t) \{-p \sin(pt) \cos(t) - \cos(pt) \sin(t)\} = \dots = \\
 &= \cos^2(pt) \cos^2(t) + \cos^2(pt) \sin^2(t) = \cos^2(pt),
 \end{aligned}$$

ezért a keresett terület

$$T = \frac{1}{2} \int_0^\pi \cos^2(pt) dt = \frac{1}{4} \int_0^\pi (1 + \cos(2pt)) dt = \dots = \frac{\pi}{4}.$$

$$\begin{aligned}
 \text{(b) } t \in [0, 2\pi] \text{ esetén } \varphi_1(t)\varphi_2'(t) - \varphi_2(t)\varphi_1'(t) &= \\
 &= R(1 - \cos(t)) \cos(t) \{R \sin(t) \sin(t) + R(1 - \cos(t)) \cos(t)\} - \\
 &\quad - R(1 - \cos(t)) \sin(t) \{R \sin(t) \cos(t) - R(1 - \cos(t)) \sin(t)\} = \dots = \\
 &= R(1 - \cos(t)) \{R(1 - \cos(t)) \cos^2(t) + \sin^2(t)\} = R^2(1 - \cos(t))^2,
 \end{aligned}$$

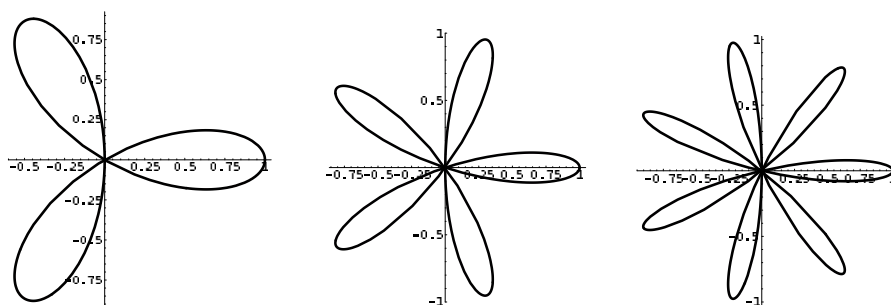
ezért a keresett terület

$$\begin{aligned}
 T &= \frac{R^2}{2} \int_0^{2\pi} (1 - 2\cos(t) + \cos^2(t)) dt = \frac{R^2}{2} \left\{ 2\pi - 2 \cdot 0 + \int_0^{2\pi} \frac{1 + \cos(2t)}{2} dt \right\} = \\
 &= \frac{R^2}{2} \{2\pi - 0 + \pi\} = \frac{3R^2\pi}{2}.
 \end{aligned}$$

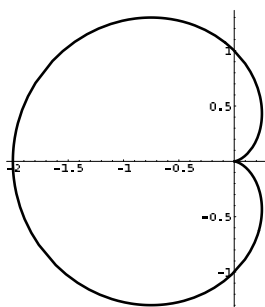
$$\begin{aligned}
 \text{(c) } t \in [0, 2\pi] \text{ esetén } \varphi_1(t)\varphi_2'(t) - \varphi_2(t)\varphi_1'(t) &= \\
 &= \cos^3(t) \cdot 3 \cdot \sin^2(t) \cdot \cos(t) - \sin^3(t) \cdot 3 \cdot \cos^2(t) \cdot (-\sin(t)) = \\
 &= 3 \cos^2(t) \sin^2(t) \{\cos^2(t) + \sin^2(t)\} = \dots = \\
 &= \frac{3}{4} \sin^2(2t),
 \end{aligned}$$

ezért a keresett terület

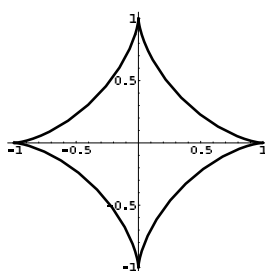
$$T = \frac{3}{8} \int_0^{2\pi} \frac{1 - \cos(4t)}{2} dt = \dots = \frac{3\pi}{8}. \quad \blacksquare$$



1.2. ábra. A p -szirmú rózsza $p = 3$, $p = 5$, ill. $p = 7$ esetén.



1.3. ábra. A kardioid (szívgörbe) olyan síkgörbe, amit egy rögzített körön kívül csúszás nélkül legördülő, vele azonos sugarú kör egy rögzített pontja ír le.



1.4. ábra. Az asztroid (asztrois) olyan síkgörbe, amit egy rögzített körön belül csúszás nélkül legördülő 4-szer kisebb sugarú kör egy rögzített pontja ír le.

3. Mutassuk meg, hogy ha a Green-tételben az $f = (f_1, f_2) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$ sima $f \in \mathcal{C}^1$ /vektormezőre az

$$f(r) = (0, x) \quad (r = (x, y) \in \mathbb{R}^2), \quad \text{ill.} \quad f(r) = (-y, 0) \quad (r = (x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

feltételek valamelyike teljesül, akkor Ω Jordan-mértéke a

$$\boxed{T(\Omega) = \int_a^b \varphi_1(t) \varphi_2'(t) dt}, \quad \text{ill.} \quad \boxed{T(\Omega) = \int_a^b -\varphi_1'(t) \varphi_2(t) dt}$$

formulával is számítható!

Útm. Bármely $r \in \Omega$ esetén

$$(\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1)(r) = 1 + 0 = 1, \quad \text{ill.} \quad (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1)(r) = 0 + 1 = 1. \quad \blacksquare$$

4. Tegyük fel, hogy $2 \leq n \in \mathbb{N}$, és legyen adott a síkon $n + 1$ számú

$$P_1(r_0), \dots, P_n(r_n) \in \mathbb{R}^2$$

pont. Számítsuk ki annak az $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ síkidomnak a területét, amelyet $\partial\Omega$ határa ezen pontok alkotta töröttvonal (**Gauß-féle összegképlet**)!

Útm. Ha

$$r_k = (x_k, y_k) \quad (k \in \{0, \dots, n\})$$

és

$$(x_n, y_n) := (x_0, y_0), \quad \text{ill.} \quad (x_{n+1}, y_{n+1}) := (x_1, y_1),$$

akkor a k -adik oldal paraméterezése:

$$\varphi(t) := (x_k + t(x_{k+1} - x_k), y_k + t(y_{k+1} - y_k)) \quad (t \in [0, 1]).$$

Így

$$\begin{aligned} \int_0^1 \varphi_1(t) \varphi_2'(t) dt &= \int_0^1 \{(x_k + t(x_{k+1} - x_k)) (y_{k+1} - y_k)\} dt \\ &= x_k(y_{k+1} - y_k) + \frac{1}{2}(x_{k+1} - x_k)(y_{k+1} - y_k) = \\ &= \frac{1}{2}x_k(y_{k+1} - y_k) + \frac{1}{2}x_{k+1}(y_{k+1} - y_k). \end{aligned}$$

Ezért Ω területére

$$\begin{aligned}
 \boxed{T(\Omega)} &= \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{n-1} x_k (\mathbf{y}_{k+1} - \mathbf{y}_k) + \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{n-1} x_{k+1} (\mathbf{y}_{k+1} - \mathbf{y}_k) = \\
 &= \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{n-1} x_k (\mathbf{y}_{k+1} - \mathbf{y}_k) + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n x_k (\mathbf{y}_k - \mathbf{y}_{k-1}) = \\
 &= \boxed{\frac{1}{2} \sum_{k=1}^n x_k (\mathbf{y}_{k+1} - \mathbf{y}_{k-1})} \cdot \blacksquare
 \end{aligned}$$

5. Szemléltessük a Stokes-tételt az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := (-\mathbf{y}^3, x^3, -z^3) \quad (\mathbf{r} = (x, \mathbf{y}, z) \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező, ill. a

$$\boldsymbol{\varphi}(t) := (\cos(t), \sin(t), 1 - \sin(t) - \cos(t)) \quad (t \in [0, 2\pi])$$

út felhasználásával!

Útm. Mivel

$$\dot{\boldsymbol{\varphi}}(t) = -\sin(t)\mathbf{i} + \cos(t)\mathbf{j} + (-\cos(t) + \sin(t))\mathbf{k} \quad (t \in [0, 2\pi]),$$

ezért az $\int_{\varphi} \mathbf{f}$ vonalintegrál a következőképpen számítható:

$$\begin{aligned}
 \int_0^{2\pi} \langle \mathbf{f}(\boldsymbol{\varphi}(t)), \dot{\boldsymbol{\varphi}}(t) \rangle dt &= \int_0^{2\pi} \{ \sin^4(t) + \cos^4(t) - (1 - \sin(t) - \cos(t))^3 \cdot \\
 &\quad \cdot (-\cos(t) + \sin(t)) \} dt = \\
 &= \int_0^{2\pi} \{ (1 - \cos^2(t))^2 + \cos^4(t) \} dt - \\
 &\quad - \left[\frac{(1 - \sin(t) - \cos(t))^4}{4} \right]_0^{2\pi} =
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \int_0^{2\pi} \{2 \cos^4(t) - 2 \cos^2(t) + 1\} dt + 0 = \\
&= 2 \int_0^{2\pi} \cos^4(t) dt - \int_0^{2\pi} (1 + \cos(2t)) dt + 2\pi = \\
&= 2 \int_0^{2\pi} \cos^4(t) dt - 2\pi - 0 + 2\pi = \dots = \\
&= \frac{3\pi}{2}.
\end{aligned}$$

A Stokes-tétel felhasználásával

$$\int_{\varphi} \mathbf{f} = \int_{\Psi} \langle \text{rot } \mathbf{f} \circ \Psi, \mathbf{n}_{\Psi} \rangle,$$

ahol

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := \mathbf{u} \cos(\mathbf{v})\mathbf{i} + \mathbf{u} \sin(\mathbf{v})\mathbf{j} + (1 - \mathbf{u} \cos(\mathbf{v}) - \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}))\mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]),$$

$$\mathbf{n}_{\Psi}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \mathbf{u}\mathbf{i} + \mathbf{u}\mathbf{j} + \mathbf{u}\mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 2\pi])$$

(vö. 5. beadható feladatsor 3/(a). feladat útmutatója). Mivel

$$\text{rot } \mathbf{f}(\mathbf{r}) = 3(x^2 + y^2)\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ezért

$$\begin{aligned}
\int_{\Psi} \langle \text{rot } \mathbf{f} \circ \Psi, \mathbf{n}_{\Psi} \rangle &= \int_{[0, 1] \times [0, 2\pi]} 3\mathbf{u}^3 d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 3 \int_0^{2\pi} \left(\int_0^1 \mathbf{u}^3 d\mathbf{u} \right) d\mathbf{v} = \\
&= 6\pi \left[\frac{\mathbf{u}^4}{4} \right]_{\mathbf{u}=0}^{\mathbf{u}=1} = \frac{3\pi}{2}. \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

6. Szemléltessük a Gauß-, ill. a Stokes-tételt az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := (3x - y, zx^2 - y, 2xy + z) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező és az

$$\Omega := \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - \sqrt{x^2 + y^2} \right\}$$

ponthalmaz felhasználásával!

Útm. Mivel

$$\partial\Omega = \mathcal{R}_{\Phi_A \cup \Phi_P},$$

ezért

$$\int_{\Phi_A \cup \Phi_P} f = \int_{\Phi_A} f + \int_{\Phi_P} f,$$

ahol

$$\begin{aligned} \Phi_A(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &:= (\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), 0), & \Phi_P(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &:= (\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), 1 - \mathbf{u}) \\ & & & ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]). \end{aligned}$$

Mivel tetszőleges $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]$ esetén

$$\partial_1 \Phi_A(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Phi_A(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (0, 0, \mathbf{u}),$$

ill.

$$\partial_1 \Phi_P(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Phi_P(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}), \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), \mathbf{u})$$

és

$$(f \circ \Phi_A)(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (3\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}) - \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), -\mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), 2\mathbf{u}^2 \cos(\mathbf{v}) \sin(\mathbf{v})),$$

ill. $(f \circ \Phi_P)(\mathbf{u}, \mathbf{v}) =$

$$= (3\mathbf{u} \cos(\mathbf{v}) - \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), (1 - \mathbf{u})\mathbf{u}^2 \cos^2(\mathbf{v}) - \mathbf{u} \sin(\mathbf{v}), 2\mathbf{u}^2 \cos(\mathbf{v}) \sin(\mathbf{v}) + 1 - \mathbf{u}),$$

ezért

$$\langle f \circ \Phi_A, \partial_1 \Phi_A \times \partial_2 \Phi_A \rangle(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \mathbf{u}^3 \sin(2\mathbf{v}),$$

ill.

$$\begin{aligned} & \langle f \circ \Phi_P, \partial_1 \Phi_P \times \partial_2 \Phi_P \rangle(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= 3\mathbf{u}^2 \cos^2(\mathbf{v}) - \mathbf{u}^2 \sin(\mathbf{v}) \cos(\mathbf{v}) + (1 - \mathbf{u})\mathbf{u}^3 \cos(\mathbf{v}) \sin(\mathbf{v}) - \mathbf{u}^2 \sin^2(\mathbf{v}) + \\ & \quad + \mathbf{u}^3 \sin(2\mathbf{v}) + \mathbf{u} - \mathbf{u}^2 = \\ &= 2\mathbf{u}^2 \cos^2(\mathbf{v}) + \mathbf{u}^2 \cos(2\mathbf{v}) + \left(\frac{3\mathbf{u}^2}{2} - \frac{\mathbf{u}^2}{2} - \frac{\mathbf{u}^4}{2} \right) \sin(2\mathbf{v}) + \mathbf{u} - \mathbf{u}^2 = \\ &= \mathbf{u}^2 + \mathbf{u}^2 \cos(2\mathbf{v}) + \mathbf{u}^2 \cos(2\mathbf{v}) + \left(\frac{3\mathbf{u}^2}{2} - \frac{\mathbf{u}^2}{2} - \frac{\mathbf{u}^4}{2} \right) \sin(2\mathbf{v}) + \mathbf{u} - \mathbf{u}^2 = \\ &= 2\mathbf{u}^2 \cos(2\mathbf{v}) + \left(\frac{3\mathbf{u}^2}{2} - \frac{\mathbf{u}^2}{2} - \frac{\mathbf{u}^4}{2} \right) \sin(2\mathbf{v}) + \mathbf{u}. \end{aligned}$$

Így a felületi integrál (kifelé mutató normálisok mellett) a következő:

$$\begin{aligned}
 \int_{\Phi_A \cup \Phi_P} f &= \int_{\Phi_A} f + \int_{\Phi_P} f = - \int_0^1 \int_0^{2\pi} u^3 \sin(2v) \, dv \, du + \int_{\Phi_P} f = \\
 &= \int_0^1 \left(u^3 \int_0^{2\pi} \sin(2v) \, dv \right) \, du + \int_{\Phi_P} f = 0 + \int_{\Phi_P} f = \\
 &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \left(2u^2 \cos(2v) + \left(\frac{3u^2}{2} - \frac{u^2}{2} - \frac{u^4}{2} \right) \sin(2v) + u \right) \, dv \, du = \\
 &= \int_0^1 \left(2u^2 \int_0^{2\pi} \cos(2v) \, dv + \left(\frac{3u^2}{2} - \frac{u^2}{2} - \frac{u^4}{2} \right) \int_0^{2\pi} \sin(2v) \, dv + \right. \\
 &\quad \left. + \int_0^{2\pi} u \, dv \right) \, du = \\
 &= \int_0^1 (0 + 0 + 2\pi u) \, du = \pi.
 \end{aligned}$$

A Gauß-tétel felhasználásával:

$$\int_{\Phi} f = \int_{\Omega} \operatorname{div} f = \int_{\Omega} 3.$$

Mivel

$$\Omega = \{ (r \cos(\vartheta), r \sin(\vartheta), z) \in \mathbb{R}^3 : r \in [0, 1], \vartheta \in [0, 2\pi], z \in [0, 1 - r] \},$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} 3 &= \int_0^{2\pi} \left(\int_0^1 \left(\int_0^{1-r} 3r \, dz \right) dr \right) d\vartheta = \\ &= 2\pi \int_0^1 [3rz]_{z=0}^{z=1-r} dr = 6\pi \int_0^1 (r - r^2) dr = 6\pi \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3} \right) = \\ &= \pi. \end{aligned}$$

Világos, hogy ha

$$\varphi(t) := \cos(t)\mathbf{i} + \sin(t)\mathbf{j} + 0\mathbf{k} \quad (t \in [0, 2\pi]),$$

akkor

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} \mathbf{f} &= \int_0^{2\pi} \langle \mathbf{f}(\varphi(t)), \varphi'(t) \rangle dt = \\ &= \int_0^{2\pi} \langle (3\cos(t) - \sin(t), -\sin(t), \sin(2t)), (-\sin(t), \cos(t), 0) \rangle dt = \\ &= \int_0^{2\pi} \{-3\cos(t)\sin(t) + \sin^2(t) - \sin(t)\cos(t)\} dt = \int_0^{2\pi} \sin^2(t) dt = \pi. \end{aligned}$$

Mivel

$$\operatorname{rot} \mathbf{f}(\mathbf{r}) = (2x - x^2)\mathbf{i} - 2y\mathbf{j} + (2xz + 1)\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\Phi_A} \operatorname{rot} \mathbf{f} &= \int_{[0,1] \times [0,2\pi]} \langle \operatorname{rot} \mathbf{f} \circ \Phi_A, \mathbf{n}_{\Phi_A} \rangle = \int_{[0,1] \times [0,2\pi]} \mathbf{u} \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \left(\int_0^1 \mathbf{u} \, du \right) \cdot \left(\int_0^{2\pi} 1 \, dv \right) = \frac{1}{2} \cdot 2\pi = \pi, \end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned}
 \int_{\Phi_P} \operatorname{rot} f &= \int_{[0,1] \times [0,2\pi]} \langle \operatorname{rot} f \circ \Phi_P, \mathbf{n}_{\Phi_P} \rangle = \\
 &= \int_{[0,1] \times [0,2\pi]} \{2u^2 \cos(2v) + (2u^2 - 2u^3) \cos(v) - u^3 \cos^3(v) + u\} d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\
 &= \int_0^1 \left(\int_0^{2\pi} (2u^2 \cos(2v) + (2u^2 - 2u^3) \cos(v) - u^3 \cos^3(v) + u) dv \right) du = \\
 &= \int_0^1 \left(0 + \int_0^{2\pi} (u - u^3 \cos^3(v)) dv \right) du = \int_0^1 \left(2\pi u - u^3 \int_0^{2\pi} \cos^3(v) dv \right) du = \\
 &= \int_0^1 2\pi u du - \int_0^1 \left(u^3 \int_0^{2\pi} (1 - \sin^2(v)) \cos(v) dv \right) du = \\
 &= \pi - \int_0^1 \left(u^3 \int_0^{2\pi} \cos(v) dv - u^3 \int_0^{2\pi} \sin^2(v) \cos(v) dv \right) du = \\
 &= \pi - \int_0^1 \left(0 - u^3 \left[\frac{\sin^3(v)}{3} \right]_0^{2\pi} \right) du = \pi - 0 = \pi. \quad \blacksquare
 \end{aligned}$$

7. A Gauß-tétel alapján bizonyítsuk be, hogy egy

$$f : [0,1] \times [0,1] \rightarrow (0, +\infty)$$

folytonosan differenciálható függvény grafikonja alatti térrész térfogata az

$$\int_{[0,1] \times [0,1]} f$$

valós szám!

Útm. Legyen

$$\Omega := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x, y \in [0,1], 0 \leq z \leq f(x, y)\}$$

és

$$g(x, y, z) := (0, 0, z) \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

Ekkor a Gauß-tétel felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$V(\Omega) = \int_{\Omega} 1 = \int_{\Omega} \operatorname{div} \mathbf{g} = \int_{\partial\Omega} \mathbf{g}.$$

Mivel

$$\partial\Omega = \mathcal{F}_1 \cup \mathcal{F}_2 \cup \mathcal{F}_3 \cup \mathcal{F}_4 \cup \mathcal{F}_5 \cup \mathcal{F}_6,$$

ahol

$$\mathcal{F}_1 = \mathcal{R}_{\Psi_1}, \quad \Psi_1(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, \mathbf{v}, 0) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 1]),$$

$$\mathcal{F}_2 = \mathcal{R}_{\Psi_2}, \quad \Psi_2(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, \mathbf{v}, f(\mathbf{u}, \mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 1]),$$

$$\mathcal{F}_3 = \mathcal{R}_{\Psi_3}, \quad \Psi_3(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, 0, f(\mathbf{u}, 0)) \quad (\mathbf{u} \in [0, 1]),$$

$$\mathcal{F}_4 = \mathcal{R}_{\Psi_4}, \quad \Psi_4(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, 1, f(\mathbf{u}, 1)) \quad (\mathbf{u} \in [0, 1]),$$

$$\mathcal{F}_5 = \mathcal{R}_{\Psi_5}, \quad \Psi_5(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (0, \mathbf{v}, f(0, \mathbf{v})) \quad (\mathbf{v} \in [0, 1]),$$

$$\mathcal{F}_6 = \mathcal{R}_{\Psi_6}, \quad \Psi_6(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (1, \mathbf{v}, f(1, \mathbf{v})) \quad (\mathbf{v} \in [0, 1])$$

és

$$\partial_1 \Psi_1(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi_1(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (-1, 0, 1) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 1]),$$

$$\partial_1 \Psi_2(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi_2(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (-\partial_1 f(\mathbf{u}, \mathbf{v}), -\partial_2 f(\mathbf{u}, \mathbf{v}), 1) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 1]),$$

$$\partial_1 \Psi_3(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi_3(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (0, 0, 0) \quad (\mathbf{u} \in [0, 1]),$$

$$\partial_1 \Psi_4(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi_4(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (0, 0, 0) \quad (\mathbf{u} \in [0, 1]),$$

$$\partial_1 \Psi_5(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi_5(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (0, 0, 0) \quad (\mathbf{v} \in [0, 1]),$$

$$\partial_1 \Psi_6(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi_6(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (0, 0, 0) \quad (\mathbf{v} \in [0, 1]).$$

ill.

$$(g \circ \Psi_1)(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (0, 0, 0), \quad (g \circ \Psi_2)(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (0, 0, f(\mathbf{u}, \mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1] \times [0, 1]),$$

továbbá

$$\langle g \circ \Psi_1, \partial_1 \Psi_1 \times \partial_2 \Psi_1 \rangle = 0 \quad \text{és} \quad \langle g \circ \Psi_2, \partial_1 \Psi_2 \times \partial_2 \Psi_2 \rangle = f,$$

ezért

$$\int_{\partial\Omega} g = - \int_{\mathcal{F}_1} g + \int_{\mathcal{F}_2} g + 0 + 0 + 0 + 0 = - \int_{[0,1]^2} 0 + \int_{[0,1]^2} f = \int_{[0,1]^2} f. \quad \blacksquare$$

1.7. **7. gyakorlat**1.7.1. **A gyakorlat anyaga**

HÁZI FELADAT. Az **F** Függelék ismeretanyaga.

Definíció. Adott \mathcal{H} halmaz és \mathcal{H} -beli (A_n) halmzsorozat $(A_n \subset \mathcal{H} \ (n \in \mathbb{N}))$

1. **limesz inferiorja** a

$$\liminf(A_n) := \{x \in \mathcal{H} : |\{n \in \mathbb{N} : x \notin A_n\}| < \infty\}$$

halmaz;

2. **limesz superiorja** a

$$\limsup(A_n) := \{x \in \mathcal{H} : |\{n \in \mathbb{N} : x \in A_n\}| = \infty\}$$

halmaz. \diamond

Az (A_n) halmzsorozat

- limesz inferiorja tehát olyan \mathcal{H} -beli elemek halmaza, amelyek véges sok kivétellel a halmzsorozat mindegyik tagjához hozzátartoznak;
- limesz superiorja pedig olyan \mathcal{H} -beli elemek halmaza, amelyek a halmzsorozat végtelen sok tagjához tartoznak hozzá.

Példa. A $\mathcal{H} := \mathbb{R}$ halmaz és

$$A_n := (-\infty, (-1)^n/n), \quad \text{ill.} \quad B_n := (n, +\infty) \quad (n \in \mathbb{N}),$$

halmzsorozatok esetén

$$\liminf(A_n) = (-\infty, 0), \quad \limsup(A_n) = (-\infty, 0],$$

ill.

$$\liminf(B_n) = \emptyset = \limsup(B_n). \quad \diamond$$

Definíció. Azt mondjuk, hogy a \mathcal{H} -beli (A_n) halmzsorozat

- **monoton bővülő** vagy **izoton** $((A_n) \prec)$, ha

$$A_n \subset A_{n+1} \quad (n \in \mathbb{N});$$

- **monoton szűkülő** vagy **antiton** $((A_n) \succ)$, ha

$$A_n \supset A_{n+1} \quad (n \in \mathbb{N});$$

- **konvergens**, ha $\liminf(A_n) = \limsup(A_n)$. Ebben az esetben a

$$\lim(A_n) := \liminf(A_n) = \limsup(A_n)$$

jelölést használjuk és az

$$A := \lim(A_n)$$

halmzt az (A_n) halmzsorozat **határhalmzának** nevezzük. \diamond

Megjegyzés. Könnyen belátható, hogy

1. $(A_n) \prec \iff (A_n^c) \succ$;
2. $(\limsup(A_n))^c = \liminf(A_n^c)$, és így $(\lim(A_n))^c = \lim(A_n^c)$;
3. $\lim(A_n) = \emptyset$ pontosan akkor igaz, ha minden \mathcal{H} -beli x -hez csak véges sok olyan n index van, amelyre $x \in A_n$ /így pl. ha

$$A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N}, i \neq j),$$

akkor $\lim(A_n) = \emptyset$.

4. Ha $(A_n) \prec$, ill. $(A_n) \succ$, akkor

$$\exists \lim(A_n) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n, \quad \text{ill.} \quad \exists \lim(A_n) = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n$$

(vö. 5. beadható feladat). \square

Emlékeztető. Adott X halmaz, ill. $\Omega \subset \mathcal{P}(X)$ esetén azt mondjuk, hogy Ω (X -beli) **szigma-algebra** (σ -algebra), ha teljesülnek a következő feltételek:

- i) $X \in \Omega$;
- ii) $A \in \Omega \implies A^c \in \Omega$;
- iii) $A_n \in \Omega \ (n \in \mathbb{N}) \implies \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$.

Megjegyzések.

1. $\Omega \subset \mathcal{P}(X)$ tehát pontosan akkor (X -beli) szigma-algebra, ha $X \in \Omega$, továbbá komplementerzárt és zárt a szigma-unióra.
2. A definícióból (és elemi halmazelméleti azonosságokból) rögtön adódik, hogy $\emptyset \in \Omega$,
 ui. $\emptyset = X^c$, továbbá

$$\mathcal{P}(X), \quad \{\emptyset, X, A, A^c\} \quad (A \subset X), \quad \{\emptyset, X\}$$

(X -beli) σ -algebrák.⁷

3. Ω elemeit **mérhető halmazoknak**, az (X, Ω) rendezett párt pedig **mérhető térnek** nevezzük.
4. Ha $\Omega_0 \subset \Omega$ és Ω_0 véges, akkor

$$B := \bigcup_{A \in \Omega_0} A \in \Omega$$

ui. $\emptyset \in \Omega$ és

$$B = \left(\bigcup_{A \in \Omega_0} A \right) \cup \emptyset \cup \emptyset \cup \dots$$

megszámlálható egyesítés. \square

Feladat. Határozzuk meg az összes $X := \{1,2,3\}$ -beli σ -algebrát!

Útm. Az ismert

$$\Omega_1 := \{\emptyset, X\}, \quad \text{ill.} \quad \Omega_2 := \mathcal{P}(X)$$

⁷ Az utóbbit szokás **triviális σ -algebrának** nevezni.

σ -algebrákon felül még három további található:

$$\Omega_3 := \{\emptyset, X, \{1\}, \{2,3\}\}, \quad \Omega_4 := \{\emptyset, X, \{2\}, \{1,3\}\}, \quad \Omega_5 := \{\emptyset, X, \{3\}, \{1,2\}\}. \quad \blacksquare$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha X legfeljebb megszámlálható halmaz, akkor $\Omega := \mathcal{P}(X)$ az egyetlen olyan (X -beli) szigma-algebra, amelyre teljesül az

$$\omega \in X \implies \{\omega\} \in \Omega$$

implikáció!

Útm. Ha Ω olyan (X -beli) szigma-algebra, amelyre teljesül a fenti implikáció, akkor $\mathcal{P}(X) \subset \Omega$, ui. ha $A \in \mathcal{P}(X)$ és

- A végtelen, azaz van olyan $\omega_n \in X$ ($n \in \mathbb{N}$) sorozat, hogy $A = \{\omega_n \in X : n \in \mathbb{N}\}$, akkor

$$A = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{\omega_n\} \in \Omega;$$

- A véges, azaz van olyan $n \in \mathbb{N}$, ill. $\omega_k \in X$ ($k \in \{1, \dots, n\}$), hogy

$$A = \{\omega_k \in X : k \in \{1, \dots, n\}\},$$

akkor

$$A = \bigcup_{k=1}^n \{\omega_k\} \in \Omega. \quad \blacksquare$$

Feladat. Igazoljuk, hogy az Ω halmaz σ -algebra X -ben!

1. $\Omega := \{A \subset X \mid A \text{ vagy } A^c \text{ legfeljebb megszámlálható}\} / X \text{ kontinuum számosságú};$
2. $X := \mathbb{R}$, $\Omega := \{A \subset X \mid A \subset [0,1] \text{ vagy } A^c \subset [0,1]\}.$

Útm.

1. Könnyen látható, hogy

- $X \in \Omega$, ui. $X^c = \emptyset$ legfeljebb megszámlálható;
- ha $A \in \Omega$, akkor A vagy A^c legfeljebb megszámlálható, így

$$A^c \quad \text{vagy} \quad A = (A^c)^c$$

is ilyen, tehát $A^c \in \Omega$;

- ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor két eset lehetséges:
 - minden $n \in \mathbb{N}$ esetén A_n legfeljebb megszámlálható, ekkor $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$ is legfeljebb megszámlálható, azaz $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$ vagy
 - van olyan $N \in \mathbb{N}$, hogy A_N^c legfeljebb megszámlálható, ekkor

$$\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right)^c \subset A_N^c, \quad \text{azaz} \quad \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right)^c \text{ is}$$

legfeljebb megszámlálható, így $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$.

2. Három tulajdonság teljesülését kell ellenőrizni:

- $X \in \Omega$, ui. $\mathbb{R}^c = \emptyset \subset [0,1]$.
- Ha $A \in \Omega$, akkor két eset lehetséges:
 - ha $A \subset [0,1]$, akkor triviálisan teljesül, hogy $A^c \in \Omega$ /hiszen ekkor $(A^c)^c = A \subset [0,1]$ /;
 - ha pedig $A \not\subset [0,1]$, azaz $A^c \subset [0,1]$, akkor $A^c \in \Omega$ automatikusan teljesül.
- ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor ismét két eset lehetséges:
 - minden $n \in \mathbb{N}$ esetén $A_n \subset [0,1]$, így $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \subset [0,1]$, ahonnan $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$ következik, vagy
 - van olyan $N \in \mathbb{N}$, hogy $A_N \not\subset [0,1]$, azaz $A_N^c \subset [0,1]$, ekkor

$$\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right)^c = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n^c \subset [0,1], \quad \text{azaz} \quad \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega. \quad \blacksquare$$

Feladat. Igazoljuk, hogy

1. ha Ω σ -algebra X -ben, $S \subset X$, akkor

$$\Omega_S := S \cap \Omega := \{S \cap A \subset X : A \in \Omega\}$$

σ -algebra S -ben⁸;

⁸ Ω nyoma (spurja) S -ben.

2. ha Y halmaz, Ω σ -algebra Y -ban és $f : X \rightarrow Y$, akkor

$$\tilde{\Omega} := \{f^{-1}[A] \subset X : A \in \Omega\}$$

σ -algebra X -ben;

3. ha Ω σ -algebra X -ben és $f : X \rightarrow Y$, akkor

$$\Omega' := \{A \subset Y : f^{-1}[A] \in \Omega\}$$

σ -algebra Y -ban;

4. ha Ω σ -algebra X -ben és $f : X \rightarrow Y$, akkor

$$\Omega^* := \{f[A] \subset Y : A \in \Omega\}$$

nem feltétlenül σ -algebra Y -ban!

Útm.

1. Ha Ω tetszőleges X -beli σ -algebra, akkor

- $X \in \Omega$, így $S = S \cap X$ következtében $S \in \Omega_S$;
- tetszőleges $A \in \Omega$ esetén $A^c \in \Omega$, ezért $S \cap A^c \in \Omega_S$, így ha $B \in \Omega_S$, akkor alkalmas $A \in \Omega$ halmazzal

$$B = S \cap A, \quad \text{továbbá} \quad B^c \in \Omega_S,$$

hiszen

$$S \cap A^c = S \setminus (S \cap A) = S \setminus B;$$

- $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$, ezért

$$S \cap \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) \in \Omega_S,$$

így ha $B_n \in \Omega_S$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor alkalmas $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazzal

$$B_n = S \cap A_n \quad (n \in \mathbb{N}), \quad \text{továbbá} \quad \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \in \Omega_S,$$

hiszen

$$S \cap \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (S \cap A_n) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n.$$

2. Világos, hogy

- $X \in \tilde{\Omega}$, hiszen $Y \in \Omega$ (Ω σ -algebra Y -ban) és $X = f^{-1}[Y]$;
- tetszőleges $A \in \Omega$ esetén $A^c \in \Omega$ (Ω σ -algebra Y -ban), ezért $f^{-1}[A^c] \in \tilde{\Omega}$, így ha $B \in \tilde{\Omega}$, akkor alkalmas $A \in \Omega$ halmazzal $B = f^{-1}[A]$, továbbá $B^c \in \tilde{\Omega}$, hiszen

$$f^{-1}[A^c] = f^{-1}[Y \setminus A] = f^{-1}[Y] \setminus f^{-1}[A] = X \setminus f^{-1}[A] = B^c;$$

- tetszőleges $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozatára $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$ (Ω σ -algebra Y -ban), ezért

$$f^{-1}\left[\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right] \in \tilde{\Omega},$$

így ha $B_n \in \tilde{\Omega}$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor alkalmas $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozattal

$$B_n = f^{-1}[A_n] \quad (n \in \mathbb{N}),$$

továbbá $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \in \tilde{\Omega}$, hiszen

$$f^{-1}\left[\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right] = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} f^{-1}[A_n] = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n.$$

3. Világos, hogy

- $Y \in \Omega'$, ui. $f^{-1}[Y] = X \in \Omega$;
- tetszőleges $A \in \Omega'$ esetén $A^c \in \Omega'$, hiszen Ω szigma-algebra X -ben, így

$$f^{-1}[A^c] = (f^{-1}[A])^c \in \Omega;$$

- tetszőleges $A_n \in \Omega'$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozatára $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega'$, hiszen Ω szigma-algebra X -ben, $f^{-1}[A_n] \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), így

$$f^{-1}\left[\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right] = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} f^{-1}[A_n] \in \Omega.$$

4. Ha f nem szürjektív, akkor

$$Y \notin \{f[A] \subset Y : A \in \Omega\}. \quad \blacksquare$$

Definíció (algebra). Adott X halmaz, ill. $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X)$ esetén azt mondjuk, hogy \mathcal{A} (X -beli) algebra, ha

$$\text{i) } X \in \mathcal{A}, \quad \text{ii) } A, B \in \mathcal{A} \implies A \setminus B \in \mathcal{A}, \quad \text{iii) } A, B \in \mathcal{A} \implies A \cup B \in \mathcal{A}. \quad \diamond$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy

$$\mathcal{A} := \{A \subset X \mid A \text{ vagy } A^c \text{ véges}\}$$

X -beli algebra és pontosan akkor σ -algebra, ha X véges!

Útm.

1. \mathcal{A} algebra, ui.

- $X^c = \emptyset$ véges, így $X \in \mathcal{A}$.
- $A, B \in \mathcal{A}$ esetén $A \setminus B \in \mathcal{A}$, hiszen ha
 - A, B véges, akkor $A \setminus B$ is véges, így $A \setminus B \in \mathcal{A}$;
 - A és B^c véges, akkor $A \setminus B$ véges, tehát $A \setminus B \in \mathcal{A}$;
 - A^c és B véges, akkor mivel $(A \setminus B)^c = (A \cap B^c)^c = A^c \cup B$ véges, ezért $A \setminus B \in \mathcal{A}$;
 - A^c és B^c véges, akkor $A \setminus B = A \cap B^c$ véges, így $A \setminus B \in \mathcal{A}$.
- $A, B \in \mathcal{A}$ esetén $A \cup B \in \mathcal{A}$, hiszen ha
 - A, B véges, akkor $A \cup B$ is véges, így $A \cup B \in \mathcal{A}$;
 - A és B^c véges, akkor $(A \cup B)^c \subset B^c$, tehát $(A \cup B)^c$ véges, így $A \cup B \in \mathcal{A}$;
 - A^c és B véges, akkor $(A \cup B)^c \subset A^c$, ezért $(A \cup B)^c$ véges, tehát $A \cup B \in \mathcal{A}$;
 - A^c és $X \setminus B$ véges, ekkor az előző két pontban leírt gondolatmenet alapján $A \cup B \in \mathcal{A}$.

2. \mathcal{A} pontosan akkor σ -algebra, ha X véges, ui. ha

- X véges, akkor $\mathcal{A} = \mathcal{P}(X)$ és $\mathcal{P}(X)$ σ -algebra.
- X nem véges, akkor van olyan injektív $\chi : \mathbb{N} \rightarrow X$ sorozat, hogy $\{\chi_n\} \in \mathcal{A}$ ($n \in \mathbb{N}$), azonban

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{\chi_{2n}\} \notin \mathcal{A},$$

így \mathcal{A} nem σ -algebra. ■

1.7.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Adott \mathcal{H} halmaz, $A, B, C \subset \mathcal{H}$ részhalmazai esetén mutassuk meg, hogy fennállnak az alábbi azonosságok!⁹

- (a) $A \Delta B = B \Delta A$, $A \Delta B = A^c \Delta B^c$;
- (b) $A \Delta \emptyset = A$, $A \Delta A = \emptyset$;
- (c) $A \Delta B = (A \cup B) \setminus (A \cap B)$, ill. $A \cap B = (A \cup B) \setminus (A \Delta B)$;
- (d) $(A \Delta B)^c = (A \cap B) \cup (A^c \cap B^c)$;
- (e) $A \Delta (B \Delta C) = (A \Delta B) \Delta C$.

Útm.

(a) Világos, hogy

- $A \Delta B = (A \setminus B) \cup (B \setminus A) = (B \setminus A) \cup (A \setminus B) = B \Delta A$;
- továbbá

$$\begin{aligned} A^c \Delta B^c &= (A^c \setminus B^c) \cup (B^c \setminus A^c) = (A^c \cap B) \cup (B^c \cap A) = \\ &= (A \cap A^c) \cup (A \cap B^c) = (B \setminus A) \cup (A \setminus B) = B \Delta A = A \Delta B. \end{aligned}$$

- (b) • $A \Delta \emptyset = (A \setminus \emptyset) \cup (\emptyset \setminus A) = A \cup \emptyset = A$,
- $A \Delta A = (A \setminus A) \cup (A \setminus A) = \emptyset \cup \emptyset = \emptyset$.

(c) A De-Morgan-azonosságok felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} (A \cup B) \setminus (A \cap B) &= (A \cup B) \cap (A \cap B)^c = (A \cup B) \cap (A^c \cup B^c) = \\ &= ((A \cup B) \cap A^c) \cup ((A \cup B) \cap B^c) = \\ &= (A \cap A^c) \cup (B \cap B^c) \cup (A \cap B^c) \cup (B \cap A^c) = \\ &= \emptyset \cup (B \cap B^c) \cup (A \cap B^c) \cup \emptyset = B \Delta A = A \Delta B, \end{aligned}$$

⁹ Az A és a B halmazok $A \Delta B$ **szimmetrikus differenciáját** az alábbi módon értelmezzük:

$$A \Delta B := (A \setminus B) \cup (B \setminus A).$$

ill.

$$\begin{aligned}
 (A \cup B) \setminus (A \Delta B) &= (A \cup B) \setminus ((A \cup B) \setminus (B \cap A)) = \\
 &= (A \cup B) \setminus ((A \cup B) \cap (B \cap A)^c) = \\
 &= (A \cup B) \cap ((A \cup B) \cap (B \cap A)^c)^c = \\
 &= (A \cup B) \cap ((A \cup B)^c \cup (B \cap A)) = \\
 &= ((A \cup B) \cap (A \cup B)^c) \cup ((A \cup B) \cap (A \cap B)) = \\
 &= \emptyset \cup (A \cap B) = A \cap B.
 \end{aligned}$$

(d) A De-Morgan-azonosságok felhasználásával világos, hogy

$$\begin{aligned}
 (A \Delta B)^c &= ((A \cup B) \setminus (A \cap B))^c = \\
 &= ((A \cup B) \cap (A \cap B)^c)^c = ((A \cup B)^c \cup (A \cap B)) = \\
 &= (A^c \cap B^c) \cup (A \cap B) = (A \cap B) \cup (A^c \cap B^c).
 \end{aligned}$$

(e) A fentiek következtében

$$\begin{aligned}
 (B \Delta C) \setminus A &= ((B \cap C^c) \cup (B^c \cap C)) \cap A^c = (B \cap C^c \cap A^c) \cup (B^c \cap C \cap A^c) = \\
 &= (A^c \cap B \cap C^c) \cup (A^c \cap B^c \cap C),
 \end{aligned}$$

ill.

$$A \setminus (B \Delta C) = A \cap ((B \cap C) \cup (B^c \cap C^c))^c = (A \cap B \cap C) \cup (A \cap B^c \cap C^c),$$

így

$$A \Delta (B \Delta C) = (A \cap B \cap C) \cup (A \cap B^c \cap C^c) \cup (A^c \cap B \cap C^c) \cup (A^c \cap B^c \cap C)$$

Mivel a fenti egyenlőség jobb oldala A , B , ill. C -t illetően szimmetrikus: e három halmaz tetszőleges sorrendjére nem változik, ezért

$$A \Delta (B \Delta C) = (A \Delta B) \Delta C$$

következik. ■

2. Bizonyítsuk be, hogy adott $n \in \mathbb{N}$ esetén tetszőleges A_1, \dots, A_n halmazokhoz vannak olyan B_1, \dots, B_n halmazok, hogy igazak az alábbi állítások (**diszjunktizációs lemma**)!

- $B_i \cap B_j = \emptyset$ ($i, j \in \{1, \dots, n\} : i \neq j$);
- $B_k \subset A_k$ ($k \in \{1, \dots, n\}$);
- $\biguplus_{k=1}^n B_k = \bigcup_{k=1}^n A_k$.

Útm. Ha

$$B_1 := A_1, \quad B_k := A_k \setminus \left(\bigcup_{l=1}^{k-1} A_l \right) \quad (k \in \{2, \dots, n\}),$$

akkor az első két, ill. $n = 1$ esetén a harmadik tulajdonság triviálisan teljesül, továbbá ha valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$\biguplus_{k=1}^n B_k = \bigcup_{k=1}^n A_k \quad \text{és} \quad B_{n+1} := A_{n+1} \setminus \left(\bigcup_{l=1}^n A_l \right),$$

akkor

$$\begin{aligned} \biguplus_{k=1}^{n+1} B_k &= \left(\biguplus_{k=1}^n B_k \right) \uplus B_{n+1} = \left(\biguplus_{k=1}^n B_k \right) \uplus \left(A_{n+1} \setminus \left(\bigcup_{l=1}^n A_l \right) \right) = \\ &= \left(\biguplus_{k=1}^n B_k \right) \uplus \left(A_{n+1} \setminus \left(\biguplus_{l=1}^n B_l \right) \right) = \left(\biguplus_{k=1}^n B_k \right) \uplus A_{n+1} = \\ &= \left(\bigcup_{k=1}^n A_k \right) \uplus A_{n+1} = \bigcup_{k=1}^{n+1} A_k. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

3. Határozzuk meg a

$$\liminf(A_n), \quad \limsup(A_n)$$

halmazokat!

(a) $\mathcal{H} := [0, 1)$ és

$$A_1 := [0, 1), \quad A_2 := \left[0, \frac{1}{2}\right), \quad A_3 := \left[\frac{1}{2}, 1\right), \quad A_4 := \left[0, \frac{1}{3}\right), \quad A_5 := \left[\frac{1}{3}, \frac{2}{3}\right), \dots;$$

(b) $\mathcal{H} := \mathbb{R}$ és

$$A_n := \begin{cases} \left[0, \frac{1}{n}\right] & (n = 2k + 1) (k \in \mathbb{N}_0), \\ [0, n] & (n = 2l) (l \in \mathbb{N}) \end{cases} \quad (n \in \mathbb{N});$$

(c) $\mathcal{H} := \mathbb{R}$ és

$$A_n := \begin{cases} \left[-2 - \frac{1}{n}, 1\right) & (n = 2k + 1) (k \in \mathbb{N}_0), \\ \left[-1, 2 + \frac{1}{n}\right) & (n = 2l) (l \in \mathbb{N}) \end{cases} \quad (n \in \mathbb{N}).$$

4. Mutassuk meg, hogy ha \mathcal{H} halmaz és (A_n) \mathcal{H} -beli halmzsorozat, akkor

$$\liminf(A_n) = \bigcup_{n=1}^{\infty} \bigcap_{m=n}^{\infty} A_m, \quad \text{ill.} \quad \limsup(A_n) = \bigcap_{n=1}^{\infty} \bigcup_{m=n}^{\infty} A_m$$

és

$$\liminf(A_n) \subset \limsup(A_n)$$

teljesül!

Útm. Világos, hogy

(a) $x \in \liminf(A_n)$ pontosan akkor teljesül, ha alkalmas $N \in \mathbb{N}$ esetén

$$x \in A_m \quad (N \leq m \in \mathbb{N}), \quad \text{azaz} \quad x \in \bigcap_{N \leq m \in \mathbb{N}} A_m,$$

innen pedig

$$x \in \bigcup_{n=1}^{\infty} \bigcap_{m=n}^{\infty} A_m$$

következik. Ha pedig

$$y \in \bigcup_{n=1}^{\infty} \bigcap_{m=n}^{\infty} A_m,$$

akkor alkalmas $n \in \mathbb{N}$ esetén $y \in \bigcap_{m=n}^{\infty} A_m$, ahonnan

$$y \in A_m \quad (n \leq m \in \mathbb{N}), \quad \text{azaz} \quad y \in \liminf(A_n)$$

következik.

(b) Az iménti állítás és a De-Morgan-azonosságok következtében

$$\begin{aligned} (\limsup(A_n))^c &= (\{x \in \mathcal{H} : |\{n \in \mathbb{N} : x \in A_n\}| = \infty\})^c = \\ &= \{x \in \mathcal{H} : |\{n \in \mathbb{N} : x \notin A_n^c\}| < \infty\} = \bigcup_{n=1}^{\infty} \bigcap_{m=n}^{\infty} A_m^c = \\ &= \left(\bigcap_{n=1}^{\infty} \bigcup_{m=n}^{\infty} A_m \right)^c. \end{aligned}$$

(c) Ha ui. $x \in \liminf(A_n)$, akkor alkalmas $N \in \mathbb{N}$ esetén $x \in \bigcap_{m=N}^{\infty} A_m$, azaz tetszőleges $N \leq m \in \mathbb{N}$ esetén $x \in A_m$. Ennélfogva bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $x \in \bigcup_{m=n}^{\infty} A_m$, ahonnan

$$x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} \bigcup_{m=n}^{\infty} A_m = \limsup(A_n)$$

következik. ■

5. Igazoljuk, hogy ha $(A_n) \prec$, ill. $(A_n) \succ$, akkor fennáll a

$$\lim(A_n) = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n, \quad \text{ill. a} \quad \lim(A_n) = \bigcap_{n=1}^{\infty} A_n$$

egyenlőség!

Útm.

(a) $(A_n) \prec$ esetén

$$\bullet \bigcap_{k=n}^{\infty} A_k = A_n, \text{ így}$$

$$\liminf(A_n) = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n =: A,$$

és

$$\bullet \bigcup_{k=n}^{\infty} A_k = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n = A, \text{ így}$$

$$\limsup(A_n) = \bigcap_{n=1}^{\infty} A = A,$$

ill.

(b) $(A_n) \succ$ esetén $(A_n^c) \prec$, így

$$(\lim(A_n))^c = \lim(A_n^c) = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n^c = \left(\bigcap_{n=1}^{\infty} A_n \right)^c. \blacksquare$$

6. Legyen $\mathcal{H} := \mathbb{N}$. Vizsgáljuk meg, hogy konvergens-e az (A_n) halmzsorozat!

(a) $A_n := \{k \in \mathbb{N} : n|k\}$ ($n \in \mathbb{N}$);

(b) $A_n := \{k \in \mathbb{N} : k|n, k \text{ prím}\}$ ($n \in \mathbb{N}$).

Útm.

(a) Tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén A_n az n többszöröseinek halmaza. Így, ha $\mathbb{N} \ni m < n$, akkor $m \notin A_n$. Ennélfogva

$$\bigcap_{k=n}^{\infty} A_k = \emptyset \quad (n \in \mathbb{N}), \quad \text{azaz} \quad \liminf(A_n) = \emptyset.$$

Ha valamely $m \in \mathbb{N}$ esetén $m \in \limsup(A_n)$, akkor

$$m \in \bigcup_{k=m+1}^{\infty} A_k,$$

ami nem lehetséges. Így $\limsup(A_n) = \emptyset$, ahonnan (A_n) konvergenciája, ill. $\lim(A_n) = \emptyset$ következik.

(b) Ha $p \in \mathbb{N}$ prím, akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $p \in A_{np}$. Ezért $\limsup(A_n)$ nem más, mint a (pozitív) prímekek halmaza. Másrészt, tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén $p \notin A_{pn+1}$, ezért

$$p \notin \bigcap_{k=n}^{\infty} A_k.$$

Így a $\liminf(A_n)$ halmaz nem tartalmaz prímszámot, azaz $\liminf(A_n) = \emptyset$. Ez azt jelenti, hogy (A_n) nem konvergens. \blacksquare

7. Legyen

$$A := \{f \in \mathcal{C}[0,1] : f(0) = f(1)\}, \quad B := \{f \in \mathcal{C}[0,1] : f(0) \neq f(1)\},$$

ill. $\Omega := \{\emptyset, A, B, \mathcal{C}[0,1]\}$. Igazoljuk, hogy Ω szigma-algebra $\mathcal{C}[0,1]$ -ben!

Útm.

- Ω definíciójából látható, hogy $\mathfrak{C}[0,1] \in \Omega$.
- Ha $H \in \Omega$, akkor
 - $H = \emptyset$ esetén $H^c = \mathfrak{C}[0,1] \in \Omega$;
 - $H = A$ esetén $H^c = B \in \Omega$;
 - $H = B$ esetén $H^c = A \in \Omega$;
 - $H = \mathfrak{C}[0,1]$ esetén $H^c = \emptyset \in \Omega$.
- Ha $H_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} H_n \in \Omega$, hiszen Ω véges és bármely $K, L \in \Omega$ esetén $K \cup L \in \Omega$, ui.

$$\emptyset \cup K = K \in \Omega \quad (K \in \Omega), \quad \mathfrak{C}[0,1] \cup K = \mathfrak{C}[0,1] \in \Omega \quad (K \in \Omega),$$

és

$$A \cup B = \mathfrak{C}[0,1] \in \Omega. \quad \blacksquare$$

8. Igazoljuk, hogy ha Ω (\mathcal{X} -beli) szigma-algebra, akkor

(a) minden $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazzsorozat esetén

$$\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega;$$

(b) bármely $A_1, \dots, A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) esetén

$$\bigcap_{i=1}^n A_i \in \Omega \quad \text{és} \quad \bigcup_{i=1}^n A_i \in \Omega;$$

(c) tetszőleges $A, B \in \Omega$ esetén $A \setminus B \in \Omega$ teljesül!

Útm. Ha Ω (\mathcal{X} -beli) szigma-algebra, akkor

(a) $A_n \in \Omega \implies A_n^c \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), így $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n^c \in \Omega$; mivel

$$\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n \right)^c = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n^c \in \Omega$$

(vö. De-Morgan-azonosságok), ezért

$$\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n = \left(\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n \right)^c \right)^c \in \Omega.$$

$$(b) \bigcup_{i=1}^n A_i = \bigcup_{i \in \mathbb{N}} \tilde{A}_i, \text{ ahol}$$

$$\tilde{A}_i := \begin{cases} A_i & (i \in \{1, \dots, n\}), \\ \emptyset \text{ vagy } A_n & (i > n) \end{cases} \quad (i \in \mathbb{N}),$$

így

$$\bigcup_{i=1}^n A_i \in \Omega;$$

hasonlóan

$$\bigcap_{i=1}^n A_i = \bigcap_{i=1}^{\infty} \tilde{A}_i,$$

ahol

$$\tilde{A}_i := \begin{cases} A_i & (i \in \{1, \dots, n\}), \\ A_n \text{ vagy } \Omega & (i > n) \end{cases} \quad (i \in \mathbb{N}),$$

$$\text{így } \bigcap_{i=1}^n A_i \in \Omega.$$

(c) Ha $A, B \in \Omega$, akkor $A, B^c \in \Omega$; mivel $A \setminus B = A \cap B^c \in \Omega$, ezért $A \setminus B \in \Omega$. ■

9. Legyen Ω σ -algebra X -ben, $f : X \rightarrow Y$, továbbá

$$\Omega^* := \{f[A] \subset Y : A \in \Omega\}.$$

Igazoljuk, hogy ha f bijektív, akkor Ω^* szigma-algebra Y -ban!

Útm.

1. lépés. f pontosan akkor szürjektív, ha $Y = f[X]$, így mivel Ω szigma-algebra X -ben, $X \in \Omega$, ahonnan $Y \in \Omega^*$ következik.

2. lépés. Mivel Ω szigma-algebra, ezért tetszőleges $A \in \Omega$ esetén $A^c \in \Omega$, ennélfogva $f[A^c] \in \Omega^*$. Ha $B \in \Omega^*$, akkor alkalmas $A \in \Omega$ halmazzal $B = f[A]$, továbbá $B^c \in \Omega^*$, hiszen f pontosan akkor bijektív, ha

$$f[A^c] = f[Y \setminus A] = Y \setminus f[A] = Y \setminus B = B^c.$$

3. lépés. Mivel Ω szigma-algebra Y -ban, ezért tetszőleges $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazzsorozatra $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$, innen

$$f \left[\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right] \in \Omega^*,$$

így ha $B_n \in \Omega^*$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor alkalmas $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazzsorozattal $B_n = f[A_n]$, továbbá $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \in \Omega^*$, hiszen

$$f \left[\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right] = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} f[A_n] = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n. \quad \blacksquare$$

10. Mutassuk meg, hogy ha $\Gamma \neq \emptyset$ indexhalmaz, Ω_γ (X -beli) σ -algebra ($\gamma \in \Gamma$), akkor

- (a) $\bigcap_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma$ σ -algebra X -ben;
 (b) $\bigcup_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma$ nem feltétlenül σ -algebra!

Útm. Ha Ω_γ X -beli σ -algebra ($\gamma \in \Gamma$), akkor

- (a) $\bigcap_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma$ σ -algebra, ui.
- $X \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma$, mivel minden $\gamma \in \Gamma$ esetén $X \in \Omega_\gamma$;
 - ha $A \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma$, akkor minden $\gamma \in \Gamma$ esetén $A \in \Omega_\gamma$, így

$$A^c \in \Omega_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma),$$

tehát

$$A^c \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma;$$

- ha bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$A_n \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma,$$

akkor

$$A_n \in \Omega_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma),$$

azaz

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma), \quad \text{így} \quad \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \Omega_\gamma.$$

(b) pl. $\Gamma := \{1, 2\}$, $A, B \subset X$: $A \cap B \notin \{\emptyset, X, A, B, A^c, B^c\}$ és

$$\Omega_1 := \{\emptyset, X, A, A^c\} \quad \text{ill.} \quad \Omega_2 := \{\emptyset, X, B, B^c\}$$

esetén Ω_1 és Ω_2 σ -algebra (vö. a σ -algebra definícióját követő 2. Megjegyzés), de $\Omega_1 \cup \Omega_2$ nem σ -algebra, mivel

$$A \cap B \notin \Omega_1 \cup \Omega_2$$

(ez az eset áll fenn, ha pl. $X := \{1, 2, 3\}$, $A := \{1, 2\}$, $B := \{2, 3\}$). ■

11. Mutassuk meg, hogy ha $\Omega \subset \mathcal{P}(X)$ szigma-algebra, akkor Ω vagy véges vagy nem megszámlálható.

Útm. Ha Ω megszámlálható (an végtelen), akkor tetszőleges $x \in X$ esetén az

$$A_x := \bigcap \{B \in \Omega : x \in B\} \neq \emptyset^{10}$$

halmazról a következő mondható el:

(a) $A_x \in \Omega$ ($x \in X$);

(b) minden $x \in X$ esetén $x \in A_x$ és ha $x, y \in X$, akkor

$$A_x = A_y \quad \text{vagy} \quad A_x \cap A_y = \emptyset,$$

ui.

α) ha $A_x \neq A_y$, akkor $x \notin A_y$ vagy $y \notin A_x$, mivel $x \in A_y$ esetén $A_x \subset A_y$, ill. $y \in A_x$ esetén $A_y \subset A_x$ (tetszőleges $z \in X$ esetén A_z a z -t tartalmazó legszűkebb Ω -beli halmaz),

β) ha pl. $x \notin A_y$, akkor hasonlóan $A_x \setminus A_y = A_x$, azaz $A_y \cap A_x = \emptyset$;

(c) ha $A \in \Omega$, akkor $\bigcup_{x \in A} A_x = A$, ui.

α) $\bigcup_{x \in A} A_x \supset A$, hiszen tetszőleges $x \in A$ esetén $x \in A_x$,

¹⁰ui. $X \in \Omega$.

$\beta)$ $\bigcup_{x \in A} A_x \subset A$, hiszen tetszőleges $x \in A$ esetén $A_x \subset A$ (A_x az x -et tartalmazó legszűkebb Ω -beli halmaz).

Mivel a feltételezés szerint Ω végtelen, ezért az a), b), ill. c) tulajdonságok miatt létezik legalább megszámlálhatóan végtelen sok páronként diszjunkt A_x halmaz (alkalmas $x \in X$ elemekkel). Tehát a

$$\varphi : \mathcal{P}(\{A_x \in \Omega : x \in X\}) \rightarrow \Omega, \quad \varphi(\mathcal{H}) := \bigcup \mathcal{H}$$

leképezés injektív, így

$$|\mathbb{R}| = |\mathcal{P}(\mathbb{N})| = |\mathcal{P}(\{A_x \in \Omega : x \in X\})| \leq |\Omega|. \quad \blacksquare$$

12. Lássuk be, hogy ha valamely X_i halmaz esetén Ω_i σ -algebra X_i -ben ($i \in \{1,2\}$), akkor

$$\Omega_1 * \Omega_2 := \{A_1 \times A_2 \subset X_1 \times X_2 : A_1 \in \Omega_1, A_2 \in \Omega_2\}$$

nem feltétlenül σ -algebra $X_1 \times X_2$ -ben!

Útm. Tudjuk, hogy ha $\emptyset \neq A_i \subsetneq X_i$ ($i \in \{1,2\}$), akkor

$$\Omega_i := \{\emptyset, X_i, A_i, A_i^c\}$$

σ -algebra X_i -ben ($i \in \{1,2\}$), $A_1 \times A_2 \in \Omega_1 * \Omega_2$ és $A_1^c \times A_2^c \in \Omega_1 * \Omega_2$, de előfordulhat, hogy

$$A_1 \times A_2 \cup A_1^c \times A_2^c \notin \Omega_1 * \Omega_2,$$

ui. pl. ha $X_1 := X_2 := [0,2]$, $A_1 := [0,1]$, $A_2 := (1,2]$, akkor

$$\Omega_1 = \{\emptyset, [0,2], [0,1], (1,2]\} = \Omega_2$$

és konkrétan felírva $\Omega_1 * \Omega_2$ elemeit látható, hogy

$$[0,1] \times (1,2] \cup (1,2] \times [0,1] \notin \Omega_1 * \Omega_2. \quad \blacksquare$$

1.8. **8. gyakorlat**1.8.1. **A gyakorlat anyaga**

Emlékeztető. Adott X halmaz, ill. $\mathcal{R} \subset \mathcal{P}(X)$ esetén azt mondjuk, hogy \mathcal{R} (X -beli) **gyűrű**, ha teljesülnek a következő feltételek:

$$\text{i) } \mathcal{R} \neq \emptyset, \quad \text{ii) } A, B \in \mathcal{R} \implies A \setminus B \in \mathcal{R}, \quad \text{iii) } A, B \in \mathcal{R} \implies A \cup B \in \mathcal{R}. \quad \diamond$$

Megjegyzés. Világos, hogy $\emptyset \in \mathcal{R}$, ui. tetszőleges $A \in \mathcal{R}$ esetén $\emptyset = A \setminus A \in \mathcal{R}$. \square

Feladat. Mutassuk meg, hogy

$$\mathcal{R} := \{A \subset X \mid A \text{ véges}\}$$

X -beli gyűrű és pontosan akkor algebra, ha X véges!

Útm.

1. Világos, hogy $\mathcal{R} \neq \emptyset$, hiszen $\emptyset \in \mathcal{R}$. Ha $A, B \in \mathcal{R}$, akkor A is és B is véges, így $A \setminus B$ és $A \cup B$ is az, azaz $A \setminus B, A \cup B \in \mathcal{R}$.
2. Ha X véges, akkor $X \in \mathcal{R}$, azaz \mathcal{R} algebra. Ha X nem véges, akkor $X \notin \mathcal{R}$, azaz \mathcal{R} nem algebra. \blacksquare

Megjegyzés. Az \mathbb{R}^d -beli Jordan-mérhető halmazok szintén gyűrűt alkotnak (\mathbb{R}^d -ben). Viszont nem alkotnak σ -algebrát, hiszen \mathbb{R}^d nem korlátos. \square

Házi feladat. Mutassuk meg, hogy (azonos alaphalmazhoz tartozó) gyűrűk metszete gyűrű (vö. beadható feladatsor)!

Definíció. Adott X halmaz, ill. $\mathcal{H} \subset \mathcal{P}(X)$ esetén azt mondjuk, hogy \mathcal{H} (X -beli) **félgyűrű**, ha teljesülnek a következő feltételek:

- i) $\mathcal{H} \neq \emptyset$,
- ii) $A, B \in \mathcal{H} \implies A \cap B \in \mathcal{H}$,
- iii) $A, B \in \mathcal{H} \implies \exists n \in \mathbb{N}, \exists A_1, \dots, A_n \in \mathcal{H} : A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \{1, \dots, n\} : i \neq j)$,

$$A \setminus B = \bigcup_{k=1}^n A_k.$$

Megjegyzések.

1. A félgűrű tehát olyan \mathcal{H} halmazrendszer, amely metszetzárt (\cap -stabil) és bármely két \mathcal{H} -beli halmaz különbsége előáll véges sok \mathcal{H} -beli halmaz diszjunkt uniójaként.
2. A definícióból (és elemi halmazelméleti azonosságokból) rögtön adódik, hogy
 - (a) $\{\emptyset\}$ ill. $\mathcal{P}(X)$ félgűrű X -ben;
 - (b) $\emptyset \in \mathcal{H}$, hiszen $\mathcal{H} \neq \emptyset$, így, ha $C \in \mathcal{H}$, akkor alkalmas $n \in \mathbb{N}$, ill. páronként diszjunkt $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{H}$ halmazok esetek esetén $C \setminus C = A_1 \cup \dots \cup A_n$, azaz

$$\emptyset \subset A_1 \subset A_1 \cup \dots \cup A_n = C \setminus C = \emptyset, \quad \text{ill.} \quad \emptyset = A_1 \in \mathcal{H}.$$

3. Világos, hogy minden gyűrű egyúttal félgűrű is, továbbá tetszőleges $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$ halmazrendszer esetében igaz az alábbi „implikáció-lánc”:

$$\mathcal{M} \text{ szigma-algebra} \implies \mathcal{M} \text{ algebra} \implies \mathcal{M} \text{ gyűrű} \implies \mathcal{M} \text{ félgűrű.} \quad \square$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha

$$X := \{1, 2, 3, 4, 5\},$$

akkor a

$$\mathcal{H} := \{\emptyset, X, \{1\}, \{2, 3\}, \{1, 2, 3\}, \{4, 5\}\}$$

halmazrendszer X -beli félgűrű!

Útm. Világos, hogy \mathcal{H} metszetzárt, és tetszőleges két \mathcal{H} -beli elem különbsége \mathcal{H} -beli elemek diszjunkt uniója, pl.

$$X \setminus \{2, 3\} = \{1\} \uplus \{4, 5\}. \quad \blacksquare$$

Feladat. Igazoljuk, hogy félgűrűk metszete nem feltétlenül lesz félgűrű!

Útm. Ha pl. $X := \{1, 2, 3, 4\}$ és

$$\mathcal{H}_1 := \{\emptyset, X, \{1\}, \{2, 3\}, \{4\}\}, \quad \text{ill.} \quad \mathcal{H}_2 := \{\emptyset, X, \{1\}, \{2\}, \{3, 4\}\},$$

akkor \mathcal{H}_1 és \mathcal{H}_2 félgyűrű X -ben, de

$$\mathcal{H}_1 \cap \mathcal{H}_2 = \{\emptyset, X, \{1\}\}$$

nem az. ■

Definíció. Adott X halmaz, ill. $\mathcal{L} \subset \mathcal{P}(X)$ esetén azt mondjuk, hogy \mathcal{L} (X -beli) **háló**, ha teljesülnek a következő feltételek:

$$\text{i) } \mathcal{L} \neq \emptyset, \quad \text{ii) } A, B \in \mathcal{L} \implies A \cup B \in \mathcal{L}, \quad \text{iii) } A, B \in \mathcal{L} \implies A \cap B \in \mathcal{L}. \quad \diamond$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy az

$$\mathcal{L} := \{(-\infty, a) \subset \mathbb{R} : a \in \mathbb{R}\}$$

halmazrendszer (\mathbb{R} -beli) háló!

Útm. Ha $A, B \in \mathcal{L}$, azaz alkalmas $a, b \in \mathbb{R}$ esetén $A = (-\infty, a)$, $B = (-\infty, b)$, akkor

$$A \cup B = (-\infty, a \vee b) \in \mathcal{L} \quad \text{és} \quad A \cap B = (-\infty, a \wedge b) \in \mathcal{L},$$

ahol

$$a \vee b := \max\{a, b\} \quad \text{ill.} \quad a \wedge b := \min\{a, b\}. \quad \blacksquare$$

Emlékeztető (mérték). Azt mondjuk, hogy a $\mu \in \mathcal{P}(X) \rightarrow [0, +\infty]$ halmazfüggvény

1. **előmérték**, ha \mathcal{D}_μ gyűrű, μ additív és $\mu(\emptyset) = 0$;
2. **kvázimérték**, ha előmérték és σ -additív;
3. **mérték**, ha kvázimérték és \mathcal{D}_μ σ -algebra. \diamond

Példák.

1. Ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, $\omega \in X$: $\{\omega\} \in \mathcal{R}$ és

$$\delta_\omega : \mathcal{R} \rightarrow \overline{\mathbb{R}}, \quad \delta_\omega(A) := \begin{cases} 1 & (\omega \in A), \\ 0 & (\omega \notin A), \end{cases}$$

akkor δ_ω kvázimérték¹¹, ui.

¹¹ ω -ra koncentrált Dirac-féle kvázimérték

- $\mathcal{R}_{\delta_\omega} = \{0,1\}$, így $\delta_\omega \geq 0$;
- $\delta_\omega(\emptyset) = 0$, hiszen $\omega \notin \emptyset$;
- ha $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$): $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i \neq j : i, j \in \mathbb{N}$) és $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{R}$, akkor két eset van:

1. eset. $\omega \in \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \Rightarrow \exists N \in \mathbb{N} : \omega \in A_N$ ($\forall n \in \mathbb{N} \setminus \{N\} : \omega \notin A_n$), így

$$\delta_\omega \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) = 1 = 1 + 0 = \delta_\omega(A_N) + \sum_{n \in \mathbb{N}, n \neq N} \delta_\omega(A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \delta_\omega(A_n);$$

2. eset. $\omega \notin \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \Rightarrow \forall n \in \mathbb{N} : \omega \notin A_n$. Így $\delta_\omega \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) = 0 = \sum_{n \in \mathbb{N}} \delta_\omega(A_n)$.

2. Ha X legalább kontinuum számosságú és

$$\Omega := \{A \in \mathcal{P}(X) \mid A \text{ vagy } X \setminus A \text{ legfeljebb megszámlálható}\},$$

valamint

$$\mu(A) := \begin{cases} 0 & (A \text{ legfeljebb megszámlálható}), \\ 1 & (X \setminus A \text{ legfeljebb megszámlálható}) \end{cases} \quad (A \in \Omega),$$

akkor μ mérték, ui.

- Ω σ -algebra (lásd: 7. gyakorlat);
- $\mathcal{R}_\mu = \{0,1\}$, így $\mu \geq 0$;
- $\mu(\emptyset) = 0$, ui. \emptyset legfeljebb megszámlálható;
- ha

$$A_n \in \Omega \quad (n \in \mathbb{N}) : \quad A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i \neq j : i, j \in \mathbb{N})$$

(tudjuk, hogy ekkor $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$), akkor két eset van¹²:

¹² Két diszjunkt X -beli halmaz közül legfeljebb csak az egyiknek lehet a komplementere legfeljebb megszámlálható (legyen ui. $A, B \subset X$ olyan, hogy $A \cap B = \emptyset$ és tegyük fel, hogy A^c és B^c legfeljebb megszámlálható, így

$$A^c \cup B^c = (A \cap B)^c = \emptyset^c = X$$

is az, ami nem lehetséges).

1. eset. A_n legfeljebb megszámlálható ($n \in \mathbb{N}$), így $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$ is az, ezért

$$\mu\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) = 0 = \sum_{n \in \mathbb{N}} 0 = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n).$$

2. eset. $\exists N \in \mathbb{N}$: $X \setminus A_N$ legfeljebb megszámlálható $\Rightarrow \mu(A_N) = 1$ és minden $n \in \mathbb{N} \setminus \{N\}$ esetén $\mu(A_n) = 0$, valamint $X \setminus \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \subset X \setminus A_N$, így

$$\mu\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right) = 1 = 1 + 0 = 1 + \sum_{n=1, n \neq N}^{\infty} 0 = \mu(A_N) + \sum_{n=1, n \neq N}^{\infty} \mu(A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n).$$

3. Ha X megszámlálható,

$$\mathcal{A} := \{A \in \mathcal{P}(X) \mid A \text{ vagy } X \setminus A \text{ véges}\}$$

és

$$\mu(A) := \begin{cases} 0 & (A \text{ véges}), \\ +\infty & (X \setminus A \text{ véges}), \end{cases} \quad (A \in \mathcal{A}),$$

akkor μ olyan előmérték, amely nem kvázimérték, ui.

- \mathcal{A} algebra, így gyűrű (lásd: korábban);
- $\mathcal{R}_\mu = \{0, +\infty\}$, így $\mu \geq 0$;
- $\mu(\emptyset) = 0$, ui. \emptyset véges;
- ha $A, B \in \mathcal{A}$: $A \cap B = \emptyset$ (tudjuk, hogy ekkor $A \cup B \in \mathcal{A}$), akkor három eset van¹³:
 - A véges és B véges: ekkor $A \cup B$ véges valamint $\mu(A) = 0$ és $\mu(B) = 0$, tehát

$$\mu(A \cup B) = 0 = 0 + 0 = \mu(A) + \mu(B);$$

- A véges és $X \setminus B$ véges: ekkor $X \setminus (A \cup B) \subset X \setminus B$ véges valamint $\mu(A) = 0$ és $\mu(B) = +\infty$, tehát

$$\mu(A \cup B) = +\infty = 0 + (+\infty) = \mu(A) + \mu(B).$$

¹³ Két diszjunkt X -beli halmaz közül legfeljebb csak az egyiknek lehet a komplementere véges (legyen ui. $A, B \subset X$ olyan, hogy $A \cap B = \emptyset$ és tegyük fel, hogy A^c és B^c véges, így

$$A^c \cup B^c = (A \cap B)^c = \emptyset^c = X$$

is az, ami nem lehetséges).

- $X \setminus A$ véges és B véges: ekkor $X \setminus (A \cup B) \subset X \setminus A$ véges valamint $\mu(A) = +\infty$ és $\mu(B) = 0$, tehát

$$\mu(A \cup B) = +\infty = (+\infty) + 0 = \mu(A) + \mu(B);$$

- μ nem kvázimérték, ui. ha $X = \{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$, ahol (x_n) injektív sorozat, akkor

$$A_n := \{x_n\} \quad (n \in \mathbb{N})$$

esetén $X = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$ úgy, hogy $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i \neq j : i, j \in \mathbb{N}$), de

$$\mu(X) = +\infty \neq 0 = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n).$$

4. Ha az Ω halmazrendszer σ -algebra X -ben, akkor a

$$\mu(A) := \begin{cases} |A| & (A \text{ véges}), \\ +\infty & (A \text{ nem véges}) \end{cases} \quad (A \in \Omega)$$

leképezés mérték,¹⁴ ui.

- $\mu \geq 0$;
- $\mu(\emptyset) = 0$, hiszen $|\emptyset| = 0$;
- ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmzsorozat, amelyre $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$) (mivel Ω szigma-algebra, ezért $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$), akkor

$$\mu\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) = +\infty = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n).$$

Megjegyzés. Ha $X := \mathbb{N}$, $\Omega := \mathcal{P}(X)$, akkor

$$\mu(A) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \chi_A(n) \quad (A \in \Omega). \quad \blacksquare$$

Emlékeztető. Adott Ω X -beli σ -algebra, ill. $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ mérték esetén azt mondtuk, hogy az

1. (X, Ω) pár **mérhető tér**, ill. az (X, Ω, μ) hármas **mértéktér**;¹⁵
2. μ mérték, ill. a (X, Ω, μ) mértéktér **teljes**, ha minden $A \in \Omega_0$ ¹⁶ esetén $\mathcal{P}(A) \subset \Omega_0$. \diamond

¹⁴ számosságmérték

¹⁵ $\mu(X) = 1$ esetén **valószínűségi mérték(tér)**ről vagy **Kolmogorov-mező**ről beszélünk.

¹⁶ $\Omega_0 := \{A \in \Omega \mid \mu(A) = 0\}$: μ -nulla-mértékű halmazok rendszere

Megjegyzés. μ pontosan akkor teljes, ha minden $A \in \Omega_0$, $B \subset A$ esetén $B \in \Omega$, ui.

1. ha μ teljes, akkor minden $A \in \Omega_0$, $B \subset A$ esetén $B \in \Omega_0 \subset \Omega$.
2. ha minden $A \in \Omega_0$, $B \subset A$ esetén $B \in \Omega$, akkor $0 \leq \mu(B) \leq \mu(A) = 0 \Rightarrow \mu(B) = 0$ miatt $B \in \Omega_0$. \square

Példák. Világos, hogy ha X halmaz és

1. Ω (X -beli) szigma-algebra, akkor a

$$\mu(A) := 0 \quad (A \in \Omega)$$

leképezés mérték.

2. $\emptyset \neq A \subset X$, $\Omega := \{\emptyset, X, A, A^c\}$, akkor

$$\mu(X) := \mu(A) := 1, \quad \mu(A^c) := \mu(\emptyset) := 0$$

leképezés mérték. \diamond

Feladat. Igazoljuk, hogy ha (X, Ω) mérhető tér, $\omega \in X$, akkor $\{\omega\} \in \Omega$ esetén a

$$\delta_\omega(A) := \begin{cases} 0 & (\omega \notin A), \\ 1 & (\omega \in A) \end{cases} \quad (A \in \Omega)$$

mérték pontosan akkor teljes, ha

$$\Omega = \mathcal{P}(X)$$

teljesül!

Útm. Fentebb megmutattuk, hogy δ_ω mérték (**Dirac-mérték**), továbbá ha

- $\Omega = \mathcal{P}(X)$, akkor minden Ω -n értelmezett mérték triviálisan teljes.

- δ_ω teljes, azaz

$$\forall A \in \Omega_0, \forall B \subset A : B \in \Omega,$$

akkor mivel Ω szigma-algebra, ezért

$$X \setminus \{\omega\} \in \Omega \quad \text{és} \quad \mu_\omega(X \setminus \{\omega\}) = 0,$$

így a teljesség miatt $B \subset X \setminus \{\omega\}$ esetén $B \in \Omega$. Ha most $A \subset X$, akkor két eset lehetséges:

- $A \subset X \setminus \{\omega\}$, akkor ismét a teljesség alapján $A \in \Omega$;
- $\omega \in A$, ebben az esetben

$$A \setminus \{\omega\} \subset X \setminus \{\omega\} \implies A \setminus \{\omega\} \in \Omega \implies A = (A \setminus \{\omega\}) \cup \{\omega\} \in \Omega,$$

azaz $\mathcal{P}(X) = \Omega$. ■

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $A \subset \mathbb{R}^d$ megszámlálható, akkor $A \in \Omega_d$, és mértékére

$$\mu_d(A) = 0$$

teljesül, ahol Ω_d jelöli az \mathbb{R}^d -beli (Borel-)Lebesgue halmazok szigma-algebráját, μ_d pedig a (Borel-)Lebesgue-mértéket!

Útm. Legyen

$$\mathcal{C}_d := \{H \in \mathcal{P}(\mathbb{R}^d) : H \text{ zárt}\},$$

ill.

$$\mathbb{I}_d := \{[a, b] \in \mathcal{P}(\mathbb{R}^d) : a \leq b\}.$$

Ha A egyelemű, azaz alkalmas $a \in \mathbb{R}^d$ esetén $A = \{a\}$ teljesül, akkor A zárt, következésképpen (Borel-)Lebesgue-mérhető: $A \in \mathcal{C}_d \subset \Omega_d$. Mivel

$$A = \bigcap_{n=1}^{\infty} I_n,$$

ahol

$$I_n := \left[a - \frac{1}{n}, a + \frac{1}{n} \right) \in \mathbb{I}_d \in \Omega_d \quad (n \in \mathbb{N}),$$

ezért (vö. EA: kvázimérték ekvivalens tulajdonságai)

$$\mu_d(A) = \lim_{n \rightarrow \infty} |I_n| = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{2}{n}\right)^d = 0.$$

Innen μ_d σ -additivitása következtében ugyanez minden legfeljebb megszámlálható $A \subset \mathbb{R}^d$ halmazra is adódik. ■

Megjegyzés. Ha $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^d$, akkor az

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}] := \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d : \mathbf{a} < \mathbf{x} \leq \mathbf{b}\}, \quad (\mathbf{a}, \mathbf{b}) := \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d : \mathbf{a} < \mathbf{x} < \mathbf{b}\},$$

ill.

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] := \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d : \mathbf{a} \leq \mathbf{x} \leq \mathbf{b}\}$$

intervallumok mindegyike (Borel-)Lebesgue-mérhető (azaz Ω_d -beli), továbbá

$$\mu_d((\mathbf{a}, \mathbf{b}]) = \mu_d((\mathbf{a}, \mathbf{b})) = \mu_d([\mathbf{a}, \mathbf{b}]) = \mu_d([\mathbf{a}, \mathbf{b})) = \prod_{k=1}^d (b_k - a_k).$$

(**Házi feladat** belátni: TK). □

Feladat. Mutassuk meg, hogy az alábbi halmazok esetében $A \in \Omega_p$ és számítsuk ki $\mu_p(A)$ mértéket!

1. $A := [0, 1] \times [0, 1] \subset \mathbb{R}^2$;
2. $A := \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{\sqrt{n} + \mathbb{Q}\} \subset \mathbb{R}$;
3. $A := \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \left(\frac{n-1}{n+1}, \frac{n}{n+2}\right] \times \left(\frac{1}{n}, 1\right] \subset \mathbb{R}^2$.

Útm.

1. Mivel $A \in \mathcal{C}_2 \subset \Omega_2$ és $\mu_2(A) = 1 \cdot 1$.
2. $A \in \Omega_1$, ui. megszámlálható, így $\mu_1(A) = 0$.
3. $A \in \Omega_2$, ui. A az

$$A_n := \left(\frac{n-1}{n+1}, \frac{n}{n+2}\right] \times \left(\frac{1}{n}, 1\right] \quad (n \in \mathbb{N})$$

négyzetek diszjunkt uniója (**Házi feladat**), így

$$\begin{aligned}\mu_2(A) &= \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu_2(A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{n(n+1) - (n-1)(n+2)}{(n+1)(n+2)} \cdot \frac{n-1}{n} = \\ &= \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{2n-2}{n(n+1)(n+2)} = \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{2\{(n+1) - (n+2) + n\}}{n(n+1)(n+2)} = \\ &= \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{2}{n(n+2)} - \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{2}{n(n+1)} + \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{2}{(n+1)(n+2)} = \dots = \frac{1}{2}. \quad \blacksquare\end{aligned}$$

HÁZI FELADAT. Az **G** Függelék ismeretanyaga.

HÁZI FELADAT. Az **H** Függelék ismeretanyaga.

HÁZI FELADAT. Az **I** Függelék ismeretanyaga.

1.8.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Mutassuk meg, hogy adott X halmaz esetén az $\emptyset \neq \mathcal{R} \subset \mathcal{P}(X)$ halmazrendszer pontosan akkor gyűrű, ha igaz az

$$A, B \in \mathcal{R} \quad \implies \quad A \Delta B, A \cap B \in \mathcal{R}$$

implikáció!¹⁷

Útm.

- 1. lépés.** Ha \mathcal{R} gyűrű és $A, B \in \mathcal{R}$, akkor $A \setminus B \in \mathcal{R}$ és $B \setminus A \in \mathcal{R}$, ahonnan

$$A \Delta B = (A \setminus B) \cup (B \setminus A) \in \mathcal{R}$$

következik. Ez pedig azt jelenti, hogy (vö. 7. beadható feladatsor, 1/(c) feladat)

$$A \cap B = (A \cup B) \setminus (A \Delta B) \in \mathcal{R}.$$

- 2. lépés.** Ha az implikáció igaz és $A, B \in \mathcal{R}$, akkor nyilvánvalóan $A \cap B \in \mathcal{R}$ és így

$$B \setminus A = B \Delta (A \cap B) \in \mathcal{R}$$

teljesül. Ha $A, B \in \mathcal{R}$: $A \cap B = \emptyset$, akkor $A \cup B = A \Delta B$ (vö. 7. beadható feladatsor, 1/(c) feladat), azaz $A \cup B \in \mathcal{R}$. Mivel $B \cap (A \setminus B) = \emptyset$, ezért bármely $A, B \in \mathcal{R}$ halmaz esetén

$$A \cup B = B \cup (A \setminus B) \in \mathcal{R}. \quad \blacksquare$$

2. Mutassuk meg, hogy gyűrűk Descartes-szorzata nem feltétlenül gyűrű!

Útm. Ha $X := \{a, b\}$, akkor $\mathcal{P}(X)$ gyűrű, ui. algebra (ti. σ -algebra), de

$$\{a\} \cup \{b\} \notin \mathcal{P}(X) \times \mathcal{P}(X). \quad \blacksquare$$

3. Igazoljuk, hogy ha \mathcal{R} gyűrű X -ben, akkor az

$$\mathcal{A} := \{A \subset X : A \cap G \in \mathcal{R}, G \in \mathcal{R}\}$$

halmaz X -beli algebra!

Útm. Világos, hogy

¹⁷ Az \mathcal{R} halmazrendszert azért nevezik gyűrűnek, mert ebben az esetben az $(\mathcal{R}; \Delta, \cap)$ algebrai struktúra gyűrű.

- (a) $X \in \mathcal{A}$, ui. ha $G \in \mathcal{R}$, akkor $X \cap G = G \in \mathcal{R}$;
 (b) ha $A, B \in \mathcal{A}$ és $G \in \mathcal{R}$, akkor $A \cap G, B \cap G \in \mathcal{R}$, ezért

$$(A \setminus B) \cap G = (A \cap G) \setminus (B \cap G) \in \mathcal{R},$$

ui. \mathcal{R} különbségzárt, így $A \setminus B \in \mathcal{A}$;

- (c) ha $A, B \in \mathcal{A}$ és $G \in \mathcal{R}$, akkor $A \cap G, B \cap G \in \mathcal{R}$, ezért

$$(A \cup B) \cap G = (A \cap G) \cup (B \cap G) \in \mathcal{R},$$

ui. \mathcal{R} uniózárt, így $A \cup B \in \mathcal{A}$. ■

4. Igazoljuk, hogy ha $\Gamma \neq \emptyset$ indexhalmaz, \mathcal{R}_γ (X -beli) gyűrű ($\gamma \in \Gamma$), akkor $\bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{R}_\gamma$ gyűrű X -ben!

Útm. Világos, hogy

- $\bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{R}_\gamma \neq \emptyset$, mivel minden $\gamma \in \Gamma$ esetén $X \in \mathcal{R}_\gamma \neq \emptyset$;
- ha $A, B \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{A}_\gamma$, akkor minden $\gamma \in \Gamma$ esetén $A, B \in \mathcal{R}_\gamma$, így

$$A \setminus B \in \mathcal{R}_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma),$$

tehát $A \setminus B \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{R}_\gamma$;

- ha $A, B \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{R}_\gamma$, akkor minden $\gamma \in \Gamma$ esetén $A, B \in \mathcal{R}_\gamma$, így

$$A \cup B \in \mathcal{R}_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma),$$

tehát $A \cup B \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{R}_\gamma$. ■

5. Bizonyítsuk be hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, $m \in \mathbb{N}$, ill. $A_1, \dots, A_m \in \mathcal{R}$, akkor van olyan $n \in \mathbb{N}$, ill. $B_1, \dots, B_n \in \mathcal{R}$, hogy

- $B_i \cap B_j = \emptyset$ ($i, j \in \{1, \dots, n\} : i \neq j$);
- $\bigoplus_{k=1}^n B_k = \bigcup_{k=1}^m A_k$;

- minden $k \in \{1, \dots, m\}$ esetén van olyan $H \subset \{1, \dots, n\}$, hogy

$$A_k = \bigsqcup_{\substack{l \in H, \\ B_l \subset A_k}} B_l$$

teljesül!

Útm. Ha

- $m = 1$ és $A_1 \in \mathcal{R}$, akkor legyen $B_1 := A_1$.
- $m = 2$ és $A_1, A_2 \in \mathcal{R}$, akkor legyen

$$B_1 := A_1 \setminus A_2, \quad B_2 := A_2 \setminus A_1, \quad B_3 := A_1 \cap A_2,$$

így $B_1, B_2, B_3 \in \mathcal{R}$, diszjunktak:

$$B_1 \cap B_2 = \emptyset, \quad B_1 \cap B_3 = \emptyset, \quad B_2 \cap B_3 = \emptyset,$$

továbbá

$$A_1 = B_1 \uplus B_3 \quad \text{ill.} \quad A_2 = B_2 \uplus B_3.$$

- valamely $m \in \mathbb{N}$ esetén

$$A_1, \dots, A_m, A_{m+1} \in \mathcal{R},$$

és az első m darab A_1, \dots, A_m halmazhoz léteznek

$$B_1, \dots, B_n \in \mathcal{R},$$

halmazok, amelyekre az állítás igaz, akkor a

$$C_i := A_{m+1} \cap B_i, \quad D_i := B_i \setminus C_i, \quad E := A_{m+1} \setminus \left(\bigsqcup_{i=1}^n C_i \right) \quad (i \in \{1, \dots, n\})$$

jelöléssel a

$$C_1, \dots, C_n, D_1, \dots, D_n, E \in \mathcal{R}$$

halmazok páronként diszjunktak és egyesítésük megegyezik $\bigcup_{i=1}^{m+1} A_i$ -vel, hiszen

$$B_i = C_i \uplus D_i \quad (i \in \{1, \dots, n\}), \quad A_{m+1} = E \uplus \left(\bigsqcup_{i=1}^n C_i \right).$$

Továbbá az is látható, hogy minden A_k ($k \in \{1, \dots, m\}$) előáll néhány ilyen halmaz egyesítéseként. ■

6. Mutassuk meg az alábbi példákban, hogy \mathcal{H} félgyűrű, de nem gyűrű X -ben!

(a) X legalább kételemű halmaz, $\mathcal{H} := \{\emptyset\} \cup \{\{\omega\} \subset X : \omega \in X\}$;

(b) $X := \{0, 1, 2, 3, 4\}$, $\mathcal{H} := \{\emptyset, \{1\}, \{2\}, \{3\}, \{1, 2, 3\}\}$.

Útm.

(a) Világos, hogy ha $A \in \mathcal{H}$, akkor vagy $A = \emptyset$ vagy $A \subset X: |A| = 1$, így triviálisan teljesül mindhárom, a félgyűrű definíciójában szereplő tulajdonság, de tetszőleges $\omega, \omega' \in X: \omega \neq \omega'$ esetén $\{\omega\}, \{\omega'\} \in \mathcal{H}$, de

$$\{\omega\} \cup \{\omega'\} = \{\omega, \omega'\} \notin \mathcal{H}.$$

(b) Könnyen belátható, hogy \mathcal{H} -ra teljesül mindhárom, a félgyűrű definíciójában szereplő tulajdonság, de

$$\{1\} \cup \{2\} = \{1, 2\} \notin \mathcal{H}. \quad \blacksquare$$

7. Igazoljuk, hogy ha adott $X \neq \emptyset$, ill. $\emptyset \neq \mathcal{H} \subset \mathcal{P}(X)$ esetén \mathcal{H} metszetzárt, továbbá tetszőleges $A, B \in \mathcal{H}$, $B \subset A$ esetén van olyan $n \in \mathbb{N}$ és $C_1, \dots, C_n \in \mathcal{H}$, hogy

$$C_1 = B \subset C_2 \subset \dots \subset C_n = A$$

és minden $k \in \{1, \dots, n\}$ esetén $C_k \setminus C_{k-1} \in \mathcal{H}$, ahol $C_0 := \emptyset$, akkor \mathcal{H} félgyűrű X -ben!

Útm. Ha $A, C \in \mathcal{H}$, akkor a $B := A \cap C$ halmazra $B \in \mathcal{H}$ és $B \subset A$, továbbá

$$(C_i \setminus C_{i-1}) \cap (C_j \setminus C_{j-1}) = \emptyset \quad (i, j \in \{1, \dots, n\} : i \neq j)$$

és

$$A \setminus C = A \setminus B = \bigsqcup_{k=1}^n (C_k \setminus C_{k-1}).$$

Megjegyzés. Van olyan szerző, aki így definiálja a félgyűrű fogalmát. Sok fontos félgyűrűre teljesül is ez a tulajdonság, nem nehéz azonban példát találni olyan félgyűrűre is, amire ez nem teljesül. \blacksquare

8. Bizonyítsuk be, hogy ha az $\emptyset \neq \mathcal{L} \subset \mathcal{P}(X)$ halmazrendszer háló, akkor a

$$\mathcal{H} := \{A \setminus B \subset X : A, B \in \mathcal{L}, B \subset A\}$$

halmazrendszer félgyűrű X -ben!

Útm. Világos, hogy

- $\mathcal{H} \neq \emptyset$, ui. ha $A \in \mathcal{L}$, akkor $A \subset A$, ahonnan $\emptyset = A \setminus A \in \mathcal{H}$;
- ha $A, B \in \mathcal{H}$, akkor van olyan $C, D, E, F \in \mathcal{L}$, hogy $C \subset D$, $E \subset F$ és

$$A = D \setminus C = D \cap C^c, \quad B = F \setminus E = F \cap E^c,$$

így

$$\begin{aligned} A \cap B &= (D \cap C^c) \cap (F \cap E^c) = (D \cap F) \cap (C^c \cap E^c) = \\ &= (D \cap F) \cap (C \cup E)^c = \underbrace{(D \cap F)}_{\in \mathcal{L}} \setminus \underbrace{(C \cup E)}_{\in \mathcal{L}} \in \mathcal{H}. \end{aligned}$$

- ha $A, B \in \mathcal{H}$, akkor van olyan $C, D, E, F \in \mathcal{L}$: $C \subset D$, $E \subset F$ és

$$A = D \setminus C = D \cap C^c, \quad B = F \setminus E = F \cap E^c,$$

így ha $B \subset A$, azaz $F \setminus E \subset D \setminus C$, akkor $F^c \cap E = \emptyset$,

$$[D \setminus (C \cup F)] \cap [(D \cap E) \setminus C] = [D \setminus (C \cup F)] \cap E = \emptyset$$

és így

$$\begin{aligned} A \setminus B &= A \cap B^c = (D \cap C^c) \cap (F \cap E^c)^c = (D \cap C^c) \cap (F^c \cup E) = \\ &= [(D \cap C^c) \cap F^c] \cup [(D \cap C^c) \cap E] = \\ &= [D \cap (C^c \cap F^c)] \cup [(D \cap E) \cap C^c] = \\ &= [D \cap (C \cup F)^c] \cup [(D \cap E) \cap C^c] = \\ &= \underbrace{[D \setminus (C \cup F)]}_{\in \mathcal{L}} \cup \underbrace{[(D \cap E) \setminus C]}_{\in \mathcal{L}}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Következmény. Az \mathbb{R} -beli korlátos, balról zárt, jobbról nyílt intervallumok összessége, azaz az

$$\mathbb{I}_1 := \{[a, b) \subset \mathbb{R} : a \leq b\}$$

halmazrendszer félgyűrű, ui. megmutatható, hogy

$$\mathcal{L} := \{(-\infty, a) \subset \mathbb{R} : a \in \mathbb{R}\}$$

háló (vö. 8. gyakorlat) és

$$\mathbb{I}_1 = \{A \setminus B \subset X : A, B \in \mathcal{L}, B \subset A\}.$$

Megjegyzés. Hasonlóan látható be, hogy az \mathbb{R} -beli korlátos, balról nyílt, jobbról zárt intervallumok összessége, azaz az

$$\{(a, b] \subset \mathbb{R} : a \leq b\}$$

halmazrendszer félgűrű. Sőt, az összes korlátos intervallumból álló halmazrendszer is félgűrű \mathbb{R} -ben. Nem félgűrűt viszont a nyílt, ill. a zárt intervallumok rendszere. ■

9. Mutassuk meg, hogy ha valamely $X_1, X_2 \neq \emptyset$ esetén \mathcal{H}_i félgűrű X_i -ben ($i \in \{1, 2\}$), akkor

$$\mathcal{H} := \mathcal{H}_1 * \mathcal{H}_2 := \{A_1 \times A_2 \subset X_1 \times X_2 : A_1 \in \mathcal{H}_1, A_2 \in \mathcal{H}_2\}$$

félgűrű $X_1 \times X_2$ -ben!

Útm. Világos, hogy

- $\mathcal{H} \neq \emptyset$, ui. $\emptyset \in \mathcal{H}_1, \mathcal{H}_2$, így

$$\emptyset = \emptyset \times \emptyset \in \mathcal{H}_1 * \mathcal{H}_2 = \mathcal{H};$$

- ha $A, B \in \mathcal{H}$, akkor van olyan $A_1, B_1 \in \mathcal{H}_1$, ill. $A_2, B_2 \in \mathcal{H}_2$, hogy

$$A = A_1 \times A_2 \quad \text{és} \quad B = B_1 \times B_2,$$

így

$$A \cap B = (A_1 \times A_2) \cap (B_1 \times B_2) = (A_1 \cap B_1) \times (A_2 \cap B_2) \in \mathcal{H}_1 * \mathcal{H}_2 = \mathcal{H};$$

- ha $A, B \in \mathcal{H}$, akkor van olyan $A_1, B_1 \in \mathcal{H}_1$ ill. $A_2, B_2 \in \mathcal{H}_2$, hogy

$$A = A_1 \times A_2 \quad \text{és} \quad B = B_1 \times B_2,$$

így van olyan $m, n \in \mathbb{N}$ és $\exists C_1, \dots, C_m \in \mathcal{H}_1$ ill. $\exists D_1, \dots, D_n \in \mathcal{H}_2$:

$$C_i \cap C_j = \emptyset \quad (i, j \in \{1, \dots, m\} : i \neq j)$$

ill.

$$D_i \cap D_j = \emptyset \quad (i, j \in \{1, \dots, n\} : i \neq j)$$

és

$$A_1 \setminus B_1 = \bigoplus_{k=1}^m C_k \quad \text{és} \quad A_2 \setminus B_2 = \bigoplus_{l=1}^n D_l,$$

ezért

$$\begin{aligned} (A_1 \times A_2) \setminus (B_1 \times B_2) &= [(A_1 \setminus B_1) \times A_2] \cup [B_1 \times (A_2 \setminus B_2)] = \\ &= \bigoplus_{k=1}^m \left(\underbrace{(C_k \times A_2) \cup \bigcup_{l=1}^n (B_1 \times D_l)}_{\text{páronként diszjunktak } \mathcal{H}_1 * \mathcal{H}_2\text{-ben}} \right). \end{aligned}$$

Megjegyzések.

- (a) Indukcióval könnyen belátható, hogy ha adott $d \in \mathbb{N}$ esetén \mathcal{H}_k félgyűrű X_k -ban ($k \in \{1, \dots, d\}$), akkor

$$\mathcal{H}_1 * \dots * \mathcal{H}_d := \{A_1 \times \dots \times A_d \subset X_1 \times \dots \times X_d : A_k \in \mathcal{H}_k, k \in \{1, \dots, d\}\}$$

félgyűrű $X_1 \times \dots \times X_d$ -ben.

- (b) Ha $d \in \mathbb{N}$ rögzített index és

$$\mathbf{a} := (a_1, \dots, a_d) \in \mathbb{R}^d, \quad \mathbf{b} := (b_1, \dots, b_d) \in \mathbb{R}^d$$

esetén

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] := \{(x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d : a_1 \leq x_1 < b_1, \dots, a_d \leq x_d < b_d\}$$

és

$$\mathbb{I}_d := \{A \subset \mathbb{R}^d \mid A = [\mathbf{a}, \mathbf{b}], \mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^d, \mathbf{a} \leq \mathbf{b}\},$$

akkor \mathbb{I}_d félgyűrű, de nem gyűrű \mathbb{R}^d -ben, hiszen

- ha

$$\mathbb{I}_1 = \mathcal{H} := \{[a, b] \subset \mathbb{R} : a \leq b\},$$

akkor \mathcal{H} félgyűrű \mathbb{R} -ben, ui. (vö. korábban vagy)

- $\emptyset = [a, a] \in \mathcal{H}$,
- $[a, b], [c, d] \in \mathcal{H} \implies [a, b] \cap [c, d] = \emptyset \in \mathcal{H}$ vagy

$$[a, b] \cap [c, d] = [\max\{a, c\}, \min\{b, d\}] \in \mathcal{H}$$

– $[\mathbf{a}, \mathbf{b}), [\mathbf{c}, \mathbf{d}) \in \mathcal{H} \implies [\mathbf{a}, \mathbf{b}) \setminus [\mathbf{c}, \mathbf{d}) = \emptyset \uplus \emptyset$ vagy $[\mathbf{a}, \mathbf{b}) \setminus [\mathbf{c}, \mathbf{d})$ az

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}) \uplus \emptyset, \quad [\mathbf{c}, \mathbf{d}) \uplus \emptyset, \quad [\mathbf{a}, \mathbf{c}) \uplus \emptyset, \quad [\mathbf{a}, \mathbf{c}) \uplus [\mathbf{d}, \mathbf{b})$$

halmazok közül valamelyik.

- $\mathbb{I}_d = \mathcal{H} * \dots * \mathcal{H} = \mathbb{I}_1 * \dots * \mathbb{I}_1$, hiszen tetszőleges $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^d$ esetén

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}) = [\mathbf{a}_1, \mathbf{b}_1) \times \dots \times [\mathbf{a}_d, \mathbf{b}_d).$$

- \mathbb{I}_d nem uniózárt, ui. pl. $\mathbf{d} = 1$ esetén $[0, 1) \cup [2, 3) \notin \mathbb{I}_1$.

(c) Ha \mathcal{M}_1 , ill. \mathcal{M}_2 σ -algebra, algebra, gyűrű X_1 -ben ill. X_2 -ben, akkor

$$\mathcal{M} := \mathcal{M}_1 * \mathcal{M}_2 := \{A_1 \times A_2 \subset X_1 \times X_2 : A_1 \in \mathcal{M}_1, A_2 \in \mathcal{M}_2\}$$

félgyűrű $X_1 \times X_2$ -ben, ui. minden σ -algebra, algebra, gyűrű egyben félgyűrű is. ■

10. Igazoljuk, hogy az (\mathbb{R}^d, ρ_E) metrikus térben minden nyílt halmaz előáll megszámlálható sok, páronként diszjunkt, balról zárt, \mathbf{d} -dimenziós (\mathbb{I}_d -beli) intervallum egyesítéseként, ahol ρ_E jelöli az euklideszi metrikát!

Útm. Ha $0 < h \in \mathbb{R}$ és $m \in \mathbb{Z}$, akkor az

$$I_m := [(m-1)h, mh)$$

intervallumokra egyrészt

$$\bigsqcup_{m \in \mathbb{Z}} I_m = \mathbb{R},$$

másrészt

$$\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R} = \left(\bigsqcup_{k \in \mathbb{Z}} I_k \right) \times \left(\bigsqcup_{l \in \mathbb{Z}} I_l \right) = \bigsqcup_{k \in \mathbb{Z}} \bigsqcup_{l \in \mathbb{Z}} (I_k \times I_l) =: \bigsqcup_{k \in \mathbb{Z}} \bigsqcup_{l \in \mathbb{Z}} I_{kl},$$

ahol $I_{kl} \in \mathbb{I}_2$, így ha $\mathbf{d} \in \mathbb{N}$, akkor

$$\mathbb{R}^d = \bigsqcup_{m_1 \in \mathbb{Z}} \dots \bigsqcup_{m_d \in \mathbb{Z}} (I_{m_1} \times \dots \times I_{m_d}) =: \bigsqcup_{m_1 \in \mathbb{Z}} \dots \bigsqcup_{m_d \in \mathbb{Z}} I_{m_1 \dots m_d},$$

ahol $I_{m_1 \dots m_d} \in \mathbb{I}_d$. ■

11. Bizonyítsuk be, hogy ha \mathcal{H} félgyűrű X -ben, akkor minden $n \in \mathbb{N}$, ill. $A, B_1, \dots, B_n \in \mathcal{H}$ esetén van olyan $m \in \mathbb{N}$, ill. $C_1, \dots, C_m \in \mathcal{H}$, hogy

$$C_i \cap C_j = \emptyset \quad (i, j \in \{1, \dots, m\} : i \neq j)$$

és

$$A \setminus \bigcup_{k=1}^n B_k = \bigoplus_{l=1}^m C_l$$

teljesül!

Útm. Ha $n = 1$, akkor $A \cap B_1 \subset A$ miatt

$$A \setminus B_1 = A \setminus (A \cap B_1) = \bigoplus_{l=1}^m C_l,$$

ha pedig valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén igaz az állítás és $B_{n+1} \in \mathcal{H}$, akkor minden $l \in \{1, \dots, m\}$ esetén a $C_l \setminus B_{n+1}$ halmaz \mathcal{H} -beli elemek diszjunkt uniója, így az

$$A \setminus \bigcup_{k=1}^{n+1} B_k = \left(A \setminus \bigcup_{k=1}^n B_k \right) \setminus B_{n+1} = \left(\bigoplus_{l=1}^m C_l \right) \setminus B_{n+1} = \bigoplus_{l=1}^m (C_l \setminus B_{n+1})$$

előállítás miatt az állítás nyilvánvalóan igaz $(n+1)$ -re is. ■

12. Igazoljuk, hogy ha \mathcal{H} félgyűrű X -ben, akkor a

$$\mathcal{K} := \mathcal{H}_\oplus = \left\{ \bigoplus_{k=1}^n C_k \subset X : n \in \mathbb{N}, C_1, \dots, C_n \text{ } \mathcal{H}\text{-beli páronként diszjunktak} \right\}$$

$$\mathcal{N} := \mathcal{H}_\cup = \left\{ \bigcup_{k=1}^n D_k \subset X : n \in \mathbb{N}, D_1, \dots, D_n \in \mathcal{H} \right\}$$

halmazokra $\mathcal{K} = \mathcal{N} =: \mathcal{R}$, ahol \mathcal{R} gyűrű!

Útm.

- 1. lépés.** Világos, hogy $\mathcal{K} \subset \mathcal{N}$. A fordított irányú tartalmazás is igaz, ui. ha $D \in \mathcal{N}$, akkor van olyan $n \in \mathbb{N}$, ill. $D_1, \dots, D_n \in \mathcal{H}$, hogy $D = \bigcup_{k=1}^n D_k$. Így a (nem feltétlenül \mathcal{H} -beli) diszjunkt

$$E_1 := D_1, \quad E_k := D_k \setminus \left(\bigcup_{l=1}^{k-1} D_l \right) \quad (k \in \{2, \dots, n\})$$

halmazokra $D = \bigsqcup_{k=1}^n E_k$ (vö. diszjunktizációs lemma). Az előző feladat következményeként vannak olyan $m_1, \dots, m_n \in \mathbb{N}$ indexek, ill. páronként diszjunkt $F_{kl} \in \mathcal{H}$ halmazok ($k \in \{1, \dots, n\}$, $l \in \{1, \dots, m_k\}$), hogy minden $k \in \{1, \dots, n\}$ esetén $E_k = \bigcup_{l=1}^{m_k} F_{kl}$, így

$$D = \bigcup_{k=1}^n \bigcup_{l=1}^{m_k} F_{kl} \in \mathcal{K},$$

ahonnan $\mathcal{N} = \mathcal{K}$ következik.

2. lépés. \mathcal{R} gyűrű, hiszen

- triviálisan $\mathcal{R} \neq \emptyset$, továbbá
- \mathcal{R} különbségzárt, ui. ha $A, B \in \mathcal{R} = \mathcal{N}$, akkor van olyan $m, n \in \mathbb{N}$ és $A_1, \dots, A_m, B_1, \dots, B_n \in \mathcal{H}$, hogy

$$A = \bigcup_{k=1}^m A_k \quad \text{és} \quad B = \bigcup_{l=1}^n B_l,$$

így ismét az előző feladat következményeként vannak olyan $s_1, \dots, s_n \in \mathbb{N}$ indexek ill. páronként diszjunkt $C_{kl} \in \mathcal{H}$ halmazok ($k \in \{1, \dots, n\}$, $l \in \{1, \dots, s_k\}$), hogy minden $k \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$A_k \setminus \bigcup_{l=1}^{s_k} B_l = \bigcup_{l=1}^{s_k} C_{kl},$$

ahonnan

$$A \setminus B = \left(\bigcup_{k=1}^m A_k \right) \setminus \left(\bigcup_{l=1}^n B_l \right) = \bigcup_{k=1}^m \left(A_k \setminus \left(\bigcup_{l=1}^n B_l \right) \right) = \bigcup_{k=1}^m \bigcup_{l=1}^{s_k} C_{kl} \in \mathcal{N};$$

- \mathcal{R} uniózárt, ui. ha $A, B \in \mathcal{R} = \mathcal{K}$, akkor van olyan $m, n \in \mathbb{N}$ és páronként diszjunkt $A_1, \dots, A_m \in \mathcal{H}$ ill. páronként diszjunkt $B_1, \dots, B_n \in \mathcal{H}$, hogy

$$A = \bigcup_{k=1}^m A_k \quad \text{és} \quad B = \bigcup_{l=1}^n B_l,$$

így (vö. $\boxed{\mathbf{F}}$ függelék)

$$A \cap B = \bigsqcup_{\substack{1 \leq k \leq m \\ 1 \leq l \leq n}} (A_k \cap B_l) \in \mathcal{K} = \mathcal{R}$$

(véges sok \mathcal{H} -beli diszjunkt halmazok egyesítése), ahonnan

$$A \cup B = (A \setminus B) \cup (B \setminus A) \cup (A \cap B) \in \mathcal{R},$$

ahol $A \setminus B, B \setminus A, A \cap B \in \mathcal{R}$ páronként diszjunkt halmazok. ■

Következmény. Tetszőleges $d \in \mathbb{N}$ esetén az

$$\mathcal{I}_d := (\mathbb{I}_d)_\cup = \left\{ \bigcup_{k=1}^n A_k : n \in \mathbb{N}, A_1, \dots, A_n \in \mathbb{I}_d \right\}$$

halmaz gyűrű \mathbb{R}^d ben.

Megjegyzés. Az iménti feladatban megfogalmazott állításból az is következik, hogy ha \mathcal{H} (X -beli) félgűrű, $m \in \mathbb{N}$, ill. $A_1, \dots, A_m \in \mathcal{H}$, akkor van olyan $n \in \mathbb{N}$, valamint $B_1, \dots, B_n \in \mathcal{H}$, hogy

- $B_i \cap B_j = \emptyset$ ($i, j \in \{1, \dots, n\} : i \neq j$);
- $\biguplus_{k=1}^n B_k = \bigcup_{k=1}^m A_k$;
- minden $k \in \{1, \dots, m\}$ esetén van olyan $H \subset \{1, \dots, n\}$, hogy

$$A_k = \biguplus_{\substack{l \in H, \\ B_l \subset A_k}} B_l. \quad \blacksquare$$

13. Igazoljuk, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, akkor a $\varphi : \mathcal{R} \rightarrow [0, +\infty]$ additív halmazfüggvényre igazak az alábbi állítások:

(i) $(n \in \mathbb{N}, A_1, \dots, A_n \in \mathcal{R} : A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N} : i \neq j)) \implies$

$$\varphi \left(\biguplus_{k=1}^n A_k \right) = \sum_{k=1}^n \varphi(A_k);$$

(ii) $(A, B \in \mathcal{R}, B \subset A, \varphi(B) \in \mathbb{R}) \implies \varphi(A \setminus B) = \varphi(A) - \varphi(B);$

(iii) $(\exists A \in \mathcal{R} : \varphi(A) \in \mathbb{R}) \implies \varphi(\emptyset) = 0;$

(iv) $A, B \in \mathcal{R} \implies \varphi(A \cup B) + \varphi(A \cap B) = \varphi(A) + \varphi(B)$ (**szita-formula**);

(v) $(A, B \in \mathcal{R}, B \subset A) \implies \varphi(B) \leq \varphi(A)$ (φ **monotonitás**);

(vi) $A, B \in \mathcal{R} \implies \varphi(A \cup B) \leq \varphi(A) + \varphi(B)$ (**Boole-egyenlőtlenség**);

(vii) igaz a

$$\varphi \text{ szigma-szubadditív} \iff \varphi \text{ szigma-additív}$$

ekvivalencia!

Útm.

(i) Az additivitás triviális következménye.

(ii) $\varphi(A) = \varphi((A \setminus B) \cup B) = \varphi(A \setminus B) + \varphi(B)$.

(iii) $\varphi(\emptyset) = \varphi(A \setminus A) = \varphi(A) - \varphi(A) = 0$.

(iv) $\varphi(A) + \varphi(B) = \varphi((A \cap B) \cup (A \setminus B)) + \varphi(B) = \varphi(A \cap B) + \varphi(A \setminus B) + \varphi(B) =$
 $= \varphi(A \cap B) + \varphi((A \setminus B) \cup B) = \varphi(A \cap B) + \varphi(A \cup B)$.

(v) $\varphi(A) = \varphi((A \setminus B) \uplus B) = \varphi(A \setminus B) + \varphi(B) \geq \varphi(B)$.

(vi) $\varphi(A \cup B) \leq \varphi(A \cup B) + \varphi(A \cap B) = \varphi(A) + \varphi(B)$.

(vii) Ha φ szigma-additív és $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmzsorozat, amelyre

$$A := \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{R},$$

akkor a

$$B_1 := A_1, \quad B_n := A_n \setminus \left(\bigcup_{k=1}^{n-1} A_k \right) \in \mathcal{R} \quad (2 \leq n \in \mathbb{N})$$

halmazokra:

$$B_i \cap B_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N}: i \neq j), \quad B_n \subset A_n \quad (n \in \mathbb{N})$$

és

$$A = \bigsqcup_{n \in \mathbb{N}} B_n,$$

így

$$\varphi(A) = \varphi\left(\bigsqcup_{n \in \mathbb{N}} B_n\right) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \varphi(B_n) \leq \sum_{n \in \mathbb{N}} \varphi(A_n),$$

azaz φ szigma-szubadditív.

Ha φ szigma-szubadditív és $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmazsorozat, amelyre

$$A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N} : i \neq j) \quad \text{és} \quad A := \bigsqcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{R},$$

akkor tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$\bigsqcup_{k=n+1}^{\infty} A_k = A \setminus \left(\bigsqcup_{k=1}^n A_k\right) \in \mathcal{R}$$

és ezért

$$\begin{aligned} \varphi(A) &= \varphi\left(\left(\bigsqcup_{k=1}^n A_k\right) \sqcup \left(\bigsqcup_{k=n+1}^{\infty} A_k\right)\right) = \varphi\left(\bigsqcup_{k=1}^n A_k\right) + \varphi\left(\bigsqcup_{k=n+1}^{\infty} A_k\right) \geq \\ &\geq \varphi\left(\bigsqcup_{k=1}^n A_k\right) = \sum_{k=1}^n \varphi(A_k). \end{aligned}$$

Így az $n \rightarrow \infty$ határesetben kapjuk, hogy

$$\varphi(A) \geq \sum_{n=1}^{\infty} \varphi(A_n),$$

ami φ szigma-szubadditivitásával együtt φ szigma-additivitását bizonyítja. ■

14. Igazoljuk, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, akkor a $\varphi : \mathcal{R} \rightarrow [0, +\infty]$ additív halmazfüggvény esetében egyenértékűek az alábbi állítások:

- (a) φ szigma-additív;
- (b) φ **alulról félig folytonos**, azaz minden olyan $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) izoton halmazsorozatra, amelyre $\lim(A_n) \in \mathcal{R}$, igaz, hogy

$$\lim(\varphi(A_n)) = \varphi(\lim(A_n))$$

teljesül!

Útm. Ha φ szigma-additív és $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) izoton halmzsorozat, akkor a

$$B_1 := A_1, \quad B_n := A_n \setminus A_{n-1} \quad (2 \leq n \in \mathbb{N})$$

halmazokra:

$$B_i \cap B_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N} : i \neq j)$$

és

$$A_n = \biguplus_{k=1}^n B_k, \quad \text{ill.} \quad \lim(A_n) = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n = \biguplus_{n=1}^{\infty} B_n,$$

így $\lim(A_n) \in \mathcal{R}$ következtében

$$\begin{aligned} \varphi(\lim(A_n)) &= \varphi\left(\biguplus_{n=1}^{\infty} B_n\right) = \sum_{n=1}^{\infty} \varphi(B_n) = \lim\left(\sum_{k=1}^n \varphi(B_k)\right) = \\ &= \lim\left(\varphi\left(\biguplus_{k=1}^n B_k\right)\right) = \lim(\varphi(A_n)). \end{aligned}$$

Ha pedig $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmzsorozat, hogy

$$A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N} : i \neq j) \quad \text{és} \quad \biguplus_{k=1}^{\infty} A_k \in \mathcal{R},$$

akkor a

$$B_n := \biguplus_{k=1}^n A_k \quad (n \in \mathbb{N})$$

halmzsorozat izoton és

$$\lim(B_n) = \bigcup_{n=1}^{\infty} B_n = \biguplus_{n=1}^{\infty} A_n,$$

ahonnan

$$\begin{aligned} \varphi\left(\biguplus_{n=1}^{\infty} A_n\right) &= \varphi(\lim(B_n)) = \lim(\varphi(B_n)) = \lim\left(\varphi\left(\biguplus_{k=1}^n A_k\right)\right) = \\ &= \lim\left(\sum_{k=1}^n \varphi(A_k)\right) = \sum_{n=1}^{\infty} \varphi(A_k). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

15. Igazoljuk, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű és $\varphi : \mathcal{R} \rightarrow \mathbb{R}$ szigma-additív halmazfüggvény, akkor φ **felülről félig folytonos**, azaz tetszőleges olyan $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) antiton halmzsorozat esetén, amelyre $\lim(A_n) \in \mathcal{R}$, igaz, hogy

$$\lim(\varphi(A_n)) = \varphi(\lim(A_n))$$

teljesül!

Útm. Ha

$$B_n := A_1 \setminus A_n \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor $B_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) és (B_n) izoton halmzsorozat, így

$$\lim(B_n) = \bigcup_{n=1}^{\infty} B_n = \bigcup_{n=1}^{\infty} (A_1 \setminus A_n) = A_1 \setminus \bigcap_{n=1}^{\infty} A_n = A_1 \setminus \lim(A_n) \in \mathcal{R}$$

következtében

$$\varphi(\lim(B_n)) = \varphi(A_1) - \varphi(\lim(A_n))$$

(φ véges), és egy korábbi feladat felhasználásával kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \varphi(\lim(A_n)) &= \varphi(A_1) - \varphi(\lim(B_n)) = \varphi(A_1) - \lim(\varphi(B_n)) = \\ &= \varphi(A_1) - \lim(\varphi(A_1 \setminus A_n)) = \varphi(A_1) - \lim(\varphi(A_1) - \varphi(A_n)) = \\ &= \lim(\varphi(A_n)). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Az alulról való félig folytonossággal ellentétben itt eleve véges értékű halmazfüggvényre korlátozódtunk. Könnyen látható, hogy a felülről való félig folytonosság akkor is igaz, ha azt tesszük fel, hogy $\varphi(A_1) \in \mathbb{R}$, ill. $\mathcal{R}_\varphi \subset [0, +\infty]$. \square

16. Igazoljuk, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű és $\varphi : \mathcal{R} \rightarrow \mathbb{R}$ olyan additív halmazfüggvény, hogy tetszőleges $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) antiton és a $\lim(A_n) = \emptyset$ feltételt kielégítő halmzsorozat esetén $\lim(\varphi(A_n)) = 0$, akkor φ szigma-additív!

Útm. Ha $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmzsorozat, amelyre

$$A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N} : i \neq j) \quad \text{és} \quad A := \bigoplus_{k=1}^{\infty} A_k \in \mathcal{R},$$

akkor a

$$B_n := \bigoplus_{k=n+1}^{\infty} A_k = A \setminus \bigcup_{k=1}^n A_k \in \mathcal{R} \quad (n \in \mathbb{N})$$

halmazokra

$$B_n \supset B_{n+1} \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad \lim(B_n) = \emptyset \in \mathcal{R}.$$

Így $\lim(\varphi(B_n)) = 0$ és

$$\begin{aligned} 0 &= \lim(\varphi(B_n)) = \lim\left(\varphi\left(\bigcup_{k=n+1}^{\infty} A_k\right)\right) = \lim\left(\varphi\left(A \setminus \left(\bigcup_{k=1}^n A_k\right)\right)\right) = \\ &= \lim\left(\varphi(A) - \sum_{k=1}^n \varphi(A_k)\right) = \varphi(A) - \sum_{k=1}^{\infty} \varphi(A_k), \end{aligned}$$

azaz $\varphi(A) = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi(A_k)$. ■

17. Legyen \mathcal{R} gyűrű, $k \in \mathbb{N}$, majd

$$\alpha_k \in (0, +\infty), \quad \text{ill.} \quad \mu_k : \mathcal{R} \rightarrow [0, +\infty] \quad \text{kvázi-/előmérték.}$$

Mutassuk meg, hogy ekkor a

$$\mu := \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k \mu_k$$

halmazfüggvény is kvázi-/előmérték \mathcal{R} -en!¹⁸

Útm.

- $\mu(A) = \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k \mu_k(A) \geq 0$ ($A \in \mathcal{R}$).
- $\sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k \mu_k(\emptyset) = \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k \cdot 0 = 0$.
- A nagy átrendezési tétel felhasználásával azt kapjuk, hogy ha $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmazsorozat, amelyre $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N}: i \neq j$) és $\bigcup_n A_n \in \mathcal{R}$, akkor

$$\begin{aligned} \mu\left(\bigcup_n A_n\right) &= \sum_k \alpha_k \mu_k\left(\bigcup_n A_n\right) = \sum_k \alpha_k \sum_n \mu_k(A_n) = \\ &= \sum_k \sum_n \alpha_k \mu_k(A_n) = \sum_n \sum_k \alpha_k \mu_k(A_n) = \\ &= \sum_n \mu(A_n). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

¹⁸ A σ -additivitás belátásához használjuk a nagy átrendezési tételt!

18. Mutassuk meg, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű,

$$\mu_n : \mathcal{R} \rightarrow [0, +\infty] \quad (n \in \mathbb{N})$$

előmértékek monoton növekedő sorozata, azaz tetszőleges $A \in \Omega$ esetén

$$\mu_n(A) \leq \mu_{n+1}(A) \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor a $\mu := \lim(\mu_n)$ szintén előmérték \mathcal{R} -en!

Útm. A monotonitás miatt világos, hogy tetszőleges $A \in \mathcal{R}$ esetén

$$\mu(A) = \sup\{\mu_n(A) \in [0, +\infty] : n \in \mathbb{N}\}.$$

Ezért $\mu \geq 0$, továbbá $\mu(\emptyset) = 0$. Ha $A, B \in \mathcal{R} : A \cap B = \emptyset$, akkor minden $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$\mu_n(A \uplus B) = \mu_n(A) + \mu_n(B),$$

így

$$\begin{aligned} \mu(A \uplus B) &= \sup\{\mu_n(A \uplus B) \in [0, +\infty] : n \in \mathbb{N}\} = \\ &= \sup\{\mu_n(A) \in [0, +\infty] : n \in \mathbb{N}\} + \sup\{\mu_n(B) \in [0, +\infty] : n \in \mathbb{N}\} = \\ &= \mu(A) + \mu(B). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

19. Bizonyítsuk be, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, $\mu : \mathcal{R} \rightarrow \mathbb{R}$ előmérték, $n \in \mathbb{N}$, valamint $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{R}$, akkor

$$\mu\left(\bigcup_{i=1}^n A_i\right) = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \beta_k,$$

ahol

$$\beta_k := \sum_{\substack{H \subset \{1, \dots, n\}, \\ |H|=k}} \mu\left(\bigcap_{l \in H} A_l\right) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \mu\left(\bigcap_{l=1}^k A_{i_l}\right) \quad (k \in \{1, \dots, n\})$$

(Poincaré-Sylvester-féle szitaformula)!¹⁹

¹⁹ A második szummában az összegzés úgy értendő, hogy (i_1, \dots, i_k) az $1, \dots, n$ számok összes k -adrendű ismétlés nélküli kombinációján fut végig.

Útm. Ha

- $n = 1$, akkor nincs mit bizonyítani;
- $n = 2$, akkor az állítás szintén triviális, hiszen μ gyűrűn értelmezett additív és nemnegatív halmazfüggvény;
- $n = 3$, akkor visszavezetve az $n = 2$ esetre azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned}
 \mu(A_1 \cup A_2 \cup A_3) &= \mu((A_1 \cup A_2) \cup A_3) = \\
 &= \mu(A_1 \cup A_2) + \mu(A_3) - \mu((A_1 \cup A_2) \cap A_3) = \\
 &= \mu(A_1) + \mu(A_2) - \mu(A_1 \cap A_2) + \mu(A_3) - \\
 &\quad - \mu((A_1 \cap A_3) \cup (A_2 \cap A_3)) = \\
 &= \sum_{k=1}^3 \mu(A_k) - \mu(A_1 \cap A_2) - \mu(A_1 \cap A_3) - \\
 &\quad - \mu(A_2 \cap A_3) + (-1)^4 \mu(A_1 \cap A_2 \cap A_3).
 \end{aligned}$$

- valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén $A_1, \dots, A_n, \in \mathcal{R}$ olyan halmazok, amelyekre az állítás igaz és $A_{n+1} \in \mathcal{R}$, akkor

$$\begin{aligned}
 \mu\left(\bigcup_{i=1}^{n+1} A_i\right) &= \mu\left(\left(\bigcup_{k=1}^n A_k\right) \cup A_{n+1}\right) = \\
 &= \mu\left(\bigcup_{i=1}^n A_i\right) + \mu(A_{n+1}) - \mu\left(\left(\bigcup_{k=1}^n A_k\right) \cap A_{n+1}\right) = \\
 &= \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \sum_{\substack{H \subset \{1, \dots, n\}, \\ |H|=k}} \mu\left(\bigcap_{l \in H} A_l\right) + \mu(A_{n+1}) - \\
 &\quad - \mu\left(\bigcup_{k=1}^n (A_k \cap A_{n+1})\right) =
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n\}, \\ |H|=k}} \mu \left(\bigcap_{l \in H} A_l \right) + \mu(A_{n+1}) - \\
&\quad - \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n\}, \\ |H|=k}} \mu \left(\bigcap_{k=1}^n (A_k \cap A_{n+1}) \right) = \\
&= \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n\}, \\ |H|=k}} \mu \left(\bigcap_{l \in H} A_l \right) + \mu(A_{n+1}) - \\
&\quad - \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n\}, \\ |H|=k}} \mu \left(\left(\bigcap_{k=1}^n A_k \right) \cap A_{n+1} \right) = \\
&= \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n+1\}, \\ |H|=k \\ n+1 \notin H}} \mu \left(\bigcap_{l \in H} A_l \right) + \sum_{k=0}^n (-1)^{k+2} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n+1\}, \\ |H|=k+1 \\ n+1 \in H}} \mu \left(\bigcap_{l \in H} A_l \right) = \\
&= \sum_{k=1}^{n+1} (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n+1\}, \\ |H|=k \\ n+1 \notin H}} \mu \left(\bigcap_{l \in H} A_l \right) + \sum_{k=1}^{n+1} (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n+1\}, \\ |H|=k \\ n+1 \in H}} \mu \left(\bigcap_{l \in H} A_l \right) = \\
&= \sum_{k=1}^{n+1} (-1)^{k+1} \sum_{\substack{HC\{1,\dots,n+1\}, \\ |H|=k}} \mu \left(\bigcap_{l \in H} A_l \right). \blacksquare
\end{aligned}$$

20. Bizonyítsuk be, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, $\mu : \mathcal{R} \rightarrow \mathbb{R}$ előmérték, $2 \leq n \in \mathbb{N}$, továbbá $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{R}$, akkor teljesül a

$$\mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) = \sum_{i=1}^n \mu(A_i) - \sum_{i=2}^n \mu \left(\bigcup_{j=1}^{i-1} (A_i \cap A_j) \right)$$

egyenlőség!

Útm.

1. lépés. Az $n = 2$ esetben az egyenlőség teljesülését korábban már beláttuk.

2. lépés. Tegyük fel, hogy valamely $2 \leq n \in \mathbb{N}$ esetén fennáll az egyenlőtlenség, majd legyen

$$B := \bigcup_{i=1}^n A_i.$$

Ekkor

$$\begin{aligned} \mu \left(\bigcup_{i=1}^{n+1} A_i \right) &= \mu \left(\left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) \cup A_{n+1} \right) = \mu(B) + \mu(A_{n+1}) - \mu(B \cap A_{n+1}) = \\ &= \sum_{i=1}^{n+1} \mu(A_i) - \sum_{i=2}^n \mu \left(\bigcup_{j=1}^{i-1} (A_i \cap A_j) \right) - \mu \left(\bigcup_{j=1}^n (A_{n+1} \cap A_j) \right) = \\ &= \sum_{i=1}^{n+1} \mu(A_i) - \sum_{i=2}^{n+1} \mu \left(\bigcup_{j=1}^{i-1} (A_i \cap A_j) \right). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

21. Bizonyítsuk be, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, $\mu : \mathcal{R} \rightarrow \mathbb{R}$ előmérték, $n \in \mathbb{N}$, továbbá $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{R}$, akkor tetszőleges $m \in \{1, \dots, n\}$ esetén igaz a

$$\mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) = \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^m \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right)$$

egyenlőség, ahol β_k a Poincaré-Sylveszter-féle szita-formulában szereplő együttható!

Útm. Ha

- $m = 1$, akkor az állítás nem más, mint az előző feladatban megfogalmazott egyenlőség.

- valamely $m \in \{1, \dots, n-1\}$ esetén igaz az állítás, akkor figyelembe véve, hogy adott

$$1 \leq l < i_1 < \dots < i_m \leq n$$

esetén a

$$B_l := \left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l$$

halmazokkal

$$\begin{aligned} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) &= \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} B_l \right) = \\ &= \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu(B_l) - \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left(\bigcup_{k=1}^{l-1} (B_l \cap B_k) \right) \end{aligned}$$

(vö. korábban), így

$$\begin{aligned} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) &= \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left(\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right) - \\ &\quad - \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left(\bigcup_{k=1}^{l-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \cap \left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_k \right] \right) = \\ &= \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left(\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right) - \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left(\bigcup_{k=1}^{l-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \cap A_k \right] \right), \end{aligned}$$

ahonnan a következő egyenlőséget kapjuk:

$$\begin{aligned} \mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) &= \\ &= \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^m \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) = \\ &= \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^m \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \left(\sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) - \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& - \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left(\bigcup_{k=1}^{l-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \cap A_k \right] \right) = \\
& = \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^m \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] + \\
& \quad + (-1)^{m+1} \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \sum_{l=1}^{i_1-1} \mu \left(\bigcup_{k=1}^{l-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \cap A_k \right] \right) = \\
& = \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^m \underbrace{\sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m < i_{m+1} \leq n} \mu \left(\bigcap_{j=1}^{m+1} A_{i_j} \right)}_{\beta_{m+1}} + \\
& \quad + (-1)^{m+1} \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^{m+1} A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) = \\
& = \sum_{k=1}^{m+1} (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^{m+1} \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m < i_{m+1} \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right),
\end{aligned}$$

amit éppen bizonyítani kellett. ■

22. Bizonyítsuk be, hogy ha \mathcal{R} (X -beli) gyűrű, $\mu : \mathcal{R} \rightarrow \mathbb{R}$ előmérték, $n \in \mathbb{N}$, továbbá $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{R}$, akkor a fent definiált β_k együtthatókra:

$$\mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) \leq \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k, \quad \text{ha } m \in \{1, \dots, n\} \text{ páratlan,}$$

ill.

$$\mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) \geq \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k, \quad \text{ha } m \in \{1, \dots, n\} \text{ páros}$$

(**Bonferroni-egyenlőtlenség**), azaz ha a szita-formulában lévő összeget úgy vágjuk le, hogy a legutolsó tag kivonással szerepel, akkor alsó, ha úgy, hogy a legutolsó tag összeadással szerepel, akkor felső korlátot kapunk, ahol β_k a Poincaré-Sylveszter-féle szita-formulában szereplő együttható!

Útm. Mivel μ előmérték, ezért minden $1 \leq i_1 < \dots < i_m < i_{m+1} \leq n$ esetén

$$\mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) \geq 0.$$

Ha $m \in \{1, \dots, n\}$ páratlan, akkor (vö. korábban)

$$\begin{aligned} \mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) &= \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^m \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) = \\ &= \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k - \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k, \end{aligned}$$

ha pedig $m \in \{1, \dots, n\}$ páros, akkor (vö. korábban)

$$\begin{aligned} \mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) &= \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + (-1)^m \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) = \\ &= \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k + \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_m \leq n} \mu \left(\bigcup_{l=1}^{i_1-1} \left[\left(\bigcap_{j=1}^m A_{i_j} \right) \cap A_l \right] \right) \geq \\ &\geq \sum_{k=1}^m (-1)^{k+1} \beta_k. \end{aligned}$$

Megjegyzés. Az $m = 1$ esetben a

$$\mu \left(\bigcup_{i=1}^n A_i \right) \leq \sum_{i=1}^n \mu(A_i)$$

Boole-egyenlőtlenséget kapjuk vissza. ■

23. Mutassuk meg, hogy adott $f : \mathbb{N} \rightarrow [0,1]$ függvény esetén a

$$\mu_f(A) := \sum_{k \in A} f(k) \quad (A \subset \mathbb{N})$$

halmazfüggvény mérték!

Útm. \mathcal{D}_{μ_f} szigma-algebra, hiszen $\mathcal{D}_{\mu_f} = \mathcal{P}(\mathbb{N})$, továbbá

- $\mu_f \geq 0$;
- $\mu_f(\emptyset) = 0$;
- ha $A_n \subset \mathbb{N}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmzsorozat, amelyre $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$) (mivel \mathcal{D}_{μ_f} szigma-algebra, ezért $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{D}_{\mu_f}$), akkor

$$\mu_f \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) = \sum_{k \in \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n} f(k) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \sum_{k \in A_n} f(k) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu_f(A_n). \quad \blacksquare$$

24. Adott (X, Ω, μ) mértéktér és

$$\Omega^* := \{A \in \Omega \mid \mu(A) < +\infty\}$$

esetén igazoljuk, hogy a

$$\rho(A, B) := \mu(A \Delta B) \quad (A, B \in \Omega^*),$$

függvény félmetrika!²⁰

Útm.

- Mivel minden $A, B \in \Omega^*$ esetén $A \Delta B = (A \setminus B) \cup (B \setminus A) \in \mathcal{R}$ és $A \Delta B \subset A \cup B$, ezért

$$0 \leq \mu(A \Delta B) \leq \mu(A \cup B) \leq \mu(A) + \mu(B) < +\infty,$$

így $A \Delta B \in \Omega^*$, azaz $\rho(A, B) \in [0, +\infty)$.

- $\rho(A, A) = \mu(A \Delta A) = \mu(\emptyset) = 0$.
- Ha $A, B \in \Omega^*$, akkor

$$\rho(A, B) = \mu(A \Delta B) = \mu(B \Delta A) = \rho(B, A).$$

- Mivel

$$A \Delta B \subset (A \Delta C) \cup (B \Delta C) \quad (A, B \in \Omega^*),$$

így

$$\begin{aligned} \rho(A, B) &= \mu(A \Delta B) \leq \mu((A \Delta C) \cup (B \Delta C)) \leq \mu(A \Delta C) + \mu(B \Delta C) = \\ &= \rho(A, C) + \rho(B, C). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

²⁰ Fréchet-Nikodym-féle félmetrika

25. Mutassuk meg, hogy tetszőleges (X, Ω, μ) mértéktér esetén van olyan $(\tilde{X}, \tilde{\Omega}, \tilde{\mu})$ teljes mértéktér, amely rendelkezik a következő tulajdonságokkal!

(a) $\tilde{\mu}$ kiterjesztése μ -nek, azaz

$$\Omega \subset \tilde{\Omega}, \quad \text{és} \quad \tilde{\mu}(A) = \mu(A) \quad (A \in \Omega);$$

(b) ha (X', Ω', μ') olyan teljes mértéktér, hogy $\Omega \subset \Omega'$ és bármely $A \in \Omega$ esetén $\mu'(A) = \mu(A)$ teljesül, akkor

$$\tilde{\Omega} \subset \Omega' \quad \text{és} \quad \mu'(A) = \tilde{\mu}(A) \quad (A \in \tilde{\Omega})$$

teljesül.²¹

Útm.

• Legyen

$$\tilde{\Omega} := \{A \cup N \in \mathcal{P}(X) : A \in \Omega, N \subset B \in \Omega, \text{ ahol } \mu(B) = 0\}.$$

Ekkor $\tilde{\Omega}$ σ -algebra, ui.

- $X = X \cup \emptyset \in \Omega \subset \tilde{\Omega}$;
- ha $C \in \tilde{\Omega}$, akkor van olyan $A, B \in \Omega$: $\mu(B) = 0$, hogy $C = A \cup N$, ahol $N \subset B$. De

$$X \setminus C = X \setminus (A \cup N) = (X \setminus A) \setminus N = ((X \setminus A) \setminus B) \cup (B \setminus N) \in \tilde{\Omega},$$

ui.

$$(X \setminus A) \setminus B \in \Omega \quad \text{és} \quad B \setminus N \subset B \in \Omega : \mu(B) = 0;$$

- tegyük fel, hogy $C_n \in \tilde{\Omega}$ ($n \in \mathbb{N}$). Ekkor van olyan $A_n, B_n \in \Omega$: $\mu(B_n) = 0$, hogy $C_n = A_n \cup N_n$ ahol $N_n \subset B_n$ ($n \in \mathbb{N}$). Így

$$\bigcup_{n=0}^{\infty} C_n = \bigcup_{n=0}^{\infty} (A_n \cup N_n) = \left(\bigcup_{n=0}^{\infty} A_n \right) \cup \left(\bigcup_{n=0}^{\infty} N_n \right) \in \tilde{\Omega},$$

ui.

$$\bigcup_{n=0}^{\infty} A_n \in \Omega \quad \text{és} \quad \bigcup_{n=0}^{\infty} N_n \subset \bigcup_{n=0}^{\infty} B_n \in \Omega : \mu \left(\bigcup_{n=0}^{\infty} B_n \right) = 0.$$

²¹ $\tilde{\mu}$ a μ „teljessé tétele”

- Legyen

$$\tilde{\mu}(A \cup N) := \mu(A) \quad (A \cup N \in \tilde{\Omega}).$$

Ekkor $\tilde{\mu}$ mérték,²² ui.

- $\tilde{\mu} \geq 0$, ui. $\mu \geq 0$;
- $\tilde{\mu}(\emptyset) = \mu(\emptyset) = 0$;
- ha $C_n \in \tilde{\Omega}$ ($n \in \mathbb{N}$): $C_i \cap C_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$), akkor van olyan $A_n, B_n \in \Omega$: $\mu(B_n) = 0$, hogy $C_n = A_n \cup N_n$ ahol $N_n \subset B_n$ ($n \in \mathbb{N}$) és $A_i \cap A_j = \emptyset$ ill. $N_i \cap N_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$), így

$$\begin{aligned} \tilde{\mu}\left(\bigcup_{n=0}^{\infty} C_n\right) &= \tilde{\mu}\left(\bigcup_{n=0}^{\infty} (A_n \cup N_n)\right) = \tilde{\mu}\left(\left(\bigcup_{n=0}^{\infty} A_n\right) \cup \left(\bigcup_{n=0}^{\infty} N_n\right)\right) = \\ &= \mu\left(\bigcup_{n=0}^{\infty} A_n\right) = \sum_{n=0}^{\infty} \mu(A_n) = \sum_{n=0}^{\infty} \tilde{\mu}(A_n \cup N_n), \end{aligned}$$

ui.

$$N_n \subset B_n \in \Omega : \quad \mu(B_n) = 0 \quad (n \in \mathbb{N}),$$

azaz

$$\bigcup_{n=0}^{\infty} N_n \subset \bigcup_{n=0}^{\infty} B_n,$$

$$\text{ahol } \mu\left(\bigcup_{n=0}^{\infty} B_n\right) = 0.$$

- $\tilde{\mu}$ teljes, ui. legyen

$$C \subset A \cup N \in \tilde{\Omega} : \quad \tilde{\mu}(A \cup N) = \mu(A) = 0,$$

²² $\tilde{\mu}$ "jól definiált", azaz, ha

$$A \cup N = A' \cup N' \quad (A, A' \in \Omega, N \subset B, N' \subset B' : B, B' \in \Omega : \mu(B) = \mu(B') = 0),$$

akkor $\mu(A) = \mu(A')$, ui.

$$A \subset A \cup N = A' \cup N' \subset A' \cup B',$$

ezért

$$\mu(A) \leq \mu(A' \cup B') = \mu(A') + \mu(B') = \mu(A'),$$

ill. hasonlóan kapjuk, hogy $\mu(A') \leq \mu(A)$.

ekkor $C \subset A \cup B$, ahol

$$A \cup B \in \Omega: \quad \mu(B) = 0,$$

így

$$\mu(A \cup B) = \mu(A) + \mu(B) = 0.$$

Tehát

$$C = \emptyset \cup (C \cap (A \cup B)) \in \tilde{\Omega},$$

ui. $\emptyset \in \Omega$ és

$$C \cap (A \cup B) \subset A \cup B: \quad \mu(A \cup B) = 0.$$

- Ha $C \in \Omega$, akkor

$$C = C \cup \emptyset \in \tilde{\Omega} \quad \text{és} \quad \tilde{\mu}(C) = \mu(C).$$

- Legyen ha (X', Ω', μ') olyan teljes mértéktér, hogy $\Omega \subset \Omega'$ és $\mu'|_{\Omega} = \mu$, ekkor minden $A \in \Omega: \mu(A) = 0$ esetén

$$A \in \Omega', \quad \mu'(A) = \mu(A) = 0,$$

így a teljesség miatt $\forall B \subset A: B \in \Omega'$, azaz $C \cup B \in \Omega'$ ($C \in \Omega$). Így $\tilde{\Omega} \subset \Omega'$ és

$$\mu'(C \cup B) = \mu'(C) = \mu(C) = \tilde{\mu}(C \cup B). \quad \blacksquare$$

26. Mutassuk meg, hogy A Borel-mérhető halmaz, pontosabban $A \in \Omega_1$ teljesül!

$$(a) A := \mathbb{Q} \cap [-1, 1], \quad (b) A := \left\{ x \in \mathbb{R} : \cos(x) \geq \sqrt{2}/2 \right\}.$$

Útm.

(a) A megszámlálható.

$$(b) A = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[2k\pi - \frac{\pi}{4}, 2k\pi + \frac{\pi}{4} \right]. \quad \blacksquare$$

27. Mutassuk meg, hogy az

$$A := \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \left(n, \frac{n^2 + 1}{n} \right] \times (0, 1]$$

halmazra $A \in \Omega_2$ teljesül, majd számítsuk ki a $\mu_2(A)$ mértéket!

Útm. $A \in \Omega_2$, ui. belátható, hogy A az

$$A_n := \left(n, \frac{n^2 + 1}{n} \right] \times (0, 1] \quad (n \in \mathbb{N})$$

négyzetek diszjunkt uniója, így

$$\mu_2(A) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu_2(A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{1}{n} \cdot 1 = +\infty. \quad \blacksquare$$

28. Legyen

$$A := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y = 0\}.$$

Mutassuk meg, hogy $A \in \Omega_2$, illetve $\mu_2(A) = 0$ teljesül!

Útm. Lévén, hogy $A \subset \mathbb{R}^2$ zárt halmaz, ezért $A \in \Omega_2$. Legyen $\varepsilon > 0$, $n \in \mathbb{N}$, továbbá

$$A_n := \left([-n, -n + 1) \times \left[-\frac{\varepsilon}{2^n}, \frac{\varepsilon}{2^n}\right) \right) \cup \left([n - 1, n) \times \left[-\frac{\varepsilon}{2^n}, \frac{\varepsilon}{2^n}\right) \right).$$

Ekkor $A \subset B := \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n$, és így

$$\mu_2(A) \leq \mu_2(B) = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_2(A_n) = \sum_{n=1}^{\infty} 4 \cdot \frac{\varepsilon}{2^n} = 4\varepsilon,$$

ahonnan $\mu_2(A) = 0$ következik. \blacksquare

29. Legyen $d \in \mathbb{N}$, valamint $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_d) : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ sima út. Mutassuk meg, hogy a

$$\gamma := \{\varphi(t) \in \mathbb{R}^d : t \in [a, b]\}$$

sima görbe Lebesgue-nullmértékű halmaz, azaz tetszőleges $\varepsilon > 0$ esetén van olyan

$$Q_n := \left\{ r = (x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d : \max_{1 \leq i \leq d} |x_i - a_i^{(n)}| \leq \frac{\delta_n}{2} \right\} \quad (n \in \mathbb{N})$$

– d -dimenziós $\mathbf{a}^{(n)} := (a_1^{(n)}, \dots, a_d^{(n)})$ középpontú és δ_n oldalhosszú kockákból álló sorozat, amelyre

$$\gamma \subset \bigcup_{n \in \mathbb{N}} Q_n \quad \text{és} \quad \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu_d(Q_n) < \varepsilon$$

teljesül!

Útm. Mivel φ folytonosan differenciálható, ezért a Lagrange-egyenlőtlenség következtében

$$\|\varphi(t) - \varphi(s)\|_\infty \leq M|t - s| \quad (t, s \in [a, b]),$$

ahol

$$M := \sup_{t \in [a, b]} \|\varphi'(t)\|_\infty.$$

Ha $M = 0$, akkor γ egyelemű, azaz Lebesgue-nullmértékű halmaz. Ha $M > 0$, akkor tetszőleges $\varepsilon > 0$ számhoz van olyan $K \in \mathbb{N}$, hogy $\frac{M^d}{K^{d-1}} < \varepsilon$. Ha

$$I_n := \left[a_n, a_n + \frac{b-a}{K} \right] := \left[a + \frac{n-1}{K}(b-a), a + \frac{n}{K}(b-a) \right] \quad (n \in \mathbb{N} \cap [1, K])$$

akkor $[a, b] = \bigcup_{n=1}^K I_n$ és

$$\varphi[I_n] \subset Q_n := \left\{ r = (x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d : \max_{1 \leq i \leq d} |x_i - \varphi_i(a_n)| \leq \frac{M}{2K} \right\}.$$

Így

$$\gamma = \bigcup_{n=1}^K \varphi[I_n] \subset \bigcup_{n=1}^K Q_n \subset \mathbb{R}^d$$

és

$$\mu_d(Q_n) = \frac{M^d}{K^d}, \quad \sum_{n=1}^K \mu_d(Q_k) \leq \frac{M^d}{K^{d-1}} < \varepsilon. \quad \blacksquare$$

30. Legyen (X, Ω) mérhető tér, $\mu_\Omega \rightarrow [0, +\infty]$ pedig olyan leképezés, amelyre $\mu(\emptyset) = 0$ és

$$\mu(A \cup B) = \mu(A) + \mu(B) \quad (A, B \in \Omega : A \cap B = \emptyset)$$

teljesül. Mutassuk meg, hogy ha tetszőleges $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) izoton halmzsorozat esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mu(A_n) = \mu \left(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n \right)$$

teljesül, akkor μ mérték!

Útm. Azt kell megmutatni, hogy μ szigma-additív. Valóban, ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmzsorozat, amelyre $A_k \cap A_l = \emptyset$ ($k, l \in \mathbb{N} : k \neq l$), akkor indukcióval belátható, hogy

$$\mu \left(\bigcup_{k=1}^m A_k \right) = \sum_{k=1}^m \mu(A_k) \quad (m \in \mathbb{N});$$

így a

$$B_m := \bigcup_{k=1}^m A_k \quad (m \in \mathbb{N})$$

mérhető halmazok izoton sorozata, ahonnan

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^m \mu(A_k) = \lim_{m \rightarrow \infty} \mu \left(\bigcup_{k=1}^m A_k \right) = \lim_{m \rightarrow \infty} \mu(B_m) = \mu \left(\bigcup_{m=1}^{\infty} B_m \right) = \mu \left(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n \right)$$

következik. ■

1.9. 9. gyakorlat

1.9.1. A gyakorlat anyaga

Definíció. Legyen (X_i, Ω_i) ($i \in \{1,2\}$) mérhető tér. Azt mondjuk, hogy $f : X_1 \rightarrow X_2$ **mérhető**, /ill. (Ω_1, Ω_2) -**mérhető**/, ha

$$f^{-1}[B] \in \Omega_1 \quad (B \in \Omega_2). \quad \diamond$$

Feladat. Legyen (X_i, Ω_i) ($i \in \{1,2\}$) mérhető tér, $\mu_1 : \Omega_1 \rightarrow [0, +\infty]$ mérték, $f : X_1 \rightarrow X_2$ mérhető leképezés. Igazoljuk, hogy

$$\mu_2(A) := \mu_1(f^{-1}[A]) \quad (A \in \Omega_2)$$

mérték!

Útm.

1. $\mu_2 \geq 0$, ui. $\mu_1 \geq 0$;
2. $\mu_2(\emptyset) = \mu_1(f^{-1}[\emptyset]) = \mu_1(\emptyset) = 0$;
3. ha

$$A_n \in \Omega_2 \quad (n \in \mathbb{N}) : \quad A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i \neq j : i, j \in \mathbb{N}),$$

akkor

- $f^{-1}[A_n] \in \Omega_1$ ($n \in \mathbb{N}$);
- $f^{-1}[A_i] \cap f^{-1}[A_j] = f^{-1}[A_i \cap A_j] = f^{-1}[\emptyset] = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$);
- továbbá

$$\begin{aligned} \mu_2\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right) &= \mu_1\left(f^{-1}\left[\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right]\right) = \mu_1\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} f^{-1}[A_n]\right) = \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} \mu_1(f^{-1}[A_n]) = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_2(A_n). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Igazoljuk, hogy ha (X_1, Ω_1) , (X_2, Ω_2) és (X_3, Ω_3) mérhető tér, $f : X_1 \rightarrow X_2$ és $g : X_2 \rightarrow X_3$ mérhető függvények, akkor $g \circ f : X_1 \rightarrow X_3$ is mérhető függvény!

Útm. Ha $A \in \Omega_3$, akkor

$$(g \circ f)^{-1}[A] = f^{-1}[g^{-1}[A]].$$

Továbbá g mérhetősége következtében

$$B := g^{-1}[A] \in \Omega_2,$$

ill. f mérhetőségét felhasználva

$$f^{-1}[g^{-1}[A]] = f^{-1}[B] \in \Omega_1$$

adódik. ■

Emlékeztető. Azt mondtuk, hogy

- $A \subset \mathbb{R}$ **Borel-halmaz**, ha $A \in \Omega_1$;
- $A \subset \overline{\mathbb{R}}$ **Borel-halmaz**, ha alkalmas $B \in \Omega_1$ esetén $B \subset A$ és $(A \setminus B) \cap \mathbb{R} = \emptyset$. ◇

Tétel. Legyen (X, Ω) mérhető tér és $*$ $\in \{<, >, \leq, \geq\}$. Ekkor

1. $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ pontosan akkor (Borel-) mérhető, ha minden $\alpha \in \mathbb{R}$ esetén

$$\{f * \alpha\} := \{x \in X : f(x) * \alpha\} \in \Omega$$

2. ha az $f, g : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ mérhető, úgy

$$\{f * g\} := \{x \in X : f(x) * g(x)\} \in \Omega,$$

ahol $*$ $\in \{<, >, \leq, \geq, =, \neq\}$.

Biz. (Házi feladat: TK) ■

Következmények.

1. Ha
- $A \subset X$
- ,

$$\chi_A(x) := \begin{cases} 1 & (x \in A), \\ 0 & (x \notin A) \end{cases} \quad (x \in X),$$

úgy χ_A pontosan akkor mérhető, ha $A \in \Omega$, hiszen ha $\alpha \in \mathbb{R}$, akkor

$$\chi_A^{-1} [[\alpha, +\infty]] = \begin{cases} \emptyset & (\alpha > 1), \\ A & (0 < \alpha \leq 1), \\ X & (\alpha \leq 0). \end{cases}$$

Ez pl. azt jelenti, hogy a Dirichlet-függvény mérhető (hiszen $\mathbb{Q} \in \Omega_1$).

2. Ha $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ állandófüggvény (értékkészlete egyelemű), akkor triviálisan mérhető, hiszen bármely $\alpha \in \mathbb{R}$ esetén $f^{-1} [[\alpha, +\infty]]$ vagy az üres halmazzal, vagy pedig X -szel egyenlő.
3. Ha valamely $p \in \mathbb{N}$ esetén $X := \mathbb{R}^p$ és $\Omega := \Omega_p$, továbbá az $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ függvény folytonos, akkor bármely $\alpha \in \mathbb{R}$ esetén

$$\{f \geq \alpha\} = \{x \in X : f(x) \geq \alpha\} \in \mathcal{C}_p \subset \Omega_p,$$

azaz f Borel-mérhető.

4. ha $f \in \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, akkor minden mérhető $g : X \rightarrow \mathbb{R}$ függvény esetén $f \circ g : X \rightarrow \mathbb{R}$ is mérhető.
5. ha $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ mérhető függvény, akkor minden $p \in (0, +\infty)$ esetén $|f|^p : X \rightarrow [0, +\infty]$ is mérhető, ui.

$$\{|f| \geq \alpha\} = \{f \leq -\alpha\} \cup \{f \geq \alpha\}$$

(zárt halmazok véges uniója zárt) miatt $|f|$ is mérhető és minden $\alpha \in \mathbb{R}$ esetén

$$\{|f|^p \geq \alpha\} = \begin{cases} X & (\alpha \leq 0), \\ \{|f| \geq \alpha^{1/p}\} & (\alpha > 0) \end{cases} \in \Omega.$$

6. Ha $I \subset \mathbb{R}$ intervallum, $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ monoton függvény, akkor f mérhető, ui. pl. a monoton növekedő esetben bármely $\alpha \in \mathbb{R}$ esetén az $f^{-1} [[-\infty, \alpha]]$ nívóhalmaz vagy üres, vagy pedig olyan intervallum, amelynek baloldali határpontja $\inf(I)$, jobboldali határpontja pedig

$$\sup\{x \in I : f(x) \leq \alpha\}. \quad \blacksquare$$

Feladat. Legyen (X, Ω) mérhető tér, $f : X \rightarrow \mathbb{R} : |f|$ mérhető. Igaz-e, hogy ekkor f is mérhető?²³

Útm. Nem. Íme két ellenpélda:

1. $X := \{0, 1, 2\}$, $\Omega := \{\emptyset, X, \{0\}, \{1, 2\}\}$ (nyilván X -beli σ -algebra). Az

$$f(0) := f(1) := 1, \quad f(2) := -1$$

függvényre $\{f = -1\} = \{2\} \notin \Omega$, azaz f nem mérhető, de $|f|$ triviálisan az.

2. $X := \mathbb{R}$, $\Omega := \{\emptyset, X\}$ (nyilván X -beli σ -algebra). Az

$$f(x) := \begin{cases} 1 & (x \geq 0), \\ -1 & (x < 0) \end{cases} \quad (x \in \mathbb{R})$$

függvényre $|f| = 1$ mérhető, de f nem, ui. $\{f = -1\} = (-\infty, 0) \notin \Omega$. \blacksquare

Emlékeztető. Ha (X, Ω, μ) mértéktér, akkor

- az $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre

1. $f \in L_0 := L_0(\mu)$ ²⁴ \iff (f mérhető és \mathcal{R}_f véges), továbbá egy $f \in L_0$ kanonikus alakja:

$$f = \sum_{y \in \mathcal{R}_f} y \cdot \chi_{\{f=y\}}.$$

²³ Ha f mérhető, akkor $|f|$ is mérhető, ui. $|f| = \sup\{f, -f\}$.

²⁴ f lépcsősfüggvény.

2. $f \in L_0^+ := L_0^+(\mu)^{25} \iff (f \in L_0 \text{ és } f \geq 0)$, továbbá egy $f \in L_0^+$ függvény (μ mérték szerinti) integrálja:

$$\int f \, d\mu := \sum_{y \in \mathcal{R}_f} y \cdot \mu(\{f = y\}) \in [0, +\infty].$$

Megjegyzés. Karakterisztikus függvény integrálja. Legyen $A \subset X$. Így $\chi_A \in L_0^+$ pontosan akkor teljesül, ha $A \in \Omega$, és ekkor

$$\int \chi_A \, d\mu = 1 \cdot \mu(A) + 0 \cdot \mu(X \setminus A) = \mu(A).$$

- az $f : X \rightarrow [0, +\infty]$ függvényre
 1. $f \in L^+ := L^+(\mu) \iff \exists f_n \in L_0^+ (n \in \mathbb{N}) : (f_n) \nearrow f$;
 2. $f \in L^+ \iff f$ mérhető, továbbá egy $f \in L^+$ függvény (μ mérték szerinti) integrálja:

$$\int f \, d\mu := \lim \left(\int f_n \, d\mu \right);$$

3. ha $f \in L^+$, akkor $\int f \, d\mu = 0 \iff f = 0$ (μ -m.m.). \diamond

Példa. Adott (X, Ω) mérhető tér, $\omega \in X$, $\{\omega\} \in \Omega$, ill.

$$\delta_\omega(A) := \begin{cases} 1 & (\omega \in A), \\ 0 & (\omega \notin A) \end{cases} \quad (A \in \Omega)$$

Dirac-mérték esetén

$$f \in L^+ \implies \int f \, d\delta_\omega = f(\omega), \quad \text{ui.}$$

- ha $f \in L_0^+$, akkor

$$f = \sum_{\alpha \in \mathcal{R}_f} \alpha \cdot \chi_{\{f=\alpha\}},$$

ezért egyetlen olyan $\alpha \in \mathcal{R}_f$ van, amelyre $\omega \in \{f = \alpha\}$. Mivel δ_ω definíciója miatt $\delta_\omega(\{f = \alpha\}) = 1$, ha $\alpha = f(\omega)$, különben $\delta_\omega(\{f = \alpha\}) = 0$, így

$$\int f \, d\delta_\omega = \sum_{\alpha \in \mathcal{R}_f} \alpha \cdot \delta_\omega(\{f = \alpha\}) = f(\omega).$$

²⁵ f nemnegatív lépcsősfüggvény.

- ha $f \in L^+$, akkor van olyan $f_n \in L_0^+$ ($n \in \mathbb{N}$): $(f_n) \nearrow f$, így

$$\int f \, d\delta_\omega = \lim \left(\int f_n \, d\delta_\omega \right) = \lim (f_n(\omega)) = f(\omega). \quad \blacksquare$$

Példa. Legyen $X := \mathbb{N}$, $\Omega := \mathcal{P}(X)$, $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ mérték,

$$\alpha_n := \mu(\{n\}) \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Ekkor $L^+ = [0, +\infty]^\mathbb{N}$ és bármely $f \in L^+$ függvényre (azaz az $f : \mathbb{N} \rightarrow [0, +\infty]$ sorozatra)

$$\int f \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} f(n) \cdot \alpha_n.$$

Útm.

- $f \in L^+ \Leftrightarrow f : \mathbb{N} \rightarrow [0, +\infty]$ és mérhető, azaz minden $A \subset \overline{\mathbb{R}}$ Borel-halmaz esetén

$$f^{-1}[A] \in \Omega = \mathcal{P}(\mathbb{N}),$$

ami triviálisan igaz.

- Legyen $f \in L^+$, $n \in \mathbb{N}$ és

$$f_n(k) := \begin{cases} 0 & (k > n), \\ \min\{n, f(k)\} & (k \leq n) \end{cases} \quad (k \in \mathbb{N})$$

$$\left/ f_n = \sum_{k=1}^n f(k) \chi_{\{k\}}, \text{ azaz } f_n = (f(0), \dots, f(n), 0, 0, \dots) \right/ ,$$

ekkor

$$f_n \in L_0^+ \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad f_n \uparrow f \quad (n \rightarrow \infty).$$

Így

$$\int f \, d\mu = \lim \left(\int f_n \, d\mu \right) = \lim \left(\sum_{k=1}^n f(k) \mu(\{k\}) \right) = \lim \left(\sum_{k=1}^n f(k) \alpha_k \right) = \sum_{n=1}^{\infty} f(n) \alpha_n. \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. Ha pl. μ a számosság mérték (vö. 8. gyakorlat), akkor

$$\alpha_n = 1 \quad (n \in \mathbb{N}),$$

és így

$$\int f \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} f(n)$$

teljesül. \square

Emlékeztető. Ha (X, Ω, μ) mértéktér, akkor

- (B. Levi) $f_n \in L^+$ ($n \in \mathbb{N}$) esetén

$$1. (f_n) \nearrow \implies f := \lim(f_n) = \sup_n(f_n) \in L^+ \text{ és}$$

$$\int f \, d\mu = \lim \left(\int f_n \, d\mu \right) = \sup_n \left(\int f_n \, d\mu \right).$$

$$2. \sum_{n=1}^{\infty} f_n \in L^+ \text{ és}$$

$$\int \sum_{n=1}^{\infty} f_n \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int f_n \, d\mu.$$

- $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}} \implies$

– f mérhető $\iff f^\pm \in L^+$, ahol

$$f^+ := \max\{f, 0\} = \frac{|f| + f}{2}, \quad f^- := -\min\{f, 0\} = \frac{|f| - f}{2};$$

– $f \in L \iff \left(f \text{ mérhető és } \int f^+ \, d\mu - \int f^- \, d\mu \in \mathbb{R} \right)^{26}$, továbbá $f \in L$ esetén

$$\int f \, d\mu := \int f^+ \, d\mu - \int f^- \, d\mu.$$

Megjegyzés. Ha μ véges mérték: $\mu(X) < +\infty$, akkor bármely korlátos és mérhető $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ függvény esetén $f \in L$. \diamond

Feladat. Igazoljuk, hogy ha (X, Ω, μ) mértéktér, $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ mérhető függvény és $a, p \in (0, +\infty)$, akkor

$$\mu(\{|f| \geq a\}) \leq \frac{1}{a^p} \cdot \int |f|^p \, d\mu$$

teljesül (**Markov-egyenlőtlenség**)!

Útm. Ha $A := \{|f| \geq a\}$, akkor $A \in \Omega$ és $|f|^p \geq a^p \chi_A$, így

$$\mu(\{|f| \geq a\}) = \int \chi_A \, d\mu \leq \int \frac{|f|^p}{a^p} \, d\mu = \frac{1}{a^p} \int |f|^p \, d\mu. \quad \blacksquare$$

²⁶ f (μ -)integrálható függvény

Következmények.

1. Ha $\int |f|^p d\mu < +\infty$, akkor

$$\lim_{a \rightarrow +\infty} \mu(\{|f| \geq a\}) = 0.$$

2. Ha $\int |f| d\mu = 0$, akkor μ folytonossága (vö. **J** Függelék) következtében

$$\begin{aligned} \mu(\{x \in X : f(x) \neq 0\}) &= \mu\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} \left\{|f| \geq \frac{1}{n}\right\}\right) = \mu\left(\lim_{n \rightarrow \infty} \left\{|f| \geq \frac{1}{n}\right\}\right) = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \mu\left(\left\{|f| \geq \frac{1}{n}\right\}\right) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} n \int |f| d\mu = 0. \end{aligned}$$

3. Ha (X, Ω, μ) mértéktér, $f \in L$, az

$$F := f - \int f d\mu$$

függvényre $0 < \|F\|_2 < +\infty$, akkor tetszőleges $0 < \lambda \in \mathbb{R}$ esetén

$$\mu(\{|F| \geq \lambda \|F\|_2\}) \leq \frac{1}{\lambda^2}$$

(Csebisev-egyenlőtlenség), ui.

$$\mu(\{|F| \geq \lambda \|F\|_2\}) = \mu(\{|F|^2 \geq \lambda^2 \|F\|_2^2\}) \leq \frac{1}{\lambda^2 \|F\|_2^2} \cdot \int |F|^2 d\mu = \frac{1}{\lambda^2 \|F\|_2^2} \cdot \|F\|_2^2 = \frac{1}{\lambda^2}. \quad \blacksquare$$

HÁZI FELADAT. A **J** Függelék ismeretanyaga.

1.9.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Legyen (X, Ω) mérhető tér. Határozzuk meg az összes $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ Borel-mérhető függvényt az alábbi esetekben!

- (a) $\Omega := \mathcal{P}(X)$;
- (b) $\Omega := \{\emptyset, X\}$;
- (c) $\Omega := \{\emptyset, X, A, A^c\}$, ahol $A \subset X$.

Útm.

- (a) Ha $\Omega := \mathcal{P}(X)$, akkor nyilvánvalóan minden függvény mérhető.
- (b) Ha $\Omega := \{\emptyset, X\}$, akkor pontosan az állandó függvények lesznek mérhetőek.
- (c) Ha $A \subset X$ és $\Omega := \{\emptyset, X, A, A^c\}$, úgy az $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ függvény pontosan akkor mérhető, ha f az A , ill. az A^c halmazon állandó, azaz alkalmas $a, b \in \mathbb{R}$ esetén

$$f = a\chi_A + b\chi_{A^c}. \quad \blacksquare$$

2. Mutassuk meg, hogy ha (X_1, Ω_1) és (X_2, Ω_2) mértéktér, $f : X_1 \rightarrow X_2$, továbbá valamely $X \subset \mathcal{P}(X_2)$ esetén

$$\Omega := \sigma(X),$$

úgy f pontosan akkor mérhető, ha fennáll az

$$f^{-1}[A] \in \Omega_1 \quad (A \in X)$$

tartalmazás!

Útm.

1. lépés. Mivel $A \in X \subset \Omega_2$, a szükségesség nyilvánvaló.

2. lépés. Legyen

$$\Omega := \{A \in \Omega_2 : f^{-1}[A] \in \Omega_1\}.$$

Ekkor az Ω halmazrendszer σ -algebra, hiszen

- $X_2 \in \Omega_2$, ui. $f^{-1}[X_2] = X_1 \in \Omega_1$,
- ha $A \in \Omega$, akkor

$$f^{-1}[X_2 \setminus A] = f^{-1}[X_2] \setminus f^{-1}[A] = X_1 \setminus f^{-1}[A] \in \Omega_1,$$

azaz $X_2 \setminus A \in \Omega$;

- ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor
 - $f^{-1}[A_n] \in \Omega_1$ ($n \in \mathbb{N}$), így $\bigcup_{n=0}^{\infty} f^{-1}[A_n] \in \Omega_1$, de
 - $\bigcup_{n=0}^{\infty} f^{-1}[A_n] = f^{-1} \left[\bigcup_{n=0}^{\infty} A_n \right] \in \Omega_1$, így $\bigcup_{n=0}^{\infty} A_n \in \Omega$.

Világos, hogy

$$f^{-1}[A] \in \Omega_1 \quad (A \in X)$$

miatt $X \subset \Omega$, így

$$\sigma(X) \subset \Omega, \quad \text{de} \quad \Omega \subset \Omega_2 \quad \text{és} \quad \sigma(X) = \Omega_2 \quad \Rightarrow \quad \Omega = \Omega_2,$$

tehát f mérhető. ■

3. Legyen $\Gamma \neq \emptyset$, majd tetszőleges $\gamma \in \Gamma$ esetén $(X_\gamma, \Omega_\gamma)$ mérhető tér, $X \neq \emptyset$, $f_\gamma : X \rightarrow X_\gamma$, továbbá

$$f_\gamma^{-1}(\Omega_\gamma) := \{f_\gamma^{-1}[A] \in \mathcal{P}(X) \mid A \in \Omega_\gamma\} \quad (\gamma \in \Gamma).$$

Igazoljuk, hogy ekkor

$$\Omega := \sigma \left(\bigcup_{\gamma \in \Gamma} f_\gamma^{-1}(\Omega_\gamma) \right)$$

a legszűkebb X -beli σ -algebra, amelyre az f_γ leképezés (Ω, Ω_γ) -mérhető!

Útm.

- $\forall \gamma \in \Gamma$: f_γ (Ω, Ω_γ) -mérhető, ui. ha $A \in \Omega_\gamma$, akkor

$$f_\gamma^{-1}[A] \in f_\gamma^{-1}(\Omega_\gamma) \subset \bigcup_{\gamma \in \Gamma} f_\gamma^{-1}(\Omega_\gamma) \subset \Omega.$$

- Legyen $\tilde{\Omega} \subset \mathcal{P}(X)$ σ -algebra és tegyük fel, hogy

$$\forall \gamma \in \Gamma \forall A \in \Omega_\gamma : f_\gamma^{-1}[A] \in \tilde{\Omega} \Rightarrow f_\gamma^{-1}(\Omega_\gamma) \subset \tilde{\Omega}.$$

Ekkor

$$\bigcup_{\gamma \in \Gamma} f_\gamma^{-1}(\Omega_\gamma) \subset \tilde{\Omega} \Rightarrow \Omega \subset \tilde{\Omega}. \quad \blacksquare$$

4. Legyen (X, Ω) mérhető tér, $f_n : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan mérhető függvényekből álló sorozat, amely pontonként konvergens, és

$$f(x) := \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) \quad (x \in X).$$

Igazoljuk, hogy ekkor az f határfüggvény is mérhető!

Útm. Vö. TK ■

5. Legyen $H \subset \mathbb{R}$ nyílt halmaz, $f : H \rightarrow \mathbb{R}$ deriválható függvény. Mutassuk meg, hogy f' Borel-mérhető!

Útm. Legyen $x \in H$. Ekkor alkalmas $n_x \in \mathbb{N}$ indexszel

$$x + \frac{1}{n} \in H \quad (n_x \leq n \in \mathbb{N}).$$

Világos, hogy az

$$f_n(x) := n \cdot \left(f\left(x + \frac{1}{n}\right) - f(x) \right) \quad (x \in H, n_x \leq n \in \mathbb{N})$$

függvények folytonosak, így mérhetőek. Mivel

$$f'(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) \quad (x \in H),$$

ezért f' is mérhető. ■

6. Legyen $n \in \mathbb{N}$, $p \in [0,1]$, továbbá $X := \{0,1,\dots,n\}$, majd tekintsük a

$$\mu(A) := \sum_{k \in A} \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \quad (A \in \mathcal{P}(X))$$

mértéket! Számítsuk ki az

$$f : X \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(k) := k$$

függvény esetében az

$$\int f d\mu$$

integrált!

Útm. Mivel

$$f(k) = \sum_{j=0}^n j \cdot \chi_{\{j\}}(k) \quad (k \in X),$$

ezért

$$\begin{aligned}
\int f \, d\mu &= \sum_{j=0}^n j \cdot \mu(\{j\}) = \sum_{j=1}^n j \cdot \binom{n}{j} \cdot p^j \cdot (1-p)^{n-j} = \\
&= n \cdot p \cdot \sum_{j=1}^n \frac{(n-1)!}{(j-1)! (n-j)!} \cdot p^{j-1} \cdot (1-p)^{(n-1)-(j-1)} = \\
&= n \cdot p \cdot \sum_{j=1}^n \binom{n-1}{j-1} \cdot p^{j-1} \cdot (1-p)^{(n-1)-(j-1)} = \\
&= n \cdot p \cdot \sum_{j=0}^{n-1} \binom{n-1}{j} \cdot p^j \cdot (1-p)^{(n-1)-j} = \\
&= np(p + (1-p))^{n-1} = np. \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

7. Legyen $X := [0,1]$, Ω az X Lebesgue-mérhető részhalmazainak a szigma-algebrája, λ pedig a számegyenesen értelmezett Lebesgue-mérték leszűkítése Ω -ra, továbbá tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$f_n : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad f_n(x) := \left(1 + \frac{x}{n}\right)^n e^{-x}.$$

Igazoljuk, hogy ekkor fennáll a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n \, d\lambda \in \mathbb{R}$$

reláció!

Útm.

1. lépés. Megmutatjuk, hogy bármely $x \in [0,1]$ esetén a

$$g : [1, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(t) := \left(1 + \frac{x}{t}\right)^t = \exp\left(t \cdot \ln\left(1 + \frac{x}{t}\right)\right)$$

függvény monoton növekedő. Valóban,

$$g'(t) = \left(\ln\left(1 + \frac{x}{t}\right) - \frac{\frac{x}{t}}{1 + \frac{x}{t}}\right) \cdot g(t) > 0 \quad (t \in [1, +\infty)),$$

hiszen $\frac{x}{t} \in [0,1]$, továbbá a

$$h : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad h(u) := \ln(1+u) - \frac{u}{1+u}$$

függvényre

$$h(0) = 0 \quad \text{és} \quad h'(u) = \frac{u}{(1+u)^2} \geq 0 \quad (u \in [0,1])$$

teljesül.

2. lépés. Világos, hogy bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f \in L^+$, és

$$f_n \nearrow 1 \in L^+ \quad (n \rightarrow \infty),$$

így Levi tételének következtében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n \, d\lambda = \int 1 \, d\lambda = 1 \cdot \lambda([0,1]) = 1. \quad \blacksquare$$

8. Legyen $X := [0,1]$, Ω az X Lebesgue-mérhető részhalmazainak a szigma-algebrája, λ pedig a számegegyenesen értelmezett Lebesgue-mérték leszűkítése Ω -ra. Mutassuk meg, hogy az

$$f(x) := 1 - x \quad (x \in [0,1])$$

függvényre $f \in L$, majd számítsuk ki az $\int f \, d\lambda$ (Lebesgue-)integrált!

Útm. Mivel f folytonos, ezért mérhető, így korlátosságából $f \in L$ következik. Ha tetszőleges $n \in \mathbb{N}$, ill. $k \in \{1, \dots, 2^n\}$ esetén

$$A_n := \left[\frac{k-1}{2^n}, \frac{k}{2^n} \right)$$

és

$$f_n(x) := \sum_{k=1}^{2^n} \left(1 - \frac{k}{2^n} \right) \chi_{A_n} \quad (x \in X),$$

akkor (f_n) monoton növekvő, továbbá

$$|f(x) - f_n(x)| \leq \frac{1}{2^n} \quad (x \in X).$$

Így Levi tételének következtében

$$\begin{aligned} \int f \, d\lambda &= \lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n \, d\lambda = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{k}{2^n} \right) \lambda(A_n) = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{k}{2^n} \right) \frac{1}{2^n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(2^n - \frac{2^n(2^n + 1)}{2 \cdot 2^n} \right) \frac{1}{2^n} = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{2} - \frac{1}{2 \cdot 2^n} \right) = \frac{1}{2}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

9. Legyen $X := [1, +\infty)$, Ω az X Lebesgue-mérhető részhalmazainak a szigma-algebrája, λ pedig a számegegyenesen értelmezett Lebesgue-mérték leszűkítése Ω -ra, továbbá $f : X \rightarrow [0, +\infty)$ monoton csökkenő függvény. Lássuk be, hogy igaz az

$$f \in L \iff \sum_{n=1}^{\infty} f(n) < +\infty$$

ekvivalencia!

Útm.

- 1. lépés.** Tegyük fel, hogy $f \in L$, azaz $\int f d\lambda < +\infty$. Mivel

$$\sum_{k=2}^{\infty} f(k)\chi_{(k-1,k]}(x) \leq f(x) \quad (x \in X),$$

ezért Levi tételének következtében

$$\sum_{k=2}^{\infty} f(k) = \lim_{n \rightarrow \infty} \int \sum_{k=1}^n f(k)\chi_{(k-1,k]} d\lambda = \int \sum_{k=1}^{\infty} f(k)\chi_{(k-1,k]} d\lambda \leq \int f d\lambda < +\infty.$$

- 2. lépés.** Tegyük fel, hogy $\sum_{n=1}^{\infty} f(n) < +\infty$. Mivel

$$f(x) \leq \sum_{k=1}^{\infty} f(k)\chi_{[k,k+1)}(x) \quad (x \in X),$$

ezért ismét Levi tételének felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \int f d\lambda &\leq \int \sum_{k=1}^{\infty} f(k)\chi_{[k,k+1)} d\lambda = \lim_{n \rightarrow \infty} \int \sum_{k=1}^n f(k)\chi_{[k,k+1)} d\lambda = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f(k) < +\infty. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

10. Igazoljuk, hogy az f függvény mérhető, majd számítsuk ki az $\int f d\mu_1$ integrál értékét!

(a) $f : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) := [e^x]$;

(b) $f : [0, +\infty) \rightarrow [0, +\infty)$, $f(x) := 2^{-\frac{x}{2}}$ ($x \in [n, n+1)$, $n \in \mathbb{N}_0$).

Útm.

- (a) Bármely $x \in [0, \ln(2)) =: A$ esetén $e^x \in [1, 2)$, ill. $x \in [\ln(2), 1] =: B$ esetén $e^x \in [2, e]$. Következésképpen, ha $x \in [0, 1]$, akkor

$$[e^x] = \chi_A(x) + 2 \cdot \chi_B(x).$$

Az f függvény tehát L_0^+ -beli, így

$$\int f \, d\mu_1 = \mu_1(A) + 2 \cdot \mu_1(B) = \ln(2) + 2(1 - \ln(2)) = 2 - \ln(2).$$

- (b) Legyen $A_n := [n, n+1)$ ($n \in \mathbb{N}$), továbbá tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$f_n : [0, +\infty) \rightarrow [0, +\infty), \quad f_n(x) := \sum_{k=0}^n 2^{-\frac{k}{2}} \cdot \chi_{A_k}.$$

Ekkor

$$f_n \nearrow f \quad (n \rightarrow \infty),$$

így

$$\int f \, d\mu_1 = \lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n \, d\mu_1 = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=0}^n 2^{-\frac{k}{2}} \cdot \mu_1(A_k) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2^k}} = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{2}-1}. \quad \blacksquare$$

1.10. 10. gyakorlat

1.10.1. A gyakorlat anyaga

Emlékeztető.

1. Ha (X, Ω, μ) mértéktér, akkor

- mérhető $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ függvény esetén jelölje

$$\|f\|_p := \begin{cases} \left(\int |f|^p d\mu \right)^{1/p} & (p \in (0, +\infty)), \\ \inf \{ \alpha \geq 0 : |f| \leq \alpha \text{ } (\mu\text{-m.m.}) \} & (p = +\infty), \end{cases}$$

- $L^p := \{f : X \rightarrow \mathbb{R} : f \text{ mérhető és } \|f\|_p < +\infty\}$ ($p \in [1, +\infty]$).
- $(\mu(X) < +\infty \text{ és } 1 \leq p \leq q \leq +\infty) \implies L^\infty \subset L^q \subset L^p \subset L^1$.

2. Ha $-\infty < a < b < +\infty$, $p \in [1, +\infty]$,

$$X := [a, b], \quad \Omega := \{A \subset [a, b] : A \in \Omega_1\}, \quad \mu(A) := \mu_1(A) \quad (A \in \Omega),$$

akkor ezen (X, Ω, μ) (teljes) mértéktér esetében $L^p[a, b] := L^p(\mu)$. Így, ha $1 \leq p \leq q \leq +\infty$, akkor

$$L^\infty[a, b] \subset L^q[a, b] \subset L^p[a, b] \subset L^1[a, b].$$

3. Ha $f \in \mathfrak{R}[a, b]$, akkor $f \in L^\infty[a, b]$ és $\int_a^b f = \int f d\mu$.

Megjegyzés. Ha $a, b \in \mathbb{R}$: $a < b$ és

$$f(x) := \begin{cases} 1 & (x \in [a, b] \cap \mathbb{Q}), \\ 0 & (x \in [a, b] \setminus \mathbb{Q}), \end{cases}$$

akkor $f \notin \mathfrak{R}[a, b]$ (vö. 3. gyakorlat), de $f \in L^\infty[a, b]$ következtében f (klasszikus értelemben) Lebesgue-integrálható: $f \in L^1[a, b]$, és

$$\int f d\mu = \mu([a, b] \cap \mathbb{Q}) = 0. \quad \diamond$$

Feladat. Adott $X \subset \mathbb{R}$, $\Omega := \{A \subset X \mid A \in \Omega_1\}$, $\mu := \mu_1|_\Omega$ és

1. $X := [1, +\infty)$,

$$f(x) := \frac{1}{x} \quad (x \in X)$$

esetén mutassuk meg, hogy $f \in L^2$, de $f \notin L^1$!

Útm.

- $f \geq f \cdot \chi_{[1,n]}$ ($n \in \mathbb{N}$), azaz

$$\int f \, d\mu \geq \int f \chi_{[1,n]} \, d\mu = \int_1^n \frac{1}{x} \, dx = \ln(n) \rightarrow +\infty \quad (n \rightarrow \infty),$$

így $\int |f| \, d\mu = +\infty$, azaz $f \notin L^1$.

- $f^2 = \sum_{n=1}^{\infty} f^2 \cdot \chi_{[n,n+1]}$, így B. Levi tétele miatt

$$\int |f|^2 \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int f^2 \cdot \chi_{[n,n+1]} \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int_n^{n+1} \frac{1}{x^2} \, dx = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{n+1} \right) = 1,$$

azaz $f \in L^2$.

Megjegyzés. Vegyük figyelembe, hogy itt μ nem véges! ■

2. $X := (0,1]$,

$$f(x) := \frac{1}{\sqrt{x}} \quad (x \in X)$$

esetén mutassuk meg, hogy $f \in L^1 \setminus L^2$ teljesül!

Útm.

- $\int |f| \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int f \cdot \chi_{[\frac{1}{n+1}, \frac{1}{n}]} \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int_{\frac{1}{n+1}}^{\frac{1}{n}} \frac{1}{\sqrt{x}} \, dx = 2 \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{\sqrt{n}} - \frac{1}{\sqrt{n+1}} \right) = 2,$
így $f \in L^1$.

- $\int |f|^2 \, d\mu \geq \int f^2 \chi_{[\frac{1}{n}, 1]} \, d\mu = \int_{\frac{1}{n}}^1 \frac{1}{x} \, dx = \ln(n) \rightarrow +\infty \quad (n \rightarrow \infty)$, így $f \notin L^2$.

Megjegyzés. Tehát az L^p terek közötti fenti tartalmazás valódi. ■

Feladat. Milyen $p \in [1, +\infty]$ esetén lesz $f \in L^p := L^p[1, +\infty)$, ha $2 \leq k \in \mathbb{N}$ és

$$f(x) := \frac{1}{1 + \sqrt[k]{x}} \quad (x \in [1, +\infty)) ?$$

- Legyen $p = +\infty$. Mivel $\lim_{+\infty} f = 0$, ezért $(0 <)f$ korlátos. f folytonossága következtében f mérhető, tehát $f \in L^\infty$.
- Legyen $p \in [1, +\infty)$. Az

$$f_n(x) := \begin{cases} f(x) & (x \in [1, n+1]), \\ 0 & (x \in (n+1, +\infty)) \end{cases} \quad (n \in \mathbb{N})$$

függvénysorozatra $f_n^p \in L^+$ ($n \in \mathbb{N}$) és nyilván $(f_n^p) \nearrow f^p$, továbbá Levi tétele miatt

$$\int |f|^p d\mu = \lim \left(\int f_n^p d\mu \right) = \lim \left(\int_1^{n+1} \frac{1}{(1 + \sqrt[k]{x})^p} dx \right).$$

Lévéen, hogy $[1, +\infty) = [1, k] \cup (k, +\infty)$, két eset van:

1. ha $p \in [1, k]$, akkor (vö. 1. gyakorlat)

$$\lim \left(\int_1^{n+1} \frac{1}{(1 + \sqrt[k]{x})^p} dx \right) = +\infty,$$

amiből $f \notin L^p$ következik.

2. ha $p \in (k, +\infty)$, akkor (vö. 1. gyakorlat)

$$\lim \left(\int_1^{n+1} \frac{1}{(1 + \sqrt[k]{x})^p} dx \right) < +\infty,$$

azaz $f \in L^p$. ■

Tétel. Ha $I \subset \mathbb{R}$ (nem egy pontból álló) intervallum, (I, Ω, μ) Lebesgue-stuktúra, azaz

$$\Omega := \{A \in \mathcal{P}(I) \mid A \in \Omega_1\}, \quad \mu := \mu_1|_\Omega,$$

továbbá $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, és minden $J \subset I$ kompakt intervallum esetén $f \in \mathfrak{R}(J)$, akkor a következő mondható:

$$f \in L^1 \iff \int_1 |f| \in \mathbb{R} \text{ (impropius Riemann-integrál konvergencia).}$$

Bizonyítás. Legyen $J_n \subset I$ olyan kompakt intervallum, hogy

$$J_n \subset J_{n+1} \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad \lim(\max(J_n)) = \sup(I), \quad \lim(\min(J_n)) = \inf(I).$$

Ekkor

$$|f| \chi_{J_n} \nearrow |f| \quad (n \rightarrow \infty),$$

így

$$\int |f| d\mu = \lim \left(\int |f| \cdot \chi_{J_n} d\mu \right) = \lim \left(\int_{\min(J_n)}^{\max(J_n)} |f| \right) = \int_I |f|$$

(impropius Riemann-integrál). Tehát

$$\int |f| d\mu < +\infty \quad \iff \quad \int_I |f| < +\infty.$$

Megjegyzés. $\int_I |f|$ helyett nem írható $\int_I f$, ui. ha pl.

$$f(x) := \frac{\sin(x)}{x} \quad (x \in (0, +\infty) =: I),$$

akkor $\int_0^{+\infty} f \in \mathbb{R}$ (vö. 1. gyakorlat), de $f \notin L^1(0, +\infty)$, hiszen a minden $n \in \mathbb{N}$ esetén fennálló

$$\left| \frac{\sin(x)}{x} \right| \geq \frac{|\sin(x)|}{(n+1)\pi} \quad (x \in [n\pi, (n+1)\pi]),$$

becslés miatt

$$\begin{aligned} \int |f| d\mu &\geq \int \sum_{n=1}^{\infty} |f| \chi_{[n\pi, (n+1)\pi]} d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int |f| \chi_{[n\pi, (n+1)\pi]} d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int_{n\pi}^{(n+1)\pi} \left| \frac{\sin(x)}{x} \right| dx \geq \\ &\geq \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(n+1)\pi} \int_{n\pi}^{(n+1)\pi} |\sin(x)| dx = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(n+1)\pi} \int_{\pi}^{2\pi} (-\sin(x)) dx = \\ &= \frac{2}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n+1} = +\infty. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Definíció. Legyen $X \neq \emptyset$, (X, Ω, μ) mértéktér, $f \in L^+$, $A \in \Omega$. Ekkor az

$$\int_A f \, d\mu := \int f \cdot \chi_A \, d\mu \in [0, +\infty]$$

számot vagy $+\infty$ -t az f függvény A **halmazon vett integráljának** nevezzük.

Megjegyzés. Ha $A = X$, akkor

$$\int_X f \, d\mu = \int f \cdot \chi_X \, d\mu = \int f \, d\mu.$$

Ezért szokás $\int f \, d\mu$ helyett az $\int_X f \, d\mu$ írásmódot használni. \square

Feladat. Igazoljuk, hogy ha (X, Ω, μ) mértéktér, $f \in L^+$, akkor a

$$\mu_f : \Omega \rightarrow [0, +\infty], \quad \mu_f(A) := \int_A f \, d\mu$$

leképezés (az f **súlyfüggvény** által generált) mérték!

Útm.

- Világos, hogy $\mu_f \geq 0$.
- Mivel bármely $f \in L^+$ esetén

$$f \cdot \chi_\emptyset = \chi_\emptyset \in L_0^+,$$

ezért $\mu_f(\emptyset) = \mu(\emptyset) = 0$.

- Ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmazzorozat, amelyre $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$), akkor az $A := \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n$ halmazzal

$$f \cdot \chi_A = \sum_{n=1}^{\infty} f \cdot \chi_{A_n}.$$

Így Levi tétele következtében

$$\mu_f(A) = \int f \cdot \chi_A \, d\mu = \int \left(\sum_{n=1}^{\infty} f \cdot \chi_{A_n} \right) \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \int f \cdot \chi_{A_n} \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_f(A_n). \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. Ha

$$f(x) := 1 \quad (x \in X),$$

akkor $\mu_f = \mu$, hiszen

$$\mu_f(A) = \int \chi_A d\mu = \mu(A) \quad (A \in \Omega). \quad \square$$

Példa. Ha $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra ($\Omega = \Omega_1, \lambda = \mu_1$), akkor bármely $A \in \Omega$ (Lebesgue-mérhető) halmaz esetén a

$$P : \Omega \rightarrow \mathbb{R}, \quad P(A) := \int_A \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp(-x^2/2) d\lambda(x)$$

leképezés valószínűségi mérték, ui. a fentiek következtében mérték, másrészt pedig

$$\begin{aligned} P(\mathbb{R}) &= \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp(-x^2/2) d\lambda(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp(-x^2/2) dx = \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp(-u^2) \sqrt{2} du = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot \sqrt{2} \cdot \sqrt{\pi} = 1. \end{aligned}$$

Emlékeztető (Lebesgue-tétel.) Legyen (X, Ω, μ) mértéktér, $p \in [1, +\infty)$, $f_n \in L^p$ ($n \in \mathbb{N}$) pedig olyan függvénysorozat, amelyre a következők igazak:

- μ -m.m. $x \in X$ esetén létezik a $\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x)$ határérték;
- alkalmas $F \in L^+$, az $\|F\|_p < +\infty$ feltételnek eleget tévő függvénnyel bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n(x)| \leq F(x) \quad (\mu\text{-m.m. } x \in X).$$

Ekkor

1. van olyan $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ mérhető függvény, amelyre $f = \lim(f_n)$ μ -m.m.;
2. minden 1.-beli f függvényre $f \in L^p$ és $\lim(\|f - f_n\|_p) = 0$. \diamond

HÁZI FELADAT. Az **K** Függelék ismeretanyaga.

Következmények.

1. („kis Lebesgue-tétel”.) Ha μ véges $[\mu(X) < +\infty]$ és valamely $0 \leq c \in \mathbb{R}$ számmal tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n(x)| \leq c \quad (\mu\text{-m.m. } x \in X),$$

akkor az $F \equiv c$ választással olyan majoránst kapunk, amelyre

$$\int F^p d\mu = c^p \cdot \mu(X) < +\infty.$$

2. Ha $p = 1$, akkor $[f \in L^1]$ és/

$$\int f d\mu = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\int f_n d\mu \right),$$

hiszen

$$\left| \int f d\mu - \int f_n d\mu \right| \leq \int |f - f_n| d\mu = \|f - f_n\|_1 \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty). \quad \blacksquare$$

Megjegyzések.

1. Az F majoránsfüggvénnyel megfogalmazott korlátossági feltétel nélkül nem igaz az állítás. Legyen ui. pl. $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, ill.

$$f_n := n \cdot \chi_{(0,1/n)} \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Ekkor

- (a) ha valamely $F \in L^+$ függvénnyel bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n| \leq F \quad (\lambda\text{-m.m.}), \quad \text{akkor} \quad F(x) \geq n \quad \left(\lambda\text{-m.m. } x \in I_n := \left(\frac{1}{n+1}, \frac{1}{n} \right) \right),$$

ahonnan

$$F \geq \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot \chi_{I_n} \quad \lambda\text{-m.m.}$$

következik. Így a Levi-tétel sorokra vonatkozó állítása, ill.

$$\lambda(I_n) = \frac{1}{n} - \frac{1}{n+1} = \frac{n+1-n}{n(n+1)} = \frac{1}{n(n+1)} \quad (n \in \mathbb{N})$$

következtében

$$\begin{aligned}\|F\|_1 &= \int F \, d\lambda \geq \int \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot \chi_{I_n} \, d\lambda = \sum_{n=1}^{\infty} \int n \cdot \chi_{I_n} \, d\lambda = \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot \lambda(I_n) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n+1} = +\infty,\end{aligned}$$

azaz $F \notin L^1$.

(b) nem teljesül a felcserélhetőségi állítás, azaz

$$\begin{aligned}\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\int f_n \, d\mu \right) &= \lim_{n \rightarrow \infty} \left(n \cdot \lambda \left(0, \frac{1}{n} \right) \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(n \cdot \frac{1}{n} \right) = 1 \neq 0 = \\ &= \int 0 \, d\mu = \int \lim_{n \rightarrow \infty} f_n \, d\mu.\end{aligned}$$

2. A $p = +\infty$ esetben nem igaz az állítás. Legyen ui. pl. $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, ill.

$$f_n := \chi_{(0, 1/n)} \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Ekkor

(a) bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^\infty$, továbbá $\lim_{n \rightarrow +\infty} f_n \equiv 0$;

(b) pl. az $F := 1$ függvény egy L^∞ -beli majoránsa az (f_n) függvénysorozatnak, továbbá a tétel 1. részében szereplő f függvény λ -m.m. nulla, de

$$\|f - f_n\|_\infty = \|f_n\|_\infty = \inf \{ \alpha \geq 0 : |\chi_{(0, 1/n)}| \leq \alpha \lambda\text{-m.m.} \} = 1 \quad (n \in \mathbb{N}). \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_1^{+\infty} \frac{\sqrt{x}}{1 + nx^3} \, dx$$

határértéket!

Útm. Ha

$$f_n(x) := \frac{\sqrt{x}}{1 + nx^3} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [1, +\infty)),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n(x)| \leq \frac{\sqrt{x}}{x^3} = x^{-5/2} =: F(x) \quad (x \in [1, +\infty)).$$

Mivel

$$\|F\|_1 = \int_1^{+\infty} |F| = \int_1^{+\infty} F = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_1^{\omega} x^{-5/2} dx = \dots = \frac{2}{3},$$

ezért egyrészt $F \in L^1[1, +\infty)$, másrészt pedig $f_n \in L^1[1, +\infty)$ ($n \in \mathbb{N}$). A tetszőleges $x \in [1, +\infty)$ esetén fenálló

$$f_n(x) \longrightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$$

határérték-reláció és a Lebesgue-tétel felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_1^{+\infty} \frac{\sqrt{x}}{1 + nx^3} dx = \int_1^{+\infty} 0 dx = 0. \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^2 \frac{1}{1 + x^n} dx$$

határértéket!

Útm. Ha

$$f_n(x) := \frac{1}{1 + x^n} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [0, 2]),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^1[0, 2]$,

$$|f_n(x)| \leq 1 =: F(x) \quad (x \in [0, 2]).$$

Világos, hogy $F \in L^1[0, 2]$, továbbá bármely $x \in [0, 2]$ esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = f(x) := \begin{cases} 1 & (x \in [0, 1]), \\ 1/2 & x = 1, \\ 0 & (x \in (1, 2]), \end{cases}$$

azaz (μ_1) -m.m. $x \in [0, 2]$ esetén $\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = \chi_{[0, 1]}(x)$, így a Lebesgue-tétel értelmében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^2 f_n(x) dx = \int_{[0, 2]} \chi_{[0, 1]} = \mu_1([0, 1]) = 1. \quad \blacksquare$$

1.10.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Mely $c \in (0, +\infty)$ esetén lesz az

$$f(x) := \frac{1}{x^c} \quad (x \in X)$$

függvény L^1 -beli az (X, Ω, λ) Lebesgue-struktúrára²⁷ vonatkozóan?

(a) $X := [1, +\infty)$;

(b) $X := (0, 1]$.

Útm. Mivel f pozitív értékű, azért

(a) $X := [1, +\infty)$ esetén

$$f \in L^1 \iff \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_1^\omega \frac{1}{x^c} dx < +\infty \iff c > 1.$$

(b) $X := (0, 1]$ esetén

$$f \in L^1 \iff \lim_{\alpha \rightarrow +0} \int_\alpha^1 \frac{1}{x^c} dx < +\infty \iff c < 1. \blacksquare$$

2. Mutassuk meg, hogy ha $((0, 1), \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, akkor az

$$f(x) := \frac{\cos(x)}{x^3} \quad (x \in (0, 1)),$$

függvényre nem teljesül az $f \in L^1$ tartalmazás!

Útm. Mivel

$$\cos(x) \geq \frac{\sqrt{2}}{2} \quad \left(x \in \left(0, \frac{\pi}{4}\right)\right)$$

és

$$(0, 1) \ni x \mapsto \frac{1}{x^3}$$

monoton csökkenő, ezért az $4 < n\pi$ feltételnek eleget tévő bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$\frac{\sqrt{2}}{2} \cdot n^3 \cdot \chi_{\left[\frac{1}{n+1}, \frac{1}{n}\right]} \leq f,$$

így az $n \rightarrow \infty$ határátmenetben

$$\int f d\lambda \geq \int \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot n^3 \cdot \chi_{\left[\frac{1}{n+1}, \frac{1}{n}\right]} d\lambda = \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot n^3 \cdot \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{n+1}\right) = \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{n^3}{n(n+1)} \rightarrow +\infty. \blacksquare$$

²⁷ Ez azt jelenti, hogy $\Omega = \{A \subset X : A \in \Omega_1\}$, $\lambda = \mu_1|_\Omega$.

3. Legyen (X, Ω, μ) mértéktér, $p, q \in [1, +\infty)$: $p < q$, továbbá $f \in L^p \cap L^q$. Igazoljuk, hogy ekkor bármely $r \in [p, q]$ számra $f \in L^r$ teljesül!

Útm. Ha $r \in [p, q]$, akkor

$$|f| \leq 1 \Rightarrow |f|^q \leq |f|^p, \quad \text{ill.} \quad |f| \geq 1 \Rightarrow |f|^p \leq |f|^q$$

következtében

$$|f|^r \leq |f|^p + |f|^q.$$

Ez azt jelenti, hogy $f \in L^r$. ■

4. Legyen $X := (0, 1/2]$, Ω az X Lebesgue-mérhető részhalmazainak a szigma-algebrája, μ pedig a számegyenesen értelmezett Lebesgue-mérték leszűkítése Ω -ra, $1 \leq p < +\infty$. Milyen $q \in [p, +\infty]$ esetén teljesül az

$$f(x) := x^{-1/p} \cdot (\ln(1/x))^{-2/p} \quad (x \in X)$$

függvényre az $f \in L^q$ tartalmazás?

Útm.

- $q = +\infty$:

$\liminf_0 f = +\infty$ miatt tetszőleges $0 < K \in \mathbb{R}$ számhoz van olyan $0 < \delta < 1/2$, hogy minden $x \in (0, \delta)$ esetén $f(x) > K$, tehát

$$\|f\|_\infty \geq K \quad ((0, \delta) \subset \{x \in \mathcal{D}_f : f(x) > K\}),$$

azaz

$$\mu(\{x \in \mathcal{D}_f : f(x) > K\}) \geq \delta,$$

így $\|f\|_\infty = +\infty$, azaz $f \notin L^\infty(0, 1/2]$.

- $q \in [p, +\infty)$:

Legyen $1 < n \in \mathbb{N}$, $f_n := f \cdot \chi_{[\frac{1}{n}, \frac{1}{2}]}$. Ekkor $f_n^q \in L^+$ ($1 < n \in \mathbb{N}$) és $f_n^q \nearrow f^q$ ($n \rightarrow \infty$). Tehát a Levi-tétel szerint

$$\int f^q d\mu = \lim \left(\int f_n^q d\mu \right) = \lim \left(\int_{1/n}^{1/2} \frac{1}{x^{q/p} \cdot \ln^{2q/p}(1/x)} dx \right).$$

Így

– $\boxed{q = p}$ esetén $\int f^q d\mu = \frac{1}{\ln(2)}$, azaz $f \in L^q$, ui.

$$\begin{aligned} \int_{1/n}^{1/2} \frac{1}{x \cdot \ln^2(1/x)} dx &= \int_{1/n}^{1/2} \frac{1/x}{\ln^2(1/x)} dx = \int_n^2 \frac{y}{\ln^2(y)} \cdot \frac{-1}{y^2} dy = \\ &= \int_2^n \frac{1}{y \cdot \ln^2(y)} dy = \left[\frac{-1}{\ln(y)} \right]_2^n = \frac{1}{\ln(2)} - \frac{1}{\ln(n)} \\ &\rightarrow \frac{1}{\ln(2)} \quad (n \rightarrow \infty). \end{aligned}$$

– $\boxed{q \in (p, +\infty)}$ esetén $\int f^q d\mu = +\infty$, azaz $f \notin L^q$, ui.

$$\begin{aligned} \int_{1/n}^{1/2} \frac{1}{x^{q/p} \cdot \ln^{2q/p}(1/x)} dx &\geq \int_{1/n}^{1/2} \frac{1}{x^{q/p} \cdot \ln^{2q/p}(2)} dx = \frac{1}{\ln^{2q/p}(n)} \cdot \\ &\cdot \int_{1/n}^{1/2} \frac{1}{x^{q/p}} dx = \frac{1}{\ln^{2q/p}(n)} \cdot \left[\frac{x^{1-(q/p)}}{1-(q/p)} \right]_{1/n}^{1/2} = \\ &= \frac{p}{(q-p) \ln^{2q/p}(n)} \cdot (n^{(q-p)/p} - 2^{(q-p)/p}) \\ &\rightarrow +\infty \quad (n \rightarrow \infty). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

5. Legyen (X, Ω, μ) Lebesgue-struktúra. Milyen $1 \leq p \leq +\infty$ esetén teljesül az

$$f(x) := \frac{1}{\sqrt{x}} \quad (x \in X := (0,1])$$

függvényre az $f \in L^p$ tartalmazás?

Útm.

- $\boxed{p = +\infty}$: $\liminf_0 f = +\infty$ miatt tetszőleges $0 < K \in \mathbb{R}$ -hez van olyan $0 < \delta < 1$, hogy minden $x \in (0, \delta)$ esetén $f(x) > K$, azaz

$$\|f\|_\infty \geq K \quad ((0, \delta) \subset \{x \in \mathcal{D}_f : f(x) > K\}),$$

tehát

$$\mu(\{x \in \mathcal{D}_f : f(x) > K\}) \geq \delta,$$

így $\|f\|_\infty = +\infty$, azaz $f \notin L^\infty(0,1]$;

- $\boxed{p \in [1, +\infty)}$: Legyen $1 \leq n \in \mathbb{N}$, $f_n := f \cdot \chi_{[\frac{1}{n}, 1]}$. Ekkor $f_n^p \in L^+$ ($1 < n \in \mathbb{N}$) és $f_n^p \nearrow f^p$, így a Levi-tétel szerint $f^p \in L^+$ és

$$\int |f|^p d\mu = \lim \left(\int f_n^p d\mu \right) = \lim \left(\int_{1/n}^1 \frac{1}{\sqrt{x^p}} dx \right).$$

Így

– $\boxed{p = 1}$ esetén $\int |f| d\mu = 2$, azaz $f \in L^1$, ui. $\int_{1/n}^1 \frac{1}{\sqrt{x}} dx = \left[2 - \frac{2}{\sqrt{n}} \right] \rightarrow 2$ ($n \rightarrow \infty$).

– $\boxed{p \in (1, +\infty)}$ esetén $\int |f|^p d\mu = \begin{cases} \frac{2}{2-p} & (p < 2), \\ +\infty & (p = 2), \\ +\infty & (p > 2) \end{cases}$ ($f \in L^p \iff p < 2$), ui.

$$\int_{1/n}^1 \frac{1}{\sqrt{x^p}} dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \left\{ \begin{array}{ll} \frac{2}{2-p} \cdot \left(1 - \frac{1}{\sqrt{n^{2-p}}} \right) & (p \neq 2) \\ \ln(n) & (p = 2) \end{array} \right\} \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{2}{2-p} & (p < 2), \\ +\infty & (p = 2), \\ +\infty & (p > 2) \end{cases} \quad (n \rightarrow \infty).$$

6. Mutassuk meg, hogy ha

$$f(x) := \begin{cases} \frac{(-1)^{n-1}}{n} & (n-1 \leq x < n, n \in \mathbb{N}), \\ 0 & (x < 0) \end{cases}$$

akkor az $\int_{\mathbb{R}} f$ improprius integrál konvergens, de nem igaz az $f \in L^1$ tartalmazás!

Útm. Vö. 1. beadható feladatsor! ■

7. Legyen $X := [1, +\infty)$, Ω az X Lebesgue-mérhető részhalmazainak a szigma-algebrája, λ pedig a számegegyenesen értelmezett Lebesgue-mérték leszűkítése Ω -ra, továbbá tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$f_n : [1, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}, \quad f_n(x) := \left(\frac{1}{x + \ln(x)} \right)^{1 + \frac{1}{n}}.$$

Igazoljuk, hogy ekkor fennáll a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n \, d\lambda = +\infty$$

reláció!

Útm.

- 1. lépés.** Megmutatjuk, hogy bármely $x \in [1, +\infty)$ esetén a

$$g : [1, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(t) := \left(\frac{1}{x + \ln(x)} \right)^{1 + \frac{1}{t}} = \exp \left(\left(1 + \frac{1}{t} \right) \ln \left(\frac{1}{x + \ln(x)} \right) \right)$$

függvény monoton növekedő. Valóban,

$$g'(t) = \frac{1}{t^2} \cdot \ln(x + \ln(x)) \cdot g(t) \geq 0 \quad (t \in [1, +\infty)).$$

- 2. lépés.** Világos, hogy bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f \in L^+$, és tetszőleges $x \in [1, +\infty)$ elemre

$$f_n(x) \nearrow f(x) := \frac{1}{x + \ln(x)} \quad (n \rightarrow \infty),$$

továbbá $f \in L^+$. Így Levi tételének következtében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n \, d\lambda = \int f \, d\lambda = \int_1^{+\infty} \frac{1}{x + \ln(x)} \, dx = +\infty,$$

hiszen

$$\frac{1}{x + \ln(x)} \geq \frac{1}{2x} \quad (x \in [1, +\infty)) \quad \text{és} \quad \int_1^{+\infty} \frac{1}{2x} \, dx = +\infty. \quad \blacksquare$$

8. Legyen (X, Ω, μ) mértéktér, $p, q, r \in [1, +\infty)$: $p < r < q$. A Hölder-egyenlőtlenség (vö. EA) felhasználásával mutassuk meg, hogy ekkor $L^p \cap L^q \subset L^r$, továbbá bármely $f \in L^p \cap L^q$ és alkalmas $\Theta \in (0, 1)$ esetén fennáll az

$$\|f\|_r \leq \|f\|_p^{1-\Theta} \cdot \|f\|_q^\Theta$$

egyenlőtlenség!

Útm. Ha $f \in L^p \cap L^q$ és

$$q_1 := \frac{p}{r(1-\Theta)}, \quad \text{ill.} \quad q_2 := \frac{q}{r\Theta}$$

akkor a Hölder-egyenlőtlenség következtében

$$\int |f|^r d\mu = \int |f|^{r\Theta} \cdot |f|^{r(1-\Theta)} d\mu \leq \left(\int |f|^{q_1} d\mu \right)^{\frac{\Theta r}{q_1}} \cdot \left(\int |f|^{q_2} d\mu \right)^{\frac{r(1-\Theta)}{q_2}}.$$

Itt

$$\frac{p}{r(1-\Theta)} > 1 \quad \Leftrightarrow \quad 1 - \Theta < \frac{p}{r},$$

továbbá

$$\frac{1}{q_1} + \frac{1}{q_2} = 1 = \frac{r(1-\Theta)}{p} + \frac{r\Theta}{q} \Leftrightarrow \frac{1}{r} - \frac{1}{p} = \Theta \left(\frac{1}{p} - \frac{1}{q} \right) \Leftrightarrow \Theta = \frac{p-r}{p-q} \cdot \frac{q}{r}. \quad \blacksquare$$

9. Legyen $X := (0,1]$ és (X, Ω, λ) Lebesgue-stuktúra. Mutassuk meg, hogy van olyan $f : (0,1] \rightarrow \mathbb{R}$ függvény, amelyre

$$f \in \left(\bigcap_{1 \leq p < +\infty} L^p \right) \setminus L^\infty$$

teljesül!

Útm. Ha

$$f(x) := \ln(1/x) \quad (x \in (0,1]),$$

akkor

- $\lim_0 f = +\infty$ miatt tetszőleges $0 < K \in \mathbb{R}$ -hez van olyan $0 < \delta < 1$, hogy minden $x \in (0, \delta)$ esetén $f(x) > K$, azaz

$$\|f\|_\infty \geq K \quad ((0, \delta) \subset \{x \in \mathcal{D}_f : f(x) > K\}),$$

azaz

$$\lambda(\{x \in \mathcal{D}_f : f(x) > K\}) \geq \delta,$$

így $\|f\|_\infty = +\infty$, azaz $f \notin L^\infty(0,1]$.

- bármely $p \in [1, +\infty)$ esetén

$$\int_0^1 |\ln(x)|^p dx = \int_0^{+\infty} t^p e^{-t} dt < +\infty,$$

(vö. Γ -függvényről tanultak) következtében $f \in L^p$. ■

10. Legyen

$$f(x) := 1 + x, \quad g(x) := 1 - x \quad (x \in [-1, 1]).$$

- (a) Indokoljuk meg, hogy bármely $p \in [1, +\infty]$ esetén $f, g \in L^p[-1, 1]$ teljesül!
 (b) Számítsuk ki a

$$\|f\|_p, \quad \|g\|_p, \quad \|f + g\|_p, \quad \|f - g\|_p$$

mennyiségeket!

- (c) Mutassuk meg, hogy igaz az

$$\|f + g\|_p^2 + \|f - g\|_p^2 = 2(\|f\|_p^2 + \|g\|_p^2) \iff p = 2$$

ekvivalencia!

Útm.

- (a) Mivel $f, g \in \mathfrak{R}[-1, 1]$, ezért bármely $p \in [1, +\infty)$ esetén

$$f, g \in L^\infty[-1, 1] \subset L^p[-1, 1].$$

- (b) Világos, hogy

- $p \in [1, +\infty)$ esetén

$$\|f\|_p^p = \int_{-1}^1 |f|^p = \int_{-1}^1 |1+x|^p dx = \frac{1}{p+1} [(1+x)^{p+1}]_{-1}^1 = \frac{2^{p+1}}{p+1},$$

$$\|g\|_p^p = \int_{-1}^1 |g|^p = \int_{-1}^1 |1-x|^p dx = -\frac{1}{p+1} [(1-x)^{p+1}]_{-1}^1 = \frac{2^{p+1}}{p+1},$$

$$\|f + g\|_p^p = \int_{-1}^1 |f + g|^p = \int_{-1}^1 2^p dx = 2^{p+1},$$

$$\|f - g\|_p^p = \int_{-1}^1 |f - g|^p = \int_{-1}^1 |2x|^p dx = 2^p \int_{-1}^1 |x|^p dx = \frac{2^{p+1}}{p+1};$$

- $p = +\infty$ esetén

$$\|f\|_\infty = \max\{|1+x| \in \mathbb{R} : x \in [-1,1]\} = 2,$$

$$\|g\|_\infty = \max\{|1-x| \in \mathbb{R} : x \in [-1,1]\} = 2,$$

$$\|f+g\|_\infty = \max\{|2| \in \mathbb{R} : x \in [-1,1]\} = 2,$$

$$\|f-g\|_\infty = \max\{|2x| \in \mathbb{R} : x \in [-1,1]\} = 2.$$

Így

- $p \in [1, +\infty)$ esetén

$$\begin{aligned} \|f+g\|_p^2 + \|f-g\|_p^2 &= (2^{2p+2})^{1/p} + \left(\frac{2^{2p+2}}{(p+1)^2}\right)^{1/p} = \\ &= 4 \left(\frac{2^{2p+2}}{(p+1)^2}\right)^{1/p} = 2(\|f\|_p^2 + \|g\|_p^2) \end{aligned}$$

pontosan akkor teljesül, ha

$$(p+1)^2 = 3^p, \quad \text{azaz} \quad p = 2;$$

- $p = +\infty$ esetén

$$\|f+g\|_\infty^2 + \|f-g\|_\infty^2 = 4 + 4 = 8 \neq 16 = 2 \cdot (4 + 4) = 2(\|f\|_\infty^2 + \|g\|_\infty^2). \quad \blacksquare$$

11. Legyen (X, Ω, μ) véges mértéktér. $1 \leq p < q < +\infty$. Mutassuk meg, hogy ekkor L^q mindenütt sűrű L^p -ben, azaz bármely $f \in L^p$ függvényhez és $\varepsilon > 0$ számhoz van olyan $g \in L^q$, hogy $\|f-g\|_p < \varepsilon$ teljesül!

Útm. Ha $f \in L^p$, akkor nyilván

$$f = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f \cdot \chi_{\{n-1 \leq |f| < n\}}.$$

Ha most

$$f_n := \sum_{k=-\infty}^n f \cdot \chi_{\{k-1 \leq |f| < k\}} \quad (n \in \mathbb{N})$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$f_n \in L^\infty \subset L^q \subset L^p, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} f_n = f, \quad |f_n| \leq |f| \in L^p.$$

Így a Lebesgue-tétel felhasználásával

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|f - f_n\|_p = 0,$$

ezért alkalmas $n \in \mathbb{N}$ index esetén $\|f - f_n\|_p < \varepsilon$. Így a

$$g := f_n \in L^q$$

választással

$$\|f - g\|_p < \varepsilon$$

teljesül. ■

12. Legyen $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, $f \in L^1$ olyan függvény, amelyre

$$\int f \, d\lambda = 0$$

teljesül. Mutassuk meg, hogy a

$$\mathcal{D} := \left\{ A \in \Omega : \int_A f \, d\lambda = 0 \right\}$$

halmaz Dynkin-rendszer (vö. **G** Függelék)!

Útm.

- A Lebesgue-tétel következtében

$$\int_{\mathbb{R}} f \, d\lambda = \int f \, d\lambda = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{(-\infty, n)} f \, d\lambda = 0,$$

így $\mathbb{R} \in \mathcal{D}$.

- Ha $A \in \mathcal{D}$, akkor

$$0 = \int f \, d\lambda = \int_A f \, d\lambda + \int_{\mathbb{R} \setminus A} f \, d\lambda = 0 + \int_{\mathbb{R} \setminus A} f \, d\lambda,$$

azaz $\mathbb{R} \setminus A \in \mathcal{D}$.

- Ha $A_n \in \mathcal{D}$ ($n \in \mathbb{N}$): $A_k \cap A_l = \emptyset$ ($k, l \in \mathbb{N} : k \neq l$), akkor az

$$A := \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n, \quad \text{ill.} \quad B_k := \bigcup_{n=1}^k A_n$$

halmazokkal és ismét a Lebesgue-tétel felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\int_A f \, d\lambda = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{B_k} f \, d\lambda = \lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^k \int_{A_n} f \, d\lambda = 0,$$

azzaz $A \in \mathcal{D}$. ■

13. Számítsuk ki a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{1}{3 + \sin(x/n) + x^{2n}} \, dx$$

határértéket!

Útm. Ha

$$f_n(x) := \frac{1}{3 + \sin(x/n) + x^{2n}} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [-\pi, \pi]),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^1[-\pi, \pi]$,

$$|f_n(x)| \leq \frac{1}{3 - |\sin(x/n)| + x^{2n}} \leq \frac{1}{2} =: F(x) \quad (x \in [-\pi, \pi]).$$

Világos, hogy $F \in L^1[-\pi, \pi]$, továbbá bármely $x \in [1, +\infty)$ esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = f(x) := \begin{cases} 1/3 & (|x| < 1), \\ 1/4 & |x| = 1, \\ 0 & (x \in [-\pi, -1) \cup (1, \pi]), \end{cases}$$

így a Lebesgue-tétel értelmében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\pi}^{\pi} f_n(x) \, dx = \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \, dx = \frac{1}{3} \cdot 2 = \frac{2}{3}. \quad \blacksquare$$

14. Legyen $\mathbf{d} \in \mathbb{N}$, $(\mathbb{R}^{\mathbf{d}}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, $(\Omega = \Omega_{\mathbf{d}}, \lambda = \mu_{\mathbf{d}})$, $f \in L^1$, továbbá $\phi : \mathbb{R}^{\mathbf{d}} \rightarrow \mathbb{R}$ folytonos és korlátos függvény. Igazoljuk, hogy ekkor fennáll a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int \phi\left(\frac{x}{n}\right) f(x) \, d\lambda(x) = \phi(0) \int f(x) \, d\lambda(x)$$

egyenlőség!

Útm. Legyen

$$f_n(x) := \phi\left(\frac{x}{n}\right) f(x) \quad (n \in \mathbb{N}, x \in \mathbb{R}^d).$$

Ekkor ϕ folytonossága következtében bármely $x \in \mathbb{R}^d$ esetén

$$f_n(x) \longrightarrow \phi(0)f(x) \quad (n \rightarrow \infty).$$

A ϕ függvény korlátossága következtében van olyan $K \geq 0$ szám, hogy bármely $x \in \mathbb{R}^d$ esetén $|\phi(x)| \leq K$, azaz

$$|f_n(x)| \leq K|f(x)| =: F(x).$$

Ez egrészt azt jelenti, hogy $F \in L^1$, másrészt pedig azt, hogy $f_n \in L^1$ ($n \in \mathbb{N}$), így teljesülnek a Lebesgue-tétel feltételei, ahonnan a fenti egyenlőség következik. ■

15. Számítsuk ki a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^{\infty} \sin\left(\frac{x}{n}\right) \exp\left(-\frac{n}{n+1} \cdot x^2\right) dx$$

határértéket!

Útm. Ha

$$f_n(x) := \sin\left(\frac{x}{n}\right) \exp\left(-\frac{n}{n+1} \cdot x^2\right), \quad F(x) := \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right) \quad (n \in \mathbb{N}, x \in \mathbb{R}),$$

akkor f_n és F folytonos, így (Borel-)mérhető függvények ($n \in \mathbb{N}$), továbbá (vö. **K** Függelék)

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |F(x)| dx = \int_{-\infty}^{+\infty} F(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-y^2} \sqrt{\frac{1}{2}} dy = \sqrt{\frac{\pi}{2}}$$

következtében $F \in L^1$. Mivel bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $\frac{1}{2} \leq \frac{n}{n+1}$, ezért

$$|f_n(x)| = \left| \sin\left(\frac{x}{n}\right) \exp\left(-\frac{n}{n+1} \cdot x^2\right) \right| \leq \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right) = F(x) \quad (x \in \mathbb{R}),$$

ahonnan $f_n \in L^1$ ($n \in \mathbb{N}$) is következik. A Lebesgue-tételből így azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^{\infty} \sin\left(\frac{x}{n}\right) \exp\left(-\frac{n}{n+1} \cdot x^2\right) dx &= \int_{-\infty}^{\infty} \lim_{n \rightarrow \infty} \sin\left(\frac{x}{n}\right) \exp\left(-\frac{n}{n+1} \cdot x^2\right) dx = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \sin(0) e^{-x^2} dx = 0 \end{aligned}$$

teljesül. ■

16. Számítsuk ki az alábbi határértékeket!

$$(a) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-3}^5 \cos\left(\frac{1}{1+nx}\right) dx;$$

$$(b) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{24} \sqrt[n]{x} dx;$$

$$(c) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^1 \sqrt[n]{\exp(nx) + n^2x} dx;$$

$$(d) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{+\infty} \frac{\exp(-\sin^2(n)x - x)}{n} dx;$$

$$(e) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\left(1 + \frac{x^2}{n}\right)^n} dx;$$

$$(f) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-1}^1 \operatorname{arctg}\left(\frac{n \cdot e^x}{\sin(x)}\right) dx;$$

$$(g) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{\ln(7)} \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k x^{2k}}{(2k)!} dx;$$

$$(h) \lim_{n \rightarrow \infty} \int_A \frac{1}{\|x\|^n} dx, \text{ ahol } A := \mathbb{R}^3 \setminus K_1(0) \text{ és } \|\cdot\| := \|\cdot\|_2.$$

Útm.

(a) Ha

$$f_n(x) := \cos\left(\frac{1}{1+nx}\right) \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [-3,5]),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^1[-3,5]$,

$$|f_n(x)| \leq 1 =: F(x) \quad (x \in [-3,5]).$$

Vilgágos, hogy $F \in L^1[-3,5]$, továbbá bármely $x \in [-3,5]$ esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = \cos(0) = 1,$$

így a Lebesgue-tétel értelmében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-3}^5 \cos\left(\frac{1}{1+nx}\right) dx = \int_{-3}^5 \cos(0) dx = 1.$$

(b) Ha

$$f_n(x) := \sqrt[n]{x} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [0,24]),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^1[0,24]$,

$$|f_n(x)| \leq 24 =: F(x) \quad (x \in [0,24]).$$

Világos, hogy $F \in L^1[0,24]$, továbbá bármely $x \in [0,24]$ esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = 1,$$

így a Lebesgue-tétel értelmében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{24} \sqrt[n]{x} dx = \int_0^{24} 1 dx = 24.$$

(c) Ha

$$f_n(x) := \sqrt[n]{\exp(nx) + n^2x} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [0,1]),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^1[0,1]$,

$$|f_n(x)| \leq \sqrt[n]{e^n + n^2} \leq \sqrt[n]{2e} \leq 2e =: F(x) \quad (x \in [0,1]).$$

Világos, hogy $F \in L^1[0,1]$, továbbá bármely $x \in [0,1]$ esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = e^x,$$

hiszen ha $x \in [0,1]$, akkor

$$e^x = \sqrt[n]{(e^x)^n} \leq f_n(x) \leq \sqrt[n]{(e^x)^n + n^2(e^x)^n} = \sqrt[n]{1 + n^2 e^x}.$$

Így a Lebesgue-tétel értelmében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^1 \sqrt[n]{\exp(nx) + n^2x} dx = \int_0^1 e^x dx = e - 1.$$

(d) Ha

$$f_n(x) := \frac{\exp(-\sin^2(n)x - x)}{n} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [0, +\infty)),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n(x)| \leq 1 \cdot e^{0-x} = e^{-x} =: F(x) \quad (x \in [0, +\infty)).$$

Mivel

$$\|F\|_1 = \int_0^{+\infty} |F| = \int_0^{+\infty} F = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_0^{\omega} e^{-x} dx = 1,$$

ezért egyrészt $F \in L^1[0, +\infty)$, másrészt pedig $f_n \in L^1[0, +\infty)$. A tetszőleges $x \in [0, +\infty)$ esetén fenálló

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = 0$$

határérték-reláció és a Lebesgue-tétel felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{+\infty} \frac{\exp(-\sin^2(n)x - x)}{n} dx = \int_0^{+\infty} 0 dx = 0.$$

(e) Ha

$$f_n(x) := 2 \sin\left(x + \frac{\sqrt{x}}{n}\right) \cos\left(x - \frac{x^2}{n}\right) \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [0, 3\pi]),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^1[0, 3\pi]$,

$$|f_n(x)| \leq 2 =: F(x) \quad (x \in [0, 3\pi]).$$

Világos, hogy $F \in L^1[0, 3\pi]$, továbbá bármely $x \in [0, 3\pi]$ esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = 2 \sin(x) \cos(x) = \sin(2x),$$

így a Lebesgue-tétel értelmében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{3\pi} 2 \sin\left(x + \frac{\sqrt{x}}{n}\right) \cos\left(x - \frac{x^2}{n}\right) dx = \int_0^{3\pi} \sin(2x) dx = 0.$$

(f) Ha

$$f_n(x) := \frac{1}{\left(1 + \frac{x^2}{n}\right)^n} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in \mathbb{R}),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n(x)| \leq \frac{1}{\left(1 + \frac{x^2}{n}\right)^n} \leq \frac{1}{1 + n \cdot \frac{x^2}{n}} = \frac{1}{1 + x^2} =: F(x) \quad (x \in \mathbb{R}).$$

Mivel

$$\|F\|_1 = \int_{-\infty}^{+\infty} |F| = \int_{-\infty}^{+\infty} F = [\operatorname{arctg}(x)]_{x=-\infty}^{x=+\infty} = \pi,$$

ezért egyrészt $F \in L^1(\mathbb{R})$, másrészt pedig $f_n \in L^1(\mathbb{R})$ ($n \in \mathbb{N}$). A tetszőleges $x \in \mathbb{R}$ esetén fennálló

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = e^{-x^2}.$$

határérték-reláció és a Lebesgue-tétel felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\left(1 + \frac{x^2}{n}\right)^n} dx = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}.$$

(g) Ha

$$f_n(x) := \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k x^{2k}}{(2k)!} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [0, \ln(7)]),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in L^1[0, \ln(7)]$,

$$|f_n(x)| \leq \sum_{k=0}^n \frac{x^{2k}}{(2k)!} =: F(x) \quad (x \in [0, \ln(7)]).$$

Világos, hogy $F \in L^1[0, \ln(7)]$, továbbá bármely $x \in [0, \ln(7)]$ esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = \cos(x).$$

Így a Lebesgue-tétel értelmében

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{\ln(7)} \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k x^{2k}}{(2k)!} dx = \int_0^{\ln(7)} \cos(x) dx = \sin(\ln(7)). \quad \blacksquare$$

17. Az

$$a : \mathbb{N} \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$$

kettős sorozatról tegyük fel, hogy

i) $\lim_{m \rightarrow \infty} a_{mn} = A_n \in \mathbb{R}$ ($n \in \mathbb{N}$);

ii) alkalmas

$$b_n \in \mathbb{R} \quad (n \in \mathbb{N}), \quad \sum_{n=1}^{\infty} b_n < +\infty$$

sorozat esetén

$$|a_{mn}| \leq b_n \quad (m \in \mathbb{N}).$$

Mutassuk meg, hogy ekkor a

$$\sum_{n=1}^{\infty} (\mathbf{a}_{mn}) \quad (\mathbf{m} \in \mathbb{N}), \quad \text{ill. a} \quad \sum_{n=1}^{\infty} (A_n)$$

sorok abszolút konvergensek, továbbá

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \left(\sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{a}_{mn} \right) = \sum_{n=1}^{\infty} A_n = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\lim_{m \rightarrow \infty} \mathbf{a}_{mn} \right)$$

teljesül!

Útm. Az $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}), \mu)$ mértéktér esetében, ahol μ a számosság-mérték, bármely $f \in L^1$ függvényre

$$\int f \, d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} f(n)$$

(vö. 9. gyakorlat). Az

$$\mathbf{f}_m := (\mathbf{a}_{mn})_{n \in \mathbb{N}} \quad (\mathbf{m} \in \mathbb{N}), \quad \text{ill.} \quad (A_n)_{n \in \mathbb{N}} := \lim_{m \rightarrow \infty} (\mathbf{f}_m)$$

jelölések bevezetésével teljesülnek a Lebesgue-tétel feltételei az $F := (\mathbf{b}_n)_{n \in \mathbb{N}}$ majoráns-sorozattal. ■

18. Legyen $\mathbf{d} \in \mathbb{N}$, $(\mathbb{R}^{\mathbf{d}}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra ($\Omega = \Omega_{\mathbf{d}}$, $\lambda = \mu_{\mathbf{d}}$), továbbá tetszőleges $f \in L^1$ esetén Legyen

$$\mathcal{F}f(\mathbf{x}) := \int f(\mathbf{t}) \cos(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x} \rangle) \, d\lambda(\mathbf{t}) + \mathbf{i} \cdot \int f(\mathbf{t}) \sin(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x} \rangle) \, d\lambda(\mathbf{t}) \quad (\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{\mathbf{d}})$$

(az f függvény **Fourier-transzformáltja**). Igazoljuk, hogy $\mathcal{F}f$ folytonos!

Útm. Ha $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^{\mathbf{d}}$ tetszőleges, továbbá $\mathbf{x}_n \in \mathbb{R}^{\mathbf{d}}$ ($\mathbf{n} \in \mathbb{N}$) az \mathbf{a} ponthoz konvergáló vektorsorozat, akkor a koszinusz, ill. a szinusz függvény folytonossága következtében tetszőleges $\mathbf{t} \in \mathbb{R}^{\mathbf{d}}$ esetén

$$f_n(\mathbf{t}) := f(\mathbf{t}) \cos(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle) \longrightarrow f(\mathbf{t}) \cos(\langle \mathbf{t}, \mathbf{a} \rangle) \quad (\mathbf{n} \rightarrow \infty),$$

ill.

$$f_n(\mathbf{t}) := f(\mathbf{t}) \sin(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle) \longrightarrow f(\mathbf{t}) \sin(\langle \mathbf{t}, \mathbf{a} \rangle) \quad (\mathbf{n} \rightarrow \infty),$$

továbbá bármely $\mathbf{n} \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f(\mathbf{t}) \cos(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle)| \leq |f(\mathbf{t})| =: F(\mathbf{t}) \quad (\mathbf{t} \in \mathbb{R}^{\mathbf{d}}),$$

ill.

$$|f(\mathbf{t}) \sin(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle)| \leq |f(\mathbf{t})| =: F(\mathbf{t}) \quad (\mathbf{t} \in \mathbb{R}^d).$$

Alkalmazva a Lebesgue-tételt az f_n ($n \in \mathbb{N}$) függvénysorozatra, ill. az F majoránsfüggvényre azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \mathcal{F}f(\mathbf{a}) &= \int \lim_{n \rightarrow \infty} f(\mathbf{t}) \cos(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle) d\lambda(\mathbf{t}) + \mathfrak{i} \cdot \int \lim_{n \rightarrow \infty} f(\mathbf{t}) \sin(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle) d\lambda(\mathbf{t}) = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\int f(\mathbf{t}) \cos(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle) d\lambda(\mathbf{t}) + \mathfrak{i} \cdot \int f(\mathbf{t}) \sin(\langle \mathbf{t}, \mathbf{x}_n \rangle) d\lambda(\mathbf{t}) \right) = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \mathcal{F}f(\mathbf{x}_n), \end{aligned}$$

ami azt jelenti, hogy $\mathcal{F}f \in \mathfrak{C}[\mathbf{a}]$. ■

19. Legyen $I \subset \mathbb{R}^d$ nyílt intervallum, $\tau \in I$, (X, Ω, μ) mértéktér, $f: I \times X \rightarrow \mathbb{R}$ pedig olyan függvény, amelyre az alábbiak teljesülnek:

- i) tetszőleges $t \in I$ esetén $f(t, \cdot) \in L^1$;
- ii) bármely $x \in X$ esetén $f(\cdot, x) \in \mathfrak{D}[\tau]$;
- iii) alkalmas $0 \leq F \in L^1$ függvényel

$$|\partial_1 f(\mathbf{t}, \mathbf{x})| \leq F(\mathbf{x}) \quad (\mathbf{t} \in I, \mathbf{x} \in X).$$

Mutassuk meg, hogy ekkor a

$$\phi(\mathbf{t}) := \int f(\mathbf{x}, \mathbf{t}) d\mu(\mathbf{x}) \quad (\mathbf{t} \in (a, b))$$

függvény (ún. **paraméteres integrál**) differenciálható τ -ban, $\partial_1(\tau, \cdot) \in L^1$, és igaz a

$$\phi'(\tau) = \int \partial_1 f(\tau, \mathbf{x}) d\mu(\mathbf{x})$$

egyenlőség!

Útm. Ha a $\tau \neq \mathbf{t}_n \in I$ sorozatra $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{t}_n = \tau$, és

$$h_n(\mathbf{x}) := \frac{f(\mathbf{t}_n, \mathbf{x}) - f(\tau, \mathbf{x})}{\mathbf{t}_n - \tau} \quad (n \in \mathbb{N}, \mathbf{x} \in X)$$

akkor a Lagrange-féle középértéktétel felhasználásával azt kapjuk, hogy bármely $n \in \mathbb{N}$ és $x \in X$ esetén alkalmas (x -től függő) $\xi \in I$ ponttal

$$|h_n(x)| = |\partial_1 f(\xi, x)| \leq F(x).$$

Ez azt jelenti, hogy minden $n \in \mathbb{N}$ esetén $h_n \in L^1$, továbbá

$$\lim_{n \rightarrow \infty} h_n(x) = \partial_1 f(\tau, x) \quad (x \in X).$$

A Lebesgue-tétel következtében így $\partial_1 f(\tau, \cdot) \in L^1$, és

$$\begin{aligned} \int \partial_1 f(\tau, x) d\mu(x) &= \int \lim_{n \rightarrow \infty} h_n(x) d\mu(x) = \int \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(t_n, x) - f(\tau, x)}{t_n - \tau} d\mu(x) = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \int \frac{f(t_n, x) - f(\tau, x)}{t_n - \tau} d\mu(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\phi(t_n) - \phi(\tau)}{t_n - \tau} = \\ &= \phi'(\tau). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Ha tehát $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, akkor bármely $f \in L^1$ függvényre

$$\frac{d}{dx} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \sin(xt) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} t f(t) \cos(xt) dt \quad (x \in \mathbb{R}).$$

teljesül. \square

20. Lássuk be, hogy a Fréchet-Nikodym-féle félmérika (vö. 8 gyakorló feladatsor, 24 feladata) teljes!

Útm. Ha $A_n \in \Omega^*$ ($n \in \mathbb{N}$) Cauchy-sorozat, azaz

$$\begin{aligned} \rho(A_m, A_n) &= \mu(A_m \Delta A_n) = \int \chi_{A_m \Delta A_n} d\mu = \\ &= \int |\chi_{A_m} - \chi_{A_n}| d\mu = \|\chi_{A_m} - \chi_{A_n}\|_{L^1} \rightarrow 0 \quad (m, n \rightarrow \infty), \end{aligned}$$

akkor a Lebesgue-tétel következtében alkalmas $f \in L^1$ függvénnyel, (v_n) indexsorozattal, valamint egy $N \in \Omega^*$: $\mu(N) = 0$ halmazzal

$$\|f - \chi_{A_n}\| \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty),$$

ill.

$$f(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} \chi_{A_{v_n}}(x) \quad (x \in X \setminus N).$$

Világos, hogy bármely $x \in X \setminus N$ esetén

$$\chi_{A_{v_n}}(x) \in \{0, 1\}, \quad \text{így} \quad f(x) \in \{0, 1\},$$

sőt az $x \in X$ elemre, ill. a

$$B := \liminf(A_{v_n})$$

halmazra

$$x \in B \quad \iff \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \chi_{A_{v_n}}(x) = 1$$

teljesül. Ez azt jelenti, hogy

$$f(x) = \begin{cases} 1 & (x \in (X \setminus N) \cap B), \\ 0 & (x \in (X \setminus N) \setminus B), \end{cases}$$

így a

$$g := \chi_{(X \setminus N) \cap B}$$

függvényre

$$g(x) = f(x) \quad (x \in X \setminus N)$$

teljesül. Így $g = f$ μ -m.m., következésképpen

$$\int f \, d\mu = \int g \, d\mu,$$

ahonnan

$$\|f - \chi_{A_{v_n}}\|_1 = \|g - \chi_{A_{v_n}}\|_1 \longrightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$$

következik. Így az

$$A := (X \setminus N) \cap B$$

halmazra

$$\rho(A_n, A) = \|\chi_{A_n} - \chi_A\|_{L^1} = \|g - \chi_{A_n}\|_{L^1} \longrightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty),$$

azaz (A_n) konvergens halmazsorozat. ■

1.11. 11. gyakorlat

1.11.1. A gyakorlat anyaga

Tétel (Arzelà). Legyen $-\infty < a < b < +\infty$, $f_n \in \mathfrak{R}[a, b]$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan függvénysorozat, amelyre

$$\sup\{|f_n(x)| \in \mathbb{R} : x \in [a, b], n \in \mathbb{N}\} < +\infty,$$

valamint $\exists f := \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n \in \mathfrak{R}[a, b]$. Ekkor igaz az

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{n \rightarrow +\infty} \left(\int_a^b f_n(x) dx \right)$$

egyenlőség.

Biz. A tétel feltételeiből következik, hogy $f_n, f \in L^1[a, b]$, így a

$$c := \sup\{|f_n(x)| \in \mathbb{R} : x \in [a, b], n \in \mathbb{N}\} \geq 0$$

számmal alkalmazható a kis Lebesgue-tétel, hiszen $\mu_1([a, b]) = b - a < +\infty$. ■

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha (X, Ω, μ) véges mértéktér $[\mu(X) < +\infty]$ és $f_n \in L^1$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan függvénysorozat, amelyre

$$f_n \rightrightarrows f \quad (n \rightarrow \infty),$$

akkor

$$f \in L^1 \quad \text{és} \quad \int f d\mu = \lim \left(\int f_n d\mu \right)$$

teljesül!

Útm. Mivel (f_n) egyenletesen konvergens, ezért minden $\varepsilon > 0$ számhoz, így 1-hez is van olyan $N \in \mathbb{N}$, hogy minden $N \leq n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n(x) - f_N(x)| < 1, \quad \text{azaz} \quad |f_n(x)| \leq 1 + |f_N(x)| \quad (x \in X).$$

Ha tetszőleges $x \in X$ esetén

$$F(x) := 1 + |f_N(x)|, \quad G(x) := \max\{|f_k(x)| : k \in \{0, \dots, N\}\} \quad \text{és} \quad H(x) := \max\{F(x), G(x)\},$$

akkor μ végeessége folytán $F, G \in L^1$, így $H \in L^1$ és minden $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$|f_n| \leq H,$$

azaz teljesülnek a Lebesgue-tétel feltételei. ■

Megjegyzések.

1. A μ mérték végeessége nem hagyható el, ui. az $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue struktúra, ill. az

$$f_n := \frac{1}{\sqrt{n}} \cdot \chi_{[0,n]} \quad (n \in \mathbb{N}),$$

függvénysorozat esetén $f_n \rightrightarrows 0$ ($n \rightarrow \infty$) ugyan, de

$$\int f_n d\lambda = \frac{1}{\sqrt{n}} \cdot \lambda\left(0, \frac{1}{n}\right) = \frac{1}{\sqrt{n}} \cdot n = \sqrt{n} \rightarrow +\infty \quad (n \rightarrow \infty).$$

2. A konvergencia egyenletessége nem hagyható el. Legyen ui. pl.

$$f_n(x) := nx(1-x^2)^n \quad (x \in [0,1], n \in \mathbb{N}).$$

Ekkor

- (a) bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in \mathfrak{R}[0,1] \subset L^1[0,1]$, továbbá az $f : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) := 0$ határfüggvényre $f \in \mathfrak{R}[0,1]$, a konvergencia nem egyenletes, ui.

$$f_n\left(\frac{1}{n}\right) - f\left(\frac{1}{n}\right) = \frac{n}{n} \left(1 - \frac{1}{n^2}\right)^n = \left(1 - \frac{1}{n^2}\right)^n \rightarrow 1 > 0 \quad (n \rightarrow \infty),$$

ui. a Bernoulli-egyenlőtlenség felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$1 - \frac{1}{n} = 1 - \frac{n}{n^2} \leq \left(1 - \frac{1}{n^2}\right)^n \leq 1 \quad (n \in \mathbb{N}).$$

- (b) ugyan $f \in L^1[0,1]$, de nem teljesül a felcserélhetőségi állítás, azaz

$$\int_0^1 f = 0 \neq \frac{1}{2} = \lim \left(\frac{n}{2n+2} \right) = \lim \left(\int_0^1 f_n \right). \quad \blacksquare$$

Definíció. Legyen (X, Ω) mérhető tér, $\mu, \nu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ mérték. Azt mondjuk, hogy ν **abszolút folytonos** μ -re nézve (jelben $\nu \ll \mu$), ha minden $A \in \Omega$, $\mu(A) = 0$ esetén $\nu(A) = 0$.

Példák.

1. Ha $\nu(A) := 0$ ($A \in \Omega$), akkor ν triviálisan mérték, és nyilvánvaló, hogy bármely $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ mérték esetén $\nu \ll \mu$.

2. Ha X kontinuum számosságú, $\Omega := \mathcal{P}(X)$, $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ pedig a számosságmérték, akkor bármely $\nu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ mérték esetén $\nu \ll \mu$, hiszen

$$A \in \Omega, \quad \mu(A) = 0 \quad \implies \quad \nu(A) = 0.$$

3. Ha $f \in L^+$, akkor $\mu_f \ll \mu$, ui. ha valamely $A \in \Omega$ esetén $\mu(A) = 0$, akkor

$$f \cdot \chi_A = 0 \quad (\mu\text{-m.m.}),$$

így

$$\mu_f(A) = \int_A f \, d\mu = \int f \cdot \chi_A \, d\mu = 0.$$

Megjegyzés. Ha az $f \in L^+$ függvényre $0 < f < +\infty$, és valamely $A \in \Omega$ (mérhető) halmaz esetén $\mu_f(A) = 0$, akkor $f \cdot \chi_A \geq 0$ miatt

$$f \cdot \chi_A = 0 \quad (\mu\text{-m.m.}),$$

így az f -re teljesülő $f > 0$ feltétel következtében $\mu(A) = 0$, azaz $\mu \ll \mu_f$.

4. Legyen (X, Ω) mérhető tér, $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in X$, $\mathbf{a} \neq \mathbf{b}$: $\{\mathbf{a}\}, \{\mathbf{b}\} \in \Omega$. Ekkor sem $\delta_{\mathbf{a}} \ll \delta_{\mathbf{b}}$, sem pedig $\delta_{\mathbf{b}} \ll \delta_{\mathbf{a}}$ nem teljesül, hiszen ha $A := \{\mathbf{a}\}$, ill. $A := \{\mathbf{b}\}$, akkor $\delta_{\mathbf{b}}(A) = 0$, de $\delta_{\mathbf{a}}(A) = 1$, ill. $\delta_{\mathbf{a}}(A) = 0$, de $\delta_{\mathbf{b}}(A) = 1$. ■

Feladat. Legyen (X, Ω, μ) és (X, Ω, ν) mértéktér, és tegyük fel, hogy ν véges $\nu(X) < +\infty$. Igazoljuk, hogy ekkor igaz a

$$\nu \ll \mu \quad \iff \quad \forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 : (A \in \Omega, \mu(A) < \delta \implies \nu(A) < \varepsilon)$$

ekvivalencia!

Útm.

- 1. lépés** \implies . Tegyük fel, hogy $\nu \ll \mu$, és – az állítással ellentétben – alkalmas $\varepsilon > 0$ szám, $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozat, ill. tetszőleges $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$\mu(A_n) < \frac{1}{2^n} \quad \text{és} \quad \nu(A_n) > \varepsilon.$$

Ha most

$$A := \limsup_{n \rightarrow \infty} A_n = \bigcap_{n=1}^{\infty} \bigcup_{m=n}^{\infty} A_m \quad / \in \Omega /,$$

akkor a bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén fennálló $A \subset \bigcup_{m=n}^{\infty} A_m$ tartalmazás következtében

$$\mu(A) \leq \mu\left(\bigcup_{m=n}^{\infty} A_m\right) \leq \sum_{m=n}^{\infty} \mu(A_m) < \sum_{m=n}^{\infty} \frac{1}{2^m} = \frac{1}{2^{n-1}} \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty),$$

ui.

$$\sum_{m=n}^{\infty} \frac{1}{2^m} = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{1}{2^m} - \sum_{m=1}^{n-1} \frac{1}{2^m} = \frac{1}{1-\frac{1}{2}} - \frac{1}{2} \cdot \frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} - 1}{\frac{1}{2} - 1} = 1 + \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} - 1.$$

Így $\mu(A) = 0$, ezért $\nu \ll \mu$ következtében $\nu(A) = 0$. Azonban ν véges, ezért²⁸

$$\nu(A) = \nu(\limsup_{n \rightarrow \infty} A_n) \geq \limsup_{n \rightarrow \infty} \nu(A_n) \geq \varepsilon,$$

ez pedig nem lehetséges.

2. lépés / \Leftarrow /. Ha valamely $A \in \Omega$ halmazra $\mu(A) = 0$, akkor bármely $\varepsilon > 0$ számhoz az állításban szereplő feltétel szerint létező $\delta > 0$ esetén $\mu(A) < \delta$ is igaz, tehát $\nu(A) < \varepsilon$ is fennáll. Ez pedig csak úgy lehetséges, hogy ha $\nu(A) = 0$ teljesül. ■

Megjegyzés. A fenti feladatban ν végessége lényeges, ui. pl., ha

- $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, $\Omega_0 := \{A \in \Omega : \lambda(A) = 0\}$, továbbá

$$\nu(A) := \begin{cases} 0 & (A \in \Omega_0), \\ +\infty & (A \notin \Omega_0) \end{cases} \quad (A \in \Omega),$$

akkor könnyen belátható, hogy ν mérték és $\nu \ll \lambda$ (**Házi feladat.**), viszont bármely $\delta > 0$ számra

$$\lambda([0, \delta]) = \delta, \quad \nu([0, \delta]) = +\infty.$$

- $X := \mathbb{N}$, $\Omega := \mathcal{P}(X)$, továbbá $\mu, \nu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ olyan mértékek, amelyekre

$$\mu(\{n\}) = 1, \quad \nu(\{n\}) = \frac{1}{2^n} \quad (n \in \mathbb{N}),$$

²⁸ Vö. a halmzsorozatokra vonatkozó Fatou-lemma bizonyítása.

akkor valamely $A \in \Omega$ esetén

$$\nu(A) = 0 \iff A = \emptyset,$$

ahonnan $\nu \ll \mu$ következik. Ha pedig $\varepsilon \in (0,1)$, akkor tetszőleges $\delta > 0$ esetén van olyan $n \in \mathbb{N}$, hogy

$$\nu(\{n\}) < \delta \quad \text{és} \quad \mu(\{n\}) \geq \varepsilon. \quad \blacksquare$$

Emlékeztető. Azt mondjuk, hogy a $\mu \in \mathcal{P}(X) \rightarrow [0, +\infty]$ halmazfüggvény **szigma-véges**, ha alkalmas $A_n \in \mathcal{D}_\mu$ ($n \in \mathbb{N}$), $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$) halmzsorozat esetén

$$\mu(A_n) < +\infty \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad X = \bigsqcup_{n=1}^{\infty} A_n.$$

Megjegyzés. Ha (X, Ω, μ) mértéktér, úgy μ pontosan akkor szigma-véges, ha alkalmas $A_n \in \mathcal{D}_\mu$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozat esetén

$$\mu(A_n) < +\infty \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad X = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n.$$

Biz. BEADHATÓ. \blacksquare

Példák.

1. Legyen $\Omega := \mathcal{P}(X)$, $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ pedig a számosságmérték. μ pontosan akkor szigma-véges, ha X legfeljebb megszámlálható.
2. Az $(\mathbb{R}, \Omega_1, \lambda)$ Lebesgue-sturktúra esetén λ szigma-véges, ui. tetszőleges $n \in \mathbb{Z}$ esetén legyen $A_n := [n, n+1]$. Így

$$\mathbb{R} = \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} A_n \quad \text{és} \quad \lambda(A_n) = 1 \quad (n \in \mathbb{Z}).$$

3. Ha (X, Ω, μ) szigma-véges mértéktér, $f : X \rightarrow [0, +\infty)$ mérhető függvény, akkor a μ_f mérték is szigma-véges, ui. ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmzsorozat, amelyre

$$\mu(A_n) < +\infty \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad X = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n$$

teljesül, akkor a

$$B_n := A_n \cap \{f \leq n\} \quad (n \in \mathbb{N})$$

halmzsorozatra nyilván

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n = X \quad \text{és} \quad \mu_f(B_n) \leq n \cdot \mu(A_n) < +\infty$$

teljesül, ami azt jelenti, hogy μ_f szigma-véges. \diamond

Tétel (Radon-Nikodym). Legyen (X, Ω, μ) és (X, Ω, ν) mértéktér, és tegyük fel, hogy μ szigma-véges. Ekkor

$$\nu \ll \mu \quad \iff \quad \exists f \in L^+ : \nu = \mu_f. \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. A μ mérték szigma-végessége általában nem hagyható el. Ui. pl., ha X kontinuum számosságú halmaz és

$$\Omega := \{A \subset X : A \text{ vagy } A^c \text{ legfeljebb megszámlálható}\},$$

valamint

$$\nu(A) := \begin{cases} 0 & (A \text{ legfeljebb megszámlálható}), \\ +\infty & (A^c \text{ legfeljebb megszámlálható}), \end{cases}$$

μ pedig a számosság mérték Ω -n, akkor $\nu \ll \mu$, hiszen bármely $A \in \Omega$ esetén igaz a

$$\mu(A) = 0 \quad \iff \quad A = \emptyset$$

ekvivalencia. Továbbá, ha lenne olyan $f \in L^+$ függvény, amellyel $\nu = \mu_f$, akkor bármely $x \in X$ esetén

$$0 = \nu(\{x\}) = \mu_f(\{x\}) = \int f \cdot \chi_{\{x\}} d\mu = f(x) \cdot \mu(\{x\}) = f(x),$$

azaz $f \equiv 0$ teljesülne, amiből $\nu = \mu_f = 0$ következne, ami nem igaz. \blacksquare

Megjegyzés. Ha μ és ν véges mérték, akkor fennáll a Radon-Nikodym-tételbeli állítás (vö.

<http://numanal.inf.elte.hu/~alex/hu/anyag/PROGINF/FunkAnal/FunkAnalKS.pdf>,

593. oldal). \square

Definíció. Adott (X, Ω) mérhető tér, ill. $\mu, \nu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ mértékek esetén azt mondjuk, hogy μ **ekvivalens** ν -vel (jelben $\mu \sim \nu$), ha $\mu \ll \nu \ll \mu$ teljesül.

Megjegyzés. Világos, hogy

$$\mu \sim \nu \iff \{A \in \Omega : \mu(A) = 0\} = \{A \in \Omega : \nu(A) = 0\}. \quad \square$$

Feladat. Legyen (X, Ω) mérhető tér, $0 \neq \mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ szigma-véges mérték. Mutassuk meg, hogy ekkor van olyan $\nu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ valószínűségi mérték, ami ekvivalens μ -vel!

Útm. Legyen $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmazsorozat, amelyre

$$\mu(A_n) < +\infty \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad X = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n$$

teljesül, továbbá

$$g := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n} \cdot \frac{\chi_{A_n}}{1 + \mu(A_n)}.$$

Ekkor $\mu \neq 0$ következtében van olyan $n \in \mathbb{N}$ index, hogy $\mu(A_n) \neq 0$, ahonnan $\int g \, d\mu > 0$ következik. Alkalmazva a majoránskritériumot azt kapjuk, hogy $0 < g \leq 1$, továbbá Levi tételének felhasználásával

$$\begin{aligned} \int g \, d\mu &= \int \left(\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n} \cdot \frac{\chi_{A_n}}{1 + \mu(A_n)} \right) d\mu = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n} \cdot \frac{1}{1 + \mu(A_n)} \cdot \int \chi_{A_n} \, d\mu = \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n} \cdot \frac{\mu(A_n)}{1 + \mu(A_n)} \leq \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n} < +\infty \end{aligned}$$

adódik. Ha most

$$f := \frac{g}{\int g \, d\mu} : X \rightarrow (0, +\infty),$$

akkor $\nu := \mu_f$ valószínűségi mérték, hiszen μ_f mérték és

$$\mu_f(X) = \int f \, d\mu = \frac{\int g \, d\mu}{\int g \, d\mu} = 1.$$

Mivel f olyan mérhető függvény, amelyre $0 < f < +\infty$ teljesül, ezért $\mu \sim \nu$. ■

Megjegyzések.

1. A g függvény definíciójában $\frac{1}{2^n}$ helyére írhattunk volna w_n -et, ahol

$$w_n > 0 \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{és} \quad \sum_{n=1}^{\infty} w_n = 1.$$

2. Ha az A_n ($n \in \mathbb{N}$) halmazok páronként diszjunktak, akkor az

$$f := \frac{1}{\mu(X)} \cdot \sum_{n=1}^{\infty} \chi_{A_n} : X \rightarrow (0,1].$$

függvény is megfelelő, ui.

$$\mu_f(X) = \int f \, d\mu = 1. \quad \square$$

1.11.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Adjunk példát

(a) olyan $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in L^1$ függvényre, amely a végtelenben nem korlátos;²⁹

(b) olyan Riemann-integrálható $f_n : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ függvénysorozatra, amelynek van $g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Riemann-integrálható majoránsa: $|f_n| \leq g$ ($n \in \mathbb{N}$), és az

$$f(x) := \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) \quad (x \in [a, b])$$

határfüggvényre $f \notin \mathfrak{R}[a, b]$ teljesül;

(c) olyan $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre, amelyre

$$\exists \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-n}^n f(x) dx \in \mathbb{R}, \quad \text{de} \quad \int_{-\infty}^{\infty} f \notin \mathbb{R};$$

(d) olyan $f : (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in L^1$ függvényre, hogy az

$$F : (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(t) := \int_{(0,t]} f d\lambda$$

függvény nem deriválható!³⁰

Útm.

(a) Ha pl.

$$f := \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot \chi_{\left[\frac{2^n}{n^3}, \frac{2^{n+1}}{n^3}\right]},$$

akkor Levi tételének következtében

$$\int f d\lambda = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{n}{n^3} < +\infty.$$

Megjegyzés. Az

$$f(x) := x \cdot \chi_{\mathbb{Q}}(x) \quad (x \in \mathbb{R})$$

függvény is megfelel.

²⁹ Valamely $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ függvényt a **végtelenben korlátosnak** nevezünk, ha alkalmas $c, \omega > 0$ számok, ill. tetszőleges $x \in \mathbb{R}$: $|x| \geq \omega$ esetén $|f(x)| \leq c$ teljesül.

³⁰ Megmutatható, hogy F λ -m.m. deriválható és $F' = f$ λ -m.m.

(b) Ha $q : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{Q} \cap [a, b]$ bijekció és

$$f_n := \sum_{k=1}^n \chi_{\{q_k\}} = \chi_{\{q_1, \dots, q_n\}} \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor bármely $n \in \mathbb{N}$ esetén $f_n \in \mathfrak{R}[a, b]$, $\int_a^b f = 0$, továbbá $|f_n| \leq \chi_{[a,b]}$. Mivel

$$f_n \rightarrow f := \chi_{\mathbb{Q} \cap [a,b]} \quad (n \rightarrow \infty),$$

ezért $f \notin \mathfrak{R}[a, b]$.

(c) Ha $f(x) := x$ ($x \in \mathbb{R}$), akkor

$$\int_{-n}^n f(x) dx = 0 \quad (n \in \mathbb{N}), \quad \text{de} \quad \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_0^\omega f(x) dx = \infty.$$

(d) Ha pl. $f := \chi_{[1,2]}$, akkor bármely $0 < h < 1$ esetén

$$\frac{F(1) - F(1-h)}{h} = 0 \neq 1 = \frac{1}{h} \int_{[1,1+h]} \chi_{[1,2]} d\lambda = \frac{F(1+h) - F(1)}{h},$$

azaz $F \notin \mathfrak{D}[1]$. ■

2. Egyenletesen konvergens-e az

$$f_n(x) := nxe^{-nx^2} \quad (n \in \mathbb{N}, x \in [0,1])$$

függvénysorozat?

Útm.

Tudjuk, hogy $f_n \in \mathfrak{R}[0,1] \subset L^1[0,1]$ ($n \in \mathbb{N}$) és bármely $x \in [0,1]$ esetén

$$f_n(x) = \frac{nx}{e^{nx^2}} \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty).$$

Az $f(x) := 0$ ($x \in [0,1]$) határfüggvényre ugyan $f \in \mathfrak{R}[0,1] \subset L^1[0,1]$, de

$$\int_0^1 f = 0 \neq \frac{1}{2} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{1 - e^{-n}}{2} \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\left[-\frac{1}{2} e^{-nx^2} \right]_0^1 \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\int_0^1 f_n \right)$$

miatt a konvergencia nem egyenletes. ■

3. Legyen (X, Ω, μ) mértéktér, $f, g \in L^+(\mu)$. Igazoljuk, hogy ekkor fennáll az

$$\int g \, d\mu_f = \int gf \, d\mu$$

egyenlőség!

Útm.

1. lépés. Ha

$$g \in L_0^+(\mu) = L_0^+(\mu_f),$$

akkor

$$g = \sum_{y \in \mathcal{R}_g} y \cdot \chi_{\{g=y\}},$$

így

$$\begin{aligned} \int g \, d\mu_f &= \sum_{y \in \mathcal{R}_g} y \cdot \mu_f(\{g=y\}) = \sum_{y \in \mathcal{R}_g} y \cdot \int f \cdot \chi_{\{g=y\}} \, d\mu = \\ &= \int f \left(\sum_{y \in \mathcal{R}_g} y \cdot \chi_{\{g=y\}} \right) \, d\mu = \int fg \, d\mu. \end{aligned}$$

2. lépés. Ha $f, g \in L^+(\mu) = L^+(\mu_f)$, akkor alkalmas monoton növekedő $g_n \in L_0^+$ ($n \in \mathbb{N}$) sorozattal $f_n \nearrow f$ ($n \rightarrow \infty$), amiből az (fg_n) sorozat monoton növekedése miatt

$$fg_n \nearrow fg \quad (n \rightarrow \infty)$$

következik. Így, Levi tételének felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\int g \, d\mu_f = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\int g_n \, d\mu_f \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\int fg_n \, d\mu \right) = \int fg \, d\mu. \quad \blacksquare$$

4. Legyen $p \in \mathbb{N}$ és $(\mathbb{R}^p, \Omega, \mu)$ Lebesgue-struktúra, továbbá

$$\nu(A) := \begin{cases} 0 & (0 \notin A), \\ 1 & (0 \in A) \end{cases} \quad (A \in \Omega).$$

Mutassuk meg, hogy nincsen olyan $f \in L^+$, hogy $\nu = \mu_f$ teljesül!

Útm.

Tegyük fel indirekt, hogy van olyan $f \in L^+(\mu)$, hogy $\nu = \mu_f$, azaz

$$\mu(A) = \int f \cdot \chi_A \, d\mu \quad (A \in \Omega).$$

Speciálisan az $A := \mathbb{R}^p \setminus \{0\}$ halmazra ekkor

$$0 = \mu(A) = \int f \cdot \chi_A \, d\mu,$$

ahonnan $f \cdot \chi_A = 0$ μ -m.m. következik, ez pedig azt jelenti, hogy $\mu = 0$, ami pedig nem igaz. ■

1.12. 12. gyakorlat

1.12.1. A gyakorlat anyaga

Definíció. Ha $k \in \mathbb{N}$, ill. X_1, \dots, X_k, Y vektorterek valamely K testre vonatkozóan (röviden K -vektorterek), akkor azt mondjuk, hogy az

$$f : X_1 \times \dots \times X_k \rightarrow Y$$

leképezés **k -lineáris** (jelben $f \in \mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y)$), ha minden $i \in \{1, \dots, k\}$ és $\mathbf{a}_j \in X_j$ ($j \in \{1, \dots, k\}, j \neq i$) esetén a

$$\varphi_i : X_i \rightarrow Y, \quad \varphi_i(\mathbf{x}) := f(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{x}, \mathbf{a}_{i+1}, \dots, \mathbf{a}_k)$$

leképezés lineáris / $\varphi_i \in \mathcal{L}(X_i, Y) := \mathcal{L}_1(X_i, Y)$ /. A $k = 2$, illetve $k = 3$ speciális esetekben **bilineáris**, illetve **trilineáris** leképezésekről szokás beszélni.³¹ Az

$$X := X_1 = \dots = X_k, \quad Y := K$$

esetben f neve **k -lineáris funkcionál** vagy **k -forma** ($k = 1$ esetén **lineáris forma** vagy **kovektor**). Ebben az esetben az $f \in \mathcal{L}_k(X^k, K)$ jelölést használjuk. Ha $k := 0$, akkor legyen $\mathcal{L}_0(X^0, K) := K$. \diamond

Megjegyzések.

1. Könnyen belátható, hogy a k -lineáris leképezések halmaza, azaz $\mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y)$ a „szokásos” műveletekkel alteret alkot az $Y^{X_1 \times \dots \times X_k}$ függvények vektorterében.
2. A k -formára szokásos a **k -adrendű kovariáns tenzor** elnevezés is. Sőt, ha az X_1, \dots, X_k vektorterek mindegyike valamely véges dimenziós V vektortérrel vagy $V' = \mathcal{L}(V, K)$ -val azonos, pontosabban V r -szer, $\mathcal{L}(V, K)$ s -szer fordul elő ($r + s = k$):

$$f : \overset{\underbrace{1}}{V} \times \dots \times \overset{\underbrace{r}}{V} \times \overset{\underbrace{1}}{V'} \times \dots \times \overset{\underbrace{s}}{V'} \rightarrow K,$$

akkor az $f \in \mathcal{L}_k(X_1 \times \dots \times X_k, K)$ k -lineáris leképezést **k -adrendű, r -szeresen kovariáns és s -szeresen kontravariáns** vagy **k -adrendű (r, s) -típusú tenzornak**

³¹ Ha a változók száma érdektelen, akkor f -et szokás **multilineáris leképezésnek** (azaz minden változójában lineáris leképezésnek) is nevezni.

nevezzük, és erre az $f \in \mathcal{T}_r^s(\mathbf{V}, \mathbf{K})$ jelölést használjuk. Ha $s = 0$, ill. $r = 0$, akkor a jelölés röviden

$$f \in \mathcal{T}_r(\mathbf{V}, \mathbf{K}), \quad \text{ill.} \quad f \in \mathcal{T}^s(\mathbf{V}, \mathbf{K}).$$

A *tenzor* kifejezés is a fizikából jön, először a deformálható testek mechanikájában az anyagban fellépő feszültségek leírására használták (**feszültségi tenzor**). Nevét a *tenzió* 'feszültség'-jelentésű (latin eredetű) szóból nyerte. Ott persze sok esetben az $\mathcal{L}(\mathbf{V}, \mathbf{V})$ elemeit (a lineáris transzformációkat) értik tenzoron. Ez azonban nem okoz problémát, ui. – lévén \mathbf{V} véges dimenziós valós vektortér –, minden $f \in \mathcal{L}(\mathbf{V}, \mathbf{V})$ leképezés tekinthető (1,1)-típusú tenzornak, hiszen nem nehéz belátni, hogy ebben az esetben a

$$\varphi : \mathcal{L}(\mathbf{V}, \mathbf{V}) \rightarrow \mathcal{L}_2(\mathbf{V} \times \mathbf{V}', \mathbb{R}), \quad \varphi(\mathbf{A})(\mathbf{x}, f) := f(\mathbf{A}(\mathbf{x}))$$

leképezés izomorfizmus: $\mathcal{L}(\mathbf{V}, \mathbf{V}) \sim \mathcal{T}_1^1(\mathbf{V}, \mathbb{R})$.³²

Példák.

1. Ha $k \in \mathbb{N}$, ill. $\mathbf{X}_1, \dots, \mathbf{X}_k, \mathbf{Y}$ vektorterek valamely \mathbf{K} testre vonatkozóan, akkor

$$f_0 : \mathbf{X}_1 \times \dots \times \mathbf{X}_k \rightarrow \mathbf{Y}, \quad f_0(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) := \mathbf{0} \in \mathbf{Y}$$

triviálisan k -lineáris leképezés.

2. Ha $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$, akkor az

$$f_{\mathbf{a}} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad f_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) := \langle \mathbf{a}, \mathbf{x} \rangle := \sum_{i=1}^n a_i x_i$$

leképezés (1-)lineáris forma, ui. tetszőleges $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$, ill. $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ esetén

$$f_{\mathbf{a}}(\alpha \mathbf{x} + \beta \mathbf{y}) = \langle \mathbf{a}, \alpha \mathbf{x} + \beta \mathbf{y} \rangle = \alpha \langle \mathbf{a}, \mathbf{x} \rangle + \beta \langle \mathbf{a}, \mathbf{y} \rangle = \alpha f_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) + \beta f_{\mathbf{a}}(\mathbf{y}).$$

³² Ily módon maguk a vektorok, azaz a \mathbf{V} lineáris tér elemei is tekinthetők tenzoroknak, hiszen – ha \mathbf{V} véges dimenziós, akkor – $\mathbf{V} \sim \mathbf{V}'' = \mathcal{T}_0^1(\mathbf{V}, \mathbb{R})$. Ez az oka annak a fizikában elterjedt szóhasználatnak, amelyben a „vektorok elsőrendű tenzorok”.

Megjegyzések.

- Világos, hogy

$$f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) \iff \exists \mathbf{a} \in \mathbb{R}^n : f = f_{\mathbf{a}},$$

ui. mint láttuk $f_{\mathbf{a}}$ lineáris, ill. ha $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ és $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ jelöli az \mathbb{R}^n kanonikus bázisát, továbbá

$$\mathbf{a} := (f(\mathbf{e}_1), \dots, f(\mathbf{e}_n)),$$

akkor minden $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$f(\mathbf{x}) = f\left(\sum_{i=1}^n x_i \mathbf{e}_i\right) = \sum_{i=1}^n x_i f(\mathbf{e}_i) = \sum_{i=1}^n f(\mathbf{e}_i) x_i = \langle \mathbf{a}, \mathbf{x} \rangle = f_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}).$$

- Ha $\{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n\}$ az \mathbb{R}^n kanonikus bázisa, akkor minden $i \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$f_{\mathbf{e}_i}(\mathbf{x}) = \langle \mathbf{e}_i, \mathbf{x} \rangle = x_i \quad (\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n)$$

(„kiköpőforma”), ezért tetszőleges $\mathbf{a} = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \in \mathbb{R}^n$ vektorra

$$f_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) = \langle \mathbf{a}, \mathbf{x} \rangle = \sum_{i=1}^n \mathbf{a}_i x_i = \sum_{i=1}^n \mathbf{a}_i f_{\mathbf{e}_i}(\mathbf{x}) \quad (\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n),$$

azaz

$$f_{\mathbf{a}} = \sum_{i=1}^n \mathbf{a}_i f_{\mathbf{e}_i}.$$

$f_{\mathbf{e}_1}, \dots, f_{\mathbf{e}_n}$ nem más, mint az $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ vektorokhoz tartozó, $(\mathbb{R}^n)'$ -beli $\mathbf{e}^1, \dots, \mathbf{e}^n$ duális bázis. Egyes szerzők az

$$\mathbf{e}^i = f_{\mathbf{e}_i}$$

lineáris formára a dx_i jelölést használják ($i \in \{1, \dots, n\}$), így

$$f_{\mathbf{a}} = \mathbf{a}_1 \mathbf{e}^1 + \dots + \mathbf{a}_n \mathbf{e}^n = \mathbf{a}_1 dx_1 + \dots + \mathbf{a}_n dx_n.$$

3. Ha valamely $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre $f \in \mathcal{D}[\mathbf{p}]$, akkor $f'(\mathbf{p}) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$, és így alkalmas $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}$ együtthatókkal

$$f'(\mathbf{p}) = \mathbf{a}_1 dx_1 + \dots + \mathbf{a}_n dx_n.$$

Később (v. ö. 14. gyakorlat) látni fogjuk, hogy $\mathbf{a}_i = \partial f_i(\mathbf{p})$.

4. Ha $(X, \|\cdot\|_X)$ és $(Y, \|\cdot\|_Y)$ normált tér, $K := \mathbb{K}$,

$$f : X \rightarrow Y, \quad \mathbf{a} \in \text{int}(\mathcal{D}_f) : \quad f \in \mathcal{D}^2[\mathbf{a}],$$

akkor $f''(\mathbf{a})$ (folytonos) bilineáris leképezés:

$$f''(\mathbf{a}) \in \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y)) \sim \mathcal{L}_2(X^2, Y).$$

5. Ha $n \in \mathbb{N}$, $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $X := \mathbb{R}^n$, $Y := \mathbb{R}$, akkor az

$$f_A : X^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f_A(x, y) := \langle Ax, y \rangle$$

leképezés bilineáris forma (**házi feladat ellenőrizni**).

Megjegyzések.

- Az $A = \mathbb{E}_n$ speciális esetben

$$f_{\mathbb{E}_n}(x, y) = \langle \mathbb{E}_n x, y \rangle = \langle x, y \rangle \quad (x, y \in \mathbb{R}^n).$$

- Világos, hogy

$$f \in \mathcal{L}_2((\mathbb{R}^n)^2, \mathbb{R}) \iff \exists A \in \mathbb{R}^{n \times n} : f = f_A,$$

ui. f_A bilinearitása nyilvánvaló, ill. ha $f \in \mathcal{L}_2((\mathbb{R}^n)^2, \mathbb{R})$ és e_1, \dots, e_n jelöli az \mathbb{R}^n kanonikus bázisát, továbbá

$$A := [a_{ij}]_{i,j=1}^{n,n} := [f(e_j, e_i)]_{i,j=1}^{n,n} \in \mathbb{R}^{n \times n},$$

akkor tetszőleges $x, y \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\begin{aligned} f(x, y) &= f\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i, \sum_{j=1}^n y_j e_j\right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j f(e_i, e_j) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n x_i y_j f(e_i, e_j) = \\ &= \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n x_i y_j a_{ji} = \sum_{j=1}^n \left\{ \sum_{i=1}^n a_{ji} x_i \right\} y_j = \langle Ax, y \rangle = f_A(x, y). \end{aligned}$$

6. Ha $X := \mathbb{R}^n$, $\varphi, \psi \in \mathcal{L}(X, \mathbb{R})$, akkor

(a) az

$$f : X^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) := (\varphi \wedge \psi)(x, y) := \varphi(x)\psi(y) - \psi(x)\varphi(y)$$

leképezés bilineáris forma (**házi feladat ellenőrizni**).³³

(b) az

$$f : X^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) := (\varphi \vee \psi)(x, y) := \varphi(x)\psi(y) + \psi(x)\varphi(y)$$

leképezés bilineáris forma (**házi feladat ellenőrizni**).³⁴

7. Ha $k, n \in \mathbb{N}$, $N := \{1, \dots, n\}$, $i = (i_1, \dots, i_k) \in N^k$, akkor

$$\Sigma_i^{n,k} : \underbrace{\mathbb{R}^n \times \dots \times \mathbb{R}^n}_k \rightarrow \mathbb{R}, \quad \Sigma_i^{n,k}(x_1, \dots, x_k) := \text{perm} \begin{bmatrix} x_{1i_1} & \dots & x_{ki_1} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{1i_k} & \dots & x_{ki_k} \end{bmatrix},$$

ill.

$$\Delta_i^{n,k} : \underbrace{\mathbb{R}^n \times \dots \times \mathbb{R}^n}_k \rightarrow \mathbb{R}, \quad \Delta_i^{n,k}(x_1, \dots, x_k) := \det \begin{bmatrix} x_{1i_1} & \dots & x_{ki_1} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{1i_k} & \dots & x_{ki_k} \end{bmatrix},$$

nyilvánvalóan k -forma.

Megjegyzések.

- A fenti függvények esetében

$$\begin{bmatrix} x_{1i_1} & \dots & x_{ki_1} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{1i_k} & \dots & x_{ki_k} \end{bmatrix} = [o_{i_1}, \dots, o_{i_k}],$$

ahol $[o_1, \dots, o_n] \in \mathbb{R}^{k \times n}$ jelöli azt a mátrixot, amelynek j -edik oszlopa az x_1, \dots, x_k (sor)vektorok j -edik komponenséből álló vektor ($j \in \{1, \dots, n\}$):

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_k \end{bmatrix} = [o_1, \dots, o_n] \in \mathbb{R}^{k \times n}.$$

³³ $\varphi \wedge \psi$ -t szokás φ és ψ **külső szorzatának** (**Grassmann-szorzatának**) nevezni.

³⁴ $\varphi \vee \psi$ -t szokás φ és ψ **szimmetrikus szorzatának** nevezni.

- Ha i nem injektív multiindex, azaz van legalább két azonos komponense:

$$\exists r, s \in \mathbb{N}, r \neq s : i_r = i_s,$$

akkor

$$\Delta_i^{n,k} = f_0 \quad / \in \mathcal{L}_k((\mathbb{R}^n)^k, \mathbb{R}) /.$$

Például

$$\Delta_{(1,1)}^{n,2} = \Delta_{(2,2)}^{n,2} = \Delta_{(3,3)}^{n,2} = f_0 / \in \mathcal{L}_2((\mathbb{R}^n)^2, \mathbb{R}) / , \quad \Delta_{(1,3,1)}^{n,3} = f_0 / \in \mathcal{L}_3((\mathbb{R}^n)^3, \mathbb{R}) / .$$

A determinánsra vonatkozó azonosságok alapján világos, hogy

$$\Delta_i^{n,k} = \pm \Delta_{\tilde{i}}^{n,k},$$

ha \tilde{i} az i egy permutációja, sőt ha $\sigma \in \mathfrak{S}_k$, akkor

$$\Delta_{i \circ \sigma}^{n,k} = (\text{sgn}(\sigma)) \Delta_i^{n,k}, \quad \text{ahol} \quad i \circ \sigma := (i_{\sigma(1)}, \dots, i_{\sigma(k)}).$$

Ezért $k \in \mathbb{N}$ esetén sokszor az injektív, speciálisan a szigorúan monoton multiindexek halmazára szorítkozunk:

$$\mathbb{N}_*^k := \mathbb{N}_*^1 := \mathbb{N} \quad (k = 1), \quad \mathbb{N}_*^k := \{i \in \mathbb{N}^k : i_1 < \dots < i_k\} \quad (k > 1),$$

kivéve, ha $n := 3, k := 2$:

$$\mathbb{N}_*^2 := \mathbb{N}_*^2 := \{(2,3), (3,1), (1,2)\}$$

(vö. következő gyakorlat). Világos, hogy $\mathbb{N}_*^n = \{(1, \dots, n)\}$.

- Ha $k > n$, akkor $\Delta_i^{n,k} = f_0$.
- Ha $k = 1$, akkor

$$\Delta_i^{n,1} = f_{e_i} = dx_i \quad (i \in \{1, \dots, n\}),$$

azaz

$$f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) \quad \iff \quad \exists \mathbf{a} \in \mathbb{R}^n : f = a_1 \Delta_1^{n,1} + \dots + a_n \Delta_n^{n,1}.$$

- A determinánsra vonatkozó kifejtési szabályok alapján könnyen belátható, hogy

$$\Delta_i^{n,k}(x_1, \dots, x_k) \equiv \det[e_1, \dots, \overset{i_1}{x_1}, \dots, \overset{i_k}{x_k}, \dots, e_n]^T.$$

Innen is látszik, hogy tetszőleges $l \in \mathbb{N}_*^k$ esetén

$$\Delta_i^{n,k}(e_{i_1}, \dots, e_{i_k}) = \begin{cases} 1 & (i = l), \\ 0 & (i \neq l), \end{cases}$$

hiszen az első esetben a függvényérték az egységmátrix determinánusa, a második esetben pedig olyan mátrix determinánusa, amelyben van csupa zérusból álló oszlop.

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$, akkor igaz az

$$(f_a \wedge f_b)(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \langle \mathbf{x}, (\mathbf{a} \circ \mathbf{b} - (\mathbf{a} \circ \mathbf{b})^T) \mathbf{y} \rangle \quad (\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n)$$

egyenlőség, ahol $\mathbf{a} \circ \mathbf{b}$ jelöli az \mathbf{a} és a \mathbf{b} vektor diadikus szorzatát!

Megjegyzés. Az

$$\mathbf{a} \circ \mathbf{b} := \mathbf{a}\mathbf{b}^T = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1\mathbf{b}_1 & \cdots & \mathbf{a}_1\mathbf{b}_n \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{a}_n\mathbf{b}_1 & \cdots & \mathbf{a}_n\mathbf{b}_n \end{bmatrix}$$

diadikus szorzatra

- $\mathbf{a} \circ \mathbf{b} = (\mathbf{b} \circ \mathbf{a})^T$;
- $\text{Sp}(\mathbf{a} \circ \mathbf{b}) = \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle$;
- $(\mathbf{a} \circ \mathbf{b})\mathbf{x} = \langle \mathbf{b}, \mathbf{x} \rangle \mathbf{a}$ ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$), ui. ha $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$, akkor

$$(\mathbf{a} \circ \mathbf{b})\mathbf{x} = \{\mathbf{a}\mathbf{b}^T\}\mathbf{x} = \mathbf{a}\{\mathbf{b}^T\mathbf{x}\} = \mathbf{a}\langle \mathbf{b}, \mathbf{x} \rangle = \langle \mathbf{b}, \mathbf{x} \rangle \mathbf{a}.$$

Útm. Világos, hogy $f_a, f_b \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$, továbbá tetszőleges $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\begin{aligned} (f_a \wedge f_b)(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= f_a(\mathbf{x})f_b(\mathbf{y}) - f_b(\mathbf{x})f_a(\mathbf{y}) = \\ &= \langle \mathbf{a}, \mathbf{x} \rangle \langle \mathbf{b}, \mathbf{y} \rangle - \langle \mathbf{b}, \mathbf{x} \rangle \langle \mathbf{a}, \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{a} \rangle \langle \mathbf{b}, \mathbf{y} \rangle - \langle \mathbf{x}, \mathbf{b} \rangle \langle \mathbf{a}, \mathbf{y} \rangle = \\ &= \langle \mathbf{x}, \langle \mathbf{b}, \mathbf{y} \rangle \mathbf{a} \rangle - \langle \mathbf{x}, \langle \mathbf{a}, \mathbf{y} \rangle \mathbf{b} \rangle = \langle \mathbf{x}, \langle \mathbf{b}, \mathbf{y} \rangle \mathbf{a} - \langle \mathbf{a}, \mathbf{y} \rangle \mathbf{b} \rangle = \\ &= \langle \mathbf{x}, (\mathbf{a} \circ \mathbf{b})\mathbf{y} - (\mathbf{b} \circ \mathbf{a})\mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, (\mathbf{a} \circ \mathbf{b})\mathbf{y} - (\mathbf{a} \circ \mathbf{b})^T \mathbf{y} \rangle = \\ &= \langle \mathbf{x}, (\mathbf{a} \circ \mathbf{b} - (\mathbf{a} \circ \mathbf{b})^T) \mathbf{y} \rangle. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Bizonyítsuk be a külső szorzat és a vektoriális szorzat közötti kapcsolatot kifejező állítást, azaz, hogy ha $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3$ és

$$\begin{aligned} F_{\mathbf{a}} &:= a_1 (f_{e_2} \wedge f_{e_3}) + a_2 (f_{e_3} \wedge f_{e_1}) + a_3 (f_{e_1} \wedge f_{e_2}) = \\ &= a_1 (e^2 \wedge e^3) + a_2 (e^3 \wedge e^1) + a_3 (e^1 \wedge e^2) = \\ &= a_1 (dx_2 \wedge dx_3) + a_2 (dx_3 \wedge dx_1) + a_3 (dx_1 \wedge dx_2), \end{aligned}$$

akkor

$$F_{\mathbf{a}}(x, \mathbf{y}) = \langle \mathbf{a}, x \times \mathbf{y} \rangle \quad (x, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3), \quad \text{ill.} \quad f_{\mathbf{a}} \wedge f_{\mathbf{b}} = F_{\mathbf{a} \times \mathbf{b}} \quad (\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^3)$$

teljesül!

Útm.

1. Mivel

$$(e_2 \circ e_3) - (e_3 \circ e_2)^T = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix},$$

$$(e_3 \circ e_1) - (e_1 \circ e_3)^T = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

és

$$(e_1 \circ e_2) - (e_2 \circ e_1)^T = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

ezért, ha $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^3$, akkor

$$((e_2 \circ e_3) - (e_3 \circ e_2)^T) \mathbf{y} = (0, y_3, -y_2),$$

$$((e_3 \circ e_1) - (e_1 \circ e_3)^T) \mathbf{y} = (-y_3, 0, y_1),$$

$$((e_1 \circ e_2) - (e_2 \circ e_1)^T) \mathbf{y} = (y_2, -y_1, 0),$$

ill.

$$\begin{aligned} F_a(x, y) &= a_1 (f_{e_2} \wedge f_{e_3})(x, y) + a_2 (f_{e_3} \wedge f_{e_1})(x, y) + a_3 (f_{e_1} \wedge f_{e_2})(x, y) = \\ &= a_1 (x_2 y_3 - x_3 y_2) + a_2 (-x_1 y_3 + x_3 y_1) + a_3 (x_1 y_2 - x_2 y_1) = \\ &= \langle a, x \times y \rangle \quad (x, y \in \mathbb{R}^3). \end{aligned}$$

2. Tetszőleges $x, y \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$F_{a \times b}(x, y) = \langle a \times b, x \times y \rangle = \langle a, x \rangle \langle b, y \rangle - \langle b, x \rangle \langle a, y \rangle = (f_a \wedge f_b)(x, y). \quad \blacksquare$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha X valós vektortér, $\varphi_1, \dots, \varphi_k \in \mathcal{L}(X, \mathbb{R})$, akkor az

$$f(x_1, \dots, x_k) := (\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_k)(x_1, \dots, x_k) := \prod_{i=1}^k \varphi_i(x_i) \quad ((x_1, \dots, x_k) \in X^k)$$

leképezés k -forma,³⁵ azaz fenáll az $f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ tartalmazás!

Útm. Ahhoz, hogy belássuk az $f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ tartalmazást, azt kell megmutatni, hogy minden $i \in \{1, \dots, k\}$ és $a_j \in X$ ($j \in \{1, \dots, k\}$, $j \neq i$) esetén a

$$\psi_i : X \rightarrow \mathbb{R}, \quad \psi_i(x) := f(a_1, \dots, a_{i-1}, x, a_{i+1}, \dots, a_k)$$

leképezés lineáris. Valóban, tetszőleges $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $u, v \in X$ esetén

$$\begin{aligned} \psi_i(\alpha u + \beta v) &= \prod_{l=1}^{i-1} \varphi_l(a_l) \cdot \varphi_i(\alpha u + \beta v) \cdot \prod_{l=i+1}^k \varphi_l(a_l) = \\ &= \prod_{l=1}^{i-1} \varphi_l(a_l) \cdot \{\alpha \varphi_i(u) + \beta \varphi_i(v)\} \cdot \prod_{l=i+1}^k \varphi_l(a_l) = \\ &= \alpha \prod_{l=1}^{i-1} \varphi_l(a_l) \cdot \varphi_i(u) \cdot \prod_{l=i+1}^k \varphi_l(a_l) + \\ &\quad + \beta \prod_{l=1}^{i-1} \varphi_l(a_l) \cdot \varphi_i(v) \cdot \prod_{l=i+1}^k \varphi_l(a_l) = \\ &= \alpha \psi_i(u) + \beta \psi_i(v). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

³⁵ Ezt a leképezést szokás a $\varphi_1, \dots, \varphi_k$ 1-formák **tenzori szorzatának** nevezni.

Megjegyzés. Világos, hogy az

$$(X')^k \rightarrow \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}), \quad (\varphi_1, \dots, \varphi_k) \mapsto \varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_k$$

leképezés k -lineáris. \square

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n$ az X (valós) vektortér egy bázisa, akkor tetszőleges $f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ formát egyértelműen meghatároznak a

$$(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}) \quad (j \in \{1, \dots, n\}^k)$$

vektor k -asokon felvett értékei!

Útm. Lévéen, hogy $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n$ az X egy bázisa, ezért minden $i \in \{1, \dots, k\}$ esetén pontosan egy olyan $(\alpha_{i1}, \dots, \alpha_{in}) \in \mathbb{R}^n$ szám n -es van, hogy

$$x_i = \sum_{j_i=1}^n \alpha_{ij_i} \mathbf{b}_{j_i},$$

és így

$$\begin{aligned} f(x_1, \dots, x_k) &= f\left(\sum_{j_1=1}^n \alpha_{1j_1} \mathbf{b}_{j_1}, \dots, \sum_{j_k=1}^n \alpha_{kj_k} \mathbf{b}_{j_k}\right) = \\ &= \sum_{j_1=1}^n \alpha_{1j_1} f\left(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \sum_{j_k=1}^n \alpha_{kj_k} \mathbf{b}_{j_k}\right) = \dots = \\ &= \sum_{j_1=1}^n \alpha_{1j_1} \dots \sum_{j_k=1}^n \alpha_{kj_k} f(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}) = \\ &= \sum_{1 \leq j_1, \dots, j_k \leq n} \prod_{i=1}^k \alpha_{ij_i} f(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}). \end{aligned}$$

Megfordítva, ha tetszőlegesen választjuk az $f(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}) \in \mathbb{R}$ skalárokat, akkor az előző összefüggés egy k -formát határoz meg. \blacksquare

Megjegyzés.

- Ez azt jelenti, hogy pl. két 1-forma pontosan akkor egyenlő, ha valamely bázison ugyanazt az értéket veszik fel.
- Az f forma adott $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ bázisban való megadása tehát a bázison felvett f_{j_1, \dots, j_k} értékekkel is lehetséges, ahol az

$$f_{j_1, \dots, j_k} := f(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}).$$

számot az f forma $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ bázison vett **kompenseinek** nevezzük. Hasonló állítás igaz az (r, s) -típusú tenzorok esetében is. Ha $\{\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^n\}$ az X' tér $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ -hez tartozó duális bázisa (azaz $\mathbf{b}^i(\mathbf{b}_j) = \delta_{ij}$) és $f \in \mathcal{L}(X^r \times (X')^s, \mathbb{R})$ akkor minden $i \in \{1, \dots, r\}$ és $j \in \{1, \dots, s\}$ esetén pontosan egy olyan $(\alpha_{i1}, \dots, \alpha_{in}) \in \mathbb{R}^n$ és $(\beta_{j1}, \dots, \beta_{jn}) \in \mathbb{R}^n$ szám n -es van, hogy az $x_1, \dots, x_r \in X$, $y_1, \dots, y_s \in X'$ vektorokra

$$x_i = \sum_{j_i=1}^n \alpha_{ij_i} \mathbf{b}_{j_i} \quad \text{és} \quad y_j = \sum_{i_j=1}^n \beta_{ji} \mathbf{b}^{i_j},$$

ill.

$$f(x_1, \dots, x_r, y_1, \dots, y_s) = \sum_{1 \leq j_1, \dots, j_r \leq n} \sum_{1 \leq i_1, \dots, i_s \leq n} \prod_{i=1}^r \alpha_{ij_i} \prod_{j=1}^s \beta_{ji} f_{j_1, \dots, j_r}^{i_1, \dots, i_s},$$

ahol az

$$f_{j_1, \dots, j_r}^{i_1, \dots, i_s} := f(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_r}, \mathbf{b}^{i_1}, \dots, \mathbf{b}^{i_s})$$

számokat az f **tenzor** $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ bázison vett **kompenseinek** nevezzük. Ez az oka annak, hogy egyes szerzők műveikben – különösen fizikai ihletésű irományokban – f -et f_{j_1, \dots, j_k} -val, ill. $f_{j_1, \dots, j_r}^{i_1, \dots, i_s}$ -sel jelölik (amikor is $X = \mathbb{R}^n$ és a bázis a kanonikus bázis).

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ az $\mathcal{L}(X, \mathbb{R})$ egy bázisa, akkor a

$$\varphi_{j_1} \otimes \dots \otimes \varphi_{j_k} \quad (j \in \{1, \dots, n\}^k)$$

k -formák bázist alkotnak az $\mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ térben!

Útm.

1. lépés. Legyen $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n \in X$ olyan bázis, hogy

$$\varphi_r(\mathbf{b}_s) = \delta_{rs} = \begin{cases} 1 & (r = s), \\ 0 & (r \neq s) \end{cases} \quad (r, s \in \{1, \dots, n\}).$$

Ekkor tetszőleges $f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ esetén, ha

$$g := \sum_{1 \leq j_1, \dots, j_k \leq n} f(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}) \varphi_{j_1} \otimes \dots \otimes \varphi_{j_k},$$

akkor bármely $\mathbf{j} \in \{1, \dots, n\}^k$ ún. multiindexre

$$(g - f)(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}) = 0.$$

Ez azt jelenti (vö. fenti feladat), hogy $g - f = 0 \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$, így $g = f$, azaz

$$\varphi_{j_1} \otimes \dots \otimes \varphi_{j_k} \quad (\mathbf{j} \in \{1, \dots, n\}^k)$$

generátorrendszer $\mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ -ben.

2. lépés. Látható, hogy a

$$\varphi_{j_1} \otimes \dots \otimes \varphi_{j_k} \quad (\mathbf{j} \in \{1, \dots, n\}^k)$$

rendszer lineárisan független is, ui. ha valamely $\alpha_{j_1, \dots, j_k} \in \mathbb{R}$ ($\mathbf{j} \in \{1, \dots, n\}^k$) esetén

$$f_0 = \sum_{1 \leq j_1, \dots, j_k \leq n} \alpha_{j_1, \dots, j_k} \varphi_{j_1} \otimes \dots \otimes \varphi_{j_k},$$

akkor a

$$\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n \in X$$

bázison vett helyettesítési érték

$$0 = f_0(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}) = \sum_{1 \leq j_1, \dots, j_k \leq n} \alpha_{j_1, \dots, j_k} (\varphi_{j_1} \otimes \dots \otimes \varphi_{j_k})(\mathbf{b}_{j_1}, \dots, \mathbf{b}_{j_k}) = \alpha_{j_1, \dots, j_k},$$

így minden $\mathbf{j} \in \{1, \dots, n\}^k$ esetén $\alpha_{j_1, \dots, j_k} = 0$. ■

Megjegyzés. A fenti állítás azt jelenti, hogy ha valamely $\mathfrak{n} \in \mathbb{N}$ esetén X \mathfrak{n} -dimenziós valós vektortér, akkor az $\mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ vektortér \mathfrak{n}^k -dimenziós, hiszen \mathfrak{n} elem k -adrendű ismétléses variációinak száma \mathfrak{n}^k :

$$\dim(\mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})) = (\dim(X))^k = \mathfrak{n}^k.$$

Definíció. Ha X valós vektortér, $k, l \in \mathbb{N}_0$, akkor az $f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$, ill. a $g \in \mathcal{L}_l(X^l, \mathbb{R})$ formák (kovariáns tenzorok) **tenzori szorzatának** nevezzük az

$$(f \otimes g)(x_1, \dots, x_{k+l}) := f(x_1, \dots, x_k)g(x_{k+1}, \dots, x_{k+l}) \quad ((x_1, \dots, x_{k+l}) \in X)$$

leképezést.

Megjegyzés.

1. Speciális esetként kapjuk az 1-formáknak az előző definícióban már értelmezett tenzori szorzatát.
2. Ha $\mathcal{T}(X)$ jelöli ezeknek a vektortereknek a direkt összegét:

$$\mathcal{T}(X) := \mathcal{L}_0(X^0, \mathbb{R}) \oplus \mathcal{L}_1(X^1, \mathbb{R}) \oplus \dots \oplus \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}) \oplus \dots := \bigoplus_{m \in \mathbb{N}_0} \mathcal{L}_m(X^m, \mathbb{R}),$$

továbbá ha tetszőleges $r, s \in \mathbb{N}_0$ esetén $\varphi_r \in \mathcal{L}_r(X^r, \mathbb{R})$, ill. $\psi_s \in \mathcal{L}_s(X^s, \mathbb{R})$, akkor

$$f := \sum_{r=0}^{\infty} \varphi_r \in \mathcal{T}(X), \quad g := \sum_{s=0}^{\infty} \psi_s \in \mathcal{T}(X),$$

és így az

$$f \otimes g := \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{r+s=l} \varphi_r \otimes \psi_s$$

tenzori szorzattal képzett $(\mathcal{T}(X), \otimes)$ algebrát szokás **tenzorálgebrának** is nevezni.

1.12.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Igazoljuk, hogy

(a) ha adott $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3$, $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) := \mathbf{a} \times \mathbf{b} = (a_2 b_3 - a_3 b_2, a_3 b_1 - a_1 b_3, a_1 b_2 - a_2 b_1),$$

akkor $f : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ 2-lineáris (bilineáris) leképezés;

(b) ha X_2 tetszőleges \mathbb{C} -vektortér, $X_1 := \mathcal{L}(X_2, \mathbb{C})$ és $Y := \mathbb{C}$, akkor

$$f : X_1 \times X_2 \rightarrow Y, \quad f(\varphi, \mathbf{a}) := \langle \varphi | \mathbf{a} \rangle := \varphi(\mathbf{a})$$

bilineáris leképezés;³⁶

(c) ha X \mathbb{K} -vektortér, akkor

$$f : \mathcal{L}(X, X) \times \mathcal{L}(X, X) \rightarrow \mathcal{L}(X, X), \quad f(A, B) := [A, B] := A \circ B - B \circ A$$

2-lineáris (bilineáris) leképezés;³⁷

³⁶ A **kvantummechanikában** a szuperpozíció elve következtében a fizikai rendszerek dinamikai állapottai lineáris terekkel írhatók le. Így ezekhez a dinamikai állapotokhoz valamely vektortér (esetünkben X_2) vektorait, az ún. „**ket-vektorok**”-at rendelik hozzá: $|\mathbf{a}\rangle$. A ket-vektorok terén értelmezett $\langle \varphi |$ lineáris formák halmaza alkotja a „**bra-vektorok**” terét (esetünkben X_1 -et). Így a φ lineáris formának az \mathbf{a} vektoron felvett helyettesítési értéke a $\langle \varphi | \mathbf{a} \rangle$ „**bracket**” (‘zárójel’). Megjegyezzük, hogy a kvantummechanikai ket-vektorok halmaza (X_2) **Hilbert-tér**. Az f leképezés (1,1)-típusú tenzor: $f \in \mathcal{T}_1^1(X_1, \mathbb{C})$.

³⁷ Ezt a leképezést szokás **kommutátornak** (**Lie-zárójelnek**) nevezni. Adott $B \in \mathcal{L}(X)$ esetén e leképezés segítségével értelmezett

$$\text{ad} : \mathcal{L}(X, X) \rightarrow \mathcal{L}(X, X), \quad \text{ad}(A) := [A, B]$$

leképezés pedig lineáris, melyet **adjungált reprezentációnak** neveznek. Ezek a fogalmak több helyen is előfordulnak a kvantummechanikában. Például

- ha \mathbf{e}_k , ill. \mathbf{a}_k jelöli a (változó részecskeszámú) sokrészecske-rendszereket leíró (bozonikus) **Fock-tér keltő** (emissziós), ill. **eltüntető** (abszorpció) **operátorait** (amelyek a k -edik állapotban található részecskék számát eggyel növelik, ill. csökkentik), akkor a **Boose–Einstein-statisztikával** leírható részecskék (**bozonok**) esetében

$$[\mathbf{a}_k, \mathbf{e}_l] = \delta_{kl} \mathbb{E}, \quad [\mathbf{a}_k, \mathbf{a}_l] = [\mathbf{e}_k, \mathbf{e}_l] = \mathbb{O}.$$

- két **fizikai mennyiséget** (pl. koordináta, impulzus, energia, stb.) **egyidejűleg mérhetőnek** neveznek, ha a hozzájuk rendelt **operátorok** (Hilbert-tér lineáris transzformációi) kommutátora nem tűnik el (ha

(d) ha X \mathbb{K} -vektortér, akkor

$$f : \mathcal{L}(X, X) \times \mathcal{L}(X, X) \rightarrow \mathcal{L}(X, X), \quad f(A, B) := \{A, B\} := A \circ B + B \circ A$$

2-lineáris (bilineáris) leképezés;³⁸

(e) az

$$f : \mathbb{K}^{n \times n} \times \mathbb{K}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{K}, \quad f(A, B) := \text{Sp}(A^T B)$$

leképezés bilineáris forma;

(f) az

$$f : \mathbb{R}^4 \times \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) := x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3 - c x_4 y_4$$

függvény bilineáris forma;

q_k , ill. p_l ($k, l \in \{1, 2, 3\}$) jelöli a kvantummechanikai **koordináta**-, ill. **impulzus-operátort**, akkor

$$[p_k, q_l] = -i\hbar\delta_{kl}\mathbb{E}, \quad [p_k, q_l] = [q_k, q_l] = \mathbb{O}$$

(**Heisenberg-féle felcserélési törvények**), ill. ha valamely fizikai mennyiséghez rendelt O operátor explicite nem függ az időtől, akkor időbeli deriváltjára a

$$\frac{dO}{dt} = \frac{i}{\hbar} \text{ad}_{\mathcal{H}}(O)$$

Heisenberg-összefüggés (az O operátor mozgásegyenlete) teljesül, ahol \mathcal{H} jelöli az adott kvantummechanikai rendszer ún. **Hamilton-operátorát** (a rendszer energiájához rendelt operátorát).

³⁸Ezt a leképezést szokás **antikommutátornak** ((**Dirac**-)**Poisson-zárójelnek**) nevezni. A kvantummechanikában több helyen is előfordul. Például

• a

$$[\sigma_1] := \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad [\sigma_2] := \begin{bmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{bmatrix}, \quad [\sigma_3] := \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

mátrixokkal (**Pauli-mátrixokkal**) reprezentálható **spin-operátorokra**

$$\{\sigma_i, \sigma_j\} = 2\delta_{ij}\mathbb{E}_2 \quad (i, j \in \{1, 2, 3\}).$$

• ha e_k , ill. a_k jelöli a (változó részecskeszámú) sokrészecske-rendszereket leíró (**bozonikus**) **Fock-tér** keltő (emissziós), ill. eltüntető (abszorpciós) operátorait (amelyek a k -adik állapotban található részecskék számát eggyel növelik ill. csökkentik), akkor a **Fermi-Dirac-statisztikával** leírható részecskék (**fermionok**) esetében

$$\{a_k, e_l\} = \delta_{kl}\mathbb{E}, \quad \{a_k, a_l\} = \{e_k, e_l\} = \mathbb{O}.$$

(g) ha $X := \mathfrak{C}([a, b], \mathbb{R})$, akkor az

$$f : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(\varphi, \psi) := \int_a^b \varphi \psi$$

leképezés bilineáris forma!

Útm.

(a) Ha $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3$, $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3$, akkor

- $f(\cdot, \mathbf{b})$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$f(\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y}, \mathbf{b}) = (\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y}) \times \mathbf{b} = \dots = \alpha(\mathbf{x} \times \mathbf{b}) + \beta(\mathbf{y} \times \mathbf{b}) = \alpha f(\mathbf{x}, \mathbf{b}) + \beta f(\mathbf{y}, \mathbf{b}).$$

- $f(\mathbf{a}, \cdot)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$f(\mathbf{a}, \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}) = \mathbf{a} \times (\alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}) = \dots = \alpha(\mathbf{a} \times \mathbf{u}) + \beta(\mathbf{a} \times \mathbf{v}) = \alpha f(\mathbf{a}, \mathbf{u}) + \beta f(\mathbf{a}, \mathbf{v}).$$

(b) Ha $\mathbf{a} \in X_2$ és $\varphi \in X_1 := \mathcal{L}(X_2, \mathbb{C})$, akkor

- $f(\cdot, \mathbf{a})$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $\mu, \nu \in X_1$ esetén

$$\begin{aligned} f(\alpha\mu + \beta\nu, \mathbf{a}) &= \langle \alpha\mu + \beta\nu | \mathbf{a} \rangle = (\alpha\mu + \beta\nu)(\mathbf{a}) = \alpha\mu(\mathbf{a}) + \beta\nu(\mathbf{a}) = \\ &= \alpha f(\mu, \mathbf{a}) + \beta f(\nu, \mathbf{a}). \end{aligned}$$

- $f(\varphi, \cdot)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in X_2$ esetén

$$\begin{aligned} f(\varphi, \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}) &= \langle \varphi | \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v} \rangle = \varphi(\varphi, \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}) = \alpha\varphi(\mathbf{u}) + \beta\varphi(\mathbf{v}) = \\ &= \alpha f(\varphi, \mathbf{u}) + \beta f(\varphi, \mathbf{v}). \end{aligned}$$

(c) Ha $A, B \in \mathcal{L}(X, X)$, akkor

- $f(\cdot, B)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $C, D \in \mathcal{L}(X, X)$ esetén

$$\begin{aligned} f(\alpha C + \beta D, B) &= [\alpha C + \beta D, B] = (\alpha C + \beta D) \circ B - B \circ (\alpha C + \beta D) = \\ &= \alpha C \circ B + \beta D \circ B - \alpha B \circ C - \beta B \circ D = \\ &= \alpha(C \circ B - B \circ C) + \beta(D \circ B - B \circ D) = \\ &= \alpha[C, B] + \beta[D, B] = \alpha f(C, B) + \beta f(D, B). \end{aligned}$$

- $f(A, \cdot)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $E, F \in \mathcal{L}(X, X)$ esetén

$$\begin{aligned} f(A, \alpha E + \beta F) &= [A, \alpha E + \beta F] = A \circ (\alpha E + \beta F) - (\alpha E + \beta F) \circ A = \\ &= \alpha A \circ E + \beta A \circ F - \alpha E \circ A - \beta F \circ A = \\ &= \alpha(A \circ E - E \circ A) + \beta(A \circ F - F \circ A) = \\ &= \alpha[A, E] + \beta[A, F] = \alpha f(A, E) + \beta f(A, F). \end{aligned}$$

(d) Ha $A, B \in \mathcal{L}(X, X)$, akkor

- $f(\cdot, B)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $C, D \in \mathcal{L}(X, X)$ esetén

$$\begin{aligned} f(\alpha C + \beta D, B) &= \{\alpha C + \beta D, B\} = (\alpha C + \beta D) \circ B + B \circ (\alpha C + \beta D) = \\ &= \alpha C \circ B + \beta D \circ B + \alpha B \circ C + \beta B \circ D = \\ &= \alpha(C \circ B + B \circ C) + \beta(D \circ B + B \circ D) = \\ &= \alpha\{C, B\} + \beta\{D, B\} = \alpha f(C, B) + \beta f(D, B). \end{aligned}$$

- $f(A, \cdot)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $E, F \in \mathcal{L}(X, X)$ esetén

$$\begin{aligned} f(A, \alpha E + \beta F) &= \{A, \alpha E + \beta F\} = A \circ (\alpha E + \beta F) + (\alpha E + \beta F) \circ A = \\ &= \alpha A \circ E + \beta A \circ F + \alpha E \circ A + \beta F \circ A = \\ &= \alpha(A \circ E + E \circ A) + \beta(A \circ F + F \circ A) = \\ &= \alpha\{A, E\} + \beta\{A, F\} = \alpha f(A, E) + \beta f(A, F). \end{aligned}$$

(e) Ha $A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$, akkor

- $f(\cdot, B)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $C, D \in \mathbb{K}^{n \times n}$ esetén

$$\begin{aligned} f(\alpha C + \beta D, B) &= \text{Sp}((\alpha C + \beta D)^T B) = \text{Sp}(\alpha C^T B + \beta D^T B) = \\ &= \alpha \text{Sp}(C^T B) + \beta \text{Sp}(D^T B) = \alpha f(C, B) + \beta f(D, B) = \\ &= \alpha\{C, B\} + \beta\{D, B\} = \alpha f(C, B) + \beta f(D, B). \end{aligned}$$

- $f(A, \cdot)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $E, F \in \mathbb{K}^{n \times n}$ esetén

$$\begin{aligned} f(A, \alpha E + \beta F) &= \text{Sp}(A^T(\alpha E + \beta F)) = \text{Sp}(\alpha A^T E + \beta A^T F) = \\ &= \alpha \text{Sp}(A^T E) + \beta \text{Sp}(A^T F) = \alpha f(A, E) + \beta f(A, F). \end{aligned}$$

(f) Ha $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^4$, akkor

- $f(\cdot, \mathbf{y})$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^4$ esetén

$$\begin{aligned} f(\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b}, \mathbf{y}) &= (\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b})_1 y_1 + (\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b})_2 y_2 + (\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b})_3 y_3 - \\ &\quad - c(\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b})_4 y_4 = \alpha (a_1 y_1 + a_2 y_2 + a_3 y_3 - c a_4 y_4) + \\ &\quad + \beta (b_1 y_1 + b_2 y_2 + b_3 y_3 - c b_4 y_4) = \\ &= \alpha f(\mathbf{a}, \mathbf{y}) + \beta f(\mathbf{b}, \mathbf{y}). \end{aligned}$$

- $f(\mathbf{x}, \cdot)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^4$ esetén

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}, \alpha \mathbf{u} + \beta \mathbf{v}) &= x_1(\alpha u_1 + \beta v_1) + x_2(\alpha u_2 + \beta v_2) + x_3(\alpha u_3 + \beta v_3) - \\ &\quad - c x_4 x_1(\alpha u_1 + \beta v_1) = \alpha (x_1 u_1 + x_2 u_2 + x_3 u_3 - c x_4 u_4) + \\ &\quad + \beta (x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 - c x_4 v_4) = \\ &= \alpha f(\mathbf{x}, \mathbf{u}) + \beta f(\mathbf{x}, \mathbf{v}). \end{aligned}$$

(g) Ha $\varphi, \psi \in \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$, akkor

- $f(\cdot, \psi)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $g, h \in \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$ esetén

$$\begin{aligned} f(\alpha g + \beta h, \psi) &= \int_a^b (\alpha g + \beta h) \psi = \alpha \int_a^b g \psi + \beta \int_a^b h \psi = \\ &= \alpha f(g, \psi) + \beta f(h, \psi). \end{aligned}$$

- $f(\varphi, \cdot)$ lineáris, hiszen bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, ill. $k, l \in \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$ esetén

$$\begin{aligned} f(\varphi, \alpha k + \beta l) &= \int_a^b \varphi(\alpha k + \beta l) = \alpha \int_a^b \varphi k + \beta \int_a^b \varphi l = \\ &= \alpha f(\varphi, k) + \beta f(\varphi, l). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

2. Mutassuk meg, hogy ha $2 \leq k \in \mathbb{N}$, akkor

$$\mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y) \sim \mathcal{L}(X_1, \mathcal{L}_{k-1}(X_2, \dots, X_k; Y)),$$

azaz az

$$\mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y) \quad \text{és az} \quad \mathcal{L}(X_1, \mathcal{L}_{k-1}(X_2, \dots, X_k; Y))$$

terek izomorfak!

Útm. Megmutatjuk, hogy a

$$(\varphi(f)(a_1))(a_2, \dots, a_k) := f(a_1, \dots, a_k)$$

$$(f \in \mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y), \quad a_j \in X_j \quad (j \in \{1, \dots, k\}))$$

leképezés izomorfizmus

$$\mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y) \quad \text{és} \quad \mathcal{L}(X_1, \mathcal{L}_{k-1}(X_2, \dots, X_k; Y))$$

között.

1. lépés. Bármely $a_1 \in X_1$ esetén

$$\varphi(f)(a_1) \in \mathcal{L}_{k-1}(X_2, \dots, X_k; Y),$$

ui. ha valamely $j \in \{2, \dots, k\}$ esetén $x_j, y_j \in X_j$, akkor f k -linearitása következtében minden $\alpha, \beta \in K$ -ra

$$\begin{aligned} (\varphi(f)(a_1))(a_2, \dots, \alpha x_j + \beta y_j, \dots, a_k) &= f(a_1, \dots, \alpha x_j + \beta y_j, \dots, a_k) = \\ &= \alpha f(a_1, \dots, x_j, \dots, a_k) + \beta f(a_1, \dots, y_j, \dots, a_k) = \\ &= \alpha(\varphi(f)(a_1))(a_2, \dots, x_j, \dots, a_k) + \beta(\varphi(f)(a_1))(a_2, \dots, y_j, \dots, a_k). \end{aligned}$$

2. lépés. Tetszőleges $\alpha, \beta \in K$ és $a_1, b_1 \in X_1$ esetén

$$\varphi(f)(\alpha a_1 + \beta b_1) = \alpha \varphi(f)(a_1) + \beta \varphi(f)(b_1),$$

ui. f lineáris az első változójában, azaz ha $\alpha, \beta \in K$, $a_1, b_1 \in X_1$ és $a_j \in X_j$ ($j \in \{2, \dots, k\}$), akkor

$$f(\alpha a_1 + \beta b_1, a_2, \dots, a_k) = \alpha f(a_1, a_2, \dots, a_k) + \beta f(b_1, a_2, \dots, a_k).$$

3. lépés. φ lineáris, azaz tetszőleges $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$, $f, g \in \mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y)$ esetén

$$\varphi(\alpha f + \beta g) = \alpha \varphi(f) + \beta \varphi(g),$$

ui. minden $\mathbf{a}_j \in X_j$, ($j \in \{1, \dots, k\}$) esetén

$$(\alpha f + \beta g)(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) = \alpha f(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) + \beta g(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k),$$

így

$$\begin{aligned} ((\varphi(\alpha f + \beta g))(\mathbf{a}_1))(\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k) &= \alpha(\varphi(f)(\mathbf{a}_1))(\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k) + \\ &+ \beta(\varphi(g)(\mathbf{a}_1))(\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k), \end{aligned}$$

ahonnan

$$(\varphi(\alpha f + \beta g))(\mathbf{a}_1) = \alpha \varphi(f)(\mathbf{a}_1) + \beta \varphi(g)(\mathbf{a}_1).$$

4. lépés. φ injektív, ui. ha $f, g \in \mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y)$ és $f \neq g$, akkor van olyan

$$(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) \in X_1 \times \dots \times X_k,$$

hogy

$$f(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) \neq g(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k),$$

tehát

$$(\varphi(f))(\mathbf{a}_1) \neq (\varphi(g))(\mathbf{a}_1), \quad \text{azaz} \quad \varphi(f) \neq \varphi(g).$$

5. lépés. φ szürjektív, ui. ha $g \in \mathcal{L}(X_1, \mathcal{L}_{k-1}(X_2, \dots, X_k; Y))$ és

$$f(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) := (g(\mathbf{a}_1))(\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k) \quad ((\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) \in X_1 \times \dots \times X_k),$$

akkor triviális módon $f \in \mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y)$, és $\varphi(f) = g$, ui.

$$(\varphi(f))(\mathbf{a}_1)(\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k) = f(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k) = (g(\mathbf{a}_1))(\mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k)$$

miatt $\varphi(f)(\mathbf{a}_1) = g(\mathbf{a}_1)$ ($\mathbf{a}_1 \in X_1$). ■

3. Igazoljuk, hogy ha X_1, \dots, X_k ($k \in \mathbb{N}$), ill. Y véges dimenziós \mathbb{K} -vektorterek (mindegyikük $\neq \{0\}$), akkor

$$\dim(\mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y)) = \dim(Y) \cdot \prod_{i=1}^k \dim(X_i)$$

teljesül!

Útm. Az $n_i := \dim(X_i)$ ($i \in \{1, \dots, k\}$) és $m := \dim(Y)$ jelölések bevezetésével

- $k = 1$ esetén $\mathcal{L}(X_1, Y) \sim \mathbb{K}^{m \times n_1}$, így

$$\dim(\mathcal{L}(X_1, Y)) = m \cdot n_1 = \dim(Y) \cdot \dim(X_1);$$

- ha valamely $k \in \mathbb{N}$ esetén teljesül a fenti állítás, akkor

$$\mathcal{L}_k(X_1, \dots, X_k; Y) \sim \mathcal{L}(X_1, \mathcal{L}_{k-1}(X_2, \dots, X_k; Y))$$

miatt

$$\begin{aligned} \dim(\mathcal{L}_{k+1}(X_1, \dots, X_k, X_{k+1}; Y)) &= \dim(\mathcal{L}(X_1, \mathcal{L}_k(X_2, \dots, X_{k+1}; Y))) = \\ &= \dim(X_1) \cdot \dim(\mathcal{L}_k(X_2, \dots, X_{k+1}; Y)) = \dim(X_1) \cdot \dim(Y) \cdot \prod_{i=2}^{k+1} \dim(X_i) = \\ &= \dim(Y) \cdot \prod_{i=1}^{k+1} \dim(X_i). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Ez pl. azt jelenti, hogy ha valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén X n -dimenziós valós vektortér, akkor az $\mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ vektortér $1 \cdot n^k = n^k$ -dimenziós.

4. Mutassuk meg, hogy tetszőleges $\alpha \in \mathbb{R}$, $\varphi, \psi, \psi_1, \psi_2 \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ esetén

- $\varphi \wedge \psi = -\psi \wedge \varphi$, sőt $\varphi \wedge \varphi = f_0 \in \mathcal{L}_2((\mathbb{R}^n)^2, \mathbb{R})$;
- $\varphi \wedge (\psi_1 + \psi_2) = \varphi \wedge \psi_1 + \varphi \wedge \psi_2$, ill. $(\psi_1 + \psi_2) \wedge \varphi = \psi_1 \wedge \varphi + \psi_2 \wedge \varphi$;
- $(\alpha\varphi) \wedge \psi = \varphi \wedge (\alpha\psi) = \alpha(\varphi \wedge \psi)$

teljesül!

Útm.

- Világos, hogy bármely $x, y \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\varphi \wedge \psi(x, y) = \varphi(x)\psi(y) - \psi(x)\varphi(y) = -(\psi(x)\varphi(y) - \varphi(x)\psi(y)) = -\psi \wedge \varphi(x, y),$$

ill.

$$\varphi \wedge \varphi(x, y) = \varphi(x)\varphi(y) - \varphi(x)\varphi(y) = 0.$$

Megjegyzés. Legyen

$$f(x, y) := (\varphi \wedge \psi)(x, y) \quad (x, y \in \mathbb{R}^n),$$

majd tegyük fel, hogy az \mathbb{R}^n tér e_1, \dots, e_n kanonikus bázisában a φ és ψ lineáris formák mátrixa:

$$[\varphi] = [a_1, \dots, a_n] \in \mathbb{R}^{1 \times n}, \quad [\psi] = [b_1, \dots, b_n] \in \mathbb{R}^{1 \times n}$$

$$/a_i = \varphi(e_i), \quad b_i = \psi(e_i)/.$$

Ekkor f mátrixára

$$[f]_{ij} = f(e_i, e_j) = \varphi(e_i)\psi(e_j) - \psi(e_i)\varphi(e_j) = a_i b_j - b_i a_j.$$

(b) Minden $x, y \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\begin{aligned} (\varphi \wedge (\psi_1 + \psi_2))(x, y) &= \varphi(x)(\psi_1(y) + \psi_2(y)) - (\psi_1(x) + \psi_2(x))\varphi(y) = \\ &= \varphi(x)\psi_1(y) + \varphi(x)\psi_2(y) - \psi_1(x)\varphi(y) - \psi_2(x)\varphi(y) = \\ &= \varphi(x)\psi_1(y) - \psi_1(x)\varphi(y) + \varphi(x)\psi_2(y) - \psi_2(x)\varphi(y) = \\ &= (\varphi \wedge \psi_1)(x, y) + (\varphi \wedge \psi_2)(x, y), \end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned} ((\psi_1 + \psi_2) \wedge \varphi)(x, y) &= (\varphi_1(x) + \varphi_2(x))\psi(y) - \psi(x)(\varphi_1(y) + \varphi_2(y)) = \\ &= \varphi_1(x)\psi(y) + \varphi_2(x)\psi(y) - \psi(x)\varphi_1(y) - \psi(x)\varphi_2(y) = \\ &= \varphi_1(x)\psi(y) - \psi(x)\varphi_1(y) + \varphi_2(x)\psi(y) - \psi(x)\varphi_2(y) = \\ &= (\psi_1 \wedge \varphi)(x, y) + (\psi_2 \wedge \varphi)(x, y). \end{aligned}$$

(c) Tetszőleges $\alpha \in \mathbb{R}$, ill. $x, y \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\begin{aligned} ((\alpha\varphi) \wedge \psi)(x, y) &= (\alpha\varphi)(x)\psi(y) - \psi(x)(\alpha\varphi)(y) = \\ &= \alpha\varphi(x)\psi(y) - \alpha\psi(x)\varphi(y) = \varphi(x)(\alpha\psi)(y) - \psi(x)(\alpha\varphi)(y) = \\ &= (\varphi \wedge (\alpha\psi))(x, y), \end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned}
 (\alpha(\varphi \wedge \psi))(x, y) &= \alpha(\varphi(x)\psi(y) - \psi(x)\varphi(y)) = \alpha\varphi(x)\psi(y) - \alpha\psi(x)\varphi(y) = \\
 &= \varphi(x)(\alpha\psi)(y) - \psi(x)(\alpha\varphi)(y) = \\
 &= (\varphi \wedge (\alpha\psi))(x, y). \quad \blacksquare
 \end{aligned}$$

5. Mutassuk meg, hogy tetszőleges $\alpha \in \mathbb{R}$, $\varphi, \psi, \psi_1, \psi_2 \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ esetén

(a) $\varphi \vee \psi = \psi \vee \varphi$;

(b) $(\psi_1 + \psi_2) \vee \varphi = \psi_1 \vee \varphi + \psi_2 \vee \varphi$, ill. $\varphi \vee (\psi_1 + \psi_2) = \varphi \vee \psi_1 + \varphi \vee \psi_2$;

(c) $(\alpha\varphi) \vee \psi = \varphi \vee (\alpha\psi) = \alpha(\varphi \vee \psi)$

teljesül!

Útm.

(a) Világos, hogy bármely $x, y \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\varphi \vee \psi(x, y) = \varphi(x)\psi(y) + \psi(x)\varphi(y) = \psi(x)\varphi(y) + \varphi(x)\psi(y) = \psi \wedge \varphi(x, y).$$

(b) Minden $x, y \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\begin{aligned}
 (\varphi \vee (\psi_1 + \psi_2))(x, y) &= \varphi(x)(\psi_1(y) + \psi_2(y)) + (\psi_1(x) + \psi_2(x))\varphi(y) = \\
 &= \varphi(x)\psi_1(y) + \varphi(x)\psi_2(y) + \psi_1(x)\varphi(y) + \psi_2(x)\varphi(y) = \\
 &= \varphi(x)\psi_1(y) + \psi_1(x)\varphi(y) + \varphi(x)\psi_2(y) + \psi_2(x)\varphi(y) = \\
 &= (\varphi \vee \psi_1)(x, y) + (\varphi \vee \psi_2)(x, y),
 \end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned}
 ((\psi_1 + \psi_2) \vee \varphi)(x, y) &= (\varphi_1(x) + \varphi_2(x))\psi(y) + \psi(x)(\varphi_1(y) + \varphi_2(y)) = \\
 &= \varphi_1(x)\psi(y) + \varphi_2(x)\psi(y) + \psi(x)\varphi_1(y) + \psi(x)\varphi_2(y) = \\
 &= \varphi_1(x)\psi(y) + \psi(x)\varphi_1(y) + \varphi_2(x)\psi(y) + \psi(x)\varphi_2(y) = \\
 &= (\psi_1 \vee \varphi)(x, y) + (\psi_2 \vee \varphi)(x, y).
 \end{aligned}$$

(c) Tetszőleges $\alpha \in \mathbb{R}$, ill. $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\begin{aligned} ((\alpha\varphi) \vee \psi)(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= (\alpha\varphi)(\mathbf{x})\psi(\mathbf{y}) + \psi(\mathbf{x})(\alpha\varphi)(\mathbf{y}) = \\ &= \alpha\varphi(\mathbf{x})\psi(\mathbf{y}) + \alpha\psi(\mathbf{x})\varphi(\mathbf{y}) = \varphi(\mathbf{x})(\alpha\psi)(\mathbf{y}) + \psi(\mathbf{x})(\alpha\varphi)(\mathbf{y}) = \\ &= (\varphi \vee (\alpha\psi))(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned} (\alpha(\varphi \vee \psi))(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= \alpha(\varphi(\mathbf{x})\psi(\mathbf{y}) + \psi(\mathbf{x})\varphi(\mathbf{y})) = \alpha\varphi(\mathbf{x})\psi(\mathbf{y}) + \alpha\psi(\mathbf{x})\varphi(\mathbf{y}) = \\ &= \varphi(\mathbf{x})(\alpha\psi)(\mathbf{y}) + \psi(\mathbf{x})(\alpha\varphi)(\mathbf{y}) = \\ &= (\varphi \vee (\alpha\psi))(\mathbf{x}, \mathbf{y}). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

6. Igazoljuk, hogy ha X vektortér valamely K testre vonatkozóan, $k, l \in \mathbb{N}$, továbbá

$$f \in \mathcal{L}_k(X^k, K), \quad \text{ill.} \quad g \in \mathcal{L}_l(X^l, K),$$

akkor az

$$f \otimes g : X^{k+l} \rightarrow K, \quad (f \otimes g)(x_1, \dots, x_{k+l}) := f(x_1, \dots, x_k) \cdot g(x_{k+1}, \dots, x_{k+l})$$

leképezésre

$$f \otimes g \in \mathcal{L}_{k+l}(X^{k+l}, K)$$

teljesül!

Útm. Nem nehéz belátni, hogy $f \otimes g$ bármely változójában lineáris. \blacksquare

7. Igazoljuk a tenzori szorzat alábbi tulajdonságait!

(a) A

$$\otimes : \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}) \times \mathcal{L}_l(X^l, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{L}_{k+l}(X^{k+l}, \mathbb{R})$$

leképezés bilineáris, azaz bármely $k, l \in \mathbb{N}_0$ $\varphi, \tilde{\varphi} \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$, $\psi, \tilde{\psi} \in \mathcal{L}_l(X^l, \mathbb{R})$ és $\lambda \in \mathbb{R}$ esetén

$$\alpha) (\lambda\varphi) \otimes \psi = \varphi \otimes (\lambda\psi) = \lambda(\varphi \otimes \psi) =: \lambda\varphi \otimes \psi;$$

$$\beta) (\varphi + \tilde{\varphi}) \otimes \psi = \varphi \otimes \psi + \tilde{\varphi} \otimes \psi;$$

$$\gamma) \varphi \otimes (\psi + \tilde{\psi}) = \varphi \otimes \psi + \varphi \otimes \tilde{\psi}.$$

- (b) \otimes asszociatív, azaz ha $k, l, m \in \mathbb{N}_0$, $\varphi \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$, $\psi \in \mathcal{L}_l(X^l, \mathbb{R})$, továbbá $\omega \in \mathcal{L}_m(X^m, \mathbb{R})$, akkor

$$(\varphi \otimes \psi) \otimes \omega = \varphi \otimes (\psi \otimes \omega) =: \varphi \otimes \psi \otimes \omega.$$

Útm.

- (a) A \otimes leképezés multilinearitása, ill. az (a) – (c) tulajdonságok a definíció közvetlen következményei.
- (b) **Házi feladat.** ■

1.13. 13. gyakorlat

1.13.1. A gyakorlat anyaga

Definíció. Ha $2 \leq k \in \mathbb{N}$, ill. $X_1 = \dots = X_k =: X$, Y vektorterek valamely K testre vonatkozóan, és $\text{char}(K) \neq 2$,³⁹ akkor azt mondjuk, hogy $f \in \mathcal{L}_k(X^k, Y)$, ill. $f \in \mathcal{L}_k(X^k, K)$

- **szimmetrikus**, ha helyettesítési értéke két változó cseréjével nem változik,
- **alternáló** vagy **antiszimmetrikus**, ha helyettesítési értéke két változó cseréjével (-1) -szeresébe megy át,

azaz ha minden $i, j \in \{1, \dots, k\}$: $i < j$ index és minden $(a_1, \dots, a_k) \in \mathcal{D}_f$ elem esetén

- $f(a_1, \dots, a_k) = f(b_1, \dots, b_k)$,
- $f(a_1, \dots, a_k) = -f(b_1, \dots, b_k)$,

ahol

$$b_l := \begin{cases} a_l & (l \notin \{i, j\}), \\ a_i & (l = j), \\ a_j & (l = i). \quad \diamond \end{cases}$$

Feladat. Igazoljuk, hogy f pontosan akkor szimmetrikus, ill. alternáló, ha bármely $\sigma \in \mathfrak{S}_k$ permutáció és $x_1, \dots, x_k \in X$ vektorok esetén

$$f(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(k)}) = f(x_1, \dots, x_k), \quad \text{ill.} \quad f(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(k)}) = \text{sgn}(\sigma) f(x_1, \dots, x_k).$$

³⁹ Adott K test esetén K **karakterisztikájának** nevezzük a

$$\text{char}(K) := \begin{cases} \min\{n \in \mathbb{N} : nr = 0 \in K(r \in K)\} & (\exists m \in \mathbb{N} : mr = 0 \in K(r \in K)) \\ 0 & (\text{egyébként}) \end{cases}$$

természetes számot. (Az olyan testeket, amelyekben „ $1 + 1 = 0$ ” teljesül, kizárjuk a vizsgálatainkból.)

Útm.

1. lépés. Mivel bármely $\tau \in \mathfrak{S}_k$ transzpozícióra $\text{sgn}(\tau) = -1$, továbbá bármely $\sigma \in \mathfrak{S}_k$ permutáció \mathfrak{S}_k -beli transzpozíciók kompozíciója, ill. tetszőleges $\pi, \sigma \in \mathfrak{S}_k$ esetén

$$\text{sgn}(\pi \circ \sigma) = \text{sgn}(\pi) \cdot \text{sgn}(\sigma),$$

ezért a feltétel szükségessége nyilvánvaló.

2. lépés. A feltétel elégséges is, ui. ha $x_1, \dots, x_k \in X$ és $i, j \in \{1, \dots, k\}$: $i < j$, akkor a $\tau \in \mathfrak{S}_k$, $\tau(i) = j$, $\tau(j) = i$ transzpozícióra

• ha

$$f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) = f(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(i)}, \dots, x_{\tau(j)}, \dots, x_{\tau(k)}),$$

akkor

$$f(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(i)}, \dots, x_{\tau(j)}, \dots, x_{\tau(k)}) = f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k)$$

következtében

$$f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) = f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k)$$

azaz f szimmetrikus;

• ha

$$f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) = \text{sgn}(\tau) f(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(i)}, \dots, x_{\tau(j)}, \dots, x_{\tau(k)}),$$

akkor

$$\text{sgn}(\tau) f(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(i)}, \dots, x_{\tau(j)}, \dots, x_{\tau(k)}) = -f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k),$$

következtében

$$f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) = -f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k),$$

azaz f alternáló. ■

Megjegyzések.

1. Az $f \in \mathcal{L}_k(X^k, Y)$, ill. $f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{K})$ leképezés tehát pontosan akkor

- szimmetrikus, ha változóinak bármely átrendezése esetén ugyanazt a helyettesítési értéket veszi fel;
- antiszimmetrikus, ha változóinak páros permutációjú átrendezése esetén nem változtatja az értékét, páratlan permutációjú átrendezésénél pedig előjelet vált. Ha pl. $f : X^3 \rightarrow Y$ alternáló, akkor bármely $x, y, z \in X$ vektor esetén

$$f(x, y, z) = f(z, x, y) = f(y, z, x) = -f(z, y, x) = -f(y, x, z) = -f(x, z, y).$$

2. A kvantummechanika egy rendszer pillanatnyi állapotát $\Psi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{C}$ hullámfüggvénnyel ábrázolja, ami a mérhető tulajdonságok – másképpen megfigyelhető mennyiségek – valószínűség-eloszlását írja le. Megfigyelhető mennyiség például az energia, térbeli helyzet (a nem relativisztikus elméletben), impulzus, impulzusmomentum stb. Valamely fizikai rendszert alkotó részecskéket azonosnak tekinthetünk, ha a rendszer dinamikai tulajdonságai a részecskék bármely egymás közötti felcserélésekor változatlanok maradnak. A kvantummechanika egyik posztulátuma a **szimmetrizálási posztulátum**: véges számú részecskéből álló rendszer részecskéinek hullámfüggvényei szimmetrikusak vagy antiszimmetrikusak. A kísérleti megfigyelések szerint a feles spinű azonos részecskékből (elektron, proton, neutron, neutrínó, müon stb.) felépülő rendszereknél a természet csak az antiszimmetrikus állapotokat alakítja ki, azaz az ilyen részecskék hullámfüggvénye antiszimmetrikus (**fermionrendszerek**).⁴⁰ Az egész spinű azonos részecskékből (foton, pion, kaon stb.) felépülő rendszerek esetében viszont csak szimmetrikus állapotok léteznek a természetben, azaz az ilyen részecskék hullámfüggvénye szimmetrikus (**bozonrendszerek**).⁴¹

⁴⁰ A **Fermi-Dirac-statisztikával** leíarható részecskék neve.

⁴¹ A **Bose-Einstein-statisztikával** leíarható részecskék neve.

3. A szimmetrikus, ill. alternáló formák alteret alkotnak az $\mathcal{L}_k(X^k, K)$ lineáris térben. Az

$$\mathcal{S}_k(X) := \begin{cases} K & (k = 0), \\ X' = \mathcal{L}(X, K) & (k = 1), \\ \{f \in \mathcal{L}_k(X^k, K) : f \text{ szimmetrikus}\} & (k > 1), \end{cases}$$

$$\mathcal{A}_k(X) := \begin{cases} K & (k = 0), \\ X' = \mathcal{L}(X, K) & (k = 1), \\ \{f \in \mathcal{L}_k(X^k, K) : f \text{ alternáló}\} & (k > 1). \end{cases}$$

jelölések bevezetésével

- a $k \geq 2$ esetben

$$\mathcal{S}_k(X) \cap \mathcal{A}_k(X) = \{f_0\}.$$

azaz egyetlen olyan forma van, amely mind szimmetrikus, mind pedig alternáló;

- a $k = 1$ esetben

$$\mathcal{S}_1(X) = \mathcal{L}(X, \mathbb{R}) = \mathcal{A}_1(X).$$

Speciálisan, \mathbb{R}^n véges dimenziós volta miatt

$$\mathcal{S}_1(\mathbb{R}^n) \sim \mathbb{R}^n \sim \mathcal{A}_1(\mathbb{R}^n),$$

hiszen az

$$\mathbb{R}^n \ni \mathbf{a} \mapsto f_{\mathbf{a}} \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$$

leképezés izomorfia, továbbá

$$f_{e_1}, \dots, f_{e_n}, \quad \text{azaz} \quad dx_1, \dots, dx_n, \quad \text{ill.} \quad \Delta_1^{n,1}, \dots, \Delta_n^{n,1}$$

bázis $\mathcal{S}_1(\mathbb{R}^n)$ -ben, ill. $\mathcal{A}_1(\mathbb{R}^n)$ -ben.

Példák.

1. Ha $X := \mathbb{R}^n$, $Y := \mathbb{R}$, akkor az

$$f : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) := \langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

szimmetrikus bilineáris forma.

2. Ha $\varphi, \psi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ egyforma, akkor az $f := \varphi \wedge \psi$ alternáló 2-forma (vö. 12. beadható feladatsor).
3. Tetszőleges skalárértékű függvény k -adik deriváltja szimmetrikus k -forma (vö. Young-tétel).
4. f_A pontosan akkor szimmetrikus, ill. alternáló forma, ha A szimmetrikus, ill. antiszimmetrikus mátrix, azaz $A^T = A$, ill. $A^T = -A$, ui. pl., ha

- f alternáló és $\{e_1, \dots, e_n\}$ az \mathbb{R}^n kanonikus bázisa, akkor bármely $i, j \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$a_{ij} = f_A(e_i, e_j) = -f_A(e_j, e_i) = -a_{ji},$$

- A antiszimmetrikus, akkor tetszőleges $x, y \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$f_A(x, y) = \langle Ax, y \rangle = \langle x, A^T y \rangle = \langle x, -Ay \rangle = -\langle x, Ay \rangle = -\langle Ay, x \rangle = -f_A(y, x).$$

Megjegyzés. Ha $f \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ deriválható vektormező és $a \in \text{int}(\mathcal{D}_f)$, akkor az

$$f'(a) - f'(a)^T$$

mátrix antiszimmetrikus, így

$$\text{Rot}(f)(a) : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad \text{Rot}(f)(a)(x, y) := \langle (f'(a) - f'(a)^T)x, y \rangle$$

alternáló bilineáris leképezés. Speciálisan $n = 3$ esetén

$$\text{Rot}(f)(a)(x, y) = \langle \text{rot}(f)(a), x \times y \rangle \quad (x, y \in \mathbb{R}^3),$$

ui. az $[a, b, c] := \langle a \times b, c \rangle$ szorzatra $[a, b, c] = [b, c, a] = [c, a, b]$ (a vegyes szorzat előjele két tényező felcserélésével megváltozik, mindhárom tényező ciklikus felcserélése esetén változatlan marad), továbbá

$$\text{rot}(f)(a) \times r = (f'(a) - f'(a)^T)r \quad (r \in \mathbb{R}^3),$$

hiszen a

$$T := f'(a) - f'(a)^T$$

mátrix antiszimmetrikus, így van olyan $w \in \mathbb{R}^3$ vektor, hogy

$$\text{Tr} = w \times r \quad (r \in \mathbb{R}^3) : \quad w = (-T_{23}, T_{13}, -T_{12}),$$

5. Ha f az a leképezés, ami n darab \mathbb{R}^n -beli vektorhoz hozzárendeli ezen vektorokból, mint oszlopvektorokból alkotott mátrix determinánsát, azaz

$$f : (\mathbb{R}^n)^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x_1, \dots, x_n) := \det[x_1, \dots, x_n],$$

akkor a determináns tulajdonságai miatt $f \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R}^n)$.

Megjegyzés. f -et szokás **Levi-Civita-tenzornak**⁴² nevezni, ui. ha $\{e_1, \dots, e_n\}$ jelöli \mathbb{R}^n kanonikus bázisát, akkor ebben a bázisban f komponensei az ún. **Levi-Civita-szimbólumok**:

$$f(e_{j_1}, \dots, e_{j_n}) = \epsilon_{j_1, \dots, j_n} := \begin{cases} +1 & (j \in \mathbb{N}^n, j \text{ az } (1, \dots, n) \text{ páros permutációja}), \\ -1 & (j \in \mathbb{N}^n, j \text{ az } (1, \dots, n) \text{ páratlan permutációja}), \\ 0 & (j \in \mathbb{N}^n, j \text{ nem injektív}), \end{cases}$$

ahol $\mathbb{N} := \{1, \dots, n\}$. Ezen szimbólumok segítségével tetszőleges

$$M = [M_{rs}]_{r,s=1}^{n,n} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

mátrix determinánsára:

$$\det(M) = \sum_{j \in \mathbb{N}^n} \epsilon_{j_1, \dots, j_n} \prod_{l=1}^n M_{lj_l}.$$

6. Ha $v \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$, akkor az

$$f : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) := \det[v, x, y]$$

leképezésre: $f \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3)$.

Megjegyzés. f fizikai jelentése: ha v valamely stacionárius áramlás sebességmezeje, akkor $f(x, y)$ jelentése az x, y vektorok kifeszítette paralelogrammán átáramló folyadék fluxusa. Az x, y vektorok sorrendje adja meg a paralelogramma irányítását, ettől függ, hogy a folyadék pozitív, ill. negatív irányban áramlik-e át a paralelogrammán.

⁴²Tullio Levi-Civita (1873 – 1941).

Feladat. Legyen $2 \leq k \in \mathbb{N}$, $f \in \mathcal{L}_k(X^k, K)$. Mutassuk meg, hogy egyenértékűek az alábbi állítások!

(1) $f \in \mathcal{A}_k(X)$.

(2) Ha az $x_1, \dots, x_k \in X$ vektorok közül bármely kettő megegyezik, akkor $f(x_1, \dots, x_k) = 0$.

Útm.

1. lépés /**(1) \Rightarrow (2)**/. Ha $f \in \mathcal{A}_k(X)$ és valamely $i, j \in \{1, \dots, k\}$: $i < j$ indexek, ill. $x_1, \dots, x_k \in X$ vektorok esetén $x_i = x_j$, akkor

$$f(x_1, \dots, x_k) = -f(x_1, \dots, x_k),$$

így

$$2 \cdot f(x_1, \dots, x_k) = f(x_1, \dots, x_k) + f(x_1, \dots, x_k) = 0,$$

ezért (a $\text{char}(K) \neq 2$ feltétel miatt)

$$f(x_1, \dots, x_k) = 0.$$

2. lépés /**(2) \Rightarrow (1)**/. Tegyük fel, hogy bármely $i, j \in \{1, \dots, k\}$: $i < j$ indexek, ill. $x_1, \dots, x_k \in X$ vektorok esetén

$$x_i = x_j \quad \implies \quad f(x_1, \dots, x_k) = 0.$$

Ekkor

$$0 = f(x_1, \dots, x_i + x_j, \dots, x_j + x_i, \dots, x_k),$$

ahol az $x_i + x_j$, ill. az $x_j + x_i$ vektor az i -edik, ill. a j -edik változóban van. Így f multilinearitása és alternáló volta következtében

$$\begin{aligned} 0 &= f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) + f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_i, \dots, x_k) + \\ &\quad + f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k) + f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_j, \dots, x_k) = \\ &= f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) + 0 + f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k) + 0 = \\ &= f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) + f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k), \end{aligned}$$

ahonnan

$$f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_k) = -f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_k)$$

következik. ■

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $f \in \mathcal{A}_k(X)$ és az $x_1, \dots, x_k \in X$ vektorok lineárisan összefüggők, akkor fennáll az $f(x_1, \dots, x_k) = 0$ egyenlőség!

Útm. Ha az $x_1, \dots, x_k \in X$ vektorok lineárisan összefüggők, akkor ezen vektorok valamelyike kifejezhető a többi lineáris kombinációjaként. Az általánosság megszorítása nélkül tegyük fel, hogy ez x_1 ,⁴³ azaz alkalmas $\lambda_2, \dots, \lambda_k \in K$ esetén

$$x_1 = \lambda_2 x_2 + \dots + \lambda_k x_k = \sum_{j=2}^k \lambda_j x_j.$$

Így, ha $f \in \mathcal{A}_k(X)$, akkor

$$\begin{aligned} f(x_1, \dots, x_k) &= f\left(\sum_{j=2}^k \lambda_j x_j, x_2, \dots, x_k\right) = \sum_{j=2}^k \lambda_j f(x_j, x_2, \dots, x_k) = \\ &= f(x_2, x_2, \dots, x_k) + \dots + f(x_k, x_2, \dots, x_k) = 0 + \dots + 0 = 0. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzések.

1. Ha $2 \leq k \in \mathbb{N}$ olyan index, amelyre $k > \dim(X)$ és $f \in \mathcal{A}_k(X)$, akkor – lévén, hogy X -ben maximálisan $\dim(X)$ lineárisan független vektor van – bármely $x_1, \dots, x_k \in X$ vektorrendszer lineárisan összefüggő, így $f(x_1, \dots, x_k) = 0$, ahonnan $\mathcal{A}_k(X) = \{f_0\}$ következik.
2. Az előző feladatbeli állítás megfordítottja nem igaz: egy f_0 -tól különböző alternáló forma lineárisan független vektorokon is vehet fel nulla értéket (vö. 5. beadható feladat).

Definíció. Ha $k, l \in \mathbb{N}_0$, akkor az

1. $f \in \mathcal{S}_k(X)$ és a $g \in \mathcal{S}_l(X)$ formák **szimmetrikus szorzatának** nevezzük az

$$(f \vee g)(x_1, \dots, x_{k+l}) := \frac{1}{k!l!} \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_{k+l}} f(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(k)}) g(x_{\sigma(k+1)}, \dots, x_{\sigma(k+l)})$$

$$((x_1, \dots, x_{k+l}) \in X^{k+l})$$

leképezést;

⁴³ Átszámozással ez mindig megtehető.

2. $f \in \mathcal{A}_k(X)$ és a $g \in \mathcal{A}_l(X)$ formák **külső szorzatának** (**Grassman-szorzatának**) nevezzük az

$$(f \wedge g)(x_1, \dots, x_{k+l}) := \frac{1}{k!l!} \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_{k+l}} \operatorname{sgn}(\sigma) f(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(k)}) g(x_{\sigma(k+1)}, \dots, x_{\sigma(k+l)})$$

$$((x_1, \dots, x_{k+l}) \in X^{k+l})$$

leképezést. \diamond

Példák. Ha $\varphi, \psi \in \mathcal{A}_1(X)$ és $\omega \in \mathcal{A}_2(X)$, akkor

$$(\varphi \wedge \psi)(x, y) = \varphi(x)\psi(y) - \psi(x)\varphi(y) \quad (x, y \in X)$$

és

$$(\varphi \wedge \omega)(x, y, z) = \varphi(x)\omega(y, z) + \varphi(y)\omega(z, x) + \varphi(z)\omega(x, y) \quad (x, y, z \in X). \quad \diamond$$

Definíció. Adott $2 \leq k \in \mathbb{N}$, ill. $\varphi_1, \dots, \varphi_k \in \mathcal{L}(X, K)$ esetén legyen

$$\varphi_1 \vee \dots \vee \varphi_k := \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} \varphi_{\sigma(1)} \otimes \dots \otimes \varphi_{\sigma(k)},$$

azaz tetszőleges $x_1, \dots, x_k \in X$ esetén legyen

$$(\varphi_1 \vee \dots \vee \varphi_k)(x_1, \dots, x_k) := \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} \prod_{j=1}^k \varphi_{\sigma(j)}(x_j);$$

illetve

$$\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k := \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} \operatorname{sgn}(\sigma) \varphi_{\sigma(1)} \otimes \dots \otimes \varphi_{\sigma(k)},$$

azaz tetszőleges $x_1, \dots, x_k \in X$ esetén legyen

$$(\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k)(x_1, \dots, x_k) := \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} \operatorname{sgn}(\sigma) \prod_{j=1}^k \varphi_{\sigma(j)}(x_j). \quad \diamond$$

Példa. Mivel

$$\mathfrak{S}_3 = \{\operatorname{id} = [123], [231] = (12)(13), [312] = (12)(13), [321] = (13), [213] = (12), [132] = (23)\},$$

ezért

$$\begin{aligned} \varphi_1 \vee \varphi_2 \vee \varphi_3 &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_3} \varphi_{\sigma(1)} \otimes \varphi_{\sigma(2)} \otimes \varphi_{\sigma(3)} = \\ &= \boxed{\sigma = \text{id}} \varphi_1 \otimes \varphi_2 \otimes \varphi_3 + \boxed{\sigma = [231]} \varphi_2 \otimes \varphi_3 \otimes \varphi_1 + \boxed{\sigma = [312]} \varphi_3 \otimes \varphi_1 \otimes \varphi_2 + \\ &\quad \boxed{\sigma = [321]} \varphi_3 \otimes \varphi_2 \otimes \varphi_1 + \boxed{\sigma = [213]} \varphi_2 \otimes \varphi_1 \otimes \varphi_3 + \boxed{\sigma = [132]} \varphi_1 \otimes \varphi_3 \otimes \varphi_2, \end{aligned}$$

illetve

$$\begin{aligned} \varphi_1 \wedge \varphi_2 \wedge \varphi_3 &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_3} \text{sgn}(\sigma) \varphi_{\sigma(1)} \otimes \varphi_{\sigma(2)} \otimes \varphi_{\sigma(3)} = \\ &= \boxed{\sigma = \text{id}} \varphi_1 \otimes \varphi_2 \otimes \varphi_3 + \boxed{\sigma = [231]} \varphi_2 \otimes \varphi_3 \otimes \varphi_1 + \boxed{\sigma = [312]} \varphi_3 \otimes \varphi_1 \otimes \varphi_2 - \\ &\quad \boxed{\sigma = [321]} \varphi_3 \otimes \varphi_2 \otimes \varphi_1 - \boxed{\sigma = [213]} \varphi_2 \otimes \varphi_1 \otimes \varphi_3 - \boxed{\sigma = [132]} \varphi_1 \otimes \varphi_3 \otimes \varphi_2. \end{aligned}$$

Megjegyzések.

1. Világos, hogy az

$$(\mathcal{X}')^k \rightarrow \mathcal{L}_k(\mathcal{X}^k, \mathbb{R}), \quad (\varphi_1, \dots, \varphi_k) \mapsto \varphi_1 \vee \dots \vee \varphi_k,$$

ill. az

$$(\mathcal{X}')^k \rightarrow \mathcal{L}_k(\mathcal{X}^k, \mathbb{R}), \quad (\varphi_1, \dots, \varphi_k) \mapsto \varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k$$

leképezés k -lineáris és szimmetrikus, ill. alternáló.

2. A permanensre, ill. a determinánsra vonatkozó kifejtési tétel és (k -ra vonatkozó) indukció felhasználásával könnyen megmutatható, hogy tetszőleges $x_1, \dots, x_k \in X$ esetén

$$(\varphi_1 \vee \dots \vee \varphi_k)(x_1, \dots, x_k) = \text{perm} \begin{bmatrix} \varphi_1(x_1) & \dots & \varphi_1(x_k) \\ \vdots & & \vdots \\ \varphi_k(x_1) & \dots & \varphi_k(x_k) \end{bmatrix} = \text{perm} [\varphi_i(x_j)]_{i,j=1}^k,$$

illetve

$$(\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k)(x_1, \dots, x_k) = \det \begin{bmatrix} \varphi_1(x_1) & \dots & \varphi_1(x_k) \\ \vdots & & \vdots \\ \varphi_k(x_1) & \dots & \varphi_k(x_k) \end{bmatrix} = \det [\varphi_i(x_j)]_{i,j=1}^k$$

(ez utóbbi nem más, mint a kvantummechanikai számításokban használatos **Slater-determináns**⁴⁴ $\sqrt{n!}$ -szorozsa), azaz

$$\varphi_1 \vee \dots \vee \varphi_k : X^k \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{szimmetrikus } k\text{-forma,}$$

ill.

$$\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k : X^k \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{alternáló } k\text{-forma. } \square$$

Példa. Ha

$$\varphi(r) := a + b, \quad \psi(r) := a - b \quad (r = (a, b) \in \mathbb{R}^2),$$

akkor

$$\begin{aligned} (\varphi \vee \psi)(r, s) &= \text{perm} \begin{bmatrix} a + b & c + d \\ a - b & c - d \end{bmatrix} = (a + b)(c - d) + (c + d)(a - b) = \\ &= -2bd + 2ac \quad (r = (a, b), s = (c, d) \in \mathbb{R}^2), \end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned} (\varphi \wedge \psi)(r, s) &= \det \begin{bmatrix} a + b & c + d \\ a - b & c - d \end{bmatrix} = \\ &= (a + b)(c - d) + (c + d)(a - b) = \\ &= -2ad + 2bc \quad (r = (a, b), s = (c, d) \in \mathbb{R}^2). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Bizonyítsuk be, hogy ha $n \in \mathbb{N}$, b_1, \dots, b_n bázis az X (valós) vektortérben, $k \in \mathbb{N} := \{1, \dots, n\}$, továbbá

⁴⁴ John Clarke Slater (1900 – 1976).

1. N_{\sim}^k jelöli a **monoton multiindexek** halmazát, azaz

$$N_{\sim}^k := \begin{cases} N^1 := N & (k = 1), \\ \{i \in N^k : i_1 \leq \dots \leq i_k\} & (k > 1), \end{cases}$$

akkor

$$\Sigma_i^{n,k} := b^{i_1} \vee \dots \vee b^{i_k} \quad (i \in N_{\sim}^k)$$

bázis $\mathcal{S}_k(X)$ -ben, azaz

$$\forall f \in \mathcal{S}_k(X) \exists! \alpha_i \in \mathbb{R} (i \in N_{\sim}^k) : f = \sum_{i \in N_{\sim}^k} \alpha_i \Sigma_i^{n,k}$$

teljesül;

2. N_*^k jelöli a **szigorúan monoton multiindexek** halmazát, azaz

$$N_*^k := \begin{cases} N^{1*} := N & (k = 1), \\ \{i \in N^k : i_1 < \dots < i_k\} & (k > 1), \end{cases}$$

akkor

$$\Delta_i^{n,k} := b^{i_1} \wedge \dots \wedge b^{i_k} \quad (i \in N_*^k)$$

bázis $\mathcal{A}_k(X)$ -ben, azaz

$$\forall f \in \mathcal{A}_k(X) \exists! \alpha_i \in \mathbb{R} (i \in N_*^k) : f = \sum_{i \in N_*^k} \alpha_i \Delta_i^{n,k}$$

teljesül!

Útm. (Vö. előző gyakorlat, ill. 7. beadható feladat). ■

Megjegyzések.

1. Ha $n \in \mathbb{N}$, $X = \mathbb{R}^n$ és $b_j = e_j$ ($j \in \{1, \dots, n\}$) a kanonikus bázis, $k \in \mathbb{N} := \{1, \dots, n\}$, akkor bármely $i = (i_1, \dots, i_k) \in N_*^k$ (szigorúan monoton) multiindex esetén

$$b^{i_1} \wedge \dots \wedge b^{i_k} = f_{e_{i_1}} \wedge \dots \wedge f_{e_{i_k}} = dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k} = \Delta_{i_1}^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i_k}^{n,1} = \Delta_i^{n,k}.$$

2. Ha $f \in \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$, akkor (vö. előző gyakorlat)

$$f = \sum_{i \in N_*^k} a_i \Delta_i^{n,k} \iff a_i = f(e_{i_1}, \dots, e_{i_k}).$$

3. Világos, hogy ha $\mathbf{i}, \mathbf{l} \in \mathbb{N}_*^k$, akkor

$$\begin{aligned} \Delta_{\mathbf{i}}^{n,k}(\mathbf{e}_{i_1}, \dots, \mathbf{e}_{i_k}) &= \det \begin{bmatrix} f_{e_{i_1}}(\mathbf{e}_{l_1}) & \dots & f_{e_{i_1}}(\mathbf{e}_{l_k}) \\ \vdots & & \vdots \\ f_{e_{i_k}}(\mathbf{e}_{l_1}) & \dots & f_{e_{i_k}}(\mathbf{e}_{l_k}) \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} e_{l_1 i_1} & \dots & e_{l_k i_1} \\ \vdots & & \vdots \\ e_{l_1 i_k} & \dots & e_{l_k i_k} \end{bmatrix} = \\ &= \begin{cases} 1 & (\mathbf{i} = \mathbf{l}), \\ 0 & (\mathbf{i} \neq \mathbf{l}), \end{cases} \end{aligned}$$

hiszen

- $\mathbf{i} = \mathbf{l}$ esetén $\Delta_{\mathbf{i}}^{n,k}(\mathbf{e}_{i_1}, \dots, \mathbf{e}_{i_k})$ nem más, mint az egységmátrix determinánsa:

$$\Delta_{\mathbf{i}}^{n,k}(\mathbf{e}_{i_1}, \dots, \mathbf{e}_{i_k}) = \det(\mathbb{E}_k) = 1;$$

- $\mathbf{i} \neq \mathbf{l}$ esetén van olyan $r \in \{1, \dots, k\}$, hogy i_r nem fordul elő \mathbf{l} komponensei között, ezért bármely $s \in \{1, \dots, k\}$ esetén $f_{e_{i_r}}(\mathbf{e}_{i_s}) = 0$, azaz a mátrix r -edik sora csupa 0-ból áll.

4. Lévén, hogy valamely $\mathbf{i} \in \mathbb{N}_*^k$ multiindex tetszőleges $\tilde{\mathbf{i}}$ permutációja esetén, ha $\Delta_{\mathbf{i}}$ báziselem $\mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$ -ben, akkor $\Delta_{\tilde{\mathbf{i}}}$ is az (hiszen $\Delta_{\mathbf{i}} = \pm \Delta_{\tilde{\mathbf{i}}}$), ezért pl. $n = 3, k = 2$ esetén olykor az $\mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3)$ -beli

$$\{\mathbf{dx}_2 \wedge \mathbf{dx}_3, \mathbf{dx}_1 \wedge \mathbf{dx}_3, \mathbf{dx}_1 \wedge \mathbf{dx}_2\} = \{\Delta_{(2,3)}^{3,2}, \Delta_{(1,3)}^{3,2}, \Delta_{(1,2)}^{3,2}\}$$

bázis helyett a

$$\{\mathbf{dx}_2 \wedge \mathbf{dx}_3, \mathbf{dx}_3 \wedge \mathbf{dx}_1, \mathbf{dx}_1 \wedge \mathbf{dx}_2\} = \{\Delta_{(2,3)}^{3,2}, \Delta_{(3,1)}^{3,2}, \Delta_{(1,2)}^{3,2}\}.$$

bázist fogjuk használni (vö. következő gyakorlat).

5. Elemi kombinatorikai ismeretek felhasználásával – n elem k -adrendű ismétléses kombinációinak, ill. k -adrendű kombinációinak számát tudva – megállapítható, hogy ha $\dim(X) = n$, akkor bármely $k \in \mathbb{N}_0$ esetén

$$\dim(\mathcal{S}_k(X)) = \binom{n+k-1}{k}, \quad \text{ill.} \quad \dim(\mathcal{A}_k(X)) = \begin{cases} \binom{n}{k} & (k \leq n), \\ 0 & (k > n). \end{cases}$$

6. Ha $\dim(X) = n$, akkor $\mathcal{S}_k(X)$ izomorf az n -változós k -adrendű polinomok vektorterével.

7. Az $\mathcal{S}(X)$ szimbólum jelöli az $\mathcal{S}_k(X)$ ($k \in \mathbb{N}_0$) vektorterek direktösszegét:

$$\mathcal{S}(X) := \mathcal{S}_0(X) \oplus \mathcal{S}_1(X) \oplus \dots \oplus \mathcal{S}_n(X) \oplus \dots := \bigoplus_{m \in \mathbb{N}_0} \mathcal{S}_m(X).$$

Ha tetszőleges $r, s \in \mathbb{N}_0$ esetén $\varphi_r \in \mathcal{S}_r(X)$, ill. $\psi_s \in \mathcal{S}_s(X)$, akkor

$$f := \sum_{r=0}^{\infty} \varphi_r \in \mathcal{S}(X), \quad g := \sum_{s=0}^{\infty} \psi_s \in \mathcal{S}(X),$$

és így az

$$f \vee g := \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{r+s=l} \varphi_r \vee \psi_s$$

szimmetrikus szorzattal képzett $(\mathcal{S}(X), \vee)$ algebrát szokás **szimmetrikus algebrának** is nevezni. Az $\mathcal{S}(X)$ teret a kvantummechanikában (X -re vonatkozó) **bozonikus Fock-térnek**⁴⁵ nevezik, ahol többnyire $X := L^2(\mathbb{R}^3)$ és az alaptest \mathbb{C} .

Az $\mathcal{A}(X)$ szimbólum jelöli az $\mathcal{A}_k(X)$ ($k \in \mathbb{N}_0$) vektorterek direktösszegét:

$$\mathcal{A}(X) := \mathcal{A}_0(X) \oplus \mathcal{A}_1(X) \oplus \dots \oplus \mathcal{A}_n(X) \oplus \dots := \bigoplus_{m \in \mathbb{N}_0} \mathcal{A}_m(X)$$

Világos, hogy ha $\dim(X) = n$, akkor

$$\dim(\mathcal{A}(X)) = 1 + \binom{n}{1} + \dots + \binom{n}{n} + 0 + \dots = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = 2^n.$$

Ha tetszőleges $r, s \in \mathbb{N}_0$ esetén $\varphi_r \in \mathcal{A}_r(X)$, ill. $\psi_s \in \mathcal{A}_s(X)$, akkor

$$f := \sum_{r=0}^{\infty} \varphi_r \in \mathcal{A}(X), \quad g := \sum_{s=0}^{\infty} \psi_s \in \mathcal{A}(X),$$

és így az

$$f \wedge g := \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{r+s=l} \varphi_r \wedge \psi_s$$

külső szorzattal képzett $(\mathcal{A}(X), \wedge)$ algebrát szokás **Graßmann-algebrának**⁴⁶ is nevezni. Az $\mathcal{A}(X)$ teret a kvantummechanikában (X -re vonatkozó) **fermionikus Fock-térnek** nevezik, ahol többnyire $X := L^2(\mathbb{R}^3)$ és az alaptest \mathbb{C} . ■

⁴⁵ Vlagyimir Alexandrovics Fock (1898 – 1974).

⁴⁶ Hermann Graßmann (1809 – 1877).

Példák. Legyen $X := \mathbb{R}^n$.

1. Ha $k = 1$, akkor $\binom{n}{1} = n$. Ez az az eset, amikor $i \in N = \{1, \dots, n\}$, ill. $dx_i = \Delta_i^{n,1}$ kiszedi az argumentum i -edik komponensét („kiköpőforma”):

$$dx_i(x) = \Delta_i^{n,1}(x) = \det[x_i] = x_i = \langle e_i, x \rangle = f_{e_i}(x) \quad (x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n),$$

tehát bármely

$$f \in \mathcal{A}_1(\mathbb{R}^n) / = \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) /,$$

esetén pontosan egy olyan $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{R}^n$ van, hogy ha $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, akkor

$$f(x) = \sum_{i=1}^n \alpha_i dx_i(x) = \sum_{i=1}^n \alpha_i \Delta_i^{n,1}(x) = \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i = \langle \alpha, x \rangle = f_\alpha(x).$$

2. Ha $n = 3$, $k = 2$, akkor $\binom{3}{2} = 3$. Ekkor bármely $f \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3)$ esetén pontosan egy olyan $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \in \mathbb{R}^3$ van, hogy

$$f = \alpha_1(dx_2 \wedge dx_3) + \alpha_2(dx_3 \wedge dx_1) + \alpha_3(dx_1 \wedge dx_2) = \alpha_1 \Delta_{(2,3)}^{3,2} + \alpha_2 \Delta_{(3,1)}^{3,2} + \alpha_3 \Delta_{(1,2)}^{3,2}.$$

Konkrétan

- (a) $i = (1,2)$ esetén

$$\Delta_{(1,2)}^{3,2}(x_1, x_2) = \det \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{bmatrix} = x_{11}x_{22} - x_{12}x_{21} \quad (x_1, x_2 \in \mathbb{R}^3);$$

- (b) $i = (2,3)$ esetén

$$\Delta_{(2,3)}^{3,2}(x_1, x_2) = \det \begin{bmatrix} x_{12} & x_{13} \\ x_{22} & x_{23} \end{bmatrix} = x_{12}x_{23} - x_{13}x_{22} \quad (x_1, x_2 \in \mathbb{R}^3);$$

- (c) $i = (3,1)$ esetén

$$\Delta_{(3,1)}^{3,2}(x_1, x_2) = \det \begin{bmatrix} x_{13} & x_{11} \\ x_{23} & x_{21} \end{bmatrix} = x_{13}x_{21} - x_{11}x_{23} \quad (x_1, x_2 \in \mathbb{R}^3);$$

(d) $i = (2,3)$ esetén

$$\Delta_{(2,3)}^{3,2}(e_1, e_2) = \det \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = 0, \quad \Delta_{(2,3)}^{2,3}(e_1, e_3) = \det \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = 0,$$

$$\Delta_{(2,3)}^{3,2}(e_2, e_3) = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = 1.$$

(e) $i = (1,3)$ esetén

$$\Delta_{(1,3)}^{3,2}(e_1, e_2) = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = 0, \quad \Delta_{(1,3)}^{2,3}(e_1, e_3) = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = 1,$$

$$\Delta_{(1,3)}^{3,2}(e_2, e_3) = \det \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = 0.$$

3. Mivel

$$\binom{n}{k} = \binom{n}{n-k},$$

ezért

$$\dim(\mathcal{A}_k(X)) = \dim(\mathcal{A}_{n-k}(X)), \quad \text{így} \quad \mathcal{A}_k(X) \sim \mathcal{A}_{n-k}(X).$$

A $k = 1$ speciális esetben

$$\binom{n}{1} = n = \binom{n}{n-1},$$

ezért

$$\dim(\mathcal{A}_1(X)) = n = \dim(\mathcal{A}_{n-1}(X)) = n, \quad \text{ill.} \quad \mathcal{A}_1(X) \sim X \sim \mathcal{A}_{n-1}(X).$$

Bizonyos **fizikai mennyiségek** (mint pl. **impulzus** vagy **mágneses térerősség**), amelyeket vektorokkal írunk le, sokkal jobban modellezhetők, ha 1-formáknak vagy $(n-1)$ -formáknak tekintjük őket.

4. Ha $k = n$, akkor $\binom{n}{n} = 1$, így

$$\mathcal{A}_n(X) = \{\alpha \cdot \Delta_{(1,\dots,n)}^{n,n} : \alpha \in \mathbb{R}\}.$$

HÁZI FELADAT. Az **L1** Függelék ismeretanyaga.

1.13.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Az alábbi bilineáris leképezések közül melyik szimmetrikus, ill. melyik alternáló?

$$(a) f : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) := \mathbf{a} \times \mathbf{b} = (\mathbf{a}_2\mathbf{b}_3 - \mathbf{a}_3\mathbf{b}_2, \mathbf{a}_3\mathbf{b}_1 - \mathbf{a}_1\mathbf{b}_3, \mathbf{a}_1\mathbf{b}_2 - \mathbf{a}_2\mathbf{b}_1);$$

$$(b) f : \mathcal{L}(X) \times \mathcal{L}(X) \rightarrow \mathcal{L}(X), f(A, B) := [A, B] := A \circ B - B \circ A, \text{ ahol } X \text{ } \mathbb{K}\text{-vektortér;}$$

$$(c) f : \mathcal{L}(X) \times \mathcal{L}(X) \rightarrow \mathcal{L}(X), f(A, B) := \{A, B\} := A \circ B + B \circ A, \text{ ahol } X \text{ } \mathbb{K}\text{-vektortér;}$$

$$(d) f : \mathbb{K}^{n \times n} \times \mathbb{K}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{K}, f(A, B) := \text{Sp}(A^T B);$$

$$(e) f : \mathbb{R}^4 \times \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}, f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) := x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3 - cx_4y_4;$$

$$(f) f : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, f(\varphi, \psi) := \int_a^b \varphi\psi, \text{ ahol } X := \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R});$$

$$(g) f : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) := (\varphi \wedge \psi)(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \text{ ahol } X := \mathbb{R}^n, \varphi, \psi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R});$$

$$(h) f : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) := (\varphi \vee \psi)(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \text{ ahol } X := \mathbb{R}^n, \varphi, \psi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}).$$

Útm. Mivel

(a) bármely $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\begin{aligned} f(\mathbf{b}, \mathbf{a}) &= \mathbf{b} \times \mathbf{a} = (\mathbf{b}_3\mathbf{a}_2 - \mathbf{b}_2\mathbf{a}_3, \mathbf{b}_1\mathbf{a}_3 - \mathbf{b}_3\mathbf{a}_1, \mathbf{b}_2\mathbf{a}_1 - \mathbf{b}_1\mathbf{a}_2) = \\ &= -(\mathbf{a}_2\mathbf{b}_3 - \mathbf{a}_3\mathbf{b}_2, \mathbf{a}_3\mathbf{b}_1 - \mathbf{a}_1\mathbf{b}_3, \mathbf{a}_1\mathbf{b}_2 - \mathbf{a}_2\mathbf{b}_1) = -\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \\ &= -f(\mathbf{a}, \mathbf{b}), \end{aligned}$$

ezért f alternáló.

(b) tetszőleges $A, B \in \mathcal{L}(X)$ esetén

$$f(B, A) = [B, A] = B \circ A - A \circ B = -(A \circ B - B \circ A) = -[A, B] = -f(A, B),$$

ezért f alternáló.

(c) minden $A, B \in \mathcal{L}(X)$ esetén

$$f(B, A) = \{B, A\} = B \circ A + A \circ B = A \circ B + B \circ A = \{A, B\} = f(A, B),$$

ezért f szimmetrikus.

(d) bármely $A = [a_{ij}], B = [b_{ij}] \in \mathbb{K}^{n \times n}$ esetén

$$f(B, A) = \text{Sp}(B^T A) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n b_{ki} a_{ki} = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ki} b_{ki} = \text{Sp}(A^T B) = f(A, B),$$

így f szimmetrikus.

(e) tetszőleges $x, y \in \mathbb{R}^4$ esetén

$$f(y, x) = f(x, y) := y_1 x_1 + y_2 x_2 + y_3 x_3 - y_4 x_4 = x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3 - x_4 y_4 = f(x, y),$$

ezért f szimmetrikus.

(f) minden $\varphi, \psi \in \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$ esetén

$$f(\psi, \varphi) = \int_a^b \psi \varphi = \int_a^b \varphi \psi = f(\varphi, \psi),$$

ezért f szimmetrikus.

(g) bármely $\varphi, \psi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ esetén

$$f(\psi, \varphi) = \psi \wedge \varphi = -(\varphi \wedge \psi) = -f(\varphi, \psi),$$

ezért f alternáló.

(h) tetszőleges $\varphi, \psi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ esetén

$$f(\psi, \varphi) = \psi \vee \varphi = \varphi \wedge \psi = f(\varphi, \psi),$$

ezért f szimmetrikus. ■

2. Mutassuk meg, hogy ha $2 \leq k \in \mathbb{N}$, $n \in \mathbb{N}$ és X n -dimenziós valós vektortér, továbbá ha $f \in \mathcal{S}_k(X)$ és tetszőleges $x \in X$ esetén $f(x, \dots, x) = 0$, akkor $f = f_0$ teljesül!

Útm.

- Ha $k = 2$, akkor tetszőleges $x, y \in X$ esetén

$$\begin{aligned} 0 &= f(x + y, x + y) = f(x, x) + f(x, y) + f(y, x) + f(y, y) = \\ &= f(x, y) + f(y, x) = 2f(x, y), \end{aligned}$$

így $f(x, y) = 0$.

- Ha valamely $2 \leq k \in \mathbb{N}$ esetén

$$f(x, \dots, x) = 0 \quad (x \in X) \quad \implies \quad f = f_0 \in \mathcal{S}_k(X),$$

továbbá $\lambda \in \mathbb{R}$, ill. $x, y \in X$, akkor

$$\begin{aligned} 0 &= f(x + \lambda y, \dots, x + \lambda y) = \\ &= f(x, \dots, x) + \sum_{l=1}^{k-1} \lambda^l \binom{k}{l} f(\underbrace{x, \dots, x}_{(k-l) \text{ darab}}, \underbrace{y, \dots, y}_l) + \lambda^k f(y, \dots, y) =: p(\lambda). \end{aligned}$$

Így tehát a p polinom minden együtthatója zérus, ahonnan

$$f(\underbrace{x, \dots, x}_{(k-1) \text{ darab}}, y) = 0 \quad (x, y \in X).$$

Ezért tetszőleges $y \in X$ esetén a

$$\varphi(x_1, \dots, x_{k-1}) := f(x_1, \dots, x_{k-1}, y)$$

nyilvánvalóan szimmetrikus multilineáris forma kielégíti a feladat feltételeit, Az indukciós feltevés értelmében bármely $x_1, \dots, x_{k-1} \in X$ esetén $\varphi(x_1, \dots, x_{k-1}) = 0$, ahonnan $f = f_0$ következik, hiszen y tetszőleges volt. ■

3. Igazoljuk, hogy $F \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3)$ pontosan akkor áll fenn, ha alkalmas $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$ esetén $F = F_{\mathbf{a}}$ teljesül!

Útm.

- 1. lépés.** Tudjuk, hogy $F_{\mathbf{a}} \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3)$. $F_{\mathbf{a}}$ alternáló volta egyébként onnan is látszik, hogy bármely $x, y \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$F_{\mathbf{a}}(y, x) = \langle \mathbf{a}, y \times x \rangle = \langle \mathbf{a}, -x \times y \rangle = -\langle \mathbf{a}, x \times y \rangle = -F_{\mathbf{a}}(x, y).$$

- 2. lépés.** Ha $x, y \in \mathbb{R}^3$, akkor pontosan egy olyan $(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \in \mathbb{R}^3$ van, hogy

$$x = x_1 e_1 + x_2 e_2 + x_3 e_3, \quad \text{ill.} \quad y = y_1 e_1 + y_2 e_2 + y_3 e_3.$$

Így, ha $F \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3)$, ill.

$$\begin{aligned} \mathbf{a} &:= \begin{bmatrix} F(e_2, e_3) & F(e_3, e_1) & F(e_1, e_2) \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} F(e_2, e_3) & -F(e_1, e_3) & F(e_1, e_2) \end{bmatrix}, \end{aligned}$$

akkor bármely $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\begin{aligned} F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= F\left(\sum_{i=1}^3 x_i \mathbf{e}_i, \sum_{j=1}^3 y_j \mathbf{e}_j\right) = \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 x_i y_j F(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_j) = \\ &= \sum_{1 \leq i < j \leq 3} F(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_j)(x_i y_j - x_j y_i) = \langle \mathbf{a}, \mathbf{x} \times \mathbf{y} \rangle = F_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}, \mathbf{y}). \end{aligned}$$

Ui. F alternáló volta miatt

$$F(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_i) = -F(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_i), \quad \text{azaz} \quad F(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_i) = 0 \quad \text{és} \quad F(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_j) = -F(\mathbf{e}_j, \mathbf{e}_i).$$

Megjegyzés. Ha $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$ az \mathbb{R}^3 kanonikus bázisa, akkor

$$F_{\mathbf{e}_1}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \langle \mathbf{e}_1, \mathbf{x} \times \mathbf{y} \rangle = x_2 y_3 - x_3 y_2 = (f_{\mathbf{e}_2} \wedge f_{\mathbf{e}_3})(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \quad (\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3),$$

$$F_{\mathbf{e}_2}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \langle \mathbf{e}_2, \mathbf{x} \times \mathbf{y} \rangle = x_3 y_1 - x_1 y_3 = (f_{\mathbf{e}_3} \wedge f_{\mathbf{e}_1})(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \quad (\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3)$$

és

$$F_{\mathbf{e}_3}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \langle \mathbf{e}_3, \mathbf{x} \times \mathbf{y} \rangle = x_1 y_2 - x_2 y_1 = (f_{\mathbf{e}_1} \wedge f_{\mathbf{e}_2})(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \quad (\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3),$$

ezért tetszőleges $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$F_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \langle \mathbf{a}, \mathbf{x} \times \mathbf{y} \rangle = \sum_{l=1}^3 a_l (\mathbf{x} \times \mathbf{y})_l = \sum_{l=1}^3 a_l F_{\mathbf{e}_l}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \quad (\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3),$$

azaz

$$F_{\mathbf{a}} = \sum_{l=1}^3 a_l F_{\mathbf{e}_l}. \quad \blacksquare$$

4. Mutassuk meg, hogy

$$2 \leq k, n \in \mathbb{N}, \quad k \leq n \quad \text{és} \quad f \in \mathcal{L}_k(\mathbb{R}^n)^k, \mathbb{R}$$

esetén $f \in \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$ pontosan akkor teljesül, ha minden olyan $\mathbf{y}_1, \dots, \mathbf{y}_k \in \mathbb{R}^n$ esetén, amikor valamilyen $i \in \{1, \dots, k-1\}$ indexre

$$\mathbf{y}_i = \mathbf{y}_{i+1}, \quad \text{akkor} \quad f(\mathbf{y}_1, \dots, \mathbf{y}_k) = 0$$

teljesül!

Útm.

1. lépés. Legyen $f \in \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$. Cseréljük fel y_i -t és y_{i+1} -et! Ekkor

$$f(y_1, \dots, y_k) = -f(y_1, \dots, y_k),$$

ahonnan $2 \cdot f(y_1, \dots, y_k) = 0$, azaz ($\text{char}(\mathbb{R}) = 0$ miatt) $f(y_1, \dots, y_k) = 0$ következik.

2. lépés. Tegyük fel, hogy igaz az állításban megfogalmazott feltétel. Ha $y_1, \dots, y_k \in \mathbb{R}^n$, és τ az i -edik és az $(i+1)$ -edik elem transzpozíciója:

$$\tau := \begin{bmatrix} & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & i & i+1 & & & & & \\ & & & & i+1 & i & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \end{bmatrix},$$

akkor f linearitása miatt

$$\begin{aligned} 0 &= f(y_1, \dots, y_{i-1}, y_i + y_{i+1}, y_i + y_{i+1}, y_{i+2}, \dots, y_k) = \dots = \\ &= f(y_1, \dots, y_{i-1}, y_i, y_{i+1}, y_{i+2}, \dots, y_k) + \\ &\quad + f(y_1, \dots, y_{i-1}, y_{i+1}, y_i, y_{i+2}, \dots, y_k) = \\ &= f(y_1, \dots, y_k) + f(y_{\tau(1)}, \dots, y_{\tau(k)}), \end{aligned}$$

ahonnan

$$f(y_{\tau(1)}, \dots, y_{\tau(k)}) = -f(y_1, \dots, y_k)$$

következik. Ha σ tetszőleges permutáció, akkor előállítható páratlan számú

$$\tau_i := \begin{bmatrix} & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & i & i+1 & & & & & \\ & & & & i+1 & i & & & & & \\ & & & & & & & & & & \\ & & & & & & & & & & \end{bmatrix} \quad (i \in \{1, \dots, p-1\})$$

típusú transzpozíció (szomszédcsere) kompozíciójaként. Innen már következik, hogy f alternáló. ■

5. Tegyük fel, hogy $2 \leq k \in \mathbb{N}$, $k < n \in \mathbb{N}$ és X n -dimenziós valós vektortér, továbbá $\varphi_1, \dots, \varphi_k \in \mathcal{L}(X, \mathbb{R})$ olyan, hogy

$$f_0 \neq \varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}).$$

Mutassuk meg, hogy ekkor alkalmas $0 \neq \mathbf{x} \in \mathbf{X}$ vektorra bármely $i \in \{1, \dots, k\}$ esetén $\varphi_i(\mathbf{x}) = 0$ teljesül, majd adjunk meg olyan lineárisan független $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k \in \mathbf{X}$ vektorokat, hogy fennálljon a

$$(\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k)(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k) = 0$$

egyenlőség!

6. Lássuk be, hogy ha $2 \leq k \in \mathbb{N}$, $\dim(\mathbf{X}) = k$, $f_0 \neq f \in \mathcal{A}_k(\mathbf{X})$, továbbá $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k \in \mathbf{X}$ lineárisan független vektorok (tehát bázist alkotnak), akkor $f(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k) \neq 0$ teljesül!
Útm. Tegyük fel, hogy $f(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k) = 0$. Az $f \in \mathcal{A}_k(\mathbf{X})$ feltételezés miatt az $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k$ vektorok bármely $\mathbf{z}_1, \dots, \mathbf{z}_k$ permutációjára is $f(\mathbf{z}_1, \dots, \mathbf{z}_k) = 0$. Mivel $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k$ bázis \mathbf{X} -ben, ezért bármely $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k \in \mathbf{X}$ vektor ezeknek a bázisvektoroknak a lineáris kombinációja:

$$\mathbf{v}_i = \sum_{j_i=1}^k \alpha_{ij_i} \mathbf{x}_{j_i} \quad (i \in \{1, \dots, k\}).$$

Tehát

$$f(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k) = \sum_{i_1=1}^k \dots \sum_{i_k=1}^k \alpha_{1j_{i_1}} \cdot \dots \cdot \alpha_{kj_{i_k}} f(\mathbf{x}_{i_1}, \dots, \mathbf{x}_{i_k}).$$

Ha a jobb oldali összeg valamelyik tagjában f két változója megegyezik, akkor az a tag nulla. Ha viszont $\mathbf{x}_{i_1}, \dots, \mathbf{x}_{i_k}$ mind különböző vektorok, azaz az $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k$ egy permutációja, akkor az előbb mondottak miatt $f(\mathbf{x}_{i_1}, \dots, \mathbf{x}_{i_k}) = 0$. Így a feltevésünk következtében bármely $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k \in \mathbf{X}$ vektor esetén $f(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k) = 0$, ami nem lehetséges.

■

7. Mutassuk meg, hogy ha $2 \leq k \in \mathbb{N}$, akkor bármely $f \in \mathcal{L}_k(\mathbf{X}^k, \mathbb{R})$ esetén az

$$\mathcal{S}(f)(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k) := \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_k} f(\mathbf{x}_{\sigma(1)}, \dots, \mathbf{x}_{\sigma(k)}) \quad (\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k \in \mathbf{X})$$

k -forma szimmetrikus, ill. az

$$\mathcal{A}(f)(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k) := \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_k} \text{sgn}(\sigma) \cdot f(\mathbf{x}_{\sigma(1)}, \dots, \mathbf{x}_{\sigma(k)}) \quad (\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k \in \mathbf{X})$$

k -forma alternáló!

Útm. Ha $\tau \in \mathfrak{S}_k$, akkor bármely $x_1, \dots, x_k \in X$ esetén

$$\begin{aligned} \mathcal{S}(f)(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(k)}) &= \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} f(x_{\sigma(\tau(1))}, \dots, x_{\sigma(\tau(k))}) = \\ &= \frac{1}{k!} \sum_{\rho := \sigma \circ \tau \in \mathfrak{S}_k} f(x_{\rho(1)}, \dots, x_{\rho(k)}) = \\ &= \mathcal{S}(f)(x_1, \dots, x_k), \end{aligned}$$

ill. felhasználva a permutációk kompozíciójának előjelére vonatkozó azonosságokat:

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(f)(x_{\tau(1)}, \dots, x_{\tau(k)}) &= \frac{1}{k!} \operatorname{sgn}(\sigma) \cdot \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} f(x_{\sigma(\tau(1))}, \dots, x_{\sigma(\tau(k))}) = \\ &= \frac{1}{k!} \operatorname{sgn}(\rho \circ \tau^{-1}) \cdot \sum_{\rho := \sigma \circ \tau \in \mathfrak{S}_k} f(x_{\rho(1)}, \dots, x_{\rho(k)}) = \\ &= \operatorname{sgn}(\tau) \mathcal{A}(f)(x_1, \dots, x_k). \end{aligned}$$

Megjegyzések.

- $\mathcal{S}(f)$ -et, ill. $\mathcal{A}(f)$ -et f **szimmetrikus, ill. alternáló részének** nevezzük.
- Ha f szimmetrikus, akkor $\mathcal{S}(f) = f$ és $\mathcal{A}(f) = f_0$, ill. ha f alternáló, akkor $\mathcal{S}(f) = f_0$ és $\mathcal{A}(f) = f$, ui. az \mathfrak{S}_k k -adrendű szimmetrikus csoport elemszámára $|\mathfrak{S}_k| = k!$ teljesül. Ez azt (is) jelenti, hogy az

$$\mathcal{S} : \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{S}_k(X), \quad \text{ill. az} \quad \mathcal{A} : \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{A}_k(X)$$

leképezés **idempotens**:

$$\mathcal{S}^2 := \mathcal{S} \circ \mathcal{S} = \mathcal{S}, \quad \text{ill.} \quad \mathcal{A}^2 := \mathcal{A} \circ \mathcal{A} = \mathcal{A}.$$

- Az

$$\mathcal{S}, \mathcal{A} : \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$$

leképezések triviálisan lineárisak, így a fentiek következtében mindkettőjük **projektor**.

- $k = 2$ esetén $\mathfrak{S}_k = \{\tau_1, \text{id}\}$, így bármely $x_1, x_2 \in X$ esetén

$$\begin{aligned} \mathcal{S}(f)(x_1, x_2) + \mathcal{A}(f)(x_1, x_2) &= \frac{f(x_{\tau_1(1)}, x_{\tau_1(2)}) + f(x_{\text{id}(1)}, x_{\text{id}(2)})}{2} + \\ &+ \frac{-f(x_{\tau_1(1)}, x_{\tau_1(2)}) + f(x_{\text{id}(1)}, x_{\text{id}(2)})}{2} = \\ &= f(x_{\text{id}(1)}, x_{\text{id}(2)}) = f(x_1, x_2), \end{aligned}$$

azaz

$$\mathcal{S}(f) + \mathcal{A}(f) = f.$$

- Ha tetszőleges $\sigma \in \mathfrak{S}_k$ permutáció esetén $\sigma_X : \mathcal{A}_k(X) \rightarrow \mathcal{A}_k(X)$ jelöli azt a lineáris leképezést, amelyre

$$\sigma_X(f)(x_1, \dots, x_k) := f(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(k)}) \quad (x_1, \dots, x_k \in X),$$

akkor tetszőleges $f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$ esetén

$$\mathcal{A}(f) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} \text{sgn}(\sigma) \cdot \sigma_X(f).$$

Látható, hogy bármely $\sigma, \tau \in \mathfrak{S}_k$ permutációra és $f \in \mathcal{A}_k(X)$ alternáló k -formára

$$(\sigma \circ \tau)_X(f) = \sigma_X(\tau_X(f))$$

teljesül.

- Világos, hogy ha $f \in \mathcal{S}_k(X)$ és a $g \in \mathcal{S}_l(X)$, akkor

$$f \vee g = \frac{(k+l)!}{k!l!} \cdot \mathcal{S}(f \otimes g),$$

ill. ha $f \in \mathcal{A}_k(X)$ és a $g \in \mathcal{A}_l(X)$, akkor

$$f \wedge g = \frac{(k+l)!}{k!l!} \cdot \mathcal{A}(f \otimes g) = \frac{1}{k!l!} \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_{k+l}} \text{sgn}(\sigma) \sigma_X(f \otimes g).$$

Így $f \vee g$, ill. $f \wedge g$ szimmetrikus, ill. alternáló $(k+l)$ -forma. Az $f, g \in \mathcal{S}_1(X)$, ill. az $f, g \in \mathcal{A}_1(X)$ esetben például bármely $x_1, x_2 \in X$ esetén

$$(f \vee g)(x_1, x_2) = \frac{2!}{1!1!} \frac{1}{2!} \{f(x_1)g(x_2) + f(x_2)g(x_1)\} = f(x_1)g(x_2) + f(x_2)g(x_1),$$

ill.

$$(f \wedge g)(x_1, x_2) = \frac{2!}{1!1!} \frac{1}{2!} \{f(x_1)g(x_2) - f(x_2)g(x_1)\} = f(x_1)g(x_2) - f(x_2)g(x_1). \blacksquare$$

8. Igazoljuk a szimmetrikus szorzás alábbi tulajdonságait (X legyen valós vektortér)!

(a) Az

$$\vee : \mathcal{S}_k(X) \times \mathcal{S}_l(X) \rightarrow \mathcal{S}_{k+l}(X)$$

leképezés bilineáris, azaz bármely $k, l \in \mathbb{N}_0$, $\varphi, \tilde{\varphi} \in \mathcal{S}_k(X)$, $\psi, \tilde{\psi} \in \mathcal{S}_l(X)$ és $\lambda \in \mathbb{R}$ esetén

$$\alpha) (\lambda\varphi) \vee \psi = \varphi \vee (\lambda\psi) = \lambda(\varphi \vee \psi) =: \lambda\varphi \vee \psi;$$

$$\beta) (\varphi + \tilde{\varphi}) \vee \psi = \varphi \vee \psi + \tilde{\varphi} \vee \psi;$$

$$\gamma) \varphi \vee (\psi + \tilde{\psi}) = \varphi \vee \psi + \varphi \vee \tilde{\psi}.$$

(b) \vee asszociatív, azaz ha $k, l, m \in \mathbb{N}_0$, $\varphi \in \mathcal{S}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{S}_l(X)$ és $\omega \in \mathcal{S}_m(X)$, akkor

$$(\varphi \vee \psi) \vee \omega = \varphi \vee (\psi \vee \omega) =: \varphi \vee \psi \vee \omega.$$

(c) \vee kommutatív, azaz ha $k, l \in \mathbb{N}_0$, $\varphi \in \mathcal{S}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{S}_l(X)$, akkor

$$\varphi \vee \psi = \psi \vee \varphi.$$

(d) Tetszőleges $p \in \mathbb{N}$, $m_i \in \mathbb{N}_0$, ill. $\varphi_i \in \mathcal{S}_{m_i}(X)$ ($i \in \{1, \dots, p\}$) esetén

$$\boxed{\varphi_1 \vee \dots \vee \varphi_p = \frac{(k_1 + \dots + k_p)!}{k_1! \cdot \dots \cdot k_p!} \cdot \mathcal{S}(\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_p)}.$$

9. Igazoljuk a külső szorzás alábbi tulajdonságait (X legyen valós vektortér)!

(a) A

$$\wedge : \mathcal{A}_k(X) \times \mathcal{A}_l(X) \rightarrow \mathcal{A}_{k+l}(X)$$

leképezés bilineáris, azaz bármely $k, l \in \mathbb{N}_0$, $\varphi, \tilde{\varphi} \in \mathcal{A}_k(X)$, $\psi, \tilde{\psi} \in \mathcal{A}_l(X)$ és $\lambda \in \mathbb{R}$ esetén

$$\alpha) (\lambda\varphi) \wedge \psi = \varphi \wedge (\lambda\psi) = \lambda(\varphi \wedge \psi) =: \lambda\varphi \wedge \psi;$$

$$\beta) (\varphi + \tilde{\varphi}) \wedge \psi = \varphi \wedge \psi + \tilde{\varphi} \wedge \psi;$$

$$\gamma) \varphi \wedge (\psi + \tilde{\psi}) = \varphi \wedge \psi + \varphi \wedge \tilde{\psi}.$$

(b) \wedge asszociatív, azaz ha $k, l, m \in \mathbb{N}_0$, $\varphi \in \mathcal{A}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{A}_l(X)$ és $\omega \in \mathcal{A}_m(X)$, akkor

$$(\varphi \wedge \psi) \wedge \omega = \varphi \wedge (\psi \wedge \omega) =: \varphi \wedge \psi \wedge \omega.$$

(c) \wedge antikommutatív, azaz ha $k, l \in \mathbb{N}_0$, $\varphi \in \mathcal{A}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{A}_l(X)$, akkor

$$\varphi \wedge \psi = (-1)^{kl} \psi \wedge \varphi.$$

(d) Tetszőleges $p \in \mathbb{N}$, $m_i \in \mathbb{N}_0$, ill. $\varphi_i \in \mathcal{A}_{m_i}(X)$ ($i \in \{1, \dots, p\}$) esetén

$$\boxed{\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_p = \frac{(k_1 + \dots + k_p)!}{k_1! \cdot \dots \cdot k_p!} \cdot \mathcal{A}(\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_p)}.$$

Útm.

(a) Az ékszorzat definícióját követő megjegyzés alapján $f \wedge g$ alternáló, az $(\alpha) - (\gamma)$ tulajdonságok pedig a definíció közvetlen következményei.

(b) Ez az 5. állítás egy speciális esete (lásd ott).

(c) Mivel az \wedge leképezés bilineáris, elég az állítást olyan $\varphi \in \mathcal{A}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{A}_l(X)$ formákra igazolni, amelyekre alkalmas $f_1, \dots, f_k, g_1, \dots, g_l \in \mathcal{A}_1(X)$ esetén

$$\varphi = f_1 \wedge \dots \wedge f_k, \quad \text{ill.} \quad \psi = g_1 \wedge \dots \wedge g_l.$$

Így

$$\begin{aligned} \varphi \wedge \psi &= (f_1 \wedge \dots \wedge f_k) \wedge (g_1 \wedge \dots \wedge g_l) = \\ &= (-1)^k g_1 \wedge (f_1 \wedge \dots \wedge f_k) \wedge (g_2 \wedge \dots \wedge g_l) = \\ &= (-1)^{kl} (g_1 \wedge \dots \wedge g_l) \wedge (f_1 \wedge \dots \wedge f_k) = \\ &= (-1)^{kl} \psi \wedge \varphi. \end{aligned}$$

(d) p -szerinti indukcióval bizonyítunk. $p = 1$ esetén az állítás triviális. Tegyük fel, hogy valamely $p \in \mathbb{N}$ esetén igaz az állítás, továbbá $m_i \in \mathbb{N}_0$, ill.

$$\varphi_i \in \mathcal{A}_{m_i}(X) \quad (i \in \{1, \dots, p+1\}),$$

és

$$K_p := k_1 + \dots + k_p, \quad K_{p+1} := K_p + k_{p+1},$$

valamint $\tau \in \mathfrak{S}_{K_p}$, ill.

$$\tilde{\tau} := \begin{bmatrix} 1 & \dots & K_p & K_p + 1 & \dots & K_{p+1} \\ \tau(1) & \dots & \tau(K_p) & K_p + 1 & \dots & K_{p+1} \end{bmatrix} \in \mathfrak{S}_{p+1},$$

teljesül. Ekkor $\text{sgn}(\tau) = \text{sgn}(\tilde{\tau})$ és

$$\begin{aligned} \varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_p \wedge \varphi_{p+1} &= \left(\frac{(k_1 + \dots + k_p)!}{k_1! \cdot \dots \cdot k_p!} \mathcal{A}(\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_p) \right) \wedge \varphi_{p+1} = \\ &= \left(\frac{1}{k_1! \cdot \dots \cdot k_p!} \sum_{\tau \in \mathfrak{S}_{K_p}} \text{sgn}(\tau) \tau_{\chi}(\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_p) \right) \wedge \varphi_{p+1} = \\ &= \frac{1}{K_p! k_{p+1}!} \frac{1}{k_1! \cdot \dots \cdot k_p!} \cdot \\ &\cdot \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_{K_{p+1}}} \sum_{\tau \in \mathfrak{S}_{K_p}} \text{sgn}(\sigma) \text{sgn}(\tau) \sigma_{\chi}((\tau_{\chi}(\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_p)) \otimes \varphi_{p+1}) = \\ &= \frac{1}{K_p!} \sum_{\tau \in \mathfrak{S}_{K_p}} \frac{1}{k_1! \cdot \dots \cdot k_{p+1}!} \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_{K_{p+1}}} \text{sgn}(\sigma \circ \tilde{\tau}) (\sigma \circ \tilde{\tau})_{\chi}(\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_{p+1}) = \\ &= \frac{1}{k_1! \cdot \dots \cdot k_{p+1}!} \sum_{\pi \in \mathfrak{S}_{K_{p+1}}} \text{sgn}(\pi) \pi_{\chi}(\varphi_1 \otimes \dots \otimes \varphi_{p+1}). \end{aligned}$$

A fentiekből következik, hogy ($p = 2$, azaz) bármely $k, l, m \in \mathbb{N}_0$, $\varphi \in \mathcal{A}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{A}_l(X)$ és $\omega \in \mathcal{A}_m(X)$ esetén

$$\begin{aligned} (\varphi \wedge \psi) \wedge \omega &= \frac{(k + l + m)!}{k! l! m!} \mathcal{A}(\varphi \otimes \psi \otimes \omega) = \\ &= \frac{1}{k! l! m!} \sum_{\pi \in \mathfrak{S}_{k+l+m}} \text{sgn}(\pi) \pi_{\chi}(\varphi \otimes \psi \otimes \omega). \end{aligned}$$

Hasonlóan látható be, hogy ennek az egyenlőségnek a „jobb oldala” megegyezik $\varphi \wedge (\psi \wedge \omega)$ -val.

Megjegyzés. Ha k páratlan és $\varphi \in \mathcal{A}_k(X)$, akkor $\varphi \wedge \varphi = f_0 \in \mathcal{A}_{2k}(X)$, ui.

$$\varphi \wedge \varphi = (-1)^{k^2} \varphi \wedge \varphi = -\varphi \wedge \varphi. \quad \blacksquare$$

10. Bizonyítsuk be, hogy ha $n \in \mathbb{N}$, b_1, \dots, b_n bázis az X (valós) vektortérben, $k \in \mathbb{N} := \{1, \dots, n\}$, akkor

(a) bármely $f \in \mathcal{S}_k(X)$ szimmetrikus forma esetén pontosan egy olyan $\alpha_i \in \mathbb{R}$ ($i \in \mathbb{N}_{\sim}^k$) szám van, amelyre

$$f = \sum_{i \in \mathbb{N}_{\sim}^k} \alpha_i \Sigma_i^{n,k}$$

teljesül;

(b) bármely $f \in \mathcal{A}_k(X)$ alternáló forma esetén pontosan egy olyan $\alpha_i \in \mathbb{R}$ ($i \in \mathbb{N}_*^k$) szám van, amelyre

$$f = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \alpha_i \Delta_i^{n,k}$$

teljesül!

Útm.

(a) **Házi feladat** (vö. 12. gyakorlat, ill. b)).

(b) Több lépésben bizonyítunk.

1. lépés. $\Delta_i^{n,k}$ ($i \in \mathbb{N}_*^k$) lineárisan függetlenek, ui. ha valamely $\alpha_i \in \mathbb{R}$ ($i \in \mathbb{N}_*^k$) esetén

$$f_0 = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \alpha_i \Delta_i^{n,k}$$

és $l \in \mathbb{N}_*^k$, akkor

$$0 = f_0(b_{l_1}, \dots, b_{l_k}) = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \alpha_i \Delta_i^{n,k}(b_{l_1}, \dots, b_{l_k}) = \alpha_l,$$

hiszen

$$\Delta_i^{n,k}(b_{l_1}, \dots, b_{l_k}) = \delta_{il}$$

($i = l$ esetén ez az egységmátrix determinánsa, $i \neq l$ esetén pedig lesz egy csupa 0-ából álló sor). Így minden $i \in \mathbb{N}_*^k$ esetén $\alpha_i = 0$ (minden α_i csak egyszer szerepel).

2. lépés. Mivel tetszőleges $x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^n$, ill. $l \in \{1, \dots, k\}$ esetén pontosan egy olyan $(\beta_{1l}, \dots, \beta_{kl}) \in \mathbb{R}^k$ szám k -as van, hogy

$$x_1 = \sum_{j_1=1}^n \beta_{1j_1} b_{j_1}, \quad \dots, \quad x_k = \sum_{j_k=1}^n \beta_{kj_k} b_{j_k},$$

ezért, ha $f \in \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$, akkor

$$\begin{aligned} f(x_1, \dots, x_k) &= \sum_{1 \leq j_1, \dots, j_k \leq n} \prod_{l=1}^k \beta_{lj_l} \underbrace{f(b_{j_1}, \dots, b_{j_k})}_{= 0, \text{ ha } j \text{ nem injektív}} = \\ &= \sum_{\substack{j \in \mathbb{N}^k, \\ j \text{ injektív}}} \prod_{l=1}^k \beta_{lj_l} f(b_{j_1}, \dots, b_{j_k}) =: \boxed{*}. \end{aligned}$$

Ez az összeg felbontható $\binom{n}{k}$ alakú részletösszegre:

$$\sum_{\substack{j \in \mathbb{N}^k, \\ j \text{ injektív}}} \dots = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \left(\sum_{\substack{j=i \circ \sigma, \\ \sigma \in \mathfrak{S}_k}} \dots \right).$$

Tekintsük ennek az összegnek a rögzített $i \in \mathbb{N}_*^k$ multiindexhez és $\sigma \in \mathfrak{S}_k$ permutációhoz tartozó

$$\prod_{l=1}^k \beta_{li_{\sigma(l)}} f(b_{i_{\sigma(1)}}, \dots, b_{i_{\sigma(k)}})$$

tagját. Ha f változóit $\pi := \sigma^{-1}$ szerint permutáljuk, akkor ezt a tagot a

$$\prod_{l=1}^k \beta_{li_{\sigma(l)}} \operatorname{sgn}(\pi) f(b_{i_1}, \dots, b_{i_k})$$

alakba írhatjuk át. Ebben a tagban az $\beta_{li_{\sigma(l)}}$ tényezőök szorzatát tetszőleges sorrendben kiszámítjuk, ezért vehetjük az eredeti sorrend π permutáció szerinti átrendezését. Így a fenti tag nem más, mint

$$\prod_{l=1}^k \beta_{\pi(l)i_l} \operatorname{sgn}(\pi) f(b_{i_1}, \dots, b_{i_k}).$$

Ezért, ha $\alpha_i := f(\mathbf{b}_{i_1}, \dots, \mathbf{b}_{i_k})$, akkor

$$\boxed{*} = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} f(\mathbf{b}_{i_1}, \dots, \mathbf{b}_{i_k}) \sum_{\pi \in \mathcal{S}_k} \operatorname{sgn}(\pi) \prod_{l=1}^k \beta_{\pi(l)i_l} = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \alpha_i \Delta_i^{n,k}(x_1, \dots, x_k). \quad \blacksquare$$

11. Legyen X valós vektortér, $n \in \mathbb{N}$, $k \in \mathbb{N}_0$: $k \leq n$, $\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) = \mathcal{A}_1(\mathbb{R}^n)$, $\psi \in \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$, továbbá tetszőleges $x_1, \dots, x_k, x_{k+1} \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$f(x_1, \dots, x_k, x_{k+1}) := \sum_{j=1}^{k+1} (-1)^j \varphi(x_j) \cdot \psi(x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_{k+1}).$$

Igazoljuk, hogy ekkor $f \in \mathcal{A}_{k+1}(\mathbb{R}^n)$ teljesül!

Útm. Az f leképezés triviálisan $(k+1)$ -lineáris: $f \in \mathcal{L}_{k+1}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$, továbbá f alternáló, ui. ha valamely $0 \leq i \leq n-1$ esetén $x_i = x_{i+1}$, akkor

$$\begin{aligned} f(x_1, \dots, x_k, x_{k+1}) &= \sum_{j=1}^{k+1} \dots = \\ &= (-1)^i \varphi(x_i) \cdot \psi(x_1, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_k, x_{k+1}) + \\ &= (-1)^{i+1} \varphi(x_{i+1}) \cdot \psi(x_1, \dots, x_i, x_{i+2}, \dots, x_k, x_{k+1}) = 0. \end{aligned}$$

Megjegyzés. Látható, hogy $f = \varphi \wedge \psi$. \blacksquare

12. Számítsuk ki az $f \in \mathcal{A}_1(\mathbb{R}^3)$, ill. a $g \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3)$ formák $f \wedge g$ ékszorzatát!

Útm. Mivel alkalmas $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$, ill. $\beta_1, \beta_2, \beta_3 \in \mathbb{R}$ esetén

$$f = \alpha_1 e^1 + \alpha_2 e^2 + \alpha_3 e^3 \quad \text{ill.} \quad g = \beta_1 (e^2 \wedge e^3) + \beta_2 (e^3 \wedge e^1) + \beta_3 (e^1 \wedge e^2),$$

ezért

$$\begin{aligned}
 f \wedge g &= \{\alpha_1 e^1 + \alpha_2 e^2 + \alpha_3 e^3\} \wedge \{\beta_1(e^2 \wedge e^3) + \beta_2(e^3 \wedge e^1) + \beta_3(e^1 \wedge e^2)\} = \\
 &= \alpha_1 \beta_1(e^1 \wedge e^2 \wedge e^3) + \alpha_1 \beta_2(e^1 \wedge e^3 \wedge e^1) + \alpha_1 \beta_3(e^1 \wedge e^1 \wedge e^2) + \\
 &\quad + \alpha_2 \beta_1(e^2 \wedge e^2 \wedge e^3) + \alpha_2 \beta_2(e^2 \wedge e^3 \wedge e^1) + \alpha_2 \beta_3(e^2 \wedge e^1 \wedge e^2) + \\
 &\quad + \alpha_3 \beta_1(e^3 \wedge e^2 \wedge e^3) + \alpha_3 \beta_2(e^3 \wedge e^3 \wedge e^1) + \alpha_3 \beta_3(e^3 \wedge e^1 \wedge e^2) = \\
 &= \alpha_1 \beta_1(e^1 \wedge e^2 \wedge e^3) + \alpha_2 \beta_2(e^2 \wedge e^3 \wedge e^1) + \alpha_3 \beta_3(e^3 \wedge e^1 \wedge e^2) = \\
 &= (\alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3)(e^1 \wedge e^2 \wedge e^3). \blacksquare
 \end{aligned}$$

13. Legyen $n \in \mathbb{N}$ és

$$\mathbf{a} \in \mathbb{R}^{2n} \quad :\iff \quad \mathbf{a} = (x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_n).$$

Mutassuk meg, hogy ha

$$\omega := dx_1 \wedge dy_1 + \dots + dx_n \wedge dy_n \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^{2n})$$

akkor

$$\underbrace{\omega}_1 \wedge \dots \wedge \underbrace{\omega}_n = (-1)^{n(n-1)/2} dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n \wedge dy_1 \wedge \dots \wedge dy_n$$

teljesül!

14. Ha X valós vektortér, akkor a $B \in \mathcal{L}_4(X^4, \mathbb{R})$ 4-formát (4-edrendű tenzort) **Bianchi-tenzornak**⁴⁷ nevezzük, ha teljesíti a

$$(B1) \quad B(x, y, z, w) = -B(y, x, z, w) \quad (x, y, z, w \in X),$$

$$(B2) \quad B(x, y, z, w) = -B(x, y, w, z) \quad (x, y, z, w \in X),$$

$$(B3) \quad B(x, y, z, w) = B(z, w, x, y) \quad (x, y, z, w \in X),$$

$$(B4) \quad B(x, y, z, w) + B(y, z, x, w) + B(z, x, y, w) = 0 \quad (x, y, z, w \in X),$$

$$(B5) \quad B(x, y, z, w) + B(x, w, y, z) + B(x, z, w, y) = 0 \quad (x, y, z, w \in X)$$

⁴⁷Luigi Bianchi (1856 – 1928).

Bianchi-azonosságok közül az első háromból legalább kettőt, valamint az utolsó kettőből legalább egyet. Igazoljuk, hogy ha $B \in \mathcal{L}_4(X^4, \mathbb{R})$ Bianchi-tenzor, akkor B a fenti definícióban lévő mind az öt (B1)-(B5) tulajdonságot teljesíti!

Útm.

1. lépés. (B1)&(B2)&(B4) \implies (B3), ui. (B4) alapján

$$\begin{aligned} 0 &= B(x, y, z, w) + B(y, z, x, w) + B(z, x, y, w) \quad (x, y, z, w \in X), \\ 0 &= B(y, z, w, x) + B(z, w, y, x) + B(w, y, z, x) \quad (x, y, z, w \in X), \\ 0 &= B(z, w, x, y) + B(w, x, z, y) + B(x, z, w, y) \quad (x, y, z, w \in X), \\ 0 &= B(w, x, y, z) + B(x, y, w, z) + B(y, w, x, z) \quad (x, y, z, w \in X). \end{aligned}$$

Ezeket összeadva kapjuk, hogy

$$0 = 2B(x, y, z, w) + 2B(y, z, x, w) + 2B(z, x, y, w) \in \quad (x, y, z, w \in X)$$

((B2) következtében az első két oszlop elemei kinullázódnak, az utolsó oszlopban pedig (B4) kétszerese lesz).

2. lépés. A fentihez hasonlóan igazolható, hogy (B1)&(B2)&(B5) \implies (B3).

3. lépés. (B1)&(B3)&(B4) \implies (B5), ui. (B4) alapján

$$0 = B(x, y, z, w) + 2B(y, z, x, w) + B(y, z, x, w) + B(z, x, y, w) \quad (x, y, z, w \in X).$$

Az összeg minden tagjára alkalmazva (B3)-at, majd (B1)-et,

$$0 = -B(w, z, x, y) + 2B(y, z, x, w) - B(w, x, y, z) - B(w, y, z, x) \quad (x, y, z, w \in X)$$

adódik.

4. lépés. Hasonlóan igazolható, hogy (B1)&(B3)&(B5) \implies (B4).

5. lépés. A (B1)&(B3) \implies (B3) és a (B2)&(B3) \implies (B1) implikációk teljesülése magától értetődő. ■

Megjegyzések.

- Világos, hogy

$$B(x, x, x, y) = 0 = B(x, y, y, y) \quad (x, y \in X),$$

hiszen, ha $x, y \in X$, akkor (B1), ill. (B2) miatt $B(x, y, y, y) = -B(x, y, y, y)$.

- Ennek a tenzornak a **relativitáselmélet**ben van fontos szerepe.

15. Igazoljuk, hogy ha $n = 3$ és $B \in \mathcal{L}_4((\mathbb{R}^3)^4, \mathbb{R})$ Bianchi-tenzor, akkor

$$\kappa(x, y) := \begin{cases} \frac{B(x, y, x, y)}{\langle x \times y, x \times y \rangle} & (x \text{ és } y \text{ függetlenek}), \\ 0 & (x \text{ és } y \text{ egyirányú}) \end{cases} \quad (x, y \in \mathbb{R}^3)$$

bilineáris formára teljesülnek az

- (a) $\kappa(x, y) \equiv \kappa(y, x)$ (κ szimmetrikus);
- (b) $\kappa(x + \alpha y, y) \equiv \kappa(x, y)$;
- (c) $\kappa(\beta x, \gamma y) \equiv \kappa(x, y)$

tulajdonságok ($\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} : \beta\gamma \neq 0$)!

Útm. Ha $x, y \in \mathbb{R}^3$ független vektorok és $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} : \beta\gamma \neq 0$, akkor

- (a) y és x is független, továbbá

$$\kappa(y, x) = \frac{B(y, x, y, x)}{\langle y \times x, y \times x \rangle} = \frac{(-1)(-1)B(x, y, x, y)}{(-1)(-1)\langle x \times y, x \times y \rangle} = \kappa(x, y);$$

- (b) $x + \alpha y$ és y is független, továbbá B 4-linearitása, ill. a (B3) tulajdonság következtében

$$\begin{aligned} B(x + \alpha y, y, x + \alpha y, y) &= B(x, y, x + \alpha y, y) + \alpha B(y, y, x + \alpha y, y) = \\ &= B(x, y, x, y) + \alpha B(x, y, y, y) + \alpha B(y, y, x, y) + \\ &\quad + \alpha^2 B(y, y, y, y) = B(x, y, x, y) + 0 - \\ &\quad - \alpha B(y, y, y, x) + 0 = B(x, y, x, y), \end{aligned}$$

továbbá (vö. A Függelék)

$$\langle (x + \alpha y) \times y, (x + \alpha y) \times y \rangle = \langle x \times y + \alpha(y \times y), x \times y + \alpha(y \times y) \rangle = \langle x \times y, x \times y \rangle$$

így

$$\kappa(x + \alpha y, y) = \kappa(x, y);$$

(c) $\beta\mathbf{x}$ és $\gamma\mathbf{y}$ is független, továbbá B

$$\kappa(\beta\mathbf{x}, \gamma\mathbf{y}) = \frac{B(\beta\mathbf{x}, \gamma\mathbf{y}, \beta\mathbf{x}, \gamma\mathbf{y})}{\langle \beta\mathbf{x} \times \gamma\mathbf{y}, \beta\mathbf{x} \times \gamma\mathbf{y} \rangle} = \frac{\beta^2\gamma^2 B(\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{x}, \mathbf{y})}{\langle \mathbf{x} \times \mathbf{y}, \mathbf{x} \times \mathbf{y} \rangle} = \kappa(\mathbf{x}, \mathbf{y}). \quad \blacksquare$$

16. Lássuk be, hogy a fenti feladatbeli κ bilineáris formát egyértelműen meghatározza az argumentumaiban lévő vektorok által kifeszített sík!

Útm. Ha $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$:

$$|\mathbf{u}| = |\mathbf{v}| = 1 \quad \text{és} \quad \mathbf{u} \perp \mathbf{v},$$

akkor \mathbf{u} és \mathbf{v} függetlenek, továbbá ha $\alpha, \beta, \gamma, \delta \in \mathbb{R}$:

$$\det \begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \neq 0 \quad \text{és} \quad \mathbf{x} := \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}, \quad \mathbf{y} := \gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v},$$

akkor a Lagrange-azonosság (vö. **A** Függelék) felhasználásával

$$\begin{aligned} \kappa(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= \frac{B(\alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}, \gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v})}{\langle (\alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}) \times (\gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v}), (\alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}) \times (\gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v}) \rangle} = \\ &= \frac{B(\alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}, \gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v})}{\langle \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}, \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v} \rangle \langle \gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v}, \gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v} \rangle - \langle \alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v}, \gamma\mathbf{u} + \delta\mathbf{v} \rangle^2} = \\ &= \frac{\alpha\delta(\alpha\delta - \beta\gamma)B(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{u}, \mathbf{v}) + \beta\gamma(\beta\gamma - \alpha\delta)B(\mathbf{v}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{u})}{(\alpha^2 + \beta^2)(\gamma^2 + \delta^2) - (\alpha\gamma + \beta\delta)^2} = \\ &= \frac{(\alpha^2\delta^2 - 2\alpha\delta\beta\gamma + \beta^2\gamma^2)B(\mathbf{v}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{u})}{\alpha^2\delta^2 + \beta^2\gamma^2 - 2\alpha\beta\gamma\delta} = \\ &= B(\mathbf{v}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{u}). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

1.14. 14. gyakorlat

1.14.1. A gyakorlat anyaga

Emlékeztető.

1. Ha $n \in \mathbb{N}$, $k \in \mathbb{N}_0$, $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt (tartó)halmaz, akkor bármely

$$\omega : V \rightarrow \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$$

leképezés – ún. **k-adrendű differenciálforma** – esetén minden $x \in V$ vektorhoz egyértelműen megadhatók olyan

$$\omega_i(x) \in \mathbb{R} \quad (i \in \mathbb{N}_*^k)$$

számok, hogy

$$\omega(x) = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i(x) \Delta_i^{n,k}$$

teljesüljön. Az így értelmezett

$$\omega_i : V \rightarrow \mathbb{R} \quad (i \in \mathbb{N}_*^k)$$

leképezéseket az ω differenciálforma **koordinátafüggvényeinek** nevezzük. A fentieket röviden az

$$\omega = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i \Delta_i^{n,k}$$

módon jelöljük (**kanonikus alak**), továbbá

$$\Lambda_k^r(V) := \{\omega : V \rightarrow \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n) : \omega \in \mathfrak{C}^r\}.$$

2. Ha $r \in \mathbb{N}_0 \cup \{+\infty\}$, úgy

$$\omega \in \mathfrak{C}^r \quad :\iff \quad \forall i \in \mathbb{N}_*^k : \omega_i \in \mathfrak{C}^r.$$

3. Ha $f : V \rightarrow \mathbb{R}$ skalármező (többváltozós függvény), $\omega, \omega' \in \Lambda_k^r(V)$, továbbá $\sigma \in \Lambda_l^r(V)$, akkor bármely $x \in V$ esetén legyen

$$(f\omega)(x) := f(x)\omega(x) \quad \text{és} \quad (\omega + \omega')(x) := \omega(x) + \omega'(x),$$

illetve

$$(\omega \wedge \sigma)(x) := \omega(x) \wedge \sigma(x). \quad \diamond$$

Megjegyzések.

1. A $k = 0$ esetben $\mathcal{A}_0(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}$, így a differenciálforma nem más, mint az

$$\omega : V \rightarrow \mathbb{R}$$

skalármező (többváltozós függvény).

2. A $k = 1$ esetben, azaz amikor

$$\omega : V \rightarrow (\mathbb{R}^n)'$$

szokás ω -t **Pfaff-féle differenciálformának** nevezni.⁴⁸

3. A $k > n$ esetben $\mathcal{R}_\omega = \{f_0\}$.

4. Világos, hogy ha $\alpha : V \rightarrow \mathbb{R}$ skalármező,⁴⁹ $\omega, \omega \in \Lambda_k^r(V)$, továbbá $\sigma \in \Lambda_l^r(V)$, akkor

$$\alpha\omega = \sum_{i \in N_*^k} (\alpha\omega_i)\Delta_i^{n,k} \in \Lambda_k^r(V) \quad \text{és} \quad \omega + \omega = \sum_{i \in N_*^k} (\omega_i + \omega_i)\Delta_i^{n,k} \in \Lambda_k^r(V),$$

ill.

$$\omega \wedge \sigma = \sum_{i,j \in N_*^k} (\omega_i\sigma_j)\Delta_i^{n,k} \wedge \Delta_j^{n,l} := \sum_{i \in N_*^k} \sum_{j \in N_*^k} (\omega_i\sigma_j)\Delta_i^{n,k} \wedge \Delta_j^{n,l} \in \Lambda_{k+l}^r(V).$$

5. Ha $k \in \{1, \dots, n\}$, akkor az

$$\omega(x; x_1, \dots, x_k) := \omega(x)(x_1, \dots, x_k) = \sum_{i \in N_*^k} \omega_i(x)\Delta_i^{n,k}(x_1, \dots, x_k)$$

$$(x \in V, x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^n)$$

jelölés bevezetésével az

$$\omega : V \rightarrow \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)$$

differenciálformát lényegében az

$$\omega : V \times (\mathbb{R}^n)^k \rightarrow \mathbb{R}$$

leképezésnek is tekinthetjük:

$$\Lambda_k^r(V) := \{\omega : V \rightarrow \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n) : \omega \in \mathcal{E}^r\} \simeq \{\omega : V \times (\mathbb{R}^n)^k \rightarrow \mathbb{R} : \omega \in \mathcal{E}^r\}.$$

⁴⁸ Johann Friedrich Pfaff (1765 – 1825).

⁴⁹ Így értelmeltük a differenciálforma $c\omega$ skalárszorosát is, ha $\alpha(x) \equiv c$ állandófüggvény.

Világos, hogy ekkor az $\omega, \omega \in \Lambda_k^r(V)$ differenciálformákra

$$\begin{aligned} \omega = \omega &\iff \forall x \in V: \omega(x) = \omega(x) \iff \\ \iff \forall x \in V, \forall x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^n: \omega(x; x_1, \dots, x_k) &= \omega(x; x_1, \dots, x_k) \iff \\ \iff \forall x \in V, \forall i \in N_*^k: \omega(x; e_{i_1}, \dots, e_{i_k}) &= \omega(x; e_{i_1}, \dots, e_{i_k}). \quad \square \end{aligned}$$

Emlékeztető. Differenciálforma **külső** vagy **Cartan-deriváltja**:⁵⁰

$$d: \Lambda_k^r(V) \rightarrow \Lambda_{k+1}^{r-1}(V), \quad d\omega := d(\omega) := \begin{cases} \sum_{j \in N} \partial_j \omega \Delta_j^{n,1} & (k=0), \\ \sum_{j \in N} \sum_{i \in N_*^k} \partial_j \omega_i \Delta_{(j,i)}^{n,k+1} & (k>0), \end{cases}$$

ahol $(j, i) := (j, i_1, \dots, i_k) \in N \times N_*^k$. \diamond

Megjegyzések.

- Ha $k=0$, azaz $\omega: V \rightarrow \mathbb{R}$, akkor, ha $\omega \in \mathcal{C}^1$, úgy bármely $x \in V$, ill. $\xi \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$d\omega(x)(\xi) = d\omega(x; \xi) = \sum_{j=1}^n \partial_j \omega(x) \Delta_j^{n,1}(\xi) = \sum_{j=1}^n \partial_j \omega(x) \xi_j = \langle \text{grad } \omega(x), \xi \rangle.$$

A szokásos

$$\partial_j \omega = \frac{\partial \omega}{\partial x_j}, \quad \text{ill.} \quad \Delta_j^{n,1} = dx_j$$

jelölésekkel tehát

$$d\omega = \sum_{j=1}^n \frac{\partial \omega}{\partial x_j} dx_j.$$

Tetszőleges $x \in V$ esetén a

$$d\omega(x): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad d\omega(x)(\xi) := \langle \text{grad } \omega(x), \xi \rangle$$

lineáris leképezést, 1-formát szokás az ω skalármező x -hez tartozó **differenciáljának** nevezni.

⁵⁰Élie Cartan (1869 – 1951).

2. Ha $k \in \mathbb{N} = \{1, \dots, n\}$, akkor a nyilvánvaló

$$\Delta_{(j,i)}^{n,k+1} = \Delta_j^{n,1} \wedge \Delta_i^{n,k}$$

egyenlőség⁵¹ miatt

$$d\omega = \sum_{j \in \mathbb{N}} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j \omega_i \Delta_j^{n,1} \wedge \Delta_i^{n,k} = \sum_{j \in \mathbb{N}} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j \omega_i \Delta_j^{n,1} \wedge \Delta_i^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i_k}^{n,1},$$

továbbá

$$\sum_{j \in \mathbb{N}} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j \omega_i \Delta_j^{n,k} \wedge \Delta_i^{n,k} = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \sum_{j \in \mathbb{N}} \partial_j \omega_i \Delta_j^{n,k} \wedge \Delta_i^{n,k}$$

következtében

$$d\omega = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} d\omega_i \wedge \Delta_i^{n,k}. \quad \square$$

Feladat: Számítsuk ki az alábbi differenciálformák deriváltját!

1. $\omega \in \Lambda_1^\infty(\mathbb{R}^3)$, $\omega := f \cdot \Delta_1^{3,1} + g \cdot \Delta_3^{3,1}$, ahol
 $f(x, y, z) := xyz$, $g(x, y, z) := x + yz$ ($(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$);
2. $\omega \in \Lambda_2^\infty(\mathbb{R}^3)$, $\omega := f \cdot \Delta_{(1,3)}^{3,2}$, ahol $f(x, y, z) := \cos(xy^2)$ ($(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$);
3. $\omega \in \Lambda_2^\infty(\mathbb{R}^3)$, $\omega := f_1 \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + f_2 \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + f_3 \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2}$,
ahol $f_1(x, y, z) := x$, $f_2(x, y, z) := y$, $f_3(x, y, z) := z$ ($(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$).

Útm.:

1. $n = 3$, $k = 1$, $\mathcal{I} := \mathbb{N} = \{1, 2, 3\}$, így

$$\begin{aligned} d\omega &= \sum_{j=1}^3 \sum_{i \in \mathcal{I}} \partial_j \omega_i \cdot \Delta_{(j,i)}^{3,2} = \sum_{j=1}^3 \{ \partial_j f \cdot \Delta_{(j,1)}^{3,2} + 0 \cdot \Delta_{(j,2)}^{3,2} + \partial_j g \cdot \Delta_{(j,3)}^{3,2} \} = \\ &= \sum_{j=1}^3 \partial_j f \cdot \Delta_{(j,1)}^{3,2} + f_0 + \sum_{j=1}^3 \partial_j g \cdot \Delta_{(j,3)}^{3,2}. \end{aligned}$$

⁵¹ Sőt, általában az is igaz, hogy ha $j \in \mathbb{N}_*^l$, $i \in \mathbb{N}_*^k$, akkor a

$$(j, i) := (j_1, \dots, j_l, i_1, \dots, i_k) \in \mathbb{N}^{k+l}$$

jelöléssel

$$\Delta_{(j,i)}^{n,k+1} = \Delta_j^{n,l} \wedge \Delta_i^{n,k}.$$

Tehát $d\omega(x, y, z) =$

$$\begin{aligned} &= (yz) \cdot \Delta_{(1,1)}^{3,2} + (xz) \cdot \Delta_{(2,1)}^{3,2} + (xy) \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + 0 + 1 \cdot \Delta_{(1,3)}^{3,2} + z \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + y \cdot \Delta_{(3,3)}^{3,2} = \\ &= (xz) \cdot \Delta_{(2,1)}^{3,2} + (xy) \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + \Delta_{(1,3)}^{3,2} + z\Delta_{(2,3)}^{3,2} = \\ &= (xz) \cdot \Delta_{(2,1)}^{3,2} + (xy - 1) \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + z \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3). \end{aligned}$$

2. $n = 3, k = 2, \mathcal{I} := \{(1,2), (1,3), (2,3)\}$, így

$$d\omega = \sum_{j=1}^3 \sum_{i \in \mathcal{I}} \partial_j \omega_i \cdot \Delta_{(j,i)}^{3,3} = \sum_{j=1}^3 \{0 \cdot \Delta_{(j,1,2)}^{3,3} + \partial_j f \cdot \Delta_{(j,1,3)}^{3,3} + 0 \cdot \Delta_{(j,2,3)}^{3,3}\} = \sum_{j=1}^3 \partial_j f \cdot \Delta_{(j,1,3)}^{3,3}.$$

Tehát bármely $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén $d\omega(x, y, z) =$

$$= (-\sin(xy^2)y^2) \cdot \Delta_{(1,1,3)}^{3,3} + (-\sin(xy^2)2xy) \cdot \Delta_{(2,1,3)}^{3,3} + 0 \cdot \Delta_{(3,1,3)}^{3,3} = -2xy \sin(xy^2) \cdot \Delta_{(2,1,3)}^{3,3}.$$

3. $n = 3, k = 2, \mathcal{I} := \{(2,3), (3,1), (1,2)\}$, így

$$d\omega = \sum_{j=1}^3 \sum_{i \in \mathcal{I}} \partial_j \omega_i \cdot \Delta_{(j,i)}^{3,3} = \sum_{j=1}^3 \{\partial_j f_1 \cdot \Delta_{(j,2,3)}^{3,3} + \partial_j f_2 \cdot \Delta_{(j,3,1)}^{3,3} + \partial_j f_3 \cdot \Delta_{(j,1,2)}^{3,3}\}.$$

Tehát bármely $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\begin{aligned} d\omega(x, y, z) &= \underbrace{1 \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3} + 0 + 0 + 0}_{i=(2,3)} + \underbrace{1 \cdot \Delta_{(2,3,1)}^{3,3} + 0 + 0 + 0}_{i=(3,1)} + \underbrace{0 + 0 + 1 \cdot \Delta_{(3,1,2)}^{3,3}}_{i=(1,2)} = \\ &= \Delta_{(1,2,3)}^{3,3} + \Delta_{(2,3,1)}^{3,3} + \Delta_{(3,1,2)}^{3,3} = 3 \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Legyen $n \in \mathbb{N}, \emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz, $f = (f_1, \dots, f_n) : V \rightarrow \mathbb{R}^n, f \in \mathcal{C}^1$ és

$$\omega := \sum_{i=1}^n f_i \Delta_i^{n,1} \in \Lambda_1^1(V).$$

Bizonyítsuk be, hogy ekkor

$$d\omega(x; x_1, x_2) = \text{Rot } f(x)(x_1, x_2) \quad (x \in V, x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n)$$

teljesül!

Útm. Mivel

$$d\omega = \sum_{j=1}^n \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \partial_j f_i \Delta_{(j,i)}^{n,2} = \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^n \partial_j f_i \Delta_{(j,i)}^{n,2},$$

így

$$\begin{aligned} d\omega(x)(x_1, x_2) &= \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^n \partial_j f_i(x) \cdot \det \begin{bmatrix} x_{1j} & x_{1i} \\ x_{2j} & x_{2i} \end{bmatrix} = \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^n \partial_j f_i(x) \cdot (x_{1j}x_{2i} - x_{1i}x_{2j}) = \\ &= \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^n \partial_j f_i(x)x_{1j}x_{2i} - \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^n \partial_j f_i(x)x_{1i}x_{2j} = \sum_{i=1}^n \underbrace{\left(\sum_{j=1}^n \partial_j f_i(x)x_{1j} \right)}_{[f'(x) \cdot x_1]_i} x_{2i} - \\ &\quad - \sum_{i=1}^n \underbrace{\left(\sum_{j=1}^n \partial_j f_i(x)x_{2j} \right)}_{[f'(x) \cdot x_2]_i} x_{1i} = \\ &= \langle f'(x) \cdot x_1, x_2 \rangle - \langle f'(x) \cdot x_2, x_1 \rangle = \langle f'(x) \cdot x_1, x_2 \rangle - \langle x_1, f'(x) \cdot x_2 \rangle = \\ &= \langle f'(x) \cdot x_1, x_2 \rangle - \langle f'(x)^T x_1, \cdot x_2 \rangle = \langle (f'(x) - f'(x)^T)x_1, x_2 \rangle = \\ &= \text{Rot } f(x)(x_1, x_2) \quad (x \in V, x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Legyen $V \subset \mathbb{R}^3$ olyan nyílt téglá, amelynek élei párhuzamosak a koordinátatengelyekkel, továbbá $(a, b, c) \in V$,

$$f_k \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}) \quad (k \in \{1, 2, 3\}),$$

ill. tegyük fel, hogy az

$$\omega \in \Lambda_2^1(V), \quad \omega := f_1 \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + f_2 \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + f_3 \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2}$$

differenciálformára $d\omega = 0 \in \Lambda_3^0(V)$ teljesül. Mutassuk meg, hogy ha

$$\eta := g_1 \cdot \Delta_1^{3,1} + g_2 \cdot \Delta_2^{3,1} \in \Lambda_1^2(V),$$

ahol tetszőleges $(x, y, z) \in V$ esetén

$$g_1(x, y, z) := \int_c^z f_2(x, y, s) ds - \int_b^y f_3(x, t, c) dt, \quad g_2(x, y, z) := - \int_c^z f_1(x, y, s) ds,$$

akkor igaz a $d\eta = \omega$ állítás!

Útm. Világos, hogy

$$\begin{aligned} d\omega &= \sum_{j=1}^3 \sum_{i \in \mathbb{N}_*^2} \partial_j \omega_i \cdot \Delta_{(j,i)}^{3,3} = \sum_{j=1}^3 \{ \partial_j f_1 \cdot \Delta_{(j,2,3)}^{3,3} + \partial_j f_2 \cdot \Delta_{(j,3,1)}^{3,3} + \partial_j f_3 \cdot \Delta_{(j,1,2)}^{3,3} \} = \dots = \\ &= (\partial_1 f_1 + \partial_2 f_2 + \partial_3 f_3) \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3}, \end{aligned}$$

azaz

$$\partial_3 f_3 = -(\partial_1 f_1 + \partial_2 f_2),$$

továbbá

$$\begin{aligned} d\eta &= \sum_{j=1}^3 \sum_{i \in \mathbb{N}_*^1} \partial_j \eta_i \cdot \Delta_{(j,i)}^{3,2} = \sum_{j=1}^3 \{ \partial_j g_1 \cdot \Delta_{(j,1)}^{3,2} + \partial_j g_2 \cdot \Delta_{(j,2)}^{3,2} + \partial_j g_3 \cdot \Delta_{(j,3)}^{3,2} \} = \dots = \\ &= (\partial_2 g_3 - \partial_3 g_2) \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + (\partial_3 g_1 - \partial_1 g_3) \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + (\partial_1 g_2 - \partial_2 g_1) \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2}. \end{aligned}$$

Mivel

$$\partial_2 g_3 - \partial_3 g_2 = 0 - \partial_3 g_2 = -(-f_1) = f_1,$$

$$(\partial_3 g_1 - \partial_1 g_3)(x, y, z) = f_2(x, y, z) - 0 - 0 = f_2(x, y, z) \quad ((x, y, z) \in V),$$

és bármely $(x, y, z) \in V$ esetén

$$\begin{aligned} (\partial_1 g_2 - \partial_2 g_1)(x, y, z) &= - \int_c^z \partial_1 f_1(x, y, s) ds - \int_c^z \partial_2 f_2(x, y, s) ds + f_3(x, y, c) = \\ &= - \int_c^z \{ \partial_1 f_1(x, y, s) + \partial_2 f_2(x, y, s) \} ds + f_3(x, y, c) = \\ &= \int_c^z \partial_3 f_3(x, y, s) ds + f_3(x, y, c) = \\ &= f_3(x, y, z) - f_3(x, y, c) + f_3(x, y, c) = f_3(x, y, z), \end{aligned}$$

ezért $d\eta = \omega$. ■

Emlékeztető. Ha

$$f_i : V \rightarrow \mathbb{R} \quad (i \in N_*^k),$$

ill.

$$f := (f_i, i \in N_*^k) : V \rightarrow \mathbb{R}^{\binom{n}{k}},$$

akkor az f generálta differenciálformának nevezzük az

$$\omega_f := \sum_{i \in N_*^k} f_i \Delta_i^{n,k},$$

azaz az

$$\omega_f(x; x_1, \dots, x_k) := \sum_{i \in N_*^k} f_i(x) \Delta_i(x_1, \dots, x_k) \quad ((x; x_1, \dots, x_k) \in V \times (\mathbb{R}^n)^k)$$

differenciálformát. \square

Megjegyzés. Ha

1. $k = 0$, akkor $f : V \rightarrow \mathbb{R}$, így

$$\omega_f = f \in \Lambda_0^r(V), \quad \text{azaz} \quad \Lambda_0^r(V) = \mathfrak{C}^r(V, \mathbb{R}).$$

2. $k = 1$, akkor $f = (f_1, \dots, f_n) : V \rightarrow \mathbb{R}^n$, így

$$\omega_f = \sum_{i \in N} f_i \Delta_i^{n,1} = \sum_{i=1}^n f_i \Delta_i^{n,1} \in \Lambda_1^r(V)$$

$$/\forall x \in V: \omega_f(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ lineáris}/.$$

3. $k = n$, akkor $f : V \rightarrow \mathbb{R}$, így

$$\omega_f = f \Delta_{(1, \dots, n)}^{n,n} \in \Lambda_n^r(V),$$

ahol

$$\Delta_{(1, \dots, n)}^{n,n}(x_1, \dots, x_n) = \det \begin{bmatrix} x_1 & \dots & x_n \end{bmatrix}^T \quad (x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}^n).$$

4. $n = 3, k = 2$, akkor $f = (f_1, f_2, f_3) : V \rightarrow \mathbb{R}^3$, így

$$\omega_f = f_1 \Delta_{(2,3)}^{3,2} + f_2 \Delta_{(3,1)}^{3,2} + f_3 \Delta_{(1,2)}^{3,2} \in \Lambda_2^r(V). \quad \square$$

Feladat. Legyen

$$f_i \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}) \quad (i \in \mathbb{N}_*^k), \quad \text{majd} \quad f := (f_i, i \in \mathbb{N}_*^k),$$

azaz

$$f: V \rightarrow \mathbb{R}^{\binom{n}{k}}, \quad f \in \mathcal{C}^1.$$

Az

$$\omega_f := \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} f_i \Delta_i^{n,k}$$

differenciálforma deriváltjának kiszámításával mutassuk meg, hogy ha

1. $k = 0$, akkor

$$\boxed{d\omega_f = \omega_{\text{grad } f};}$$

2. $n = 2, k = 1$, akkor

$$\boxed{d\omega_f = \omega_{\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1};}$$

3. $n = 3, k = 1$, akkor

$$\boxed{d\omega_f = \omega_{\text{rot } f};}$$

4. $n = 3, k = 2$, akkor

$$\boxed{d\omega_f = \omega_{\text{div } f};}$$

teljesül!

Útm. Vö. 3. gyakorló feladat. ■

Feladat. Számítsuk ki $\text{div grad } f$ -et, ill. $\text{rot grad } f$ -et az

$$f(\mathbf{r}) := z e^{x^2 y} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

függvény esetében!

Útm. Mivel bármely $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\text{grad } f(\mathbf{r}) = (2xyze^{x^2 y}, x^2 ze^{x^2 y}, e^{x^2 y}),$$

így

$$\text{div grad } f(\mathbf{r}) = 2yze^{x^2 y} + 4x^2 y^2 ze^{x^2 y} + x^4 ze^{x^2 y} + 0$$

és

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} \operatorname{grad} f(\mathbf{r}) &= (x^2 e^{x^2 y} - x^2 e^{x^2 y}, 2xy e^{x^2 y} - 2xy e^{x^2 y} = \\ &= 2xze^{x^2 y} + 2x^3 yze^{x^2 y} - 2xze^{x^2 y} - 2x^3 yze^{x^2 y}) = \mathbf{0} \in \mathbb{R}^3. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Bizonyítsuk be, hogy ha $\varphi, \psi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} : \varphi, \psi \in \mathcal{D}^2$, ill. $\mathbf{f} = (f_1, f_2, f_3) : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 : \mathbf{f} \in \mathcal{D}^2$, akkor

1. $\operatorname{div}(\varphi \cdot \mathbf{f}) = \varphi \cdot \operatorname{div}(\mathbf{f}) + \langle \mathbf{f}, \operatorname{grad}(\varphi) \rangle$;
2. $\operatorname{rot}(\varphi \cdot \mathbf{f}) = \varphi \cdot \operatorname{rot}(\mathbf{f}) - \mathbf{f} \times \operatorname{grad}(\varphi)$;
3. $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} \varphi) = \mathbf{0}$;
4. $\operatorname{div}(\operatorname{rot} \mathbf{f}) = \mathbf{0}$;
5. $\operatorname{div}(\operatorname{grad} \varphi) = \Delta \varphi$;
6. $\operatorname{rot}(\operatorname{rot} \mathbf{f}) = \operatorname{grad}(\operatorname{div} \mathbf{f}) - \Delta \mathbf{f}$;
7. $\operatorname{div}(\varphi \operatorname{grad} \psi) = \varphi \Delta \psi + \langle \operatorname{grad} \varphi, \operatorname{grad} \psi \rangle$

teljesül!

Útm.

1. Mivel

$$\varphi \mathbf{f} = (\varphi f_1, \varphi f_2, \varphi f_3),$$

ezért

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(\varphi \mathbf{f}) &= \partial_1(\varphi f_1) + \partial_2(\varphi f_2) + \partial_3(\varphi f_3) = \\ &= \partial_1 \varphi f_1 + \varphi \partial_1 f_1 + \partial_2 \varphi f_2 + \varphi \partial_2 f_2 + \partial_3 \varphi f_3 + \varphi \partial_3 f_3 = \\ &= \varphi(\partial_1 f_1 + \partial_2 f_2 + \partial_3 f_3) + \partial_1 \varphi f_1 + \partial_2 \varphi f_2 + \partial_3 \varphi f_3 = \\ &= \varphi \operatorname{div} \mathbf{f} + \langle \operatorname{grad} \varphi, \mathbf{f} \rangle. \end{aligned}$$

2. Mivel

$$\varphi f = (\varphi f_1, \varphi f_2, \varphi f_3),$$

ezért

$$\begin{aligned} \operatorname{rot}(\varphi f) &= (\partial_2(\varphi f_3) - \partial_3(\varphi f_2), \partial_3(\varphi f_1) - \partial_1(\varphi f_3), \partial_1(\varphi f_2) - \partial_2(\varphi f_1)) = \\ &= (\partial_2\varphi f_3 + \varphi\partial_2f_3 - \partial_3\varphi f_2 - \varphi\partial_3f_2, \partial_3\varphi f_1 + \varphi\partial_3f_1 - \partial_1\varphi f_3 - \varphi\partial_1f_3, \\ &\quad \partial_1\varphi f_2 + \varphi\partial_1f_2 - \partial_2\varphi f_1 - \varphi\partial_2f_1) = \\ &= \varphi(\partial_2f_3 - \partial_3f_2, \partial_3f_1 - \partial_1f_3, \partial_1f_2 - \partial_2f_1) + \\ &\quad + (\partial_2\varphi f_3 - \partial_3\varphi f_2, \partial_3\varphi f_1 - \partial_1\varphi f_3, \partial_1\varphi f_2 - \partial_2\varphi f_1) = \\ &= \varphi \cdot \operatorname{rot} f + \operatorname{grad} \varphi \times f. \end{aligned}$$

3. Mivel

$$\operatorname{grad} \varphi = (\partial_1\varphi, \partial_2\varphi, \partial_3\varphi),$$

ezért

$$\begin{aligned} \operatorname{rot}(\operatorname{grad} \varphi) &= \partial_1(\partial_2\varphi - \partial_3\varphi) + \partial_2(\partial_3\varphi - \partial_1\varphi) + \partial_3(\partial_1\varphi - \partial_2\varphi) = \\ &= \partial_{21}\varphi - \partial_{31}\varphi + \partial_{32}\varphi - \partial_{12}\varphi + \partial_{13}\varphi - \partial_{23}\varphi = \\ &= \partial_{32}\varphi - \partial_{23}\varphi + \partial_{13}\varphi - \partial_{31}\varphi + \partial_{21}\varphi - \partial_{12}\varphi = \\ &= 0 + 0 + 0 = 0. \end{aligned}$$

Megjegyzés. Vö. 5. beadható feladat: $d(d\omega) = 0$.

4. Mivel

$$\operatorname{rot} f = (\partial_2f_3 - \partial_3f_2, \partial_3f_1 - \partial_1f_3, \partial_1f_2 - \partial_2f_1),$$

ezért

$$\begin{aligned}
\operatorname{div}(\operatorname{rot} f) &= \partial_1(\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2) + \partial_2(\partial_3 f_1 - \partial_1 f_3) + \partial_3(\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) = \\
&= \partial_{21} f_3 - \partial_{31} f_2 + \partial_{32} f_1 - \partial_{12} f_3 + \partial_{13} f_2 - \partial_{23} f_1 = \\
&= \partial_{32} f_1 - \partial_{23} f_1 + \partial_{13} f_2 - \partial_{31} f_2 + \partial_{21} f_3 - \partial_{12} f_3 = \\
&= 0 + 0 + 0 = 0.
\end{aligned}$$

Megjegyzés. Vö. 5. beadható feladat: $d(d\omega) = 0$.

5. Világos, hogy

$$\begin{aligned}
\operatorname{div}(\operatorname{grad} \varphi) &= \operatorname{div}(\partial_1 \varphi, \partial_2 \varphi, \partial_3 \varphi) = \partial_1(\partial_1 \varphi) + \partial_2(\partial_2 \varphi) + \partial_3(\partial_3 \varphi) = \\
&= \partial_{11} \varphi + \partial_{22} \varphi + \partial_{33} \varphi = \Delta \varphi.
\end{aligned}$$

6. Mivel

$$\operatorname{rot} f = (\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2, \partial_3 f_1 - \partial_1 f_3, \partial_1 f_2 - \partial_2 f_1),$$

ezért

$$\begin{aligned}
\operatorname{rot}(\operatorname{rot} f) &= \operatorname{rot}(\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2, \partial_3 f_1 - \partial_1 f_3, \partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) = \\
&= (\partial_2(\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) - \partial_3(\partial_3 f_1 - \partial_1 f_3), \partial_3(\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2) - \partial_1(\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1), \\
&\quad \partial_1(\partial_3 f_1 - \partial_1 f_3) - \partial_2(\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2)) = \\
&= (\partial_{21} f_2 - \partial_{22} f_1 - \partial_{33} f_1 + \partial_{31} f_3, \partial_{32} f_3 - \partial_{33} f_2 - \partial_{11} f_2 + \partial_{12} f_1, \\
&\quad \partial_{13} f_1 - \partial_{11} f_3 - \partial_{22} f_3 + \partial_{23} f_2) = \\
&= (\partial_1(\partial_1 f_1 + \partial_2 f_2 + \partial_3 f_3), \partial_2(\partial_1 f_1 + \partial_2 f_2 + \partial_3 f_3), \partial_3(\partial_1 f_1 + \partial_2 f_2 + \partial_3 f_3)) - \\
&\quad - (\partial_{11} f_1 + \partial_{22} f_1 + \partial_{33} f_1, \partial_{11} f_2 + \partial_{22} f_2 + \partial_{33} f_2, \partial_{11} f_3 + \partial_{22} f_3 + \partial_{33} f_3) = \\
&= \operatorname{grad}(\operatorname{div} f) - \Delta f.
\end{aligned}$$

7. Mivel

$$\text{grad } \psi = (\partial_1 \psi, \partial_2 \psi, \partial_3 \psi),$$

ezért

$$\begin{aligned} \text{div}(\varphi \text{ grad } \psi) &= \partial_1 \varphi \partial_1 \psi + \varphi \partial_{11} \psi + \partial_2 \varphi \partial_2 \psi + \varphi \partial_{22} \psi + \partial_3 \varphi \partial_3 \psi + \varphi \partial_{33} \psi = \\ &= \varphi (\partial_{11} \psi + \partial_{22} \psi + \partial_{33} \psi) + \partial_1 \varphi \partial_1 \psi + \partial_2 \varphi \partial_2 \psi + \partial_3 \varphi \partial_3 \psi = \\ &= \varphi \Delta \psi + \langle \text{grad } \varphi, \text{grad } \psi \rangle. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Ha a Gauß-tételben

$$f =: \varphi \cdot \text{grad } \psi, \quad \text{ill.} \quad f =: \psi \cdot \text{grad } \varphi,$$

ahol $\varphi, \psi \in \mathcal{C}^2(\Omega, \mathbb{R}^3)$, akkor

$$\text{div } f = \varphi \cdot \text{div grad } \psi + \langle \text{grad } \varphi, \text{grad } \psi \rangle, \quad \text{ill.} \quad \text{div } f = \psi \cdot \text{div grad } \varphi + \langle \text{grad } \psi, \text{grad } \varphi \rangle,$$

így

$$\int_{\Psi} \varphi \text{ grad } \psi = \int_{\Omega} \text{div}(\varphi \cdot \text{grad } \psi) = \int_{\Omega} \{\varphi \cdot \Delta \psi + \langle \text{grad } \varphi, \text{grad } \psi \rangle\}$$

(**antiszimmetrikus Green-formula**), ill. φ és ψ cseréjével

$$\int_{\Psi} \psi \cdot \text{grad } \varphi = \int_{\Omega} \{\psi \cdot \Delta \varphi + \langle \text{grad } \psi, \text{grad } \varphi \rangle\}.$$

A fenti két formulát egymásból kivonva kapjuk a **szimmetrikus Green-formulát**:

$$\int_{\Phi} \{\varphi \cdot \text{grad } \psi - \psi \cdot \text{grad } \varphi\} = \int_{\Omega} \{\varphi \cdot \Delta \psi - \psi \cdot \Delta \varphi\}. \quad \square$$

1.14.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Számítsuk ki az alábbi differenciálformák deriváltját!

(a) $\omega \in \Lambda_0^\infty(\mathbb{R})$, $\omega := f$, ahol

$$f(x) := \frac{\sin^3(x^2)}{1+x^2} \quad (x \in \mathbb{R});$$

(b) $\omega \in \Lambda_1^1(I)$, $\omega := f' \Delta_1^1$, ahol $I \subset \mathbb{R}$ nyílt intervallum, $f \in \mathcal{C}^2$;

(c) $\omega \in \Lambda_1^\infty(\mathbb{R}^2)$, $\omega := f \cdot \Delta_1^2 + g \cdot \Delta_2^2$, ahol

$$f(x, y) := x^2 - y^2, \quad g(x, y) := x^3 y^3 \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2);$$

(d) $\omega \in \Lambda_1^\infty(V)$, $\omega := f \cdot \Delta_1^2 + g \cdot \Delta_2^2$, ahol $V := \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ és

$$f(x, y) := \frac{-y}{x^2 + y^2}, \quad g(x, y) := \frac{x}{x^2 + y^2} \quad ((x, y) \in V);$$

(e) $\omega \in \Lambda_1^\infty(\mathbb{R}^3)$, $\omega := f \cdot \Delta_1^3 + g \cdot \Delta_2^3 + h \cdot \Delta_3^3$, ahol

$$\alpha) f(x, y, z) := xy^2, \quad g(x, y, z) := yz, \quad h(x, y, z) := x^3 \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

$$\beta) f(x, y, z) := yz, \quad g(x, y, z) := xz, \quad h(x, y, z) := xy \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

$$\gamma) f(x, y, z) := x, \quad g(x, y, z) := x^2 y^2, \quad h(x, y, z) := yz \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3);$$

(f) $\omega \in \Lambda_2^\infty(\mathbb{R}^3)$, $\omega := f \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + g \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + h \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2}$, ahol

$$\alpha) f(x, y, z) := 2xy^2, \quad g(x, y, z) := z, \quad h(x, y, z) := 0 \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

$$\beta) f(x, y, z) := x, \quad g(x, y, z) := xy^2 z, \quad h(x, y, z) := xe^y \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3);$$

(g) $\omega \in \Lambda_2^\infty(V)$, $\omega := f \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + g \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + h \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2}$, ahol $V := \mathbb{R}^3 \setminus \{(0, 0, 0)\}$ és

$$f(r) := \frac{x}{|r|^3}, \quad g(r) := \frac{y}{|r|^3}, \quad h(r) := \frac{z}{|r|^3} \quad (r = (x, y, z) \in V).$$

Útm.

(a) $d\omega = f' \cdot \Delta_1^1$, azaz tetszőleges $x \in \mathbb{R}$ esetén

$$d\omega(x) = \frac{3 \sin^2(x^2) \cdot \cos(x^2) \cdot 2x \cdot (1+x^2) - (1+x^2) \cdot 2x \cdot \sin^2(x^2)}{(1+x^2)^2} \cdot \Delta_1^1.$$

(b) Világos, hogy

$$d\omega = \sum_{j=1}^1 \sum_{i \in \mathbb{N}_*^1} \partial_j f' \cdot \Delta_{(j,i)}^{1,2} = f'' \cdot \Delta_{(1,1)}^{1,2} = f'' \cdot f_0.$$

(c) Mivel

$$\begin{aligned} d\omega &= \sum_{j=1}^2 \{ \partial_j f \cdot \Delta_{(j,1)}^{2,2} + \partial_j g \cdot \Delta_{(j,2)}^{2,2} \} = \\ &= \partial_1 f \cdot \Delta_{(1,1)}^{2,2} + \partial_2 f \cdot \Delta_{(2,1)}^{2,2} + \partial_1 g \cdot \Delta_{(1,2)}^{2,2} + \partial_2 g \cdot \Delta_{(2,2)}^{2,2} = \\ &= \partial_2 f \cdot \Delta_{(2,1)}^{2,2} + \partial_1 g \cdot \Delta_{(1,2)}^{2,2} = (\partial_1 g - \partial_2 f) \cdot \Delta_{(1,2)}^{2,2}, \end{aligned}$$

továbbá

$$(\partial_1 g - \partial_2 f)(x, y) = 3x^2 y^3 + 2y \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

ezért

$$d\omega(x, y) = (3x^2 y^3 + 2y) \cdot \Delta_{(1,2)}^{2,2} \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2).$$

(d) Mivel

$$(\partial_1 g - \partial_2 f)(x, y) = \frac{x^2 + y^2 - 2x^2}{[x^2 + y^2]^2} - \frac{-(x^2 + y^2) + 2y^2}{[x^2 + y^2]^2} = 0 \quad ((x, y) \in V),$$

ezért (vö. előző feladat)

$$d\omega(x, y) = 0 \cdot \Delta_{(1,2)}^{2,2} = f_0 \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^2) \quad ((x, y) \in V).$$

(e) Mivel

$$\begin{aligned} d\omega &= \sum_{j=1}^3 \{ \partial_j f \Delta_{(j,1)}^{3,2} + \partial_j g \Delta_{(j,2)}^{3,2} + \partial_j h \Delta_{(j,3)}^{3,2} \} = \\ &= \partial_1 f \Delta_{(1,1)}^{3,2} + \partial_1 g \Delta_{(1,2)}^{3,2} + \partial_1 h \Delta_{(1,3)}^{3,2} + \\ &\quad + \partial_2 f \Delta_{(2,1)}^{3,2} + \partial_2 g \Delta_{(2,2)}^{3,2} + \partial_2 h \Delta_{(2,3)}^{3,2} + \\ &\quad + \partial_3 f \Delta_{(3,1)}^{3,2} + \partial_3 g \Delta_{(3,2)}^{3,2} + \partial_3 h \Delta_{(3,3)}^{3,2} = \\ &= (\partial_2 h - \partial_3 g) \Delta_{(2,3)}^{3,2} + (\partial_3 f - \partial_1 h) \Delta_{(3,1)}^{3,2} + (\partial_1 g - \partial_2 f) \Delta_{(1,2)}^{3,2}, \end{aligned}$$

ezért tetszőleges $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\alpha) \quad d\omega(x, y, z) = -y \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} - 3x^2 \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} - 2xy \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2};$$

$$\beta) \quad d\omega(x, y, z) = 0 \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + 0 \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + 0 \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2} = f_0 \in \mathcal{A}_2(\mathbb{R}^3);$$

$$\gamma) \quad d\omega(x, y, z) = z \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + 0 \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + 2xy^2 \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2};$$

$$\delta) \quad d\omega(x, y, z) = -y \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} - 3x^2 \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} - 2xy \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2}.$$

(f) Mivel

$$\begin{aligned} d\omega &= \sum_{j=1}^3 \{ \partial_j f \cdot \Delta_{(j,2,3)}^{3,3} + \partial_j g \cdot \Delta_{(j,3,1)}^{3,3} + \partial_j h \cdot \Delta_{(j,1,2)}^{3,3} \} = \\ &= \{ \partial_1 f \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3} + 0 + 0 \} + \{ 0 + \partial_2 g \cdot \Delta_{(2,3,1)}^{3,3} + 0 \} + \{ 0 + 0 + \partial_3 h \cdot \Delta_{(3,1,2)}^{3,3} \} = \\ &= (\partial_1 f + \partial_2 g + \partial_3 h) \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3}, \end{aligned}$$

ezért tetszőleges $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\alpha) \quad d\omega(x, y, z) = 2y^2 \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3};$$

$$\beta) \quad d\omega(x, y, z) = (1 + 2xyz) \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3}.$$

(g) Mivel bármely $(x, y, z) \in V$ esetén

$$(\partial_1 f + \partial_2 g + \partial_3 h)(x, y, z) = \frac{3\sqrt{[x^2 + y^2 + z^2]^3} - 3\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}(x^2 + y^2 + z^2)}{[x^2 + y^2 + z^2]^3} = 0,$$

ezért

$$d\omega(x, y, z) = 0 \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,3} = f_0 \in \mathcal{A}_3(\mathbb{R}^3). \quad \blacksquare$$

2. Legyen $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^4$ nyílt halmaz. Írjuk fel a

$$\Lambda_k^r(V) \quad (k \in \{0, 1, 2, 3, 4\})$$

függvénytér elemeit!

Útm.

- $k = 0$ esetén bármely $f : V \rightarrow \mathbb{R}$ függvényre $f \in \Lambda_0^r(V) = \mathfrak{C}^r(V, \mathbb{R}) /$,
- $k = 1$ esetén

$$\Lambda_1^r(V) = \{ \omega_1 dx_1 + \omega_2 dx_2 + \omega_3 dx_3 + \omega_4 dx_4 : \omega_i \in \mathfrak{C}^r(V, \mathbb{R}), i \in \{1, 2, 3, 4\} \};$$

- $k = 2$ esetén $\Lambda_2^r(V)$ elemei $\omega_{(1,2)} dx_1 \wedge dx_2 + \omega_{(1,3)} dx_1 \wedge dx_3 +$
 $+ \omega_{(1,4)} dx_1 \wedge dx_4 + \omega_{(2,3)} dx_2 \wedge dx_3 + \omega_{(2,4)} dx_2 \wedge dx_4 + \omega_{(3,4)} dx_3 \wedge dx_4,$

alakúak, ahol

$$\omega_i \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}), \quad i \in \{(1,2), (1,3), (1,4), (2,3), (2,4), (3,4)\}.$$

- $k = 3$ esetén $\Lambda_3^r(V)$ elemei $\omega_{(1,2,3)} dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_3 +$
 $\omega_{(1,2,4)} dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_4 + \omega_{(1,3,4)} dx_1 \wedge dx_3 \wedge dx_4 + \omega_{(2,3,4)} dx_2 \wedge dx_3 \wedge dx_4$

alakúak, ahol

$$\omega_i \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}), \quad i \in \{(1,2,3), (1,2,4), (1,3,4), (2,3,4)\}.$$

- $k = 4$ esetén

$$\Lambda_4^r(V) = \{ \omega_{(1,2,3,4)} dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_3 \wedge dx_4 : \omega_i \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}), i = (1,2,3,4) \}. \quad \blacksquare$$

3. Legyen

$$f_i \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}) \quad (i \in \mathbb{N}_*^k), \quad \text{majd} \quad f = (f_i, i \in \mathbb{N}_*^k).$$

Számítsuk ki az

$$\omega_f := \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} f_i \Delta_i^{n,k}$$

differenciálforma deriváltját!

Útm. Ha

(a) $k = 0$, akkor $f : V \rightarrow \mathbb{R}$, így $\omega_f = f$, ahonnan

$$\boxed{d\omega_f} = \sum_{j \in \mathbb{N}} \partial_j f \Delta_j^{n,1} = \boxed{\omega_{\text{grad } f}}$$

következik, azaz az f generálta 0-adrendű differenciálforma deriváltja a $\text{grad } f$ által generált 1-rendű differenciálforma.

(b) $n = 2$, $k = 1$, akkor $f : V \rightarrow \mathbb{R}^2$, így $\omega_f = f_1 \Delta_1^{2,1} + f_2 \Delta_2^{2,1}$, ahonnan

$$\begin{aligned} \boxed{d\omega_f} &= \sum_{j=1}^2 \sum_{i=1}^2 \partial_j f_i \Delta_{(j,i)}^{2,2} = \sum_{j=1}^2 \{ \partial_j f_1 \Delta_{(j,1)}^{2,2} + \partial_j f_2 \Delta_{(j,2)}^{2,2} \} = \\ &= \partial_1 f_1 \Delta_{(1,1)}^{2,2} + \partial_1 f_2 \Delta_{(1,2)}^{2,2} + \partial_2 f_1 \Delta_{(2,1)}^{2,2} + \partial_2 f_2 \Delta_{(2,2)}^{2,2} = \\ &= 0 + \partial_1 f_2 \Delta_{(1,2)}^{2,2} - \partial_2 f_1 \Delta_{(1,2)}^{2,2} + 0 = \\ &= (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) \Delta_{(1,2)}^{2,2} = \boxed{\omega_{\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1}} \end{aligned}$$

következik, azaz az f generálta 1-rendű differenciálforma deriváltja a $\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1$ által generált 2-odrendű differenciálforma.

(c) $n = 3$, $k = 1$, akkor $f : V \rightarrow \mathbb{R}^3$, így $\omega_f = f_1 \Delta_1^{3,1} + f_2 \Delta_2^{3,1} + f_3 \Delta_3^{3,1}$, ahonnan

$$\begin{aligned} \boxed{d\omega_f} &= \sum_{j=1}^3 \sum_{i=1}^3 \partial_j f_i \Delta_{(j,i)}^{3,2} = \sum_{j=1}^3 \{ \partial_j f_1 \Delta_{(j,1)}^{3,2} + \partial_j f_2 \Delta_{(j,2)}^{3,2} + \partial_j f_3 \Delta_{(j,3)}^{3,2} \} = \\ &= \partial_1 f_1 \Delta_{(1,1)}^{3,2} + \partial_1 f_2 \Delta_{(1,2)}^{3,2} + \partial_1 f_3 \Delta_{(1,3)}^{3,2} + \\ &\quad + \partial_2 f_1 \Delta_{(2,1)}^{3,2} + \partial_2 f_2 \Delta_{(2,2)}^{3,2} + \partial_2 f_3 \Delta_{(2,3)}^{3,2} + \\ &\quad + \partial_3 f_1 \Delta_{(3,1)}^{3,2} + \partial_3 f_2 \Delta_{(3,2)}^{3,2} + \partial_3 f_3 \Delta_{(3,3)}^{3,2} = \\ &= (\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2) \Delta_{(2,3)}^{3,2} + (\partial_3 f_1 - \partial_1 f_3) \Delta_{(3,1)}^{3,2} + (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) \Delta_{(1,2)}^{3,2} = \\ &= \boxed{\omega_{\text{rot}(f)}} \end{aligned}$$

következik, azaz az f generálta 1-rendű differenciálforma deriváltja a $\text{rot } f$ által generált 2-odrendű differenciálforma.

(d) $n = 3$, $k = 2$, akkor $f : V \rightarrow \mathbb{R}^3$, így $\omega_f = f_1 \Delta_{(2,3)}^{3,2} + f_2 \Delta_{(3,1)}^{3,2} + f_3 \Delta_{(1,2)}^{3,2}$, így

$$\begin{aligned}
\boxed{d\omega_f} &= \sum_{j=1}^3 \sum_{i \in \mathbb{N}_*^2} \partial_j f_i \Delta_{(j,i)}^{3,3} = \sum_{j=1}^3 \{ \partial_j f_1 \Delta_{(j,2,3)}^{3,3} + \partial_j f_2 \Delta_{(j,3,1)}^{3,3} + \partial_j f_3 \Delta_{(j,1,2)}^{3,3} \} = \\
&= \{ \partial_1 f_1 \Delta_{(1,2,3)}^{3,3} + 0 + 0 \} + \{ 0 + \partial_2 f_2 \Delta_{(2,3,1)}^{3,3} + 0 \} + \{ 0 + 0 + \partial_3 f_3 \Delta_{(3,1,2)}^{3,3} \} = \\
&= (\partial_1 f_1 + \partial_2 f_2 + \partial_3 f_3) \Delta_{(1,2,3)}^{3,3} = \boxed{\omega_{\text{div}(f)}}
\end{aligned}$$

következik, azaz az f generálta 2-odrendű differenciálforma deriváltja a $\text{div } f$ által generált 3-adrendű differenciálforma. ■

4. Legyen $f, g : V \rightarrow \mathbb{R}$, $f, g \in \mathcal{C}^1$, majd számítsuk ki a $d(fg)$ deriváltat!

Útm.

$$\begin{aligned}
d(fg) &= \sum_{j=1}^n \partial_j (fg) \cdot \Delta_j^{n,1} = \sum_{j=1}^n (g \cdot \partial_j f + f \cdot \partial_j g) \cdot \Delta_j^{n,1} = \\
&= \sum_{j=1}^n g \cdot \partial_j f \cdot \Delta_j^{n,1} + \sum_{j=1}^n f \cdot \partial_j g \cdot \Delta_j^{n,1} = g \cdot \sum_{j=1}^n \partial_j f \cdot \Delta_j^{n,1} + f \cdot \sum_{j=1}^n \partial_j g \cdot \Delta_j^{n,1} = \\
&= g \cdot (df) + f \cdot (dg). \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

5. Legyen $r \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$, $n \in \mathbb{N}$, $k \in \{1, \dots, n\}$, $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz, továbbá $f \in \Lambda_0^1(V)$, ill. $\omega \in \Lambda_k^r(V)$. Igazoljuk, hogy ekkor

$$d(f \cdot \omega) = (df) \wedge \omega + f \cdot (d\omega)$$

teljesül!

Útm. Mivel bármely $x \in V$ esetén

$$(f \cdot \omega)(x) = \underbrace{f(x)}_{\in \mathbb{R}} \cdot \underbrace{\omega(x)}_{\in \mathcal{A}_k(\mathbb{R}^n)} = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} f(x) \omega_i(x) \cdot \Delta_i^{n,k},$$

ezért

$$\begin{aligned}
(d(f \cdot \omega))(x) &= \sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} (\partial_j(f \cdot \omega_i))(x) \cdot \Delta_{(j,i)}^{n,k+1} = \\
&= \underbrace{\sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j f(x) \cdot \omega_i(x) \cdot \Delta_{(j,i)}^{n,k+1}}_{=:(*)} + \underbrace{\sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} f(x) \cdot \partial_j \omega_i(x) \cdot \Delta_{(j,i)}^{n,k+1}}_{f(x) \cdot (d\omega)(x)},
\end{aligned}$$

továbbá

$$\begin{aligned}
((df) \wedge \omega)(x) &= (df)(x) \wedge \omega(x) = \left(\sum_{j=1}^n \partial_j f(x) \cdot \Delta_j^{n,1} \right) \wedge \left(\sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i(x) \cdot \Delta_i^{n,k} \right) = \\
&= \sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j f(x) \cdot \omega_i(x) \cdot \Delta_{(j,i)}^{n,k+1} = (*). \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

6. Legyen $n \in \mathbb{N}$, $r \in \mathbb{N}$, $k \in \{0, 1, \dots, n\}$, továbbá $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz. Bizonyítsuk be a

$$d : \Lambda_k^r(V) \rightarrow \Lambda_{k+1}^{r-1}(V)$$

operátor alábbi tulajdonságait!

(a) A d operátor lineáris, azaz ha $\omega, \eta \in \Lambda_k^r(V)$, $\alpha \in \mathbb{R}$, akkor

$$d(\omega + \eta) = d\omega + d\eta \quad \text{és} \quad d(\alpha\omega) = \alpha d\omega$$

teljesül.

(b) Bármely $\omega \in \Lambda_k^r(V)$, ill. $\sigma \in \Lambda_l^r(V)$ esetén

$$d(\omega \wedge \sigma) = d\omega \wedge \sigma + (-1)^k \omega \wedge (d\sigma).$$

(c) Ha $\omega \in \Lambda_k^2(V)$, akkor $d(d\omega) = 0$ ($\in \Lambda_{k+2}^0(V)$).

Útm.

(a) Ha $\omega, \mathbf{w} \in \Lambda_k^r(V)$ és

- $k = 0$, akkor

$$\begin{aligned} d(\omega + \mathbf{w}) &= \sum_{j \in \mathbb{N}} \partial_j(\omega + \mathbf{w}) \cdot \Delta_j^{n,1} = \sum_{j \in \mathbb{N}} (\partial_j \omega + \partial_j \mathbf{w}) \cdot \Delta_j^{n,1} = \\ &= \sum_{j \in \mathbb{N}} \partial_j \omega \cdot \Delta_j^{n,1} + \sum_{j \in \mathbb{N}} \partial_j \mathbf{w} \cdot \Delta_j^{n,1} = d\omega + d\mathbf{w}. \end{aligned}$$

- $k \in \mathbb{N}$, akkor

$$\begin{aligned} d(\omega + \mathbf{w}) &= \sum_{j \in \mathbb{N}} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j(\omega_i + \mathbf{w}_i) \cdot \Delta_{j,i}^{n,k+1} = \\ &= \sum_{j \in \mathbb{N}} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} (\partial_j \omega_i + \partial_j \mathbf{w}_i) \cdot \Delta_{j,i}^{n,k+1} \\ &= \sum_{j \in \mathbb{N}} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j \omega_i \cdot \Delta_{j,i}^{n,k+1} + \sum_{j \in \mathbb{N}} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \partial_j \mathbf{w}_i \cdot \Delta_{j,i}^{n,k+1} = \\ &= d\omega + d\mathbf{w}. \end{aligned}$$

Ha $\omega \in \Lambda_k^r(V)$, $\alpha \in \mathbb{R}$, akkor a

$$d(\alpha\omega) = \alpha d\omega$$

tulajdonság belátása a fenti számoláshoz hasonló (**Házi feladat**).

(b) Ha $\omega \in \Lambda_k^r(V)$, ill. $\sigma \in \Lambda_l^r(V)$, akkor a d operátor linearitásának következtében

$$\begin{aligned} d(\omega \wedge \sigma) &= d\left(\sum_{i,j \in \mathbb{N}_*^k} (\omega_i \sigma_j) \Delta_i^{n,k} \wedge \Delta_j^{n,l}\right) = \sum_{i,j \in \mathbb{N}_*^k} d(\omega_i \sigma_j) \wedge \Delta_i^{n,k} \wedge \Delta_j^{n,l} = \\ &= \sum_{i,j \in \mathbb{N}_*^k} (\sigma_j \cdot d\omega_i + \omega_i \cdot d\sigma_j) \wedge \Delta_i^{n,k} \wedge \Delta_j^{n,l} = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{i,j \in \mathbb{N}_*^k} (\sigma_j \cdot d\omega_i) \wedge \Delta_i^{n,k} \wedge \Delta_j^{n,l} + \sum_{i,j \in \mathbb{N}_*^k} (\omega_i \cdot d\sigma_j) \wedge \Delta_i^{n,k} \wedge \Delta_j^{n,l} = \\
&= \left(\sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} d\omega_i \wedge \Delta_i^{n,k} \right) \wedge \left(\sum_{j \in \mathbb{N}_*^l} \sigma_j \cdot \Delta_j^{n,l} \right) + \\
&\quad + \sum_{j \in \mathbb{N}_*^l} \omega_i \left(\sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} d\sigma_j \wedge \Delta_i^{n,k} \right) \wedge \Delta_j^{n,l} = \\
&= (d\omega \wedge \sigma) + \sum_{j \in \mathbb{N}_*^l} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i (d\sigma_j \wedge \Delta_i^{n,k}) \wedge \Delta_j^{n,l} = \\
&= (d\omega \wedge \sigma) + \sum_{j \in \mathbb{N}_*^l} \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i ((-1)^k \Delta_i^{n,k} \wedge d\sigma_j) \wedge \Delta_j^{n,l} = \\
&= (d\omega \wedge \sigma) + (-1)^k \left(\sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i \Delta_i^{n,k} \right) \wedge \left(\sum_{j \in \mathbb{N}_*^l} d\sigma_j \wedge \Delta_j^{n,l} \right) = \\
&= d(\omega \wedge \sigma) = d\omega \wedge \sigma + (-1)^k \omega \wedge (d\sigma).
\end{aligned}$$

(c) Ha $\omega \in \Lambda_k^2(\mathbb{V})$, akkor a d operátor linearitásának következtében

- $k = 0$ esetén a Young-tétel felhasználásával

$$\begin{aligned}
d(d\omega) &= d \left(\sum_{j \in \mathbb{N}} \partial_j \omega \cdot \Delta_j^{n,1} \right) = \sum_{j \in \mathbb{N}} d(\partial_j \omega) \wedge \Delta_j^{n,1} = \\
&= \sum_{j \in \mathbb{N}} \left\{ \sum_{i \in \mathbb{N}} \partial_i (\partial_j \omega) \wedge \Delta_i^{n,1} \right\} \wedge \Delta_j^{n,1} = \sum_{i,j \in \mathbb{N}} \partial_{ij} \omega \cdot \Delta_i^{n,1} \wedge \Delta_j^{n,1} = \\
&= \sum_{i < j} (\partial_{ij} \omega - \partial_{ji} \omega) \cdot \Delta_i^{n,1} \wedge \Delta_j^{n,1} = 0 \in \Lambda_2^0(\mathbb{V}).
\end{aligned}$$

- $k \in \mathbb{N}$ esetén a d operátor linearitásának, ill. az ékszorzat deriváltjára vonatkozó állításnak a felhasználásával

$$\begin{aligned} d(d\omega) &= d\left(\sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} d\omega_i \wedge \Delta_i^{n,k}\right) = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} d(d\omega_i \wedge \Delta_i^{n,k}) = \\ &= \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \{d(d\omega_i) \wedge \Delta_i^{n,k} + (d\Delta_i^{n,k}) \wedge (d\omega_i)\} = 0 \in \Lambda_{k+2}^0(V), \end{aligned}$$

hiszen bármely $i \in \mathbb{N}_*^k$ esetén az $\omega_i : V \rightarrow \mathbb{R}$ nulladrendű differenciálformára

$$d(d\omega_i) = 0 \in \Lambda_2^0(V),$$

továbbá

$$d\Delta_i^{n,k} = d(1 \cdot \Delta_i^{n,k}) = 0 \cdot \Delta_i^{n,k+1} = 0 \in \Lambda_{k+1}^1(V) \quad (i \in \mathbb{N}_*^k). \quad \blacksquare$$

7. Legyen

$$\omega := pr_1 dx_1 + pr_2 dx_2 + pr_3 dx_3 \in \Lambda_1^r(\mathbb{R}^3) \quad \text{és} \quad w := pr_1 dx_1 \wedge dx_2 + dx_1 dx_3 \in \Lambda_2^r(\mathbb{R}^3),$$

ahol tetszőleges $i \in \{1, 2, 3\}$ esetén

$$pr_i : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad pr_i(x) := x_i \quad /pr_i = f_{e_i} = dx_i = \Delta_i^{n,1}/.$$

Számítsuk ki az $\omega \wedge w$ ékszorzatot!

Útm. Mivel bármely $i, j \in \{1, 2, 3\}$ esetén

$$dx_i \wedge dx_i = f_0 \quad \text{és} \quad dx_i \wedge dx_j = -(dx_j \wedge dx_i) \quad (i \neq j),$$

ezért

$$\omega \wedge w = pr_2 dx_2 \wedge dx_2 \wedge dx_3 + pr_3 pr_1 dx_3 \wedge dx_1 \wedge dx_2 = (pr_1 pr_3 - pr_2) dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_3. \quad \blacksquare$$

8. Legyen $n \in \mathbb{N}$, $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz, $f := (f_1, \dots, f_n) : V \rightarrow \mathbb{R}^n : f \in \mathcal{C}^1$, majd értelmezzük az

$$\omega^f(x; x_1, \dots, x_{n-1}) := \det[f(x), x_1, \dots, x_{n-1}] \quad (x \in V, x_1, \dots, x_{n-1} \in \mathbb{R}^n)$$

differenciálformát $\Lambda_{n-1}^1(V)$ -ben. Mutassuk meg, hogy ekkor

$$\omega^f = \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} f_i \Delta_1^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i-1}^{n,1} \wedge \Delta_{i+1}^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_n^{n,1}$$

teljesül, majd számítsuk ki ω^f deriváltját!

Útm.

1. lépés. Mivel bármely $x \in V$, ill. $x_1, \dots, x_{n-1} \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\det(f(x), x_1, \dots, x_{n-1}) = \det \begin{bmatrix} f_1(x) & x_{11} & \dots & x_{n-11} \\ f_2(x) & x_{12} & \dots & x_{n-12} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ f_{n-1}(x) & x_{1n-1} & \dots & x_{n-1n-1} \\ f_n(x) & x_{1n} & \dots & x_{n-1n} \end{bmatrix},$$

ezért az első oszlop szerinti kifejtéssel azt kapjuk, hogy tetszőleges $x \in V$ esetén

$\omega^f(x) =$

$$= f_1(x) \det \begin{bmatrix} x_{12} & \dots & x_{n-12} \\ x_{13} & \dots & x_{n-13} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{1n-1} & \dots & x_{n-1n-1} \\ x_{1n} & \dots & x_{n-1n} \end{bmatrix} - f_2(x) \det \begin{bmatrix} x_{11} & \dots & x_{n-11} \\ x_{13} & \dots & x_{n-13} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{1n-1} & \dots & x_{n-1n-1} \\ x_{1n} & \dots & x_{n-1n} \end{bmatrix} +$$

$$+ \dots + (-1)^n f_n(x) \det \begin{bmatrix} x_{11} & \dots & x_{n-11} \\ x_{12} & \dots & x_{n-12} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{1n-2} & \dots & x_{n-1n-2} \\ x_{1n-1} & \dots & x_{n-1n-1} \end{bmatrix}.$$

$$\begin{aligned} &= f_1(x) \Delta_2^{n-1,1} \wedge \Delta_3^{n-1,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{n-1}^{n-1,1} \wedge \Delta_n^{n-1,1} - \\ &\quad - f_2(x) \Delta_1^{n-1,1} \wedge \Delta_3^{n-1,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{n-1}^{n-1,1} \wedge \Delta_n^{n-1,1} + \\ &\quad + \dots + (-1)^n f_n(x) \Delta_1^{n-1,1} \wedge \Delta_2^{n-1,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{n-2}^{n-1,1} \wedge \Delta_{n-1}^{n-1,1} = \\ &= \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} f_i(x) \Delta_1^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i-1}^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i+1}^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_n^{n,1}. \end{aligned}$$

2. lépés. Mivel a d operátor lineáris, ezért

$$\begin{aligned}
d\omega^f &= \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} \sum_{j=1}^n \partial_j f_i \Delta_j^{n,1} \wedge \Delta_1^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i-1}^{n,1} \wedge \Delta_{i+1}^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_n^{n,1} = \\
&= \underbrace{0}_{\downarrow} + \dots + \underbrace{0}_{\downarrow} + \\
&\quad + \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} \Delta_j^{n,1} \wedge \Delta_1^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i-1}^{n,1} \wedge \Delta_{i+1}^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_n^{n,1} + \\
&\quad \underbrace{0}_{\downarrow} + \dots + \underbrace{0}_{\downarrow} = \\
&= \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} (-1) \Delta_1^{n,1} \wedge \Delta_j^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_{i-1}^{n,1} \wedge \Delta_{i+1}^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_n^{n,1} = \dots = \\
&= \sum_{i=1}^n \partial_i f_i \Delta_1^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_n^{n,1} = (\operatorname{div} f) \Delta_1^{n,1} \wedge \dots \wedge \Delta_n^{n,1} \in \Lambda_n^0(V). \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

9. Bizonyítsuk be, hogy ha $\varphi, \psi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} : \varphi, \psi \in \mathfrak{D}^2$ ill. $f, g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 : f, g \in \mathfrak{D}^2$, akkor

- (a) $\operatorname{div}(f \times g) = \langle g, \operatorname{rot}(f) \rangle - \langle f, \operatorname{rot}(g) \rangle$;
- (b) $\operatorname{rot}(f \times g) = \operatorname{div}(g) \cdot f - \operatorname{div}(f) \cdot g + f' \cdot g - g' \cdot f$;
- (c) $\Delta(\varphi\psi) = \varphi\Delta(\psi) + \psi\Delta(\varphi) + 2\langle \operatorname{grad} \varphi, \operatorname{grad} \psi \rangle$

teljesül!

Útm.

- (a) Mivel

$$f \times g = (f_2g_3 - f_3g_2, f_3g_1 - f_1g_3, f_1g_2 - f_2g_1),$$

ezért

$$\begin{aligned}
 \operatorname{div}(\mathbf{f} \times \mathbf{g}) &= \partial_1(f_2g_3 - f_3g_2) + \partial_2(f_3g_1 - f_1g_3) + \partial_3(f_1g_2 - f_2g_1) = \\
 &= (\partial_1f_2)g_3 + f_2(\partial_1g_3) - (\partial_1f_3)g_2 - f_3(\partial_1g_2) + \\
 &\quad + (\partial_2f_3)g_1 + f_3(\partial_2g_1) - (\partial_2f_1)g_3 - f_1(\partial_2g_3) + \\
 &\quad + (\partial_3f_1)g_2 + f_1(\partial_3g_2) - (\partial_3f_2)g_1 - f_2(\partial_3g_1) = \\
 &= f_1 \cdot (\partial_2g_3 - \partial_3g_2) + f_2 \cdot (\partial_3g_1 - \partial_1g_3) + f_3 \cdot (\partial_1g_2 - \partial_2g_1) - \\
 &\quad - g_1 \cdot (\partial_2f_3 - \partial_3f_2) + g_2 \cdot (\partial_3f_1 - \partial_1f_3) + g_3 \cdot (\partial_1f_2 - \partial_2f_1) = \\
 &= \langle \mathbf{g}, \operatorname{rot}(\mathbf{f}) \rangle - \langle \mathbf{f}, \operatorname{rot}(\mathbf{g}) \rangle.
 \end{aligned}$$

(b) Mivel

$$\mathbf{f}' = \begin{bmatrix} \operatorname{grad} f_1 \\ \operatorname{grad} f_2 \\ \operatorname{grad} f_3 \end{bmatrix} = [\partial_j f_i]_{i,j=1}^{3,3}, \quad \text{ill.} \quad \mathbf{g}' = \begin{bmatrix} \operatorname{grad} g_1 \\ \operatorname{grad} g_2 \\ \operatorname{grad} g_3 \end{bmatrix} = [\partial_j g_i]_{i,j=1}^{3,3},$$

ezért

$$\mathbf{f} \cdot \operatorname{div}(\mathbf{g}) = \begin{bmatrix} f_1(\partial_1g_1 + \partial_2g_2 + \partial_3g_3) \\ f_2(\partial_1g_1 + \partial_2g_2 + \partial_3g_3) \\ f_3(\partial_1g_1 + \partial_2g_2 + \partial_3g_3) \end{bmatrix}, \quad \mathbf{g} \cdot \operatorname{div}(\mathbf{f}) = \begin{bmatrix} g_1(\partial_1f_1 + \partial_2f_2 + \partial_3f_3) \\ g_2(\partial_1f_1 + \partial_2f_2 + \partial_3f_3) \\ g_3(\partial_1f_1 + \partial_2f_2 + \partial_3f_3) \end{bmatrix}$$

és

$$\mathbf{f}' \cdot \mathbf{g} = \begin{bmatrix} (\partial_1f_1)g_1 + (\partial_2f_1)g_2 + (\partial_3f_1)g_3 \\ (\partial_1f_2)g_1 + (\partial_2f_2)g_2 + (\partial_3f_2)g_3 \\ (\partial_1f_3)g_1 + (\partial_2f_3)g_2 + (\partial_3f_3)g_3 \end{bmatrix},$$

ill.

$$\mathbf{g}' \cdot \mathbf{f} = \begin{bmatrix} (\partial_1g_1)f_1 + (\partial_2g_1)f_2 + (\partial_3g_1)f_3 \\ (\partial_1g_2)f_1 + (\partial_2g_2)f_2 + (\partial_3g_2)f_3 \\ (\partial_1g_3)f_1 + (\partial_2g_3)f_2 + (\partial_3g_3)f_3 \end{bmatrix},$$

továbbá

$$\mathbf{f} \times \mathbf{g} = (f_2g_3 - f_3g_2, f_3g_1 - f_1g_3, f_1g_2 - f_2g_1),$$

ezért $\operatorname{rot}(\mathbf{f} \times \mathbf{g})$

- első komponense:

$$f_1 \partial_2 g_2 - f_2 \partial_2 g_1 - (f_3 \partial_3 g_1 - f_1 \partial_3 g_3) - (g_1 \partial_2 f_2 - g_2 \partial_2 f_1) + (g_3 \partial_3 f_1 - g_1 \partial_3 f_3),$$

azaz

$$\begin{aligned} [\operatorname{rot}(f \times g)]_1 &= \underbrace{(\partial_1 f_1)g_1 + g_2 \partial_2 f_1 + g_3 \partial_3 f_1}_{[f' \cdot g]_1} - \underbrace{\{(\partial_1 g_1)f_1 + f_2 \partial_2 g_1 + f_3 \partial_3 g_1\}}_{[g' \cdot f]_1} + \\ &+ \underbrace{(\partial_1 g_1)f_1 + f_1 \partial_2 g_2 + f_1 \partial_3 g_3}_{[\operatorname{div} g \cdot f]_1} - \underbrace{\{(\partial_1 f_1)g_1 + g_1 \partial_2 f_2 + g_1 \partial_3 f_3\}}_{[\operatorname{div} f \cdot g]_1}, \end{aligned}$$

- második komponense:

$$f_2 \partial_3 g_3 - f_3 \partial_3 g_2 - (f_1 \partial_1 g_2 - f_2 \partial_1 g_1) - (g_2 \partial_3 f_3 - g_3 \partial_3 f_2) + (g_1 \partial_1 f_2 - g_2 \partial_1 f_1),$$

azaz

$$\begin{aligned} [\operatorname{rot}(f \times g)]_2 &= \underbrace{(\partial_1 f_2)g_1 + g_2 \partial_2 f_2 + g_3 \partial_3 f_2}_{[J_{\mathbf{u}} \cdot \mathbf{v}]_2} - \underbrace{\{(\partial_1 g_2)f_1 + f_2 \partial_2 g_2 + f_3 \partial_3 g_2\}}_{[g' \cdot f]_2} + \\ &+ \underbrace{(\partial_1 g_1)f_2 + f_2 \partial_2 g_2 + f_2 \partial_3 g_3}_{[\operatorname{div} g \cdot f]_2} - \underbrace{\{(\partial_1 f_1)g_2 + g_2 \partial_2 f_2 + g_2 \partial_3 f_3\}}_{[\operatorname{div} f \cdot g]_2}, \end{aligned}$$

- harmadik komponense:

$$f_3 \partial_1 g_1 - f_1 \partial_1 g_3 - (f_2 \partial_2 g_3 - f_3 \partial_2 g_2) - (g_3 \partial_1 f_1 - g_1 \partial_1 f_3) + (g_2 \partial_2 f_3 - g_3 \partial_2 f_2),$$

azaz

$$\begin{aligned} [\operatorname{rot}(f \times g)]_3 &= \underbrace{(\partial_1 f_3)g_1 + g_2 \partial_2 f_3 + g_3 \partial_3 f_3}_{[J_{\mathbf{u}} \cdot \mathbf{v}]_3} - \underbrace{\{(\partial_1 g_3)f_1 + f_2 \partial_2 g_3 + f_3 \partial_3 g_3\}}_{[g' \cdot f]_3} + \\ &+ \underbrace{(\partial_1 g_1)f_3 + f_3 \partial_2 g_2 + f_3 \partial_3 g_3}_{[\operatorname{div} g \cdot f]_3} - \underbrace{\{(\partial_1 f_1)g_3 + g_3 \partial_2 f_2 + g_3 \partial_3 f_3\}}_{[\operatorname{div} f \cdot g]_3}. \end{aligned}$$

(c) $\Delta(\varphi\psi) = \varphi\Delta(\psi) + \psi\Delta(\varphi) + 2\langle \operatorname{grad} \varphi, \operatorname{grad} \psi \rangle$, ui.

$$\begin{aligned}
\Delta(\varphi\psi) &= \sum_{i=1}^3 \partial_{ii}(\varphi\psi) = \sum_{i=1}^3 \partial_i(\partial_i(\varphi\psi)) = \sum_{i=1}^3 \partial_i(\psi\partial_i\varphi + \varphi\partial_i\psi) = \\
&= \sum_{i=1}^3 (\partial_i\psi\partial_i\varphi + \psi\partial_{ii}\varphi + \partial_i\varphi\partial_i\psi + \psi\partial_{ii}\psi) = \\
&= \left(\sum_{i=1}^3 \partial_{ii}\varphi\right)\psi + \left(\sum_{i=1}^3 \partial_{ii}\psi\right)\varphi + 2\sum_{i=1}^3 \partial_i\varphi\partial_i\psi = \\
&= \varphi\Delta\psi + \psi\Delta\varphi + 2\langle \text{grad } \varphi, \text{grad } \psi \rangle. \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

10. Számítsuk ki $\text{rot } f$ -et és $\text{div } f$ -et! Legyen

(a) $\omega > 0$, $\mathbf{e} \in \mathbb{R}^3$: $|\mathbf{e}| = 1$, továbbá⁵²

$$f(\mathbf{r}) := \omega (\mathbf{e} \times \mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

(b) $c > 0$, ill.⁵³

$$f(\mathbf{r}) := \frac{c}{|\mathbf{r}|^3} \cdot \mathbf{r} \quad (0 \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

(c) $\mu_0, I > 0$, majd⁵⁴

$$f(\mathbf{r}) := \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{|\mathbf{r}|^2 - \langle \mathbf{k}, \mathbf{r} \rangle^2} \cdot (\mathbf{k} \times \mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 > 0).$$

(d) $R > 0$, $p_1 > p_2 > 0$, $\eta, l > 0$, ill.

$$f(\mathbf{r}) := \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} (R^2 - x^2 - z^2)\mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + z^2 \leq R^2).$$

⁵² f : valamely rögzített \mathbf{e} irányvektorú tengely körül (egyenletesen) forgó **merev test** sebességét leíró vektormező.

⁵³ f : **centrális erőteret** leíró vektormező.

⁵⁴ f : a z -tengely mentén haladó, I intenzitású árammal átjárt, végtelen hosszú(nak gondolt) egyenes vezető keltette **mágneses tér télerősségét** leíró vektormező.

Útm.

(a) Mivel

$$f(\mathbf{r}) = M\mathbf{r}, \quad \text{ahol} \quad M := \omega \begin{bmatrix} 0 & -e_3 & e_2 \\ e_3 & 0 & -e_1 \\ -e_2 & e_1 & 0 \end{bmatrix}$$

(vö. **A** Függelék), ezért $f'(\mathbf{r}) = M$, ahonnan

$$\operatorname{div} f(\mathbf{r}) = 0, \quad \operatorname{rot} f(\mathbf{r}) = 2\omega \mathbf{e} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

következik.

(b) Mivel bármely $0 \neq \mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$f(\mathbf{r}) = \phi(\mathbf{r})\mathbb{E}_3\mathbf{r}, \quad \text{ahol} \quad \phi(\mathbf{r}) := \frac{c}{|\mathbf{r}|^3} = \frac{c}{\sqrt{(x^2 + y^2 + z^2)^3}},$$

ezért

$$\operatorname{grad} \phi(\mathbf{r}) = c \left(\frac{-3x}{|\mathbf{r}|^5}, \frac{-3y}{|\mathbf{r}|^5}, \frac{-3z}{|\mathbf{r}|^5} \right) = \frac{-3c}{|\mathbf{r}|^5} \cdot \mathbf{r},$$

így

$$\begin{aligned} f(\mathbf{r}) &= -\frac{c}{|\mathbf{r}|^5} \cdot (\mathbf{r} \circ (3\mathbf{r}) - |\mathbf{r}|^2\mathbb{E}_3) = \\ &= -\frac{c}{|\mathbf{r}|^5} \cdot \begin{bmatrix} 2x^2 - y^2 - z^2 & 3xy & 3xz \\ 3xy & 2y^2 - x^2 - z^2 & 3yz \\ 3xz & 3yz & 2z^2 - x^2 - y^2 \end{bmatrix}, \end{aligned}$$

ez utóbbi pedig olyan szimmetrikus mátrix, amelynek nyoma zérus, ennél fogva

$$\operatorname{div} f(\mathbf{r}) = 0, \quad \operatorname{rot} f(\mathbf{r}) = 0 \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

(c) Mivel bármely $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3: x^2 + y^2 > 0$ esetén

$$f(\mathbf{r}) = \phi(\mathbf{r})M\mathbf{r}, \quad \text{ahol} \quad \phi(\mathbf{r}) := \frac{\mu_0 I}{2\pi(x^2 + y^2)}, \quad M := \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

ezért

$$\operatorname{grad} \phi(\mathbf{r}) = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \left(\frac{-2x}{(x^2 + y^2)^2}, \frac{-2y}{(x^2 + y^2)^2}, 0 \right),$$

így

$$f'(r) = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{(x^2 + y^2)^2} \cdot \begin{bmatrix} 2xy & y^2 - x^2 & 0 \\ y^2 - x^2 & -2xy & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

ez utóbbi pedig olyan szimmetrikus mátrix, amelynek nyoma zérus, így

$$\operatorname{div} f(r) = 0, \quad \operatorname{rot} f(r) = 0 \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 > 0).$$

(d) Közvetlen számolással

$$f'(r) = \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -2x & 0 & -2z \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

így

$$\operatorname{div} f(r) \equiv 0, \quad \operatorname{rot} f(r) \equiv (2z, 0, -2x). \quad \blacksquare$$

11. Legyen $\mu_0 > 0$, $j \in \mathbb{R}^3$, ill.

$$H(r) := \frac{\mu_0}{4\pi|r|} j \quad (0 \neq r \in \mathbb{R}^3).$$

Számítsuk ki H rotációját!

Útm.

$$\operatorname{rot} H(r) \equiv \frac{\mu_0}{4\pi} \left\{ \frac{1}{|r|} \underbrace{\operatorname{rot} j}_{=0} + \operatorname{grad} \left(\frac{1}{|r|} \right) \times j \right\} \equiv -\frac{\mu_0}{4\pi|r|^3} (r \times j).$$

Ha j az origóban lévő **áramsűrűséget** jelenti, akkor az egyenlőség jobb oldalán az r pontbeli mágneses indukciósűrűség áll (**Biot-Savart-törvény**). \blacksquare

12. Igazoljuk, hogy ha $e, \epsilon_0 > 0$, ill. $d = (d_1, d_2, d_3) \in \mathbb{R}^3$, akkor az

$$U(r) := -\frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\langle d, r \rangle}{|r|^3}, \quad A(r) := \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{d \times r}{|r|^3} \quad (r \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\})$$

skalár-, ill. vektormezőre

$$\operatorname{grad} U = \operatorname{rot} A$$

teljesül!

Útm. Mivel

$$U(r) = -\frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{d_1 x + d_2 y + d_3 z}{\sqrt{(x^2 + y^2 + z^2)^3}} \quad (r \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}),$$

ezért

$$\begin{aligned} \operatorname{grad} U(\mathbf{r}) &\equiv -\frac{e}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{d_1|\mathbf{r}|^2 - 3x\langle \mathbf{d}, \mathbf{r} \rangle}{|\mathbf{r}|^5}, \frac{d_2|\mathbf{r}|^2 - 3y\langle \mathbf{d}, \mathbf{r} \rangle}{|\mathbf{r}|^5}, \frac{d_3|\mathbf{r}|^2 - 3z\langle \mathbf{d}, \mathbf{r} \rangle}{|\mathbf{r}|^5} \right) = \\ &\equiv \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \frac{3\langle \mathbf{d}, \mathbf{r} \rangle}{|\mathbf{r}|^5} \mathbf{r} - \frac{\mathbf{d}}{|\mathbf{r}|^3} \right\}. \end{aligned}$$

Mivel

$$\operatorname{rot} A = \operatorname{rot}(\varphi)\mathbf{v} = \varphi \operatorname{rot} \mathbf{v} - \mathbf{v} \times \operatorname{grad} \varphi,$$

ahol

$$\varphi(\mathbf{r}) := \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{|\mathbf{r}|^3} \quad \text{és} \quad \mathbf{v}(\mathbf{r}) := \mathbf{d} \times \mathbf{r}.$$

továbbá

$$\operatorname{rot} \mathbf{v}(\mathbf{r}) \equiv 2\mathbf{d}$$

és

$$\operatorname{grad} \varphi(\mathbf{r}) \equiv \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{|\mathbf{r}|^6} \left(3|\mathbf{r}|^2 \cdot \frac{x}{|\mathbf{r}|}, 3|\mathbf{r}|^2 \cdot \frac{y}{|\mathbf{r}|}, 3|\mathbf{r}|^2 \cdot \frac{z}{|\mathbf{r}|} \right) \equiv \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{-3}{|\mathbf{r}|^5} \cdot \mathbf{r},$$

ezért (vö. **A** Függelék)

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} A(\mathbf{r}) &\equiv \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \left\{ \frac{1}{|\mathbf{r}|^3} \cdot 2\mathbf{d} - (\mathbf{d} \times \mathbf{r}) \times \left(\frac{-3}{|\mathbf{r}|^5} \cdot \mathbf{r} \right) \right\} \equiv \\ &\equiv \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \frac{2\mathbf{d}}{|\mathbf{r}|^3} + \frac{3}{|\mathbf{r}|^5} (\mathbf{d} \times \mathbf{r}) \times \mathbf{r} \right\} \stackrel{(\mathbf{d} \times \mathbf{r}) \times \mathbf{r} = \langle \mathbf{d}, \mathbf{r} \rangle \mathbf{r} - \langle \mathbf{r}, \mathbf{r} \rangle \mathbf{d}}{=} \\ &\equiv \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \left\{ -\frac{\mathbf{d}}{|\mathbf{r}|^3} + \frac{3\langle \mathbf{d}, \mathbf{r} \rangle \mathbf{r}}{|\mathbf{r}|^5} \right\}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

13. Mutassuk meg, hogy ha $f: (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in \mathcal{D}^2$,

$$\mathbf{n}(\mathbf{r}) := |\mathbf{r}| \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

akkor a $\phi := f \circ \mathbf{n}$ függvényre

$$\Delta \phi = f'' \circ \mathbf{n} + \frac{2}{\mathbf{n}} \cdot f' \circ \mathbf{n}$$

teljesül!

Útm. Mivel a $\phi := f \circ \mathbf{n}$ függvényre tetszőleges $0 \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\partial_1 \phi(\mathbf{r}) = (f' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{x}{\mathbf{n}(\mathbf{r})},$$

így

$$\begin{aligned}\partial_{11}\phi(\mathbf{r}) &= (f'' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{x^2}{n(\mathbf{r})^2} + (f' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{n(\mathbf{r}) - \frac{x^2}{n(\mathbf{r})}}{n(\mathbf{r})^2} = \\ &= (f'' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{x^2}{n(\mathbf{r})^2} + (f' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{y^2 + z^2}{n(\mathbf{r})^3},\end{aligned}$$

sőt

$$\begin{aligned}\partial_{22}\phi(\mathbf{r}) &= \dots = (f'' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{y^2}{n(\mathbf{r})^2} + (f' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{x^2 + z^2}{n(\mathbf{r})^3}, \\ \partial_{33}\phi(\mathbf{r}) &= \dots = (f'' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{z^2}{n(\mathbf{r})^2} + (f' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{x^2 + y^2}{n(\mathbf{r})^3}.\end{aligned}$$

Innen pedig

$$\begin{aligned}\Delta\phi(\mathbf{r}) &= \partial_{11}\phi(\mathbf{r}) + \partial_{22}\phi(\mathbf{r}) + \partial_{33}\phi(\mathbf{r}) = \\ &= (f'' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{x^2 + y^2 + z^2}{n(\mathbf{r})^2} + (f' \circ \mathbf{n})(\mathbf{r}) \cdot \frac{2(x^2 + y^2 + z^2)}{n(\mathbf{r})^3}\end{aligned}$$

következik. Figyelembe véve, hogy

$$n(\mathbf{r})^2 = |\mathbf{r}|^2 = x^2 + y^2 + z^2,$$

az igazolandó állítást kapjuk. ■

1.15. 15. gyakorlat

1.15.1. A gyakorlat anyaga

Az alábbiakban fel fogjuk használni a k -dimenziós kompakt halmazon értelmezett, \mathbb{R}^n -be képező függvények differenciálhatóságának fogalmát.

Emlékeztető. A $\emptyset \neq K \subset \mathbb{R}^n$ kompakt halmazon értelmezett $f : K \rightarrow \mathbb{R}^n$ függvényt r -szer (folytonosan) differenciálhatónak nevezük ($r \in \mathbb{N}$), ha van olyan K -t tartalmazó \mathcal{U} nyílt halmaz ($K \subset \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^n$) és f -nek olyan $\tilde{f} : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}^n$ kiterjesztése, hogy $\tilde{f} \in \mathcal{C}^r$, s ekkor

$$f^{(r)}(x) := \tilde{f}^{(r)}(x) \quad (x \in K). \quad \diamond$$

A továbbiakban gyakran használjuk az

$$\mathbf{I}^k := [0,1]^k \quad (k \in \mathbb{N})$$

(\mathbb{R}^k -beli zárt egységkocka), illetve az

$$\mathbf{I} := \mathbf{I}^1 \quad \text{és az} \quad \mathbf{I}^0 := \{0\}$$

szimbólumokat.

Definíció. Adott $k \in \mathbb{N}_0$, $2 \leq n \in \mathbb{N}$, $r \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$, ill. $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz esetén azt mondjuk, hogy

1. a

$$\Phi : \mathbf{I}^k \rightarrow V$$

leképezés V -beli k -dimenziós **cella** (röviden **k -cella**), ha Φ folytonos: $\Phi \in \mathcal{C}(\mathbf{I}^k, V)$.

2. az $\mathcal{F} \subset V$ halmaz k -dimenziós **felület** / **k -felület**/, ha \mathcal{F} valamely Φ k -cella értékkészlete: $\mathcal{F} = \mathcal{R}_\Phi$. A szóban forgó k -cellát az \mathcal{F} felület egy **paraméterezésének** nevezük.

3. a fenti Φ leképezés V -beli (**r -szeresen**) **sima k -cella**, ha $\Phi \in \mathcal{C}^r$.

4. Azt mondjuk, hogy a sima V -beli Φ cella **reguláris**, ha $\Phi|_{\text{int}(\mathbf{I}^k)}$ injektív, és bármely $x \in \mathbf{I}^k$ esetén $\text{rang}(\Phi'(x)) = k$. \diamond

Megjegyzések.

1. A k -cella értelmezésében \mathbf{I}^k helyett tetszőleges \mathbb{R}^k -beli kompakt intervallumot is megszoktak engedni. Minthogy az \mathbf{I}^k alkalmas lineáris leképezéssel bármely kompakt k -dimenziós intervallumba átvihető, ezért az \mathbf{I}^k rögzítése a továbbiakban semmiféle megszorítást nem jelent. Így a cella értelmezési tartománya sok esetben \mathbf{I}^k helyett $[a, b]^k$, ahol $a, b \in \mathbb{R}$: $a \leq b$.
2. Cellák esetében a simaságnak nincsen olyan következménye az értékészletre vonatkozóan, mint az egyváltozós függvények esetében a grafikonra vonatkozóan, ui. pl. a

$$\Phi(t) := (t^2, t^3) \quad (t \in [-a, a], \quad a > 0)$$

1-cellára (útra) $\Phi \in \mathcal{C}^\infty$ teljesül, viszont értékészletének (**Neil-féle parabola**⁵⁵) „csúcsa” van a $(0,0)$ pontban. Talán még meglepőbb az a tény, hogy az egységnyezet határa is előáll valamely \mathcal{C}^∞ -beli 1-cella értékészletként, ui. ha

$$\tilde{h}(t) := \begin{cases} \exp(1/t(t-1)) & (t \in (0,1)), \\ 0 & (t \in \{0,1\}), \end{cases}$$

ill.

$$h(t) := 1 - \left(\int_0^t \tilde{h} \right) / \left(\int_0^1 \tilde{h} \right) \quad (t \in [0,1]),$$

akkor h monoton csökkenő,

$$h(0) = 1, \quad h(1) = 0, \quad h^{(k)}(0) = h^{(k)}(1) = 0 \quad (k \in \mathbb{N}),$$

továbbá a

$$\Phi(t) := \begin{cases} (1 - h(t), 0) & (t \in [0,1]), \\ (1, 1 - h(t-1)) & (t \in [1,2]), \\ (h(t-2), 1) & (t \in [2,3]), \\ (0, h(t-3)) & (t \in [3,4]) \end{cases}$$

cellára $\Phi \in \mathcal{C}^\infty$ és

$$\mathcal{R}_\Phi = \partial([0,1] \times [0,1]).$$

⁵⁵ William Neil (1637 – 1670)

3. Ha $\theta_0 \in \mathbb{R}$ és

$$\Phi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$$

olyan sima 1-cella, hogy

$$\Phi(a) = (r(a) \cos(\theta_0), r(a) \sin(\theta_0)),$$

ahol

$$r(t) := \sqrt{[\Phi_1(t)]^2 + [\Phi_2(t)]^2} \quad (t \in [a, b]),$$

akkor pontosan egy olyan $\theta : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $\theta \in \mathcal{C}^1$ (**hajlásszög**)függvény van, hogy

$$\Phi(t) = (r(t) \cos(\theta(t)), r(t) \sin(\theta(t))) \quad (t \in [a, b])$$

(**polárkoordinátás megadás**). Mivel $\Phi(a) = \Phi(b)$ esetén $r(a) = r(b)$, ezért ebben az esetben van olyan $k \in \mathbb{Z}$, hogy

$$\theta(a) = \theta(b) + k2\pi.$$

A

$$W_\Phi := \frac{1}{2\pi} (\theta(b) - \theta(a)) \in \mathbb{Z}$$

számot Φ **körülfordulási számának** nevezzük. \square

Definíció. Adott $k, n \in \mathbb{N}$, $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz, ill. V -beli Φ k -cella, ill. $j \in \{1, \dots, k\}$ és $s \in \{0, 1\}$ esetén Φ_{js} -sel jelöljük a következő $(k-1)$ -cellát:

$$\Phi_{js} : [0, 1]^{k-1} \rightarrow V, \quad \Phi_{js}(x_1, \dots, x_{k-1}) := \begin{cases} \Phi(s) & (k=1), \\ \Phi(x_1, \dots, x_{j-1}, s, x_j, \dots, x_{k-1}) & (k>1). \end{cases}$$

A $(k-1)$ -cellák alkotta

$$\partial\Phi := \{\Phi_{js} : j \in \{1, \dots, k\}, s \in \{0, 1\}\}$$

(formálisan) $2k$ -elemű halmazt – ún. $(k-1)$ -**láncot** – a Φ **cella határának** nevezzük. \diamond

Példák.

1. Ha $\Phi : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^n$ sima út, akkor

$$\partial\Phi = \{\Phi_{10}, \Phi_{11}\}, \quad \text{ahol} \quad \Phi_{10}(0) = \Phi(0), \quad \Phi_{11}(0) = \Phi(1).$$

azaz

$$\Phi_{1s}(0) = \Phi(s) \quad (s \in \{0,1\}).$$

2. $0 < a < b \in \mathbb{R}$, akkor a

$$\Phi(u, v) := ((a + (b - a)u) \cos(2\pi v), (a + (b - a)u) \sin(2\pi v))$$

$$((u, v) \in [0,1]^2)$$

2-cella (\mathcal{R}_Φ : origó középpontú a belső sugarú, b külső sugarú **körgyűrű**) határa:

$$\partial\Phi := \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}\},$$

ahol

$$\left. \begin{aligned} \Phi_{10}(t) &= \Phi(0, t) = (a \cos(2\pi t), a \sin(2\pi t)), \\ \Phi_{11}(t) &= \Phi(1, t) = (b \cos(2\pi t), b \sin(2\pi t)), \\ \Phi_{20}(t) &= \Phi(t, 0) = (a + (b - a)t, 0), \\ \Phi_{21}(t) &= \Phi(t, 1) = (a + (b - a)t, 0) \end{aligned} \right\} \quad (t \in [0,1]).$$

3. A

$$\Phi(u, v) := (u \cos(2\pi v), u \sin(2\pi v), u^2) \quad ((u, v) \in [0,1]^2)$$

2-cella (\mathcal{R}_Φ **forgásparaboloid**) határa

$$\partial\Phi = \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}\},$$

ahol

$$\left. \begin{aligned} \Phi_{10}(y) &= \Phi(0, y) = (0, 0, 0) \\ \Phi_{11}(y) &= \Phi(1, y) = (\cos(2\pi y), \sin(2\pi y), 1) \\ \Phi_{20}(y) &= \Phi(y, 0) = (y, 0, y^2) \\ \Phi_{21}(y) &= \Phi(y, 1) = (y, 0, y^2) \end{aligned} \right\} \quad (y \in [0,1]).$$

Definíció. Rögzített $k \in \mathbb{N}$, ill. $\Phi, \Psi \in \mathcal{C}^r([a, b]^k, \mathbb{R}^n)$ esetén azt mondjuk, hogy a Ψ, Φ k -cellák

1. **kongruensek**, ha van olyan $I : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ izometria, hogy $\Psi = I \circ \Phi$;
2. **paralellek**, ha kongruensek és a fenti I izometria **transzláció** is egyben;
3. **ekvivalensek** $[\Phi \sim \Psi]$, ha van $S : [a, b]^k \rightarrow [a, b]^k$ diffeomorfizmus⁵⁶ amelyre

$$\det(S'(x)) > 0 \quad (x \in [a, b]^k) \quad \text{és} \quad \Psi = \Phi \circ S$$

teljesül. \diamond

Definíció. Legyen $r \in \mathbb{N}_0$, $n \in \mathbb{N}$, $k \in \{0, 1, \dots, n\}$, továbbá $\omega \in \Lambda_k^r(V)$ és $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}(\mathbf{I}^k, V)$.
Értelmezzük az

$$\omega \star \Phi \in \Lambda_k^r(\mathbf{I}^k)$$

transzformáltat, ahol

$k = 0$ esetén, azaz amikor

$$\omega : V \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{és} \quad \Phi : \{0\} \rightarrow V,$$

akkor

$$\omega \star \Phi := \omega \circ \Phi;$$

$k > 0$ esetén

$$\omega \star \Phi(x; x_1, \dots, x_k) := \omega(\Phi(y); \Phi'(x)x_1, \dots, \Phi'(x)x_k)$$

$$(x \in \mathbf{I}^k, x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^k). \quad \diamond$$

Megjegyzés. Világos, hogy \sim ekvivalencia-reláció, reguláris k -cellával ekvivalens k -cella is reguláris, továbbá két egymással ekvivalens k -cella értékészlete azonos, azaz ekvivalens cellák ugyanának a k -felületnek a paraméterezései. \square

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $n \in \mathbb{N}$, $k \in \{1, \dots, n\}$, valamint $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}(\mathbf{I}^k, V)$ és $\Psi \in \mathcal{C}^{r+1}(\mathbf{I}^k, V)$ ekvivalens sima cellák, azaz alkalmas $S : \mathbf{I}^k \rightarrow \mathbf{I}^k$ reguláris cella esetén $\Psi = \Phi \circ S$ (vö. fenti definíció), akkor fennáll az

$$\omega \star \Psi = \omega \star (\Phi \circ S) = (\omega \star \Phi) \star S$$

egyenlőség!

⁵⁶Az S leképezést **diffeomorfizmusnak** nevezzük, ha S olyan folytonosan differenciálható bijekció, amelyre az S^{-1} inverz is folytonosan differenciálható.

Útm. A $*$ művelet értelmezése alapján

$$\begin{aligned}\omega \star (\Phi \circ S)(x)(x_1, \dots, x_k) &= \omega((\Phi \circ S)(x))((\Phi \circ S)'(x)x_1, \dots, (\Phi \circ S)'(x)x_k) = \\ &= \omega(\Phi(S(x)))(\Phi'(S(x)) \cdot S'(x)x_1, \dots, \Phi'(S(x)) \cdot S'(x)x_k),\end{aligned}$$

ill.

$$\begin{aligned}((\omega \star \Phi) \star S)(x)(x_1, \dots, x_k) &= (\omega \star \Phi)(S(x))(S'(x)x_1, \dots, S'(x)x_k) = \\ &= \omega(\Phi(S(x)))(\Phi'(S(x)) \cdot S'(x)x_1, \dots, \Phi'(S(x)) \cdot S'(x)x_k),\end{aligned}$$

ahol $x \in \mathbf{I}^k$, $x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^k$. ■

Megjegyzés. Mivel

$$\dim(\mathcal{A}_k(\mathbb{R}^k)) = \binom{k}{k} = 1,$$

ezért $\mathcal{A}_k(\mathbb{R}^k)$ -nak egyetlen báziseleme van: $\Delta_{(1, \dots, k)}$. Így, ha $k \in \{1, \dots, n\}$, ill. $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0, 1]^k, V)$, akkor $\omega \star \Phi \in \mathcal{A}_k^r([0, 1]^k)$, azaz

$$\omega \star \Phi = \Omega \cdot \Delta_{(1, \dots, k)},$$

ahol $\Omega \in \mathcal{C}^{r+1}([0, 1]^k, \mathbb{R})$. □

Definíció. Legyen $k \in \{0, \dots, n\}$, $\omega \in \mathcal{A}_k^r(V)$ és $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0, 1]^k, V)$. Az ω differenciálforma Φ cellára vonatkozó integráljának nevezzük az $\int_{\Phi} \omega$ valós számot, ahol

- ha $k = 0$, azaz

$$\omega \in \mathcal{A}_0^r(V) = \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}), \quad \Phi : \{0\} \rightarrow V,$$

akkor

$$\int_{\Phi} \omega := \omega(\Phi(0)).$$

- ha $k > 0$, úgy

$$\int_{\Phi} \omega := \int_{[0, 1]^k} \Omega. \quad \diamond$$

Megjegyzés. Ha

- $\boxed{k=1}$, azaz

$$\omega_f = \sum_{i=1}^n f_i \cdot \Delta_i,$$

ahol

$$f = (f_1, \dots, f_n) \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}^n), \quad \Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0,1], V) \quad (\text{pl. } V\text{-beli sima út}) \text{ és}$$

$$\omega_f \star \Phi(u; y) = \sum_{i=1}^n f_i(\Phi(u)) \underbrace{\Delta_i(\Phi'(u)y)}_{(\Phi'(u)y)_i} = \sum_{i=1}^n f_i(\Phi(u)) \Phi'_i(u) \underbrace{y}_{\Delta_1(y)} =$$

$$= \langle f \circ \Phi, \Phi' \rangle (u) \Delta_1(y) = \omega_{\langle f \circ \Phi, \Phi' \rangle} (u; y) \quad (u \in [0,1], y \in \mathbb{R}),$$

akkor

$$\boxed{\int_{\Phi} \omega_f} = \int_{[0,1]} \langle f \circ \Phi, \Phi' \rangle = \boxed{\int_{\Phi} f} \quad (\text{vonalintegrál}).$$

- $\boxed{k=n}$, azaz

$$\omega_f = f \cdot \Delta_{(1, \dots, n)},$$

ahol

$f \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R})$, $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0,1]^n, V)$ (valamely V -beli test paraméterezése) és tetszőleges $x \in [0,1]^n$, ill. $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}^n$ esetén

$$\begin{aligned} \omega_f \star \Phi(x; x_1, \dots, x_n) &= f(\Phi(x)) \Delta_{(1, \dots, n)}(\Phi'(x)x_1, \dots, \Phi'(x)x_n) = \\ &= f(\Phi(x)) \det(\Phi'(x)x_1, \dots, \Phi'(x)x_n) = \\ &= f(\Phi(x)) \det(\Phi'(x)) \det(x_1, \dots, x_n) = \\ &= f(\Phi(x)) \det(\Phi'(x)) \Delta_{(1, \dots, n)}(x_1, \dots, x_n) = \\ &= \omega_{(f \circ \Phi) \cdot \det(\Phi')} (x; x_1, \dots, x_n), \end{aligned}$$

akkor

$$\boxed{\int_{\Phi} \omega_f} = \int_{[0,1]^n} (f \circ \Phi) \cdot \det(\Phi') \underbrace{=}_{\Phi \text{ reguláris}} \int_{[0,1]^n} (f \circ \Phi) \cdot |\det(\Phi')| = \boxed{\int_{\mathcal{R}_{\Phi}} f}$$

(többes integrál).

- $\boxed{n=3, k=2}$, azaz

$$\omega_f = f_1 \cdot \Delta_{(2,3)} + f_2 \cdot \Delta_{(3,1)} + f_3 \cdot \Delta_{(1,2)},$$

ahol

$$f = (f_1, f_2, f_3) \in \mathcal{C}^r(\mathcal{V}, \mathbb{R}^3), \quad \Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0,1]^2, \mathcal{V}) \quad (\text{pl. } \mathcal{R}_\Phi \text{ felület) és}$$

és $\omega_f \star \Phi = \Omega \cdot \Delta_{(1,2)}$, és itt

$$\begin{aligned} \Omega(\mathbf{u}) &= \omega_f \star \Phi(\mathbf{u}; \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2) = \omega_f(\Phi(\mathbf{u}); \partial_1 \Phi(\mathbf{u}), \partial_2 \Phi(\mathbf{u})) \\ &= f_1(\Phi(\mathbf{u})) \Delta_{(2,3)}(\partial_1 \Phi(\mathbf{u}), \partial_2 \Phi(\mathbf{u})) + f_2(\Phi(\mathbf{u})) \Delta_{(3,1)}(\partial_1 \Phi(\mathbf{u}), \partial_2 \Phi(\mathbf{u})) + \\ &\quad + f_3(\Phi(\mathbf{u})) \Delta_{(1,2)}(\partial_1 \Phi(\mathbf{u}), \partial_2 \Phi(\mathbf{u})) = \underbrace{\quad}_{\text{(vö. 12. gyakorlat)}} = \\ &= \langle f \circ \Phi, \partial_1 \Phi \times \partial_2 \Phi \rangle(\mathbf{u}) = \langle f \circ \Phi, \mathbf{n}_\Phi \rangle(\mathbf{u}) \quad (\mathbf{u} \in [0,1]^2). \end{aligned}$$

Így

$$\omega_f \star \Phi = \underbrace{\quad}_{\text{(vö. előadás)}} = \omega_{\langle f \circ \Phi, \mathbf{n}_\Phi \rangle},$$

tehát

$$\boxed{\int_\Phi \omega_f} = \int_{[0,1]^2} \langle f \circ \Phi, \mathbf{n}_\Phi \rangle = \boxed{\int_\Phi f} \quad (\text{felületi integrál}). \quad \blacksquare$$

Definíció. Legyen $n, r \in \mathbb{N}$, $k \in \{1, \dots, n\}$, $\emptyset \neq \mathcal{V} \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz. Az $\omega \in \Lambda_{k-1}^r(\mathcal{V})$ differenciálformának a $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0,1]^k, \mathcal{V})$ cella határára vonatkozó integrálján az

$$\int_{\partial\Phi} \omega := \sum_{j=1}^k \sum_{s=0}^1 (-1)^{j+s} \int_{\Phi_{js}} \omega$$

valós számot értjük. \diamond

Feladat. Adott

$$\Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := ((\mathbf{a} + (\mathbf{b} - \mathbf{a})\mathbf{u}) \cos(2\pi\mathbf{v}), (\mathbf{a} + (\mathbf{b} - \mathbf{a})\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0,1]^2; 0 < \mathbf{a} < \mathbf{b} \in \mathbb{R})$$

2-cella (\mathcal{R}_Φ : origó középpontú \mathbf{a} belső sugarú, \mathbf{b} külső sugarú körgyűrű), és

$$\omega \in \Lambda_1^\infty(\mathbb{R}^2), \quad \omega = f \cdot \Delta_2, \quad \text{ahol } f(x, y) := x^3 \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

Pfaff-féle differenciálforma esetén határozzuk meg az

$$\int_{\Phi} d\omega \quad \text{és} \quad \int_{\partial\Phi} \omega$$

integrálokat!

Útm.: $n = 2$, $k = 1$, $N_*^1 = \{1, 2\}$, így $d\omega = \partial_1 f \cdot \Delta_{(1,2)}$. Tehát

$$d\omega(x, y) = 3x^2 \cdot \Delta_{(1,2)} \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2).$$

Így

$$\begin{aligned} \int_{\Phi} d\omega &= \int_{[0,1]^2} \partial_1 f \circ \Phi \cdot \det(\Phi') = \\ &= \int_{[0,1]^2} 3 \cdot (a + (b-a)u)^2 \cdot \cos^2(2\pi v) \cdot 2\pi \cdot (b-a) \cdot (a + (b-a)u) \, d(u, v) = \\ &= 6\pi(b-a) \left(\int_0^1 (a + (b-a)u)^3 \, du \right) \cdot \left(\int_0^1 \cos^2(2\pi v) \, dv \right) = \frac{3\pi(b^4 - a^4)}{4}, \end{aligned}$$

és

$$\begin{aligned} \int_{\partial\Phi} \omega &= - \int_{\Phi_{10}} \omega + \int_{\Phi_{11}} \omega + \underbrace{\int_{\Phi_{20}} \omega - \int_{\Phi_{21}} \omega}_{=0} = \\ &= - \int_{[0,1]} f \circ \Phi_{10} \cdot [\Phi'_{10}]_2 + \int_{[0,1]} f \circ \Phi_{11} \cdot [\Phi'_{11}]_2 = \\ &= - \int_0^1 a^3 \cos^3(2\pi t) a 2\pi \cos(2\pi t) \, dt + \int_0^1 b^3 \cos^3(2\pi t) b 2\pi \cos(2\pi t) \, dt = \\ &= 2\pi(b^4 - a^4) \cdot \int_0^1 \cos^4(2\pi t) \, dt = 2\pi(b^4 - a^4) \cdot \frac{3}{8} = \frac{3\pi(b^4 - a^4)}{4}. \end{aligned}$$

Megjegyzés. Az előző két integrál megegyezett, ui. igaz a **Poincaré-Stokes-tétel**:

$$\int_{\Phi} d\omega = \int_{\partial\Phi} \omega. \quad \square$$

Feladat. Legyen $V := \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$. Mutassuk meg, hogy az

$$\omega(x; y) := -\frac{x_2}{x_1^2 + x_2^2} \cdot \Delta_1(y) + \frac{x_1}{x_1^2 + x_2^2} \cdot \Delta_2(y) \quad (x = (x_1, x_2) \in V, y \in \mathbb{R}^2)$$

Pfaff-féle forma esetén nincsen olyan $\eta \in \Lambda_0^\infty(V)$, amelyre $d\eta = \omega$ teljesülne!

Útm.

1. módszer Tegyük fel, hogy

$$\eta : V \rightarrow \mathbb{R}, \quad \eta \in \mathcal{C}^\infty$$

skalármező (többváltozós függvény) esetén

$$f \cdot \Delta_1^{2,1} + g \cdot \Delta_2^{2,1} = \omega = d\eta = \partial_1 \eta \cdot \Delta_1^{2,1} + \partial_2 \eta \cdot \Delta_2^{2,1},$$

azaz

$$\partial_1 \eta = f \quad \text{és} \quad \partial_2 \eta = g$$

teljesül. Így, ha valamely differenciálható $F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ függvény esetén

$$F(t) = \eta(\cos(t), \sin(t)) \quad (t \in \mathbb{R}),$$

akkor egyrészt F periodikus függvény, így alkalmas $\tau \in \mathbb{R}$ esetén $\max F = F(\tau)$, továbbá a láncszabály felhasználásával tetszőleges $t \in \mathbb{R}$ esetén

$$\begin{aligned} F'(t) &= \partial_1 \eta(\cos(t), \sin(t)) \cdot (-\sin(t)) + \partial_2 \eta(\cos(t), \sin(t)) \cdot \cos(t) = \\ &= -f(\cos(t), \sin(t)) \cdot \sin(t) + g(\cos(t), \sin(t)) \cdot \cos(t) = \\ &= \frac{\sin^2(t)}{\cos^2(t) + \sin^2(t)} + \frac{\cos^2(t)}{\cos^2(t) + \sin^2(t)} = 1 \end{aligned}$$

adódik, ami nem lehetséges.

2. módszer Az állítással ellentétben tegyük fel, hogy $\exists \eta \in \Lambda_0^\infty(V) : d\eta = \omega$, továbbá $\Phi : [0,1] \rightarrow V$ legyen tetszőleges V -beli 1-cella. Ekkor

$$\begin{aligned}
\int_{\Phi} \omega &= \int_{\Phi} d\eta \stackrel{\text{Poincare-Stokes}}{=} \int_{\partial\Phi} \eta = \sum_{s=0}^1 (-1)^{1+s} \int_{\Phi_{1s}} \eta = \\
&= \sum_{s=0}^1 (-1)^{1+s} \eta(\Phi_{1s}(0)) = -\eta(\Phi_{10}(0)) + \eta(\Phi_{11}(0)) = \\
&= \eta(\Phi(1)) - \eta(\Phi(0)).
\end{aligned}$$

Ha pl.

$$\Phi(t) := (r \cos(2\pi t), r \sin(2\pi t)) \quad (t \in [0,1]; r > 0),$$

akkor

$$\Phi(1) = (r \cos(2\pi), r \sin(2\pi)) = (r, 0) = (r \cos(0), r \sin(0)) = \Phi(0),$$

így

$$\eta(\Phi(1)) - \eta(\Phi(0)) = 0.$$

Viszont

$$\int_{\Phi} \omega \neq 0$$

ui.

$$\begin{aligned}
\int_{\Phi} \omega &= \int_0^1 \left\langle \left(-\frac{r \sin(2\pi t)}{r^2}, \frac{r \cos(2\pi t)}{r^2} \right), (-2r\pi \sin(2\pi t), 2r\pi \cos(2\pi t)) \right\rangle dt = \\
&= 2\pi \neq 0. \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

HÁZI FELADAT. Az **M** Függelék ismeretanyaga.

HÁZI FELADAT. Az **N** Függelék ismeretanyaga.

1.15.2. Beadható/gyakorló feladatok

1. Számítsuk ki a Φ cella $\partial\Phi$ határát az alábbi esetekben!

(a) Legyen $0 < b < a \in \mathbb{R}$, ill.

$$\Phi(u, v) := (au \cos(2\pi v), bu \sin(2\pi v)) \quad ((u, v) \in [0, 1]^2).$$

(b) Legyen $0 < R \in \mathbb{R}$, ill. $\Phi(u, v) :=$

$$R \sin((\pi/2)u) \cos(2\pi v), R \sin((\pi/2)u) \sin(2\pi v), R \cos((\pi/2)u) \\ ((u, v) \in [0, 1]^2).$$

(c) $\Phi(u, v) := (2u \cos(2\pi v), 2u \sin(2\pi v), 2u) \quad ((u, v) \in [0, 1]^2).$

(d) Legyen $0 < R \in \mathbb{R}$, ill.

$$\Phi(\rho, u, v) := (R\rho \sin(\pi u) \cos(2\pi v), R\rho \sin(\pi u) \sin(2\pi v), R\rho \cos(\pi u)) \\ ((\rho, u, v) \in [0, 1]^3).$$

(e) Legyen $0 < r, R \in \mathbb{R}$, ill.

$$\Phi(\rho, u, v) := ((R+r\rho \sin(2\pi u)) \cos(2\pi v), (R+r\rho \sin(2\pi u)) \sin(2\pi v), r\rho \cos(2\pi u)) \\ ((\rho, u, v) \in [0, 1]^3).$$

Útm.

(a) Φ olyan 2-cella, amelynek \mathcal{R}_Φ értékészlete egy origó középpontú $2a$ nagytengelyű és $2b$ kistengelyű ellipszislap. Φ határa:

$$\partial\Phi = \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}\},$$

ahol

$$\left. \begin{aligned} \Phi_{10}(t) &= \Phi(0, t) = (0, 0), \\ \Phi_{11}(t) &= \Phi(1, t) = (a \cos(2\pi t), b \sin(2\pi t)), \\ \Phi_{20}(t) &= \Phi(t, 0) = (at, 0), \\ \Phi_{21}(t) &= \Phi(t, 1) = (at, 0) \end{aligned} \right\} \quad (t \in [0, 1]).$$

- (b) Φ olyan 2-cella, amelynek \mathcal{R}_Φ értékészlete egy origó középpontú R sugarú félgömbfelület. Φ határa:

$$\partial\Phi := \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}\},$$

ahol

$$\left. \begin{aligned} \Phi_{10}(t) &= \Phi(0, t) = (0, 0, R), \\ \Phi_{11}(t) &= \Phi(1, t) = (R \cos(2\pi t), R \sin(2\pi t), 0), \\ \Phi_{20}(t) &= \Phi(t, 0) = (R \sin((\pi/2)t), 0, R \cos((\pi/2)t)), \\ \Phi_{21}(t) &= \Phi(t, 1) = (R \sin((\pi/2)t), 0, R \cos((\pi/2)t)) \end{aligned} \right\} \quad (t \in [0, 1]).$$

- (c) Φ olyan 2-cella, amelynek \mathcal{R}_Φ értékkészlete a

$$z = \sqrt{x^2 + y^2}$$

egyenletű kúppalást $0 \leq z \leq 2$ közé eső része. Φ határa:

$$\partial\Phi = \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}\},$$

ahol

$$\left. \begin{aligned} \Phi_{10}(t) &= \Phi(0, t) = (0, 0, 0), \\ \Phi_{11}(t) &= \Phi(1, t) = (2 \cos(2\pi t), 2 \sin(2\pi t), 2), \\ \Phi_{20}(t) &= \Phi(t, 0) = (2t, 0, 2t), \\ \Phi_{21}(t) &= \Phi(t, 1) = (2t, 0, 2t) \end{aligned} \right\} \quad (t \in [0, 1]).$$

- (d) Φ olyan 3-cella, amelynek \mathcal{R}_Φ értékkészlete az origó középpontú, R sugarú gömbtest. Φ határa:

$$\partial\Phi = \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}, \Phi_{30}, \Phi_{31}\},$$

ahol tetszőleges $(u, v) \in [0, 1]^2$ esetén

$$\begin{aligned} \Phi_{10}(u, v) &= \Phi(0, u, v) = (0, 0, 0), \\ \Phi_{11}(u, v) &= \Phi(1, u, v) = (R \sin(\pi u) \cos(2\pi v), R \sin(\pi u) \sin(2\pi v), R \cos(\pi u)), \\ \Phi_{20}(u, v) &= \Phi(u, 0, v) = (0, 0, Ru), \\ \Phi_{21}(u, v) &= \Phi(u, 1, v) = (0, 0, -Ru), \\ \Phi_{30}(u, v) &= \Phi(u, v, 0) = (Ru \sin(\pi v), 0, Ru \cos(\pi v)), \\ \Phi_{31}(u, v) &= \Phi(u, v, 1) = (Ru \sin(\pi v), 0, Ru \cos(\pi v)). \end{aligned}$$

(e) Φ olyan 3-cella, amelynek \mathcal{R}_Φ értékkészlete **tóruszfelület**. Φ határa:

$$\partial\Phi = \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}, \Phi_{30}, \Phi_{31}\},$$

ahol tetszőleges $(u, v) \in [0, 1]^2$ esetén

$$\begin{aligned} \Phi_{10}(x, v) &= \Phi(0, u, v) = (R \cos(2\pi v), R \sin(2\pi v), 0), \\ \Phi_{11}(x, v) &= \Phi(1, u, v) = \\ &= ((R + r \sin(2\pi u)) \cos(2\pi v), (R + r \sin(2\pi u)) \sin(2\pi v), r \cos(2\pi u)), \\ \Phi_{20}(x, v) &= \Phi(u, 0, v) = (R \cos(2\pi v), R \sin(2\pi v), ru), \\ \Phi_{21}(x, v) &= \Phi(u, 1, v) = (R \cos(2\pi v), R \sin(2\pi v), ru), \\ \Phi_{30}(x, v) &= \Phi(u, v, 0) = (R + ru \sin(2\pi v), 0, ru \cos(2\pi v)), \\ \Phi_{31}(x, v) &= \Phi(u, v, 1) = (R + ru \sin(2\pi v), 0, ru \cos(2\pi v)). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

2. Mutassuk meg, hogy ha $n \in \mathbb{N}$, $k \in \{1, \dots, n\}$, valamint $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}(\mathbf{I}^k, \mathbf{V})$ és $\Psi \in \mathcal{C}^{r+1}(\mathbf{I}^k, \mathbf{V})$ ekvivalens sima cellák, azaz alkalmas $S : \mathbf{I}^k \rightarrow \mathbf{I}^k$ reguláris cella esetén $\Psi = \Phi \circ S$, akkor fennáll az

$$\int_{\Psi} \omega = \int_{\Phi} \omega$$

egyenlőség!

Útm. A

$$\omega \star \Phi = \Omega_\Phi \cdot \Delta_{(1, \dots, k)}^{k, k} \quad \text{és} \quad \omega \star \Psi = \Omega_\Psi \cdot \Delta_{(1, \dots, k)}^{k, k}$$

jelöléssel egy korábbi feladat értelmében

$$\omega \star \Psi = \omega \star (\Phi \circ S) = (\omega \star \Phi) \star S = (\Omega_\Phi \circ S) \cdot \det(S') \cdot \Delta_{(1, \dots, k)}^{k, k},$$

így

$$\int_{\Psi} \omega = \int_{\mathbf{I}^k} \Omega_\Psi = \int_{\mathbf{I}^k} (\Omega_\Phi \circ S) \cdot \det(S') = \int_{\mathbf{I}^k} \Omega_\Phi = \int_{\Phi} \omega. \quad \blacksquare$$

3. Adjon meg olyan $\Phi : [0, 1]^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ 2-cellát, amelyre

$$\mathcal{R}_\Phi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = x^2 + y^2, x^2 + y^2 \leq 1\},$$

majd az

$$\begin{aligned} \omega &\in \Lambda_2^\infty(\mathbb{R}^3), \quad \omega := g_1 \cdot \Delta_{(2,3)} + g_2 \cdot \Delta_{(3,1)} + g_3 \cdot \Delta_{(1,2)}, \\ g_1(x, y, z) &:= xy, \quad g_2(x, y, z) := xz, \quad g_3(x, y, z) := -yz \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3) \end{aligned}$$

differenciálforma esetén számítsa ki az $\int_{\Phi} \omega$ integrált!

Útm. Ha a $z = f(x)$, $y = 0$ egyenletű **meridiángörbét (profilgörbét)** megforgatjuk a z -tengely körül, akkor az így keletkező forgásfelület egyenlete:

$$z = f\left(\sqrt{x^2 + y^2}\right).$$

Az

$$\mathcal{F} := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = x^2 + y^2, x^2 + y^2 \leq 1\}$$

ponthalmaz tehát olyan forgásfelület, amely \mathcal{R}_{φ} z -tengely körüli megforgatásával keletkezik, ahol

$$\varphi(\mathbf{u}) := (\mathbf{u}, 0, \mathbf{u}^2) \quad (\mathbf{u} \in [0, 1]).$$

Így

$$\Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u} \cos(2\pi\mathbf{v}), \mathbf{u} \sin(2\pi\mathbf{v}), \mathbf{u}^2) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1]^2)$$

esetén $\mathcal{R}_{\Phi} = \mathcal{F}$. Mivel $n = 3$, $k = 2$, ezért

$$\int_{\Phi} \omega = \int_{[0, 1]^2} \langle \mathbf{g} \circ \Phi, \mathbf{n}_{\Phi} \rangle, \quad \text{ahol } \mathbf{g} := (g_1, g_2, g_3).$$

Mivel bármely $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1]^2$ esetén $[\mathbf{g} \circ \Phi, \partial_1 \Phi, \partial_2 \Phi](\mathbf{u}, \mathbf{v}) =$

$$= \det \begin{bmatrix} \mathbf{u}^2 \cos(2\pi\mathbf{v}) \sin(2\pi\mathbf{v}) & \mathbf{u}^3 \cos(2\pi\mathbf{v}) & -\mathbf{u}^3 \sin(2\pi\mathbf{v}) \\ \cos(2\pi\mathbf{v}) & \sin(2\pi\mathbf{v}) & 2\mathbf{u} \\ -2\pi\mathbf{u} \sin(2\pi\mathbf{v}) & 2\pi\mathbf{u} \cos(2\pi\mathbf{v}) & 0 \end{bmatrix} =$$

$$= -2\pi\mathbf{u}^4 \sin(2\pi\mathbf{v}) - 4\pi\mathbf{u}^4 \sin(2\pi\mathbf{v}) \{ \cos^2(2\pi\mathbf{v}) + \mathbf{u} \cos(2\pi\mathbf{v}) \},$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{[0, 1]^2} \langle \mathbf{g} \circ \Phi, \mathbf{n}_{\Phi} \rangle &= \left(\int_0^1 -2\pi\mathbf{u}^4 \, d\mathbf{u} \right) \underbrace{\left(\int_0^1 \sin(2\pi\mathbf{v}) \, d\mathbf{v} \right)}_{=0} + \\ &+ \left(\int_0^1 -4\pi\mathbf{u}^4 \, d\mathbf{u} \right) \underbrace{\left(\int_0^1 \dots \, d\mathbf{v} \right)}_{=0} = 0. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

4. Adott $r > 0$, ill.

$$\Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (r\mathbf{u} \cos(2\pi\mathbf{v}), r\mathbf{u} \sin(2\pi\mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1]^2)$$

2-cella (\mathcal{R}_Φ : origó középpontú r sugarú sugarú körlap), és

$$\omega \in \Lambda_1^\infty(\mathbb{R}^2), \quad \omega = f \cdot \Delta_1 + g \cdot \Delta_2, \quad \text{ahol } f(x, y) := -x^2 y, \quad g(x, y) := xy^2 \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

differenciálforma esetén határozzuk meg az

$$\int_\Phi d\omega \quad \text{és} \quad \int_{\partial\Phi} \omega$$

integrálokat!

Útm.: $n = 2$, $k = 1$, $N_*^1 = \{1, 2\}$, így $d\omega = (\partial_1 g - \partial_2 f) \cdot \Delta_{(1,2)}$. Tehát

$$d\omega(x, y) = (y^2 + x^2) \cdot \Delta_{(1,2)} \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2).$$

Ezért

$$\begin{aligned} \int_\Phi d\omega &= \int_{[0,1]^2} (\partial_1 g - \partial_2 f) \circ \Phi \cdot \det[\Phi'] = \\ &= \int_{[0,1]^2} \{r^2 u^2 \sin^2(2\pi v) + r^2 u^2 \cos^2(2\pi v)\} 2\pi r^2 u \, d(u, v) = \\ &= 2\pi r^4 \int_0^1 \left(\int_0^1 u^3 \, du \right) dv = \frac{r^4 \pi}{2}, \end{aligned}$$

és

$$\begin{aligned} \int_{\partial\Phi} \omega &= - \underbrace{\int_{\Phi_{10}} \omega}_{=0} + \int_{\Phi_{11}} \omega + \underbrace{\int_{\Phi_{20}} \omega - \int_{\Phi_{21}} \omega}_{=0} = \int_{\Phi_{11}} \omega = \int_{[0,1]} \langle (f, g) \circ \Phi_{11} \cdot \Phi'_{11} \rangle = \\ &= \int_0^1 \langle (-r^3 \cos^2(2\pi t) \sin(2\pi t), r^3 \cos(2\pi t) \sin^2(2\pi t)), \\ &\quad (-2\pi r \sin(2\pi t), 2\pi r \cos(2\pi t)) \rangle dt = \\ &= \int_0^1 4\pi r^4 \cos^2(2\pi t) \sin^2(2\pi t) dt = \int_0^1 \pi r^4 \sin^2(4\pi t) dt = \frac{r^4 \pi}{2}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

5. Adjunk meg olyan $\Phi : [0,1]^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ 2-cellát, amelyre

$$\mathcal{R}_\Phi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 16, z \geq 0\},$$

majd az

$$\omega \in \Lambda_2^\infty(\mathbb{R}^3), \quad \omega := g\Delta_{(3,1)} + h\Delta_{(1,2)},$$

$$g(x, y, z) := -2z, \quad h(x, y, z) := 3y - 1 \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

differenciálforma esetén számítsuk ki az $\int_{\Phi} \omega$ integrált!

Útm. A

$$\Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (4 \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \cos(2\pi\mathbf{v}), 4 \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v}), 4 \cos((\pi/2)\mathbf{u}))$$

$$((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1]^2)$$

2-cella megfelelő paraméterezés, így mivel $\mathbf{n} = 3$, $\mathbf{k} = 2$, ezért

$$\int_{\Phi} \omega = \int_{[0,1]^2} \langle f \circ \Phi, \mathbf{n}_{\Phi} \rangle, \quad \text{ahol } f := (0, g, h).$$

Mivel

$$\mathbf{n}_{\Phi}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 4\pi^2 \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1]^2)$$

és minden $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1]^2$ esetén

$$\begin{aligned} \langle f \circ \Phi, \mathbf{n}_{\Phi} \rangle(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= 4\pi^2 \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \cdot \{-32 \cos((\pi/2)\mathbf{u}) \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v}) + \\ &\quad + 48 \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \cos((\pi/2)\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v}) - 4 \cos((\pi/2)\mathbf{u})\} = \\ &= 4\pi^2 \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \cdot \{-16 \sin(\pi\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v}) + 24 \sin(\pi\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v}) - \\ &\quad - 4 \cos((\pi/2)\mathbf{u})\} = \\ &= 4\pi^2 \sin((\pi/2)\mathbf{u}) \cdot \{8 \sin(\pi\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v}) - 4 \cos((\pi/2)\mathbf{u})\}, \end{aligned}$$

ezért

$$\int_{[0,1]^2} \langle f \circ \Phi, \mathbf{n}_{\Phi} \rangle = \left(\int_0^1 \dots d\mathbf{u} \right) \underbrace{\left(\int_0^1 \sin(2\pi\mathbf{v}) d\mathbf{v} \right)}_{=0} - \int_0^1 8\pi^2 \sin(\pi\mathbf{u}) d\mathbf{u} = -16\pi. \quad \blacksquare$$

6. Legyen $\omega \in \Lambda_2^\infty(\mathbf{V})$,

$$\omega := f \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + g \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + h \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2},$$

ahol $V := \mathbb{R}^3 \setminus \{(0,0,0)\}$ és

$$f(\mathbf{r}) := \frac{x}{|\mathbf{r}|^3}, \quad g(\mathbf{r}) := \frac{y}{|\mathbf{r}|^3}, \quad h(\mathbf{r}) := \frac{z}{|\mathbf{r}|^3} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in V).$$

Igazoljuk, hogy nincsen olyan $\eta \in \Lambda_1^\infty(V)$ differenciálforma, amelyre $d\eta = \omega$ teljesülne!

Útm. Az állítással ellentétben tegyük fel, hogy $\exists \eta \in \Lambda_1^\infty(V): d\eta = \omega$, továbbá $\Phi: [0,1] \rightarrow V$ legyen tetszőleges V -beli 2-cella. Ekkor

$$\int_{\Phi} \omega = \int_{\Phi} d\eta \stackrel{\text{Poincare-Stokes}}{=} \int_{\partial\Phi} \eta.$$

Ha pl. $0 < R \in \mathbb{R}$, ill.

$$\Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (R \sin(\pi\mathbf{u}) \cos(2\pi\mathbf{v}), R \sin(\pi\mathbf{u}) \sin(2\pi\mathbf{v}), R \cos(\pi\mathbf{u})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0,1]^2)$$

(\mathcal{R}_Φ : origó középpontú, R sugarú gömbfelület), akkor Φ határa:

$$\partial\Phi := \{\Phi_{10}, \Phi_{11}, \Phi_{20}, \Phi_{21}\},$$

ahol

$$\left. \begin{aligned} \Phi_{10}(t) &= \Phi(0, t) = (0, 0, R), \\ \Phi_{11}(t) &= \Phi(1, t) = (0, 0, -R), \\ \Phi_{20}(t) &= \Phi(t, 0) = (R \sin(\pi t), 0, R \cos(\pi t)), \\ \Phi_{21}(t) &= \Phi(t, 1) = (R \sin(\pi t), 0, R \cos(\pi t)) \end{aligned} \right\} \quad (t \in [0,1]).$$

Így tehát

$$\int_{\partial\Phi} \eta = - \int_{\Phi_{10}} \eta + \int_{\Phi_{11}} \eta + \int_{\Phi_{20}} \eta - \int_{\Phi_{21}} \eta = 0.$$

Viszont, ha $F := (f, g, h)$, azaz

$$F(\mathbf{r}) = \frac{\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|^3} \quad (0 \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

akkor

$$\int_{\Phi} \omega = \int_{\Phi} F = \int_{[0,1]^2} \langle F \circ \Phi, \mathbf{n}_\Phi \rangle = 4R^2\pi,$$

hiszen

$$\mathbf{n}_\Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 2\pi^2 R^2 \sin(\pi\mathbf{u}) \cdot \Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0,1]^2),$$

ezért

$$\|\mathbf{n}_\Phi(\mathbf{u}, \mathbf{v})\|_2 = 2\pi^2 R \sin(\pi\mathbf{u}) |\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})| = 2\pi R^2 \sin(\pi\mathbf{u}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, 1]^2),$$

így

$$\int_{[0, 1]^2} \langle F \circ \Phi, \mathbf{n}_\Phi \rangle = \int_{[0, 1]^2} 2\pi^2 R^2 \sin(\pi\mathbf{u}) \, d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 2\pi^2 R^2 \left[\frac{-\cos(\pi\mathbf{u})}{\pi} \right]_0^1 = 4R^2\pi. \quad \blacksquare$$

7. Mutassuk meg, hogy a Newton-Leibniz-formula és a klasszikus integrálátalakító tételek a Poincaré-Stokes-tétel speciális esetei!

Útm. Ha

- $k = 1$, akkor

$$\omega \in \Lambda_0^r(V) = \mathcal{E}^r(V, \mathbb{R}), \quad \Phi \in \mathcal{E}^{r+1}([0, 1], V),$$

azaz ha

$$f \in \mathcal{E}^r(V, \mathbb{R}), \quad \omega := \omega_f,$$

akkor $d\omega = \omega_{\text{grad}(f)}$, így

$$\begin{aligned} \int_\Phi \omega_{\text{grad}(f)} &= \int_\Phi d\omega \stackrel{\text{P-S}}{=} \int_{\partial\Phi} \omega = \sum_{s=0}^1 (-1)^{1+s} \int_{\Phi_{1s}} \omega = \sum_{s=0}^1 (-1)^{1+s} \omega(\Phi_{1s}(0)) \\ &= \sum_{s=0}^1 (-1)^{1+s} \omega(\Phi(s)) = \omega(\Phi(1)) - \omega(\Phi(0)), \end{aligned}$$

azaz

$$\int_\Phi \text{grad}(f) = f(\Phi(1)) - f(\Phi(0))$$

(vonalintegrálra vonatkozó **Newton-Leibniz-formula**).

- $n = 2, k = 2$, akkor

$$\omega \in \Lambda_1^r(V), \quad \Phi \in \mathcal{E}^{r+1}([0, 1]^2, V)$$

(valamely V -beli síkidom paraméterezése), azaz ha

$$f = (f_1, f_2) \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}^2), \quad \omega := \omega_f = f_1 \Delta_1 + f_2 \Delta_2, \quad \text{akkor} \quad d\omega = \omega_{\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1},$$

így reguláris Φ esetén

$$\int_{\mathcal{R}_\Phi} (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) = \int_\Phi \widetilde{\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1} = \int_\Phi d\tilde{f} \stackrel{\text{P-S}}{=} \int_{\partial\Phi} \tilde{f} = \int_{\partial\Phi} f \quad (\text{Green-tétel}).$$

- $n = 3, k = 2$, akkor

$$\omega \in \Lambda_1^r(V), \quad \Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0,1]^2, V)$$

(\mathcal{R}_Φ felület), azaz ha

$$f = (f_1, f_2, f_3) \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}^3), \quad \omega := \omega_f = f_1 \Delta_1 + f_2 \Delta_2 + f_3 \Delta_3, \quad \text{akkor} \quad d\omega = \omega_{\text{rot}(f)},$$

és

$$\int_\Phi \text{rot}(f) = \int_\Phi \omega_{\text{rot}(f)} = \int_\Phi d\omega \stackrel{\text{P-S}}{=} \int_{\partial\Phi} \tilde{f} = \int_{\partial\Phi} f \quad (\text{Stokes-tétel}).$$

- $n = 3, k = 3$, akkor

$$\omega \in \Lambda_2^r(V), \quad \Phi \in \mathcal{C}^{r+1}([0,1]^3, V)$$

(valamely V -beli test paraméterezése), azaz ha

$$f = (f_1, f_2, f_3) \in \mathcal{C}^r(V, \mathbb{R}^3), \quad \omega := \omega_f = f_1 \Delta_{(2,3)} + f_2 \Delta_{(3,1)} + f_3 \Delta_{(1,2)},$$

akkor $d\omega = \omega_{\text{div}(f)}$, így reguláris Φ esetén

$$\int_{\mathcal{R}_\Phi} \text{div}(f) = \int_\Phi \omega_{\text{div}(f)} = \int_\Phi d\omega \stackrel{\text{P-S}}{=} \int_{\partial\Phi} \omega = \int_{\partial\Phi} f \quad (\text{Gauß-tétel}). \quad \blacksquare$$

8. Legyen $r \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$, $n \in \mathbb{N}$, $k \in \{0, 1, \dots, n\}$, $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz, továbbá $\omega \in \Lambda_k^r(V)$, ill. $f \in \Lambda_0^r(V)$. Igazoljuk, hogy ekkor tetszőleges $\Phi \in \mathcal{C}^{r+1}(\mathbb{I}^{k+1}, V)$ cella esetén fennáll az

$$\int_\Phi f d\omega = \int_{\partial\Phi} f \cdot \omega - \int_\Phi (df) \wedge \omega$$

egyenlőség!

Útm. A Poincaré-Stokes-tétel, a differenciálformák szorzatának deriváltjára vonatkozó formula, illetve a d operátor lineáris voltának felhasználásával azt kapjuk, hogy

$$\int_{\partial\Phi} f \cdot \omega = \int_{\Phi} d(f \cdot \omega) = \int_{\Phi} ((df) \wedge \omega + f \cdot (d\omega)) = \int_{\Phi} (df) \wedge \omega + \int_{\Phi} f \cdot (d\omega).$$

Megjegyzés. Legyen $n := 1$, $k := 0$, azaz $V \subset \mathbb{R}$ nyílt, $\omega \in \Lambda_0^r(V) / \omega : V \rightarrow \mathbb{R}$, $\omega \in \mathcal{C}^r$. Ekkor a

$$\Phi(t) := t \quad (t \in [0,1])$$

cellával

$$\int_{\partial\Phi} f \cdot \omega = (f \cdot \omega)(\Phi(1)) - (f \cdot \omega)(\Phi(0)) = f(1)\omega(1) - f(0)\omega(0) = [f(x) \cdot \omega(x)]_0^1,$$

$$\int_{\Phi} (df) \wedge \omega = \int_{\Phi} (f' \omega \Delta_1^{1,1}) = \int_0^1 f' \omega,$$

továbbá

$$\int_{\Phi} f \cdot (d\omega) = \int_{\Phi} (f \omega' \Delta_1^{1,1}) = \int_0^1 f \omega',$$

azaz

$$\int_0^1 f \omega' = [f(x) \cdot \omega(x)]_0^1 - \int_0^1 f \omega'$$

(parciális integrálás). ■

9. Legyen $V := \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 : u > 0\}$ és

$$f(x, y) := \frac{-y}{x^2 + y^2}, \quad g(x, y) := \frac{x}{x^2 + y^2} \quad ((x, y) \in V).$$

Mutassuk meg, hogy az

$$\omega \in \Lambda_1^\infty(V), \quad \omega := f \cdot \Delta_1^{2,1} + g \cdot \Delta_2^{2,1}$$

Pfaff-féle forma esetén van olyan $\eta \in \Lambda_0^\infty(V)$, amelyre $d\eta = \omega$ teljesül!

Útm. Ha pl.

$$\eta : V \rightarrow \mathbb{R}, \quad \eta(x, y) := \operatorname{arctg}\left(\frac{y}{x}\right) + \pi,$$

akkor bármely $(x, y) \in V$ esetén

$$d\eta(x, y) = \frac{-y}{x^2 + y^2} \cdot \Delta_1^{2,1} + \frac{x}{x^2 + y^2} \cdot \Delta_2^{2,1} = f(x, y) \cdot \Delta_1^{2,1} + g(x, y) \cdot \Delta_2^{2,1} = \omega(x, y). \quad \blacksquare$$

10. Legyen $V := \mathbb{R}^2$ és

$$f, g : V \rightarrow \mathbb{R} : \quad f, g \in \mathcal{C}^1.$$

Mutassuk meg, hogy ha az

$$\omega \in \Lambda_1^1(V), \quad \omega := f \cdot \Delta_1^{2,1} + g \cdot \Delta_2^{2,1}$$

Pfaff-féle differenciálformára $d\omega = 0 \in \Lambda_2^0(V)$, akkor alkalmas $\eta \in \Lambda_0^2(V)$ differenciálforma esetén $d\eta = \omega$ teljesül (vö. **egzakt differenciálegyenlet**)!

Útm. Mivel

$$\Lambda_2^1(V) \ni 0 = d\omega = (\partial_1 g - \partial_2 f) \cdot \Delta_{(1,2)}^{2,2},$$

azaz $\partial_2 f = \partial_1 g$, ezért, ha

$$h : V \rightarrow \mathbb{R}, \quad \eta(x, y) := \int_0^x f(t, 0) dt + \int_0^y g(x, t) dt,$$

akkor bármely $(x, y) \in V$ esetén

$$\begin{aligned} \partial_1 \eta(x, y) &= f(x, 0) + \int_0^y \partial_1 g(x, t) dt = f(x, 0) + \int_0^y \partial_2 f(x, t) dt = \\ &= f(x, 0) + [f(x, t)]_{t=0}^{t=y} = f(x, 0) + f(x, y) - f(x, 0) = \\ &= f(x, y), \end{aligned}$$

és hasonlóan

$$\partial_2 \eta(x, y) = g(x, y).$$

Ez azt jelenti, hogy $d\eta = \omega$. ■

11. Legyen $I \subset \mathbb{R}$ nyílt intervallum, ill. $\omega \in \mathcal{C}_1^0(I)$. Mutassuk meg, hogy van olyan $\eta \in \Lambda_0^1(I)$ differenciálforma, amelyre $d\eta = \omega$ teljesül!

Útm. Mivel alkalmas $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in \mathcal{C}$ függvény esetén $\omega = f dx_1$, ezért ha $a \in I$, akkor az

$$\eta(x) := \int_a^x f(t) dt \quad (x \in I)$$

integrálfüggvényre (differenciálformára)

$$d\eta = \eta' dx_1 = f dx_1 = \omega. \quad \blacksquare$$

2. fejezet

Függelék

2.1. A

Elemi geometria

Vektorok

Ebben a szakaszban legyen $d, m \in \mathbb{N}$.

1. Vektorok (lineáris) függetlensége/összefüggősége.

Az $x_1, \dots, x_m \in \mathbb{R}^d$ vektorok

- **(lineárisan) összefüggők**, ha van olyan $\lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$, amelyre

$$|\lambda_1| + \dots + |\lambda_m| > 0 \quad \text{és} \quad \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_m x_m = 0 \in \mathbb{R}^d;$$

- **(lineárisan) függetlenek**, ha nem lineárisan összefüggők, azaz

$$\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_m x_m = 0 \in \mathbb{R}^d \quad \implies \quad \lambda_1 = \dots = \lambda_m = 0.$$

Ha $m > d$, akkor az $x_1, \dots, x_m \in \mathbb{R}^d$ vektorok lineárisan összefüggők.

Példák.(a) $d = 2$ esetén az

$$\mathbf{a} = (a_1, a_2) \in \mathbb{R}^2, \quad \mathbf{b} = (b_1, b_2) \in \mathbb{R}^2$$

vektorok

$$\text{lineárisan összefüggők (kollineárisak)} \iff \det \begin{bmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{bmatrix} = 0;$$

(b) $d = 3$ esetén az

$$\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3), \quad \mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3), \quad \mathbf{c} = (c_1, c_2, c_3) \in \mathbb{R}^3$$

vektorok

$$\text{lineárisan összefüggők (komplanárisak)} \iff \det \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{bmatrix} = 0.$$

Az $x_1, \dots, x_d \in \mathbb{R}^d$ vektorok **bázist** alkotnak, ha lineárisan függetlenek. Ekkor minden $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^d$ vektorhoz egyértelműen van olyan $\lambda_1, \dots, \lambda_d \in \mathbb{R}$, hogy

$$\mathbf{a} = \sum_{k=1}^d \lambda_k x_k.$$

Példa. Az

$$\mathbf{e}_1 := (1, 0, \dots, 0), \quad \mathbf{e}_2 := (0, 1, \dots, 0), \quad \dots, \quad \mathbf{e}_d := (0, 0, \dots, 1)$$

vektorok bázist alkotnak \mathbb{R}^d -ben (**kanonikus bázis**). $d = 3$ esetén szokás az

$$\mathbf{e}_1 =: \mathbf{i}, \quad \mathbf{e}_2 =: \mathbf{j}, \quad \mathbf{e}_3 =: \mathbf{k}$$

jelölés.

2. Vektorok szorzása.Az $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_d)$, $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_d) \in \mathbb{R}^d$ vektorok **skaláris szorzata** az

$$\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle := \sum_{k=1}^d a_k b_k$$

szám. Pl. az $F \in \mathbb{R}^3$ erőnek az a **W munkája**, amelynek eredményeként valamely anyagi pont (pontszerűnek tekinthető test) $s \in \mathbb{R}^3$ elmozdulást végez az F erő hatása alatt, az F és az s vektorok skaláris szorzatával egyenlő:

$$W = \langle F, s \rangle.$$

Az $x_1, \dots, x_m \in \mathbb{R}^{m+1}$ vektorok **vektoriális szorzata** az

$$x_1 \times \dots \times x_m := \sum_{k=1}^m \det[e_k, x_1, \dots, x_m] e_k$$

vektor, ahol

$$[e_k, x_1, \dots, x_m]$$

jelöli azt a mátrixot, amelynek sorai rendre e_k, x_1, \dots, x_m komponensei.

Az $m = 2$ speciális esetben az

$$\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3 \quad \text{és a} \quad \mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3$$

vektorok vektoriális szorzata a következő módon számítható:

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = (a_2 b_3 - a_3 b_2) \mathbf{i} + (a_3 b_1 - a_1 b_3) \mathbf{j} + (a_1 b_2 - a_2 b_1) \mathbf{k} = \det \begin{bmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{bmatrix}.$$

Például.

- a B indukciójú mágneses térben v sebességgel mozgó, q töltésre ható erő (mágneses) **Lorentz-erő**:

$$\mathbf{F} = \frac{q}{c} (\mathbf{v} \times \mathbf{B}),$$

ahol $c = 3 \cdot 10^8 \text{ m/s}$ a fény sebessége vákuumban.

- árammal átjárt lemez alakú vezetőt B indukciójú mágneses térbe helyezve a vezető két oldalán potenciálkülönbség lesz (**Hall-effektus**). A kialakuló térerősség arányos a mágneses indukció és az **áramsűrűség**¹ vektoriális szorzatával:

$$\mathbf{E} = c_H (\mathbf{B} \times \mathbf{j}),$$

¹ Az áramsűrűség vektormennyiség, amelynek iránya valamely vezető adott pontjában megegyezik az áram irányával (negatív töltések áramlásával ellentétes irány), nagysága pedig az áramerősség.

ahol c_H a töltéshordozók n koncentrációjától és q töltésétől függő ún. Hall-állandó ($c_H = 1/qn$).

- a B indukciójú, E térerősségű elektromágneses mező esetében az energiaterjedés irányára merőleges egységnyi területen időegység alatt átáramló energia (**teljesítménysűrűség**):

$$S = \frac{1}{\mu_0} \mathbf{E} \times \mathbf{B} \quad (\text{Poynting-vektor}).$$

- valamely testet az r helyvektorú pontban támadó F erő **forogatónyomatéka**:

$$\mathbf{M} = \mathbf{F} \times \mathbf{r}.$$

Az $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c} \in \mathbb{R}^3$ vektorok **vegyes szorzata** az

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}] := \langle \mathbf{a} \times \mathbf{b}, \mathbf{c} \rangle = \det \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{bmatrix}$$

valós szám, ill. az $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$ vektorok **diadikus (tenzoriális) szorzata** az

$$\mathbf{a} \circ \mathbf{b} := \begin{bmatrix} a_1 b_1 & a_1 b_2 & a_1 b_3 \\ a_2 b_1 & a_2 b_2 & a_2 b_3 \\ a_3 b_1 & a_3 b_2 & a_3 b_3 \end{bmatrix}$$

mátrix.

3. Vektorok hossza, szöge.

Az $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d$ vektor **hossza** (euklideszi normája):

$$|\mathbf{x}| := \sqrt{x^2} := \sqrt{\langle \mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle} = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_d^2}.$$

$\mathbf{e} \in \mathbb{R}^d$ **egységvektor**, ha $|\mathbf{e}| = 1$.

Tetszőleges $\mathbf{0} \neq \mathbf{a} \in \mathbb{R}^d$ esetén az

$$\mathbf{e}_a := \frac{1}{|\mathbf{a}|} \cdot \mathbf{a}$$

vektor egységvektor: **\mathbf{a} -irányú egységvektor**.

Az $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$ vektorok

- **szöge** a következőképpen számítható:

$$\cos(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \frac{\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle}{|\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}|}, \quad \text{ill.} \quad \sin(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \frac{|\mathbf{a} \times \mathbf{b}|}{|\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}|}.$$

- **merőlegesek (ortogonálisak)**, ha skaláris szorzatuk 0 :

$$\mathbf{a} \perp \mathbf{b} \quad :\iff \quad \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = 0.$$

- **párhuzamosak**, ha vektoriális szorzatuk $\mathbf{0} \in \mathbb{R}^3$:

$$\mathbf{a} \parallel \mathbf{b} \quad :\iff \quad \mathbf{a} \times \mathbf{b} = \mathbf{0} \in \mathbb{R}^3.$$

4. A vektorszorzatok legfontosabb tulajdonságai.

Tetszőleges $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \mathbf{d}, \mathbf{e}, \mathbf{f}, \mathbf{g} \in \mathbb{R}^3$ vektor és $\alpha \in \mathbb{R}$ szám esetén

- (a) **Cauchy-Bunyakovszkij-egyenlőtlenség**:

$$|\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle| \leq |\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}|, \quad \text{ill.} \quad |\mathbf{a} \times \mathbf{b}| \leq |\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}|,$$

és egyenlőség pontosan akkor teljesül, ha $|\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}| = 0$ vagy ha $\mathbf{a} \parallel \mathbf{b}$, ill. ha $\mathbf{a} \perp \mathbf{b}$;

- (b) $\langle \mathbf{a} \times \mathbf{b}, \mathbf{a} \rangle = \langle \mathbf{a} \times \mathbf{b}, \mathbf{b} \rangle = 0$, sőt ha $\mathbf{a} \nparallel \mathbf{b}$, akkor \mathbf{a}, \mathbf{b} és $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$, ebben a sorrendben, **jobbrendszert** alkot²;

- (c) $\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = \langle \mathbf{b}, \mathbf{a} \rangle, \quad \mathbf{a} \times \mathbf{b} = -\mathbf{b} \times \mathbf{a}$;

- (d) $\alpha \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = \langle \alpha \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = \langle \mathbf{a}, \alpha \mathbf{b} \rangle, \quad \alpha(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) = (\alpha \mathbf{a}) \times \mathbf{b} = \mathbf{a} \times (\alpha \mathbf{b});$
 $\alpha(\mathbf{a} \circ \mathbf{b}) = (\alpha \mathbf{a}) \circ \mathbf{b} = \mathbf{a} \circ (\alpha \mathbf{b});$

- (e) $\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} + \mathbf{c} \rangle = \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle + \langle \mathbf{a}, \mathbf{c} \rangle, \quad \mathbf{a} \times (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \times \mathbf{b} + \mathbf{a} \times \mathbf{c}$;

- (f) $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \langle \mathbf{a}, \mathbf{c} \rangle \mathbf{b} - \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle \mathbf{c}$, ill. $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = \langle \mathbf{a}, \mathbf{c} \rangle \mathbf{b} - \langle \mathbf{b}, \mathbf{c} \rangle \mathbf{a}$
(kifejtési tétel);

- (g) $[\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}] = [\mathbf{b}, \mathbf{c}, \mathbf{a}] = [\mathbf{c}, \mathbf{a}, \mathbf{b}] = -[\mathbf{a}, \mathbf{c}, \mathbf{b}] = -[\mathbf{b}, \mathbf{a}, \mathbf{c}] = -[\mathbf{c}, \mathbf{b}, \mathbf{a}]$

(a vegyes szorzat előjele két tényező felcserélésével megváltozik, mindhárom tényező ciklikus felcserélése esetén változatlan marad);

² $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ irányából nézve az \mathbf{a} irányba az óramutató járásával ellenkező és π szögnél kisebb forgatásával a \mathbf{b} irányába forgatható. Általában azt mondjuk, hogy az $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_d \in \mathbb{R}^d$ vektorok jobbrendszert alkotnak, ha a belőlük alkotott $[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_d]$ mátrix determinánsára $\det[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_d] > 0$ teljesül.

$$(h) \langle \mathbf{a} \times \mathbf{b}, \mathbf{c} \times \mathbf{d} \rangle = \langle \mathbf{a}, \mathbf{c} \rangle \cdot \langle \mathbf{b}, \mathbf{d} \rangle - \langle \mathbf{b}, \mathbf{c} \rangle \cdot \langle \mathbf{a}, \mathbf{d} \rangle$$

(Lagrange-azonosság);

$$(i) [\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}] \cdot [\mathbf{e}, \mathbf{f}, \mathbf{g}] = \det \begin{bmatrix} \langle \mathbf{a}, \mathbf{e} \rangle & \langle \mathbf{a}, \mathbf{f} \rangle & \langle \mathbf{a}, \mathbf{g} \rangle \\ \langle \mathbf{b}, \mathbf{e} \rangle & \langle \mathbf{b}, \mathbf{f} \rangle & \langle \mathbf{b}, \mathbf{g} \rangle \\ \langle \mathbf{c}, \mathbf{e} \rangle & \langle \mathbf{c}, \mathbf{f} \rangle & \langle \mathbf{c}, \mathbf{g} \rangle \end{bmatrix};$$

$$(j) \mathbf{a} \circ \mathbf{b} = (\mathbf{b} \circ \mathbf{a})^T;$$

$$(k) (\mathbf{a} \circ \mathbf{b})\mathbf{r} = \langle \mathbf{b}, \mathbf{r} \rangle \mathbf{a} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3); \quad \text{Sp}(\mathbf{a} \circ \mathbf{b}) = \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle;$$

$$(l) \text{ ha } \mathbf{A} \in \mathbb{R}^{d \times d}, \text{ akkor}$$

$$\langle \mathbf{A}\mathbf{r}, \mathbf{s} \rangle = \langle \mathbf{r}, \mathbf{A}^T \mathbf{s} \rangle \quad (\mathbf{r}, \mathbf{s} \in \mathbb{R}^d);$$

(m) Az $\mathbf{M} \in \mathbb{K}^{d \times d}$ mátrix **szimmetrikus**, ill. **antiszimmetrikus**, ha $\mathbf{M}^T = \mathbf{M}$, ill. $\mathbf{M}^T = -\mathbf{M}$. Speciálisan $d = 3$ esetén alkalmas $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \mathbf{d}, \mathbf{e}, \mathbf{f} \in \mathbb{K}$ számokkal

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} \mathbf{a} & \mathbf{b} & \mathbf{c} \\ \mathbf{b} & \mathbf{d} & \mathbf{e} \\ \mathbf{c} & \mathbf{e} & \mathbf{f} \end{bmatrix}, \quad \text{ill.} \quad \mathbf{M} = \begin{bmatrix} 0 & \mathbf{a} & \mathbf{b} \\ -\mathbf{a} & 0 & \mathbf{c} \\ -\mathbf{b} & -\mathbf{c} & 0 \end{bmatrix}.$$

Minden $\mathbf{M} \in \mathbb{K}^{n \times n}$ mátrix egy szimmetrikus és egy antiszimmetrikus

$$\mathbf{S}_M := \frac{1}{2} (\mathbf{M} + \mathbf{M}^T), \quad \mathbf{A}_M := \frac{1}{2} (\mathbf{M} - \mathbf{M}^T)$$

mátrix összege: $\mathbf{S}_M + \mathbf{A}_M = \mathbf{M}$. \mathbf{S}_M -et, ill. \mathbf{A}_M -et \mathbf{M} **szimmetrikus**, ill. **antiszimmetrikus részének** nevezzük.

(n) minden antiszimmetrikus $\mathbf{M} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ mátrixhoz van olyan $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^3$ vektor, hogy

$$\mathbf{M}\mathbf{r} = \mathbf{w} \times \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

ui. ekkor

$$\det(\mathbf{M}) = \det(\mathbf{M}^T) = \det(-\mathbf{M}) = (-1)^3 \det(\mathbf{M}) = -\det(\mathbf{M}),$$

azaz $\det(\mathbf{M}) = 0$; ezért ha $\mathbf{w} = (w_1, w_2, w_3) \in \mathbb{R}^3$ jelöli az \mathbf{M} mátrix $\mathbf{0}$ sajátértékéhez tartozó sajátvektorát, akkor az

$$\mathbf{M}\mathbf{w} = \begin{bmatrix} 0 & \mathbf{a} & \mathbf{b} \\ -\mathbf{a} & 0 & \mathbf{c} \\ -\mathbf{b} & -\mathbf{c} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

egyenletből

$$w_1 = -c, \quad w_2 = b, \quad w_3 = -a, \quad (2.1)$$

és erre a w vektorra:

$$w \times r = \det \begin{bmatrix} i & j & k \\ -c & b & -a \\ x & y & z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} bz + ay \\ cz - ax \\ -cy - bx \end{bmatrix} = Mr,$$

ahol $r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

(o) minden $w \in \mathbb{R}^3$ vektorhoz van olyan antiszimmetrikus $M \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ mátrix, hogy

$$Mr = w \times r \quad (r \in \mathbb{R}^3),$$

ui. ha M ilyen mátrix, akkor az

$$r = xe_1 + ye_2 + ze_3 \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

vektorra

$$Mr = x(Me_1) + y(Me_2) + z(Me_3)$$

és

$$Me_1 = w \times e_1 = w_3e_2 - w_2e_3, \quad Me_2 = w_1e_3 - w_3e_1, \quad Me_3 = w_2e_1 - w_1e_2,$$

így ha

$$M := \begin{bmatrix} 0 & -w_3 & w_2 \\ w_3 & 0 & -w_1 \\ -w_2 & w_1 & 0 \end{bmatrix}, \quad (2.2)$$

akkor bármely $r \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$Mr = w \times r.$$

5. Vektorszorzatok geometriai jelentése.

Az $a, b, c \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$ vektorok esetén a skaláris, a vektoriális és a vegyes szorzat geometriai jelentése a következő:

- a felbontható b -vel párhuzamos és egy arra merőleges összetevőre:
 $a = a_p + a_m$: $a_p := \langle a, e_b \rangle e_b$, $a_m := a - a_p$; ³
- $|a \times b|$: a és b által kifeszített paralelogramma területe.
- $|[a, b, c]|$: az a , b és c által kifeszített paralelepipedon térfogata.

³Ha $a \neq b$, akkor $a_m = (e_b \times a) \times e_b$.

Egyenesek

1. Legyen $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$, $0 \neq \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$. Ekkor az \mathbf{a} pontra illeszkedő, \mathbf{v} irányvektorú egyenes az

$$\mathcal{E}_a^{\mathbf{v}} := \{x \in \mathbb{R}^3 : x = \mathbf{a} + t\mathbf{v} \quad (t \in \mathbb{R})\}$$

ponthalmaz.

Tetszőleges $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\mathbf{r} \in \mathcal{E}_a^{\mathbf{v}} \iff \begin{cases} x = a_1 + tv_1 \\ y = a_2 + tv_2 \\ z = a_3 + tv_3 \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R})$$

(az $\mathcal{E}_a^{\mathbf{v}}$ egyenes paraméteres egyenletrendszere).

Ha $v_1 \cdot v_2 \cdot v_3 \neq 0$, akkor $\mathcal{E}_a^{\mathbf{v}}$ irányvektoros egyenletrendszere:

$$\boxed{\frac{x - a_1}{v_1} = \frac{y - a_2}{v_2} = \frac{z - a_3}{v_3}}.$$

2. Ha $\mathbf{p} := (p_1, p_2, p_3) \in \mathbb{R}^3$, akkor a $P(\mathbf{p})$ pontnak az $\mathcal{E}_a^{\mathbf{v}}$ egyenestől való távolsága:

$$d = \frac{|(\mathbf{p} - \mathbf{a}) \times \mathbf{v}|}{|\mathbf{v}|}.$$

3. Az $\mathcal{E}_a^{\mathbf{u}}$ és az $\mathcal{E}_b^{\mathbf{v}}$ egyenesek távolsága:

$$d = \begin{cases} \frac{|(\mathbf{a} - \mathbf{b}) \times \mathbf{v}|}{|\mathbf{v}|} & (\mathbf{u} \times \mathbf{v} = \mathbf{0} \in \mathbb{R}^3) \quad (\text{párhuzamos egyenesek}), \\ \frac{|[(\mathbf{a} - \mathbf{b}), \mathbf{u}, \mathbf{v}]|}{|\mathbf{u} \times \mathbf{v}|} & (\mathbf{u} \times \mathbf{v} \neq \mathbf{0} \in \mathbb{R}^3) \quad (\text{kitérő egyenesek}). \end{cases}$$

Síkok

1. Legyen $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$, $\mathbf{n} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$. Ekkor az \mathbf{a} pontra illeszkedő, \mathbf{n} normálvektorú sík az

$$\mathcal{S}_a^{\mathbf{n}} := \{r \in \mathbb{R}^3 \mid \langle r - \mathbf{a}, \mathbf{n} \rangle = 0\}$$

ponthalmaz.

Tetszőleges $r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$r \in \mathcal{S}_a^n \iff \boxed{xn_1 + yn_2 + zn_3 = a_1n_1 + a_2n_2 + a_3n_3}$$

(az \mathcal{S}_a^n -sík egyenlete), ill. az

$$\mathbf{n} = (n_1, n_2, n_3) =: (A, B, C) \quad \text{és} \quad a_1n_1 + a_2n_2 + a_3n_3 =: -D$$

jelöléssel

$$\boxed{Ax + By + Cz + D = 0}.$$

2. Ha

$$\mathbf{p}_1 := (x_1, y_1, z_1) \in \mathbb{R}^3, \quad \mathbf{p}_2 := (x_2, y_2, z_2) \in \mathbb{R}^3, \quad \mathbf{p}_3 := (x_3, y_3, z_3) \in \mathbb{R}^3$$

és a $P_1(\mathbf{p}_1)$, $P_2(\mathbf{p}_2)$, $P_3(\mathbf{p}_3)$ pontok nincsenek egy egyenesen, akkor a rájuk illeszkedő sík egyenlete:

$$\det \begin{pmatrix} x & y & z & 1 \\ x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \end{pmatrix} = 0.$$

Speciálisan $a \cdot b \cdot c \neq 0$ esetén az

$$\left(\frac{1}{a}, 0, 0\right), \quad \left(0, \frac{1}{b}, 0\right), \quad \left(0, 0, \frac{1}{c}\right)$$

koordinátájú pontokra illeszkedő sík egyenlete:

$$\boxed{ax + by + cz = 1}.$$

3. Ha $\mathbf{p} := (p_1, p_2, p_3) \in \mathbb{R}^3$, akkor a $P(\mathbf{p})$ pontnak az \mathcal{S}_a^n síktól való távolsága:

$$d = \frac{|\langle \mathbf{p} - \mathbf{a}, \mathbf{n} \rangle|}{|\mathbf{n}|} = \frac{|Ap_1 + Bp_2 + Cp_3 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

Kúpszeletek

1. Legyen $\epsilon, p \in \mathbb{R}$: $\epsilon \geq 0, p > 0$. Ekkor a

$$\mathcal{K} := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = (\epsilon x + p)^2\} \quad (2.3)$$

ponthalmazt **kúpszeletnek** nevezzük:

- $\epsilon < 1$ esetén **ellipszisnek** (az $\epsilon = 0$ speciális esetben **körnek**);
- $\epsilon > 1$ esetén **hiperbolának**;
- $\epsilon = 1$ esetén **parabolának**.

2. Az (r, φ) polárkoordináták⁴ bevezetésével

$$\mathcal{K} = \left\{ (r, \varphi) \in \mathbb{R}^2 : r = \frac{p}{\pm 1 - \epsilon \cos(\varphi)} \right\}.$$

3. • $\epsilon < 1$ esetén az $a := p/(1 - \epsilon^2)$, $c := \epsilon a$, $b := \sqrt{ap}$ jelölések⁵ bevezetésével és $\xi := x + c$, $\eta := y$ (2.3)-ba való helyettesítésével:

$$\mathcal{K} = \mathcal{E} := \left\{ (\xi, \eta) \in \mathbb{R}^2 : \frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} = 1 \right\};$$

• $\epsilon > 1$ esetén az $a := p/(\epsilon^2 - 1)$, $c := \epsilon a$, $b := \sqrt{ap}$ jelölések bevezetésével és $\xi := x - c$, $\eta := y$ (2.3)-ba való helyettesítésével:

$$\mathcal{K} = \mathcal{H} := \left\{ (\xi, \eta) \in \mathbb{R}^2 : \frac{\xi^2}{a^2} - \frac{\eta^2}{b^2} = 1 \right\};$$

• $\epsilon = 1$ esetén $\xi := x - \frac{p}{2}$, $\eta := y$ (2.3)-ba való helyettesítésével:

$$\mathcal{K} = \mathcal{P} := \{(\xi, \eta) \in \mathbb{R}^2 : \eta^2 = 2p\xi\}.$$

⁴ $x = r \cos(\varphi)$, $y = r \sin(\varphi)$ ($0 \leq r \in \mathbb{R}$, $\varphi \in [0, 2\pi)$).

⁵ p : paraméter, ϵ : numerikus excentricitás, c : lineáris excentricitás (a fókuszok féltávolsága),
 a : fél nagytengely, b : fél kistengely.

Tükrözés és forgatás

Ha $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$, $\mathbf{n} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$, akkor tetszőleges $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ vektornak az $\mathcal{S}_{\mathbf{a}}^{\mathbf{n}}$ síkra vonatkozó tükröképe:

$$T(\mathbf{r}) := \mathbf{r} - 2\langle \mathbf{r}, \mathbf{n} \rangle \mathbf{n}.$$

Az $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^2$ vektornak az origó körüli ϑ -szöggel történő elforgatottja:

$$F(\mathbf{r}) := \begin{bmatrix} \cos(\vartheta) & -\sin(\vartheta) \\ \sin(\vartheta) & \cos(\vartheta) \end{bmatrix} \mathbf{r} = (\cos(\vartheta))\mathbf{r} + (\sin(\vartheta))\mathbf{r}^{\perp},$$

ahol \mathbf{r}^{\perp} az \mathbf{r} vektor $\pi/2$ szöggel történő elforgatásával keletkezik⁶.

Az $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ vektornak a $\mathbf{t} \in \mathbb{R}^3: |\mathbf{t}| = 1$ irányvektorú tengely körüli ϑ -szöggel történő elforgatottja:

$$F(\mathbf{r}) := (\cos(\vartheta))\mathbf{r} + (1 - \cos(\vartheta))\langle \mathbf{r}, \mathbf{t} \rangle \mathbf{t} + \sin(\vartheta)\mathbf{t} \times \mathbf{r}, \quad (2.4)$$

ui. ha felbontjuk az \mathbf{r} vektort a tengelyre párhuzamos és egy arra merőleges komponensre:

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}_t + (\mathbf{r} - \mathbf{r}_t) \quad / \mathbf{r}_t = \langle \mathbf{r}, \mathbf{t} \rangle \mathbf{t} /,$$

akkor a forgatás során az \mathbf{r}_t vektor helyben marad, az $\mathbf{s} := \mathbf{r} - \mathbf{r}_t$ vektorból pedig

$$(\cos(\vartheta))\mathbf{s} + (\sin(\vartheta))\hat{\mathbf{s}}$$

lesz, ahol most $\hat{\mathbf{s}} := \mathbf{s}^{\perp} := \mathbf{t} \times \mathbf{s}$. Speciálisan, ha

1. $\mathbf{t} = \mathbf{i}$, akkor

$$F(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\vartheta) & -\sin(\vartheta) \\ 0 & \sin(\vartheta) & \cos(\vartheta) \end{bmatrix} \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

2. $\mathbf{t} = \mathbf{j}$, akkor

$$F(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} \cos(\vartheta) & 0 & \sin(\vartheta) \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin(\vartheta) & 0 & \cos(\vartheta) \end{bmatrix} \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

3. $\mathbf{t} = \mathbf{k}$, akkor

$$F(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} \cos(\vartheta) & -\sin(\vartheta) & 0 \\ \sin(\vartheta) & \cos(\vartheta) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

⁶ Ha $\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2$, akkor $\mathbf{r}^{\perp} := (-y, x)$.

Lineáris leképezések, mátrixok

Az alábbiakban legyenek X és Y lineáris terek (\mathbb{K} -ra vonatkozóan).

$\mathcal{L}(X, Y)$ jelöli az X -et az Y -ba képező **lineáris leképezések** halmazát:

$$\mathcal{L}(X, Y) := \{f : X \rightarrow Y : f(\alpha r + \beta s) = \alpha f(r) + \beta f(s) \ (\alpha, \beta \in \mathbb{K}, r, s \in X)\}.$$

Ha valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén $\{b_1, \dots, b_n\}$ vektorrendszer bázisa X -nek, akkor tetszőleges $x \in X$ esetén egyértelműen van olyan $\alpha_i \in \mathbb{K}$ ($i \in \{1, \dots, n\}$), hogy

$$x = \sum_{i=1}^n \alpha_i b_i \quad \text{és így} \quad f(x) = f\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i b_i\right) = \sum_{i=1}^n \alpha_i f(b_i),$$

ami azt jelenti, hogy ha X véges dimenziós, akkor f helyettesítési értékét elegendő valamely bázison ismerni.

A duális tér. Adott X lineáris tér esetén az

$$X' := \{f : X \rightarrow \mathbb{K} \mid f \text{ lineáris}\} = \mathcal{L}(X, \mathbb{K})$$

vektorteret X **(algebrai) duálisának**, az X' duális tér elemeit pedig **lineáris funkcionálok**nak nevezzük. Sok esetben – különösen fizikai alkalmazásokban – szokás X' -t **lineáris formák** vagy **kovektorok** tereként emlegetni, X elemeire a „ket-vektor”, X' elemeire pedig a „bra-vektor” elnevezést használni, és tetszőleges $f \in X'$ és $x \in X$ esetén az $f(x)$ helyettesítési értéket az $\langle f, x \rangle$, ill. $\langle f | x \rangle$ („bracket”) jelsorozattal jelölni. Könnyen belátható, hogy X' lineáris tér, és ha valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén b_1, \dots, b_n bázis X -ben, akkor a b^1, \dots, b^n ,

$$b^j(b_i) := \delta_{ij} := \begin{cases} 1 & (i = j), \\ 0 & (i \neq j) \end{cases} \quad (i \in \{1, \dots, n\})$$

definícióval értelmezett leképezések bázist alkotnak X' -ben (**duális bázis**). Ez azt jelenti, hogy bármely $f \in X'$ esetén van olyan $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{K}$ szám n -es, hogy

$$f = \sum_{i=1}^n a_i b^i.$$

Ennek következtében X és X' dimenziója megegyezik. Belátható, hogy a

$$\psi : X \rightarrow (X')', \quad (\psi(x))(f) := f(x)$$

leképezés bijekció. Így ha $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ bázis X' -ben, akkor van olyan b_1, \dots, b_n bázis X -ben, hogy bármely $i, j \in \{1, \dots, n\}$ esetén $\varphi_i(b_j) = \delta_{ij}$ teljesül. Ha ui. w_1, \dots, w_n jelöli a $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ bázis duálisát $(X)'$ -ben, akkor könnyen belátható, hogy a

$$b_i := \psi^{-1}(w_i) \quad (i \in \{1, \dots, n\})$$

módon definiált vektorrendszer bázis X -ben.

Azt mondjuk, hogy az X vektortér Y altere az Y_1, \dots, Y_k **alterek direkt összege**:

$$Y =: Y_1 \oplus \dots \oplus Y_k =: \bigoplus_{i=1}^k Y_i,$$

ha Y minden y eleme egyértelműen áll elő $y = \sum_{i=1}^k y_i$ alakban, ahol $y_i \in Y_i$ ($i \in \{1, \dots, k\}$).

Ha X véges dimenziós és X az Y_1, \dots, Y_k altereinek direkt összege: $X = \bigoplus_{i=1}^k Y_i$, akkor

$$\dim(X) = \sum_{i=1}^k \dim(Y_i).$$

A továbbiakban legyen $(X, \|\cdot\|_X)$ és $(Y, \|\cdot\|_Y)$ normált tér.

Ha $A \in \mathcal{L}(X, Y)$, akkor az alábbi állítások egyenértékűek:

$$A \in \mathfrak{C} \quad \iff \quad A \in \mathfrak{C}[0] \quad \iff \quad \exists 0 < K \in \mathbb{R} : \|A(r)\|_Y \leq K\|r\|_X \quad (r \in X).$$

Az $A : X \rightarrow Y$ lineáris leképezés tehát pontosan akkor folytonos, ha az előbbi értelemben korlátos. Ha valamely $m, n \in \mathbb{N}$ esetén $X := \mathbb{K}^n$, $Y := \mathbb{K}^m$, akkor $A \in \mathcal{L}(X, Y)$ pontosan abban az esetben teljesül, ha van olyan $M \in \mathbb{K}^{m \times n}$ mátrix⁷, hogy

$$A(r) = Mr \quad (r \in X).$$

⁷Ezt a mátrixot a következőképpen kaphatjuk meg: ha valamely $d \in \mathbb{N}$ esetén $i \in \{1, \dots, d\}$ és

$$P_i(r) := x_i \quad (r = (x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{K}^d),$$

(i -edik **projekció** (vetítés)) és $A \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$, akkor

$$M := [M_{ij}], \quad M_{ij} := P_i(A(e_j)) \quad (i \in \{1, \dots, m\}, j \in \{1, \dots, n\}).$$

Ebben az esetben A korlátos is.

Ha $n \in \mathbb{N}$ esetén $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{K}^n$ jelöli az $M \in \mathbb{K}^{n \times n}$ mátrix oszlopvektorait, akkor pontosan egy olyan

$$\delta : \mathbb{K}^n \times \dots \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$$

leképezés van, amelyre

- δ **n -lineáris**, azaz tetszőleges $i \in \{1, \dots, n\}$ és tetszőleges $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}_{i+1}, \dots, \mathbf{a}_n$ (\mathbb{K}^n -beli) vektorok esetén a

$$\delta : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}, \quad \mathbf{u} \mapsto \delta(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{u}, \mathbf{a}_{i+1}, \dots, \mathbf{a}_n)$$

leképezés lineáris, azaz bármely $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$, ill. $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{K}^n$ esetén

$$\delta(\mathbf{a}_1, \dots, \alpha \mathbf{x}_i + \beta \mathbf{y}_i, \dots, \mathbf{a}_n) = \alpha \delta(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{x}_i, \dots, \mathbf{a}_n) + \beta \delta(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{y}_i, \dots, \mathbf{a}_n);$$

- δ **szimmetrikus** vagy **alternáló**, azaz bármely $i, j \in \{1, \dots, n\}$: $i < j$ és $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{K}^n$ esetén

$$\delta(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = -\delta(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n), \quad \text{vagy} \quad \delta(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = \delta(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n)$$

ahol

$$\mathbf{b}_l := \begin{cases} \mathbf{a}_l & (l \notin \{i, j\}), \\ \mathbf{a}_i & (l = j), \\ \mathbf{a}_j & (l = i); \end{cases}$$

- $\delta(\mathbb{E}_n) = 1$, ahol \mathbb{E}_n jelöli az $(n \times n)$ -es **egységmátrixot**:

$$\mathbb{E}_n := [\delta_{ij}]_{i,j=1}^{n,n}, \quad \delta_{ij} := \begin{cases} 1 & (i = j), \\ 0 & (i \neq j). \end{cases}$$

Ha a fenti δ leképezés

- szimmetrikus, úgy a

$$\delta(M) =: \text{perm}(M)$$

szám az M mátrix **permanense**;

- alternáló, úgy a

$$\delta(M) =: \det(M)$$

szám az M mátrix **determinánsa**.

Adott $p \in \mathbb{N}$ esetén \mathfrak{S}_p -vel jelöljük az $\{1, \dots, p\}$ halmaz **permutációinak** halmazát:

$$\mathfrak{S}_p := \{\pi : \{1, \dots, p\} \rightarrow \{1, \dots, p\}, \pi \text{ bijektív}\}$$

(p -edrendű **szimmetrikus csoport**). π -re használatos a következő jelölés is:

$$\pi =: \begin{bmatrix} 1 & \cdots & p \\ \pi(1) & \cdots & \pi(p) \end{bmatrix} =: [\pi(1) \dots \pi(p)].$$

A $\pi \in \mathfrak{S}_p$ permutáció **paritásának** nevezzük a

$$\text{sgn}(\pi) := \prod_{1 \leq k < l \leq p} \frac{\pi(k) - \pi(l)}{k - l} = \det [e_{\pi(1)}, \dots, e_{\pi(p)}] \in \{-1, 1\}$$

számot. Tetszőleges $\pi, \sigma \in \mathfrak{S}_p$ esetén

$$\text{sgn}(\pi \circ \sigma) = \text{sgn}(\pi) \cdot \text{sgn}(\sigma).$$

A $\tau \in \mathfrak{S}_p$ permutációt **transzpozíciónak** nevezzük, ha

- $\exists k, l \in \{1, \dots, p\}, k \neq l$:

$$\tau(k) = l, \tau(l) = k,$$

- $\forall s \in \{1, \dots, p\} \setminus \{k, l\}$:

$$\tau(s) = s.$$

Ezt a permutációt pedig így jelöljük:

$$\tau =: (kl) := \begin{bmatrix} k & l \\ l & k \end{bmatrix}.$$

Világos, hogy minden $\tau \in \mathfrak{S}_p$ transzpozíció paritására $\text{sgn}(\tau) = -1$. Az $\text{id} \in \mathfrak{S}_1$ kivételével minden permutáció felírható transzpozíciók kompozíciójaként, így

$$\sigma := \tau_1 \cdot \dots \cdot \tau_v := \tau_1 \circ \dots \circ \tau_v \implies \text{sgn}(\sigma) = (-1)^v.$$

Minden τ transzpozíció felírható páratlan sok

$$\tau_i := (ii + 1) = \begin{bmatrix} i & i + 1 \\ i + 1 & i \end{bmatrix} \quad (i \in \{1, \dots, p - 1\})$$

típusú transzpozíció (szomszédcsere) kompozíciójaként.⁸

Ha $M = [M_{ij}]_{i,j=1}^{n,n} \in \mathbb{K}^{n \times n}$, akkor M permanensére, ill. determinánsára

$$\boxed{\text{perm}(M) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \prod_{k=1}^n M_{k\sigma(k)}}, \quad \text{ill.} \quad \boxed{\det(M) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \text{sgn}(\sigma) \prod_{k=1}^n M_{k\sigma(k)}}.$$

A fenti δ függvény igen fontos tulajdonsága a következő: ha $\alpha \in \mathbb{K}$ és $M \in \mathbb{K}^{n \times n}$, akkor

- $\det(\alpha M) = \alpha^n \det(M)$;
- $\det(MN) = \det(M) \cdot \det(N)$;
- $\text{perm}(M^T) = \text{perm}(M)$, ill. $\det(M^T) = \det(M)$.

Így pl. ha M antiszimmetrikus, akkor $\det(M) = 0$, hiszen

$$\det(M) = \det(M^T) = \det(-M) = (-1)^n \det(M).$$

Legyen $n \in \mathbb{N}$, $N := \{1, \dots, n\}$, $k \in \mathbb{N}$, továbbá

$$N_*^k := \begin{cases} N_*^1 := N & (k = 1), \\ \{i \in N^k : i_1 < \dots < i_k\} & (k > 1). \end{cases}$$

Ha az $M, N \in \mathbb{R}^{n \times k}$ mátrixok esetén M_i , ill. N_i jelöli azt az $\mathbb{R}^{k \times k}$ -beli mátrixot, amelyet úgy kapunk M -ből, ill. N -ből, hogy töröljük mindazon sorait, amelyek száma nincsen i komponensei között, azaz pl. az M_i mátrix l -edik sora az M mátrix i_l -edik sorával egyezik meg. Ekkor fennáll a

$$\det(M^T N) = \sum_{i \in N_*^k} (\det M_i) (\det N_i)$$

⁸ Ha egy p elemű rendszerben ($p \geq 2$), az i -edik pozícióban lévő elemet szomszédcsereikkel valamely a j -edik pozícióban lévő elemmel akarunk kicserélni, akkor páratlan sok számú cserére van szükségünk, ui. az i -edik pozícióban lévő elem j -edik pozícióba mozgatásához $|i - j| =: l$ darab cserére van szükség, majd ezután ahhoz, hogy az eredetileg j -edik pozícióban lévő elemet az i -edik pozícióba vigyük $l - 1$ darab csere szükséges. Összesen tehát $l + l - 1 = 2l - 1$ darab szomszédcsere történt.

egyelőség (**Cauchy-Binet-formula**).

Jelölje $L(X, Y)$ az $\mathcal{L}(X, Y)$ -beli folytonos leképezések halmazát:

$$L(X, Y) := \{f \in \mathcal{L}(X, Y) : f \in \mathfrak{C}\}.$$

$L(X, Y)$ a szokásos műveletekkel nyilván vektorteret alkot. Ha $A \in L(X, Y)$ és

$$\|A\| := \sup\{\|A(r)\|_Y \in \mathbb{R} : r \in X, \|r\|_X = 1\},$$

akkor $\|A\| < +\infty$, sőt az $\|\cdot\| : L(X, Y) \rightarrow \mathbb{R}$ függvény kielégíti a norma szokásos követelményeit, így $(L(X, Y), \|\cdot\|)$ maga is normált tér. Igaz továbbá, hogy bármely $A \in L(X, Y)$ esetén

$$\|A(r)\|_Y \leq \|A\| \cdot \|r\|_X \quad (r \in X).$$

Azt mondjuk, hogy az $(X, \|\cdot\|_X)$ és $(Y, \|\cdot\|_Y)$ normált terek **izomorfak** ($X \sim Y$), ha van olyan $A \in \mathcal{L}(X, Y)$, hogy A bijekció.⁹ Az $A : X \rightarrow Y$ leképezés pontosan akkor izometria, ha A szürjektív és **normatartó**, azaz $\mathcal{R}_A = Y$ és

$$\|A(r)\|_Y = \|r\|_X \quad (r \in X).$$

Világos, hogy ha $A : X \rightarrow Y$ izometria, akkor egyben injektív is. Azt mondjuk, hogy az $(X, \|\cdot\|_X)$ és $(Y, \|\cdot\|_Y)$ normált terek **izometrikusan izomorfak** ($X \cong Y$), ha van olyan $A \in \mathcal{L}(X, Y)$ bijekció, amely normatartó. Világos, hogy az ilyen leképezésre $A \in L(X, Y)$, és $X \neq \{0\}$ esetén $\|A\| = 1$.

Ha valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén $(X_i, \|\cdot\|_{X_i})$ ($i \in \{1, \dots, n\}$) normált terek (\mathbb{K} -ra vonatkozóan), akkor az

$$X := X_1 \times \dots \times X_n$$

Descartes-szorzat a szokásos műveletekkel maga is vektortér. Ha az

$$r := (x_1, \dots, x_n) \in X$$

vektor normáját az

$$\|r\|_X := \max\{\|x_1\|_{X_1}, \dots, \|x_n\|_{X_n}\}$$

egyenlőséggel értelmezzük, akkor $\|\cdot\|_X$ norma X -en, azaz $(X, \|\cdot\|_X)$ normált tér. Ha $(Y, \|\cdot\|_Y)$ normált tér, akkor valamely $A : X \rightarrow Y$ leképezést **n -lineárisnak** ($n = 2$ esetén **bilineárisnak**, $n = 3$ esetén **trilineárisnak**) nevezünk, ha bármely $i \in \{1, \dots, n\}$ és bármely $x_j \in X_j$ ($j \in \{1, \dots, n\} : j \neq i$) esetén az

$$X_i \ni \xi \mapsto A(x_1, \dots, x_{i-1}, \xi, x_{i+1}, \dots, x_n)$$

⁹ Ilyenkor azt mondjuk, hogy A az X és Y terek közötti **izomorfizmus**.

leképezés lineáris. $\mathcal{L}_n(X, Y)$ jelöli az X -et az Y -ba képező n -lineáris leképezések halmazát. Ha $A \in \mathcal{L}_n(X, Y)$, akkor az alábbi állítások egyenértékűek:

- $A \in \mathfrak{C}$;
- $A \in \mathfrak{C}[\mathbf{0}_1, \dots, \mathbf{0}_n]$;
- $\exists 0 < K \in \mathbb{R} : \|A(\mathbf{r})\|_Y \leq K \|x_1\|_{X_1} \cdot \dots \cdot \|x_n\|_{X_n} \quad (\mathbf{r} = (x_1, \dots, x_n) \in X)$.

Jelölje $L_n(X, Y)$ az $\mathcal{L}_n(X, Y)$ -beli folytonos leképezések halmazát:

$$L_n(X, Y) := \{f \in \mathcal{L}_n(X, Y) : f \in \mathfrak{C}\}.$$

$L_n(X, Y)$ a szokásos műveletekkel nyilván vektorteret alkot. Ha $A \in L_n(X, Y)$ és

$$\|A\|_n := \sup\{\|A(\mathbf{r})\|_Y \in \mathbb{R} : \mathbf{r} \in X, \|\mathbf{r}\|_X = 1\},$$

akkor $\|A\|_n < +\infty$, sőt az $\|\cdot\|_n : L_n(X, Y) \rightarrow \mathbb{R}$ függvény kielégíti a norma szokásos követelményeit, így $(L_n(X, Y), \|\cdot\|_n)$ maga is normált tér. Igaz továbbá, hogy bármely $A \in L_n(X, Y)$ esetén

$$\|A(\mathbf{r})\|_Y \leq \|A\|_n \cdot \|x_1\|_{X_1} \cdot \dots \cdot \|x_n\|_{X_n} \quad (\mathbf{r} = (x_1, \dots, x_n) \in X).$$

Az $L(X_1, L(X_2, \dots, L(X_n, Y) \dots))$ és az $L_n(X, Y)$ terek izometrikusan izomorfak:

$$L(X_1, L(X_2, \dots, L(X_n, Y) \dots)) \cong L_n(X, Y),$$

ui. tetszőleges $A \in L(X_1, L(X_2, \dots, L(X_n, Y) \dots))$ esetén az

$$\tilde{A}(\mathbf{r}) := (\dots ((A(x_1))(x_2) \dots)(x_n) \quad (\mathbf{r} = (x_1, \dots, x_n) \in X)$$

lineáris leképezésre $\tilde{A} \in L_n(X, Y)$ és

$$\varphi : L(X_1, L(X_2, \dots, L(X_n, Y) \dots)) \rightarrow L_n(X, Y), \quad \varphi(A) := \tilde{A}$$

izometrikus izomorfia.

Deriváltak

Az alábbiakban legyenek $(X, \|\cdot\|_X)$ és $(Y, \|\cdot\|_Y)$ normált terek.

Valamely $f \in X \rightarrow Y$ függvény **differenciálható** az $\mathbf{a} \in X$ pontban ($f \in \mathfrak{D}[\mathbf{a}]$), ha $\mathbf{a} \in \text{int}(\mathfrak{D}_f)$ és van olyan $f'(\mathbf{a}) \in L(X, Y)$ (folytonos lineáris leképezés) és $\eta \in X \rightarrow Y$ függvény, hogy

$$f(\mathbf{a} + \mathbf{h}) - f(\mathbf{a}) = f'(\mathbf{a})(\mathbf{h}) + \eta(\mathbf{h})\|\mathbf{h}\|_X \quad (\mathbf{h} \in X, \mathbf{a} + \mathbf{h} \in \mathfrak{D}_f) \quad \text{és} \quad \lim_{\mathbf{0} \in X} \eta = \mathbf{0} \in Y.$$

Ha valamely $\emptyset \neq H \subset \text{int}(\mathfrak{D}_f)$ esetén $f \in \mathfrak{D}[\mathbf{a}]$ ($\mathbf{a} \in H$), akkor azt mondjuk, hogy f differenciálható a H halmazon ($f \in \mathfrak{D}(H)$), és ekkor az

$$f' : H \rightarrow L(X, Y), \quad x \mapsto f'(x)$$

függvényt az f **deriváltfüggvényének** nevezzük.

Lagrange-egyenlőtlenség. Ha $f \in X \rightarrow Y$ differenciálható az

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] := \{\mathbf{a} + t(\mathbf{b} - \mathbf{a}) \in X : t \in [0, 1]\} \subset X$$

szakaszon, akkor

$$\|f(\mathbf{b}) - f(\mathbf{a})\|_Y \leq \sup\{\|f'(x)\| \in \mathbb{R} : x \in [\mathbf{a}, \mathbf{b}]\} \cdot \|\mathbf{b} - \mathbf{a}\|_X$$

Az $f \in X \rightarrow Y$ függvény **kétszer differenciálható** az $\mathbf{a} \in X$ pontban ($f \in \mathfrak{D}^2[\mathbf{a}]$), ha $\mathbf{a} \in \text{int}(\mathfrak{D}_{f'})$ és az $f' \in X \rightarrow L(X, Y)$ (derivált)függvény differenciálható \mathbf{a} -ban. f' ezen pontbeli

$$f''(\mathbf{a}) := (f')'(\mathbf{a}) \in L(X, L(X, Y))$$

deriváltja az f függvény \mathbf{a} pontbeli **második deriváltja**. Ha valamely $\emptyset \neq H \subset X$ esetén $f \in \mathfrak{D}^2(H)$, azaz $f \in \mathfrak{D}^2[\mathbf{a}]$ ($\mathbf{a} \in H$), akkor az

$$f'' : H \rightarrow L(X, L(X, Y)), \quad x \mapsto f''(x)$$

függvény az f **második deriváltfüggvénye**. Ha tehát $f \in X \rightarrow Y$ kétszer differenciálható függvény ($H = \mathfrak{D}_f$), akkor f második deriváltja az $f'' \in X \rightarrow L(X, L(X, Y))$ leképezés, azaz

$$f''(x) \in L(X, L(X, Y)) \quad (x \in \mathfrak{D}_f).$$

Mivel az $L(X, L(X, Y))$ és az $L_2(X, Y)$ terek izometrikusan izomorfak, ezért ha $f \in X \rightarrow Y$ kétszer differenciálható függvény, akkor az $f''(\mathbf{a}) \in L(X, L(X, Y))$ leképezés azonosítható azzal az (ugyanúgy jelölt) $f''(\mathbf{a}) \in L_2(X, Y)$ folytonos bilineáris leképezéssel, amelyre

$$f''(\mathbf{a})(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (f''(\mathbf{a})(\mathbf{u}))(\mathbf{v}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in X^2).$$

Indukcióval értelmezhető az $f \in X \rightarrow Y$ függvény valamely $\mathbf{a} \in X$ pontban vett harmadik, negyedik stb. n -edik deriváltja, és ugyanígy a harmadik, negyedik, stb., n -edik deriváltfüggvénye is. Ha $f^{(n)}(\mathbf{a})$ jelöli az f deriváltját valamely $\mathbf{a} \in X$ pontban, akkor

$$f^{(n)}(\mathbf{a}) \in L(\overset{1}{X}, L(\overset{2}{X}, \dots, L(\overset{n}{X}, Y) \dots)$$

Mivel az $L(X, L(X, \dots, L(X, Y) \dots))$ és az $L_n(X, Y)$ terek izometrikusan izomorfak, ezért az $f^{(n)}(\mathbf{a}) \in L(X, L(X, \dots, L(X, Y) \dots))$ leképezés azonosítható azzal az (ugyanúgy jelölt) $f^{(n)}(\mathbf{a}) \in L_n(X, Y)$ folytonos n -lineáris leképezéssel, amelyre

$$f^{(n)}(\mathbf{a})(\mathbf{r}) := (\dots ((f^{(n)}(\mathbf{a})(x_1))(x_2) \dots)(x_n) \quad (\mathbf{r} = (x_1, \dots, x_n) \in X^n).$$

Young-tétel. Ha az $f \in X \rightarrow Y$ függvény valamely $\mathbf{a} \in X$ pontban n -szer differenciálható, akkor az $f^{(n)}(\mathbf{a}) \in L_n(X, Y)$ folytonos n -lineáris leképezés szimmetrikus, azaz tetszőleges $\sigma \in \mathfrak{S}_n$ permutáció esetén

$$f^{(n)}(\mathbf{a})(\mathbf{r}) = f^{(n)}(\mathbf{a})(x_{\sigma_1}, \dots, x_{\sigma_n}) \quad (\mathbf{r} = (x_1, \dots, x_n) \in X^n),$$

speciálisan $n = 2$ esetén

$$f''(\mathbf{a})(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = f''(\mathbf{a})(\mathbf{v}, \mathbf{u}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in X^2).$$

Ha X és Y **véges dimenziós**, pl. $X = \mathbb{R}^n$, $Y = \mathbb{R}^m$, akkor $L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$ és $\mathbb{R}^{m \times n}$ izometrikusan izomorf¹⁰:

$$L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m) \cong \mathbb{R}^{m \times n}.$$

Ezt felhasználva tehát, ha

$$f = (f_1, \dots, f_m) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m \quad \text{és} \quad f \in \mathfrak{D}[\mathbf{a}],$$

¹⁰ Ha M jelöli azt a mátrixot, amelyre $A(\mathbf{r}) = M\mathbf{r}$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^n$), akkor a

$$\varphi : L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m) \rightarrow \mathbb{R}^{m \times n}, \quad \varphi(A) := M$$

leképezés izometrikus izomorfizmus $L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$ és $\mathbb{R}^{m \times n}$ között.

akkor

$$f'(\mathbf{a}) = [\partial_j f_i(\mathbf{a})]_{i,j=1}^{m,n} \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

(**Jacobi-mátrix**), ill. $f \in \mathcal{D}^2$ esetén

$$\Delta(f) := (\Delta(f_1), \dots, \Delta(f_m)) \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m,$$

ahol

$$\Delta(f_i) := \sum_{l=1}^n \partial_{ll} f_i \quad (i \in \{1, \dots, m\}).$$

Speciálisan

1. $m = n$ esetén

$$\operatorname{div}(f) := \operatorname{Sp}(f') = \sum_{j=1}^n \partial_j f_j, \quad (f \text{ divergenciája}),$$

ill. ha

- $m = n = 3$, akkor $f' = \begin{bmatrix} \partial_1 f_1 & \partial_2 f_1 & \partial_3 f_1 \\ \partial_1 f_2 & \partial_2 f_2 & \partial_3 f_2 \\ \partial_1 f_3 & \partial_2 f_3 & \partial_3 f_3 \end{bmatrix}$,

$$\operatorname{rot}(f) := (\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2, \partial_3 f_1 - \partial_1 f_3, \partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) \quad (f \text{ rotációja}),$$

- $m = n = 2$, akkor

$$\operatorname{rot}(f) := \operatorname{rot}(\hat{f}), \quad \text{ahol} \quad \hat{f} := (f_1, f_2, 0),$$

azaz

$$\operatorname{rot} f(x, y, z) = (0, 0, \partial_1 f_2(x, y) - \partial_2 f_1(x, y)) \quad ((x, y) \in \mathcal{D}_f, z \in \mathbb{R}).$$

2. $m = 1$ esetén – felhasználva, hogy $\mathbb{R}^{1 \times n} \cong \mathbb{R}^n$ – látható, hogy ha $f \in \mathcal{D}$, akkor

$$f' = \operatorname{grad}(f) := (\partial_1 f, \dots, \partial_n f) \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n,$$

ill. $f \in \mathcal{D}^2[\mathbf{a}]$ esetén

$$f''(\mathbf{a}) = \begin{bmatrix} \partial_{11} f(\mathbf{a}) & \dots & \partial_{1n} f(\mathbf{a}) \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_{n1} f(\mathbf{a}) & \dots & \partial_{nn} f(\mathbf{a}) \end{bmatrix} := \begin{bmatrix} \partial_1 \partial_1 f(\mathbf{a}) & \dots & \partial_1 \partial_n f(\mathbf{a}) \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_n \partial_1 f(\mathbf{a}) & \dots & \partial_n \partial_n f(\mathbf{a}) \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n},$$

ami a Young-tétel következményeként szimmetrikus.

3. $n = 1$ esetén – felhasználva, hogy $\mathbb{R}^{m \times 1} \cong \mathbb{R}^m$ – látható, hogy ha $f \in \mathcal{D}$, akkor

$$f' = (f'_1, \dots, f'_m) \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m.$$

4. **Determináns deriválása.** Legyen $I \subset \mathbb{R}$ intervallum,

$$A : I \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}, \quad A(t) = [a_{ij}(t)]_{i,j=1}^n \quad (t \in I).$$

Ha $A \in \mathcal{D}$, akkor

$$A'(t) = [a'_{ij}(t)]_{i,j=1}^n \quad (t \in I),$$

továbbá, ha minden $t \in I$ esetén

$$A(t) = [a_1(t), \dots, a_n(t)], \quad \text{ill.} \quad D(t) := \det(A(t)),$$

akkor

$$D'(t) = \sum_{j=1}^n \det [a_1(t), \dots, a_{j-1}(t), a'_j(t), a_{j+1}(t), \dots, a_n(t)].$$

Ui.

$$D(t) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \text{sgn}(\sigma) \prod_{k=1}^n a_{k\sigma(k)}(t) \quad (t \in I) \quad + \quad \text{Leibniz-szabály.}$$

Például

1. Ha $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$, akkor az

$$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad f(r) := Mr,$$

függvényre $f \in \mathcal{D}$ és

$$f'(r) = M \quad (r \in \mathbb{R}^n),$$

ui.

$$f(a+h) - f(a) = M(a+h) - Ma = Mh + 0 \quad (a, h \in \mathbb{R}^n).$$

2. Ha $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz, $\phi \in \mathcal{D}(\Omega, \mathbb{R})$, $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$, akkor az

$$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad f(r) := \phi(r)Mr,$$

függvényre $f \in \mathfrak{D}$ és

$$f'(r) = (Mr) \circ \text{grad}(\phi)(r) + \phi(r)M \quad (r \in \Omega).$$

Ui. ha $a \in \Omega$, $h \in \mathbb{R}^n$: $a + h \in \Omega$, akkor

$$\begin{aligned} f(a+h) - f(a) &= \phi(a+h)M(a+h) - \phi(a)Ma = \\ &= [\phi(a) + \langle \phi'(a), h \rangle + \eta_\phi(h)] [Ma + Mh] - \\ &\quad - \phi(a)Ma = \\ &= \phi(a)Mh + \langle \phi'(a), h \rangle Ma + \\ &\quad + \langle \phi'(a), h \rangle Mh + \eta_\phi(h)Ma + \eta_\phi(h)Mh \\ &= \{\phi(a)M + Ma \circ \phi'(a)\} h + \langle \phi'(a), h \rangle Mh + \\ &\quad + \eta_\phi(h)Ma + \eta_\phi(h)Mh, \end{aligned}$$

ahol $\lim_{h \rightarrow 0} \eta_\phi(h) = 0$. Így

$$\lim_{h \rightarrow 0} (\eta_\phi(h)Ma + \eta_\phi(h)Mh) = 0,$$

ill.

$$\|\langle \phi'(a), h \rangle Mh\| = |\langle \phi'(a), h \rangle| \cdot \|Mh\| \leq \|\phi'(a)\| \cdot \|h\| \cdot \|M\| \cdot \|h\|$$

miatt¹¹

$$\lim_{h \rightarrow 0} (\langle \phi'(a), h \rangle Mh) = 0.$$

3. Ha

$$f(r) := \frac{r}{|r|^2} \quad (0 \neq r \in \mathbb{R}^3),$$

akkor

$$\text{div } f(r) = \frac{|r|^2 - 2x^2}{|r|^4} + \frac{|r|^2 - 2y^2}{|r|^4} + \frac{|r|^2 - 2z^2}{|r|^4} = \frac{1}{|r|^2} \quad (0 \neq r \in \mathbb{R}^3). \quad \blacksquare$$

¹¹ $\|M\| := \left(\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |M_{ij}|^2 \right)^{1/2} = (\text{Sp}(M^T M))^{1/2} = (\text{Sp}(MM^T))^{1/2}.$

Az **alkalmazások**ban gyakran találkozunk az alábbi jelölésekkel, ill. elnevezésekkel:

1. $n = 3, m = 1$, azaz $f \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ esetén f -et szokás **skalármezőnek** (**skaláreloszlásnak**) nevezni, pl.

- $U(\mathbf{r}) := -\gamma \frac{M}{|\mathbf{r}|}$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$), ahol $\gamma, M > 0$,¹²
- $U(\mathbf{r}) := \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{|\mathbf{r}|}$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$), ahol $Q, \epsilon_0 > 0$,¹³
- $U(\mathbf{r}) := \frac{1}{2} m \omega^2 |\mathbf{r}|^2$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$), ahol $m, \omega > 0$,¹⁴
- $U(\mathbf{r}) := -\frac{e}{4\pi\epsilon_0} \frac{\langle \mathbf{d}, \mathbf{r} \rangle}{|\mathbf{r}|^3}$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$), ahol $e > 0$.¹⁵

2. $n = m = d \in \{2, 3\}$, azaz $f \in \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ esetén f -et szokás **vektormezőnek** (**vektoreloszlásnak**) nevezni. A fizikai (mechanikai, elektromos, áramlástan stb.) erők (a tér minden pontjához egy \mathbb{R}^d -beli vektort – a szóbanforgó pontbeli erőt – rendelve ilyen típusú függvényekkel írhatók le.

Például:

- **merev test forgómozgása:** ha a rögzített $\mathbf{t} \in \mathbb{R}^3: |\mathbf{t}| = 1$ irányvektorú tengely körül (egyenletesen) forgó merev test egy pontjának térbeli helyzetét a $\tau = 0$ időpillanatban az \mathbf{r}_0 helyvektorral adjuk meg, akkor $\tau > 0$ idő elteltével a pont helyzete (vö. (2.4)):

$$\mathbf{r}(\tau) = (\cos(\omega\tau))\mathbf{r}_0 + (1 - \cos(\omega\tau))\langle \mathbf{r}_0, \mathbf{t} \rangle \mathbf{t} + \sin(\omega\tau)\mathbf{t} \times \mathbf{r}_0,$$

ahol $\omega > 0$ a forgás (állandó) **szögsebessége**. Így – mivel $\mathbf{r} : [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}^3$ deriválható függvény – a pont sebességére:

$$\begin{aligned} \mathbf{v}(\tau) = \dot{\mathbf{r}}(\tau) &= \omega \{-\sin(\omega\tau)\mathbf{r}_0 + \sin(\omega\tau)\langle \mathbf{r}_0, \mathbf{t} \rangle \mathbf{t} + \cos(\omega\tau)\mathbf{t} \times \mathbf{r}_0\} = \\ &= \omega\{\mathbf{t} \times \mathbf{r}(\tau)\} \quad (\tau \geq 0) \end{aligned}$$

¹² U -t szokás **Newton-potenciálnak** (az origóban lévő, M tömegű **anyagi pont** gravitációs tere potenciáljának) nevezni.

¹³ U -t szokás **Coulomb-potenciálnak** nevezni: az origóban nyugvó **ponttöltés** potenciálja, ahol Q a töltés nagysága, $\epsilon_0 := \frac{1}{4\pi \cdot 9 \cdot 10^9} \frac{\text{As}}{\text{Vm}}$ pedig a vákuum (abszolút) **dielektromos állandója**.

¹⁴ U -t szokás a **harmonikus oszcillátor** ($m > 0$ tömegű, $\omega > 0$ frekvenciával rezgő **részecske**) potenciáljának nevezni.

¹⁵ U -t szokás az e és a $-e$, $|\mathbf{d}|$ távolságban lévő töltések (**elektromos dipólus**) potenciáljának nevezni.

(vö. kifejtési tétel). A

$$\mathbf{w} := \boldsymbol{\omega} \mathbf{t}$$

vektort a fizikában „szögsebességvektornak” („forgásvektornak”) nevezik. Így a forgómozgás sebességét leíró vektormező:

$$\mathbf{v}(\mathbf{r}) := \mathbf{w} \times \mathbf{r} = \boldsymbol{\omega}(\mathbf{t} \times \mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3). \quad (2.5)$$

Tudjuk, hogy $\mathbf{v}(\mathbf{r}) = \mathbf{M}\mathbf{r}$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$), ahol

$$\mathbf{M} := \boldsymbol{\omega} \begin{bmatrix} 0 & -t_3 & t_2 \\ t_3 & 0 & -t_1 \\ -t_2 & t_1 & 0 \end{bmatrix},$$

(vö. (2.2)), így

$$\mathbf{v}'(\mathbf{r}) = \mathbf{M}, \quad \operatorname{div}(\mathbf{v})(\mathbf{r}) = 0 \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

Megjegyezzük, hogy innen származik a 'rotáció' elnevezés, ui. a fentiek miatt valamely forgás sebességét

$$\mathbb{R}^3 \ni \mathbf{s} \mapsto \mathbf{T}\mathbf{s} = \mathbf{w} \times \mathbf{s}$$

alakú vektormező írja le, ahol \mathbf{T} antiszimmetrikus mátrix, és ha $\mathbf{f} \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ deriválható vektormező, akkor minden $\mathbf{a} \in \operatorname{int}(\mathcal{D}_f)$ esetén

$$\operatorname{rot}(\mathbf{f})(\mathbf{a}) \times \mathbf{r} = (\mathbf{f}'(\mathbf{a}) - \mathbf{f}'(\mathbf{a})^\top)\mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3). \quad (2.6)$$

Hiszen a

$$\mathbf{T} := \mathbf{f}'(\mathbf{a}) - \mathbf{f}'(\mathbf{a})^\top$$

mátrix antiszimmetrikus, így van olyan $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^3$ vektor (vö. (2.1)), hogy

$$\mathbf{T}\mathbf{r} = \mathbf{w} \times \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3) : \quad \mathbf{w} = (-T_{23}, T_{13}, -T_{12}).$$

Ezért ha $\mathbf{M} := \mathbf{f}'(\mathbf{a})$, akkor

$$\mathbf{w} = (M_{32} - M_{23}, M_{13} - M_{31}, M_{21} - M_{12}) = \operatorname{rot}(\mathbf{f})(\mathbf{a}). \quad \blacksquare$$

- **centrális erőteret** ír le az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := \phi(\mathbf{r})\mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\})$$

vektormező, ahol alkalmas $c > 0$ esetén ϕ a következő skalármező:

$$\phi : \mathbb{R}^3 \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \phi(\mathbf{r}) := -\frac{c}{|\mathbf{r}|^3}.$$

Mivel $\mathbf{r} = \mathbb{E}_3 \mathbf{r}$ és

$$\text{grad}(\phi)(\mathbf{r}) = \frac{3c}{|\mathbf{r}|^5} \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}),$$

ezért

$$f'(\mathbf{r}) = \frac{c}{|\mathbf{r}|^5} (|\mathbf{r}|^2 \mathbb{E}_3 - 3\mathbf{r} \circ \mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}).$$

Tetszőleges $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$ esetén $f'(\mathbf{r})$ tehát olyan szimmetrikus mátrix, amelynek nyoma zérus, így

$$\text{rot}(f)(\mathbf{r}) = 0, \quad \text{div}(f)(\mathbf{r}) = 0.$$

Ilyen pl. az origóban elhelyezett M tömegű anyagi pontnak az $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$ helyvektorú pontban lévő, m tömegű anyagi pontra gyakorolt **gravitációs ereje**¹⁶:

$$f(\mathbf{r}) := -\gamma \frac{mM}{|\mathbf{r}|^3} \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}).$$

- Az I intenzitású árammal átjárt, végtelen hosszú(nak gondolt) **egyenes vezető keltette mágneses térerősség** az $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, $x^2 + y^2 > 0$ helyvektorú pontban¹⁷:

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{|\mathbf{r}|^2 - \langle \mathbf{e}_3, \mathbf{r} \rangle^2} \cdot (\mathbf{e}_3 \times \mathbf{r}) = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \cdot \begin{bmatrix} -y \\ x \\ 0 \end{bmatrix}. \quad (2.7)$$

Ha tetszőleges $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, $x^2 + y^2 > 0$ esetén

$$\phi(\mathbf{r}) := \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \quad \text{és} \quad \mathbf{M} := \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

akkor

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) = \phi(\mathbf{r}) \mathbf{M} \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}),$$

¹⁶ $\gamma := 6,67428 \pm 0,0067 \times 10^{-11} \text{ m}^3 \text{ kg}^{-1} \text{ s}^{-2}$: **gravitációs állandó**.

¹⁷ $\mu_0 := 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Vs}}{\text{Am}}$ a vákuum (abszolút) **permeabilitása**.

így

$$\mathbf{H}'(\mathbf{r}) = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \cdot \begin{bmatrix} 2xy & y^2 - x^2 & 0 \\ y^2 - x^2 & -2xy & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}).$$

Látható, hogy

$$\operatorname{div}(\mathbf{H})(\mathbf{r}) = 0, \quad \operatorname{rot}(\mathbf{H})(\mathbf{r}) = 0 \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}).$$

• **lamináris (réteges) áramlás:**

valamely $R > 0$ sugarú kör keresztmetszetű, l hosszúságú, vízszintesen elhelyezkedő csőben összenyomhatatlan folyadék stacionárius áramlásának sebességét írja le a

$$\mathbf{v}(\mathbf{r}) := \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} (0, R^2 - x^2 - z^2, 0) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + z^2 \leq R^2),$$

vektormező¹⁸, ahol p_1 , ill. p_2 a cső két végén levő nyomás: $p_1 > p_2$, $\eta > 0$, pedig a belső súrlódásra jellemző állandó. Némi számolással látható, hogy

$$\mathbf{v}'(\mathbf{r}) = \frac{p_1 - p_2}{4\eta l} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -2x & 0 & -2z \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + z^2 \leq R^2),$$

így

$$\operatorname{div}(\mathbf{v})(\mathbf{r}) = 0, \quad \operatorname{rot}(\mathbf{v})(\mathbf{r}) = (-2x, 0, 2z) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + z^2 \leq R^2).$$

3. Ha $d \in \{2, 3\}$ és

(a) bevezetjük a

$$\nabla := (\partial_1, \dots, \partial_d)$$

jelölést (**nabla-operátor**¹⁹), továbbá $\varphi \in \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$, ill. $f, g \in \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ „alkalmasan” megválasztott skalár- ill. (esetleg kétszer is) deriválható vektormező, akkor „formálisan”²⁰ a következő írható:

$$\operatorname{grad}(\varphi) = \nabla \varphi, \quad \Delta = \langle \nabla, \nabla \rangle, \quad \operatorname{div}(f) = \langle \nabla, f \rangle, \quad (f')^T = \nabla \circ f,$$

¹⁸ f a cső közepétől forgásparaboloid mentén csökken a falnál zérusra (**parabolikus sebességprofil**).

¹⁹ A 'nabla' elnevezés a ∇ alakú húros hangszerről (háromszög alakú hárfa) származik.

²⁰ ∂F -et $\partial \cdot F$ -nek nézve

ill.

$$\mathbf{f}'\mathbf{g} = \langle \mathbf{g}, \nabla \rangle \mathbf{f}, \quad \text{rot}(\mathbf{f}) = \nabla \times \mathbf{f} = \det \begin{bmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \partial_1 & \partial_2 & \partial_3 \\ f_1 & f_2 & f_3 \end{bmatrix}.$$

Ezekkel a jelölésekkel²¹

- a **Maxwell-egyenletek**²² vákuumra érvényes alakja (feltételezve, hogy nincsenek jelen töltések és áram sem folyik):

$$\nabla_{\mathbf{r}} \times \mathbf{E} = -\mu_0 \partial_t \mathbf{H}, \quad \nabla_{\mathbf{r}} \times \mathbf{H} = \epsilon_0 \partial_t \mathbf{E},$$

$$\langle \nabla_{\mathbf{r}}, \epsilon_0 \mathbf{E} \rangle = 0, \quad \langle \nabla_{\mathbf{r}}, \mu_0 \mathbf{H} \rangle = 0,$$

ahol

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}, t) \in \mathbb{R}^3, \quad \text{ill.} \quad \mathbf{H}(\mathbf{r}, t) \in \mathbb{R}^3$$

jelöli az elektromos, ill. mágneses térerősséget az $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ helyvektorú pontban és a $t \in \mathbb{R}$ időpillanatban.

- a sűrűlódó folyadékokra vonatkozó **Navier-Stokes-egyenlet**:²³

$$\rho (\partial_t \mathbf{v} + \langle \mathbf{v}, \nabla_{\mathbf{r}} \rangle \mathbf{v}) = \mathbf{f} - \nabla_{\mathbf{r}} \mathbf{p} + \eta \Delta_{\mathbf{r}} \mathbf{v}$$

($\eta = 0$ esetén **Euler-egyenlet**),²⁴ ahol $\mathbf{v}(\mathbf{r}, t) \in \mathbb{R}^3$ az áramló folyadék sebessége, $\rho(\mathbf{r}, t) \in \mathbb{R}$ a folyadék sűrűsége, $\mathbf{p}(\mathbf{r}) \in \mathbb{R}$ a nyomása, $\mathbf{f}(\mathbf{r}) \in \mathbb{R}^3$ a folyadék egységnyi térfogatára ható (adott) erő (**erősűrűség**) az $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ helyvektorú pontban és a $t \in \mathbb{R}$ időpillanatban.

- (b) $\mathbf{f} \in \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$, $\mathbf{f} \in \mathfrak{D}$ és $\text{div}(\mathbf{f}) = 0$, akkor az \mathbf{f} vektormezőt **forrásmentesnek** nevezzük; $\text{rot}(\mathbf{f}) = 0$ esetén pedig azt mondjuk, hogy \mathbf{f} **örvénymentes**. Pl. az **áramlástanban** a **tömegmegmaradást** kifejező

$$\partial_t \rho + \langle \nabla_{\mathbf{r}}, \rho \mathbf{v} \rangle = 0$$

ún. **kontinuitási egyenlet**ből következik, hogy összenyomhatatlan,²⁵ ideális folyadék sebességmezejére: $\langle \nabla_{\mathbf{r}}, \mathbf{v} \rangle = 0$ (sok helyen folyadékok összenyomhatatlan-

²¹ Az alsó indexben az \mathbf{r} a „térváltozó” szerinti deriváltra utal.

²² James Clerk Maxwell (1831 – 1879).

²³ Claude-Louis Marie Henri Navier (1785 – 1836), George Gabriel Stokes (1819 – 1903).

²⁴ Leonhard Euler (1707 – 1783).

²⁵ Az összenyomhatatlan folyadékot az jellemzi, hogy sűrűségeloszlása mind térben, mind pedig időben állandó: $\rho(\mathbf{r}, t) = \rho \in \mathbb{R}$ ($\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$, $t \in \mathbb{R}$).

ságát ezzel a feltétellel definiálják). A kontinuitási egyenlet előfordul pl. az elektrodinamikában is (ezzel fejezik ki az elektromos **töltésmegmaradást**):

$$\partial_t \rho + \langle \nabla_r, \mathbf{j} \rangle = 0,$$

ahol $\mathbf{j}(\mathbf{r}, t) \in \mathbb{R}^3$ jelöli az áramsűrűséget, $\rho(\mathbf{r}, t) \in \mathbb{R}$ a **töltéssűrűséget** az $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ helyvektorú pontban és a $t \in \mathbb{R}$ időpillanatban.

Felhívjuk a figyelmet arra, hogy a ∇ differenciáloperátor megkönnyíti az összetett kifejezésekkel való munkát, alkalmazásánál azonban óvatosságra van szükség, mert mechanikus, gondolkodás nélküli alkalmazása néha tévútra vezethet (pl. az eredmények koordinátafüggetleneknek látszanak, holott általában nem ez a helyzet, pl.

$$\langle \nabla, \mathbf{f} \rangle \mathbf{g} + \langle \nabla, \mathbf{g} \rangle \mathbf{f} \neq \nabla \langle \mathbf{f}, \mathbf{g} \rangle = (\nabla \circ \mathbf{f}) \mathbf{g} + (\nabla \circ \mathbf{g}) \mathbf{f}.)$$

2.2. **B**

Példa.

1. Tetszőleges $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^d$ esetén a

$$\varphi(t) := \mathbf{a} + t(\mathbf{b} - \mathbf{a}) = (1 - t)\mathbf{a} + t\mathbf{b} \quad (t \in [0, 1])$$

függvény értékkészlete az \mathbf{a} kezdőpontú, ill. \mathbf{b} végpontú **szakasz**.

2. Tetszőleges $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2$, $0 < \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ esetén a

$$\varphi(t) := (\mathbf{u} + \alpha \cos(t))\mathbf{i} + (\mathbf{v} + \beta \sin(t))\mathbf{j} \quad (t \in [0, 2\pi])$$

függvény értékkészlete az (\mathbf{u}, \mathbf{v}) középpontú, α félnagytengelyű, ill. β félkistengelyű ellipszisvonal.

Definíció. Ha $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^d$ út, akkor a $\varphi(\mathbf{a})$ helyettesítési értéket a szóban forgó út, ill. az általa meghatározott görbe **kezdőpontjának**, $\varphi(\mathbf{b})$ -t pedig **végpontjának** nevezzük.

Definíció. Azt mondjuk, hogy a $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^d$ út

- **zárt**, ha φ kezdőpontja azonos φ végpontjával, azaz $\varphi(\mathbf{a}) = \varphi(\mathbf{b})$.
- az $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ **halmazban halad**, ha $\mathcal{R}_\varphi \subset \Omega$, azaz

$$\varphi(t) \in \Omega \quad (t \in [\mathbf{a}, \mathbf{b}]).$$

- ellentettje a $\tilde{\varphi} : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^d$ út, ahol

$$\tilde{\varphi}(t) = \varphi(\mathbf{b} + \mathbf{a} - t) \quad (t \in [\mathbf{a}, \mathbf{b}]).$$

Definíció. Ha a $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^2$, $\psi : [\mathbf{c}, \mathbf{d}] \rightarrow \mathbb{R}^2$ utak esetében $\varphi(\mathbf{b}) = \psi(\mathbf{c})$, akkor a

$$\varphi \vee \psi(t) := (\varphi \vee \psi)(t) := \begin{cases} \varphi(t) & (t \in [\mathbf{a}, \mathbf{b}]), \\ \psi(t + \mathbf{c} - \mathbf{b}) & (t \in [\mathbf{b}, \mathbf{b} + \mathbf{d} - \mathbf{c}]) \end{cases}$$

utat a φ és ψ utak egyesítésének nevezzük.

Feladat. Adjunk példát olyan $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ útra, amelynek \mathcal{R}_φ értékkészlete $\partial\Omega$, ahol $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ az x -tengelyre nézve normáltartomány, pontosabban alkalmas $a, b \in \mathbb{R} : a < b$, ill. $f, g \in \mathcal{C}^1[a, b] : f \leq g$ esetén

$$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [a, b], f(x) \leq y \leq g(x)\}$$

teljesül!

Útm. Ha

$$\mu_1(t) := (t, f(t)) \quad (t \in [a, b]), \quad \mu_2(t) := (b, t) \quad (t \in [f(b), g(b)]),$$

ill.

$$\mu_3(t) := (t, g(t)) \quad (t \in [a, b]), \quad \mu_4(t) := (a, t) \quad (t \in [f(a), g(a)]),$$

akkor

$$\varphi := \mu_1 \vee \mu_2 \vee \tilde{\mu}_3 \vee \tilde{\mu}_4$$

a kívánt út. ■

Példa. A fenti feladatban a második, ill. negyedik határelemet paraméterezhetjük a következőképpen is:

$$\mu_2(t) := (b, f(b) + t(g(b) - f(b))), \quad \mu_4(t) := (a, f(a) + t(g(a) - f(a))) \quad (t \in [0, 1]).$$

Feladat. Valamely anyagi pont egy R sugarú (egyenes kör)henger palástján mozog: állandó ω szögsebességgel forog a henger tengelye körül és állandó v sebességgel halad a tengellyel párhuzamosan. Adjuk meg a pont helyzetét a $t \in [0, T]$ időpillanatban, majd a mozgás pályájának a koordinátasíkokra eső vetületét!

Útm. Helyezzük el a hengert a derékszögű koordinátarendszerben úgy, hogy tengelye a z -tengely legyen. Tegyük fel, hogy a $t = 0$ pillanatban a pont koordináta-vektora: $(R, 0, 0)$. Ekkor a szögelfordulásra $\alpha(t) = \omega t$, így

$$x(t) = R \cos(\omega t), \quad y(t) = R \sin(\omega t),$$

ill. a felfelé megtett útra: $z(t) = vt$. Tehát a pont helyvektora:

$$(R \cos(\omega t), R \sin(\omega t), vt) =: \varphi(t) \quad (t \in [0, T]).$$

Az \mathcal{R}_φ ponthalmaz neve **hengerre írt csavarvonal** vagy **hengeres csavarvonal**. A csavarvonal vetülete az (xy) -síkból az

$$x^2 + y^2 = R^2$$

egyenletű kör; az (xz) -síkból az

$$x = R \cos\left(\frac{z}{b}\right)$$

egyenletű koszinuszgörbe; az (yz) -síkból pedig az

$$y = R \sin\left(\frac{z}{b}\right)$$

egyenletű szinuszcörbe, ahol $b := v/\omega$. ■

Megjegyzés. A fenti feladatban az idő volt a paraméter. Ha az α szöveget választjuk paraméternek, akkor a csavarvonal a

$$\psi(\alpha) := \left(R \cos(\alpha), R \sin(\alpha), \frac{v}{\omega} \alpha \right) \quad (\alpha \in [0, A])$$

út értékkészlete, ahol $A := \omega T$.

Megjegyzés. Ha $\mu, \nu \in \mathbb{R}$, $\mu \neq 0$, továbbá

$$\varphi_{\mu, \nu}(t) := (\mu \cos(t), \mu \sin(t), \nu t) \quad (t \in [-\pi, \pi]),$$

akkor $\mathcal{R}_{\varphi_{\mu, \nu}}$:

- $\nu = 0$ esetén a $z = 0$ síkban lévő, origó középpontú, $|\mu|$ sugarú körvonal;
- $\nu \neq 0$ esetén közösleges (hengeres) csavarvonal ($\mu, \nu > 0$ esetén

$$\mathcal{R}_{\varphi_{\mu, \nu}} \cup \mathcal{R}_{\varphi_{-\mu, \nu}}$$

a genetikából jól ismert **kettőscsavar**²⁶).

A csavarvonal műszaki alkalmazása is gyakori: rugó, dugóhúzó, csavar, csigahajtás esetén találkozni vele. A sodrott kötélben a pászmák szintén csavarvonal alakban helyezkednek el. A csavarvonal bal- illetve jobbsodrású lehet.²⁷ Jobbsodrású a csavarvonal, ha a pont

²⁶ A DNS molekula atomjai kettőscsavar mentén rendeződnek el, de több protein molekula is csavarvonal alakú.

²⁷ $\nu > 0$ esetén **jobbsavarról**, $\nu < 0$ esetén pedig **balcsavarról** beszélünk.

tengelyirányú mozgásához az óramutató járásával egyező irányú forgás tartozik (tehát ahogy egy csavar befelé csavarodik). A balsodrású csavarvonalnál a tengelyirányú mozgáshoz az óramutató járásával ellentétes irányú forgómozgás tartozik. A fehérjék molekulájának csavarvonala és a DNS A és B alakja jobbsodrású, a Z alakú DNS molekula balsodrású.

Tétel. Az $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ nyílt halmaz pontosan akkor összefüggő, ha bármely $\mathbf{u}, \mathbf{w} \in \Omega$ esetén van olyan $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \Omega$ sima út, amelyre

$$\varphi(\mathbf{a}) = \mathbf{u} \quad \text{és} \quad \varphi(\mathbf{b}) = \mathbf{w}.$$

teljesül. \square

Definíció. Ha $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^d$ reguláris út, akkor tetszőleges $\mathbf{c} \in [\mathbf{a}, \mathbf{b}]$ esetén a

$$\{\varphi(\mathbf{c}) + t\varphi'(\mathbf{c}) \in \mathbb{R}^d : t \in \mathbb{R}\}$$

halmazt a $\gamma = \mathcal{R}_\varphi$ görbe $\varphi(\mathbf{c})$ pontbeli **érintőjének** nevezzük.

Példa. Ha $f \in \mathcal{D}([\mathbf{a}, \mathbf{b}], \mathbb{R})$, akkor

$$\varphi(t) := (\cos(t), \sin(t), 2t) \quad (t \in [0, 2\pi]), \quad \text{ill. a} \quad \psi(t) := (t, f(t)) \quad (t \in [\mathbf{a}, \mathbf{b}])$$

leképezés értékkészlete egy csavarvonal-darab, ill. az f függvény grafikonja. Ezeknek a görbéknek a π , ill. az $\mathbf{a} \in I$ paraméterértékhez tartozó pontjaiban vett érintője a

$$\{(-1, -t, 2\pi + 2t) \in \mathbb{R}^3 : t \in \mathbb{R}\}, \quad \text{ill. az} \quad \{(x, f(\mathbf{a}) + f'(\mathbf{a})(x - \mathbf{a})) \in \mathbb{R}^2 : x \in \mathbb{R}\}$$

ponthalmaz, azaz az érintő egyenlete:

$$x = -1, \quad z = 2(\pi - y), \quad \text{ill.} \quad \boxed{y = f(\mathbf{a}) + f'(\mathbf{a})(x - \mathbf{a})}.$$

Feladat. Bizonyítsuk be az ellipszis érintőjének szögfelező tulajdonságát, azaz, hogy tetszőleges P ellipszisponthoz tartozó érintő felezi a pont vezérsugarainak mellékszögét!

Útm. Az általánosság megszorítása nélkül feltehető, hogy az ellipszis középpontja az origó, kistengelye az y -tengelyen, nagytengelye az x -tengelyen van. Ekkor az ellipszis paraméterezése:

$$\varphi(t) := (\mathbf{a} \cos(t), \mathbf{b} \sin(t)) \quad (t \in [0, 2\pi]; 0 < \mathbf{b} < \mathbf{a} \in \mathbb{R}).$$

Jelöljük a görbe P pontjából ($P = \varphi(t)$) az

$$A = (-c, 0), \quad \text{ill.} \quad B = (c, 0)$$

koordinátájú fókuszba mutató vektorokat így: $f_1(t)$, ill. $f_2(t)$. A vezérsugarak

$$\cos(\alpha_k(t)) \quad (k \in \{1; 2\})$$

mellékszögére:

$$\cos(\alpha_k(t)) = \frac{\langle f_k(t), (-1)^{k-1} \varphi'(t) \rangle}{|f_k(t)| \cdot |\varphi'(t)|} \quad (t \in [0, 2\pi]).$$

Mivel

$$c^2 = a^2 - b^2,$$

ill.

$$f_k(t) = (-a \cos(t) + (-1)^k c, -b \sin(t)), \quad \varphi'(t) = (-a \sin(t), b \cos(t)) \quad (t \in [0, 2\pi]),$$

ezért

$$\begin{aligned} (-1)^{k-1} \langle f_k(t), \varphi'(t) \rangle &= (-1)^{k-1} [(-1)^k c - a \cos(t)] [-a \sin(t)] + (-1)^{k-1} [-b \sin(t)] \cdot \\ &= b \cos(t) = \\ &= ca \sin(t) + (-1)^{k-1} a^2 \cos(t) \sin(t) + (-1)^k b^2 \cos(t) \sin(t) = \\ &= \sin(t) [ca + (-1)^{k-1} \cos(t) (a^2 - b^2)] = \\ &= c \sin(t) [a + (-1)^{k-1} c \cos(t)] \end{aligned}$$

és

$$|\varphi'(t)|^2 = a^2 \sin^2(t) + b^2 \cos^2(t)$$

ill.

$$\begin{aligned} |f_k(t)|^2 &= [(-1)^k c - a \cos(t)]^2 + b^2 \sin^2(t) = \\ &= c^2 + 2(-1)^{k-1} ca \cos(t) + a^2 \cos^2(t) + b^2 \sin^2(t) = \\ &= a^2 - b^2 + 2(-1)^{k-1} ca \cos(t) + c^2 \cos^2(t) + b^2 = \\ &= [a + (-1)^{k-1} c \cos(t)]^2. \end{aligned}$$

Így $c < a$ miatt

$$\begin{aligned}\cos(\alpha_k(t)) &= \frac{c \sin(t)[a + (-1)^{k-1}c \cos(t)]}{[a + (-1)^{k-1}c \cos(t)] \cdot \sqrt{a^2 \sin^2(t) + b^2 \cos^2(t)}} = \\ &= \frac{c \sin(t)}{\sqrt{a^2 \sin^2(t) + b^2 \cos^2(t)}} \quad (t \in [0, 2\pi]),\end{aligned}$$

ami független k -tól. ■

Megjegyzés. Az ellipszis ezen tulajdonságának több gyakorlati alkalmazása ismert. Pl.

1. Ha ellipszis alakú tükröt készítünk, melynek egyik fókuszába fényforrást helyezünk, a fénysugarak egyetlen pontba tükröződnek: a másik fókuszba. A hanghullámok hasonló módon verődnek vissza, mint a fény, így ha valaki egy nagy „elliptikus helyiség” egyik fókuszába áll, a másik fókuszban álló személy jól hallja az első suttogását is, anélkül, hogy a terem egyéb pontjain hallható volna. Ezen az elven működik a **vesekő törése**.
2. A **fúziós bomba (hidrogénbomba)** beindításához szükséges energiát egy **hasadási bomba (atombomba)** szolgáltatja. Egy nehézfémről, pl. (238-as) uránból készült forgásellipszoid alakú tükör (**Teller-Ulam-tükör**) egyik fókuszpontjába egy gyutacsaként szolgáló atombombát helyeznek, a másik fókuszpontban foglal helyet a nehézhidrogéntöltet. A tükör atomjai – tehetetlenségükönél fogva – képesek ellenállni a sugárnyomásnak annyi ideig, amennyi elég a fúziós reakció megindulásához, illetve lefolyásához.

Feladat. Mutassuk meg, hogy a hengeres csavarvonal érintői állandó szöget zárnak be a henger tengelyével!

Útm. A csavarvonal egy ívének paraméterezése

$$\varphi(t) := (R \cos(2\pi\omega t), R \sin(2\pi\omega t), 2\pi\nu t) \quad (t \in [0, 1]).$$

Így

$$\varphi'(t) = (-2\pi\omega R \sin(2\pi\omega t), 2\pi\omega R \cos(2\pi\omega t), 2\pi\nu) \quad (t \in [0, 1])$$

következtében az érintő és a henger $k := (0, 0, 1)$ irányvektorú tengelye közötti szögre

$$\cos(\varphi'(t), k) = \frac{\langle \varphi'(t), k \rangle}{\|\varphi'(t)\|_2 \cdot \|k\|_2} = \frac{2\pi\nu}{4\pi^2\omega^2 R^2 + 4\pi^2\nu^2} \quad (t \in [0, 1]). \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. **Általánosított csavarvonalnak** nevezik az olyan térgörbét, amelynek érintői egy rögzített iránnyal állandó szöveget zárnak be, azaz a $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}^3$ út értékkészlete pontosan akkor általánosított csavarvonal, ha van olyan $\mathbf{e} \in \mathbb{R}^3$, ill. $c \in \mathbb{R}$, hogy

$$\langle \varphi'(t), \mathbf{e} \rangle = c \quad (t \in I).$$

Feladat. Adjunk példát olyan $I \subset \mathbb{R}$ kompakt intervallumra és $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ útra, amelyek értékkészletére az alábbi két állítás teljesül:

- valamely $0 < \alpha \in \mathbb{R}$ esetén $(\alpha, 0) \in \mathcal{R}_\varphi$
- tetszőleges $t \in I$ esetén a $\varphi(t)$ -beli érintőegyenes olyan pontban metszi a második tengelyt, amelynek $\varphi(t)$ -től vett távolsága α -val egyenlő!

Útm. Ha paraméternek az adott pont első tengelyre való vetületének az $(\alpha, 0)$ ponttól mért távolságát választjuk, és alkalmas $0 < \beta < \alpha$ szám, $I := [0, \beta]$ intervallum, ill. $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$ sima függvények esetén az érintő az

$$\mathbf{m}(t) := (0, g(t)) \quad (t \in I)$$

pontban metszi a második tengelyt, míg, ha

$$\varphi(t) := (\alpha - t, f(t)) \quad (t \in I),$$

akkor a φ út értékkészlete pontosan abban az esetben lesz a keresett görbe, ha $f(0) = 0$ és

$$\mathbf{m}(t) - \varphi(t) = \alpha \cdot \frac{\varphi'(t)}{|\varphi'(t)|} \quad (t \in I), \quad (*)$$

azaz az első komponensek egyenlőségéből

$$\alpha - t = \frac{\alpha}{\sqrt{1 + [f'(t)]^2}} \quad (t \in I)$$

vagy

$$[f'(t)]^2 = \frac{\alpha^2}{(\alpha - t)^2} - 1 = \frac{2\alpha t - t^2}{(\alpha - t)^2} \quad (t \in I)$$

ill.

$$f'(t) = \frac{\sqrt{2\alpha t - t^2}}{\alpha - t} \quad (t \in I)$$

adódik. Világos, hogy f' pozitív előjelű, ui. (*) következtében

$$g(t) - f(t) = f'(t)(1 + [f(t)]^2)^{-1/2} \quad \text{és} \quad g(t) > f(t) \quad (t \in I).$$

Így, ha $t \in I$, akkor $f(0) = 0$ következtében

$$\begin{aligned} f(t) &= \int_0^t \frac{\sqrt{2\alpha s - s^2}}{\alpha - s} ds = \int_0^t \frac{\sqrt{2\alpha s - s^2}}{\alpha - s} ds = \int_{\alpha}^{\alpha-t} \frac{\sqrt{\alpha^2 - u^2}}{u} (-1) du = \\ &= \int_{\alpha-t}^{\alpha} \frac{\sqrt{\alpha^2 - u^2}}{u} du = \int_{\alpha-t}^{\alpha} \frac{\alpha^2 - u^2}{u\sqrt{\alpha^2 - u^2}} du = \\ &= \int_{\alpha-t}^{\alpha} \left(\frac{\alpha^2}{u\sqrt{\alpha^2 - u^2}} - \frac{u}{\sqrt{\alpha^2 - u^2}} \right) du = \\ &= \int_{\alpha-t}^{\alpha} \left(\frac{\alpha^2}{u^2\sqrt{\frac{\alpha^2}{u^2} - 1}} - \frac{u}{\sqrt{\alpha^2 - u^2}} \right) du = \\ &= \int_{\frac{\alpha}{\alpha-t}}^1 \frac{-\alpha}{\sqrt{v^2 - 1}} dv - \int_{(\alpha-t)^2}^{\alpha^2} \frac{\sqrt{w}}{\sqrt{\alpha^2 - w}} \cdot \frac{1}{2\sqrt{w}} dw = \\ &= \int_{\frac{\alpha}{\alpha-t}}^1 \frac{-\alpha}{\sqrt{v^2 - 1}} dv - \int_{(\alpha-t)^2}^{\alpha^2} \frac{\sqrt{w}}{\sqrt{\alpha^2 - w}} \cdot \frac{1}{2\sqrt{w}} dw = \\ &= \int_1^{\frac{\alpha}{\alpha-t}} \frac{\alpha}{\sqrt{v^2 - 1}} dv - \frac{1}{2} \int_{(\alpha-t)^2}^{\alpha^2} \frac{1}{\sqrt{\alpha^2 - w}} dw = \alpha \cdot \operatorname{arch} \left(\frac{\alpha}{\alpha - t} \right) - \sqrt{2\alpha t - t^2}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Az \mathcal{R}_φ görbének (**traktrix**) igen fontos műszaki alkalmazásai (is) vannak. A hiperbolikus geometria egyik modellje, a **pseudoszféra** a traktrix forgatásával létrejövő forgásfelület.

2.3. C

Megjegyzés. Világos, hogy ha $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2) : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ sima út,

$$a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b,$$

akkor az $f : \mathcal{R}_\varphi \rightarrow [0, +\infty)$ folytonos skalármező által meghatározott kerítés területének egy közelítése a

$$\sum_{k=1}^n f(\varphi(t_{k-1})) \cdot \|\varphi(t_k) - \varphi(t_{k-1})\|_2 = \sum_{k=1}^n f(\varphi(t_{k-1})) \cdot \sqrt{\sum_{l=1}^2 (\varphi_l(t_k) - \varphi_l(t_{k-1}))^2}$$

valós szám. A Lagrange-féle középértéktétel miatt alkalmas $\xi_k^l \in [t_{k-1}, t_k]$ esetén

$$\varphi_l(t_k) - \varphi_l(t_{k-1}) = \dot{\varphi}_l(\xi_k^l) \cdot (t_k - t_{k-1}) \quad (l \in \{1, 2\}).$$

A fenti összeg tehát a következő alakú:

$$\sum_{k=1}^n f(\varphi(t_{k-1})) \cdot \sqrt{[\dot{\varphi}_1(\xi_k^l)]^2 + [\dot{\varphi}_2(\xi_k^l)]^2} \cdot |t_k - t_{k-1}|,$$

ami nem más, mint az

$$(f \circ \varphi) \cdot \|\dot{\varphi}\|_2 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

függvény integrálközelítő összege.

Feladat. Számítsuk ki a

$$\varphi(t) := (2 \cos(t), 2 \sin(t), t/2) \quad (t \in [0, 4\pi])$$

paraméterezte csavarvonal(darab) tömegét, ha sűrűségeloszlása a

$$\rho(x, y, z) := x^2 y^2 + z^2 \quad ((x, y, z) \in \Omega)$$

függvénnyel írható le, ahol $\mathcal{R}_\varphi \subset \Omega$ tartomány!

Útm. A csavarvonal darab tömege:

$$\begin{aligned}
 M &= \int_{\varphi} \rho = \int_0^{4\pi} (16 \cos^2(t) \sin^2(t) + t^2/4) \cdot \sqrt{4 \sin^2(t) + 4 \cos^2(t) + 1/4} dt = \\
 &= \frac{\sqrt{17}}{2} \left\{ \int_0^{4\pi} 4 \sin^2(2t) dt + \frac{16\pi^3}{3} \right\} = \sqrt{17} \int_0^{8\pi} \sin^2(\tau) d\tau + \frac{8\sqrt{17}\pi^3}{3} = \\
 &= \frac{\sqrt{17}}{2} \int_0^{8\pi} (1 - \cos(2\tau)) d\tau + \frac{8\sqrt{17}\pi^3}{3} = 4\pi\sqrt{17} - \left[\frac{\sin(2\tau)}{2} \right]_0^{8\pi} + \frac{8\sqrt{17}\pi^3}{3} = \\
 &= \frac{\sqrt{17}}{2} \left\{ 8\pi + \frac{16\pi^3}{3} \right\}. \quad \blacksquare
 \end{aligned}$$

Feladat. Számítsuk ki annak a száz hurokból álló tekercsnek a tömegét, amelynek sűrűségeloszlása

$$\rho(\mathbf{r}) := 1 + |\mathbf{y}| \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

alakú!

Útm. A

$$\varphi(t) := (\cos(t), \sin(t)) \quad (t \in [0, 2\pi])$$

vektor-skalár függvény az egységkör paraméterezése, ezért a tekercs tömege

$$\begin{aligned}
 M &= 100 \int_{\varphi} \rho = 100 \int_0^{2\pi} \rho(\varphi(t)) \|\varphi'(t)\| dt = 100 \int_0^{2\pi} (1 + |\sin(t)|) \sqrt{\cos^2(t) + \sin^2(t)} dt = \\
 &= 200 \int_0^{\pi} (1 + \sin(t)) dt = 200[t - \cos(t)]_0^{\pi} = 200(\pi - (-1) + 2) = 200(\pi + 2). \quad \blacksquare
 \end{aligned}$$

Figyeljük meg, hogy a fenti feladatban ugyanerre az eredményre jutunk akkor is, ha a sűrűségeloszlás a következő alakú:

$$\rho(\mathbf{r}) := 1 + |x| \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2).$$

Tétel. Ha $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ tartomány, $f, g : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ folytonos skalármezők és $c \in \mathbb{R}$, akkor a $\varphi : [a, b] \rightarrow \Omega$, $\psi : [c, d] \rightarrow \Omega$ sima utak esetén

$$1. \int_{\tilde{\varphi}} f = \int_{\varphi} f;$$

$$2. \int_{\varphi} (f + cg) = \int_{\varphi} f + c \int_{\varphi} g;$$

$$3. \int_{\varphi \vee \psi} f = \int_{\varphi} f + \int_{\psi} g;$$

4. alkalmas $\mathbf{u} \in \mathcal{R}_{\varphi}$ esetén

$$\int_{\varphi} f = \nu(\mathbf{u}) \cdot L(\varphi).$$

Biz.

1. Mivel $\tilde{\varphi} = \varphi \circ m$, ahol

$$m(t) := b + a - t \quad (t \in [a, b]),$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\tilde{\varphi}} f &= \int_a^b f(\tilde{\varphi}(t)) \cdot \|\dot{\tilde{\varphi}}(t)\|_2 dt = \int_a^b f(\varphi(b + a - t)) \cdot \|\dot{\varphi}(b + a - t)(-1)\|_2 dt = \\ &= \int_b^a f(\varphi(u)) \cdot \|\dot{\varphi}(u)\|_2 \cdot (-1) du = \int_a^b f(\varphi(u)) \cdot \|\dot{\varphi}(u)\|_2 du = \\ &= \int_{\varphi} f. \end{aligned}$$

2. Világos, hogy

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} (f + cg) &= \int_a^b \{f(\varphi(t)) + cg(\varphi(t))\} \cdot \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt = \\ &= \int_a^b f(\varphi(t)) \cdot \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt + c \int_a^b g(\varphi(t)) \cdot \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt = \\ &= \int_{\varphi} f + c \int_{\varphi} g. \end{aligned}$$

3. Ez az állításnak a belátása az integrál intervallum szerinti additivitásának felhasználásával történik.
4. Lévén, hogy f folytonos függvény, ezért az integrálszámítás középvértéktétele következtében

$$\int_{\varphi} f = \int_a^b f(\varphi(t)) \cdot \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt = f(\mathbf{u}) \cdot \int_a^b \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt = f(\mathbf{u}) \cdot L(\varphi). \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. Ha

$$f(\mathbf{r}) = 1 \quad (\mathbf{r} \in \Omega),$$

akkor

$$\int_{\varphi} f = \int_a^b f(\varphi(t)) \cdot \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt = \int_a^b \|\dot{\varphi}(t)\|_2 dt = L(\varphi),$$

azaz a fenti elsőfajú vonalintegrál nem más, mint \mathcal{R}_{φ} ívhossza.

2.4. D

Megjegyzés. Középiskolai fizikai tanulmányainkból tudjuk, hogy valamely tömegpontra ható állandó nagyságú és irányú erő által végzett munkát a

$$W := \langle \mathbf{F}, \mathbf{r} \rangle = F \cdot s \cdot \cos(\alpha)$$

képlettel lehet kiszámítani, ahol

- \mathbf{F} a tömegpontra ható erő, $F := |\mathbf{F}|$,
- \mathbf{r} az elmozdulás vektora, $s := |\mathbf{r}|$,
- α az erő és az elmozdulás iránya által bezárt szög.

Tehát a munka az erő és az elmozdulás skaláris szorzata. Változó erő munkájának kiszámításakor a fenti értelmezésből indulunk ki. Legyen adott az $f \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f \in \mathcal{C}$ erőtér, amelyben egy tömegpontot mozgatunk a $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3) : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^3$ sima út meghatározta \mathcal{R}_φ görbe mentén. Felosztjuk az $[\mathbf{a}, \mathbf{b}]$ intervallumot:

$$\mathbf{a} = \mathbf{t}_0 < \mathbf{t}_1 < \dots < \mathbf{t}_n = \mathbf{b},$$

így a $[\mathbf{t}_{k-1}, \mathbf{t}_k]$ osztásintervallumhoz tartozó $\Delta \mathbf{s}_k := \varphi(\mathbf{t}_k) - \varphi(\mathbf{t}_{k-1})$ szakasz mentén a munka közelítőleg

$$W_k := \langle f(\varphi(\mathbf{t}_{k-1})), \Delta \mathbf{s}_k \rangle \quad (k \in \{1, \dots, n\}).$$

A sima φ utat közelítő, a fenti felosztáshoz tartozó töröttvonal mentén végzett munka így

$$\sum_{k=1}^n \langle f(\varphi(\mathbf{t}_{k-1})), \Delta \mathbf{s}_k \rangle.$$

A Lagrange-féle középértéktétel értelmében alkalmas $\xi_k^l \in [\mathbf{t}_{k-1}, \mathbf{t}_k]$ esetén

$$\varphi_l(\mathbf{t}_k) - \varphi_l(\mathbf{t}_{k-1}) = \dot{\varphi}_l(\xi_k^l) \cdot (\mathbf{t}_k - \mathbf{t}_{k-1}) \quad (l \in \{1, 2, 3\}),$$

ezért a fenti összeg a következő alakú:

$$\sum_{k=1}^n W_k = \sum_{k=1}^n \langle f(\varphi(\mathbf{t}_{k-1})), \dot{\varphi}(\xi_k^l) \rangle,$$

ami nem más, mint az

$$\langle f \circ \varphi, \dot{\varphi} \rangle : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

függvény integrálközelítő összege.

Példa. Állandó fizikai erők esetében a munka nem más, mint az erő és az „erő irányába eső elmozdulás” szorzata, ui. ha

$$F(\mathbf{r}) := \mathbf{c} = (c_1, c_2, c_3) \in \mathbb{R}^3 \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

és $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ sima út, akkor

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} F &= \int_a^b \langle \mathbf{c}, \dot{\varphi}(t) \rangle dt = \int_a^b \{c_1 \dot{\varphi}_1(t) + c_2 \dot{\varphi}_2(t) + c_3 \dot{\varphi}_3(t)\} dt = \\ &= c_1 \{\varphi_1(b) - \varphi_1(a)\} + c_2 \{\varphi_2(b) - \varphi_2(a)\} + c_3 \{\varphi_3(b) - \varphi_3(a)\} = \\ &= \langle \mathbf{c}, \varphi(b) - \varphi(a) \rangle. \end{aligned}$$

A fenti példában előforduló munka számítási módja a termodinamikában is felbukkan. Valamely mozgatható dugattyúval ellátott henger esetében a gáz A keresztmetszetű dugattyútól el s távolságra, ezért a p nyomású gáz által végzett tágulási munka („nyomás = nyomóerő / nyomott felület.”)

$$W = F \cdot \Delta s = p \cdot A \cdot s = p \cdot V$$

(feltéve persze, hogy a folyamat során a gáz nyomása nem változott).

Feladat. Határozzuk meg a v_{II} második kozmikus sebességet!

Útm. Ez az a sebesség, amellyel egy rakétát elindítva az kiszabadul a Föld vonzásából. Ha $R > 0$ a Föld sugara, akkor $h > 0$ magasságig a gravitációs erő ellenében végzett munka

$$W(h) := - \int_R^{R+h} \phi(r) \cdot r dr = \gamma m M \left(\frac{1}{R} - \frac{1}{R+h} \right),$$

ahol (a tömegvonzás törvénye szerint)

$$\phi(r) := -\gamma \frac{mM}{r^3} \quad (r \in (0, +\infty)),$$

és $M > 0$ a Föld, ill. $m > 0$ a rakéta tömege. Ha azt akarjuk, hogy a rakéta kikerüljön a Föld vonzásából, akkor olyan $v > 0$ kezdősebességgel kell indítani, hogy a rakéta $\frac{mv^2}{2}$ kezdeti mozgási energiája fedezze az előbbi munkát. Mivel W korlátos, azaz

$$\sup\{W(\mathbf{h}) \in \mathbb{R} : \mathbf{h} \in [0, +\infty)\} = \frac{\gamma m M}{R},$$

ezért a

$$\frac{\gamma m M}{R} \leq \frac{mv^2}{2}$$

feltételből

$$v \geq v_{II} := \sqrt{\frac{2\gamma M}{R}}$$

következik. Mivel

$$M = 5.97 \cdot 10^{24} \text{ kg}, \quad R = 6372,8 \text{ km}, \quad \gamma = 6.67 \cdot 10^{-11} \frac{\text{m}^3}{\text{kg s}^2},$$

így

$$v_{II} \approx 11,19 \frac{\text{km}}{\text{s}}. \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} f$ vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$f(\mathbf{r}) := \frac{-y}{x^2 + y^2} \mathbf{i} + \frac{x}{x^2 + y^2} \mathbf{j} \quad (0 \neq \mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

$$\varphi(t) := R \cos(2\pi t) \mathbf{i} + R \sin(2\pi t) \mathbf{j} \quad (t \in [0, 1]).$$

Útm. A vonalintegrál definíciója alapján

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} f &= \int_0^1 \langle f(\varphi(t)), \dot{\varphi}(t) \rangle dt = \\ &= \int_0^1 \left\langle \left(-\frac{r \sin(2\pi t)}{r^2}, \frac{r \cos(2\pi t)}{r^2} \right), (-2r\pi \sin(2\pi t), 2r\pi \cos(2\pi t)) \right\rangle dt = 2\pi. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Legyen

$$\varphi(t) := (t, t^2), \quad \psi(t) := (t^2, t) \quad (t \in [0, 1]),$$

ill.

$$f(r) := (xy, y - x) \quad (r = (x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

majd számítsuk ki az

$$\int_{\varphi} f, \quad \int_{\psi} f$$

vonalintegrálokat!

Útm. Mivel

$$\dot{\varphi}(t) = (1, 2t), \quad \dot{\psi}(t) = (2t, 1) \quad (t \in [0, 1]),$$

ezért

$$\int_{\varphi} (xy \, dx + (y - x) \, dy) = \int_0^1 \{t^3 + (t^2 - t) \cdot 2t\} \, dt = \int_0^1 (3t^3 - 2t^2) \, dt = \frac{1}{12},$$

ill.

$$\int_{\psi} (xy \, dx + (y - x) \, dy) = \int_0^1 \{t^3 \cdot 2t + (t - t^2)\} \, dt = \int_0^1 (2t^4 - t^2 + t) \, dt = \frac{17}{30}. \quad \blacksquare$$

Tétel. Legyen $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ tartomány, $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow \Omega$ sima út, $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ folytonos vektormező, továbbá $\pi : [\alpha, \beta] \rightarrow [\alpha, \beta]$ olyan folytonosan differenciálható bijekció, amelyre $\pi' > 0$. Ekkor f -nek a $\psi := \varphi \circ \pi : [\alpha, \beta] \rightarrow \Omega$ útra vonatkozó vonalintegrálja az alábbi formula alapján számítható:

$$\int_{\psi} f = \begin{cases} \int_{\varphi} f & (\pi(\alpha) = \alpha, \quad \pi(\beta) = \beta), \\ -\int_{\varphi} f & (\pi(\alpha) = \beta, \quad \pi(\beta) = \alpha). \end{cases}$$

Biz. Mivel

$$\dot{\psi}(t) = \dot{\varphi}(\pi(t)) \cdot \dot{\pi}(t) \quad (t \in [\alpha, \beta]),$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\psi} f &= \int_{\alpha}^{\beta} \langle f(\psi(t)), \dot{\psi}(t) \rangle \, dt = \int_{\alpha}^{\beta} \langle f(\varphi(\pi(t))), \dot{\varphi}(\pi(t)) \cdot \dot{\pi}(t) \rangle \, dt = \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} \langle f(\varphi(\pi(t))), \dot{\varphi}(\pi(t)) \rangle \cdot \dot{\pi}(t) \, dt = \int_{\pi(\alpha)}^{\pi(\beta)} \langle f(\varphi(s)), \dot{\varphi}(s) \rangle \, ds. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Tétel. Ha $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ tartomány, $\varphi : [\alpha, \alpha + \mathbf{h}] \rightarrow \Omega$, ill. $\psi : [\beta, \beta + \mathbf{k}] \rightarrow \Omega$ olyan sima utak, hogy $\varphi(\alpha + \mathbf{h}) = \psi(\beta)$, továbbá $\mathbf{f}, \mathbf{g} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ folytonos vektormezők és $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, akkor

$$1. \int_{\varphi} \{\lambda \mathbf{f} + \mu \mathbf{g}\} = \lambda \int_{\varphi} \mathbf{f} + \mu \int_{\varphi} \mathbf{g};$$

$$2. \int_{\tilde{\varphi}} \mathbf{f} = - \int_{\varphi} \mathbf{f};$$

$$3. \int_{\varphi \cup \psi} \mathbf{f} = \int_{\varphi} \mathbf{f} + \int_{\psi} \mathbf{f}.$$

Feladat. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} \mathbf{f}$ vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := -\mathbf{i} + \operatorname{arctg}\left(\frac{\mathbf{y}}{\mathbf{x}}\right) \mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x > 0), \quad \varphi := \varphi_1 \vee \varphi_2,$$

ahol

\mathcal{R}_{φ_1} : az $\mathbf{y} = \mathbf{x}^2$ normálparabola (1,1) kezdőpontú és (2,4) végpontú íve,

\mathcal{R}_{φ_2} : a (2,4) kezdőpontú és (1,1) végpontú szakasz.

Útm. Ha tetszőleges $t \in [1, 2]$, ill. $t \in [0, 1]$ esetén

$$\varphi_1(t) := (t, t^2), \quad \text{ill.} \quad \varphi_2(t) := (2, 4) + t((1, 1) - (2, 4)) = (2 - t, 4 - 3t),$$

akkor

$$\langle \mathbf{f}(\varphi_1(t)), \dot{\varphi}_1(t) \rangle \equiv -1 + 2t \operatorname{arctg}(t), \quad \text{ill.} \quad \langle \mathbf{f}(\varphi_2(t)), \dot{\varphi}_2(t) \rangle \equiv 1 - 3 \operatorname{arctg}\left(\frac{4 - 3t}{2 - t}\right).$$

Így

$$\int_{\varphi} \mathbf{f} = \int_{\varphi_1} \mathbf{f} + \int_{\varphi_2} \mathbf{f} = \int_1^2 (2t \operatorname{arctg}(t) - 1) dt + \int_0^1 \left(3 \operatorname{arctg}\left(\frac{4 - 3t}{2 - t}\right) - 1 \right) dt.$$

Mivel

$$\begin{aligned} \int_1^2 2t \operatorname{arctg}(t) dt &= [t^2 \operatorname{arctg}(t)]_1^2 - \int_1^2 t^2 \frac{1}{1+t^2} dt = 4 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{4} - \int_1^2 \frac{t^2 + 1 - 1}{1+t^2} dt = \\ &= 4 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{4} - \int_1^2 \left(1 - \frac{1}{1+t^2} \right) dt = \\ &= 4 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{4} - 1 + \operatorname{arctg}(2) - \operatorname{arctg}(1) = \\ &= 5 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{2} - 1 \end{aligned}$$

és

$$\begin{aligned}
 \int_0^1 \operatorname{arctg} \left(\frac{4-3t}{2-t} \right) dt &= \int_1^2 \operatorname{arctg}(s) \cdot \frac{2}{(s-3)^2} ds = 2 \int_1^2 \operatorname{arctg}(s) \frac{d}{ds} \frac{1}{3-s} ds = \\
 &= 2 \left[\frac{1}{3-s} \operatorname{arctg}(s) \right]_1^2 + \int_1^2 \frac{1}{3-s} \cdot \frac{2}{1+s^2} ds = \\
 &= 2 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{4} + \int_1^2 \left(\frac{A}{3-s} + \frac{Bs+C}{1+s^2} \right) ds = \\
 &= 2 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{4} + \frac{1}{5} \int_1^2 \left(\frac{1}{3-s} + \frac{s+3}{1+s^2} \right) ds = \\
 &= 2 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{4} + \frac{1}{5} (\ln(2) - \ln(1)) + \frac{1}{10} \int_1^2 \frac{2s}{1+s^2} ds + \\
 &\quad + \frac{1}{5} \int_1^2 \frac{3}{1+s^2} ds = \\
 &= 2 \operatorname{arctg}(2) - \frac{\pi}{4} + \frac{\ln(2)}{5} + \frac{1}{10} [\ln(1+s^2)]_1^2 + \frac{3}{5} [\operatorname{arctg}(s)]_1^2 = \\
 &= \frac{26 \operatorname{arctg}(2) - 4\pi + \ln(10)}{10},
 \end{aligned}$$

ezért

$$\int_{\varphi} \mathbf{f} = \frac{128 \operatorname{arctg}(2) - 17\pi + \ln(1000)}{10}. \quad \blacksquare$$

Feladat. Igazoljuk, hogy teljesül a

$$\lim_{R \rightarrow +\infty} \int_{\varphi} \mathbf{f} = 0$$

egyenlőség!

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := \frac{\mathbf{y}}{(x^2 + xy + y^2)^2} \mathbf{i} + \frac{-x}{(x^2 + xy + y^2)^2} \mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

$$\varphi(t) := R \cos(t) \mathbf{i} + R \sin(t) \mathbf{j} \quad (t \in [0, 2\pi]).$$

Útm. Mivel

$$\dot{\varphi}(t) = (-R \sin(t), R \cos(t)) \quad (t \in [0, 2\pi]),$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} f &= \int_0^{2\pi} \frac{-R^2 \sin^2(t) - R^2 \cos^2(t)}{(R^2 \cos^2(t) + R^2 \cos(t) \sin(t) + R^2 \sin^2(t))^2} dt \\ &= -\frac{1}{R^2} \int_0^{2\pi} \frac{1}{(1 + \frac{1}{2} \sin(2t))^2} dt \rightarrow 0 \quad (R \rightarrow +\infty). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Számítsuk ki az

$$f(\mathbf{r}) := \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

erőterének a

$$\varphi(t) := R \cos(t)\mathbf{i} + R \sin(t)\mathbf{j} + \mathbf{v}t\mathbf{k} \quad (t \in [0, 2\pi])$$

út mentén végzett munkáját, ahol $R, \mathbf{v} > 0$ adott állandók!

Útm.

$$W = \int_0^{2\pi} \langle f(\varphi(t)), \dot{\varphi}(t) \rangle dt = \int_0^{2\pi} \mathbf{v}^2 t dt = 2\pi^2 \mathbf{v}^2. \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} f$ vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$f(\mathbf{r}) := x e^{y-x} \mathbf{i} + y e^{x-y} \mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2), \quad \varphi := \varphi_1 \cup \varphi_2,$$

ahol

\mathcal{R}_{φ_1} : az $(1, 0)$ kezdőpontú és $(2, \sqrt{3})$ végpontú szakasz,

\mathcal{R}_{φ_2} : a $(2, \sqrt{3})$ kezdőpontú és $(0, 0)$ végpontú szakasz.

Útm. Ha

$$\varphi_1(t) := (1, 0) + t(1, \sqrt{3}), \quad \varphi_2(t) := (1 - t)(2, \sqrt{3}) \quad (t \in [0, 1]),$$

akkor

$$\dot{\varphi}_1(t) = (1, \sqrt{3}), \quad \dot{\varphi}_2(t) = -(2, \sqrt{3}) \quad (t \in [0, 1]),$$

így

$$\begin{aligned}
\int_0^1 \langle f(\varphi(t)), \dot{\varphi}(t) \rangle dt &= \int_0^1 \langle f(\varphi_1(t)), \dot{\varphi}_1(t) \rangle dt + \int_0^1 \langle f(\varphi_2(t)), \dot{\varphi}_2(t) \rangle dt = \\
&= \int_0^1 \left\{ (1+t) \exp(\sqrt{3}t - (1+t)) + 3t \exp(1+t) \right\} dt = \\
&= \int_0^1 \left\{ -4(1-t) \exp((\sqrt{3}-2)(1-t)) - 3(1-t) \cdot \right. \\
&\quad \left. \cdot \exp(2(1-t)) \right\} dt = \\
&= \int_0^1 \left\{ (1+t) \exp((\sqrt{3}-1)t - 1) + 3te^t - 4(1-t) \cdot \right. \\
&\quad \left. \cdot \exp((\sqrt{3}-2)(1-t)) - 3(1-t) \exp(2(1-t)) \right\} dt = \\
&= \left[\frac{(1+t) \exp((\sqrt{3}-1)t - 1)}{\sqrt{3}-1} + 3ete^t + \right. \\
&\quad \left. + \frac{4(1-t) \exp((\sqrt{3}-2)(1-t))}{\sqrt{3}-2} + \right. \\
&\quad \left. + \frac{3(1-t) \exp(2(1-t))}{2} \right]_0^1 - \\
&\quad - \int_0^1 \left\{ \frac{(1+t) \exp((\sqrt{3}-1)t - 1)}{\sqrt{3}-1} + 3e^{t+1} - \right. \\
&\quad \left. - \frac{4 \exp((\sqrt{3}-2)(1-t))}{\sqrt{3}-2} - \frac{3 \exp(2(1-t))}{2} \right\} dt.
\end{aligned}$$

Ezért a második rész kiintegrálásával azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned}
\int_0^1 \langle f(\varphi(t)), \dot{\varphi}(t) \rangle dt &= \frac{2 \exp(\sqrt{3}-2)}{\sqrt{3}-1} + 3e^2 - \frac{1}{e(\sqrt{3}-1)} - \frac{4 \exp(\sqrt{3}-2)}{\sqrt{3}-2} - \frac{3e^2}{2} - \\
&\quad - \left[\frac{\exp((\sqrt{3}-1)t-1)}{(\sqrt{3}-1)^2} + 3e^{t+1} + \frac{4 \exp((\sqrt{3}-2)(1-t))}{(\sqrt{3}-2)^2} + \right. \\
&\quad \left. + \frac{3 \exp(2(1-t))}{4} \right]_0^1 = \\
&= \left(\frac{2}{\sqrt{3}-1} - \frac{1}{(\sqrt{3}-1)^2} \right) \exp(\sqrt{3}-2) - \frac{3e^2}{2} - \frac{4}{(\sqrt{3}-2)^2} - \\
&\quad \frac{3}{4} + \left(-\frac{1}{(\sqrt{3}-1)^2} - \frac{1}{\sqrt{3}-1} \right) \frac{1}{e} + 3e - \\
&\quad - \left(\frac{4}{\sqrt{3}-2} - \frac{4}{(\sqrt{3}-2)^2} \right) \exp(\sqrt{3}-2) + \frac{3e^2}{4} = \\
&= \left(36 + \frac{41\sqrt{3}}{2} \right) \exp(\sqrt{3}-2) - \frac{3e^2}{4} + 3e + \frac{1}{2e} - \frac{115}{4} - \\
&\quad - 16\sqrt{3}. \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

Feladat. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} f$ vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$f(\mathbf{r}) := y\mathbf{i} + ye^x\mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2), \quad \varphi := \varphi_1 \cup \varphi_2,$$

ahol

\mathcal{R}_{φ_1} : az $y = \sqrt{x+1}$ egyenletű görbe $(0,1)$ kezdőpontú és az $y = -x\sqrt{2}$ egyenletű egyenesen lévő végpontú íve,

\mathcal{R}_{φ_2} : az előbbi pont, mint kezdőpontú és $(0,0)$ végpontú szakasz.

Útm. Ha

$$\tilde{\varphi}_1(t) := (t, \sqrt{t+1}), \quad \varphi_2(t) := (t, -t\sqrt{2}) \quad (t \in [-1/2, 0]),$$

akkor

$$\dot{\varphi}_1(t) = \left(1, \frac{1}{2\sqrt{t+1}}\right), \quad \dot{\varphi}_2(t) = (1, -\sqrt{2}) \quad (t \in [-1/2, 0]),$$

így

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} \mathbf{f} &= \int_{\varphi_1} \mathbf{f} + \int_{\varphi_2} \mathbf{f} = \\ &= \int_0^{-1/2} \left\{ \sqrt{t+1} + \sqrt{t+1} e^t \frac{1}{2\sqrt{t+1}} \right\} dt + \int_{-1/2}^0 \left\{ -t\sqrt{2} - t\sqrt{2}e^t(-\sqrt{2}) \right\} dt = \\ &= \int_0^{-1/2} \left\{ \sqrt{t+1} + \frac{e^t}{2} + t\sqrt{2} - 2te^t \right\} dt = \\ &= \left[\frac{2\sqrt{(t+1)^3}}{3} + \frac{e^t}{2} + \frac{\sqrt{2}t^2}{2} - 2te^t \right]_0^{-1/2} + \int_0^{-1/2} 2e^t dt = \\ &= \left[\frac{1}{3\sqrt{2}} + \frac{1}{2\sqrt{e}} + \frac{\sqrt{2}}{8} + \frac{1}{\sqrt{e}} - \frac{2}{3} - \frac{1}{2} + 2e^t \right]_0^{-1/2} = \\ &= \frac{7\sqrt{2} - 76}{24} + \frac{7}{2\sqrt{e}}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Legyen $k \in \{1, 2, 3, 4\}$, majd számítsuk ki az

$$\int_{\varphi_k} \mathbf{f}$$

vonalintegrálokat az alábbi függvények esetében!

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := 2xy\mathbf{i} + x^2\mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

\mathcal{R}_{φ_1} az $y = x$, \mathcal{R}_{φ_2} az $y = x^2$, \mathcal{R}_{φ_3} az $y = x^3$, ill. \mathcal{R}_{φ_4} az $y = x^4$ egyenletű görbe $(0,0)$ -ból $(1,1)$ -be menő íve.

Útm. Ha

$$\varphi_1(t) := (t, t), \quad \varphi_2(t) := (t, t^2), \quad \varphi_3(t) := (t, t^3), \quad \varphi_4(t) := (t, t^4) \quad (t \in [0, 1]),$$

akkor

$$\dot{\varphi}_1(t) = (1,1), \quad \dot{\varphi}_2(t) = (1,2t), \quad \dot{\varphi}_3(t) = (1,3t^2), \quad \dot{\varphi}_4(t) = (1,4t^3) \quad (t \in [0,1]).$$

Így

$$\int_{\varphi_1} f = \int_0^1 \langle (2t^2, t^2), (1,1) \rangle dt = \int_0^1 3t^2 dt = 1,$$

$$\int_{\varphi_2} f = \int_0^1 \langle (2t^3, t^2), (1,2t) \rangle dt = \int_0^1 4t^3 dt = 1,$$

$$\int_{\varphi_3} f = \int_0^1 \langle (2t^4, t^2), (1,3t^2) \rangle dt = \int_0^1 5t^4 dt = 1,$$

$$\int_{\varphi_4} f = \int_0^1 \langle (2t^5, t^2), (1,4t^3) \rangle dt = \int_0^1 6t^5 dt = 1. \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki az

$$\int_{\varphi} f$$

vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$f(r) := \frac{1}{y} \mathbf{i} + \frac{1}{x} \mathbf{j} \quad (r = (x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}),$$

\mathcal{R}_{φ} az $y = 1$, $x = 4$, ill. $y = x$ egyenesek határolta háromszöglemez határa (pozitív körbejárással).

Útm. Ha bármely $t \in [1,4]$ esetén

$$\varphi_1(t) := (t,1), \quad \varphi_2(t) := (4,t), \quad \tilde{\varphi}_3(t) := (t,t),$$

akkor

$$\dot{\varphi}_1(t) = (1,0), \quad \dot{\varphi}_2(t) = (0,1), \quad \dot{\tilde{\varphi}}_3(t) = (1,1).$$

Így

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} f &= \int_{\varphi_1} f + \int_{\varphi_2} f - \int_{\tilde{\varphi}_3} f = \\ &= \int_1^4 (1+0) dt + \int_1^4 \left(0 + \frac{1}{4}\right) dt - \int_1^4 \left(\frac{1}{t} + \frac{1}{t}\right) dt = \\ &= 3 + \frac{3}{4} - [2 \ln(t)]_1^4 = \frac{15}{4} - 2 \ln(4). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} f$ vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$f(\mathbf{r}) := 3x^2yz^2 \operatorname{ch}(x^3y)\mathbf{i} + x^3z^2 \operatorname{ch}(x^3y)\mathbf{j} + (1 + 2z \operatorname{sh}(x^3y))\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

\mathcal{R}_{φ} a $(3,0,0)$, $(0,5,0)$ és $(0,0,1)$ csúcspontú háromszöglemez határa (pozitív körbejárással).

Útm. Ha

$$\varphi_1(t) := (1-t)(3,0,0) + (0,5,0)t = (3,0,0) + t(-3,5,0) \quad (t \in [0,1]),$$

$$\varphi_2(t) := (1-t)(0,5,0) + t(0,0,1) = (0,5,0) + t(0,-5,1) \quad (t \in [0,1]),$$

$$\varphi_3(t) := (1-t)(0,0,1) + t(3,0,0) = (0,0,1) + t(3,0,-1) \quad (t \in [0,1]),$$

akkor bármely $t \in [0,1]$ esetén

$$f(\varphi_1(t)) = (0,0,1), \quad f(\varphi_2(t)) = (0,t,1), \quad f(\varphi_3(t)) = (0,1-t+27(1-t)^2,1).$$

Így

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} f &= \int_{\varphi_1} f + \int_{\varphi_2} f + \int_{\varphi_3} f = \\ &= \int_0^1 0 \, dt + \int_0^1 (-5t+1) \, dt + \int_0^1 (-1) \, dt = \\ &= \left[-\frac{5}{2}t^2 + t - t \right]_0^1 = -\frac{5}{2}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} f$ vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$f(\mathbf{r}) := 3xy\mathbf{i} - 5z\mathbf{j} + 10x\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

$$\varphi(t) := (t^2 + 1, 2t^2, t^3) \quad (t \in [1,2]).$$

Útm. Mivel

$$\dot{\varphi}(t) = (2t, 4t, 3t^2) \quad (t \in [1,2]),$$

ezért

$$\begin{aligned}
\int_{\varphi} f &= \int_1^2 \langle (6t^2(t^2 + 1), -5t^2, 10(t^2 + 1)), (2t, 4t, 3t^2) \rangle dt = \\
&= \int_1^2 (12t^3(t^2 + 1) - 20t^4 + 30t^2(t^2 + 1)) dt = \\
&= \int_1^2 (12t^5 + 10t^4 + 12t^3 + 30t^2) dt = [2t^6 + 2t^5 + 3t^4 + 10t^3]_1^2 = \\
&= 303. \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

Feladat. Számítsuk ki az $\int_{\varphi} f$ vonalintegrált az alábbi függvények esetében!

$$f(\mathbf{r}) := x^2\mathbf{i} + 2xy\mathbf{j} + xz\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

$$\varphi(t) := (1 + t, 2 - t, 3 + t) \quad (t \in [0, 1]).$$

Útm. Mivel

$$\dot{\varphi}(t) = (1, -1, 1) \quad (t \in [0, 1]),$$

ezért

$$\begin{aligned}
\int_{\varphi} f &= \int_0^1 \langle ((1+t)^2, 2(1+t)(2-t), (1+t)(3+t)), (1, -1, 1) \rangle dt = \\
&= \int_1^2 ((1+t)^2 - 2(1+t)(2-t) + (1+t)(3+t)) dt = \\
&= \int_1^2 (4t + 4t^2) dt = \left[2t^2 + \frac{4t^3}{3} \right]_1^2 = \\
&= \frac{10}{3}. \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

Feladat. Legyen $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ az origó körüli 90° -os forgatás,

$$J := [A(\mathbf{i}), A(\mathbf{j})], \quad \text{ill.} \quad F(\mathbf{r}) := J\mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^2),$$

továbbá $\varphi : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$ az origó középpontú, $0 < \mathbf{b} \leq \mathbf{a}$ féltengelyű ellipszisvonal szokásos paraméterezése (vö. 4. gyakorlat). Számítsuk ki az

$$\int_{\varphi} \mathbf{F}$$

vonaleintegrált!

Útm. Mivel

$$\varphi(t) = \mathbf{a} \cos(t)\mathbf{i} + \mathbf{b} \sin(t)\mathbf{j}, \quad \dot{\varphi}(t) = -\mathbf{a} \sin(t)\mathbf{i} + \mathbf{b} \cos(t)\mathbf{j} \quad (t \in [0, 2\pi])$$

és

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) = -y\mathbf{i} + x\mathbf{j} \quad (\mathbf{r} = (x, y) \in \mathbb{R}^2),$$

ezért

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} \mathbf{F} &= \int_0^{2\pi} \langle \mathbf{F}(\varphi(t)), \dot{\varphi}(t) \rangle dt = \int_0^{2\pi} \langle -\mathbf{b} \sin(t)\mathbf{i} + \mathbf{a} \cos(t)\mathbf{j}, -\mathbf{a} \sin(t)\mathbf{i} + \mathbf{b} \cos(t)\mathbf{j} \rangle dt = \\ &= \int_0^{2\pi} \mathbf{a}\mathbf{b}(\sin^2(t) + \cos^2(t)) dt = 2\mathbf{a}\mathbf{b}\pi. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Ha $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^d$ reguláris út, akkor az \mathcal{R}_{φ} görbe minden pontjához hozzárendelhetünk egy ún. **érintővektort** az alábbi módon:

$$\mathbf{e}_{\varphi} : \mathcal{R}_{\varphi} \rightarrow \mathbb{R}^d, \quad \mathbf{e}_{\varphi}(\mathbf{r}) := \frac{\dot{\varphi}(\varphi^{-1}(\mathbf{r}))}{\|\dot{\varphi}(\varphi^{-1}(\mathbf{r}))\|}.$$

Ennek segítségével fogalmazzuk meg az elsőfajú és a másodfajú vonaleintegrál kapcsolatára vonatkozó állítást.

Tétel. Legyen $\mathbf{f} \in \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ folytonos vektormező, $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathcal{R}_{\varphi}$ reguláris út. Ekkor

$$\int_{\varphi} \langle \mathbf{f}, \mathbf{e}_{\varphi} \rangle(\mathbf{r}) d\mathbf{r} = \int_{\varphi} \langle \mathbf{f}(\mathbf{r}), d\mathbf{r} \rangle.$$

Biz. Világos, hogy

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} \langle \mathbf{f}, \mathbf{e}_{\varphi} \rangle(\mathbf{r}) d\mathbf{r} &= \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} \langle \mathbf{f}(\varphi(t)), \mathbf{e}_{\varphi}(\varphi(t)) \rangle \cdot \|\varphi'(t)\|_2 dt = \\ &= \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} \left\langle \mathbf{f}(\varphi(t)), \frac{\varphi'(t)}{\|\varphi'(t)\|_2} \right\rangle \cdot \|\varphi'(t)\|_2 dt = \\ &= \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} \langle \mathbf{f}(\varphi(t)), \varphi'(t) \rangle dt = \int_{\varphi} \langle \mathbf{f}(\mathbf{r}), d\mathbf{r} \rangle. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

2.5. **E1**

Definíció. Ha $\Psi : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3$ reguláris, akkor tetszőleges $(\mathbf{a}, \mathbf{b}) \in I \times J$ esetén az $\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b})$ vektorra merőleges, az $\mathcal{R}_\Psi = \mathcal{F}$ felület $\Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b})$ pontjára illeszkedő síkot az \mathcal{F} felület $\Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b})$ -beli **érintősík**jának nevezzük:

$$\left\{ \Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \Psi'(\mathbf{a}, \mathbf{b}) \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 : (\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2 \right\} = \\ = \{ \Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \mathbf{u}\partial_1\Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \mathbf{v}\partial_2\Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) \in \mathbb{R}^3 : (\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2 \}.$$

Feladat. Adott $I, J \subset \mathbb{R}$ kompakt intervallumok, ill.

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u} + \mathbf{v}, \mathbf{u} - \mathbf{v}, \mathbf{u}\mathbf{v}) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J),$$

$\mathcal{R}_\Psi =: \mathcal{F}$ esetén határozzuk meg \mathcal{F} -nek azt az érintősíkját, amely párhuzamos az

$$x + 2y + 2z = 32$$

egyenletű síkkal!

Útm. Mivel

$$\Psi'(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ \mathbf{v} & \mathbf{u} \end{bmatrix} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2),$$

így \mathcal{F} reguláris felület,

$$\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \det \begin{bmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 1 & \mathbf{v} \\ 1 & -1 & \mathbf{u} \end{bmatrix} = (\mathbf{u} + \mathbf{v}, \mathbf{v} - \mathbf{u}, -2) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2).$$

Tehát

$$\mathbf{n}_\Psi \parallel (1, 2, 2) \quad \iff \quad \mathbf{u} = 1/2, \quad \mathbf{v} = -3/2.,$$

Így a

$$\Psi(1/2, -3/2) = (-1, 2, -3/4)$$

pontbeli érintősík egyenlete:

$$x + 1 + 2(y - 2) + 2(z + 3/4) = 0. \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. Ha $f \in \mathcal{C}^1(I \times J, \mathbb{R})$, akkor a

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, \mathbf{v}, f(\mathbf{u}, \mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J)$$

leképezés értékkészlete az f függvény grafikonja. Ennek a felületnek az $(\mathbf{a}, \mathbf{b}) \in I \times J$ paraméterhez tartozó pontjában vett érintősíkjának egyenlete

$$z = f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \partial_1 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})(x - \mathbf{a}) + \partial_2 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})(y - \mathbf{b}).$$

U_i. tetszőleges $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J$ esetén

$$\partial_1 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \det \begin{bmatrix} i & j & k \\ 1 & 0 & \partial_1 f(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \\ 0 & 1 & \partial_2 f(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \end{bmatrix} = (-\partial_1 f(\mathbf{u}, \mathbf{v}), -\partial_2 f(\mathbf{u}, \mathbf{v}), 1).$$

Így a $\Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = (\mathbf{a}, \mathbf{b}, f(\mathbf{a}, \mathbf{b}))$ pontbeli érintősík egyenlete:

$$-\partial_1 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})(x - \mathbf{a}) - \partial_2 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})(y - \mathbf{b}) + z - f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = 0.$$

Világos, hogy

$$\begin{aligned} & \{\Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + u\partial_1 \Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + v\partial_2 \Psi(\mathbf{a}, \mathbf{b}) \in \mathbb{R}^3 : (\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2\} = \\ & \{(\mathbf{a}, \mathbf{b}, f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + u(1, 0, \partial_1 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})) + v(0, 1, \partial_2 f(\mathbf{a}, \mathbf{b}))) \in \mathbb{R}^3 : (\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2\} = \\ & \{(\mathbf{a} + \mathbf{u}, \mathbf{b} + \mathbf{v}, f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + u\partial_1 f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + v\partial_2 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})) \in \mathbb{R}^3 : (\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2\} = \\ & \{(x, y, f(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \partial_1 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})(x - \mathbf{a}) + \partial_2 f(\mathbf{a}, \mathbf{b})(y - \mathbf{b})) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in \mathbb{R}^2\}. \end{aligned}$$

Feladat. Legyen $0 < \mathbf{a} \in \mathbb{R}$, majd mutassuk meg, hogy a

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := \left(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \frac{\mathbf{a}^3}{\mathbf{u}\mathbf{v}} \right) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [1, 3]^2),$$

paraméterezte \mathcal{F} felület érintősíkjai és az \mathbb{R}^3 -beli koordinátasíkok állandó térfogatú tetraédert alkotnak!

Útm. A fentiek következtében, ha $(u_0, v_0) \in [1, 3]^2$, akkor a felület $\frac{a^3}{u_0 v_0}$ pontján átmenő érintősík egyenlete:

$$z = \frac{a^3}{u_0 v_0} - \frac{a^3}{u_0^2 v_0} (x - u_0) - \frac{a^3}{u_0 v_0^2} (y - v_0),$$

ill.

$$\frac{a^3}{u_0^2 v_0} x + \frac{a^3}{u_0 v_0^2} y + z = \frac{a^3}{u_0 v_0} + \frac{a^3}{u_0 v_0} + \frac{a^3}{u_0 v_0} = \frac{3a^3}{u_0 v_0}.$$

A $\frac{3a^3}{u_0 v_0} \neq 0$ számmal végigosztva azt kapjuk, hogy

$$\frac{x}{3u_0} + \frac{y}{3v_0} + \frac{z}{\frac{3a^3}{u_0 v_0}} = 1.$$

A szóben forgó tetraéder térfogata tehát:

$$V = \frac{3u_0 \cdot 3v_0 \cdot \frac{3a^3}{u_0 v_0}}{6} = \frac{9a^3}{2}. \quad \blacksquare$$

Feladat. Legyen $f : [1, 3] \rightarrow \mathbb{R}$ folytonosan differenciálható függvény és

$$\Psi(u, v) := \left(u, v, uf\left(\frac{v}{u}\right) \right) \quad ((u, v) \in [2, 6]^2).$$

Lássuk be, hogy az \mathcal{R}_Ψ felület érintősíkjai átmennek az origón!

Útm. A $\Psi(u_0, v_0)$ pontban a felületi normális:

$$\begin{aligned} \partial_1 \Psi(u_0, v_0) \times \partial_2 \Psi(u_0, v_0) &= \det \begin{bmatrix} i & j & k \\ 1 & 0 & f(v_0/u_0) - (v_0/u_0) \cdot f'(v_0/u_0) \\ 0 & 1 & f'(v_0/u_0) \end{bmatrix} = \\ &= ((v_0/u_0) \cdot f'(v_0/u_0) - f(v_0/u_0), -f'(v_0/u_0), 1), \end{aligned}$$

az érintősík egyenlete tehát

$$f'(v_0/u_0) \cdot (v_0/u_0) - f(v_0/u_0) (x - u_0) - f'(v_0/u_0) (y - v_0) + z - u_0 \cdot f(v_0/u_0) = 0.$$

Az

$$a := f(v_0/u_0) - f'(v_0/u_0) \cdot (v_0/u_0) \quad \text{és} \quad b := f'(v_0/u_0)$$

jelölés bevezetésével

$$ax + by + z = \mathbf{a}\mathbf{u}_0 + \mathbf{b}\mathbf{v}_0 - \mathbf{u}_0 \cdot \mathbf{f}(\mathbf{v}_0/\mathbf{u}_0) .$$

Az utóbbi egyenlőség jobb oldalára

$$\mathbf{a}\mathbf{u}_0 + \mathbf{b}\mathbf{v}_0 - \mathbf{u}_0 \cdot \mathbf{f}(\mathbf{v}_0/\mathbf{u}_0) = 0$$

teljesül, ugyanis

$$\mathbf{a}\mathbf{u}_0 + \mathbf{b}\mathbf{v}_0 - \mathbf{u}_0 \cdot \mathbf{f}(\mathbf{v}_0/\mathbf{u}_0) = \mathbf{u}_0 \mathbf{f}(\mathbf{v}_0/\mathbf{u}_0) - \mathbf{f}'(\mathbf{v}_0/\mathbf{u}_0) \cdot \mathbf{v}_0 + \mathbf{v}_0 \mathbf{f}'(\mathbf{v}_0/\mathbf{u}_0) - \mathbf{u}_0 \cdot \mathbf{f}(\mathbf{v}_0/\mathbf{u}_0) = 0 .$$

Így tehát minden $(\mathbf{u}_0, \mathbf{v}_0) \in \mathcal{D}_f$ esetén $\mathbf{a} \cdot 0 + \mathbf{b} \cdot 0 + 0 = 0$, azaz minden érintősík átmegy az origón. ■

2.6. E2

Megjegyzés. (A felületi integrál fizikai jelentése.) A felületi integrálnak a fizika különböző ágaiban különböző szemléletes jelentése van. Az áramlástanban $\mathbf{f} \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\mathbf{f} \in \mathfrak{C}$ az áramló folyadék sebességi vektormezője (a tér \mathbf{r} helyvektorú pontjához az ott tartózkodó folyadék-részecske $\mathbf{f}(\mathbf{r})$ sebességvektorát rendeljük hozzá). A folyadék útjába egy $\Psi : I \times J \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\Psi \in \mathfrak{C}^1$ paraméterezéssel adott \mathcal{R}_Ψ felületet helyezünk, és meghatározzuk az adott felületen egységnyi idő alatt átáramló folyadék mennyiségét: \mathbf{f} -nek Ψ -re vonatkozó **fluxusát**. (A folyadékmennyiséget a térfogattal mérjük. Ha a folyadék összenyomhatatlan, akkor a tömege arányos a térfogatával).

Felosztjuk a felületet „kicsiny” felületdarabokra, és – lévén, hogy \mathbf{f} folytonos – hozzárendeljük a felület-darab minden pontjához a felületdarab valamely \mathbf{r} pontjához tartozó $\mathbf{f}(\mathbf{r})$ sebességvektort (a folytonosság következtében a felületdarab többi pontjához tartozó sebességvektorok ettől csak „keveset” térnek el). A felületdarabon Δt idő alatt áthaladó folyadék-részecskék egy – ferde hasábszerű – térrészt töltenek ki, amelynek alapja maga a felületdarab, élei pedig $|\mathbf{f}(\mathbf{r})|\Delta t$ méretűek.

Ezt a felosztást a következőképpen végezzük el. Kiindulásképpen felosztjuk az $I \times J$ intervallumot:

$$I \times J =: \bigcup_{i,j} [\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{u}_i] \times [\mathbf{v}_{j-1}, \mathbf{v}_j] .$$

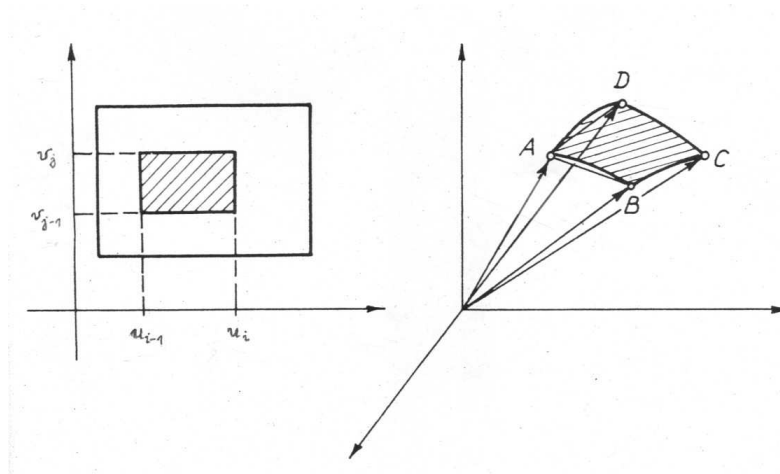
Az $[\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{u}_i] \times [\mathbf{v}_{j-1}, \mathbf{v}_j]$ osztástégla csúcsai által meghatározott ABCD felületrészt, ahol

$$A := \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}), \quad B := \Psi(\mathbf{u}_i, \mathbf{v}_{j-1}), \quad C := \Psi(\mathbf{u}_i, \mathbf{v}_j), \quad D := \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_j)$$

az

$$\overrightarrow{AB} = \Psi(\mathbf{u}_i, \mathbf{v}_{j-1}) - \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) \quad \text{és} \quad \overrightarrow{AD} = \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_j) - \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})$$

vektorok által meghatározott paralelogrammával közelítjük (vö. 2.1. ábra). A felosztást minden határon túl finomítva ezen paralelogrammák uniójával közelítjük a felületet (**pikkelyrendszer**).



2.1. ábra.

A Lagrange-féle középértéktételből kapjuk, hogy van olyan

$$\xi_i \in (\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{u}_i), \quad \text{ill.} \quad \eta_j \in (\mathbf{v}_{j-1}, \mathbf{v}_j),$$

hogy

$$\begin{aligned} \overrightarrow{AB} &= \Psi(\mathbf{u}_i, \mathbf{v}_{j-1}) - \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) = \\ &= \partial_1 \Psi(\xi_i, \mathbf{v}_{j-1})(\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1}) \approx \partial_1 \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})(\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1}), \\ \overrightarrow{AD} &= \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_j) - \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) = \\ &= \partial_2 \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \eta_j)(\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}) \approx \partial_2 \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})(\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}). \end{aligned}$$

Az ABCD paralelogramma $|\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AD}|$ területe tehát közelítőleg:

$$\begin{aligned} & |\partial_1 \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})| \cdot (\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1})(\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}) = \\ & = |\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})| \cdot (\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1})(\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}) =: \mathbf{t}_{ij} \end{aligned}$$

A paralelogrammák minden pontjához az $f(\mathbf{A})$ sebességvektort rendeljük:

$$f(\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})) := f(\mathbf{A}) = f(\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{u}_i] \times [\mathbf{v}_{j-1}, \mathbf{v}_j]).$$

Így, ha M_{ij} jelöli az $f(\mathbf{A}) = f(\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}))$ sebességvektor $\mathbf{n}^\circ_\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})$ normális irányába eső előjeles vetületét:

$$M_{ij} := \langle f(\mathbf{A}), \mathbf{n}^\circ_\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) \rangle$$

(ez a mennyiség pozitív vagy negatív aszerint, hogy a folyadék a felületdarabon, ill. a paralelogrammán a normális irányában, vagy azzal ellenkező irányban lép-e át), akkor a szóban forgó paralelogrammán egységnyi idő alatt átáramló folyadék mennyisége nem más, mint a vektorok által kifeszített paralelepipedon térfogata:

$$\begin{aligned} M_{ij} \cdot \mathbf{t}_{ij} &= \langle f(\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})), \mathbf{n}^\circ_\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) \rangle \cdot |\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})| \cdot (\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1}) \cdot \\ &\cdot (\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}) = \langle f(\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})), \mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) \rangle (\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1})(\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}). \end{aligned}$$

Ezek $\sum_{i,j} M_{ij} \cdot \mathbf{t}_{ij}$ összege az

$$\langle f \circ \Psi, \mathbf{n}_\Psi \rangle : I \times J \rightarrow \mathbb{R}$$

függvény integrálközelítő összege – az áramló folyadék térfogatának közelítése. Ha az f vektormező (pl. elektromos) erőteret ír le, akkor a $M_{ij} \cdot \mathbf{t}_{ij}$ a \mathbf{t}_{ij} -n (ún. **felületelemen**) az \mathbf{n}_Ψ normális irányában áthaladó erővonalak számát adja meg. $\sum_{i,j} M_{ij} \cdot \mathbf{t}_{ij}$ azt fejezi ki, hogy a felületen időegység alatt mennyivel több erővonal halad át a normális irányában, mint az ellenkező irányban.

Ennek alapján az

$$\int_{I \times J} \langle f \circ \Psi, \mathbf{n}_\Psi \rangle$$

felületi integrált szokás a szóban forgó felületen egység idő alatt átáramló folyadék térfogatának vagy a felületet „átdöfő” erővonalak számának nevezni.

A felületi integrál fizikai jelentésének iménti tárgyalásakor a „felületi négyszög” területe közelítőleg

$$\begin{aligned} & |\partial_1 \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1}) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})| \cdot (\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1})(\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}) = \\ & = |\mathbf{n}_\Psi(\mathbf{u}_{i-1}, \mathbf{v}_{j-1})| \cdot (\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_{i-1})(\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_{j-1}) =: \mathbf{t}_{ij} \end{aligned}$$

volt. A fentiekből következik, hogy

$$\sum_{i,j} \mathbf{t}_{ij} \quad \text{az} \quad |\mathbf{n}_\Psi| : I \times J \rightarrow \mathbb{R}$$

függvény egy integrálközelítő összege, ezért ésszerű az \mathcal{R}_Ψ felület felszínét az

$$\mathcal{F}(\Psi) := \int_{I \times J} |\mathbf{n}_\Psi| = \int_{I \times J} |\partial_1 \Psi \times \partial_2 \Psi|$$

formulával értelmezni.

Megjegyzés. Mint tudjuk (vö. 4. beadható feladatsor), ha az \mathcal{R}_Ψ felület Euler-Monge-féle módon van megadva egy $\mathbf{h} \in \mathcal{C}^1(I \times J, \mathbb{R})$ függvény révén, azaz

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J),$$

akkor

$$\mathcal{F}(\Psi) = \int_{I \times J} \sqrt{1 + [\partial_1 \mathbf{h}]^2 + [\partial_2 \mathbf{h}]^2}.$$

Ha ez a \mathbf{h} egy $F \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $F \in \mathcal{C}^1$ függvény által meghatározott implicit függvény, azaz

$$F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v})) = 0 \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J),$$

és teljesülnek az implicit függvényre vonatkozó tétel feltételei, akkor

$$\text{grad } \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = - \frac{\partial_{(12)} F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}))}{\partial_3 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}))} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J),$$

azaz tetszőleges $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times J$ esetén

$$\partial_1 \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = - \frac{\partial_1 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}))}{\partial_3 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}))}, \quad \partial_2 \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = - \frac{\partial_2 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}))}{\partial_3 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{h}(\mathbf{u}, \mathbf{v}))},$$

így

$$\begin{aligned}\mathcal{F}(\Psi) &= \int_{I \times J} \sqrt{1 + \left[\frac{\partial_1 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, h(\mathbf{u}, \mathbf{v}))}{\partial_3 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, h(\mathbf{u}, \mathbf{v}))} \right]^2 + \left[\frac{\partial_2 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, h(\mathbf{u}, \mathbf{v}))}{\partial_3 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, h(\mathbf{u}, \mathbf{v}))} \right]^2} d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \int_{I \times J} \frac{|\text{grad } F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, h(\mathbf{u}, \mathbf{v}))|}{|\partial_3 F(\mathbf{u}, \mathbf{v}, h(\mathbf{u}, \mathbf{v}))|} d(\mathbf{u}, \mathbf{v}).\end{aligned}$$

Példák.

1. Ha $g \in \mathcal{C}^1([a, b], \mathbb{R})$: $g(x) \geq 0$ ($x \in [a, b]$), és

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (\mathbf{u}, g(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), g(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [a, b] \times [0, 2\pi])$$

(\mathcal{R}_Ψ : a g függvény grafikonjának az x -tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület), akkor

$$|\partial_1 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \times \partial_2 \Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})| = g(\mathbf{u}) \sqrt{1 + [g'(\mathbf{u})]^2} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [a, b] \times [0, 2\pi]),$$

ezért

$$\mathcal{F}(\Psi) = \int_{[a, b] \times [0, 2\pi]} g(\mathbf{u}) \sqrt{1 + [g'(\mathbf{u})]^2} d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 2\pi \int_a^b g(\mathbf{u}) \sqrt{1 + [g'(\mathbf{u})]^2} du.$$

2. Ha $I \subset \mathbb{R}$ kompakt intervallum, $\varphi \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{R}^3)$ injektív,

$$\varphi_1(\mathbf{u}) =: x(\mathbf{u}) > 0, \quad \varphi_2(\mathbf{u}) = 0, \quad \varphi_3(\mathbf{u}) =: z(\mathbf{u}) \quad (\mathbf{u} \in I),$$

továbbá

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := (x(\mathbf{u}) \cos(\mathbf{v}), x(\mathbf{u}) \sin(\mathbf{v}), z(\mathbf{u})) \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times [0, 2\pi])$$

(\mathcal{R}_Ψ : \mathcal{R}_φ z -tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület), akkor tetszőleges $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in I \times [0, 2\pi]$ esetén

$$E(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = [x'(\mathbf{u})]^2 + [z'(\mathbf{u})]^2, \quad F(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 0, \quad G(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = [x(\mathbf{u})]^2,$$

ezért

$$\mathcal{F}(\Psi) = \int_{I \times [0, 2\pi]} \sqrt{([x'(\mathbf{u})]^2 + [z'(\mathbf{u})]^2) [x(\mathbf{u})]^2} d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = 2\pi \int_I x(\mathbf{u}) \sqrt{[x'(\mathbf{u})]^2 + [z'(\mathbf{u})]^2} du.$$

Spec. esetek:

(a) Ha

$$\varphi(\mathbf{u}) := (\mathbf{u}, 0, b(1 - \mathbf{u}/a)) \quad (\mathbf{u} \in [a_0, a]),$$

akkor \mathcal{R}_φ z-tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület csonkakúp-palást, melynek felszíne:

$$\mathcal{F} = 2\pi \int_{a_0}^a \mathbf{u} \sqrt{1 + (b/a)^2} d\mathbf{u} = \pi(a^2 - a_0^2) \sqrt{1 + (b/a)^2}.$$

(b) Ha

$$\varphi(\mathbf{u}) := [R, 0, \mathbf{u}] \quad (\mathbf{u} \in [z_0, z_1]),$$

akkor \mathcal{R}_φ z-tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület hengerpalást, melynek felszíne:

$$\mathcal{F} = 2\pi \int_{z_0}^{z_1} R \sqrt{1} d\mathbf{u} = 2R\pi(z_1 - z_0).$$

(c) Ha

$$\varphi(\mathbf{u}) := [R \sin(\mathbf{u}), 0, R \cos(\mathbf{u})] \quad (\mathbf{u} \in [0, \pi]),$$

akkor \mathcal{R}_φ z-tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület gömbfelület, melynek felszíne:

$$\begin{aligned} \mathcal{F} &= 2\pi \int_0^\pi R \sin(\mathbf{u}) \sqrt{R^2 \cos^2(\mathbf{u}) + R^2 \sin^2(\mathbf{u})} d\mathbf{u} = \\ &= 2\pi R^2 \int_0^\pi \sin(\mathbf{u}) d\mathbf{u} = 4\pi R^2. \end{aligned}$$

(d) Ha

$$\varphi(\mathbf{u}) := [R + r \sin(\mathbf{u}), 0, r \cos(\mathbf{u})] \quad (\mathbf{u} \in [0, 2\pi]),$$

akkor \mathcal{R}_φ z-tengely körüli megforgatásával keletkező forgásfelület tóruszfelület, melynek felszíne:

$$\begin{aligned} \mathcal{F} &= 2\pi \int_0^{2\pi} (R + r \sin(\mathbf{u})) \sqrt{r^2 \cos^2(\mathbf{u}) + r^2 \sin^2(\mathbf{u})} d\mathbf{u} = \\ &= 2\pi \int_0^{2\pi} r(R + r \sin(\mathbf{u})) d\mathbf{u} = 4\pi^2 rR. \end{aligned}$$

2.7. F

Az A és B halmazok **egyesítését** $A \cup B$, **metszetét** $A \cap B$, **különbségét** $A \setminus B$ jelöli; az **üres halmaz** jele: \emptyset . Ha A a B halmaz részhalmaza, akkor ezt írjuk: $A \subset B$ (megengedve, hogy $A = B$). Ha $A \cap B = \emptyset$, akkor A és B egyesítésére az $A \uplus B$ jelölést használjuk. Az **egész számok** halmazát \mathbb{Z} , a pozitív egész számok halmazát \mathbb{N} , a **természetes számok** halmazát $\mathbb{N}_0 (= \mathbb{N} \cup \{0\})$, a **valós számok** halmazát \mathbb{R} , a **komplex számok** halmazát \mathbb{C} jelöli. Minthogy sok állítás egyaránt érvényes mind a valós, mind a komplex számok halmazára, ezért az \mathbb{R} és a \mathbb{C} helyett azok bármelyikére a \mathbb{K} jelölést is használni fogjuk.

Definíció. Az \mathcal{M} halmazt **halmazrendszernek** nevezzük, ha \mathcal{M} minden eleme halmaz. Halmazrendszer pl. $\{\emptyset\}$, de adott \mathcal{H} halmaz esetén a $\mathcal{P}(\mathcal{H})$ **hatványhalmaz** (\mathcal{H} részhalmazainak a halmaza) is halmazrendszer.

Adott A, B halmazok esetében $A \rightarrow B$ jelöli azon függvényeknek a halmazát, amelyek képhalmaza B , értelmezési tartománya része A -nak. A B^A szimbólum legyen az előbbi függvények közül azoknak a halmaza, amelyeknek az értelmezési tartománya egyenlő A -val. Az $f \in B^A$ függvényre használjuk még az $f : A \rightarrow B$ jelölést is. Ha B halmazrendszer, akkor **halmazértékű függvényről** beszélünk. Gyakran használjuk az $(f_x : x \in \mathcal{D}_f)$, továbbá az f_x ($x \in \mathcal{D}_f$), ill. az $(f_x)_{x \in \mathcal{D}_f}$ **indexes jelölésmódot**, továbbá f értékészletére az $\{f_x : x \in \mathcal{D}_f\}$ jelölést is. Ha az $A =: I$ halmaz neve **indexhalmaz**, és $f_i =: \mathcal{H}_i$, akkor a $(\mathcal{H}_i : i \in I)$ függvényt **indexelt halmazrendszernek** nevezzük. $I = \mathbb{N}$ esetén $(\mathcal{H}_n : n \in \mathbb{N})$ neve **halmazsorozat**. Valamely $(\mathcal{H}_i : i \in I)$ indexelt halmazrendszer $\{\mathcal{H}_i : i \in I\}$ értékészletének egyesítését, ill. metszetét az

$$\bigcup_{i \in I} \mathcal{H}_i, \quad \text{ill. a} \quad \bigcap_{i \in I} \mathcal{H}_i$$

szimbólummal jelöljük. Ha

$$I = \{1, \dots, n\} \quad (n \in \mathbb{N}) \quad \text{vagy} \quad I = \mathbb{N},$$

akkor ezekre az

$$\bigcup_{i=1}^n \mathcal{H}_i, \quad \bigcap_{i=1}^n \mathcal{H}_i, \quad \text{ill. az} \quad \bigcup_{n=1}^{\infty} \mathcal{H}_i, \quad \bigcap_{n=1}^{\infty} \mathcal{H}_i$$

jelölést használjuk.

Definíció. Adott \mathcal{M} halmazrendszer esetén

1. \mathcal{M}_\cup , ill. \mathcal{M}_\cap jelöli az \mathcal{M} -beli halmazok összes véges egyesítéseiből, ill. összes véges metszeteiből álló halmazrendszert:

$$\mathcal{M}_\cup := \left\{ \bigcup_{k=1}^n A_k : n \in \mathbb{N}, A_1, \dots, A_n \in \mathcal{M} \right\},$$

ill.

$$\mathcal{M}_\cap := \left\{ \bigcap_{k=1}^n A_k : n \in \mathbb{N}, A_1, \dots, A_n \in \mathcal{M} \right\}$$

/ $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \{1, \dots, n\}: i \neq j$) esetén használni fogjuk az \mathcal{M}_\uplus jelölést is/.

2. \mathcal{M}_σ , ill. \mathcal{M}_δ jelöli az \mathcal{M} -beli halmazok összes megszámlálható egyesítéseiből, ill. összes megszámlálható metszeteiből álló halmazrendszert:

$$\mathcal{M}_\sigma := \left\{ \bigcup_{k=1}^{\infty} A_k : A_k \in \mathcal{M} (k \in \mathbb{N}) \right\},$$

ill.

$$\mathcal{M}_\delta := \left\{ \bigcap_{k=1}^{\infty} A_k : A_k \in \mathcal{M} (k \in \mathbb{N}) \right\}.$$

Azt mondjuk továbbá, hogy az A halmaz az \mathcal{M} halmazrendszerre nézve \mathcal{M}_σ -, ill. \mathcal{M}_δ -**halmaz**, ha $A \in \mathcal{M}_\sigma$, ill. $A \in \mathcal{M}_\delta$.

Világos, hogy \mathcal{M}_\cup uniózárt (\cup -stabil) és \mathcal{M}_\cap metszetzárt (\cap -stabil), továbbá \mathcal{M}_σ zárt a szigma-unióra és \mathcal{M}_δ zárt a szigma-metszetre.

Az \cup és a \cap , ill. a σ és a δ „operációk” iterálhatók:

$$\mathcal{M}_{\cap\cup} := (\mathcal{M}_\cap)_\cup \quad \text{és} \quad \mathcal{M}_{\cup\cap} := (\mathcal{M}_\cup)_\cap \quad (\mathcal{M}_{\cup\cup} = \mathcal{M}_\cup, \quad \mathcal{M}_{\cap\cap} = \mathcal{M}_\cap),$$

hasonlóan értelmezhető $\mathcal{M}_{\cap\sigma}$ és $\mathcal{M}_{\sigma\cap}$ stb., ill.

$$\mathcal{M}_{\delta\sigma} := (\mathcal{M}_\delta)_\sigma \quad \text{és} \quad \mathcal{M}_{\sigma\delta} := (\mathcal{M}_\sigma)_\delta \quad (\mathcal{M}_{\sigma\sigma} = \mathcal{M}_\sigma, \quad \mathcal{M}_{\delta\delta} = \mathcal{M}_\delta),$$

hasonlóan értelmezhető $\mathcal{M}_{\sigma\delta\sigma}$ és $\mathcal{M}_{\delta\sigma\delta}$ stb.

Könnyen belátható, hogy

$$\mathcal{M} \subset \mathcal{M}_\sigma \subset \mathcal{M}_{\sigma\delta} \subset \mathcal{M}_{\delta\sigma\delta} \subset \dots, \quad \text{ill.} \quad \mathcal{M} \subset \mathcal{M}_\delta \subset \mathcal{M}_{\delta\sigma} \subset \mathcal{M}_{\delta\sigma\delta} \subset \dots$$

Állítás. Ha \mathcal{M} metszetzárt halmazrendszer, akkor \mathcal{M}_\cup is metszetzárt.

Biz. Ha $A, B \in \mathcal{M}_\cup$, akkor van olyan $m, n \in \mathbb{N}$ és $A_1, \dots, A_m \in \mathcal{M}$ ill. $B_1, \dots, B_n \in \mathcal{M}$, hogy

$$A = \bigcup_{k=1}^m A_k \quad \text{és} \quad B = \bigcup_{l=1}^n B_l,$$

így

$$A \cap B = \bigcup_{k=1}^m \left(A_k \cap \left(\bigcup_{l=1}^n B_l \right) \right) = \bigcup_{k=1}^m \bigcup_{l=1}^n (A_k \cap B_l) = \bigcup_{\substack{1 \leq k \leq m \\ 1 \leq l \leq n}} \underbrace{(A_k \cap B_l)}_{\in \mathcal{M}} \in \mathcal{M}_\cup. \quad \blacksquare$$

Állítás. Ha A halmaz, $(B_\gamma : \gamma \in \Gamma)$ indexelt halmazrendszer, akkor

$$A \cap \left(\bigcup_{\gamma \in \Gamma} B_\gamma \right) = \bigcup_{\gamma \in \Gamma} (A \cap B_\gamma), \quad \text{ill.} \quad A \cup \left(\bigcap_{\gamma \in \Gamma} B_\gamma \right) = \bigcap_{\gamma \in \Gamma} (A \cup B_\gamma).$$

Állítás. Ha A halmaz, és $(B_\gamma : \gamma \in \Gamma)$ pedig olyan indexelt halmazrendszer, hogy tetszőleges $\gamma \in \Gamma$ esetén $B_\gamma \subset A$, akkor

$$A \setminus \left(\bigcup_{\gamma \in \Gamma} B_\gamma \right) = \bigcap_{\gamma \in \Gamma} (A \setminus B_\gamma), \quad \text{ill.} \quad A \setminus \left(\bigcap_{\gamma \in \Gamma} B_\gamma \right) = \bigcup_{\gamma \in \Gamma} (A \setminus B_\gamma).$$

Állítás. Ha \mathcal{H} halmaz, akkor minden, az $A_\gamma \subset \mathcal{H}$ ($\gamma \in \Gamma$) feltételnek eleget tévő indexelt halmazrendszer esetén

$$\left(\bigcup_{\gamma \in \Gamma} A_\gamma \right)^c = \bigcap_{\gamma \in \Gamma} A_\gamma^c, \quad \text{ill.} \quad \left(\bigcap_{\gamma \in \Gamma} A_\gamma \right)^c = \bigcup_{\gamma \in \Gamma} A_\gamma^c$$

(De-Morgan-azonosságok), ahol

$$B^c := \mathcal{H} \setminus B \quad (B \in \mathcal{H}).$$

Definíció. Adott $\emptyset \neq \mathcal{H}$ halmaz esetén azt mondjuk, hogy az \mathcal{O} halmazrendszer a \mathcal{H} halmaz **osztályozása**, ha

$$1^\circ A, B \in \mathcal{O} \implies A \cap B = \emptyset,$$

$$2^\circ A \in \mathcal{O} \implies A \subset \mathcal{H},$$

$$3^\circ \bigcup \mathcal{O} = \mathcal{H}$$

teljesül. \mathcal{O} elemeit **osztályok**nak nevezzük.

Példa. A $\mathcal{H} := \{a, b, c\}$ háromelemű halmaznak osztályozásai az alábbi halmazrendszerek:

$$\mathcal{O}_1 := \{\{a\}, \{b\}, \{c\}\}, \quad \mathcal{O}_2 := \{\{a\}, \{b, c\}\}, \quad \mathcal{O}_3 := \{\{b\}, \{a, c\}\},$$

$$\mathcal{O}_4 := \{\{c\}, \{a, b\}\}, \quad \mathcal{O}_5 := \{\{a, b, c\}\}.$$

Definíció. Adott $\emptyset \neq \mathcal{H}$ halmaz esetén azt mondjuk, hogy a $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$ reláció

1° **reflexív**, ha minden $x \in \mathcal{H}$ esetén $(x, x) \in \rho$,

2° **szimmetrikus**, ha bármely $x, y \in \mathcal{H}$ esetén

$$(x, y) \in \rho \implies (y, x) \in \rho,$$

3° **antiszimmetrikus**, ha minden $x, y \in \mathcal{H}$ esetén

$$(x, y), (y, x) \in \rho \implies x = y,$$

4° **tranzitív**, ha tetszőleges $x, y, z \in \mathcal{H}$ esetén

$$((x, y) \in \rho \wedge (y, z) \in \rho) \implies (x, z) \in \rho.$$

Definíció. Adott $\emptyset \neq \mathcal{H}$ halmaz esetén azt mondjuk, hogy a $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$ reláció (\mathcal{H} -beli)

1. **ekvivalencia**, ha reflexív, szimmetrikus és tranzitív;

2. **rendezés**, ha reflexív, antiszimmetrikus és tranzitív. A ρ rendezés **láncszerű**, ha \mathcal{H} bármely két eleme **összehasonlítható**, azaz ha

$$x, y \in \mathcal{H} \implies ((x, y) \in \rho \text{ vagy } (y, x) \in \rho).$$

Példa. Ha $\emptyset \neq \mathcal{H}$ halmaz, akkor a $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$,

- $(x, y) \in \rho \iff x, y \in \mathcal{H}$ reláció ekvivalencia,
- $(x, y) \in \rho \iff x = y \ (x, y \in \mathcal{H})$ reláció ekvivalencia.

Példa. Ha $\mathcal{H} := \mathbb{N}$ és $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$ olyan reláció, hogy

$$(x, y) \in \rho \iff x \text{ és } y \text{ számjegyeinek összege megegyezik,}$$

akkor ρ ekvivalencia.

Példa. Ha $\mathcal{H} := \mathbb{Z}$ és adott $2 \leq m \in \mathbb{N}$ esetén $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$ olyan reláció, hogy

$$(x, y) \in \rho \iff m \mid (x - y),$$

akkor ρ ekvivalencia.

Példa. Ha $\emptyset \neq \mathcal{H}$ halmaz, akkor a $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$,

$$(x, y) \in \rho \iff x = y \ (x, y \in \mathcal{H})$$

reláció rendezés (**diszkrét rendezés**), ami pontosan akkor láncszerű, ha \mathcal{H} egyelemű.

Példa. Ha $\mathcal{H} := \mathbb{N}$ és $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$ olyan reláció, hogy

$$(m, n) \in \rho \iff \exists c \in \mathbb{N}_0 : m + c = n \ (m, n \in \mathcal{H}),$$

akkor ρ (láncszerű) rendezés.

Példa. Tetszőleges \mathcal{X} halmaz esetén a $\rho \subset \mathcal{P}(\mathcal{X}) \times \mathcal{P}(\mathcal{X})$,

$$(A, B) \in \rho \iff A \subset B \ (A, B \subset \mathcal{X})$$

reláció $\mathcal{P}(\mathcal{X})$ -beli rendezés, ami pontosan akkor láncszerű, ha \mathcal{X} egyelemű.

Könnyen belátható, hogy tetszőleges $\emptyset \neq \mathcal{H}$ halmaz esetén

- ha \mathcal{O} osztályozása \mathcal{H} -nak, $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$, és

$$(x, y) \in \rho \iff x \text{ ugyanazon osztály eleme, mint } y,$$

akkor ρ (\mathcal{H} -beli) ekvivalencia;

- ha ρ (\mathcal{H} -beli) ekvivalencia, továbbá

$$[x] := \{y \in \mathcal{H} : (x, y) \in \rho\} \quad (x \in \mathcal{H})$$

akkor a

$$\mathcal{H}/\rho := \mathcal{O} := \{[x] : x \in \mathcal{H}\}$$

halmazrendszer (a ρ -**ekvivalenciaosztályok** halmaza) osztályozása \mathcal{H} -nak.

Az egyes ekvivalenciaosztályok kapcsolatára vonatkozik a következő

Állítás. Ha $\rho \subset \mathcal{H} \times \mathcal{H}$ ekvivalencia, akkor bármely $x, y \in \mathcal{H}$ esetén

$$[x] = [y] \quad \iff \quad [x] \cap [y] \neq \emptyset \quad \iff \quad (x, y) \in \rho.$$

Definíció. Ha a ρ reláció \mathcal{H} -beli rendezés, akkor a (\mathcal{H}, ρ) (rendezett) párt **rendezett halmaznak** nevezzük, továbbá valamely $x \in \mathcal{H}$ és $A \subset \mathcal{H}$ esetén azt mondjuk, hogy

- az x az A (\mathcal{H} -beli) **felső korlátja**, ha bármely $y \in A$ esetén $(y, x) \in \rho$,
- az x az A (\mathcal{H} -beli) **alsó korlátja**, ha bármely $y \in A$ esetén $(x, y) \in \rho$,
- az x az A **maximális eleme**, ha $x \in A$ és bármely $y \in A$ esetén

$$(x, y) \in \rho \quad \implies \quad x = y,$$

- az x az A **minimális eleme**, ha $x \in A$ és bármely $y \in A$ esetén

$$(y, x) \in \rho \quad \implies \quad x = y.$$

Az (\mathbb{N}, \leq) rendezett halmaz esetén az \mathbb{N} halmaznak 1 a minimális eleme, de nincsen maximális eleme. Az, hogy valamely rendezett halmaz esetén van-e maximális elem, sok esetben igen fontos kérdés. Az alábbiakban olyan feltételeket fogalmazunk meg, amelyek a maximális elem létezését biztosítják.

Tétel. (Kuratowski-Zorn-lemma.) Ha a (\mathcal{H}, ρ) rendezett halmaz bármely – a ρ rendezéssel – láncszerűen rendezett $\mathcal{A} \subset \mathcal{H}$ részhalmaza felülről korlátos, akkor \mathcal{H} -nak van maximális eleme.

Tétel. (Kiválasztási axióma.) Ha $\Gamma \neq \emptyset$ és bármely $\gamma \in \Gamma$ esetén $\mathcal{H}_\gamma \neq \emptyset$, akkor van olyan

$$f : \Gamma \rightarrow \bigcup_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{H}_\gamma$$

(ún. **kiválasztási**) **függvény**, amely minden $\gamma \in \Gamma$ -hoz \mathcal{H}_γ valamely elemét rendeli:

$$f(\gamma) \in \mathcal{H}_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma).$$

Definíció. Azt mondjuk, hogy az $f \in A \rightarrow B$ függvény

- **injektív**, ha

$$(x, y \in \mathcal{D}_f : x \neq y) \implies f(x) \neq f(y);$$

- **szürjektív**, ha $\mathcal{R}_f = B$;

- **bijektív** vagy **bijekció**, ha injektív és szürjektív.

Definíció. Valamely $f : A \rightarrow B$ függvény és \mathcal{H} halmaz esetén az

$$f[\mathcal{H}] := \{f(x) \in B : x \in \mathcal{H} \cap \mathcal{D}_f\}$$

halmazt a \mathcal{H} halmaz **f függvény által létesített képének**, az

$$f^{-1}[\mathcal{H}] := \{x \in \mathcal{D}_f : f(x) \in \mathcal{H}\}$$

halmazt pedig a \mathcal{H} halmaz **f függvény által létesített ősképe**nek nevezzük.

Így f^{-1} tekinthető a következő leképezésnek is:

$$f^{-1} : \mathcal{P}(B) \rightarrow \mathcal{P}(A), \quad \mathcal{H} \mapsto \{x \in \mathcal{D}_f : f(x) \in \mathcal{H}\}.$$

Valamely $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(B)$ halmaz(rendszer)nek f^{-1} szerinti képe tehát az

$$f^{-1}[\mathcal{M}] := \{f^{-1}[\mathcal{H}] \subset A : \mathcal{H} \in \mathcal{M}\}$$

halmaz(rendszer). Világos, hogy

$$f[\mathcal{D}_f] = \mathcal{R}_f \quad \text{és} \quad f^{-1}[\mathcal{R}_f] = \mathcal{D}_f$$

ill.

$$f^{-1}[\mathcal{H}] = f^{-1}[\mathcal{H} \cap \mathcal{R}_f] \quad \text{és} \quad f[\mathcal{H}] = f[\mathcal{H} \cap \mathcal{D}_f].$$

Példa.

$$f(x) := x^2 \quad (x \in \mathbb{R})$$

függvény esetében

$$f[[1,2]] = [1,4] \quad \text{és} \quad f^{-1}[1,4] = [-2, -1] \cup [1,2].$$

Állítás. Adott $f : A \rightarrow B$ függvény és $\mathcal{H} \subset A$, továbbá $C, D \subset B$ halmazok esetében

- fennáll az

$$f^{-1}[C \setminus D] = f^{-1}[C] \setminus f^{-1}[D]$$

egyenlőség, így pl. (ha $U^c := B \setminus U$ ($U \subset B$))

$$f^{-1}[D^c] = f^{-1}[B \setminus D] = f^{-1}[B] \setminus f^{-1}[D] = A \setminus f^{-1}[D] = (f^{-1}[D])^c;$$

- f pontosan akkor bijektív, ha minden $C \subset A$ esetén

$$f[A \setminus C] = B \setminus f[C].$$

Állítás. Az

$$f : A \rightarrow B$$

függvény és az

$$A_\gamma \subset A \quad (\gamma \in \Gamma), \quad \text{ill. a} \quad B_\delta \subset B \quad (\delta \in \Delta)$$

feltételeknek eleget tévő indexelt halmazrendszerek esetén

$$f \left[\bigcup_{\gamma \in \Gamma} A_\gamma \right] = \bigcup_{\gamma \in \Gamma} f[A_\gamma]$$

és

$$f \left[\bigcap_{\gamma \in \Gamma} A_\gamma \right] \subset \bigcap_{\gamma \in \Gamma} f[A_\gamma] \quad (\text{és itt egyenlőség áll fenn} \iff f \text{ injektív}),$$

ill.

$$f^{-1} \left[\bigcap_{j \in J} B_j \right] = \bigcap_{j \in J} f^{-1}[B_j] \quad \text{és} \quad f^{-1} \left[\bigcup_{j \in J} B_j \right] = \bigcup_{j \in J} f^{-1}[B_j].$$

2.8. G

Definíció. Adott $X \neq \emptyset$, ill. $\mathcal{D} \subset \mathcal{P}(X)$ esetén azt mondjuk, hogy \mathcal{D} (X -beli) **Dynkin-rendszer** (λ -rendszer), ha teljesülnek következő feltételek:

i) $X \in \mathcal{D}$;

ii) $A, B \in \mathcal{D}: A \subset B \implies B \setminus A \in \mathcal{D}$;

iii) $A_n \in \mathcal{D} (n \in \mathbb{N}): A_i \cap A_j = \emptyset (i, j \in \mathbb{N}: i \neq j) \implies \biguplus_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{D}$.

Megjegyzések.

1. Világos, hogy minden (X -beli) σ -algebra egyben (X -beli) Dynkin-rendszer is.

2. A fenti definícióban a ii) tulajdonság komplementer-zártságra cserélhető, ui.

(a) ha \mathcal{D} Dynkin-rendszer, akkor tetszőleges $A \in \mathcal{D}$ esetén $A \subset X \in \mathcal{D}$, így

$$A^c = X \setminus A \in \mathcal{D};$$

(b) ha \mathcal{D} komplementer-zárt és $A, B \in \mathcal{D}: A \subset B$, akkor $B^c \in \mathcal{D}$, így $A \cap B^c = \emptyset$ miatt

$$B \setminus A = B \cap A^c = (B^c \cup A)^c \in \mathcal{D}.$$

Következésképpen $\emptyset \in \mathcal{D}$, hiszen $\emptyset = X^c \in \mathcal{D}$.

3. A fenti definícióban az iii) tulajdonság a következőre cserélhető:

$$A_n \in \mathcal{D} (n \in \mathbb{N}): (A_n) \prec, \succ \implies \lim(A_n) \in \mathcal{D}, \quad (*)$$

ui.

(a) ha $A_n \in \mathcal{D} (n \in \mathbb{N}): (A_n) \prec$, akkor

$$(A_i \setminus A_{i-1}) \cap (A_j \setminus A_{j-1}) = \emptyset \quad (2 \leq i, j \in \mathbb{N}: i \neq j)$$

és

$$A_1 \cap \biguplus_{2 \leq n \in \mathbb{N}} (A_n \setminus A_{n-1}) = \emptyset,$$

így

$$\lim(A_n) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n = A_1 \uplus \bigoplus_{2 \leq n \in \mathbb{N}} (A_n \setminus A_{n-1}) \in \mathcal{D},$$

ha viszont $A_n \in \mathcal{D}$ ($n \in \mathbb{N}$): $(A_n) \succ$, akkor $(A_n^c) \prec$, így

$$\lim(A_n) = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n = \left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n^c \right)^c = A_1^c \in \mathcal{D};$$

(b) tetszőleges $A, B \in \mathcal{D}$: $A \cap B = \emptyset$ esetén

$$A \cup B = (A^c \setminus B)^c \in \mathcal{D},$$

azaz \mathcal{D} zárt a véges diszjunkt unióra, így adott

$$A_n \in \mathcal{D} \quad (n \in \mathbb{N}): \quad A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N}: i \neq j)$$

halmzsorozat esetén

$$\tilde{A}_n := \bigcup_{k=1}^n A_k \in \mathcal{D} \quad (n \in \mathbb{N}) \implies (\tilde{A}_n) \prec,$$

ahonnan (*) miatt

$$\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n = \lim (\tilde{A}_n) \in \mathcal{D}. \quad \blacksquare$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy a \mathcal{D} halmaz X -beli Dynkin-rendszer, ha

1. valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén $|X| = 2n$ és

$$\mathcal{D} := \{A \subset X : |A| = 2m, (m \in \{0, \dots, n\})\},$$

2. (X, Ω) mérhető tér, $\mu, \nu : \Omega \rightarrow [0, +\infty)$ olyan függvények, hogy

- $\mu(\emptyset) = \nu(\emptyset) = 0, \mu(X) = \nu(X)$;
- $A_n \in \Omega \quad (n \in \mathbb{N}): \quad A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N}: i \neq j), f \in \{\mu, \nu\} \implies$

$$f \left(\bigoplus_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(A_n)$$

és

$$\mathcal{D} := \{A \in \Omega : \mu(A) = \nu(A)\}$$

teljesül!

Útm.

1. Világos, hogy

(a) $X \in \mathcal{D}$ ($m := n$);

(b) ha $A, B \in \mathcal{D}$: $A \subset B$, akkor van olyan

$$p, q \in \{0, \dots, n\} : p \leq q, \quad \text{hogy} \quad |A| = 2p, \quad |B| = 2q,$$

így

$$|B \setminus A| = 2q - 2p = 2(q - p), \quad \text{ahol} \quad q - p \in \{0, \dots, n\},$$

így $B \setminus A \in \mathcal{D}$.

(c) X páros elemű részhalmazainak diszjunkt σ -uniója ismét X páros elemű részhalmaza.

Megjegyzés. Ha $n > 1$, akkor \mathcal{D} nem algebra, ui. két páros elemű részhalmaz uniója nem feltétlenül páros elemű (ez az eset áll fenn pl. ha $A, B \in \mathcal{D}$ és $|A \cap B| = 1$).

2. Világos, hogy

(a) $X \in \mathcal{D}$, ui. $X \in \Omega$ és $\mu(X) = \nu(X)$;

(b) ha $A, B \in \mathcal{D}$: $A \subset B$, akkor $B \setminus A \in \mathcal{D}$, ui. tetszőleges $f \in \{\mu, \nu\}$ ill. $E, F \in \Omega$, $E \subset F$ esetén $F \setminus E \in \Omega$, $F = (F \setminus E) \cup E$, így $(F \setminus E) \cap E = \emptyset$ miatt

$$f(F) = f((F \setminus E) \uplus E) = f(F \setminus E) + f(E),$$

azaz

$$f(F \setminus E) = f(F) - f(E),$$

ezért

$$\mu(B \setminus A) = \mu(B) - \mu(A) = \nu(B) - \nu(A) = \nu(B \setminus A);$$

(c) ha $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$): $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$), akkor $\biguplus_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \Omega$, így ha $\mu(A_n) = \nu(A_n)$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor $A_n \in \mathcal{D}$ ($n \in \mathbb{N}$) és

$$\mu \left(\biguplus_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \nu(A_n) = \nu \left(\biguplus_{n \in \mathbb{N}} A_n \right)$$

következtében $\biguplus_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{D}$. ■

Feladat. Bizonyítsuk be, hogy valamely Dynkin-rendszer pontosan akkor σ -algebra, ha metszetzárt (\cap -stabil)!

Útm. Lévén, hogy minden σ -algebra metszetzárt Dynkin-rendszer, ezért elég megmutatni azt, hogy valamely \mathcal{D} Dynkin-rendszer metszetzártsága a σ -unióra való zártságát vonja maga után. Látható, hogy tetszőleges $A, B \in \mathcal{D}$ esetén

$$A \cap (B \setminus (A \cap B)) = \emptyset,$$

ezért

$$A \cup B = A \uplus (B \setminus (A \cap B)) \in \mathcal{D},$$

azaz a metszetzárt \mathcal{D} zárt a véges unióra (\cup -stabil)²⁸. Adott $A_n \in \mathcal{D}$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozat esetén az

$$\tilde{A}_n := \begin{cases} \emptyset & (n = 0), \\ \bigcup_{k=1}^n A_k & (n > 0) \end{cases} \quad (n \in \mathbb{N}_0)$$

halmzsorozatra: $\tilde{A}_n \in \mathcal{D}$ ($n \in \mathbb{N}_0$). Mivel $\tilde{A}_n \subset \tilde{A}_{n+1}$ ($n \in \mathbb{N}_0$), ezért $\tilde{A}_{n+1} \setminus \tilde{A}_n \in \mathcal{D}$ ($n \in \mathbb{N}_0$), így

$$(\tilde{A}_{i+1} \setminus \tilde{A}_i) \cap (\tilde{A}_{j+1} \setminus \tilde{A}_j) = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N}_0 : i \neq j)$$

következtében

$$\biguplus_{n \in \mathbb{N}_0} (\tilde{A}_{n+1} \setminus \tilde{A}_n) \in \mathcal{D}.$$

Világos azonban, hogy

$$\biguplus_{k=0}^n (\tilde{A}_{k+1} \setminus \tilde{A}_k) = \tilde{A}_{n+1} = \bigcup_{l=1}^{n+1} A_l,$$

²⁸ Az ilyen halmazrendszert szokás π -rendszernek is nevezni.

ezért

$$\bigsqcup_{n \in \mathbb{N}_0} (\tilde{A}_{n+1} \setminus \tilde{A}_n) = \bigcup_{l=1}^{\infty} A_l. \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. Valamely Dynkin-rendszer pontosan akkor uniózárt (\cup -stabil), ha metszetzárt (\cap -stabil). \blacksquare

Feladat. Mutassuk meg, hogy \mathcal{D} Dynkin-rendszer, de nem σ -algebra X -ben, ha

1. $X := \{1, 2, 3, 4\}$, $\mathcal{D} := \{\emptyset, \{1, 2\}, \{1, 4\}, \{2, 3\}, \{3, 4\}, \{1, 2, 3, 4\}\}$;
2. $X \neq \emptyset$, Ω (X -beli) σ -algebra, $A \in \Omega$,

$$\mathcal{D} := \{B \in \Omega : P(A \cap B) = \varphi(A) \cdot \varphi(B)\},$$

ahol $\varphi : \Omega \rightarrow [0, 1]$ olyan függvény, amelyre $\varphi(\emptyset) = 0$, $\varphi(X) = 1$ és

$$\varphi\left(\bigsqcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \varphi(A_n)$$

minden olyan $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazzsorozat esetén, amelyre

$$A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N} : i \neq j)$$

teljesül!

Útm.

1. Világos, hogy $X \in \mathcal{D}$, \mathcal{D} komplementerzárt, ill. zárt a diszjunkt σ -unióra, így Dynkin-rendszer. Viszont nem σ -algebra, ui. nem metszetzárt:

$$\{1, 2\} \cap \{1, 4\} = \{1\} \notin \mathcal{D}.$$

2. Ahhoz, hogy \mathcal{D} Dynkin-rendszer legyen, három tulajdonságnak kell teljesülnie:

- $X \in \mathcal{D}$, ui. tetszőleges $A \in \Omega$ esetén

$$\varphi(A \cap X) = \varphi(A) = \varphi(A) \cdot 1 = \varphi(A) \cdot \varphi(X);$$

- ha $A, B, C \in \Omega$: $B \subset C$, akkor $C \setminus B \in \mathcal{D}$, ui. az ilyen függvényre:

$$\varphi(F \setminus E) = \varphi(F) - \varphi(E) \quad (E, F \in \Omega : E \subset F)$$

(vö. korábban), ezért

$$\begin{aligned} \varphi(A \cap (C \setminus B)) &= \varphi((A \cap C) \setminus (A \cap B)) = \varphi(A \cap C) - \varphi(A \cap B) = \\ &= \varphi(A) \cdot \varphi(C) - \varphi(A) \cdot \varphi(B) = \\ &= \varphi(A) \cdot (\varphi(C) - \varphi(B)) = \varphi(A) \cdot \varphi(C \setminus B). \end{aligned}$$

- ha $A_n \in \mathcal{D}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan halmazosorozat, amelyre $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N} : i \neq j$), akkor $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{D}$, ui. ha $A \in \Omega$, akkor

$$\begin{aligned} \varphi\left(A \cap \left(\biguplus_{n \in \mathbb{N}} A_n\right)\right) &= \varphi\left(\biguplus_{n \in \mathbb{N}} (A \cap A_n)\right) = \\ &= \sum_{n \in \mathbb{N}} \varphi(A \cap A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \varphi(A) \cdot \varphi(A_n) = \\ &= \varphi(A) \cdot \sum_{n \in \mathbb{N}} \varphi(A_n) = \varphi(A) \cdot \varphi\left(\biguplus_{n \in \mathbb{N}} A_n\right). \end{aligned}$$

\mathcal{D} nem σ -algebra, ui. nem metszetzárt: ha pl.

$$X := \{0,1\} \times \{0,1\}, \quad \Omega := \mathcal{P}(X),$$

és

$$\varphi(A) := \frac{|A|}{|X|} \quad (A \in \Omega),$$

akkor φ nyilván a kívánt tulajdonságú függvény, és

$$A := \{(0,0), (0,1)\}, \quad A_1 := \{(0,0), (1,0)\}, \quad A_2 := \{(0,0), (1,1)\}$$

esetén

$$\begin{aligned} \varphi(A) = \varphi(A_1) = \varphi(A_2) &= \frac{2}{4} = \frac{1}{2}, \\ \varphi(A \cap A_1) = \varphi(A \cap A_2) = \varphi(A_1 \cap A_2) &= \frac{1}{4}, \end{aligned}$$

így $A_1, A_2 \in \mathcal{D}$, de

$$\begin{aligned} \varphi(A \cap (A_1 \cap A_2)) &= \varphi(A \cap A_2) = \frac{1}{4} \neq \frac{1}{8} = \\ &= \varphi(A) \cdot \varphi(A_1) \cdot \varphi(A_2) = \varphi(A) \cdot \varphi(A_1 \cap A_2). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $\Gamma \neq \emptyset$ indexhalmaz, \mathcal{D}_γ (X -beli) Dynkin-rendszer ($\gamma \in \Gamma$), akkor $\bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{D}_\gamma$ Dynkin-rendszer X -ben!

Útm. Világos, hogy

- $X \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{D}_\gamma$, mivel minden $\gamma \in \Gamma$ esetén $X \in \mathcal{D}_\gamma$;
- ha $A \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{D}_\gamma$, akkor minden $\gamma \in \Gamma$ esetén $A \in \mathcal{D}_\gamma$, így

$$A^c \in \mathcal{D}_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma),$$

tehát $A^c \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{D}_\gamma$;

- ha $A_n \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{D}_\gamma$ ($n \in \mathbb{N}$): $A_i \cap A_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N}$: $i \neq j$), akkor minden $n \in \mathbb{N}$ esetén

$$A_n \in \mathcal{D}_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma),$$

azaz

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{D}_\gamma \quad (\gamma \in \Gamma),$$

így

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{D}_\gamma. \quad \blacksquare$$

2.9. H

Megjegyzés. Korábban beláttuk, hogy ha adott X alaphalmaz, ill. $\Gamma \neq \emptyset$ indexhalmaz esetén \mathcal{K}_γ (X -beli) σ -algebra, algebra, gyűrű, ill. Dynkin-rendszer ($\gamma \in \Gamma$), akkor

$$\bigcap_{\gamma \in \Gamma} \mathcal{K}_\gamma := \{A \subset X : A \in \mathcal{K}_\gamma (\gamma \in \Gamma)\}$$

is (X -beli) σ -algebra, algebra, gyűrű, ill. Dynkin-rendszer. Így az ilyen halmazrendszerek esetében van értelme "legsűkebb" σ -algebráról, „legsűkebb” algebráról, „legsűkebb” gyűrűről, ill. „legsűkebb” Dynkin-rendszerről beszélni. \square

Feladat. Bizonyítsuk be, hogy ha adott X halmaz, ill. $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$ halmazrendszer esetén van \mathcal{M} -et részhalmazként tartalmazó legsűkebb $\sigma(\mathcal{M})$ σ -algebra, $\alpha(\mathcal{M})$ algebra, $\rho(\mathcal{M})$ gyűrű, ill. $\delta(\mathcal{M})$ Dynkin-rendszer, azaz ha Ω szigma-algebra, \mathcal{A} algebra, \mathcal{R} gyűrű, ill. \mathcal{D} Dynkin-rendszer X -ben, és

$$\mathcal{M} \subset \Omega, \quad \mathcal{M} \subset \mathcal{A}, \quad \mathcal{M} \subset \mathcal{R}, \quad \text{ill.} \quad \mathcal{M} \subset \mathcal{D},$$

akkor

$$\mathcal{M} \subset \sigma(\mathcal{M}) \subset \Omega, \quad \mathcal{M} \subset \alpha(\mathcal{M}) \subset \mathcal{A}, \quad \mathcal{M} \subset \rho(\mathcal{M}) \subset \mathcal{R} \quad \text{ill.} \quad \mathcal{M} \subset \delta(\mathcal{M}) \subset \mathcal{D}!$$

Útm. Mivel $\mathcal{P}(X)$ (X -beli) σ -algebra, algebra, gyűrű, ill. Dynkin-rendszer, ezért tetszőleges $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$ esetén van \mathcal{M} -t részhalmazként tartalmazó σ -algebra, algebra, gyűrű ill. Dynkin-rendszer. Így, ha

$$\Sigma_\gamma := \{\Omega \subset \mathcal{P}(X) : \Omega \text{ } \sigma\text{-algebra, } \mathcal{M} \subset \Omega\},$$

$$\mathcal{A}_\gamma := \{\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X) : \mathcal{A} \text{ algebra, } \mathcal{M} \subset \mathcal{A}\},$$

$$\Gamma_\gamma := \{\mathcal{R} \subset \mathcal{P}(X) : \mathcal{R} \text{ gyűrű, } \mathcal{M} \subset \mathcal{R}\},$$

ill.

$$\Delta_\gamma := \{\mathcal{D} \subset \mathcal{P}(X) : \mathcal{D} \text{ Dynkin-rendszer, } \mathcal{M} \subset \mathcal{D}\},$$

akkor a

$$\sigma(\mathcal{M}) := \bigcap_{\Omega \in \Sigma_\gamma} \Omega, \quad \alpha(\mathcal{M}) := \bigcap_{\mathcal{A} \in \mathcal{A}_\gamma} \mathcal{A}, \quad \rho(\mathcal{M}) := \bigcap_{\mathcal{R} \in \Gamma_\gamma} \mathcal{R}, \quad \text{ill.} \quad \delta(\mathcal{M}) := \bigcap_{\mathcal{D} \in \Delta_\gamma} \mathcal{D},$$

halmazrendszerek a kívánt tulajdonságúak. ■

Definíció. Az fenti feladatban lévő

$$\sigma(\mathcal{M}), \quad \mathcal{A}(\mathcal{M}), \quad \mathcal{R}(\mathcal{M}), \quad \text{ill.} \quad \mathcal{D}(\mathcal{M})$$

halmazrendszert az \mathcal{M} halmazrendszer által generált σ -algebrának, algebrának, gyűrűnek, ill. Dynkin-rendszernek nevezzük.

Megjegyzés. Világos, hogy ha $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$ σ -algebra, algebra, gyűrű, ill. Dynkin-rendszer, akkor

$$\sigma(\mathcal{M}) = \mathcal{M}, \quad \alpha(\mathcal{M}) = \mathcal{M}, \quad \rho(\mathcal{M}) = \mathcal{M}, \quad \text{ill.} \quad \delta(\mathcal{M}) = \mathcal{M}. \quad \square$$

Példa. Ha $X := \{1,2,3,4,5,6,7\}$, ill. $\mathcal{M} := \{\{1,2\}, \{6\}\}$, akkor

$$\sigma(\mathcal{M}) = \{\emptyset, X, \{1,2\}, \{6\}, \{1,2,3,4,5,7\}, \{1,2,6\}, \{3,4,5,7\}, \{3,4,5,6,7\}\}.$$

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $\mathcal{M}, \mathcal{N}, \mathcal{Z} \subset \mathcal{P}(X)$, akkor

1. $\sigma(\mathcal{Z}) = \sigma(\sigma(\mathcal{Z}))$;
2. $\mathcal{M} \subset \mathcal{N} \implies \sigma(\mathcal{M}) \subset \sigma(\mathcal{N})$;
3. $(\mathcal{M} \subset \sigma(\mathcal{N}) \wedge \mathcal{N} \subset \sigma(\mathcal{M})) \implies \sigma(\mathcal{N}) = \sigma(\mathcal{M})$;
4. $\alpha(\mathcal{Z}) \subset \sigma(\mathcal{Z})$ és $\delta(\mathcal{Z}) \subset \sigma(\mathcal{Z})$;

Útm.

1. Mivel $\sigma(\mathcal{Z})$ szigma-algebra, ezért ez az állítás triviális.
2. Ha $\mathcal{M} \subset \mathcal{N}$, akkor minden σ -algebra, amely \mathcal{N} -t tartalmazza, tartalmazza \mathcal{M} -t is, sőt $\sigma(\mathcal{M})$ -t is, így $\sigma(\mathcal{M}) \subset \sigma(\mathcal{N})$.
3. Az előző két állítás következményeként:

$$\mathcal{M} \subset \sigma(\mathcal{N}) \implies \sigma(\mathcal{M}) \subset \sigma(\sigma(\mathcal{N})) = \sigma(\mathcal{N}),$$

ill.

$$\mathcal{N} \subset \sigma(\mathcal{M}) \implies \sigma(\mathcal{N}) \subset \sigma(\sigma(\mathcal{M})) = \sigma(\mathcal{M}).$$

4. Mivel $\sigma(\mathcal{Z})$ algebra és Dynkin-rendszer is egyben, ezért $\alpha(\mathcal{Z})$, $\delta(\mathcal{Z})$ definíciója következtében az állítás nyilvánvaló. ■

Feladat. Adott X alaphalmaz, $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$ halmazrendszer, (a $\mathcal{P}(X)$ elemeire vonatkozó) τ tulajdonság esetén adjunk szükséges és elegendő feltételt arra, hogy a $\sigma(\mathcal{M})$ halmazrendszer minden eleme τ tulajdonságú legyen, ha tudjuk, hogy az

$$\Omega := \{A \subset X : A \text{ } \tau \text{ tulajdonságú}\}$$

halmazrendszer σ -algebra!

Útm. A $\sigma(\mathcal{M})$ halmaz minden eleme pontosan akkor τ tulajdonságú, ha $\mathcal{M} \subset \Omega$, ui.

- ha $\sigma(\mathcal{M})$ minden eleme τ tulajdonságú, akkor Ω definíciója miatt $\sigma(\mathcal{M}) \subset \Omega$, ahonnan $\mathcal{M} \subset \sigma(\mathcal{M})$ miatt $\mathcal{M} \subset \Omega$ következik;
- ha $\mathcal{M} \subset \Omega$, akkor a korábbiak értelmében

$$\sigma(\mathcal{M}) \subset \sigma(\Omega) = \Omega,$$

ahonnan Ω definíciója miatt $\sigma(\mathcal{M})$ minden eleme τ tulajdonságú. ■

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $X \neq \emptyset$, $A \subset X$, akkor

$$\sigma(\{A\}) = \{\emptyset, X, A, A^c\}$$

teljesül!

Útm. Világos, hogy $\sigma(\{A\})$ -nak tartalmaznia kell az üres halmazt, magát X -et, A -t, így A komplementerét is. Ennélfogva, ha $\Omega := \{\emptyset, X, A, A^c\}$, akkor $\Omega \subset \sigma(\{A\})$. Mivel Ω szigma-algebra, ezért $\sigma(\{A\}) = \Omega$.

Megjegyzés. $A = \emptyset$ esetén $\sigma(\{\emptyset\}) = \{\emptyset, X\}$. ■

Feladat. Bizonyítsuk be, hogy ha $X \neq \emptyset$ és az $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$ halmazrendszer \cap -stabil, akkor

$$\delta(\mathcal{M}) = \sigma(\mathcal{M}),$$

azaz a halmazrendszer generálta Dynkin-rendszer megegyezik a halmazrendszert tartalmazó legszűkebb szigma-algebrával!

Útm. Világos, hogy $\delta(\mathcal{M}) \subset \sigma(\mathcal{M})$. A fordított irányú tartalmazáshoz megmutatjuk, hogy $\delta(\mathcal{M})$ szigma-algebra. Ehhez elegendő belátni, hogy $\delta(\mathcal{M})$ metszetzárt (\cap -stabil). Ezt több lépésben tesszük:

1. lépés. Megmutatjuk, hogy tetszőleges $A \in \delta(\mathcal{M})$ esetén a

$$\mathcal{D}_A := \{B \subset X : B \cap A \in \delta(\mathcal{M})\},$$

halmaz Dynkin-rendszer:

- $X \in \mathcal{D}_A$, hiszen $X \cap A = A \in \delta(\mathcal{M})$;
- ha $B, C \in \mathcal{D}_A$: $B \subset C$, akkor egyrészt

$$(B \cap A) \subset (C \cap A),$$

másrészt mivel $C \cap A, B \cap A \in \delta(\mathcal{M})$, ezért

$$(C \setminus B) \cap A = (C \cap A) \setminus (B \cap A) \in \delta(\mathcal{M}),$$

ahonnan $C \setminus B \in \mathcal{D}_A$ következik;

- ha $B_n \in \mathcal{D}_A$ ($n \in \mathbb{N}$): $B_i \cap B_j = \emptyset$ ($i, j \in \mathbb{N}$: $i \neq j$), akkor

$$\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \right) \cap A = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (B_n \cap A) \in \delta(\mathcal{M}),$$

azaz $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \in \mathcal{D}_A$.

2. lépés. Megmutatjuk, hogy tetszőleges $A \in \delta(\mathcal{M})$ esetén $\delta(\mathcal{M}) \subset \mathcal{D}_A$.

Mivel \mathcal{M} metszetzárt, ezért ha $A \in \mathcal{M}$, akkor

$$B \in \mathcal{M} \implies B \cap A \in \mathcal{M} \subset \delta(\mathcal{M}),$$

ahonnan $\mathcal{M} \subset \mathcal{D}_A$. Lévén, hogy \mathcal{D}_A Dynkin-rendszer, így $\delta(\mathcal{M})$ definíciója következtében $\delta(\mathcal{M}) \subset \mathcal{D}_A$.

3. lépés. Ezek után könnyen belátható, hogy $\delta(\mathcal{M})$ metszetzárt: ha ugyanis $D, E \in \delta(\mathcal{M})$, akkor

$$D \in \delta(\mathcal{M}) \subset \mathcal{D}_E.$$

\mathcal{D}_E definíciója alapján ez pedig éppen azt jelenti, hogy $D \cap E \in \delta(\mathcal{M})$. ■

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha Ω szigma-algebra X -ben és $Y \subset X$: $Y \notin \Omega$, akkor teljesül a

$$\sigma(\Omega \cup \{Y\}) = \{(A \cap Y) \cup (B \cap Y^c) \subset X : A, B \in \Omega\}$$

egyenlőség!

Útm.

- Világos, hogy ha

$$\Sigma := \{(A \cap Y) \cup (B \cap Y^c) \subset X : A, B \in \Omega\},$$

akkor Σ minden eleme $\sigma(\Omega \cup \{Y\})$ -nak is eleme.

- Σ szigma-algebra X -ben, ui.

- Ω minden eleme benne van Σ -ban, ui. $A = B$ esetén

$$(A \cap Y) \cup (B \cap Y^c) = (A \cap Y) \cup (A \cap Y^c) = A \in \Omega$$

továbbá Y is benne van Σ -ban, hiszen $A = X$, $B = \emptyset$ esetén

$$(X \cap Y) \cup (\emptyset \cap Y^c) = Y \cup \emptyset = Y;$$

- ha $E \in \Sigma$, akkor alkalmas $A, B \in \Omega$ halmazokkal

$$E = (A \cap Y) \cup (B \cap Y^c),$$

így

$$E^c = (A^c \cap Y) \cup (B^c \cap Y^c) \in \Sigma.$$

Ui. $x \notin E$ pontosan akkor teljesül, ha

$$x \notin A \cap Y \quad \text{és} \quad x \notin B \cap Y^c,$$

azaz ha

$$\text{vagy } x \in A^c \cap Y, \quad \text{vagy } x \in B^c \cap Y^c;$$

- ha $E_n \in \Sigma$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor van olyan $A_n, B_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), hogy

$$E_n = (A_n \cap Y) \cup (B_n \cap Y^c) \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Így ha

$$A := \bigcap_{n=1}^{\infty} A_n \in \Omega, \quad \text{ill.} \quad B := \bigcap_{n=1}^{\infty} B_n \in \Omega,$$

akkor

$$E := \bigcap_{n=1}^{\infty} E_n = (A \cap Y) \cup (B \cap Y^c) \in \Sigma,$$

továbbá

$$\bigcup_{n=1}^{\infty} E_n = E^c = [(A \cap Y) \cup (B \cap Y^c)]^c \in \Sigma. \quad \blacksquare$$

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $X \neq \emptyset$,

$$\mathcal{M} := \{\{x\} \subset X : x \in X\},$$

akkor

1. $\sigma(\mathcal{M}) = \{A \subset X \mid A \text{ vagy } A^c \text{ legfeljebb megszámlálható}\};$
2. $\alpha(\mathcal{M}) = \{A \subset X \mid A \text{ vagy } A^c \text{ véges}\};$
3. $\delta(\mathcal{M}) = \sigma(\mathcal{M})$

teljesül!

Útm.

1. Mivel $\sigma(\mathcal{M})$ szigma-algebra, ezért komplementerzárt, ill. zárt a szigma-unióra, következésképpen $\sigma(\mathcal{M})$ -nek tartalmaznia kell X minden legfeljebb megszámlálható részhalmazát, ill. olyan részhalmazát, amelynek komplementere legfeljebb megszámlálható. Tehát ha

$$\Omega := \{A \subset X \mid A \text{ vagy } A^c \text{ legfeljebb megszámlálható}\},$$

akkor $\sigma(\mathcal{M}) \supset \Omega$. Mivel Ω szigma-algebra (vö. 1.7.1. feladat/2) és $\mathcal{M} \subset \Omega$, ezért $\sigma(\mathcal{M}) \subset \Omega$, ahonnan $\sigma(\mathcal{M}) = \Omega$ következik.

2. Mivel $\alpha(\mathcal{M})$ algebra, ezért komplementerzárt, ill. zárt a véges unióra, következésképpen $\alpha(\mathcal{M})$ -nek tartalmaznia kell X minden véges részhalmazát ill. olyan részhalmazát, amelynek komplementere véges. Ha tehát

$$\mathcal{A} := \{A \subset X \mid A \text{ vagy } A^c \text{ véges}\},$$

akkor $\alpha(\mathcal{M}) \supset \mathcal{A}$. Mivel \mathcal{A} algebra, ezért $\alpha(\mathcal{M}) \subset \mathcal{A}$, ahonnan $\alpha(\mathcal{M}) = \mathcal{A}$ következik.

3. $\mathcal{M} \cup \{\emptyset\}$ metszetzárt. ■

Megjegyzés. Ha X legfeljebb megszámlálható, ill. véges halmaz, akkor persze

$$\sigma(\mathcal{M}) = \mathcal{P}(X), \quad \text{ill.} \quad \alpha(\mathcal{M}) = \mathcal{P}(X),$$

hiszen ekkor $\Omega = \mathcal{P}(X)$, ill. $\mathcal{A} = \mathcal{P}(X)$.

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $f : X \rightarrow Y$, akkor tetszőleges $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(Y)$ esetén

$$\sigma(f^{-1}[\mathcal{M}]) = f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})]$$

teljesül!

Útm.

- $\sigma(f^{-1}[\mathcal{M}]) \subset f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})]$, ui. $\mathcal{M} \subset \sigma(\mathcal{M})$, $f^{-1}[\mathcal{M}] \subset f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})]$, ahonnan

$$\sigma(f^{-1}[\mathcal{M}]) \subset \sigma(f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})]).$$

Továbbá $f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})]$ szigma-algebra X -ben, így

$$\sigma(f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})]) = f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})].$$

- $\sigma(f^{-1}[\mathcal{M}]) \supset f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})]$, ui.

$$\Omega' := \{B \subset Y : f^{-1}[B] \in \sigma(f^{-1}[\mathcal{M}])\},$$

szigma-algebra. Továbbá $\Omega' \supset \mathcal{M}$, így $\Omega' \supset \sigma(\mathcal{M})$, ahonnan

$$f^{-1}[\Omega'] \supset f^{-1}[\sigma(\mathcal{M})].$$

Viszont Ω' szigma-algebra Y -ban, így $\Omega' \in Y$, ezért felhasználva Ω' definícióját azt kapjuk, hogy

$$f^{-1}[\Omega'] \subset \sigma(f^{-1}[\mathcal{M}]). \quad \blacksquare$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha adott $X \neq \emptyset$ esetén $A \subset X$, ill. $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$, akkor

$$\sigma_A(\mathcal{M} \cap A) = \sigma(\mathcal{M}) \cap A,$$

ahol az $\mathcal{N} \subset \mathcal{P}(X)$ halmazrendszer esetén

$$\mathcal{N} \cap A := \{Y \cap A \subset X : Y \in \mathcal{N}\},$$

és $\sigma_A(\mathcal{M} \cap A)$ jelöli az $\mathcal{M} \cap A$ halmazrendszer által generált $\mathcal{P}(A)$ -beli szigma-algebrát!

Útm.

- Mivel $\mathcal{M} \subset \sigma(\mathcal{M})$, ezért $\mathcal{M} \cap A \subset \sigma(\mathcal{M}) \cap A$, így – lévén a $\sigma(\mathcal{M}) \cap A$ nyilván $\mathcal{P}(A)$ -beli szigma-algebra –

$$\sigma_A(\mathcal{M} \cap A) \subset \sigma(\mathcal{M}) \cap A.$$

- A fordított irányú tartalmazás, azaz $\sigma_A(\mathcal{M} \cap A) \supset \sigma(\mathcal{M}) \cap A$ belátásához bevezetjük a következő jelölést:

$$\Omega := \{(C \cap A^c) \cup B \subset X : C \in \sigma(\mathcal{M}), B \in \sigma_A(\mathcal{M} \cap A)\}.$$

Világos, hogy

$$B \in \sigma_A(\mathcal{M} \cap A) \implies B \subset A \implies (C \cap A^c) \cap B = \emptyset,$$

továbbá Ω szigma-elgebra X -ben, ui.

- $X \in \Omega$, hiszen (a fentiekben) a $C := X$, $B := A$ választással $(C \cap A^c) \cup B = X$.
- ha $E \in \Omega$, akkor alkalmas $C \in \sigma(\mathcal{M})$, ill. $B \in \sigma_A(\mathcal{M} \cap A)$ halmazokkal

$$E = (C \cap A^c) \cup B,$$

így $B \subset A$, ill. $C \cap A^c \subset X \cap A^c$ következtében

$$\begin{aligned} E^c &= [(C \cap A^c) \cup B]^c = X \setminus [(C \cap A^c) \cup B] = \\ &= [(X \cap A^c) \cup A] \setminus [(C \cap A^c) \cup B] = \\ &= [(X \cap A^c) \setminus (C \cap A^c)] \cup (A \setminus B) = [C^c \cap A^c] \cup (A \setminus B) \in \Omega. \end{aligned}$$

- Ω triviálisan zárt a szigma-unióra nézve.

Látható, hogy ha $E \in \Omega$, akkor $E \cap A = B \in \sigma_A(\mathcal{M} \cap A)$, így $\Omega \cap A \subset \sigma_A(\mathcal{M} \cap A)$. Mivel Ω szigma-algebra X -ben, ezért már csak azt kell megmutatni, hogy $\mathcal{M} \subset \Omega$. Mivel tetszőleges $F \in \mathcal{M}$ esetén

$$F = (F \cap A^c) \cup (F \cap A),$$

ezért $F \cap A \in \sigma_A(\mathcal{M} \cap A)$ miatt $F \in \Omega$, ahonnan $\mathcal{M} \subset \Omega$ következik. ■

Feladat. Igazoljuk, hogy ha \mathcal{R} gyűrű X -ben, akkor

$$\alpha(\mathcal{R}) = \mathcal{R} \cup \{A^c \subset X : A \in \mathcal{R}\},$$

ill. ha tetszőleges $A_n \in \mathcal{R}$ ($n \in \mathbb{N}$) esetén még $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{R}$ is teljesül (\mathcal{R} σ -gyűrű), akkor

$$\alpha(\mathcal{R}) = \sigma(\mathcal{R}).$$

Útm.

- Világos, hogy ha

$$\mathcal{A} := \mathcal{R} \cup \{A^c \subset X : A \in \mathcal{R}\},$$

akkor \mathcal{A} minden eleme $\alpha(\mathcal{R})$ -nak is eleme: $\mathcal{A} \subset \alpha(\mathcal{R})$.

- Mutassuk meg, hogy \mathcal{A} algebra X -ben, ui. ekkor $\alpha(\mathcal{R})$ definíciója miatt $\mathcal{A} \supset \alpha(\mathcal{R})$ is teljesül, ahonnan $\mathcal{A} = \alpha(\mathcal{R})$ következik.
 - $\emptyset \in \mathcal{R}$ (\mathcal{R} gyűrű X -ben), így $X = \emptyset^c \in \mathcal{A}$;
 - ha $A \in \mathcal{A}$, akkor $A \in \mathcal{R}$ vagy $A^c \in \mathcal{R}$, ahonnan $A^c \in \mathcal{A}$, tehát \mathcal{A} komplementerzárt;
 - tetszőleges $A, B \in \mathcal{A}$ esetén négy eset lehetséges:
 - $A, B \in \mathcal{R}$, ekkor $A \cup B \in \mathcal{R} \subset \mathcal{A}$;
 - $A \in \mathcal{R}, B^c \in \mathcal{R}$, ekkor \mathcal{A} definíciója alapján $A \cup B \in \mathcal{A}$;
 - $A^c \in \mathcal{R}, B \in \mathcal{R}$, ekkor \mathcal{A} definíciója alapján $A \cup B \in \mathcal{A}$;
 - $A^c, B^c \in \mathcal{R}$, ekkor $(A \cup B)^c = A^c \cap B^c \in \mathcal{R}$, ahonnan $A \cup B \in \mathcal{A}$.
- Világos, hogy $\alpha(\mathcal{R}) \subset \sigma(\mathcal{R})$, így már csak azt kell belátni, hogy ha \mathcal{R} szigma-gyűrű, akkor \mathcal{A} szigma-algebra. ■

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $I \subset \mathbb{N}$ és az $\emptyset \neq X$ osztályozása az

$$\mathcal{O} := \{O_k \subset X : k \in I\},$$

halmazrendszer, azaz

$$O_k \cap O_l = \emptyset \quad (k, l \in I : k \neq l), \quad \bigcup_{k \in I} O_k = X,$$

akkor

$$\sigma(\mathcal{O}) = \left\{ \bigcup_{k \in J} O_k \subset X : J \subset I \right\}$$

teljesül!

Útm. Mivel $\sigma(\mathcal{O})$ szigma-algebra, ezért zárt a (szigma-)unióra, következésképpen ha

$$\Omega := \left\{ \bigcup_{k \in J} O_k \subset X : J \subset I \right\},$$

akkor $\sigma(\mathcal{O}) \subset \Omega$. Mivel Ω szigma-algebra, ezért $\sigma(\mathcal{O}) \supset \Omega$, ahonnan

$$\sigma(\mathcal{O}) = \Omega$$

következik. ■

Feladat. Adott $X := [0,1)$ alaphalmaz, ill.

$$\mathcal{M} := \{\emptyset, X, [0,1/2), [0,1/4), [0,3/4), [1/4,3/4)\}$$

halmazrendszer esetén határozzuk meg a $\rho(\mathcal{M})$ generált gyűrűt!

Útm. A legszűkebb \mathcal{M} -et tartalmazó halmazrendszert kell meghatározni, amely \mathcal{M} elemeinek uniójából, ill. különbségéből adódik:

$$\begin{array}{cccc} \emptyset, & X, & [0,1/4), & [0,1/2), \\ [0,3/4), & [1/4,3/4), & [1/4,1/2), & [1/2,3/4), \\ [1/4,1), & [1/2,1), & [3/4,1), & [0,1/4) \cup [3/4,1), \\ [0,1/2) \cup [3/4,1), & [0,1/4) \cup [1/2,3/4), & [0,1/4) \cup [1/2,1), & [1/4,1/2) \cup [3/4,1). \quad \blacksquare \end{array}$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $X \neq \emptyset$, $\mathcal{M} \subset \mathcal{P}(X)$, akkor van olyan $n \in \mathbb{N}$, ill. $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{M}$, hogy

$$A \in \rho(\mathcal{M}) \implies A \subset \bigcup_{k=1}^n A_k,$$

azaz az \mathcal{M} halmazrendszer által generált gyűrű minden eleme lefedhető \mathcal{M} véges sok elemével!

Útm. Megmutatjuk, hogy az

$$\mathcal{R} := \left\{ A \subset X \mid \exists n \in \mathbb{N}, \exists A_1, \dots, A_n \in \mathcal{M} : A \subset \bigcup_{k=1}^n A_k \right\}$$

halmazrendszer gyűrű:

- $\mathcal{R} \neq \emptyset$, ui. $\mathcal{M} \subset \mathcal{R}$, hiszen tetszőleges $A \in \mathcal{M}$ esetén $A \subset A$;
- ha $A, B \in \mathcal{R}$, akkor alkalmas $m \in \mathbb{N}$ ill. $n \in \mathbb{N}$, $A_1, \dots, A_m \in \mathcal{M}$, ill. $B_1, \dots, B_n \in \mathcal{M}$ esetén

$$A \subset \bigcup_{k=1}^m A_k, \quad \text{ill.} \quad B \subset \bigcup_{l=1}^n B_l,$$

így

$$\begin{aligned} A \setminus B &= A \cap B^c \subset \left(\bigcup_{k=1}^m A_k \right) \cap \left(\bigcup_{l=1}^n B_l \right)^c = \left(\bigcup_{k=1}^m A_k \right) \cap \left(\bigcap_{l=1}^n B_l^c \right) = \\ &= \bigcup_{k=1}^m \left(A_k \cap \bigcap_{l=1}^n B_l^c \right) \subset \bigcup_{k=1}^m A_k, \end{aligned}$$

ill.

$$A \cup B \subset \left(\bigcup_{k=1}^m A_k \right) \cup \left(\bigcup_{l=1}^n B_l \right) = \bigcup_{\substack{1 \leq k \leq m \\ 1 \leq l \leq n}} (A_k \cup B_l). \quad \blacksquare$$

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $\mathcal{H} \subset \mathcal{P}(X)$ félgűrű, akkor

$$\rho(\mathcal{H}) = \mathcal{R},$$

ahol \mathcal{R} a 8. gyakorló feladatsor 12. feladatában bevezetett halmazrendszer, azaz félgűrű generálta gyűrű nem más, mint a félgűrű alkotta halmazok véges unióinak halmaza!

Útm. Világos, hogy

$$\mathcal{H} \subset \mathcal{R} \subset \rho(\mathcal{H}),$$

és mivel \mathcal{R} gyűrű, ezért $\rho(\mathcal{H})$ definíciója miatt $\rho(\mathcal{H}) \subset \mathcal{R}$, ahonnan

$$\rho(\mathcal{H}) = \mathcal{R}$$

következik. \blacksquare

Példa. Tetszőleges $X \neq \emptyset$ esetén az

$$\mathcal{R} := \{A \subset X \mid A \text{ véges}\}$$

gyűrű és a

$$\mathcal{H} := \emptyset \cup \{\{\omega\} \subset X : \omega \in X\}$$

félgűrű között a $\rho(\mathcal{H}) = \mathcal{R}$ összefüggés áll fenn, hiszen \mathcal{R} minden eleme \mathcal{H} -beli halmazok véges uniója, azaz $\rho(\mathcal{H}) \subset \mathcal{R}$ és \mathcal{H} -beli halmazok uniója \mathcal{R} -beli, azaz $\rho(\mathcal{H}) \supset \mathcal{R}$.

2.10. I1

Tétel (Fatou-lemma halmazsorozatokra).

Legyen (X, Ω, μ) mértéktér és $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) mérhető halmazok sorozata, majd tegyük fel, hogy létezik a $\lim(A_n) =: A$ határhalmaz, továbbá van olyan $X_0 \in \Omega$, hogy $\mu(X_0) < +\infty$, $A_n \subset X_0$ ($n \in \mathbb{N}$). Ekkor

$$\mu(A) = \lim(\mu(A_n))$$

(μ folytonos).

Biz. Mivel

$$A = \liminf(A_n) = \limsup(A_n),$$

ezért

$$1. \ A = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \bigcap_{n \leq m \in \mathbb{N}} A_m =: \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n, \quad \text{ahol } B_n \in \Omega, \ B_n \subset B_{n+1}, \ B_n \subset A_n \quad (n \in \mathbb{N}),$$

így

$$\mu(A) = \lim(\mu(B_n)) \quad \text{és} \quad \mu(B_n) \leq \mu(A_n), \quad \text{tehát} \quad \boxed{\mu(A) \leq \liminf(\mu(A_n))}.$$

$$2. \ A = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bigcup_{n \leq m \in \mathbb{N}} A_m =: \bigcap_{n \in \mathbb{N}} C_n, \quad \text{ahol } C_n \in \Omega, \ A_n \subset C_n \quad (n \in \mathbb{N}) \text{ és } C_{n+1} \subset C_n \subset X_0 \text{ és}$$

$\mu(X_0) < +\infty$, így

$$\mu(A) = \lim(\mu(C_n)) \quad \text{és} \quad \mu(A_n) \leq \mu(C_n),$$

ezért

$$\boxed{\limsup(\mu(A_n)) \leq} \lim(\mu(C_n)) = \boxed{\mu(A)}.$$

Ennélfogva

$$\mu(A) \leq \liminf(\mu(A_n)) \leq \limsup(\mu(A_n)) \leq \mu(A),$$

azaz

$$\liminf(\mu(A_n)) = \limsup(\mu(A_n)) = \mu(A),$$

ami azt jelenti, hogy $\mu(A) = \lim(\mu(A_n))$. ■

Megjegyzés.

A $\mu(X_0) < +\infty$ feltétel nem hagyható el, ui. pl. az $(X, \Omega, \mu) := (\mathbb{R}, \Omega_1, \mu_1)$ (Lebesgue-struktúra) esetén, ha

$$A_n := (n, +\infty) \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor

$$\liminf(A_n) = \limsup(A_n) = \emptyset,$$

de

$$\mu(A_n) = +\infty \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Definíció. Adott (X, Ω, μ) valószínűségi mértéktér ($\mu(X) = 1$) esetén az $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazok **(sztochasztikusan) függetlenek**, ha bármely $\emptyset \neq \mathcal{N} \subset \mathbb{N}$ véges halmaz esetén

$$\mu\left(\bigcap_{k \in \mathcal{N}} A_k\right) = \prod_{k \in \mathcal{N}} \mu(A_k).$$

Példa. Ha $X := [0,1)$, Ω az X Lebesgue-mérhető halmazainak σ -algebrája, $\mu := \mu_1|_{\Omega}$, ill.

$$A_n := \bigcup_{k=1}^{2^{n-1}} \left[\frac{2k-2}{2^n}, \frac{2k-1}{2^n} \right) = \left[0, \frac{1}{2^n} \right) \cup \left[\frac{2}{2^n}, \frac{3}{2^n} \right) \cup \dots \cup \left[\frac{2^n-2}{2^n}, \frac{2^n-1}{2^n} \right) \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor

$$\mu(A_n) = 2^{n-1} \cdot \frac{1}{2^n} = \frac{1}{2} \quad (n \in \mathbb{N}),$$

továbbá tetszőleges $n \in \mathbb{N}$, ill. $i_1, \dots, i_n \in \mathbb{N}$ esetén könnyen belátható, hogy

$$\mu\left(\bigcap_{k=1}^n A_{i_k}\right) = \frac{1}{2} \mu\left(\bigcap_{k=1}^{n-1} A_{i_k}\right) = \mu\left(\bigcap_{k=1}^{n-1} A_{i_k}\right) \cdot \mu(A_{i_n}) = \dots = \prod_{k=1}^n \mu(A_{i_k}).$$

Megjegyzések.

1. Ha az $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazok függetlenek, akkor **páronként is függetlenek**, azaz tetszőleges $k, l \in \mathcal{N}$ esetén

$$\mu(A_k \cap A_l) = \mu(A_k) \cdot \mu(A_l).$$

A páronkénti függetlenség viszont általában nem vonja maga után a függetlenséget, ui. ha $X := \{1,2,3,4\}$, $\Omega := \mathcal{P}(X)$,

$$\mu(\{k\}) := \frac{1}{4} \quad (k \in X),$$

továbbá

$$A_k := \{k,4\} \quad (k \in \{1,2,3\}),$$

akkor

- páronként függetlenek:

$$\mu(A_k \cap A_{k+1}) = \mu(\{4\}) = \frac{1}{4} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \mu(A_k) \cdot \mu(A_{k+1}) \quad (k \in \{1,2\}),$$

ill.

$$\mu(A_1 \cap A_3) = \mu(\{4\}) = \frac{1}{4} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \mu(A_1) \cdot \mu(A_3).$$

- nem függetlenek:

$$\mu(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = \mu(\{4\}) = \frac{1}{4} \neq \frac{1}{8} = \mu(A_1) \cdot \mu(A_2) \cdot \mu(A_3).$$

2. A függetlenség definíciójában az A_k halmazok helyére A_k^c ($k \in \mathcal{N}$) is írható, ui. ha $\mathcal{N} = \{i_1, i_2\}$ ($i_1, i_2 \in \mathbb{N}$), akkor

$$\begin{aligned} \mu(A_{i_1}^c) \cdot \mu(A_{i_2}^c) &= \{\mu(X) - \mu(A_{i_1})\} \cdot \{\mu(X) - \mu(A_{i_2})\} = \{1 - \mu(A_{i_1})\} \cdot \{1 - \mu(A_{i_2})\} = \\ &= 1 - \mu(A_{i_1}) - \mu(A_{i_2}) + \mu(A_{i_1})\mu(A_{i_2}) = \\ &= 1 - \mu(A_{i_1}) - \mu(A_{i_2}) + \mu(A_{i_1} \cap A_{i_2}) = 1 - \mu(A_{i_1} \cup A_{i_2}) = \\ &= \mu(X) - \mu(A_{i_1} \cup A_{i_2}) = \mu((A_{i_1} \cup A_{i_2})^c) = \mu(A_{i_1}^c \cap A_{i_2}^c), \end{aligned}$$

és ha $|\mathcal{N}| \geq 2$, akkor indukcióval adódik az állítás.

3. $x \in [0,1) \implies \ln(1-x) \leq -x$, ui.

$$\ln(1-x) \leq -x \iff 1-x \leq e^{-x} \iff 1+x \leq e^x \quad (x \leftrightarrow -x),$$

ez pedig igaz, ui. az exponenciális függvény konvex ($\exp'' = \exp > 0$), így grafikonja 0-beli érintője, azaz az $y = 1 + x$ egyenletű egyenes felett van.

4. Ha $\alpha_n \in [0,1)$ ($n \in \mathbb{N}$), akkor

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \alpha_n = +\infty \implies \prod_{n \in \mathbb{N}} (1 - \alpha_n) = 0,$$

ui.

$$\ln \left(\prod_{k=1}^n (1 - \alpha_k) \right) = \sum_{k=1}^n \ln(1 - \alpha_k) \leq - \sum_{k=1}^n \alpha_k,$$

ahonnan

$$\prod_{k=1}^n (1 - \alpha_k) \leq \exp \left(- \sum_{k=1}^n \alpha_k \right) \longrightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty).$$

Tétel (Borel-Cantelli-lemma). Ha (X, Ω, μ) valószínűségi mértéktér és $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$), $A := \limsup(A_n)$, akkor

$$1. \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n) < +\infty \implies \mu(A) = 0;$$

2. ha $\sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n) = +\infty$ és az $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozat független, akkor $\mu(A) = 1$.

Bizonyítás.

1. lépés. Mivel $A = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bigcup_{m \geq n} A_m$, így minden $n \in \mathbb{N}$ esetén $A \subset \bigcup_{m \geq n} A_m$, továbbá

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n) < +\infty \iff \left(h_n := \sum_{m \geq n} \mu(A_m) \quad (n \in \mathbb{N}) \implies \lim(h_n) = 0 \right),$$

ezért

$$0 \leq \mu(A) \leq \mu\left(\bigcup_{m \geq n} A_m\right) \leq \sum_{m \geq n} \mu(A_m) = h_n \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty).$$

2. lépés. Mivel az $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmzsorozat független és μ folytonos (valószínűségi mérték), ezért

$$\begin{aligned} \mu(A) &= \mu\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bigcup_{m \geq n} A_m\right) = \lim_n \left(\mu\left(\bigcup_{m \geq n} A_m\right) \right) = \lim_n \left(\lim_N \left(\mu\left(\bigcup_{m=n}^N A_m\right) \right) \right) = \\ &= \lim_n \left(\lim_N \left(1 - \mu\left(\bigcap_{m=n}^N (A_m^c)\right) \right) \right) = \lim_n \left(\lim_N \left(1 - \prod_{m=n}^N (1 - \mu(A_m)) \right) \right) = \\ &= 1 - \lim_n \left(\lim_N \left(\prod_{m=n}^N (1 - \mu(A_m)) \right) \right). \end{aligned}$$

Ha

$$\alpha_k := \mu(A_{k+n}) \quad (k \in \mathbb{N}),$$

akkor

$$\sum_{k=1}^{N-n} \alpha_k = \sum_{k=1}^{N-n} \mu(A_{k+n}) = \sum_{m=n}^N \mu(A_m) \rightarrow +\infty \quad (N \rightarrow \infty),$$

így

$$\lim_N \left(\prod_{m=n}^N (1 - \mu(A_m)) \right) = 0, \quad \text{azaz} \quad \mu(A) = 1. \blacksquare$$

Megjegyzések.

1. A 2. esetben megfogalmazott eredményben az $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazok függetlensége lényeges feltétel:

(a) ha

$$A_n = \left[0, \frac{1}{2}\right] \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n) = +\infty, \quad \limsup(A_n) = \left[0, \frac{1}{2}\right],$$

ezért

$$\mu(\limsup(A_n)) = \frac{1}{2};$$

(b) ha

$$A_n = \left(0, \frac{1}{n}\right) \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = +\infty, \quad \limsup(A_n) = \emptyset,$$

ezért

$$\mu(\limsup(A_n)) = 0.$$

2. Megmutatható, hogy az $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazok függetlensége helyett a gyengébb

$$\liminf \left(\left(\sum_{k=0}^n \sum_{l=0}^n \mu(A_k \cap A_l) \right) / \left(\left(\sum_{k=1}^n \mu(A_k) \right)^2 \right) \right) = 1$$

feltétel is elegendő.

3. A valószínűségszámításban X elemeit **elemi eseményeknek**, Ω elemeit **eseményeknek**, $\mu(A)$ -t pedig az $A \in \Omega$ esemény (**bekövetkezési**) **valószínűségének** nevezik. Így a Borel-Cantelli-lemma jelentése a következő: ha (X, Ω, μ) valószínűségi mértéktér, $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) független események egy sorozata, akkor $\mu(A)$ – azaz annak a valószínűsége, hogy az A_n -ek közül végtelen sok bekövetkezik – nulla vagy egy, pontosan akkor, ha

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n)$$

véges vagy sem.

2.11. I2

Definíció. Az (X, Ω, μ) véges mértéktér ($\mu(X) < +\infty$) esetében

1. az $A \in \Omega$ halmazt **atomnak** nevezzük, ha $\mu(A) > 0$ és

$$\text{bármely } B \in \Omega, \quad B \subset A \quad \text{esetén} \quad \mu(B) = 0 \quad \text{vagy} \quad \mu(B) = \mu(A),$$

2. azt mondjuk, hogy az $A \in \Omega$ és a $B \in \Omega$ atom **lényegében megegyező**, ha

$$\mu(A \setminus B) = 0 \quad \text{és} \quad \mu(B \setminus A) = 0,$$

ill. **lényegesen különböző**, ha $\mu(A \cap B) = 0$;

3. azt mondjuk, hogy (X, Ω, μ) , ill. μ **atommentes**, ha Ω -ban nincsen atom, azaz minden $A \in \Omega$, $\mu(A) > 0$ esetén van olyan $B \in \Omega$, $B \subset A$, hogy $0 < \mu(B) < \mu(A)$;

4. azt mondjuk, hogy (X, Ω, μ) , ill. μ **atomos**, ha van benne atom;

5. azt mondjuk, hogy (X, Ω, μ) , ill. μ **tisztán atomos**, ha alkalmas $\mathcal{N} \subset \mathbb{N}$, ill. $A_n \in \Omega$ ($n \in \mathcal{N}$) atomok esetén az $A := \bigcup_{n \in \mathcal{N}} A_n$ halmazra $\mu(A) = \mu(X)$. \diamond

Példák.

1. Ha $X := \{a, b\}$ kételemű halmaz, $\Omega := \{\emptyset, X, \{a\}, \{b\}\}$, továbbá $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ olyan mérték, amelyre

$$\mu(\{a\}) := 1, \quad \mu(\{b\}) := 2,$$

akkor az (X, Ω, μ) mértéktér atomos, hiszen az $\{a\}$, $\{b\}$ halmazok atomok.

2. Az $(X, \Omega) := (\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}))$ mérhető tér esetén, ha $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ olyan mérték, amelyre

$$\mu(\{n\}) := 1 \quad (n \in \mathbb{N}),$$

akkor az (X, Ω, μ) mértéktér atomos, hiszen az $\{n\}$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazok atomok.

3. Az $(X, \Omega) := (\mathbb{N}_0, \mathcal{P}(\mathbb{N}_0))$ mérhető tér esetén, ha $\mu : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ olyan mérték, amelyre

$$\mu(\{n\}) := \begin{cases} 0 & (n = 0), \\ \frac{1}{n} & (n > 0), \end{cases}$$

akkor az (X, Ω, μ) mértéktér esetén

- (a) a $\{0\}$ halmaz nem atom, hiszen $\mu(\{0\}) = 0$;
 (b) a $\{n\}$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazok atomok;
 (c) a $\{n,0\}$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazok atomok, hiszen

$$\mu(\{0\}) = 0, \quad \mu(\{n,0\}) = \frac{1}{n} = \mu(\{n\});$$

- (d) az $A_n := \{n\}$ ($n \in \mathbb{N}$) atomok egyesítésére $A := \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n = \mathbb{N} = \mathbb{N}_0 \setminus \{0\}$ és

$$\mu(A) = 0 = \mu(\mathbb{N}),$$

azaz (X, Ω, μ) tisztán atomos.

4. A Lebsgue-mérték atommentes.

Feladat. Igazoljuk, hogy az (X, Ω, μ) véges mértéktér esetében két atom vagy lényegében megegyező vagy lényegesen különböző!

Útm. Ha az $A \in \Omega$ és a $B \in \Omega$ atom nem lényegesen különböző, akkor $A \cap B \in \Omega$ és $A \cap B \subset A$ miatt, mivel $\mu(A \cap B) \neq 0$, nyilván $\mu(A \cap B) = \mu(A)$, így

$$\mu(A \setminus B) = \mu(A) - \mu(A \cap B) = 0.$$

Másrészt $A \cap B \subset B$ és ebből hasonlóan $\mu(B \setminus A) = 0$ adódik, azaz A és B lényegében megegyező. ■

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha az (X, Ω, μ) véges mértéktér atommentes, $\mu \neq 0$, akkor tetszőleges $\varepsilon > 0$ esetén van olyan $B \in \Omega$, hogy $0 < \mu(B) < \varepsilon$ teljesül!

Útm.

1. lépés. Megmutatjuk, hogy van olyan $B_n \in \Omega$ ($n \in \mathbb{N}$) halmazosorozat, amelyre

$$B_i \cap B_j = \emptyset \quad (i, j \in \mathbb{N} : i \neq j) \quad \text{és} \quad 0 < \mu(B_n) < \mu\left(\bigcap_{k=1}^{n-1} B_k^c\right) \quad (n \in \mathbb{N}).$$

Mivel $\mu(X) > 0$ és X nem atom, ezért van olyan $B_1 \in \Omega$, hogy $0 < \mu(B_1) < \mu(X)$. Ha valamely $n \in \mathbb{N}$ esetén $B_1, \dots, B_n \in \Omega$ a kívánt tulajdonságú, akkor

$$\begin{aligned} \mu\left(\biguplus_{k=1}^n B_k\right) &= \mu\left(\biguplus_{k=1}^{n-1} B_k\right) + \mu(B_n) < \mu\left(\biguplus_{k=1}^{n-1} B_k\right) + \mu\left(\bigcap_{k=1}^{n-1} B_k^c\right) = \\ &= \mu\left(\biguplus_{k=1}^{n-1} B_k\right) + \mu\left(\left(\biguplus_{k=1}^{n-1} B_k\right)^c\right) = \mu(X), \end{aligned}$$

így

$$\mu \left(\left(\bigoplus_{k=1}^n B_k \right)^c \right) = \mu \left(\bigcap_{k=1}^n B_k^c \right) > 0.$$

Mivel μ atommentes, ezért $\bigcap_{k=1}^n B_k^c$ sem atom, azaz van olyan $B_{n+1} \in \Omega$, hogy

$$B_{n+1} \subset \bigcap_{k=1}^n B_k^c \quad \text{és} \quad 0 < \mu(B_{n+1}) < \mu \left(\bigcap_{k=1}^n B_k^c \right).$$

2. lépés. Világos, hogy a

$$\sum_n \mu(B_n)$$

számsor konvergens, hiszen μ szigma-additív és véges, így

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(B_n) = \mu \left(\bigoplus_{n \in \mathbb{N}} B_n \right) \in \mathbb{R}.$$

Ez pedig azt jelenti, hogy (B_n) olyan pozitív mértékű halmazokból álló sorozat, amelyre

$$\lim(\mu(B_n)) = 0. \quad \blacksquare$$

2.12. **I3**

Ha $p \in \mathbb{N}$ és $x \in [0,1)$, akkor van olyan

$$a_n \in \{0,1,\dots,p-1\} \quad (n \in \mathbb{N})$$

(együttható)sorozat, hogy

$$x = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{p^n} =: (0, a_1 a_2 \dots)_p, \quad (2.8)$$

ui. pl. az

$$a_1 := [px], \dots, a_{n+1} := [p^{n+1}x - (p^n a_1 + \dots + p a_n)] \quad (n \in \mathbb{N})$$

rekurzív megadású sorozatra:

$$\sup \left\{ \sum_{k=1}^n \frac{a_k}{p^k} \in \mathbb{R} : n \in \mathbb{N} \right\} = x.$$

Definíció. $p = 3$ esetén a (2.8) előállítást az x szám **triadikus tört** alakjának nevezzük.

Vannak olyan számok, amelyeknek két különböző triadikus tört alakjuk van, pl.

$$(0,100\dots)_3 = \frac{1}{3} = (0,022\dots)_3.$$

Ebben az esetben a következő mondható: $a_n, b_n \in \{0,1,2\}$ ($n \in \mathbb{N}$) esetén a

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{b_n}{3^n}$$

egyenlőség pontosan akkor teljesül, ha

$$a_n = b_n \quad (n \in \mathbb{N}),$$

vagy van olyan $N \in \mathbb{N}$, hogy

$$a_n = b_n \quad (n \in \{1, \dots, N-1\})$$

és

$$a_N = b_N + 1, \quad a_n = 0, \quad b_n = 2 \quad (N+1 \leq n \in \mathbb{N}).$$

Ha a $D_0 := \mathbf{I} := [0,1]$ intervallumot három egyenlő részre osztjuk, akkor a középső rész belsejének elhagyásával a

$$D_1 := \left[0, \frac{1}{3}\right] \cup \left[\frac{2}{3}, 1\right]$$

halmazt kapjuk. Ha most ugyanezt megcsináljuk a megmaradt két intervallummal, azaz elhagyjuk középső nyílt harmadukat, akkor a

$$D_2 := \left[0, \frac{1}{9}\right] \cup \left[\frac{2}{9}, \frac{3}{9}\right] \cup \left[\frac{6}{9}, \frac{7}{9}\right] \cup \left[\frac{8}{9}, 1\right]$$

halmazhoz jutunk. Folytatva az eljárást, az n -edik lépésben kapjuk a $D_n \subset \mathbf{I}$ halmazt, amely 2^n darab, egyenként 3^{-n} hosszú intervallumból áll:

$$D_n = \bigcup_{k=1}^{2^n} D_{nk} : D_{nk} \cap D_{nl} = \emptyset, |D_{nk}| = \frac{1}{3^n} \quad (k, l \in \{1, \dots, 2^n\} : k \neq l).$$

Mivel D_n -et úgy kaptuk, hogy D_{n-1} -nek mind a 2^{n-1} darab – egyenként 3^{n-1} hosszú – intervallumából eltávolítottuk a középső nyílt harmadát:

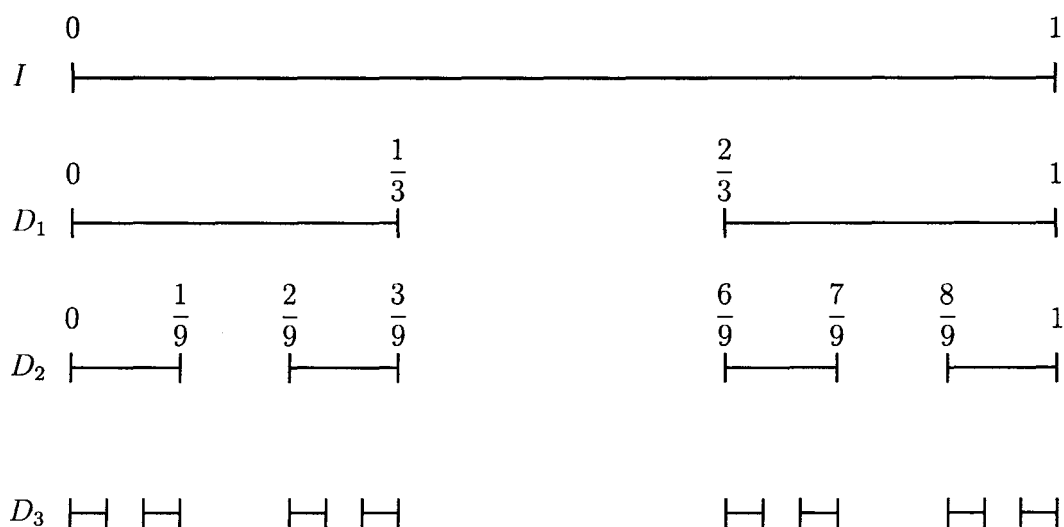
$$\left[\frac{k}{3^{n-1}}, \frac{k+1}{3^{n-1}}\right] \setminus \left(\frac{3k+1}{3^n}, \frac{3k+2}{3^n}\right) = \left[\frac{3k}{3^n}, \frac{3k+1}{3^n}\right] \cup \left[\frac{3k+2}{3^n}, \frac{3k+3}{3^n}\right],$$

ezért minden $n \in \mathbb{N}$ esetén $D_n \subset D_{n-1}$ és a D_n hossza (a D_n -et alkotó intervallumok összhossza) a D_{n-1} hosszának kétharmada. Sőt, tetszőleges $m \in \mathbb{N}$ esetén

$$D_m = \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} \ (n \in \mathbb{N}), a_k \neq 1 \ (k \leq m) \right\}.$$

Például, ha $m = 1$, ill. $m = 2$, akkor

$$\begin{aligned} D_1 &= \left[0, \frac{1}{3}\right] \cup \left[\frac{2}{3}, 1\right] = D_{1,1} \cup D_{1,2} = \\ &= \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} : a_1 = 0 \right\} \cup \\ &\quad \cup \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} : a_1 = 2 \right\} = \\ &= \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} : a_1 \in \{0,2\} \right\} \end{aligned}$$



2.2. ábra. A triadikus Cantor-halmaz approximációjának első három tagja.

(azaz D_1 nem tartalmazza azokat a törteket amelyek triadikus alakjában a törtjel után 1 áll), ill.

$$\begin{aligned}
 D_2 &= \left[0, \frac{1}{9}\right] \cup \left[\frac{2}{9}, \frac{3}{9}\right] \cup \left[\frac{6}{9}, \frac{7}{9}\right] \cup \left[\frac{8}{9}, 1\right] = D_{2,1} \cup D_{2,2} \cup D_{2,3} \cup D_{2,4} = \\
 &= \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} \ (n \in \mathbb{N}) : a_1 = a_2 = 0 \right\} \cup \\
 &\cup \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} \ (n \in \mathbb{N}) : a_1 = 0, a_2 = 2 \right\} \cup \\
 &\cup \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} \ (n \in \mathbb{N}) : a_1 = 2, a_2 = 0 \right\} \cup \\
 &\cup \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} \ (n \in \mathbb{N}) : a_1 = a_2 = 2 \right\} = \\
 &= \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \in \mathbb{R} : a_n \in \{0,1,2\} \ (n \in \mathbb{N}) : \{a_1, a_2\} \subset \{0,2\} \right\}
 \end{aligned}$$

(azaz D_2 nem tartalmazza mindazokat a D_1 -beli törteteket, amelyek triadikus alakjában a törtjel utáni második jegy 1). Mivel minden $n \in \mathbb{N}_0$ esetén D_n az I zárt részhalmaza (véges sok zárt halmaz egyesítése), ezért minden $n \in \mathbb{N}_0$ esetén D_n kompakt (korlátos és zárt) halmaz, így ezek metszete is zárt.

Definíció. A

$$\mathbb{D} := \bigcap_{n \in \mathbb{N}_0} D_n = \bigcap_{n \in \mathbb{N}_0} \bigcup_{k=1}^{2^n} D_{nk}$$

halmazt (triadikus) **Cantor-halmaznak** (**Smith-Volterra-Cantor-halmaznak**²⁹) nevezzük.

Állítások.

1. \mathbb{D} kompakt, hiszen korlátos és zárt (ui. zárt halmazok metszete), továbbá \mathbb{D} az I intervallumnak pontosan azon pontjait tartalmazza, amelyeknek van olyan hármasszámrendszerbeli alakjuk, amelyben nem szerepel az 1-es számjegy:

$$\begin{aligned} \mathbb{D} &= \left\{ x \in [0,1] : \exists a_n \in \{0,2\} (n \in \mathbb{N}) : x = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{3^n} \right\} = \\ &= \bigcap_{m=1}^{\infty} \bigcup_{k \in \mathcal{Z}(m)} \left[\frac{k}{3^m}, \frac{k+1}{3^m} \right], \end{aligned}$$

ahol

$$\mathcal{Z}(m) := \left\{ k \in \mathbb{Z} : k = \sum_{n=1}^m a_n 3^{m-n}, a_n \in \{0,2\} (n \in \mathbb{N}) \right\}.$$

2. \mathbb{D} nem tartalmaz (valódi) intervallumot (nincsen belső pontja), ha ui. lenne olyan $I \subset \mathbb{R}$ intervallum, amelyre $I \subset \mathbb{D}$ teljesülne, akkor minden $n \in \mathbb{N}_0$ esetén $I \subset D_n$ volna, sőt I -t lefedné valamelyik D_n -beli intervallum is, és mivel minden D_n -beli intervallumnak a hossza legfeljebb 3^{-n} , ezért $\lim(3^{-n}) = 0$ miatt I -nek legfeljebb csak egy eleme lehet.
3. \mathbb{D} önmagában sűrű³⁰, ui. ha $x \in \mathbb{D}$ és $\varepsilon > 0$, akkor van olyan $m \in \mathbb{N}$, hogy

$$\sum_{n=m}^{\infty} 2^n / 3^n < \varepsilon.$$

²⁹Ezt a halmazt először (1875-ben) H. J. Smith, majd (1881-ben) Vito Volterra és (1883-ban) Georg Cantor írta le.

³⁰Az (X, ρ) metrikus tér valamely $H \subset X$ részhalmazát **önmagában sűrűnek** nevezzük, ha nincsen izolált pontja, azaz minden pontja torlódási pont.

Így ha $x_n \in \{0,2\}$ ($n \in \mathbb{N}$) olyan sorozat, amelyre $x = \sum_{n=1}^{\infty} x_n/3^n$ és

$$y_n := \left\{ \begin{array}{ll} x_n & (n < m) \\ 0 & (n \geq m \text{ és } x_n = 2) \\ 2 & (n \geq m \text{ és } x_n = 0) \end{array} \right\}, \quad \text{ill.} \quad y := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{y_n}{3^n},$$

akkor $y \in \mathbb{D}$, $x \neq y$ és

$$|x - y| \leq \sum_{n=1}^{\infty} \frac{|x_n - y_n|}{3^n} \leq \sum_{n=m}^{\infty} \frac{2^n}{3^n} < \varepsilon.$$

4. \mathbb{D} kontinuum számosságú, ui. az

$$M := \{(x_n) : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R} \mid x_n \in \{0,2\} (n \in \mathbb{N})\},$$

halmaz kontinuum számosságú és $M \sim \mathbb{D}$, mivel a

$$\varphi : M \rightarrow \mathbb{D}, \quad \varphi((x_n)) := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x_n}{3^n}$$

leképezés bijektív.

5. \mathbb{D} Lebesgue-mérhető, hiszen kompakt, továbbá, ha $(\mathbb{R}, \Omega, \lambda)$ Lebesgue-struktúra, akkor

$$\lambda(D_n) = \sum_{k=1}^{2^n} \mu(D_{nk}) = \sum_{k=1}^{2^n} \frac{1}{3^n} = 2^n \cdot \frac{1}{3^n} \quad (n \in \mathbb{N})$$

és λ -nak – mint mértéknek – a folytonossága következtében

$$\lambda(\mathbb{D}) = \lambda\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}_0} D_n\right) = \lambda(\lim_{n \rightarrow \infty} (D_n)) = \lim_{n \rightarrow \infty} \mu(D_n) = 0.$$

6. A $[0,1]$ intervallum a Cantor-halmaz folytonos képe, azaz van olyan $f : \mathbb{D} \rightarrow [0,1]$ szürjektív függvény, amely folytonos. Ha ui. $y \in [0,1]$, akkor van olyan $y_n \in \{0,1\}$ ($n \in \mathbb{N}$) sorozat, hogy

$$y = \sum_{n=1}^{\infty} y_n/2^n,$$

ezért az

$$x_n := 2y_n \in \{0,2\} \quad (n \in \mathbb{N})$$

sorozat esetén

$$x := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x_n}{3^n} \in \mathbb{D},$$

így az

$$f: \mathbb{D} \rightarrow [0,1], \quad f(x) := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x_n}{2^{n+1}} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x_n/2}{2^n} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{y_n}{2^n} = y \quad (2.9)$$

leképezés szürjektív. Megmutatjuk, hogy f (egyenletesen) folytonos is. Ha ui. $m \in \mathbb{N}$ és $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{D}$ olyan, hogy $|\mathbf{a} - \mathbf{b}| < 3^{-m}$, akkor

$$|f(\mathbf{a}) - f(\mathbf{b})| < \frac{1}{2^m},$$

hiszen ha $\mathbf{a}_n, \mathbf{b}_n \in \{0,2\}$ ($n \in \mathbb{N}$) az \mathbf{a} -t, ill. a \mathbf{b} -t előállító sorozatok:

$$\mathbf{a} = \sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{a}_n/3^n, \quad \text{ill.} \quad \mathbf{b} = \sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{b}_n/3^n,$$

akkor

$$|\mathbf{a} - \mathbf{b}| = \left| \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\mathbf{a}_n - \mathbf{b}_n}{3^n} \right| < \frac{1}{3^m}$$

következtében $\mathbf{a}_n = \mathbf{b}_n$ ($n \in \{1, \dots, m\}$) és így

$$|f(\mathbf{a}) - f(\mathbf{b})| = \left| \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\mathbf{a}_n - \mathbf{b}_n}{2^{n+1}} \right| = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{|\mathbf{a}_n - \mathbf{b}_n|}{2^{n+1}} \leq \sum_{n=m+1}^{\infty} \frac{1}{2^{n+1}} = \frac{1}{2^{m+1}} < \frac{1}{2^m}. \quad \blacksquare$$

A (2.9)-beli f függvény esetében könnyen belátható az is, hogy $f(0) = 0$, ill. $f(1) = 1$ teljesül, továbbá f monoton növekedő. Ha ui. $x, y \in \mathbb{D}$: $x < y$, akkor van olyan $x_n, y_n \in \{0,2\}$ ($n \in \mathbb{N}$), hogy

$$x = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x_n}{3^n}, \quad \text{ill.} \quad y = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{y_n}{3^n},$$

tehát az

$$m := \min \{n \in \mathbb{N} : x_n \neq y_n\}$$

indexre $y_m - x_m = \pm 2$, ezért

$$\begin{aligned} 0 < y - x &= \frac{y_m - x_m}{3^m} + \sum_{n=m+1}^{\infty} \frac{y_n - x_n}{3^n} \leq \frac{y_m - x_m}{3^m} + \sum_{n=m+1}^{\infty} \frac{2}{3^n} = \\ &= \frac{y_m - x_m}{3^m} + \frac{1}{3^m}, \end{aligned}$$

ennélfogva $y_m = 2$, $x_m = 0$, ahonnan

$$\begin{aligned} f(x) &= \sum_{n=1}^{m-1} \frac{x_n}{2^n} + \sum_{n=m+1}^{\infty} \frac{x_n}{2^n} \leq \sum_{n=1}^{m-1} \frac{x_n}{2^n} + \sum_{n=m+1}^{\infty} \frac{2}{2^n} = \\ &= \sum_{n=1}^{m-1} \frac{x_n}{2^n} + \frac{2}{2^m} \leq \sum_{n=1}^{m-1} \frac{y_n}{2^n} + \frac{2}{2^m} \leq \sum_{n=1}^{\infty} \frac{y_n}{2^n} = \\ &= f(y). \end{aligned}$$

Az így értelmezett f függvény könnyen kiterjeszthető a $[0,1]$ intervallumra a monotonitás ill. a folytonosság megtartásával:

Definíció. Ha f a (2.9)-beli függvény, akkor az

$$F(x) := \sup \{f(t) \in \mathbb{R} : t \in \mathbb{D}, t \leq x\} \quad (x \in [0,1])$$

függvényt **Cantor-függvénynek** nevezzük.

A fentiekből világos, hogy ha $m \in \mathbb{N}$ és $x, y \in [0,1]$, akkor

$$|x - y| < \frac{1}{3^m} \quad \implies \quad |F(x) - F(y)| < \frac{1}{2^m},$$

így, ha $x \neq y$ és m az a legnagyobb index, amelyre még $|x - y| < 3^{-m}$ teljesül, akkor

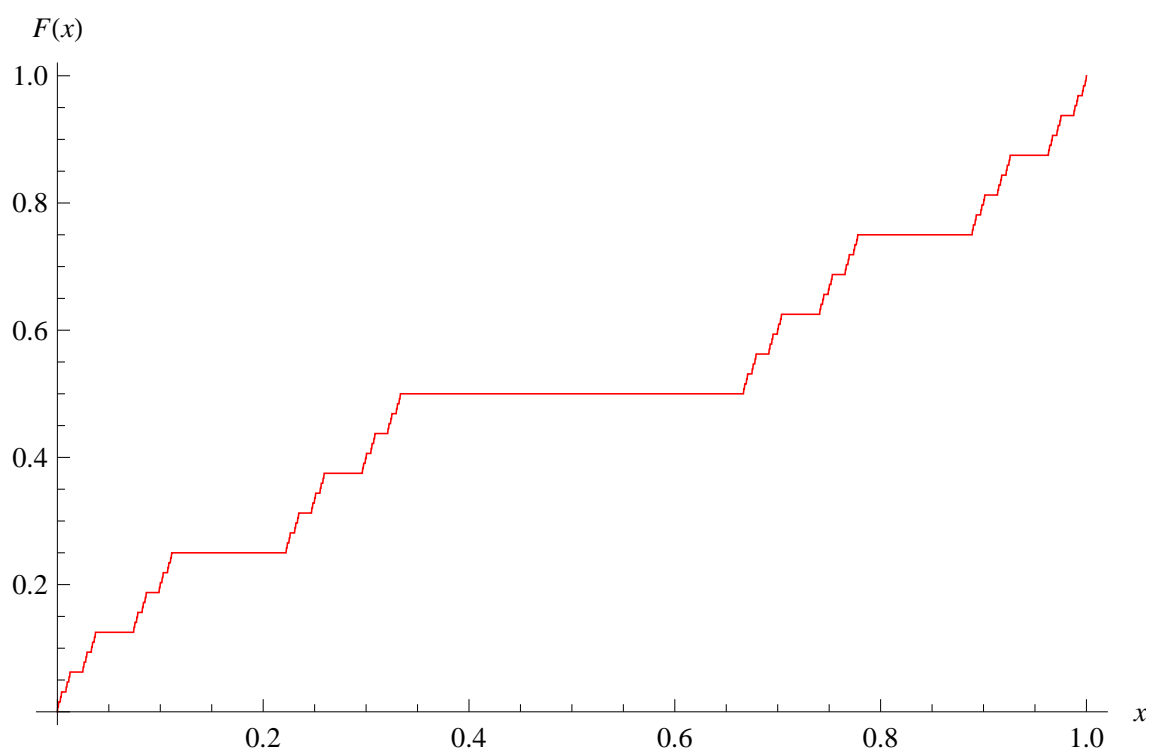
$$\frac{1}{3^{m+1}} < |x - y| < \frac{1}{3^m}, \quad \text{és így} \quad -m - 1 < \frac{\ln(|x - y|)}{\ln(3)} < -m,$$

ahonnan

$$|F(x) - F(y)| < \frac{1}{2^m} < 2^{1 + \ln(|x-y|)/\ln(3)} = 2|x - y|^{\ln(2)/\ln(3)}$$

következik.

A Cantor-függvény grafikonja az ördögi lépcső. Az ördögi lépcső az a pontthalmaz, melyet az így kapott F függvény grafikonja, az x -tengely és az $y = 1$ egyenletű egyenes határol. Azért ördögi, mert balról jobbra feljuthatunk rajta úgy, hogy 0 összhosszúságú részen megyünk felfelé, és sehol sem ugrunk, hiszen F folytonos.



2.3. ábra. A Cantor-függvény grafikonja.

2.13. J

Megjegyzés. Legyen (X, Ω, μ) valószínűségi mértéktér (Kolmogorov mező).

1. Ha $\xi \in L$, akkor – valószínűségszámítási terminológiával élve – ξ neve **valószínűségi változó**,

$$M(\xi) := \int \xi \, d\mu$$

a ξ **várható értéke**,

$$D(\xi) := \|\xi - M(\xi)\|_2 = \sqrt{M(|\xi - M(\xi)|^2)} = \sqrt{\int \left| \xi - \int \xi \, d\mu \right|^2 \, d\mu}$$

pedig a **szórása**. Így, ha $0 < \alpha, \lambda, p \in \mathbb{R}$, akkor a Markov-, ill. a Csebisev-egyenlőtlenség a következő alakú:

$$\mu(|\xi| \geq \alpha) \leq \frac{1}{\alpha^p} \cdot M(|\xi|^p), \quad \text{ill.} \quad \mu(|\xi - M(\xi)| \geq \lambda D(\xi)) \leq \frac{1}{\lambda^2}.$$

2. Ha $\xi : X \rightarrow \mathbb{R}$ mérhető, továbbá korlátos, azaz alkalmas $k, K \in \mathbb{R}$ számokkal

$$k \leq \xi(x) \leq K \quad (x \in X),$$

akkor – mint tudjuk – $\xi \in L$ (azaz ξ valószínűségi változó), továbbá

$$k = k \cdot \mu(X) \leq k \cdot \int 1 \, d\mu \leq M(\xi) \leq K \cdot \int 1 \, d\mu = K \cdot \mu(X) = K.$$

Ha speciálisan

- (a) alkalmas $c \in \mathbb{R}$ esetén

$$\xi(x) = c \quad (x \in X),$$

akkor $M(\xi) = c$.

- (b) $k = x_0 \leq x_1 \leq \dots \leq x_{n-1} \leq x_n = K$, és

$$A_k := \{x \in X : x_{k-1} \leq \xi(x) < x_k\} \quad (k \in \{1, \dots, n\}),$$

akkor

$$A_j \cap A_i = \emptyset \quad (i, j \in \{1, \dots, n\} : i \neq j) \quad \text{és} \quad X = \bigsqcup_{k=1}^n A_k.$$

Így

$$M(\xi) = \int \xi \, d\mu = \sum_{k=1}^n \int \xi \cdot \chi_{A_k} \, d\mu,$$

és ezért

$$\sum_{k=1}^n x_{k-1} \cdot \mu(A_k) \leq M(\xi) \leq \sum_{k=1}^n x_k \cdot \mu(A_k).$$

Definíció. Legyen (X, Ω, μ) valószínűségi mértéktér. A $\xi : X \rightarrow \mathbb{R}$ valószínűségi változó **eloszlásfüggvényének** nevezzük az

$$F(t) := \mu(\{\xi < t\}) = \mu(\{x \in X : \xi(x) < t\}) \quad (t \in \mathbb{R})$$

függvényt.

Könnyen belátható, hogy

1. F monoton növekedő, ui. ha $a, b \in \mathbb{R} : a < b$, továbbá

$$A := \{\xi < a\} = \{x \in X : \xi(x) < a\}, \quad \text{ill.} \quad B := \{\xi < b\} = \{x \in X : \xi(x) < b\},$$

akkor $A \subset B$, így

$$F(a) = \mu(A) \leq \mu(B) = F(b);$$

2. bármely $k \in \{1, \dots, n\}$ esetén a fenti $\{x_0, \dots, x_n\} \in \mathfrak{F}([k, K])$ felosztásra és A_k halmazokra

$$\mu(A_k) = F(x_k) - F(x_{k-1}),$$

hiszen

$$\begin{aligned} \mu(A_k) &= \mu(\{x \in X : x_{k-1} \leq \xi(x) < x_k\}) = \\ &= \mu(\{x \in X : \xi(x) < x_k\} \setminus \{x \in X : \xi(x) < x_{k-1}\}) = \\ &= \mu(\{x \in X : \xi(x) < x_k\}) - \mu(\{x \in X : \xi(x) < x_{k-1}\}) = \\ &= F(x_k) - F(x_{k-1}). \end{aligned}$$

A fentiek figyelembe vételével ez azt jelenti, hogy

$$\sum_{k=1}^n x_{k-1} \cdot (F(x_k) - F(x_{k-1})) \leq M(\xi) \leq \sum_{k=1}^n x_k \cdot (F(x_k) - F(x_{k-1})).$$

Ha most a $[k, K]$ intervallum $\{x_0, \dots, x_n\}$ felosztását minden határon túl finomítjuk, azaz

$$\max_{k \in \{1, \dots, n\}} (x_k - x_{k-1}) \longrightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty),$$

akkor

$$\sum_{k=1}^n x_{k-1} \cdot (F(x_k) - F(x_{k-1})) \longrightarrow \int_k^K x \, dF(x)$$

és

$$\sum_{k=1}^n x_k \cdot (F(x_k) - F(x_{k-1})) \longrightarrow \int_k^K x \, dF(x).$$

Mivel

$$F(x) = 0 \quad (x < k) \quad \text{és} \quad F(x) = 1 \quad (x > K),$$

így

$$\lim_{\substack{k \rightarrow -\infty \\ K \rightarrow +\infty}} \int_k^K x \, dF(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} x \, dF(x),$$

ahonnan

$$\int \xi \, d\mu = M(\xi) = \int_{-\infty}^{+\infty} x \, dF(x)$$

következik.

2.14. K

Feladat. Igazoljuk, hogy fennáll az

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$

egyenlőség!

Útm.

0. lépés. Megmutatjuk, hogy ha

$$a_n := (2n + 1) \cdot \prod_{k=1}^n \frac{(2k)^2}{(2k + 1)^2} \quad (n \in \mathbb{N})$$

akkor $\lim(a_n) = \frac{\pi}{2}$:

- ha valamely $n \in \mathbb{N}_0$ esetén

$$I_n := \int_0^{\pi/2} \cos^n(x) dx,$$

akkor

$$\left. \begin{aligned} I_{2n} &= \frac{\pi}{2} \cdot \prod_{k=1}^n \frac{2k-1}{2k} \\ I_{2n+1} &= \prod_{k=1}^n \frac{2k}{2k+1} \end{aligned} \right\} (n \in \mathbb{N}_0), \quad \text{ui.}$$

$n = 0$, ill. $n = 1$ esetén

$$I_0 = \int_0^{\pi/2} 1 dx = \frac{\pi}{2} \quad \text{és} \quad I_1 = \int_0^{\pi/2} \cos(x) dx = [\sin(x)]_0^{\pi/2} = 1,$$

és ha $2 \leq n \in \mathbb{N}$, akkor parciálisan integrálva azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} I_n &= \int_0^{\pi/2} (1 - \sin^2(x)) \cos^{n-2}(x) dx = I_{n-2} - \int_0^{\pi/2} \sin(x) \cos^{n-2}(x) \sin(x) dx = \\ &= I_{n-2} + \left[\frac{\cos^{n-1}(x)}{n-1} \sin(x) \right]_0^{\pi/2} - \int_0^{\pi/2} \frac{\cos^{n-1}(x)}{n-1} \cos(x) dx = \\ &= I_{n-2} - \frac{1}{n-1} \cdot I_n, \end{aligned}$$

azaz

$$nI_n = (n-1)I_{n-2} \quad (2 \leq n \in \mathbb{N}).$$

- Mivel

$$0 \leq \cos(x) \leq 1 \quad (x \in [0, \pi/2]),$$

ezért minden $n \in \mathbb{N}_0$ esetén

$$\cos^{2n}(x) \geq \cos^{2n+1}(x) \geq \cos^{2n+2}(x) \quad \left(x \in \left[0, \frac{\pi}{2}\right]\right),$$

így az integrál monotonitása alapján

$$I_{2n} \geq I_{2n+1} \geq I_{2n+2} = \frac{2n+1}{2n+2} \cdot I_{2n} \quad (n \in \mathbb{N}_0),$$

ahonnan

$$1 \geq \frac{I_{2n+1}}{I_{2n}} \geq \frac{2n+1}{2n+2} \quad (n \in \mathbb{N}_0).$$

A Sandwich-tételt felhasználva azt kapjuk, hogy

$$\lim \left(\frac{I_{2n+1}}{I_{2n}} \right) = 1,$$

ahonnan

$$\lim \left(\frac{2}{\pi} (2n+1) \prod_{k=1}^n \frac{(2k)^2}{(2k+1)^2} \right) = 1,$$

vagyis

$$\lim \left((2n+1) \prod_{k=1}^n \frac{(2k)^2}{(2k+1)^2} \right) = \frac{\pi}{2}.$$

Ez a határérték-reláció az ún. **Wallis-formula**.

1. lépés. Ha

$$f(x) := e^{-x^2} \quad (0 \leq x \in \mathbb{R}),$$

akkor $f \in L^1$, azaz $\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \in \mathbb{R}$, ui.

- minden $x \in \mathbb{R}$ esetén $1+x \leq e^x$, így tetszőleges $x \in \mathbb{R}$ esetén

$$0 < e^{-x^2} \leq \frac{1}{1+x^2},$$

tehát

$$\bullet 0 < \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \leq \int_0^{+\infty} \frac{1}{1+x^2} dx = \lim_{x \rightarrow +\infty} \operatorname{arctg}(x) = \frac{\pi}{2}.$$

2. lépés. Ha

$$f_n(x) := \begin{cases} \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n & (0 \leq x \leq \sqrt{n}), \\ 0 & (x > \sqrt{n}), \end{cases} \quad (n \in \mathbb{N})$$

akkor $f_n \in L^1$ és minden $0 \leq x \in \mathbb{R}$ esetén

$$0 \leq f_n(x) \leq f(x) \quad (n \in \mathbb{N}),$$

ill. $\lim(f_n(x)) = f(x)$. Így a Lebesgue-tétel következtében az $n \rightarrow \infty$ határátmenettel

$$\int_0^{\sqrt{n}} \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n dx = \int_0^{+\infty} \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n dx = \int f_n d\mu \longrightarrow \int f d\mu = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx.$$

3. lépés. A fenti egyenlőség bal oldalát parciálisan integrálva azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \int_0^{\sqrt{n}} \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n dx &= \left[x \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n \right]_0^{\sqrt{n}} + \frac{2n}{n} \int_0^{\sqrt{n}} x^2 \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n dx = \\ &= 2 \int_0^{\sqrt{n}} x^2 \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^{n-1} dx = \\ &= \frac{2^2}{1 \cdot 3} \cdot \frac{n-1}{n} \int_0^{\sqrt{n}} \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^{n-2} dx = \dots = \\ &= \frac{2^n}{1 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (2n-1)} \cdot \frac{(n-1)(n-2) \cdot \dots \cdot 1}{n^{n-1}} \cdot \int_0^{\sqrt{n}} x^{2n} dx = \\ &= \frac{2 \cdot 4 \cdot \dots \cdot (2n)}{1 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (2n-1)} \cdot \frac{1}{\sqrt{2n}} \cdot \frac{n}{2n+1} \cdot \sqrt{2}. \end{aligned}$$

3. lépés. A Wallis-formula felhasználásával tehát

$$\int_0^{\sqrt{n}} \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n dx \longrightarrow \sqrt{\frac{\pi}{2}} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \quad (n \rightarrow \infty),$$

azaz

$$\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.$$

4. lépés. Világos, hogy

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^0 e^{-x^2} dx &= \lim_{\alpha \rightarrow -\infty} \int_{\alpha}^0 e^{-x^2} dx = \\ &= \lim_{\alpha \rightarrow -\infty} \int_{-\alpha}^0 -e^{-(-u)^2} du = \lim_{\alpha \rightarrow -\infty} \int_0^{-\alpha} e^{-u^2} du = \\ &= \int_0^{+\infty} e^{-u^2} du = \frac{\sqrt{\pi}}{2}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

2.15. L1

Definíció. Ha $k \in \mathbb{N}$, X és Y véges dimenziós valós vektortér, $T \in \mathcal{L}(X, Y)$, akkor az $f \in \mathcal{L}_k(Y^k, \mathbb{R})$ k -forma (k -adrendű tenzor) T^*f transzormáltján a

$$T^*f : X^k \rightarrow \mathbb{R}, \quad (T^*f)(x_1, \dots, x_k) := f(T(x_1), \dots, T(x_k))$$

leképezést értjük. $k = 0$ esetén $T^*f := f$.

Megjegyzések.

- T linearitása következtében T^*f minden változójában lineáris, azaz T^*f k -forma (k -adrendű tenzor): $T^*f \in \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R})$.
- A $k = 1$ speciális esetben $T^*f = f \circ T$.

Házi feladat. Igazoljuk, hogy

1. a

$$T^* : \mathcal{L}_k(Y^k, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{L}_k(X^k, \mathbb{R}), \quad f \mapsto T^*f$$

leképezés lineáris, azaz tetszőleges $f, g \in \mathcal{L}_k(Y^k, \mathbb{R})$, ill. $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ esetén

$$T^*(\alpha f + \beta g) = \alpha T^*f + \beta T^*g;$$

2. ha $f \in \mathcal{L}_k(Y^k, \mathbb{R})$, $g \in \mathcal{L}_l(Y^l, \mathbb{R})$, akkor

$$T^*(f \otimes g) = (T^*f) \otimes (T^*g);$$

3. ha Z is véges dimenziós valós vektortér, $S \in \mathcal{L}(Z, X)$, akkor $\text{id}^* = \text{id}$, továbbá

$$(T \circ S)^* = S^* \circ T^*,$$

azaz tetszőleges $f \in \mathcal{L}_k(Y^k, \mathbb{R})$ esetén teljesül a

$$(T \circ S)^*f = S^*(T^*f)$$

egyenlőség!

Feladat. Igazoljuk, hogy ha $k \in \mathbb{N}$, X és Y véges dimenziós valós vektortér, továbbá $T \in \mathcal{L}(X, Y)$,

1. akkor bármely $f \in \mathcal{A}_k(Y)$ esetén $T^*f \in \mathcal{A}_k(X)$;
2. és T izomorfizmus, akkor

$$T^* : \mathcal{A}_k(Y) \rightarrow \mathcal{A}_k(X), \quad f \mapsto T^*f$$

szintén izomorfizmus és T^* inverze a $(T^{-1})^*$ leképezés;

3. akkor bármely $f \in \mathcal{A}_k(Y)$ esetén

$$\mathcal{A}(T^*f) = T^*\mathcal{A}(f),$$

azaz \mathcal{A} és T^* felcserélhető!

Útm.

1. Világos, hogy T^*f multilineáris, f alternáló volta miatt igaz, hogy $f \in \mathcal{A}_k(Y)$.
2. T^*f triviálisan izomorfizmus, továbbá

$$\text{id} = (T^{-1} \circ T)^* = T^* \circ (T^{-1})^* \quad \text{ill.} \quad \text{id} = (T \circ T^{-1})^* = (T^{-1})^* \circ T^*.$$

3. Házi feladat. ■

Megjegyzések.

1. A $k = n$ esetben $\binom{n}{n} = 1$, így $\dim(\mathcal{A}_n(X)) = 1$. Ezért, ha $T \in \mathcal{L}(X, X)$, akkor – mivel tetszőleges $f_0 \neq f \in \mathcal{A}_n(X)$ esetén $T^*f \in \mathcal{A}_n(X)$ – pontosan egy olyan $\mu \in \mathbb{R}$ szám van, amelyre $T^*f = \mu f$. Ily módon a véges dimenziós X lineáris tér minden egyes T lineáris transzformációjához hozzárendeltünk egy egyértelműen meghatározott μ számot, amelyet a T **determinánsának** nevezünk és $\det(T)$ -vel jelöljük:

$$T^*f =: \det(T)f. \tag{2.10}$$

2. A $k = 1$ speciális esetben tehát $T^* \in \mathcal{L}(Y', X')$, amelyet a T lineáris leképezés **duálisának** szokás nevezni és a $T^* =: T'$ módon jelölni. Ha $\mathbf{a} := \{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}$

és $\mathbf{b} := \{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_m\}$ egy-egy bázis X -ben, ill. Y -ban, akkor T -nek az (\mathbf{a}, \mathbf{b}) bázispárra vonatkozó mátrixa a

$$[T]_{\mathbf{a}, \mathbf{b}} := [[T(\mathbf{a}_1)]_{\mathbf{b}}, \dots, [T(\mathbf{a}_n)]_{\mathbf{b}}] \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

mátrix. Tehát, ha alkalmas $\alpha_{ij} \in \mathbb{R}$ számokkal

$$T(\mathbf{a}_j) = \sum_{i=1}^m \alpha_{ij} \mathbf{b}_i \quad (j \in \{1, \dots, n\}), \quad \text{akkor} \quad [T]_{\mathbf{a}, \mathbf{b}} = [\alpha_{ij}]_{i,j=1}^{m,n}.$$

T^* -nak a $\mathbf{b}' := \{\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^m\} \subset Y'$, ill. az $\mathbf{a}' := \{\mathbf{a}^1, \dots, \mathbf{a}^m\} \subset X'$ bázisokra vonatkozó mátrixa a

$$[T^*]_{\mathbf{a}', \mathbf{b}'} := [T']_{\mathbf{a}', \mathbf{b}'} := [[T'(\mathbf{b}^1)]_{\mathbf{a}'}, \dots, [T'(\mathbf{b}^m)]_{\mathbf{a}'}] \in \mathbb{R}^{n \times m},$$

azaz, ha alkalmas $\beta_{ij} \in \mathbb{R}$ számokkal

$$T^* \mathbf{b}^i = T'(\mathbf{b}^i) = \sum_{l=1}^n \beta_{li} \mathbf{a}^l, \quad \text{akkor} \quad [T^*]_{\mathbf{a}', \mathbf{b}'} = [T']_{\mathbf{a}', \mathbf{b}'} = [\beta_{ij}]_{i,j=1}^{n,m}.$$

Mivel egyrészt

$$T^* \mathbf{b}^i(\mathbf{a}_j) = T'(\mathbf{b}^i)(\mathbf{a}_j) = \sum_{l=1}^n \beta_{li} \mathbf{a}^l(\mathbf{a}_j) = \beta_{ji},$$

másrészt

$$T^* \mathbf{b}^i(\mathbf{a}_j) = \mathbf{b}^i(T(\mathbf{a}_j)) = \mathbf{b}^i \left(\sum_{l=1}^m \alpha_{lj} \mathbf{b}_l \right) = \sum_{l=1}^m \alpha_{lj} \mathbf{b}^i(\mathbf{b}_l) = \alpha_{ij},$$

ezért

$$[\beta_{ji}]_{i,j=1}^{m,n} = [\alpha_{ij}]_{i,j=1}^{m,n},$$

azaz a T lineáris leképezés valamely $\mathbf{a} - \mathbf{b}$ bázispárra vonatkoztatott mátrixa megegyezik a duális leképezés $\mathbf{a}' - \mathbf{b}'$ (duális) bázispárra vonatkoztatott mátrixának transzponáltjával.

Feladat. Legyen X és Y véges dimenziós valós vektortér. Mutassuk meg, hogy tetszőleges $k, l \in \mathbb{N}_0$, ill.

1. $\varphi \in \mathcal{S}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{S}_l(X)$ esetén

$$T^*(\varphi \vee \psi) = (T^* \varphi) \vee (T^* \psi)$$

2. $\varphi \in \mathcal{A}_k(X)$, $\psi \in \mathcal{A}_l(X)$ esetén

$$T^*(\varphi \wedge \psi) = (T^*\varphi) \wedge (T^*\psi)$$

teljesül!

Útm. Közvetlenül adódik T^* , illetve \vee és \wedge definíciójából. ■

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha X véges dimenziós, akkor

1. tetszőleges $S, T \in \mathcal{L}(X, X)$ esetén

$$\det(S \circ T) = \det(S) \cdot \det(T);$$

2. az $I \in \mathcal{L}(X, X)$, $I(x) := x$ (identikus) leképezésre $\det(I) = 1$;

3. tetszőleges $T \in \mathcal{L}(X, X)$ esetén igaz a

$$\ker(T) \neq \{0\} \iff \det(T) = 0$$

ekvivalencia;

4. a $T \in \mathcal{L}(X, X)$ leképezés X tetszőleges bázisára vonatkozó mátrixának determinánsa a $\det(T)$ szám!

Útm. Ha $f \in \mathcal{A}_n(X)$, akkor

1. nyilvánvalóan

$$\det(T) \det(S)f = \det(T)(S^*f) = T^*(S^*f) = (S \circ T)^*f = \det(S \circ T)f.$$

2. világos, hogy

$$I^*f = f = 1 \cdot f.$$

3. Ha

- $\ker(T) = \{0\}$, akkor T injektív, így $T \circ T^{-1} = I$ miatt

$$1 = \det(I) = \det(T \circ T^{-1}) = \det(T) \det(T^{-1}),$$

ahonnan $\det(T) \neq 0$ következik.

- $\det(T) \neq 0$ és $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ az X egy bázisa, továbbá $f_0 \neq f \in \mathcal{A}_n(X)$, akkor $f(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) \neq 0$, így

$$0 \neq \det(T)f(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) = (T^*f)(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) = f(T(\mathbf{b}_1), \dots, T(\mathbf{b}_n))$$

tehát a $\{T(\mathbf{b}_1), \dots, T(\mathbf{b}_n)\}$ rendszer lineárisan független, azaz bázisa X -nek. Ez viszont azt jelenti, hogy $\dim(\text{Im}(T)) = n$, ahonnan $\dim(\ker(T)) = n - n = 0$, azaz $\ker(T) = \{0\}$ következik.

4. Ha $\mathbf{a} := \{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}$, ill. $\mathbf{b} := \{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ az X egy bázisa és $\{\mathbf{a}^1, \dots, \mathbf{a}^n\}$, ill. $\{\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^n\}$ az X' tér hozzá duális bázisa, akkor

$$T(\mathbf{a}_j) = \sum_{i=1}^n \alpha_{ij} \mathbf{b}_i \quad \implies \quad T^* \mathbf{b}^j = T'(\mathbf{b}^j) = \sum_{i=1}^n \alpha_{ji} \mathbf{a}^i.$$

Így

$$\begin{aligned} T^*(\mathbf{b}^1 \wedge \dots \wedge \mathbf{b}^n) &= (T^* \mathbf{b}^1) \wedge \dots \wedge (T^* \mathbf{b}^n) = \\ &= \sum_{1 \leq l_1, \dots, l_n \leq n} \alpha_{1l_1} \mathbf{a}^{l_1} \wedge \dots \wedge \alpha_{nl_n} \mathbf{a}^{l_n} = \\ &= \sum_{1 \leq l_1, \dots, l_n \leq n} \prod_{m=1}^n \alpha_{1l_m} (\mathbf{a}^{l_1} \wedge \dots \wedge \mathbf{a}^{l_n}) = \\ &= f_0 + \sum_{l \in \mathcal{S}_n} \prod_{m=1}^n \alpha_{1l_m} (\mathbf{a}^{l_1} \wedge \dots \wedge \mathbf{a}^{l_n}) = \\ &= \sum_{l \in \mathcal{S}_n} \text{sgn}(l) \prod_{m=1}^n \alpha_{1l_m} (\mathbf{a}^1 \wedge \dots \wedge \mathbf{a}^n) = \\ &= \det[\alpha_{ij}] (\mathbf{a}^1 \wedge \dots \wedge \mathbf{a}^n). \end{aligned}$$

Ha $\mathbf{a} = \mathbf{b}$, akkor az

$$f := \mathbf{a}^1 \wedge \dots \wedge \mathbf{a}^n = \mathbf{b}^1 \wedge \dots \wedge \mathbf{b}^n$$

n -formára

$$\det(T)f = T^*f = \det[\alpha_{ij}] f, \quad \text{azaz} \quad \det(T) = \det[\alpha_{ij}]. \quad \blacksquare$$

2.16. L2

Feladat. Értelmezzünk $\mathcal{A}_k(X)$ -en, majd $\mathcal{A}(X)$ -en skaláris szorzatot, ha $(X, \langle \cdot, \cdot \rangle_X)$ véges dimenziós euklideszi tér!

Útm.

0. lépés. A $k = 0$ esetben

$$\langle f, g \rangle_{\mathcal{A}_0(X)} := fg \quad (f, g \in \mathcal{A}_0(X) = \mathbb{R})$$

triviálisan skaláris szorzat $\mathcal{A}_0(X)$ -en.

1. lépés. Mivel $\dim(X) < \infty$, ezért X egyben Hilbert-tér is, és

$$X \sim X' = \underbrace{\mathcal{L}(X, \mathbb{R})}_{\mathcal{A}_1(X)} = L(X, \mathbb{R}) =: X^*,$$

továbbá a

$$b : X \rightarrow X^* = \mathcal{A}_1(X), \quad b(x)(y) := \langle x, y \rangle \quad (x, y \in X)$$

leképezés izomorfizmus. Ha \sharp jelöli b inverzét: $\sharp := b^{-1}$, akkor X^* -on is tudunk skaláris szorzatot értelmezni:

$$\langle f, g \rangle_{\mathcal{A}_1(X)} := \langle \sharp f, \sharp g \rangle_X \quad (f, g \in X^*).$$

Ezért pl., ha $\{b_1, \dots, b_n\} \subset X$ ortonormált bázis és $\{b^1, \dots, b^n\} \subset X^*$ a hozzá duális bázis, akkor tetszőleges $i \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$b(b_i) = \langle b_i, \cdot \rangle_X = b^i \quad \text{és} \quad \sharp(b^i) = b_i,$$

és így $\{b^1, \dots, b^n\}$ ortonormált bázis X^* -ban.

2. lépés. A $k \in \{1, \dots, n\}$ esetben azt fogjuk megmutatni, hogy pontosan egy olyan

$$\mathfrak{B} : \mathcal{A}_k(X) \times \mathcal{A}_k(X) \rightarrow \mathbb{R}$$

bilineáris leképezés van, amelyre ha $\varphi_l, \psi_l \in \mathcal{A}_1(X)$ ($l \in \{1, \dots, k\}$),

$$f := \varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k, \quad \text{ill.} \quad g := \psi_1 \wedge \dots \wedge \psi_k,$$

akkor

$$\begin{aligned} \mathfrak{B}(f, g) &= (\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k)(\sharp(\psi_1), \dots, \sharp(\psi_k)) = \\ &= \det \begin{bmatrix} \langle \varphi_1, \psi_1 \rangle_{\mathcal{A}_1(X)} & \cdots & \langle \varphi_1, \psi_k \rangle_{\mathcal{A}_1(X)} \\ \vdots & & \vdots \\ \langle \varphi_k, \psi_1 \rangle_{\mathcal{A}_1(X)} & \cdots & \langle \varphi_k, \psi_k \rangle_{\mathcal{A}_1(X)} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Így – mivel ha $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ ortonormált bázis X -ben, akkor a $\{\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^n\} \subset X^* = \mathcal{A}_1(X)$ duális bázisra –

$$\mathbf{b}^i := \mathbf{b}^{i_1} \wedge \dots \wedge \mathbf{b}^{i_k} \quad (i \in \mathbb{N}_*^k)$$

ortonormált bázis $\mathcal{A}_k(X)$ -ben (\mathfrak{B} -re nézve). Ezért, ha $\lambda_i, \mu_i \in \mathbb{R}$ ($i \in \mathbb{N}_*^k$), akkor az

$$f := \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \lambda_i \mathbf{b}^i \quad \text{és} \quad g := \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \mu_i \mathbf{b}^i$$

formára

$$\mathfrak{B}(f, g) = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \lambda_i \mu_i,$$

ahonnan \mathfrak{B} szimmetriája, pozitív definitése, ill. egyértelműsége azonnal következik, azaz

$$\langle f, g \rangle_{\mathcal{A}_k(X)} := \mathfrak{B}(f, g) \quad (f, g \in \mathcal{A}_k(X))$$

skaláris szorzat $\mathcal{A}_k(X)$ -en. Valóban, a

$$\Theta : (\mathcal{A}_k(X))^* \rightarrow \mathcal{A}_k(X^*), \quad (\Theta(f))(\varphi_1, \dots, \varphi_k) := f(\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k)$$

lineáris leképezés injektív: $\ker(\Theta) = \{0\} \in \mathcal{A}_k(X^*)$ (ui. ha $\Theta(f) = 0$, akkor minden $i \in \mathbb{N}_*^k$ esetén $f(\mathbf{b}^i) = 0$, azaz $f = 0 \in (\mathcal{A}_k(X))^*$), továbbá

$$\dim((\mathcal{A}_k(X))^*) = \dim(\mathcal{A}_k(X)) = \dim(\mathcal{A}_k(X^*))$$

következtében Θ szürjektív, azaz Θ izomorfizmus, ill. bármely $\xi \in \mathcal{A}_k(X^*)$, ill. $\varphi_1, \dots, \varphi_k \in X^* = \mathcal{A}_1(X)$ esetén

$$(\Theta^{-1}(\xi))(\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k) = \xi(\varphi_1, \dots, \varphi_k).$$

Így mivel a $\sharp : X^* \rightarrow X$ leképezés izomorfizmus, a $\sharp^* : \mathcal{A}_k(X) \rightarrow \mathcal{A}_k(X^*)$ is izomorfizmus, sőt ezek

$$\Theta^{-1} \circ \sharp^* : \mathcal{A}_k(X) \rightarrow (\mathcal{A}_k(X))^*$$

kompozíciója is izomorfizmus. A

$$\mathfrak{B}(f, g) := (\Theta^{-1}(\sharp^*(f)))(g) \quad (f, g \in \mathcal{A}_k(X))$$

leképezés tehát bilineáris forma $\mathcal{A}_k(X)$ -en. Ha valamely $\varphi_r, \psi_r \in \mathcal{A}_1(X)$ ($r \in \{1, \dots, k\}$) esetén

$$f := \varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k, \quad \text{ill.} \quad g := \psi_1 \wedge \dots \wedge \psi_k,$$

akkor

$$\begin{aligned} \mathfrak{B}(f, g) &= (\sharp^*(f))(\psi_1 \wedge \dots \wedge \psi_k) = (\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k)(\sharp\psi_1, \dots, \sharp\psi_k) = \\ &= \det [\varphi_r(\sharp(\psi_s))]_{r,s=1}^{k,k} = \det [\langle \sharp\varphi_r, \sharp\psi_s \rangle_X]_{r,s=1}^{k,k} = \\ &= \det [\langle \varphi_r, \psi_s \rangle_{\mathcal{A}_1(X)}]_{r,s=1}^{k,k}. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

3. lépés. Ha tetszőleges $r, s \in \{0, 1, \dots, n\}$ esetén $\varphi_r \in \mathcal{A}_r(X)$, ill. $\psi_s \in \mathcal{A}_s(X)$, akkor

$$f := \sum_{r=0}^n \varphi_r \in \mathcal{A}(X), \quad g := \sum_{s=0}^n \psi_s \in \mathcal{A}(X),$$

és így

$$\langle f, g \rangle_{\mathcal{A}(X)} := \sum_{l=0}^n \langle \varphi_l, \psi_l \rangle_{\mathcal{A}_l(X)}$$

skaláris szorzat $\mathcal{A}(X)$ -en. \blacksquare

Megjegyzések. A \flat , ill. a \sharp izomorfizmust írásmódjuk miatt szokás **zenei izomorfizmusoknak** nevezni. Ez az izomorfizmus képezi a kontinuummechanikában, ill. a relativitáselméletben (is) használatos jelölésrendszerben az ún. **indexemelés**, ill. **indexsüllyesztés** alapját.

Feladat. Mutassuk meg, hogy ha $(X, \langle \cdot, \cdot \rangle_X)$ véges dimenziós euklideszi tér, a $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ vektorrendszer X egy bázisa, $\{\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^n\} \subset X^*$ a hozzá duális bázis, továbbá tetszőleges $i, j \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$g_{ij} := \langle \mathbf{b}_i, \mathbf{b}_j \rangle_X, \quad \text{ill.} \quad g^{ij} := \langle \mathbf{b}^i, \mathbf{b}^j \rangle_{\mathcal{A}_1(X)},$$

és

$$G := [g_{ij}]_{i,j=1}^{n,n} \quad \text{ill.} \quad H := [g^{ij}]_{i,j=1}^{n,n},$$

akkor

1. bármely $i \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$b(\mathbf{b}_i) = \sum_{j=1}^n g_{ij} \mathbf{b}^j, \quad \text{ill.} \quad \#(\mathbf{b}^i) = \sum_{j=1}^n g^{ij} \mathbf{b}_j;$$

2. a H a G mátrix inverze: $H = G^{-1}$;

3. ha $\{\mathbf{d}_1, \dots, \mathbf{d}_n\}$ ortonormált bázis X -ben és az $M = [M_{ij}] \in \mathbb{R}^{n \times n}$ a báziscsere mátrixa, azaz

$$\mathbf{b}_j = \sum_{i=1}^n M_{ij} \mathbf{d}_i \quad (j \in \{1, \dots, n\}),$$

akkor $G = M^T M$ teljesül!

Útm.

1. Ha $i, j \in \{1, \dots, n\}$, akkor

$$b(\mathbf{b}_i)(\mathbf{b}_j) = \langle \mathbf{b}_i, \mathbf{b}_j \rangle_X = g_{ij} = \sum_{l=1}^n g_{il} \delta_{lj} = \sum_{l=1}^n g_{il} b^l(\mathbf{b}_j).$$

Így, ha $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ az X egy bázisa, akkor

$$b(\mathbf{b}_i) = \sum_{l=1}^n g_{il} \mathbf{b}^l \quad (i \in \{1, \dots, n\}).$$

Másrészt bármely $i, j \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$\mathbf{b}^j(\#(\mathbf{b}^i)) = \langle \#(\mathbf{b}^i), \#(\mathbf{b}^j) \rangle_X = g^{ij} = \mathbf{b}^j \left(\sum_{l=1}^n g^{il} \mathbf{b}_l \right) = \sum_{l=1}^n g^{il} \mathbf{b}^j(\mathbf{b}_l) = \sum_{l=1}^n g^{il} \delta_{jl}.$$

Ezért – mivel $\{\mathbf{b}^1, \dots, \mathbf{b}^n\}$ bázisa X^* -nak –

$$\#(\mathbf{b}^i) = \sum_{l=1}^n g^{il} \mathbf{b}_l \quad (i \in \{1, \dots, n\}).$$

2. Mivel tetszőleges $i, j \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$\sum_{l=1}^n g_{il} g^{lj} = \left\langle \overbrace{\sum_{l=1}^n g^{il} \mathbf{b}^l}^{=b(\mathbf{b}_i)}, \mathbf{b}^j \right\rangle_{\mathcal{A}_1(X)} = \langle \mathbf{b}_i, \#(\mathbf{b}^j) \rangle_X = b(\#(\mathbf{b}^j))(\mathbf{b}_i) = \delta_{ij},$$

ezért H jobbinverze G -nek, és G , ill. H szimmetrikussága következtében $H = G^{-1}$.

3. Mivel tetszőleges $i, j \in \{1, \dots, n\}$ esetén

$$g_{ij} = \langle \mathbf{b}_i, \mathbf{b}_j \rangle_X = \sum_{k,l=1}^n M_{ki} M_{lj} \underbrace{\langle \mathbf{d}_k, \mathbf{d}_l \rangle_X}_{=\delta_{kl}} = \sum_{k,l=1}^n M_{ki} M_{kj} = (M^T M)_{ij},$$

ezért $\mathbf{G} = M^T M$. ■

2.17. M

Definíció. Legyen $n \in \mathbb{N}$, $k \in \{1, \dots, n\}$, továbbá $x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^n$.

1. A

$$\Phi : [0,1]^k \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad \Phi(t_1, \dots, t_k) := \sum_{i=1}^k t_i x_i$$

k-cella értékkészletét, azaz a

$$P(x_1, \dots, x_k) := \{t_1 x_1 + \dots + t_k x_k \in \mathbb{R}^n : t_i \in [0,1], i \in \{1, \dots, k\}\}$$

halmazt k-dimenziós **paralelepipedon**nak nevezzük.

2. Ha

$$A : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad A(e_i) := x_i, \quad (i \in \{1, \dots, k\}),$$

ahol e_1, \dots, e_k jelöli az \mathbb{R}^k -beli kanonikus bázist, akkor a

$$\text{gr}(A) := \det(A^T A) = \det(\langle A^T A e_i, e_j \rangle) = \det(\langle A e_i, A e_j \rangle) = \det(\langle x_i, x_j \rangle) \geq 0$$

számot az $A^T A$ **Gram-mátrix** determinánsának, **Gram-determináns**nak nevezzük.

3. A

$$\mu_k(P) := \sqrt{\text{gr}(A)} = \sqrt{\det(\langle x_i, x_j \rangle)}$$

számot a P paralelepipedon **k-dimenziós mértékének** nevezzük.

Megjegyzés.

1. Ha $k = 1$, akkor

$$\mu_1(P) = \sqrt{\det(\langle x_1, x_1 \rangle)} = \sqrt{\langle x_1, x_1 \rangle} = \sqrt{\|x_1\|_2^2} = \|x_1\|_2.$$

2. Ha $k = n$, akkor

$$\mu_n(P) = \sqrt{\text{gr}(A)} = \sqrt{\det(A^T A)} = \sqrt{\det(A^T) \cdot \det(A)} = \sqrt{\det(A) \cdot \det(A)} = |\det(A)|.$$

3. Ha $n = 3$, $k = 2$, akkor

$$(\det(\langle \mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j \rangle))^2 = \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_1 \rangle \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_2 \rangle - \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle^2 = \|\mathbf{x}_1 \times \mathbf{x}_2\|_2^2$$

következtében

$$\mu_2(\mathbf{P}) = \|\mathbf{x}_1 \times \mathbf{x}_2\|_2.$$

4. A Cauchy-Binet-formula felhasználásával belátható, hogy

$$\mu_k(\mathbf{P}) = \sqrt{\sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} [\Delta_i^{n,k}(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k)]^2}.$$

Legyen $r \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$, $n \in \mathbb{N}$, $k \in \{1, \dots, n\}$, továbbá $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^n$ nyílt halmaz, ill. $\Phi \in \mathcal{C}^r([0,1]^k, V)$.

Az $n = 3$, $k = 2$ esetben az

$$\mathbf{n}_\Phi := \partial_1 \Phi \times \partial_2 \Phi$$

jelölés bevezetésével azt kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \|\mathbf{n}_\Phi\|_2^2 &= \|\partial_1 \Phi \times \partial_2 \Phi\|_2^2 = \left| \det \begin{bmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ \partial_1 \Phi_1 & \partial_1 \Phi_2 & \partial_1 \Phi_3 \\ \partial_2 \Phi_1 & \partial_2 \Phi_2 & \partial_2 \Phi_3 \end{bmatrix} \right|^2 = \\ &= \left[\det \begin{bmatrix} \partial_1 \Phi_2 & \partial_1 \Phi_3 \\ \partial_2 \Phi_2 & \partial_2 \Phi_3 \end{bmatrix} \right]^2 + \left[-\det \begin{bmatrix} \partial_1 \Phi_1 & \partial_1 \Phi_3 \\ \partial_2 \Phi_1 & \partial_2 \Phi_3 \end{bmatrix} \right]^2 + \left[\det \begin{bmatrix} \partial_1 \Phi_1 & \partial_1 \Phi_2 \\ \partial_2 \Phi_1 & \partial_2 \Phi_2 \end{bmatrix} \right]^2 = \\ &= [\Delta_{(2,3)}(\partial_1 \Phi, \partial_2 \Phi)]^2 + [\Delta_{(3,1)}(\partial_1 \Phi, \partial_2 \Phi)]^2 + [\Delta_{(1,2)}(\partial_1 \Phi, \partial_2 \Phi)]^2. \end{aligned}$$

Ez motiválja a következő fogalom bevezetését.

Definíció. A $\Phi : [0,1]^k \rightarrow \mathbb{R}^n$ sima k -cella **felszínének** nevezzük az

$$\mathcal{F}(\Phi) := \int_{[0,1]^k} \sqrt{\sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} [\Delta_i^{n,k}(\partial_1 \Phi, \dots, \partial_k \Phi)]^2}$$

valós számot.

Megjegyzések. Ha

1. $k = 1$, azaz

$$\Phi = (\Phi_1, \dots, \Phi_n) : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

sima út, akkor

$$\mathcal{F}(\Phi) = \int_0^1 \|\Phi'\|_2 = \int_0^1 \sqrt{\sum_{i=1}^n [\Phi_i']^2}.$$

2. $n = 3$, $k = 2$, azaz

$$\Phi = (\Phi_1, \Phi_2) : [0,1]^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

valamely sima felület paraméterezése, akkor

$$\mathcal{F}(\Phi) = \int_{[0,1]^2} \sqrt{\sum_{i \in \mathbb{N}_*^2} [\Delta_i^{3,2}(\partial_1 \Phi, \partial_2 \Phi)]^2} = \int_{[0,1]^2} \|\mathbf{n}_\Phi\|_2.$$

Példa. $n = 3$, $k = 1$ esetén a

$$\Phi(t) := (R \cos(2\pi t), R \sin(2\pi t), h2\pi t) \quad (t \in [0,1])$$

1-cella (sima út) felszíne (a csavarvonal egy menetének ívhossza):

$$\begin{aligned} l_\Phi &= \int_0^1 \sqrt{[\Delta_1(\Phi'(t))]^2 + [\Delta_2(\Phi'(t))]^2 + [\Delta_3(\Phi'(t))]^2} dt = \\ &= \int_0^1 \sqrt{[\Phi_1'(t)]^2 + [\Phi_2'(t)]^2 + [\Phi_3'(t)]^2} dt = \\ &= \int_0^1 \sqrt{4\pi^2 R^2 (\sin^2(2\pi t) + \cos^2(2\pi t)) + 4\pi^2 h^2} dt = \\ &= 2\pi \int_0^1 \sqrt{R^2 + h^2} dt = 2\pi \sqrt{R^2 + h^2}. \end{aligned}$$

2.18. N

Potenciálok

A potenciál fogalma

Definíció. Azt mondjuk, hogy az $\omega \in \Lambda_k^r(V)$ differenciálforma

- **zárt**, ha $r \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$ és

$$d\omega = 0 \in \Lambda_{k+1}^{r-1}(V)/$$

teljesül.

- **egzakt**, ha $k \in \mathbb{N}$ és alkalmas $\eta \in \Lambda_{k-1}^{r+1}(V)$ differenciálformára

$$d\eta = \omega$$

teljesül.

Példák.

1. Ha $\omega \in \Lambda_2^1(\mathbb{R}^2)$, akkor alkalmas $\alpha : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $\alpha \in \mathcal{C}^1$ (koordináta)függvény esetén

$$\omega = \alpha \cdot \Delta_{(1,2)}^{2,2},$$

így

$$d\omega = (\partial_1 \alpha) \Delta_{(1,1,2)}^{2,3} + (\partial_2 \alpha) \Delta_{(2,1,2)}^{2,3} + (\partial_3 \alpha) \Delta_{(3,1,2)}^{2,3} = 0 \in \Lambda_3^0(\mathbb{R}^2),$$

azaz ω zárt forma.

2. Ha $V := \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ és

$$f(x, y) := \frac{-y}{x^2 + y^2}, \quad g(x, y) := \frac{x}{x^2 + y^2} \quad ((x, y) \in V),$$

akkor az

$$\omega \in \Lambda_1^\infty(V), \quad \omega := f \cdot \Delta_1^{2,1} + g \cdot \Delta_2^{2,1}$$

Pfaff-féle differenciálforma zárt (vö. 14. beadható feladatsor/1/(d) feladat).

3. Ha $V := \mathbb{R}^3 \setminus \{(0,0,0)\}$ és

$$f(\mathbf{r}) := \frac{x}{|\mathbf{r}|^3}, \quad g(\mathbf{r}) := \frac{y}{|\mathbf{r}|^3}, \quad h(\mathbf{r}) := \frac{z}{|\mathbf{r}|^3} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in V).$$

akkor az $\omega \in \Lambda_2^\infty(V)$,

$$\omega := f \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + g \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + h \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2},$$

differenciálforma zárt (vö. 14. beadható feladatsor 1/(g) feladat).

Megjegyzés. A második, ill. a harmadik példában szereplő ω forma nem egzakt (vö. 15. gyakorlat, ill. 15. beadható feladatsor: 6. feladat). Ha a második példa esetében V -t az $\{(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in \mathbb{R}^2 : \mathbf{u} > 0\}$ (tartó)halmazra cseréljük, akkor egzakt formát kapunk (vö. 15. beadható feladatsor: 9. feladat). Innen sejthető, hogy zárt formák egzaktságához a V tartóhalmaznak valamilyen feltételnek eleget kell tennie.

Tétel (Poincaré-lemma). Ha $k \in \mathbb{N} = \{1, \dots, n\}$, ill. $2 \leq r \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$ és V csillagtartomány,³¹ úgy valamely $\omega \in \Lambda_k^r(V)$ differenciálforma pontosan akkor zárt, ha egzakt.

Biz.

1. lépés. Ha $\omega \in \Lambda_k^r(V)$ egzakt forma, akkor zárt is, hiszen ha $\eta \in \Lambda_{k-1}^{r+1}(V)$ olyan differenciálforma, amelyre $d\eta = \omega$, akkor (vö. 14. beadható feladatsor/(5)/(c) feladat)

$$d\omega = d(d\eta) = 0 \quad / \in \Lambda_{k+1}^{r-1}(V) / .$$

2. lépés. Tegyük fel, hogy V csillagtartomány a 0 csillagponttal,³² az

$$\omega = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i \Delta_i^{n,k} \in \Lambda_k^r(V)$$

differenciálforma zárt, azaz

$$d\omega = 0 \in \Lambda_{k+1}^{r-1}(V)$$

³¹ Ez azt jelenti, hogy ha van olyan $\mathbf{a} \in V$ (ún. **csillagpont**), hogy bármely $\mathbf{x} \in V$ esetén

$$[\mathbf{a}, \mathbf{x}] := \{\mathbf{a} + t(\mathbf{x} - \mathbf{a}) \in \mathbb{R}^n : t \in [0, 1]\} \subset V.$$

³² Ha $0 \neq \mathbf{a}$ csillagpontja V -nek (és 0 nem az), akkor alkalmazzuk az $\mathbf{y} := \mathbf{x} - \mathbf{a}$ transzformációt!

teljesül, majd legyen $P : \Lambda_k^r(\mathbf{V}) \rightarrow \Lambda_{k-1}^{r+1}(\mathbf{V})$ olyan leképezés, amelyre tetszőleges $x \in \mathbf{V}$ esetén $P(\omega)(x) :=$

$$\sum_{i \in \mathbf{N}_*^k} \sum_{l=1}^k (-1)^{l-1} \left(\int_0^1 t^{k-1} \omega_i(t\mathbf{x}) dt \right) \cdot x_{i_l} \cdot dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{l-1}} \wedge dx_{i_{l+1}} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}.$$

Ekkor a koordinátafüggvényekre alkalmazva a szorzatra vonatkozó deriválási szabályt azt kapjuk, hogy

$$dP(\omega)(x) = A + B \quad (x \in \mathbf{V}),$$

ahol

$$A := \sum_{i \in \mathbf{N}_*^k} \sum_{l=1}^k \left(\int_0^1 t^{k-1} \omega_i(t\mathbf{x}) dt \right) \cdot \Delta_i^{n,k} = k \cdot \sum_{i \in \mathbf{N}_*^k} \left(\int_0^1 t^{k-1} \omega_i(t\mathbf{x}) dt \right) \cdot \Delta_i^{n,k},$$

ill. $B :=$

$$\sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbf{N}_*^k} \sum_{l=1}^k (-1)^{l-1} \left(\int_0^1 t \cdot t^{k-1} \partial_j \omega_i(t\mathbf{x}) dt \right) \cdot x_{i_l} \cdot dx_j \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{l-1}} \wedge dx_{i_{l+1}} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}.$$

Mivel

$$d\omega = \sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbf{N}_*^k} \partial_j \omega_i \cdot \Delta_i^{n,k},$$

ezért

$$P(d\omega)(x) = C - D \quad (x \in \mathbf{V}),$$

ahol

$$C := \sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbf{N}_*^k} \left(\int_0^1 t^k \omega_i(t\mathbf{x}) dt \right) \cdot x_j \cdot \Delta_i^{n,k},$$

ill. $D :=$

$$\sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbf{N}_*^k} \sum_{l=1}^k (-1)^{l-1} \left(\int_0^1 t^k \partial_j \omega_i(t\mathbf{x}) dt \right) \cdot x_{i_l} \cdot dx_j \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{l-1}} \wedge dx_{i_{l+1}} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}.$$

A

$$P(d\omega) + dP(\omega)$$

összegben lesznek olyan tagok, amelyek ellenkező előjellel szerepelnek (és így kiesnek), a maradék pedig a következő: tetszőleges $x \in \mathbf{V}$ esetén

$$(P(d\omega) + dP(\omega)(x)) \equiv$$

$$\begin{aligned}
&\equiv k \cdot \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \left(\int_0^1 t^{k-1} \omega_i(tx) dt \right) \cdot \Delta_i^{n,k} + \sum_{j=1}^n \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \left(\int_0^1 t^k \partial_j \omega_i(tx) dt \right) \cdot x_j \cdot \Delta_i^{n,k} \equiv \\
&\equiv \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \left(\int_0^1 \frac{d}{dt} [t^k \omega_i(tx)] dt \right) \cdot \Delta_i^{n,k} = \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \{ \omega_i(x) - 0 \cdot \omega_i(0) \} \cdot \Delta_i^{n,k} \equiv \\
&\equiv \sum_{i \in \mathbb{N}_*^k} \omega_i(x) \cdot \Delta_i^{n,k} = \omega.
\end{aligned}$$

Ez azt jelenti, hogy

$$P(d\omega) + dP(\omega) = \omega, \quad \text{azaz} \quad dP(\omega) = \omega. \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. A fenti lemmában lévő $\eta := P(\omega)$ differenciálforma mellett más differenciálforma Cartan-deriváltja is lehet az ω differenciálforma. Ha ui. pl. $\xi \in \mathcal{L}_{k-1}^{r+1}(V)$, akkor a d operátor linearitása következtében

$$d(\eta + d\xi) = d\eta + d(d\xi) = d\eta + 0 = \omega.$$

Ha $\xi_1, \xi_2 \in \mathcal{L}_{k-1}^{r+1}(V)$ olyan differenciálformák, amelyekre

$$d\xi_1 = \omega = d\xi_2, \quad \text{azaz} \quad d(\xi_1 - \xi_2) = 0 \in \mathcal{L}_k^r(V),$$

akkor a Poincaré-lemma következtében alkalmas $\theta \in \mathcal{L}_{k-2}^{r+2}(V)$ differenciálforma esetén

$$\xi_1 - \xi_2 = d\theta, \quad \text{azaz} \quad \xi_1 = d\theta + \xi_2.$$

Példa. Ha $V := \mathbb{R}^3$ és

$$\omega_{(1,2)}(x, y) := xy, \quad \omega_{(2,3)}(x, y) := 2x, \quad \omega_{(1,3)}(x, y) := 2y \quad ((x, y) \in V),$$

akkor – lévén V csillagtartomány – van olyan $\eta \in \mathcal{L}_1^\infty(V)$, amelyre $d\eta = \omega$. Ezt az η formát kétféleképpen is megkaphatjuk.

1. módszer. Az η differenciálforma megkeresését kísérletező feltevések (ún. „Ansatz”-ok) alkalmazásával kíséreljük meg. Olyan, a \mathcal{C}^∞ -osztályba tartozó $f, g, h : V \rightarrow \mathbb{R}$ függvények meghatározása tehát a feladat, amelyekre

$$\eta(x, y, z) = f(x, y, z)dx + g(x, y, z)dy + h(x, y, z)dz \quad ((x, y, z) \in V).$$

Mivel

$$d\eta = (\partial_1 g - \partial_2 f) \cdot dx \wedge dy + (\partial_1 h - \partial_3 f) \cdot dx \wedge dz + (\partial_2 h - \partial_3 g) \cdot dy \wedge dz,$$

ezért bármely $(x, y, z) \in V$ esetén

$$(\partial_1 g - \partial_2 f)(x, y, z) = xy, \quad (\partial_1 h - \partial_3 f)(x, y, z) = 2x, \quad (\partial_2 h - \partial_3 g)(x, y, z) = 2y.$$

Ha az első két egyenlőséget az első változó szerint integráljuk, akkor azt kapjuk, hogy

$$g(x, y) = \frac{x^2 y}{2} + \int \partial_1 f(x, y, z) dx, \quad h(x, y) = 2xy + \int \partial_3 f(x, y) dx \quad ((x, y, z) \in V).$$

Így a fenti feltételből

$$2x = 2x + \int \partial_{23} f(x, y, z) dx - \int \partial_{32} f(x, y, z) dx$$

következik. Ez azt jelenti, hogy f teszőleges \mathcal{C}^∞ -beli függvény lehet, pl. $f = 0$. Így a

$$g(x, y, z) =: \frac{x^2 y}{2}, \quad h(x, y, z) := 2xy \quad ((x, y, z) \in V)$$

választással az

$$\eta(x, y, z) := \frac{x^2 y}{2} \cdot dy + 2xy \cdot dz \quad ((x, y, z) \in V)$$

differenciálforma megfelelő: $d\eta = \omega$.

2. módszer. A Poincaré–lemmában lévő P leképezést fogjuk kiszámolni. Világos, hogy bármely $(x, y, z) \in V$ esetén

$$\begin{aligned} P(\omega)(x, y, z) &= \left(\int_0^1 t(tx)(ty) dt \right) \cdot x \cdot dy - \left(\int_0^1 t(tx)(ty) dt \right) \cdot y \cdot dx + \\ &+ 2 \left(\int_0^1 t(tx) dt \right) \cdot y \cdot dz - 2 \left(\int_0^1 t(tx) dt \right) \cdot z \cdot dy + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& +2 \left(\int_0^1 t(ty) dt \right) \cdot x \cdot dz - 2 \left(\int_0^1 t(ty) dt \right) \cdot z \cdot dx = \\
& = \frac{x^2y}{4} \cdot dy - \frac{xy^2}{4} \cdot dx + \frac{2xy}{3} \cdot dz - \frac{2xz}{3} \cdot dy - \frac{2xy}{3} \cdot dz - \frac{2yz}{3} \cdot dx = \\
& = - \left(\frac{xy^2}{4} + \frac{2yz}{3} \right) \cdot dx + \left(\frac{x^2y}{4} - \frac{2xz}{3} \right) \cdot dy + \frac{4yz}{3} \cdot dz.
\end{aligned}$$

Definíció. Azt mondjuk, hogy az $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ függvénynek van

- **skaláropotenciálja**, ha alkalmas $F \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $F \in \mathfrak{D}$ függvény esetén $F' = \text{grad } F = f$.
- **vektorpotenciálja**, ha $n \in \{2,3\}$ és alkalmas $A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $A \in \mathfrak{D}$ függvény esetén

$$\text{rot } A = \begin{cases} f & (n = 3), \\ \hat{f} & (n = 2). \end{cases}$$

Példa. Ha $r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, ill.

$$f(r) := f_1(r) \mathbf{i} + f_2(r) \mathbf{j} + f_3(r) \mathbf{k} := yz(2x + y + z) \mathbf{i} + xz(x + 2y + z) \mathbf{j} + xy(x + y + 2z) \mathbf{k},$$

akkor az

$$F(r) := xyz(x + y + z) \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

függvény (skalár)potenciálja f -nek, hiszen

$$\partial_1 F(r) = f_1(r), \quad \partial_2 F(r) = f_2(r), \quad \partial_3 F(r) = f_3(r) \quad (r \in \mathbb{R}^3),$$

azaz $F \in \mathfrak{D}$ és $\text{grad}(F) = f$.

Példa. Ha adott $e, \epsilon_0 > 0$, ill. $0 \neq d \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$f(r) := \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \frac{3\langle d, r \rangle}{|r|^5} r - \frac{d}{|r|^3} \right\} \quad (0 \neq r \in \mathbb{R}^3)$$

(f a dipólus keltette elektromos teret leíró vektormező), akkor az

$$F(r) := -\frac{e}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\langle d, r \rangle}{|r|^3} \quad (0 \neq r \in \mathbb{R}^3)$$

skalármező (skalár)potenciálja f -nek, hiszen $\text{grad}(F) = f$ teljesül, továbbá az

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) := \frac{\mathbf{e}}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{d} \times \mathbf{r}}{|\mathbf{r}|^3} \quad (\mathbf{0} \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező vektorpotenciálja f -nek, hiszen $\text{rot}(\mathbf{A}) = f$ teljesül (vö. 14. beadható feladatsor: 12. feladat).

Példa. Ha adott $\mu_0 > 0$, $\mathbf{j} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := -\frac{\mu_0}{4\pi|\mathbf{r}|^3}(\mathbf{r} \times \mathbf{j}) \quad (\mathbf{0} \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

akkor a

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) := \frac{\mu_0}{4\pi|\mathbf{r}|} \mathbf{j} \quad (\mathbf{0} \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

vektormező vektorpotenciálja f -nek, hiszen $\text{rot}(\mathbf{H}) = f$ teljesül (vö. Biot-Savart-törvény: 14. beadható feladatsor: 11. feladat).

Példa. Ha $\mu_0, I > 0$, akkor a z -tengely mentén haladó, I intenzitású árammal átjárt, végtelen hosszú(nak gondolt) egyenes vezető keltette mágneses térerősségét leíró

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) := \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{|\mathbf{r}|^2 - \langle \mathbf{k}, \mathbf{r} \rangle^2} \cdot (\mathbf{k} \times \mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 > 0).$$

vektormező egy vektorpotenciálja az

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) := \frac{\mu_0 I}{2\pi} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \cdot \begin{bmatrix} xy \\ yz \\ 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + y^2 > 0)$$

vektormező, hiszen $\text{rot} \mathbf{A} = \mathbf{H}$.

Példa. Ha $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$, akkor az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := \mathbf{a} \times \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező egy vektorpotenciálja az

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) := \langle \mathbf{a}, \mathbf{r} \rangle \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező, hiszen (vö. **A** Függelék)

$$\text{rot}(\mathbf{A})(\mathbf{r}) = \langle \mathbf{a}, \mathbf{r} \rangle \mathbf{0} - \mathbf{r} \times \mathbf{a} = \mathbf{r} \times \mathbf{a} = \mathbf{f}(\mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

Megjegyzések.

1. Ha $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $f \in \mathcal{C}$ és $F \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $F \in \mathcal{C}^1$, akkor az a tény, hogy F a f skalárpotenciálja azt jelenti, hogy

$$d\omega_F = \omega_{\text{grad} F} = \sum_{i=1}^n \partial_i F \Delta_i^{n,1} = \sum_{i=1}^n f_i \Delta_i^{n,1} = \omega_f.$$

2. Ha $f \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f \in \mathcal{C}$ és $A \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $A \in \mathcal{C}^1$, akkor az a tény, hogy A a f vektorpotenciálja azt jelenti, hogy

$$\begin{aligned} d\omega_A &= \omega_{\text{rot} A} = (\partial_2 A_3 - \partial_3 A_2) \Delta_{(2,3)}^{3,2} + (\partial_3 A_1 - \partial_1 A_3) \Delta_{(3,1)}^{3,2} + (\partial_1 A_2 - \partial_2 A_1) \Delta_{(1,2)}^{3,2} = \\ &= f_1 \Delta_{(2,3)}^{3,2} + f_2 \Delta_{(3,1)}^{3,2} + f_3 \Delta_{(1,2)}^{3,2} = \omega_f. \end{aligned}$$

Látható tehát, hogy mind a skalár-, mind pedig a vektorpotenciál meghatározása differenciálformák egzak voltának eldöntésére vezető feladat. Igaz tehát a következő

Tétel. Legyen $V \subset \mathbb{R}^3$ csillagtartomány. Az $f = (f_1, f_2, f_3) : V \rightarrow \mathbb{R}^3$ sima ($f \in \mathcal{C}^1$) vektormezőnek pontosan akkor van

1. skalárpotenciálja, ha $\text{rot}(f) = 0$ teljesül;
2. vektorpotenciálja, ha $\text{div}(f) = 0$ teljesül.

Biz.

1. **1. lépés.** Ha az $f = (f_1, f_2, f_3) : V \rightarrow \mathbb{R}^3$ sima vektormezőnek van skalárpotenciálja, azaz alkalmas $F : V \rightarrow \mathbb{R}$, $F \in \mathcal{C}^2$ skalármező esetén $\text{grad}(F) = f$, akkor (vö. 14. gyakorlat)

$$\text{rot}(f) = \text{rot}(\text{grad}(F)) = 0.$$

2. **2. lépés.** Ha az $f = (f_1, f_2, f_3) : V \rightarrow \mathbb{R}^3$ sima vektormezőre $\text{rot}(f) = 0$ teljesül, akkor az

$$\omega := \omega_f = f_1 \cdot \Delta_1^{3,1} + f_2 \cdot \Delta_2^{3,1} + f_3 \cdot \Delta_3^{3,1} \in \Lambda_1^1(V)$$

differenciálformára

$$d\omega = \omega_{\text{rot} f} = 0 \in \Lambda_2^0(V),$$

így a Poncaré-Stokes tétel értelmében alkalmas $\eta \in \Lambda_0^2(V)$ differenciálforma esetén $d\eta = \omega$. Ezért az

$$F := \eta : V \rightarrow \mathbb{R}, \quad F \in \mathfrak{C}^2$$

skalármező tehát skalárpotenciálja lesz f -nek, hiszen

$$\omega_f = d\eta = \omega_{\text{grad}(F)}, \quad \text{azaz} \quad f = \text{grad}(F).$$

2. 1. lépés. Ha az $f = (f_1, f_2, f_3) : V \rightarrow \mathbb{R}^3$ sima vektormezőnek van vektorpotenciálja, azaz alkalmas $A : V \rightarrow \mathbb{R}^3$, $A \in \mathfrak{C}^2$ vektormező esetén $\text{rot}(A) = f$, akkor (vö. 14. gyakorlat)

$$\text{div}(f) = \text{div}(\text{rot}(A)) = 0.$$

2. lépés. Ha az $f = (f_1, f_2, f_3) : V \rightarrow \mathbb{R}^3$ sima vektormezőre $\text{div}(f) = 0$ teljesül, akkor az

$$\omega := \omega_f = f_1 \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + f_2 \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + f_3 \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2} \in \Lambda_2^1(V)$$

differenciálformára

$$d\omega = \omega_{\text{div}(f)} = 0 \in \Lambda_2^0(V),$$

így a Poncaré-Stokes tétel értelmében alkalmas

$$\eta = A_1 \cdot \Delta_1^{3,1} + A_2 \cdot \Delta_2^{3,1} + A_3 \cdot \Delta_3^{3,1} \in \Lambda_1^2(V)$$

differenciálforma esetén $d\eta = \omega$, tehát az

$$A := (A_1, A_2, A_3) : V \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad A \in \mathfrak{C}^2$$

vektormezőre

$$\omega_f = d\eta = \omega_{\text{rot}(A)}, \quad \text{azaz} \quad f = \text{rot}(A). \quad \blacksquare$$

Tétel. Legyen $n \in \mathbb{N}$, $V \subset \mathbb{R}^n$ csillagtartomány. Az $f = (f_1, \dots, f_n) : V \rightarrow \mathbb{R}^n$ sima vektormezőnek pontosan akkor van skalárpotenciálja, ha

$$\partial_j f_i = \partial_i f_j \quad (i, j \in \{1, \dots, n\}),$$

azaz bármely $x \in V$ esetén az $f'(x)$ Jacobi-mátrix szimmetrikus.

Biz.

1. lépés. Ha az $f = (f_1, \dots, f_n) : V \rightarrow \mathbb{R}^n$ vektormezőnek van skalárpotenciálja, azaz alkalmas $F : V \rightarrow \mathbb{R}$, $F \in \mathcal{C}^2$ skalármező esetén $\text{grad}(F) = f$, akkor a Young-tétel következtében bármely $i, j \in \{1, \dots, n\}$ index esetén

$$\partial_j f_i = \partial_{ij} F = \partial_{ji} F = \partial_i f_j.$$

2. lépés. Ha bármely $i, j \in \{1, \dots, n\}$ index esetén $\partial_j f_i = \partial_i f_j$, akkor az

$$\omega := \omega_f = \sum_{i=1}^n f_i \cdot \Delta_i^{n,1} \in \Lambda_1^1(V)$$

differenciálformára:

$$d\omega = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n \partial_j f_i \cdot \Delta_{(j,i)}^{n,2} = \sum_{i < j} (\partial_j f_i - \partial_i f_j) \cdot \Delta_{(i,j)}^{n,2} = 0 \in \Lambda_2^0(V).$$

Így a Poncaré-Stokes tétel értelmében alkalmas $\eta \in \Lambda_0^2(V)$ differenciálformára $d\eta = \omega$. Ezért az

$$F := \eta : V \rightarrow \mathbb{R}, \quad F \in \mathcal{C}^2$$

skalármező tehát skalárpotenciálja lesz f -nek, hiszen

$$\omega_f = d\eta = \omega_{\text{grad}(F)}, \quad \text{azaz} \quad f = \text{grad}(F). \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. Fentebb láttuk, hogy ha egy ω differenciálforma egzakt, akkor több olyan differenciálforma is létezik, amelynek a deriváltja ω . Hasonló állítás igaz a skalárpotenciál, ill. a vektorpotenciál esetében is. Pontosabban: ha V csillagtartomány, továbbá

- F és G skalárpotenciálja f -nek:

$$\text{grad}(F) = f = \text{grad}(G), \quad \text{azaz} \quad \text{grad}(F - G) = 0,$$

akkor alkalmas $c \in \mathbb{R}$ esetén $F - G = c$, azaz $F = G + c$. Erre azt szokás mondani, hogy „a skalárpotenciál egy additív konstans erejéig egyértelmű”.

- A és B vektorpotenciálja f -nek:

$$\operatorname{rot}(A) = f = \operatorname{rot}(B), \quad \text{azaz} \quad \operatorname{rot}(A - B) = 0,$$

akkor alkalmas $\phi \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R})$ esetén $A - B = \operatorname{grad}(\phi)$, azaz $A = B + \operatorname{grad}(\phi)$. Erre azt szokás mondani, hogy „a vektorpotenciál egy additív skalármező gradiense erejéig egyértelmű”. Tehát a vektorpotenciál – ha van – nem egyértelmű. A ϕ függvényt különféle szempontok figyelembevételével választják meg. A **magnetosztatikában** célszerű pl. azt megkövetelni, hogy $\operatorname{div} A = 0$ teljesüljön.

Feladat. Adott $V \subset \mathbb{R}^2$ csillagtartomány, $f = (f_1, f_2) \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}^2)$: $\operatorname{div}(f) = 0$ esetén adjunk meg olyan $A : V \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$ deriválható vektormezőt, amelyre

$$\operatorname{rot}(A) = (f_1, f_2, 0) = \widehat{f}$$

teljesül!

Útm. Mivel a

$$g := (-f_2, f_1, 0)$$

függvényre

$$\operatorname{rot}(g) = (0, 0, \partial_1 f_1 + \partial_2 f_2) = (0, 0, \operatorname{div}(f)) = (0, 0, 0),$$

ezért van olyan $G \in \mathcal{D}(V \times \mathbb{R}, \mathbb{R})$, hogy

$$\operatorname{grad}(G) = g, \quad \text{azaz} \quad \partial_1 G = g_1 = -f_2 \quad \text{és} \quad \partial_2 G = g_2 = f_1 \quad (\partial_3 G = 0),$$

így az

$$A := (0, 0, G)$$

vektormezőre

$$\operatorname{rot}(A) = (\partial_2 G, -\partial_1 G, 0) = (f_1, f_2, 0) = \widehat{f}. \quad \blacksquare$$

Megjegyzés. Ha $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$: $f \in \mathcal{C}^1$ és \mathcal{D}_f csillagtartomány, akkor egyenértékűek tehát az alábbi állítások:

- bármely $x \in \mathcal{D}_f$ esetén $f'(x)$ szimmetrikus,
- f -nek van primitív függvénye (skalárpotenciálja),

- $n = 3$ esetén $\operatorname{rot} f = 0$.

Tétel. Ha $V \subset \mathbb{R}^n$ tartomány, $f \in \mathcal{C}(V, \mathbb{R}^n)$, akkor az alábbi három állítás egyenértékű:

(1) f -nek tetszőleges $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow V$ zárt útra vett cirkulációja zérus:

$$\oint_{\varphi} f = 0.$$

(2) Bármely rögzített $p, q \in V$ pont és ezeket a pontokat összekötő, V -ben haladó φ, ψ utakra

$$\int_{\varphi} f = \int_{\psi} f.$$

(3) f -nek van skalárpotenciálja, azaz van olyan $F \in \mathcal{D}(V, \mathbb{R})$ skalármező, amelyre $\operatorname{grad}(F) = f$ teljesül.

Biz.

1. lépés / (1) \Rightarrow (2) /. Ha $p, q \in V$, továbbá

$$\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow V, \quad \text{ill.} \quad \psi : [\gamma, \delta] \rightarrow V$$

olyan utak, amelyekre

$$\varphi(\alpha) = p = \psi(\gamma) \quad \text{és} \quad \varphi(\beta) = q = \psi(\delta)$$

teljesül, akkor $\varphi \vee \tilde{\psi}$ nyilván zárt út V -ben, ezért

$$0 = \int_{\varphi \vee \tilde{\psi}} f = \int_{\varphi} f + \int_{\tilde{\psi}} f = \int_{\varphi} f - \int_{\psi} f,$$

ahonnan

$$\int_{\varphi} f = \int_{\psi} f$$

következik.

2. lépés / (2) \Rightarrow (3) /. Legyen $a \in V$, majd jelölje $\varphi_{a,r} : [\alpha, \beta] \rightarrow \Omega$ azt az utat, amely a -t r -rel köti össze:

$$\varphi_{a,r}(\alpha) = a, \quad \varphi_{a,r}(\beta) = r.$$

Ekkor az

$$F : \Omega \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(\mathbf{r}) := \int_{\varphi_{\mathbf{a},\mathbf{r}}} f \quad (2.11)$$

skalármezőre

$$\frac{F(\mathbf{r} + h\mathbf{e}_k) - F(\mathbf{r})}{h} = \frac{1}{h} \left\{ \int_{\varphi_{\mathbf{a},\mathbf{r}+h\mathbf{e}_k}} f - \int_{\varphi_{\mathbf{a},\mathbf{r}}} f \right\}$$

teljesül, ahol \mathbf{e}_k jelöli a k -adik kanonikus bázisvektort ($k \in \{1,2,3\}$), $h \in \mathbb{R}$: $\mathbf{r} + h\mathbf{e}_k \in V$.

A feltételek következtében

$$\int_{\varphi_{\mathbf{a},\mathbf{r}+h\mathbf{e}_k}} f = \int_{\varphi_{\mathbf{a},\mathbf{r}} \vee s_{\mathbf{r},\mathbf{r}+h\mathbf{e}_k}} f = \int_{\varphi_{\mathbf{a},\mathbf{r}}} f + \int_{s_{\mathbf{r},\mathbf{r}+h\mathbf{e}_k}} f,$$

ahol az

$$s_{\mathbf{r},\mathbf{r}+h\mathbf{e}_k} : [0, h] \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad s_{\mathbf{r},\mathbf{r}+h\mathbf{e}_k}(t) := \mathbf{r} + t\mathbf{e}_k,$$

azaz az $s_{\mathbf{r},\mathbf{r}+h\mathbf{e}_k}$ út értékkészlete az \mathbf{r} pontot az $\mathbf{r} + h\mathbf{e}_k$ ponttal összekötő szakasz. Így tehát

$$\frac{F(\mathbf{r} + h\mathbf{e}_k) - F(\mathbf{r})}{h} = \frac{1}{h} \int_0^h \langle f(\mathbf{r} + h\mathbf{e}_k), \mathbf{e}_k \rangle dt = \frac{1}{h} \int_0^h \langle f_k(\mathbf{r} + h\mathbf{e}_k) \rangle dt = \frac{1}{h} f_k(\mathbf{r} + \vartheta\mathbf{e}_k)h,$$

ahonnan

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{F(\mathbf{r} + h\mathbf{e}_k) - F(\mathbf{r})}{h} \equiv f_k(\mathbf{r}) \quad (k \in \{1,2,3\}), \quad \text{azaz} \quad \text{grad}(F) = f$$

következik.

3. lépés / (3) \Rightarrow (1) /. Ha $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow V$ zárt út, akkor $\varphi(\alpha) = \varphi(\beta)$, így

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} f &= \int_{\alpha}^{\beta} \langle f(\varphi(t)), \varphi'(t) \rangle dt = \int_{\alpha}^{\beta} \langle \text{grad}(F)(\varphi(t)), \varphi'(t) \rangle dt = \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} \frac{d}{dt} F(\varphi(t)) dt = [F(\varphi(t))]_{\alpha}^{\beta} = F(\varphi(\beta)) - F(\varphi(\alpha)) = 0. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Megjegyzés. Ha f erőteret ír le, akkor a fenti állításra a következőképpen szoktak hivatkozni: „valamely (tartományon értelmezett) erőteret leíró vektormezőnek pontosan akkor van (skalár)potenciálja, ha bármely, a tartományban haladó zárt út mentén végzett munka zérus”. Ezért az ilyen vektormezőket **konzervatív** vektormezőnek is nevezik. Ennek az elnevezésnek az oka a következő. A fizikában $-F$ -t nevezik potenciálnak, amely a potenciális

energiát hivatott reprezentálni. Ha valamely φ út konzervatív erőterben lezajló mozgást reprezentál, akkor Newton második törvénye értelmében az ilyen erőteret leíró f vektormezőre a következő összefüggés teljesül:

$$0 = m\ddot{\varphi} - f = m\ddot{\varphi} + \text{grad } F,$$

ahol m jelöli a mozgó anyagi pont tömegét. Mindkét oldalt $\dot{\varphi}$ -tal skalárisan szorozva azt kapjuk, hogy

$$0 = \langle m\ddot{\varphi}, \dot{\varphi} \rangle + \langle \text{grad } F, \dot{\varphi} \rangle = \frac{d}{dt} \left\{ \frac{m}{2} \langle \dot{\varphi}, \dot{\varphi} \rangle + F \circ \varphi \right\}.$$

Ez azt jelenti, hogy alkalmas $c \in \mathbb{R}$ „állandó” esetén

$$c = \frac{1}{2} m |\dot{\varphi}|^2 + F \circ \varphi,$$

azaz „a mozgási energia és a potenciális energia összege állandó” (**energiamegmaradás**).

Példa. Korábban megmutattuk (vö. 5. gyakorlat), hogy az

$$f(\mathbf{r}) := -\gamma \frac{mM}{|\mathbf{r}|^3} \mathbf{r} \quad (0 \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

gravitációs erőter esetében

$$\int_{\varphi} f = \frac{\gamma m M}{|\varphi(\beta)|} - \frac{\gamma m M}{|\varphi(\alpha)|}.$$

Tehát, ha φ zárt út, akkor $\oint_{\varphi} f = 0$, ami nem csoda, hiszen az

$$F(\mathbf{r}) := \gamma \frac{mM}{|\mathbf{r}|} \quad (0 \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

skalármezőre $\text{grad } F = f$.

Megjegyzés. Felhívjuk a figyelmet a fenti tétel bizonyításában rejlő egyik állításra, amit külön is érdemes megfogalmazni. Ha $V \subset \mathbb{R}^n$ tartomány, továbbá az $f : V \rightarrow \mathbb{R}^n$ folytonos vektormezőnek van (skalár)potenciálja: $F : V \rightarrow \mathbb{R}$, akkor tetszőleges $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow V$ sima út esetén

$$\int_{\varphi} f = F(\varphi(\beta)) - F(\varphi(\alpha))$$

teljesül (**Newton-Leibniz-tétel**).

Példa. Az iménti példabeli f gravitációs erőter esetében

$$\int_{\varphi} f = F(\varphi(\beta)) - F(\varphi(\alpha)) = \frac{\gamma m M}{|\varphi(\beta)|} - \frac{\gamma m M}{|\varphi(\alpha)|}.$$

A potenciál meghatározása

Ha $\emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^3$ csillagterület, akkor potenciálok meghatározására a következő két módszer ajánlott: a **definíció alapján**, ill. **alkalmas integrálok kiszámításával**.

1. módszer. Ha a potenciált a definíció alapján szeretnénk meghatározni, akkor a következő módon érdemes eljárni.

- Amennyiben $f = (f_1, f_2, f_3) \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}^3)$ örvénymentes vektormező ($\operatorname{rot}(f) = 0$), akkor olyan differenciálható $F: V \rightarrow \mathbb{R}$ skalármezőt keresünk, amelyre $\operatorname{grad} F = f$, azaz

$$\partial_1 F = f_1, \quad \partial_2 F = f_2, \quad \partial_3 F = f_3$$

teljesül. Az f vektormező simasága miatt van olyan $G \in \mathcal{D}(V, \mathbb{R})$, ill. $g \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in \mathcal{D}$ függvény, hogy bármely $(y, z) \in \mathbb{R}^2$, $(x, y, z) \in V$ esetén

$$F(x, y, z) = G(x, y, z) + g(y, z),$$

ahol $\partial_1 G = \partial_1 F = f_1$. Mivel bármely $(x, y, z) \in V$ esetén

$$f_2(x, y, z) = \partial_2 F(x, y, z) = \partial_2 G(x, y, z) + \partial_1 g(y, z),$$

ezért alkalmas $H \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $H \in \mathcal{D}$, ill. $h \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $h \in \mathcal{D}$ függvény esetén

$$g(y, z) \equiv H(y, z) + h(z),$$

ahol

$$\partial_1 H(y, z) \equiv f_2(x, y, z) - \partial_2 G(x, y, z)$$

(a H függvény kétváltozós, pontosabban nem függhet az x változótól, hiszen ellenkező esetben $\operatorname{rot}(f) \neq 0$ teljesülne). Mivel

$$f_3(x, y, z) \equiv \partial_3 F(x, y, z) \equiv \partial_3 G(x, y, z) + \partial_2 g(y, z) \equiv \partial_3 G(x, y, z) + \partial_2 H(y, z) + h'(z),$$

ezért alkalmas $K \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $K \in \mathfrak{D}$, ill. tetszőleges $c \in \mathbb{R}$ esetén

$$h(z) \equiv K(z) + c,$$

ahol

$$K'(z) \equiv f_3(x, y, z) - \partial_3 G(x, y, z) - \partial_2 H(y, z)$$

(a K függvény egyváltozós, pontosabban nem függhet sem az x , sem pedig az y változótól, hiszen ellenkező esetben $\text{rot}(f) \neq 0$ teljesülne). Innen h , ill. F könnyen számítható.

- Amennyiben $f \in \mathfrak{C}^1(V, \mathbb{R}^3)$ forrásmentes vektormező ($\text{div}(f) = 0$), akkor olyan differenciálható $A : V \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektormezőt keresünk, amelyre $\text{rot}(A) = f$, azaz

$$\partial_2 A_3 - \partial_3 A_2 = f_1, \quad \partial_3 A_1 - \partial_1 A_3 = f_2, \quad \partial_1 A_2 - \partial_2 A_1 = f_3$$

teljesül. Ha pl. $A_3 = 0$, akkor

$$\partial_3 A_2 = -f_1, \quad \partial_3 A_1 = f_2 \quad \text{és} \quad \partial_1 A_2 - \partial_2 A_1 = f_3. \quad (*)$$

Ezért f simasága miatt van olyan $F_1, F_2 \in \mathfrak{D}(V, \mathbb{R})$, ill. $g \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in \mathfrak{D}$ függvény, hogy bármely $(y, z) \in \mathbb{R}^2$, $(x, y, z) \in V$ esetén

$$A_2(x, y, z) = -F_1(x, y, z), \quad \text{ill.} \quad A_1(x, y, z) = F_2(x, y, z) + g(x, y),$$

ahol

$$\partial_3 F_1(x, y, z) = f_1(x, y, z) \quad \text{és} \quad \partial_3 F_2(x, y, z) = f_2(x, y, z) \quad ((x, y, z) \in V).$$

Így g meghatározható $(*)$ utolsó egyenletéből.

2. módszer. Ha a potenciált integrálok kiszámításával szeretnénk meghatározni, akkor a következő a teendő. Ha 0 csillagpontja V -nek és

- $f = (f_1, f_2, f_3) \in \mathfrak{C}^1(V, \mathbb{R}^3)$ örvénymentes vektormező: $\text{rot}(f) = 0$, azaz az

$$\omega_f = f_1 \cdot \Delta_1^{3,1} + f_2 \Delta_2^{3,1} + f_3 \cdot \Delta_3^{3,1} \in \Lambda_1^1(V)$$

differenciálformára

$$d\omega_f = (\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2) \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + (\partial_3 f_1 - \partial_1 f_3) \cdot \Delta_{(3,1)}^{3,2} + (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2} = 0 \in \Lambda_2^0(V),$$

akkor (vö. Poincaré-lemma bizonyítása) bármely $\mathbf{r} = (x, y, z) \in V$ esetén $N_*^1 = \{1, 2, 3\}$ figyelembevételével $/(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3) =: (x, y, z)/$ azt kapjuk, hogy az

$$\begin{aligned} F(\mathbf{r}) := P(\omega_f)(\mathbf{r}) &= \left(\int_0^1 t^0 f_1(t\mathbf{r}) dt \right) x + \left(\int_0^1 t^0 f_2(t\mathbf{r}) dt \right) y + \left(\int_0^1 t^0 f_3(t\mathbf{r}) dt \right) z = \\ &= \int_0^1 \langle f(t\mathbf{r}), \mathbf{r} \rangle dt \end{aligned}$$

skalármezőre (nulladrendű differenciálformára)

$$\omega_f = dP(\omega_f) = \omega_{\text{grad } F}, \quad \text{azaz} \quad \mathbf{f} = \text{grad } F$$

teljesül.

Megjegyezzük, hogy ha $0 \neq \mathbf{a} \in V$ csillagpontja V -nek, akkor a fenti integrál a következő:

$$F(\mathbf{r}) = \int_0^1 \langle \mathbf{f}(\mathbf{a} + t(\mathbf{r} - \mathbf{a})), \mathbf{r} - \mathbf{a} \rangle dt \quad (\mathbf{r} \in V).$$

- ha $\mathbf{f} = (f_1, f_2, f_3) \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}^3)$ forrásmentes vektormező: $\text{div}(\mathbf{f}) = 0$, azaz az

$$\omega_f = f_1 \cdot \Delta_{(2,3)}^{3,2} + f_2 \Delta_{(3,1)}^{3,2} + f_3 \cdot \Delta_{(1,2)}^{3,2} \in \Lambda_2^1(V)$$

differenciálformára

$$d\omega_f = \text{div}(\mathbf{f}) \cdot \Delta_{(1,2,3)}^{3,2} = 0 \in \Lambda_3^0(V),$$

akkor (vö. Poincaré-lemma bizonyítása) bármely $\mathbf{r} = (x, y, z) \in V$ esetén

$$N_*^2 = \{(2,3), (3,1), (1,2)\}, \quad \text{azaz} \quad \mathbf{i}_1 \in \{2,3,1\}, \quad \mathbf{i}_2 \in \{3,1,2\}$$

figyelembevételével $/(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3) =: (x, y, z)/$ azt kapjuk, hogy a

$$\begin{aligned} P(\omega_f)(\mathbf{r}) &= \left(\int_0^1 t f_1(t\mathbf{r}) dt \right) \cdot y \cdot dz - \left(\int_0^1 t f_1(t\mathbf{r}) dt \right) \cdot z \cdot dy + \\ &+ \left(\int_0^1 t f_2(t\mathbf{r}) dt \right) \cdot z \cdot dx - \left(\int_0^1 t f_2(t\mathbf{r}) dt \right) \cdot x \cdot dz + \\ &+ \left(\int_0^1 t f_3(t\mathbf{r}) dt \right) \cdot x \cdot dy - \left(\int_0^1 t f_3(t\mathbf{r}) dt \right) \cdot y \cdot dx = \end{aligned}$$

$$= \left\{ \int_0^1 t (f_2(tr) \cdot z - f_3(tr) \cdot y) dt \right\} dx + \left\{ \int_0^1 t (f_3(tr) \cdot x - f_1(tr) \cdot z) dt \right\} dy + \\ + \left\{ \int_0^1 t (f_1(tr) \cdot y - f_2(tr) \cdot x) dt \right\} dz$$

differenciálformára

$$P(\omega_f)(r) = \omega_A(r) \quad (r \in V)$$

teljesül, ahol

$$A(r) := (A_1(r), A_2(r), A_3(r)) \quad (r \in V).$$

Továbbá

$$A_1(r) := \int_0^1 t (f_2(tr) \cdot z - f_3(tr) \cdot y) dt,$$

$$A_2(r) := \int_0^1 t (f_3(tr) \cdot x - f_1(tr) \cdot z) dt,$$

$$A_3(r) := \int_0^1 t (f_1(tr) \cdot y - f_2(tr) \cdot x) dt,$$

azaz

$$A(r) := \int_0^1 t \{f(tr) \times r\} dt \quad (r \in V).$$

Ez azt jelenti, hogy

$$\omega_f = dP(\omega_f) = d\omega_A = \omega_{\text{rot } A}, \quad \text{azaz} \quad f = \text{rot } A.$$

Megjegyezzük, hogy ha $0 \neq a \in V$ csillagpontja V -nek, akkor a fenti integrál a következő:

$$A(r) := \int_0^1 t \{f(a + t(r - a)) \times (r - a)\} dt \quad (r \in V).$$

Feladat. Vizsgáljuk meg, hogy van-e az

$$f(r) := (x^2 - yz)i + (y^2 - xz)j + (z^2 - xy)k \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

vektormezőnek skalárpotenciálja! Ha igen, akkor adjunk meg egy ilyen potenciált!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $f \in \mathcal{C}^1$ és

$$f'(r) = \begin{bmatrix} 2x & -z & -y \\ -z & 2y & -x \\ -y & -x & 2z \end{bmatrix} \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

szimmetrikus, ezért f -nek van skalárpotenciálja, azaz van olyan $F \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R})$, hogy $\text{grad } F = f$. Az F potenciál meghatározása kétféle módon történhet.

1. módszer. Az F potenciált a definíció alapján határozzuk meg. Mivel az f folytonossága miatt

$$\text{grad } F = f \iff (\partial_1 F = f_1, \quad \partial_2 F = f_2, \quad \partial_3 F = f_3),$$

ezért F -re bármely $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\partial_1 F(x, y, z) = x^2 - yz, \quad \partial_2 F(x, y, z) = y^2 - xz \quad \text{és} \quad \partial_3 F(x, y, z) \equiv z^2 - xy$$

teljesül. Innen

$$F(x, y, z) \equiv \frac{x^3}{3} - xyz + c(y, z)$$

következik, ahol $c \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$. Mivel

$$y^2 - xz \equiv \partial_2 F(x, y, z) \equiv -xz + \partial_y c(y, z),$$

ezért

$$c(y, z) \equiv \frac{y^3}{3} + d(z),$$

ahol $d \in \mathcal{D}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Mivel

$$z^2 - xy \equiv \partial_3 F(x, y, z) \equiv -xy + \partial_z c(y, z) \equiv -xy + d'(z),$$

ezért tetszőleges $K \in \mathbb{R}$ esetén

$$d(z) \equiv \frac{z^3}{3} + K.$$

Így a keresett F potenciálra

$$F(r) = \frac{x^3 + y^3 + z^3}{3} - xyz + K \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

2. módszer. Az F potenciált az integrálformula alapján határozzuk meg.

$$\begin{aligned} F(r) &= \int_0^1 \langle ((tx)^2 - tytz, (ty)^2 - txtz, (tz)^2 - txyt), (x, y, z) \rangle dt = \\ &= \int_0^1 \{t^2x^3 - t^2xyz + t^2y^3 - t^2xyz + t^2z^3 - t^2xyz\} dt = \\ &= \{x^3 + y^3 + z^3 - 3xyz\} \int_0^1 t^2 dt = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \{x^3 + y^3 + z^3 - 3xyz\} \left[\frac{t^3}{3} \right]_0^1 = \\
&= \frac{x^3 + y^3 + z^3}{2} - xyz \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3). \quad \blacksquare
\end{aligned}$$

Feladat. Mutassuk meg, hogy az

$$f(r) := (ye^x(1+x), xe^x) \quad (r = (x, y) \in V := \mathbb{R}^2)$$

vektormezőnek van (skalár)potenciálja, majd határozzunk is meg egy ilyen potenciált!

Útm. Világos, hogy V csillagtartomány, melynek csillagpontja pl. az origó: 0 , továbbá $f \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}^2)$. Bármely $x \in V$ esetén az $f'(x)$ Jacobi-mátrix szimmetrikus, hiszen

$$f'(r) = \begin{bmatrix} ye^x(2+x) & e^x(1+x) \\ e^x(1+x) & 0 \end{bmatrix} \quad (r = (x, y) \in V).$$

Így, ha

$$\varphi(t) := tr \quad (t \in [0, 1])$$

(φ az origót tetszőleges $0 \neq r \in V$ ponttal összekötő út), akkor az

$$F(r) := \int_{\varphi} f = \int_0^1 \langle f(tr), r \rangle dt = \int_0^1 \{2txy + t^2x^2y\} e^{tx} dt \quad (r \in V)$$

függvény (skalár)potenciálja f -nek. Az iménti integrál közvetlen kiszámítása helyett a következő módon járunk el. Mivel f -nek van (skalár)potenciálja, ezért

$$\int_{\varphi} f = \int_{\varphi_1} f + \int_{\varphi_2} f,$$

ahol pl.

$$\varphi_1(t) := (0, ty), \quad \varphi_2(t) := (tx, y) \quad (t \in [0, 1]),$$

így

$$\int_{\varphi_1} f + \int_{\varphi_2} f = \int_0^1 \{xy + tx^2y\} e^{tx} dt.$$

Ez az integrál már egyszerűbben számolható, mint az előbbi, azonban még könnyebben jutunk célhoz, ha a vonalintegrált az

$$\int_{\varphi} f = \int_{\psi_1} f + \int_{\psi_2} f,$$

módon számítjuk, ahol

$$\psi_1(t) := (tx, 0), \quad \psi_2(t) := (x, ty) \quad (t \in [0, 1]).$$

Ekkor ui.

$$\int_{\psi_1} f + \int_{\psi_2} f = \int_0^1 xy e^x dt = xy e^x. \quad \blacksquare$$

Feladat. Vizsgáljuk meg, hogy van-e az

$$f(r) := y^2 \cos(x) \mathbf{i} + (2y \sin(x) + e^{2z}) \mathbf{j} + 2ye^{2z} \mathbf{k} \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

vektormezőnek skalárpotenciálja! Ha igen, akkor adjunk meg egy ilyen potenciált!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $f \in \mathfrak{C}^1$ és

$$f'(r) = \begin{bmatrix} -y^2 \sin(x) & 2y \cos(x) & 0 \\ 2y \cos(x) & 2y & 2e^{2z} \\ 0 & 2e^{2z} & 4ye^{2z} \end{bmatrix} \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

szimmetrikus, ezért f potenciálos, azaz van olyan $F \in \mathfrak{D}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R})$, hogy $\text{grad} F = f$. Az F potenciált a definíció alapján határozzuk meg. Mivel az f folytonos, ezért

$$\text{grad} F = \mathbf{v} \quad \iff \quad (\partial_1 F = f_1, \quad \partial_2 F = f_2, \quad \partial_3 F = f_3),$$

ezért F -re tetszőleges $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\partial_1 F(x, y, z) = y^2 \cos(x), \quad \partial_2 F(x, y, z) = 2y \sin(x) + e^{2z} \quad \text{és} \quad \partial_3 F(x, y, z) = 2ye^{2z}$$

teljesül. Innen

$$F(x, y, z) \equiv y^2 \sin(x) + c(y, z)$$

következik, ahol $c \in \mathfrak{D}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$. Mivel

$$2y \sin(x) + e^{2z} \equiv \partial_2 F(x, y, z) \equiv 2y \sin(x) + \partial_y c(y, z),$$

ezért

$$c(y, z) \equiv ye^{2z} + d(z),$$

ahol $d \in \mathfrak{D}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Mivel

$$2ye^{2z} \equiv \partial_3 F(x, y, z) \equiv \partial_z c(y, z) \equiv d'(z),$$

ezért tetszőleges $K \in \mathbb{R}$ esetén

$$d(z) \equiv K.$$

Így az F potenciálra

$$F(\mathbf{r}) = y^2 \sin(x) + ye^{2z} + K \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3). \quad \blacksquare$$

Feladat. Határozzuk meg a $g \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^3, \mathbb{R})$ függvényt úgy, hogy az

$$f(\mathbf{r}) := (2xy - z)\mathbf{i} + (x^2 + y^2 + z^2)\mathbf{j} + g(x, y, z)\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

vektormezőnek legyen (skalár)potenciálja! Adjuk meg ebben az esetben a potenciált!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $g \in \mathcal{C}^1$ és

$$f'(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} 2y & 2x & -1 \\ 2x & 2y & 2z \\ \partial_x g(x, y, z) & \partial_y g(x, y, z) & \partial_z g(x, y, z) \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ezért f pontosan akkor potenciálos, ha $f'(\mathbf{r})$ szimmetrikus, tehát

$$\partial_x g(x, y, z) = -1, \quad \partial_y g(x, y, z) = 2z \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

azaz

$$g(x, y, z) = 2yz - x + c'(z) \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ahol $c : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ tetszőleges folytonosan deriválható függvény. Az F potenciál meghatározása kétféle módon történhet.

1. módszer. Az F potenciált közvetlenül a definíció alapján határozzuk meg. Olyan $F \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R})$ függvényt keresünk, amelyre $\text{grad } F = f$:

$$\partial_1 F = f_1, \quad \partial_2 F = f_2, \quad \partial_3 F = f_3,$$

azaz

$$\partial_x F(x, y, z) \equiv 2xy - z, \quad \partial_y F(x, y, z) \equiv x^2 + y^2 + z^2 \quad \text{és} \quad \partial_z F(x, y, z) \equiv 2yz - x + c'(z).$$

Innen

$$F(x, y, z) \equiv x^2 y - xz + d(y, z)$$

következik, ahol $d \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$. Mivel

$$x^2 + y^2 + z^2 \equiv \partial_2 F(x, y, z) \equiv x^2 + \partial_y d(y, z),$$

ezért

$$d(y, z) \equiv \frac{y^3}{3} + yz + e(z),$$

ahol $e \in \mathcal{D}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Mivel

$$2yz - x + c'(z) \equiv \partial_3 F(x, y, z) \equiv -x + \partial_z d(y, z) \equiv -x + y + e'(z),$$

ezért

$$e(z) \equiv yz^2 - yz + c(z).$$

Így az F potenciálra

$$F(\mathbf{r}) = y \left(x^2 + \frac{y^2}{3} + z^2 \right) - xz + c(z) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

2. módszer. Az F potenciált az integrálformula alapján határozzuk meg.

$$\begin{aligned} F(\mathbf{r}) &= \int_0^1 \langle (2(tx)(ty) - tz, (tx)^2 + (ty)^2 + (tz)^2, 2(ty)(tz) - tx + c'(tz)), (x, y, z) \rangle dt = \\ &= \int_0^1 \{ x(2t^2xy - tz) + y(t^2(x^2 + y^2 + z^2)) + z(2t^2yz - tx + c'(tz)) \} dt = \\ &= \frac{2}{3}x^2y - \frac{1}{2}xz + \frac{1}{3}(x^2y + y^3 + yz^2) + \frac{2}{3}yz^2 - \frac{1}{2}xz + c(z) = \\ &= y \left(x^2 + \frac{y^2}{3} + z^2 \right) - zx + c(z) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Feladat. Mely $\beta > 0$ szám esetén lesz az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := (y^\beta - x^2 - 2xz)\mathbf{i} + \beta yx\mathbf{j} + (z^2 - x^2)\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y > 0)$$

vektormezőnek (skalár)potenciálja? Adjuk meg ezen β esetén a potenciált!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $\mathbf{f} \in \mathcal{C}^1$ és

$$\mathbf{f}'(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} -2x - 2z & \beta y^{\beta-1} & -2x \\ \beta y & \beta x & 0 \\ -2x & 0 & 2z \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y > 0),$$

ezért f pontosan akkor potenciálos, ha

$$\beta y = \beta y^{\beta-1} \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y > 0),$$

azaz $\beta = 2$. Az F potenciál meghatározása kétféle módon történhet.

1. módszer. Az F potenciált közvetlenül a definíció alapján határozzuk meg. Olyan $F : \mathbb{R} \times (0, +\infty) \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ deriválható skalármezőt keresünk, amelyre $\text{grad } F = f$:

$$\partial_1 F = f_1, \quad \partial_2 F = f_2, \quad \partial_3 F = f_3,$$

azaz

$$\partial_x F(x, y, z) \equiv y^2 - x^2 - 2xz, \quad \partial_y F(x, y, z) \equiv \beta yx \quad \text{és} \quad \partial_z F(x, y, z) \equiv z^2 - x^2.$$

Innen

$$F(x, y, z) \equiv y^2x - \frac{1}{3}x^3 - x^2z + c(y, z)$$

következik, ahol $c : (0, +\infty) \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ deriválható függvény. Mivel

$$2yx \equiv \partial_2 F(x, y, z) \equiv 2xy + \partial_y c(y, z),$$

ezért

$$c(y, z) \equiv d(z),$$

ahol $d \in \mathcal{D}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Mivel

$$z^2 - x^2 \equiv \partial_3 F(x, y, z) \equiv -x^2 + \partial_z c(y, z) \equiv -x^2 + d'(z),$$

ezért

$$d(z) \equiv \frac{z^3}{3} + K,$$

ahol $K \in \mathbb{R}$. Így az F potenciálra

$$F(r) = y^2x - \frac{1}{3}x^3 - x^2z + \frac{z^3}{3} + K \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y > 0).$$

2. módszer. Az F potenciált az integrálformula alapján határozzuk meg.

$$\begin{aligned} F(r) &= \int_0^1 \langle ((ty)^2 - (tx)^2 - 2(tx)(tz), 2(ty)(tx), (tz)^2 - (tx)^2), (x, y, z) \rangle dt = \\ &= \{xy^2 - x^3 - 2x^2z + 2y^2x + z^3 - x^2z\} \int_0^1 t^2 dt = \\ &= y^2x - \frac{1}{3}x^3 - x^2z + \frac{z^3}{3} \quad (r = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y > 0). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Előfordulhat, hogy V nem csillagtartomány, de az f vektormező esetén mégis meghatározható (skalár)potenciál (vö. dipólus potenciálja). Ehhez persze elengedhetetlen az, hogy f' szimmetrikus legyen ($n = 3$ esetén $\operatorname{rot} f = 0$ teljesüljön).

Feladat. Legyen

$$\chi : \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \chi \in \mathcal{C}^1.$$

Határozzuk meg az

$$f(\mathbf{r}) := \chi(|\mathbf{r}|) \cdot \mathbf{r} \quad (0 \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező (**centrális erőter**) egy (skalár)potenciálját!

Útm. Mivel tetszőleges $0 \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$f'(\mathbf{r}) = \mathbf{r} \circ \left\{ \chi'(|\mathbf{r}|) \cdot \frac{\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|} \right\}^T + \chi(|\mathbf{r}|)\mathbb{E}_3 = \frac{\chi'(|\mathbf{r}|)}{|\mathbf{r}|} \cdot \mathbf{r} \cdot \mathbf{r}^T + \chi(|\mathbf{r}|)\mathbb{E}_3 = (f'(\mathbf{r}))^T,$$

azaz f' szimmetrikus, ezért f -nek lehet potenciálja. Legyen most $0 \neq \mathbf{a}, \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$, majd φ , ill. ψ a következő utak: $\varphi : [\mathbf{a}, \mathbf{b}] \rightarrow \mathbb{R}^3$ az origó körüli $|\mathbf{a}|$ sugarú gömbfelületen haladó olyan út, amely összeköti az \mathbf{a} pontot a $\mathbf{b} := \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{r}|}\mathbf{r}$ ponttal,

$$\psi(t) := t \frac{\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|} \quad (t \in [|\mathbf{a}|, |\mathbf{r}|]).$$

Mivel

$$\langle f(\varphi(t)), \varphi'(t) \rangle = 0 \quad (t \in [|\mathbf{a}|, |\mathbf{r}|]),$$

ezért

$$F(\mathbf{r}) := \int_{\varphi \vee \psi} f = \int_{\psi} f = \int_{|\mathbf{a}|}^{|\mathbf{r}|} \langle f(\psi(t)), \psi'(t) \rangle dt = \int_{|\mathbf{a}|}^{|\mathbf{r}|} \chi(t)t dt \quad (\mathbf{a} \neq \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

a keresett potenciál. ■

Feladat. Vizsgáljuk meg, hogy van-e az

$$f(\mathbf{r}) := f_1(\mathbf{r})\mathbf{i} + f_2(\mathbf{r})\mathbf{j} + f_3(\mathbf{r})\mathbf{k} := z\mathbf{i} + x\mathbf{j} + y\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

vektormezőnek vektorpotenciálja! Ha igen, akkor adjunk meg egy ilyen vektorpotenciált!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $f \in \mathcal{C}^1$ és $\operatorname{div} f = 0$, ezért f -nek van vektorpotenciálja. Az A potenciál meghatározása kétféle módon történhet.

1. módszer. Az A vektorpotenciált a definíció alapján határozzuk meg. Világos, hogy

$$\operatorname{rot} A = f \quad \Longleftrightarrow \quad \left\{ \begin{array}{l} \partial_2 A_3 - \partial_3 A_2 = f_1 \\ \partial_3 A_1 - \partial_1 A_3 = f_2 \\ \partial_1 A_2 - \partial_2 A_1 = f_3 \end{array} \right\}.$$

Ha pl. $A_3 = 0$, akkor

$$\partial_3 A_2 = -f_1, \quad \partial_3 A_1 = f_2 \quad \text{és} \quad \partial_1 A_2 - \partial_2 A_1 = f_3. \quad (*)$$

Így f simasága miatt van olyan $F_1, F_2 \in \mathfrak{D}(\Omega, \mathbb{R})$, ill. $g \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in \mathfrak{D}$ függvény, hogy bármely $(y, z) \in \mathbb{R}^2$, $(x, y, z) \in \Omega$ esetén

$$A_2(x, y, z) = -F_1(x, y, z), \quad \text{ill.} \quad A_1(x, y, z) = F_2(x, y, z) + g(x, y),$$

ahol

$$\partial_3 F_1(x, y, z) = f_1(x, y, z) \quad \text{és} \quad \partial_3 F_2(x, y, z) = f_2(x, y, z) \quad ((x, y, z) \in \Omega).$$

Így g meghatározható $(*)$ utolsó egyenletéből. Az iménti példában $\operatorname{div} f = 0$, ezért

$$A_3(\mathbf{r}) := 0 \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ahonnan

$$A_2(x, y, z) \equiv -\frac{z^2}{2}$$

következik. Így

$$A_1(x, y, z) \equiv xz + g(x, y),$$

ill.

$$y \equiv f_3(x, y, z) \equiv \partial_x A_2(x, y, z) - \partial_y A_1(x, y, z) \equiv 0 - \partial_y g(x, y),$$

tehát

$$g(x, y) \equiv -\frac{y^2}{2}$$

jó lesz. Ezért, ha

$$A_1(x, y, z) \equiv xz - \frac{y^2}{2},$$

akkor

$$A(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} xz - y^2/2 \\ -z^2/2 \\ 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

2. módszer. Az A vektorpotenciált az integrálformula alapján határozzuk meg.

$$\begin{aligned} A(\mathbf{r}) &= \int_0^1 t \{(tz, ty, tx) \times (x, y, z)\} dt = \int_0^1 t^2 (xz - y^2, zy - z^2, yz - x^2) dt = \\ &= \frac{1}{3} (xz - y^2, zy - z^2, yz - x^2). \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Látható, hogy a fenti feladatban kétféle módon számított vektorpotenciál lényegesen eltér egymástól. Ennek az az oka, hogy a két vektorpotenciál különbségéről csak annyit lehet tudni, hogy az valamely skalármező gradiense.

Megjegyzés. Előfordulhat, hogy V nem csillagtartomány, de az f vektormező esetén mégis meghatározható vektorpotenciál. Ehhez persze elengedhetetlen az, hogy $\operatorname{div} f = 0$ teljesüljön.

Feladat. Határozzuk meg az

$$f(\mathbf{r}) := (xy \sin(z), xy \sin(z), (x+y) \cos(z)) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in V := \mathbb{R}^3)$$

függvény egy vektorpotenciálját!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $f \in \mathcal{C}^1$ és $\operatorname{div} f = 0$, ezért f -nek van vektorpotenciálja. Az A vektorpotenciált a definíció alapján határozzuk meg. Világos, hogy

$$\operatorname{rot} A = f \quad \iff \quad \left\{ \begin{array}{l} \partial_2 A_3 - \partial_3 A_2 = f_1 \\ \partial_3 A_1 - \partial_1 A_3 = f_2 \\ \partial_1 A_2 - \partial_2 A_1 = f_3 \end{array} \right\}.$$

Ha pl. $A_3 = 0$, akkor

$$\partial_3 A_2 = -f_1, \quad \partial_3 A_1 = f_2 \quad \text{és} \quad \partial_1 A_2 - \partial_2 A_1 = f_3. \quad (*)$$

Így f simasága miatt van olyan $F_1, F_2 \in \mathcal{D}(V, \mathbb{R})$, ill. $g \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in \mathcal{D}$ függvény, hogy bármely $(y, z) \in \mathbb{R}^2$, $(x, y, z) \in V$ esetén

$$A_2(x, y, z) = -F_1(x, y, z), \quad \text{ill.} \quad A_1(x, y, z) = F_2(x, y, z) + g(x, y),$$

ahol

$$\partial_3 F_1(x, y, z) = f_1(x, y, z) \quad \text{és} \quad \partial_3 F_2(x, y, z) = f_2(x, y, z) \quad ((x, y, z) \in V).$$

Így g meghatározható (*) utolsó egyenletéből. Az iménti példában $\operatorname{div} f = 0$, ezért

$$A_3(\mathbf{r}) := 0 \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ahonnan

$$A_2(x, y, z) \equiv xy \cos(z)$$

következik. Így

$$A_1(x, y, z) \equiv -xy \cos(z) + g(x, y),$$

ill.

$$(x + y) \cos(z) \equiv f_3(x, y, z) \equiv \partial_x A_2(x, y, z) - \partial_y A_1(x, y, z) \equiv y \cos(z) + x \cos(z) - \partial_y g(x, y),$$

ahonnan

$$g(x, y) \equiv 0$$

jó lesz. Ezért, ha

$$A_1(x, y, z) := xz - \frac{y^2}{2},$$

akkor

$$A(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} -xy \cos(z) \\ xy \cos(z) \\ 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3). \quad \blacksquare$$

Feladat. Legyen $V \subset \mathbb{R}^3$ konvex tartomány, $(a, b, c) \in V$, továbbá $f \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}^3)$ olyan vektormező, amelyre $\operatorname{div} f = 0$ teljesül. Mutassuk meg, hogy ha

$$A := (g_1, g_2, 0),$$

ahol

$$g_1(x, y, z) := \int_c^z f_2(x, y, s) ds - \int_b^y f_3(x, t, c) dt \quad ((x, y, z) \in V),$$

ill.

$$g_2(x, y, z) := - \int_c^z f_1(x, y, s) ds \quad ((x, y, z) \in V),$$

akkor fennáll a $\operatorname{rot} A = f$ egyenlőség!

Útm. Mivel

$$\operatorname{rot} A = (-\partial_3 g_2, \partial_3 g_1, \partial_1 g_2 - \partial_2 g_1)$$

és

$$\partial_3 g_2(x, y, z) = -f_1(x, y, z), \quad \partial_3 g_1(x, y, z) = f_2(x, y, z), \quad ((x, y, z) \in V),$$

ill.

$$\begin{aligned} \partial_1 g_2(x, y, z) - \partial_2 g_1(x, y, z) &= \\ &= - \int_c^z \partial_1 f_1(x, y, s) ds - \int_c^z \partial_2 f_2(x, y, s) ds + f_3(x, y, z) = \\ &= - \int_c^z \{\partial_1 f_1(x, y, s) + \partial_2 f_2(x, y, s)\} ds + f_3(x, y, z) \stackrel{\text{div } f=0}{=} \\ &= \int_c^z \partial_3 f_3(x, y, s) ds + f_3(x, y, c) = f_3(x, y, z) - f_3(x, y, c) + f_3(x, y, c) = \\ &= f_2(x, y, z) \quad ((x, y, z) \in V), \end{aligned}$$

ezért $\text{rot } A = f$. ■

Feladat. Legyen $V \subset \mathbb{R}^3$ konvex tartomány, $(a, b, c) \in V$, továbbá $f \in \mathcal{C}^1(V, \mathbb{R}^3)$ olyan vektormező, amelyre $\text{div } f = 0$ teljesül. Mutassuk meg, hogy ha

$$A := (0, g_1, g_2), \quad \text{ill.} \quad A := (h_1, 0, h_2)$$

ahol

$$g_1(x, y, z) := \int_a^x f_3(s, y, z) ds - \int_c^z f_1(a, y, t) dt \quad ((x, y, z) \in V),$$

$$g_2(x, y, z) := - \int_a^x f_2(s, y, z) ds \quad ((x, y, z) \in V),$$

ill.

$$h_1(x, y, z) := - \int_b^y f_3(x, s, z) ds \quad ((x, y, z) \in V),$$

$$h_2(x, y, z) := \int_b^y v_1(x, s, z) ds - \int_a^x f_2(t, b, z) dt \quad ((x, y, z) \in V),$$

akkor fennáll a $\text{rot } A = f$ egyenlőség!

Útm. Mivel

$$\text{rot } A = (\partial_2 g_2 - \partial_3 g_1, -\partial_1 g_2, \partial_1 g_1), \quad \text{ill.} \quad \text{rot } A = (\partial_2 h_2, \partial_3 h_1 - \partial_1 h_2, -\partial_2 h_1)$$

továbbá

$$\partial_1 g_2(x, y, z) = -f_2(x, y, z), \quad \partial_1 g_1(x, y, z) = f_3(x, y, z), \quad ((x, y, z) \in \Omega),$$

és $\partial_2 g_2(x, y, z) - \partial_3 g_1(x, y, z) =$

$$\begin{aligned} &= - \int_a^x \partial_2 f_2(s, y, z) ds - \int_a^x \partial_3 f_3(s, y, z) ds + f_1(a, y, z) = \\ &= - \int_a^x \{\partial_2 f_2(s, y, z) + \partial_3 f_3(s, y, z)\} ds + f_1(a, y, z) \stackrel{\text{div } \mathbf{v}=0}{=} \\ &= \int_a^x \partial_1 v_1(s, y, z) ds + v_1(a, y, z) = v_1(x, y, z) - v_1(a, y, z) + v_3(a, y, z) = \\ &= v_1(x, y, z) \quad ((x, y, z) \in \Omega), \end{aligned}$$

ill.

$$\partial_2 h_1(x, y, z) = -v_3(x, y, z), \quad \partial_2 h_2(x, y, z) = v_1(x, y, z), \quad ((x, y, z) \in \Omega),$$

és $\partial_3 h_1(x, y, z) - \partial_1 h_2(x, y, z) =$

$$\begin{aligned} &= - \int_b^y \partial_3 v_3(x, s, z) ds - \int_b^y \partial_1 v_1(x, s, z) ds + v_2(x, b, z) = \\ &= - \int_b^y \{\partial_3 f_3(x, s, z) + \partial_1 f_1(x, s, z)\} ds + f_2(x, b, z) \stackrel{\text{div } \mathbf{f}=0}{=} \\ &= \int_b^y \partial_2 f_2(x, s, z) ds + f_2(x, b, z) = f_2(x, y, z) - f_2(x, b, z) + f_2(x, b, z) = \\ &= f_2(x, y, z) \quad ((x, y, z) \in V), \end{aligned}$$

ezért $\text{rot } \mathbf{A} = \mathbf{f}$. ■

Feladat. Legyen $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$. Határozzuk meg az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := \mathbf{a} \times \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező vektorpotenciálját! Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $\mathbf{f} \in \mathcal{C}^1$,

$$\text{div } \mathbf{f} = \langle \mathbf{a}, \mathbf{0} \rangle - \langle \mathbf{a}, \mathbf{0} \rangle = 0 \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

ezért f -nek van vektorpotenciálja. Mivel

$$\mathbf{a} \times \mathbf{r} = (\mathbf{a}_2x - \mathbf{a}_3y, \mathbf{a}_3x - \mathbf{a}_1z, \mathbf{a}_1y - \mathbf{a}_2x) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ezért

$$\mathbf{A} := (g_1, g_2, 0),$$

vektorpotenciál, ahol

$$\begin{aligned} g_1(x, y, z) &:= \int_0^z (\mathbf{a}_3x - \mathbf{a}_1s) ds - \int_0^y (\mathbf{a}_1t - \mathbf{a}_2x) dt = \\ &= \mathbf{a}_3xz - \frac{\mathbf{a}_1}{2}z^2 - \frac{\mathbf{a}_1}{2}y^2 + \mathbf{a}_2yx \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3), \end{aligned}$$

ill.

$$g_2(x, y, z) := - \int_0^z (\mathbf{a}_2x - \mathbf{a}_3y) ds = (\mathbf{a}_2x - \mathbf{a}_3y)z \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3). \quad \blacksquare$$

Feladat. Legyen

$$f(\mathbf{r}) := (-2y, 0, -2x) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

Mutassuk meg, hogy f -nek van vektorpotenciálja: \mathbf{A} , majd határozzuk meg \mathbf{A} -t úgy, hogy $\operatorname{div} \mathbf{A} = 0$ teljesüljön!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $f \in \mathcal{C}^1$, $\operatorname{div} f = 0$, ezért f -nek van vektorpotenciálja, azaz alkalmas deriválható $\mathbf{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektormezőre $\operatorname{rot} \mathbf{A} = f$. Ekkor van olyan deriválható $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ skalármező, amelyre

$$\mathbf{A} = \mathbf{B} + \operatorname{grad} F$$

teljesül, ahol tetszőleges $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$B_3 = 0,$$

$$B_2 = - \int_0^z v_1(x, y, s) ds = \int_0^z 2y ds = 2yz,$$

$$B_1 = \int_0^z v_2(x, y, s) ds - \int_0^y v_3(x, t, 0) dt = \int_0^y 2x dt = 2xy.$$

Így tehát

$$\mathbf{B}(\mathbf{r}) = (2xy, 2yz, 0) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

A

$$0 = \operatorname{div} \mathbf{A}(\mathbf{r}) = \mathbf{B}(\mathbf{r}) + \Delta F(\mathbf{r}) = 2x + 2z + \Delta F(\mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

feltételből

$$\Delta F(\mathbf{r}) = -2(y + z) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

következik. Nem nehéz belátni, hogy az

$$F(\mathbf{r}) := -\frac{1}{3}(y^3 + z^3) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

skalármezőre teljesül a fenti feltétel. Így

$$\operatorname{grad} F(\mathbf{r}) = -(0, y^2, z^2) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ahonnan

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = (2xy, 2yz - y^2, -z^2) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

következik. ■

Feladat. Tetszőleges $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$ vektor esetén határozzuk meg az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := \mathbf{r} \times \mathbf{a} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

függvény \mathbf{A} vektorpotenciálját az alábbi feltételek esetén!

$$1) \mathbf{A}_2 = 0, \quad 2) \mathbf{A} \parallel \mathbf{a}, \quad 3) \mathbf{A}(\mathbf{r}) \parallel \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $\mathbf{f} \in \mathcal{C}^1$,

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) = (ya_3 - za_2, za_1 - xa_3, xa_2 - ya_1) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

így $\operatorname{div} \mathbf{f} = 0$. Van tehát olyan $\mathbf{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ deriválható skalármező, amelyre $\operatorname{rot} \mathbf{A} = \mathbf{f}$ teljesül. Így

- 1) az $A_2 = 0$ feltételnek megfelelő A vektorpotenciál első és harmadik komponensére tesszölleges $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$A_1(x, y, z) = - \int_0^y v_3(x, s, z) ds = - \int_0^y (x a_2 - s a_1) ds = \frac{1}{2} a_1 y^2 - a_2 x y,$$

$$\begin{aligned} A_3(x, y, z) &= \int_0^y v_1(x, s, z) ds - \int_0^x v_2(t, b, z) dt = \\ &= \int_0^y (s a_3 - z a_2) ds - \int_0^x (z a_1 - t a_3) dt = \\ &= \frac{1}{2} a_3 y^2 - a_2 y z + \frac{1}{2} a_3 x^2 - a_1 x z. \end{aligned}$$

- 2) az $A \parallel \mathbf{a}$ feltételnek eleget tévő vektorpotenciálra

$$A(\mathbf{r}) = \mu(\mathbf{r}) \mathbf{a} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3),$$

ahol $\mu : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ alkalmas deriválható skalármező. Mivel bármely $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\mathbf{r} \times \mathbf{a} = \text{rot } A(\mathbf{r}) = \mu(\mathbf{r}) \cdot \mathbf{0} + \text{grad } \mu(\mathbf{r}) \times \mathbf{a},$$

ezért az iménti μ skalármezőre

$$\text{grad } \mu(\mathbf{r}) = \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

kell, hogy teljesüljön. Világos, hogy létezik ilyen μ skalármező, hiszen az

$$\mathbf{u}(\mathbf{r}) := \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

vektormező örvénymentes: $\text{rot } \mathbf{u} = \mathbf{0}$. A μ skalármezőre tehát bármely $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\partial_1 \mu(\mathbf{r}) = x, \quad \partial_2 \mu(\mathbf{r}) = y, \quad \partial_3 \mu(\mathbf{r}) = z$$

teljesül. Innen

$$\mu(x, y, z) \equiv \frac{x^2}{2} + c(y, z)$$

következik, ahol $c \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$. Mivel

$$y \equiv \partial_2 \mu(x, y, z) \equiv \partial_y c(y, z),$$

ezért

$$\mathbf{c}(\mathbf{y}, z) \equiv \frac{\mathbf{y}^2}{2} + \mathbf{d}(z),$$

ahol $\mathbf{d} \in \mathfrak{D}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Mivel

$$z \equiv \partial_3 \mu(x, \mathbf{y}, z) \equiv \partial_z \mathbf{c}(\mathbf{y}, z) \equiv \mathbf{d}'(z),$$

ezért tetszőleges $K \in \mathbb{R}$ esetén

$$\mathbf{d}(z) \equiv \frac{z^2}{2} + K.$$

Így pl., ha

$$\mu(\mathbf{r}) := \frac{x^2}{2} + \frac{\mathbf{y}^2}{2} + \frac{z^2}{2} = \frac{1}{2}|\mathbf{r}|^2 \quad (\mathbf{r} = (x, \mathbf{y}, z) \in \mathbb{R}^3),$$

akkor a keresett vektorpotenciál

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) := \frac{1}{2}|\mathbf{r}|^2 \mathbf{a} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

alakú.

3) az

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) \parallel \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

feltételnek eleget tévő vektorpotenciálra

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \lambda(\mathbf{r})\mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

teljesül, ahol $\lambda : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ alkalmas deriválható skalármező. Mivel bármely $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3$ esetén

$$\mathbf{r} \times \mathbf{a} = \text{rot } \mathbf{A}(\mathbf{r}) = \lambda(\mathbf{r}) \cdot \mathbf{0} + \text{grad } \lambda(\mathbf{r}) \times \mathbf{r} = -\mathbf{r} \times \text{grad } \lambda(\mathbf{r}),$$

ezért az iménti λ skalármezőre

$$\partial_1 \lambda(\mathbf{r}) = -\mathbf{a}_1, \quad \partial_2 \lambda(\mathbf{r}) = -\mathbf{a}_2, \quad \partial_3 \lambda(\mathbf{r}) = -\mathbf{a}_3.$$

Innen

$$\lambda(x, \mathbf{y}, z) \equiv -\mathbf{a}_1 x + \mathbf{c}(\mathbf{y}, z)$$

következik, ahol $\mathbf{c} \in \mathfrak{D}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$. Mivel

$$-\mathbf{a}_2 \equiv \partial_2 \lambda(x, \mathbf{y}, z) \equiv \partial_y \mathbf{c}(\mathbf{y}, z),$$

ezért

$$\mathbf{c}(\mathbf{y}, z) \equiv -\mathbf{a}_2 \mathbf{y} + \mathbf{d}(z),$$

ahol $\mathbf{d} \in \mathcal{D}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Mivel

$$-\mathbf{a}_3 \equiv \partial_3 \lambda(x, \mathbf{y}, z) \equiv \partial_z \mathbf{c}(\mathbf{y}, z) \equiv \mathbf{d}'(z),$$

ezért tetszőleges $K \in \mathbb{R}$ esetén

$$\mathbf{d}(z) \equiv -\mathbf{a}_3 z + K.$$

Így pl., ha

$$\lambda(\mathbf{r}) := -\mathbf{a}_1 x - \mathbf{a}_2 \mathbf{y} - \mathbf{a}_3 z = -\langle \mathbf{r}, \mathbf{a} \rangle \quad (\mathbf{r} = (x, \mathbf{y}, z) \in \mathbb{R}^3),$$

akkor a keresett vektorpotenciál

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) := -\langle \mathbf{r}, \mathbf{a} \rangle \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

alakú. ■

Megjegyzés. Ha A_1 és A_2 az iménti feladatbeli f vektormező egy-egy vektorpotenciálja, akkor bármely $\alpha \in \mathbb{R}$ esetén

$$\mathbf{A} := \alpha \mathbf{A}_1 + (1 - \alpha) \mathbf{A}_2$$

is vektorpotenciálja f -nek. Ez pl. azt jelenti, hogy a 2), ill. 3) feltételeknek eleget tévő A_1 , ill. A_2 vektorpotenciálok esetén

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) := \alpha \frac{1}{2} |\mathbf{r}|^2 \mathbf{a} - (1 - \alpha) \langle \mathbf{r}, \mathbf{a} \rangle \mathbf{r} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3)$$

vektorpotenciálja f -nek. Az $\alpha = \frac{2}{3}$ speciális esetben

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \frac{1}{3} (|\mathbf{r}|^2 \mathbf{a} - \langle \mathbf{r}, \mathbf{a} \rangle \mathbf{r}) = \frac{\mathbf{r} \times (\mathbf{a} \times \mathbf{r})}{3} \quad (\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3).$$

Alkalmazások

Feladat. Számítsuk ki az

$$f(\mathbf{r}) := yz(2x + y + z)\mathbf{i} + xz(x + 2y + z)\mathbf{j} + xy(x + y + 2z)\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

erőtérnek a φ út mentén végzett munkáját, ha \mathcal{R}_φ az origót az $(1,1,1)$ ponttal összekötő szakasz!

Útm.

1. módszer. Mivel

$$\varphi(t) = (0,0,0) + ((1,1,1) - (0,0,0))t = (t, t, t) \quad (t \in [0,1]),$$

$$\varphi'(t) = (1,1,1) \quad (t \in [0,1])$$

és

$$f(\varphi(t)) = (4t^3, 4t^3, 4t^3) \quad (t \in [0,1]),$$

ezért

$$W = \int_{\varphi} f = \int_0^1 12t^3 dt = 3.$$

2. módszer. Mivel az

$$F(\mathbf{r}) := xyz(x + y + z) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

skalármező potenciálja f -nek, ezért a végzett munka:

$$W = \int_{\varphi} f = F(1,1,1) - F(0,0,0) = 3. \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki az

$$f(\mathbf{r}) := xy\mathbf{i} + xz\mathbf{j} - zy\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

sebességtérnek a Ψ -re vett fluxusát, ha \mathcal{R}_Ψ a

$$\Gamma := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = x^2 + y^2, x^2 + y^2 \leq 1\}$$

felület!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $f \in \mathfrak{C}^1$, $\operatorname{div} f = 0$, ezért f -nek van vektorpotenciálja. Az A vektorpotenciál viszonylag könnyen meghatározható. Ha

$$A_3(\mathbf{r}) := 0 \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

akkor

$$A_2(x, y, z) \equiv -xyz, \quad A_1(x, y, z) \equiv \frac{xz^2}{2} + g(x, y),$$

ill.

$$-zy \equiv v_3(x, y, z) \equiv \partial_x A_2(x, y, z) - \partial_y A_1(x, y, z) \equiv -yz - \partial_y g(x, y).$$

Így $g(x, y) \equiv 0$ jó lesz. Ha tehát $A_1(x, y, z) \equiv \frac{xz^2}{2}$, akkor

$$A(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} xz^2/2 \\ -xyz \\ 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

Így Stokes tételének felhasználásával

$$\int_{\Psi} \mathbf{f} = \int_{\Psi} \operatorname{rot} A = \int_{\varphi} A,$$

ahol

$$\varphi(t) := \cos(t)\mathbf{i} + \sin(t)\mathbf{j} + \mathbf{k} \quad (t \in [0, 2\pi]).$$

Így

$$\int_{\varphi} A = \int_0^{2\pi} \langle (\cos(t)/2, -\cos(t)\sin(t), 0), (-\sin(t), \cos(t), 0) \rangle dt = \dots = 0.$$

Megjegyzés. A fluxus definíciója alapján

$$\begin{aligned} \int_{\Psi} \mathbf{f} &= \int_{[0,1] \times [0,2\pi]} \langle (u^2 \sin(v) \cos(v), u^3 \cos(v), -u^3 \sin(v)), \\ &\quad (-2u^2 \cos(v), -2u^2 \sin(v), u) \rangle d(u, v) = \dots = 0, \end{aligned}$$

hiszen, ha

$$\Psi(u, v) := u \cos(v)\mathbf{i} + u \sin(v)\mathbf{j} + u^2\mathbf{k} \quad ((u, v) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]),$$

akkor $\mathcal{R}_{\Psi} = \Gamma$, ill.

$$\mathbf{n}_{\Psi}(u, v) = u \{-2u \cos(v)\mathbf{i} - 2u \sin(v)\mathbf{j} + \mathbf{k}\} \quad ((u, v) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]). \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki a

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) := x\mathbf{i} - (z+3)\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

mágneses mezőnek a Ψ -re vett fluxusát, ha \mathcal{R}_Ψ a

$$\Gamma := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 2z = x^2 + y^2, 0 \leq z \leq 3\}$$

felület!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $\mathbf{H} \in \mathcal{C}^1$, $\operatorname{div} \mathbf{H}(\mathbf{r}) = 0$, ezért \mathbf{H} -nak van vektorpotenciálja. Az \mathbf{A} vektorpotenciál viszonylag könnyen meghatározható. Ha

$$\mathbf{A}_3(\mathbf{r}) := 0 \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

akkor

$$\mathbf{A}_2(x, y, z) \equiv -xz, \quad \mathbf{A}_1(x, y, z) \equiv g(x, y),$$

ill.

$$-(z+3) \equiv v_3(x, y, z) \equiv \partial_x \mathbf{A}_2(x, y, z) - \partial_y \mathbf{A}_1(x, y, z) \equiv -z - \partial_y g(x, y).$$

Így $g(x, y) \equiv -3y$ jó lesz. Ha tehát $\mathbf{A}_1(x, y, z) \equiv -3y$, akkor

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} -3y \\ -xz \\ 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

Így Stokes tételének felhasználásával

$$\int_\Psi \mathbf{H} = \int_\Psi \operatorname{rot} \mathbf{A} = \int_\varphi \mathbf{A},$$

ahol

$$\varphi(t) := \frac{\cos(t)}{2}\mathbf{i} + \frac{\sin(t)}{2}\mathbf{j} + 3\mathbf{k} \quad (t \in [0, 2\pi]).$$

Így

$$\int_\varphi \mathbf{A} = \int_0^{2\pi} \langle (-3\sin(t)/2, -3\cos(t)/2, 0), (-\sin(t)/2, \cos(t)/2, 0) \rangle dt = \int_0^{2\pi} \frac{3\cos(2t)}{4} dt = 0.$$

Megjegyzés. A fluxus definíciója alapján

$$\begin{aligned} \int_{\Psi} f &= \int_{[0,3] \times [0,2\pi]} \langle (\mathbf{u} \cos(\nu), 0, -\mathbf{u}^2/2 - 3), \\ &\quad (\mathbf{u}^2 \cos(\nu), -\mathbf{u}^2 \sin(\nu), \mathbf{u} \cos(2\nu)) \rangle d(\mathbf{u}, \nu) = \\ &= \int_0^3 \left(\int_0^{2\pi} (\mathbf{u}^3 \sin(2\nu)/2 + 0 - \mathbf{u}^3 \cos(2\nu)/2 - 3\mathbf{u} \cos(2\nu)) d\nu \right) d\mathbf{u} = \dots = 0, \end{aligned}$$

hiszen ha

$$\Psi(\mathbf{u}, \nu) := \mathbf{u} \cos(\nu)\mathbf{i} + \mathbf{u} \sin(\nu)\mathbf{j} + \frac{\mathbf{u}^2}{2}\mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \nu) \in [0,3] \times [0,2\pi]),$$

akkor $\mathcal{R}_{\Psi} = \Gamma$, ill.

$$\mathbf{n}_{\Psi}(\mathbf{u}, \nu) = \mathbf{u}^2 \cos(\nu)\mathbf{i} - \mathbf{u}^2 \sin(\nu)\mathbf{j} + \mathbf{u} \cos(2\nu)\mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \nu) \in [0,3] \times [0,2\pi]). \quad \blacksquare$$

Feladat. Számítsuk ki az

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) := (3x^4y^2 + z^3)\mathbf{i} + (4xz^5 - 4x^3y^3)\mathbf{j} + (x^2 + xy)\mathbf{k} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

erőtérnek a Ψ -re vett fluxusát, ha \mathcal{R}_{Ψ} a

$$\Gamma := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = \cos^2(x^2 + y^2), 0 \leq x^2 + y^2 \leq \pi/2\}$$

felület!

Útm. Mivel \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $\mathbf{f} \in \mathcal{C}^1$,

$$\operatorname{div} \mathbf{f}(\mathbf{r}) \equiv 12x^3y^2 - 12x^3y^2 + 0 = 0,$$

ezért \mathbf{f} -nek van vektorpotenciálja. Az \mathbf{A} vektorpotenciál viszonylag könnyen meghatározható.

Ha

$$\mathbf{A}_3(\mathbf{r}) := \mathbf{0} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

akkor

$$\mathbf{A}_1(x, y, z) = \int_0^z \mathbf{f}_2(x, y, s) ds - \int_0^y \mathbf{f}_3(x, t, 0) dt = -4x^3y^2z + \frac{2xz^6}{3} - x^2y - \frac{xy^2}{2} \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

ill.

$$A_2(x, y, z) = - \int_0^z f_1(x, y, s) ds = -3x^4y^2z - \frac{z^4}{4} \quad ((x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

azaz

$$A(\mathbf{r}) = \begin{bmatrix} -4x^3y^2z + \frac{2xz^6}{3} - x^2y - \frac{xy^2}{2} \\ -3x^4y^2z - \frac{z^4}{4} \\ 0 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3).$$

Így Stokes tételének felhasználásával

$$\int_{\Psi} \mathbf{f} = \int_{\Psi} \operatorname{rot} \mathbf{A} = \int_{\varphi} \mathbf{A},$$

ahol

$$\varphi(t) := \sqrt{\pi/2} \{ \cos(t)\mathbf{i} + \sin(t)\mathbf{j} \} \quad (t \in [0, 2\pi]).$$

Így

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} \mathbf{A} &= \frac{\pi^2}{4} \int_0^{2\pi} \langle (-\cos^2(t)\sin(t) - \cos(t)\sin^2(t)/2, 0, 0), (-\sin(t), \cos(t), 0) \rangle dt = \\ &= \frac{\pi^2}{8} \int_0^{2\pi} \cos^2(t)\sin^2(t) dt = \frac{\pi^2}{32} \int_0^{2\pi} \sin^2(2t) dt = \frac{\pi^2}{32} \int_0^{2\pi} \frac{1 - \cos(2t)}{2} dt = \frac{\pi^2}{16}. \end{aligned}$$

Megjegyzés. A fluxus definíciója alapján $\int_{\Psi} \mathbf{f} =$

$$\begin{aligned} &= \int_{[0, \sqrt{\pi/2}] \times [0, 2\pi]} \langle (v_1(\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})), v_2(\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v})), u^2 \cos^2(\mathbf{v}) + u^2 \cos(\mathbf{v}) \sin(\mathbf{v})), (0, 0, u) \rangle d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \\ &= \int_0^{\sqrt{\pi/2}} \left(\int_0^{2\pi} (u^3 \cos^2(\mathbf{v}) + u^3 \cos(\mathbf{v}) \sin(\mathbf{v})) d\mathbf{v} \right) du = \\ &= \int_0^{\sqrt{\pi/2}} \left\{ u^3 \int_0^{2\pi} \frac{1 + \cos(2\mathbf{v})}{2} d\mathbf{v} + u^3 \int_0^{2\pi} \sin'(\mathbf{v}) \sin(\mathbf{v}) d\mathbf{v} \right\} du = \int_0^{\sqrt{\pi/2}} u^3 \pi du = \frac{\pi^3}{16}, \end{aligned}$$

hiszen ha

$$\Psi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) := u \cos(\mathbf{v})\mathbf{i} + u \sin(\mathbf{v})\mathbf{j} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \sqrt{\pi/2}] \times [0, 2\pi]),$$

akkor $\mathcal{R}_{\Psi} = \Gamma$, ill.

$$\mathbf{n}_{\Psi}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = u\mathbf{k} \quad ((\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [0, \sqrt{\pi/2}] \times [0, 2\pi]). \quad \blacksquare$$

Feladat. Legyen

$$F(\mathbf{r}) := z \cos(yz) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

továbbá

$$\Gamma := \{\mathbf{r} \in \mathbb{R}^3 : |\mathbf{r}| = 1\}.$$

1. Számítsuk ki az $\mathbf{f} := \text{grad } F$ vektormezőnek a

$$\varphi(t) := (\cos(t), \sin(t), t) \quad (t \in [0, 2\pi])$$

útra vett vonalintegrálját!

2. Számítsuk ki az \mathbf{f} vektormező rotációját!

3. Határozzuk meg a $\mathbf{h} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathbf{h} \in \mathcal{C}^1$, $\mathbf{g} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathbf{g} \in \mathcal{C}^1$, $\mathbf{u} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathbf{u} \in \mathcal{C}^1$ függvényeket úgy, hogy

$$\mathbf{w}(\mathbf{r}) := (\mathbf{y}, \mathbf{h}(x), \mathbf{g}(x, y)) = \text{grad } \mathbf{u}(\mathbf{r}) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$$

teljesüljön! Miért van \mathbf{w} -nek vektorpotenciálja?

4. Számítsuk ki az $\int_{\Psi} \mathbf{w}$ felületi integrált!

Útm.

1. Világos, hogy

$$\text{grad } F(\mathbf{r}) = (0, -z^2 \sin(yz), \cos(yz) - yz \sin(yz)) \quad (\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3),$$

így

$$\int_{\varphi} \mathbf{w} = F(1, 0, 2\pi) - F(0, 0, 0) = 2\pi.$$

2. $\text{rot } \mathbf{f} = \text{rot } \text{grad } F = 0$.

3. Mivel

$$\mathbf{y} \equiv \partial_1 \mathbf{u}(x, y, z),$$

ezért alkalmas $\mathbf{a} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathbf{a} \in \mathcal{D}$ függvény esetén

$$\mathbf{u}(x, y, z) \equiv xy + \mathbf{a}(y, z).$$

Mivel

$$h(x) \equiv \partial_2 u(x, y, z) \equiv x + \partial_1 a(y, z),$$

ezért alkalmas $c \in \mathbb{R}$ számra, ill. $b : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $b \in \mathfrak{D}$ függvényre

$$a(y, z) \equiv cy + b(z).$$

Végül

$$g(x, y) \equiv \partial_3 u(x, y, z) \equiv b'(z),$$

így alkalmas $d \in \mathbb{R}$ esetén $b'(z) \equiv d$, ahonnan

$$b(z) \equiv dz + e,$$

ahol $e \in \mathbb{R}$. Így

$$u(x, y, z) = xy + cy + dz + e,$$

$$h(x) = x + c,$$

$$g(x, y) = d.$$

A w vektormezőnek van vektorpotenciálja, hiszen \mathbb{R}^3 csillagtartomány, $w \in \mathfrak{C}^1$, továbbá

$$\operatorname{div} w = \operatorname{div} \operatorname{grad} u = \Delta u = 0.$$

4. Ha $\mathcal{R}_\psi = \Gamma$, és

$$V := \{r \in \mathbb{R}^3 : |r| = 1\},$$

akkor a Gauß-tétel következtében

$$\int_\Psi w = \int_V \operatorname{div} w = \int_V \Delta u = 0. \quad \blacksquare$$

Tárgymutató

- abszolút fekete test, 25
- abszolút hőmérséklet, 25
- adjungált reprezentáció, 246
- algebra, 126
 - Graßmann-, 272
 - szigma-, 121
 - szimmetrikus, 271
 - tenzor-, 245
- Ansatz, 477
- antikommutátor, 247
- asztrois, 107
- atom, 442
- azonosság
 - Bianchi-, 290
 - Lagrange-, 352
- állandó
 - Boltzmann-, 25
 - Planck-, 25
- áramsűrűség, 322
- bázis, 348
 - kanonikus, 348
- bekapcsolási jelenség, 59
- bra-vektor, 246
- bracket, 246
- Cantor-függvény, 451
- cella, 325, 327
 - ekvivalens, 329
 - kongruens, 329
 - paralell, 329
 - reguláris, 325
 - sima, 325
- cella határa, 327
- cella transzformáltja, 329
- centrális erőter, 320, 497
- ciklois, 77
- csavarvonal
 - általánosított, 382
 - hengeres, 378
 - hengerre írt, 378
- csillagpont, 474
- csillagtartomány, 474
- csonkakúp-palást, 90
- De-Morgan-azonosságok, 413
- derivált
 - Cartan-, 295
 - külső, 295
- diffeomorfizmus, 329
- differenciál, 295
- differenciálegyenlet
 - nem-autonóm, 30
- differenciálforma, 293
 - egzakt, 473
 - generált, 300
 - integrálja, 330

- Pfaff-féle, 294
zárt, 473
- dipólus, 478
- disztribúció-elmélet, 59
- egyenes, 354
- egyenlőtlenség
- Bonferroni-, 169
 - Boole-, 159, 170
 - Cauchy-Bunyakovszkij-, 351
 - Csebisev-, 185
 - Markov-, 184
- egyidejűleg mérhető, 247
- egzakt differenciálegyenlet, 346
- ellipszis, 356
- elsőrendű Gauß-féle főmennyiség, 88
- emisszióképesség, 25
- energiamegmaradás, 486
- erő
- Lorentz-, 349
- Euler-Monge-féle megadási mód, 86
- érintősík, 85
- érintővektor, 72
- Fréchet-Nikodym-féle, 171
- felület, 84
- forgás-, 85
 - gömb-, 91
 - reguláris, 84
- felületi integrál
- elsőfajú, 87
 - másodfajú, 87
- felszín, 87
- celláé, 471
- felszíni integrál, 87
- fermionok, 247
- félmetrika
- fizikai mennyiség, 247
- fluxus, 87, 263
- Fock-tér
- bozonikus, 246, 271
 - fermionikus, 247, 272
- folytonos
- abszolút, 34
 - Lipschitz-, 34
- forgásparaboloid, 328
- forgatás, 357
- forgatónyomaték, 350
- forma
- alternáló része, 281
 - alternáló, 258
 - bilineáris, 233
 - multilineáris, 233
 - szimmetrikus, 258
 - szimmetrikus része, 281
 - trilineáris, 233
- formula
- antiszimmetrikus Green-, 305
 - Cauchy-Binet-, 363
 - Leibniz-féle szektor-, 102
 - Newton-Leibniz-, 343
 - Poincaré-Sylvester-féle szita-, 164
 - szimmetrikus Green-, 305
 - szita-, 158
 - Wallis-, 457
- Fourier-sor, 24
- Fourier-transzformált, 217
- függvény
- μ -integrálható, 184

- Borel-mérhető, 179
eloszlás-, 27
Heaviside-, 59
korlátos változású, 33
lépcsős, 44
lépcsős-, 181
mérhető, 178
Riemann-Stieltjes-integrálható, 57
súly-, 197
sűrűség-, 27
végtelenben korlátos, 229
- Gauß-féle összegképlet, 110
Gauß-féle hibaintegrál, 27
Gauß-tétele
 elektrosztatikáé, 97
gömb, 93
görbe, 55, 72
 Jordan-, 100
 meridián-, 92
 profil-, 92
Gram-determináns, 470
Gram-mátrix, 470
gyűrű, 138
 fél, 138
- hajlásszög, 327
Hall-effektus, 349
halmaz
 Borel-, 179
 mérhető, 121
halmazfüggvény
 alulról félig folytonos, 160
 felülről félig folytonos, 161
halmazsorozat
 antiton, 120
 határhalmaza, 120
 izoton, 120
 konvergens, 120
háló, 140
helyvektor, 71
hengerpalást, 91
hiperbola, 356
- impulzus, 274
indexemelés, 467
indexsüllyesztés, 467
integrál
 Dirichlet-, 15
 halmazon vett, 197
 improprius
 divergens, 12
 konvergens, 12
 mérték szerinti, 181, 182
 paraméteres, 218
 Riemann-Stieltjes-, 57
 többes, 331
- jobbrendszer, 351
- kanonikus alak, 293
karakterisztika, 258
kardiod, 107
ket-vektor, 246
kettőscsavar, 378
kollineáris, 348
Kolmogorov-mező, 144
kommutátor, 246
komplanárisak, 348
koordinátafüggvény, 293

- kovektor, 233, 358
körülfordulási szám, 327
körgyűrű, 328
körlemez, 85
kúpszelet, 356
kvázimérték
 Dirac-féle, 140
kvantummechanika, 56, 246
lánc, 327
leképezés
 alternáló, 258
 bilineáris, 233
 idempotens, 281
 lineáris, 358
 mérhető, 178
 multilineáris, 233
 szimmetrikus, 258
 trilineáris, 233
lemma
 Barbalat-, 30
 diszjunktizációs, 129
 Poincaré-, 474
lépcsős függvény, 44
limesz inferior, 119
limesz superior, 119
lineáris forma, 233
lineáris funkcionál, 233
lineárisan összefüggő, 347
lineárisan független, 347
mágneses indukciósűrűség, 322
mágneses térerősség, 274, 320
magnetosztatika, 483
magnetosztatika, 483
mátrix
 antiszimmetrikus, 352
 szimmetrikus, 352
 Wronski-, 102
megváltozás
 függvényé, 31
 teljes, 31
merev test, 320
meridiángörbe, 339
metrikus alaplmenyiség, 88
mérhető
 Jordan-, 100
mérték, 140
 abszolút folytonos, 222
 Dirac-, 144
 ekvivalens, 227
 elő-, 140
 kvázi-, 140
 számosság-, 143
 szigma-véges, 225
 teljes, 144
 teljessé tétele, 172
 valószínűségi, 144
mértéktér
 atommentes, 442
 atomos, 442
 tisztán atomos, 442
monotonitás, 159
mozgás pályája, 71
multiindex
 monoton, 269
 szigorúan monoton, 269
munka, 82, 349

- Neil-féle parabola, 326
- operátor
- eltüntető, 246, 247
 - Hamilton-, 247
 - impulzus-, 247
 - keltő, 246, 247
 - koordináta-, 247
 - spin-, 247
- összefüggés
- Heisenberg-féle, 247
- összeg
- Riemann-, 57
 - Riemann-Stieltjes-féle integrálközelítő, 57
 - Riemann-Stieltjes-, 57
- össztöltés, 73
- össztömeg, 73
- parabola, 356
- paraméterezés, 72
- parciális integrálás, 68, 345
- parelelepipedon, 470
- Pauli-mátrix, 247
- pikkelyrendszer, 406
- pillanatnyi
- gyorsulás, 71
 - sebesség, 71
- polárkoordinátás megadás, 327
- pont
- anyagi, 71
 - tömeg-, 71
- potenciál
- skalár-, 478
 - vektor-, 478
- profilgörbe, 339
- projektor, 281
- pszeudoszféra, 383
- relativitáselmélet, 291
- rózsa
- p-szirmú, 107
- sík, 354
- Slater-determináns, 268
- stabilitás, 30
- statisztika
- Boose-Einstein-, 246
 - Fermi-Dirac-, 247
- sűrűség
- áram-, 349
 - teljesítmény-, 350
- szigma-additív, 159
- szigma-szubadditív, 159
- szimmetrikus differencia, 127
- szimmetrizálási posztulátum, 260
- szorzat
- alternáló, 266
 - diadikus, 350
 - Grassmann-, 237, 266
 - külső, 237
 - skaláris, 348
 - szimmetrikus, 237, 265
 - tenzori, 241, 245
 - tenzoriális, 350
 - vegyes, 350
 - vektoriális, 349
- tenzor
- Bianci-, 289

- feszültségi, 234
- kontravariáns, 233
- kovariáns, 233
- Levi-Civita-, 263
- tenzori szorzat, 241
- tér
 - duális, 358
 - mérhető, 121, 143
 - mérték-, 143
- tétel
 - Arzelà-, 221
 - Bendixon-Dulac-, 104
 - Gauß-, 105
 - Green-, 100
 - Jordan-, 35
 - kifejtési, 351
 - Lebesgue-, 198
 - Levi-, 184
 - Newton-Leibniz-, 486
 - Poincaré-Stokes-, 334
 - Radon-Nikodym-, 226
 - Stokes-, 104
- tóruszfelület, 338
- tömegközéppont, 55, 73
- törvény
 - Ampère-, 90
 - Biot-Savart-, 322
 - gerjesztési, 90
 - Hagen-Poiseuille-, 89
 - Planck-féle sugárzási, 25
 - Stefan-Boltzmann-, 25
- törvények
 - Heisenberg-féle felcserélési, 247
- traktrix, 383
- transláció, 329
- tükrözés, 357
- út
 - hossza, 71
 - reguláris, 71
 - rektifikálható, 71
 - sima, 71
 - zárt, 376
- variáció
 - függvényé, 31
 - totális, 31
- vektor
 - egység-, 350
 - euklideszi normája, 350
 - hossza, 350
 - merőleges, 351
 - ortogonális, 351
 - párhuzamos, 351
 - Poynting-, 350
 - szöge, 350, 351
- vektormező
 - konzervatív, 486
- vonalintegrál
 - elsőfajú, 73
 - másodfajú, 82
- zárójel
 - (Dirac-)Poisson-, 247
 - Lie-, 246
- zenei izomorfizmus, 467